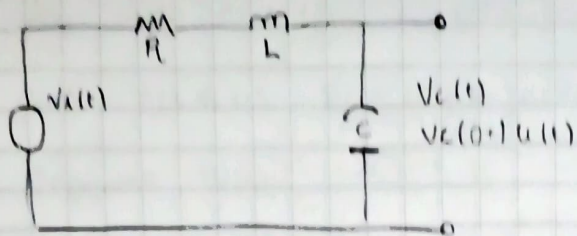


Solución Circuito RLC en Serie



$$V_A(t) = V_R(t) + V_L(t) + V_C(t)$$

$$V_C(t) = \frac{1}{C} \int_0^t i_L(\tau) d\tau + V_C(0^+)u(t)$$

$$i_L(t) = \frac{1}{L} \int_0^t V_L(\tau) d\tau + i_L(0^+)u(t)$$

$$i(t) = i_R(t) = i_C(t) = i_L(t)$$

$$\mathcal{L}\{V_C(t)\} = V_C(s) = \frac{1}{Cs} I_C(s) + \frac{V_C(0^+)}{s} \quad (1)$$

$$\mathcal{L}\{i_L(t)\} = I_L(s) = \frac{1}{Ls} V_L(s) + \frac{i_L(0^+)}{s} \quad (2)$$

Escribimos $V_R(s)$ y $V_L(s)$ en función de $V_C(s)$ y los puntos iniciales,

$$V_C(s) = V_R(s) + V_L(s) + V_C(s)$$

Despejamos I_C en (1)

$$I_C(s) = I_C(s) = CsV_C(s) - \frac{CsV_C(0^+)}{s}$$

$$I_C(s) = CsV_C(s) - V_C(0^+)$$

Despejamos $V_L(s)$ en (2)

$$\frac{1}{Ls} V_L(s) = I_L(s) - \frac{i_L(0^+)}{s}$$

$$V_L(s) = Ls I_L(s) - \frac{Ls i_L(0^+)}{s}$$

Reemplazamos $I_L(s) = CsV_C(s) - V_C(0^+)$

$$V_L(s) = Ls [CsV_C(s) - V_C(0^+)] - L i_L(0^+)$$

$$V_L(s) = L(Cs^2 V_C(s) - Ls V_C(0^+) - L i_L(0^+))$$

Reemplazamos todo en la malla

$$V_L(s) = R [C s V_C(s) - V_C(0^+)] + L C s^2 V_C(s) - L C s V_C(0^+) - L i_L(0^+) + V_C(s)$$

$$V_C(s) = R C s V_C(s) - R C V_C(0^+) + L C s^2 V_C(s) - L C s V_C(0^+) - L i_L(0^+) + V_C(s)$$

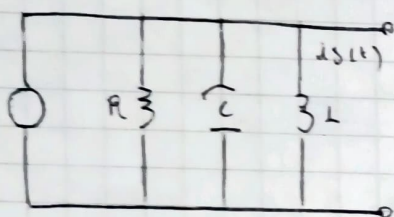
Despejando $V_C(s)$

$$V_C(s) = V_C(s) [L C s^2 + R C s + 1] + V_C(0^+) [-L C s - R C] - L i_L(0^+)$$

$$\frac{V_C(s)}{L C s^2 + R C s + 1} = V_C(0^+) \frac{[-L C s - R C]}{L C s^2 + R C s + 1} - \frac{L i_L(0^+)}{L C s^2 + R C s + 1}$$

$$V_C(s) = \frac{V_C(s)}{L C s^2 + R C s + 1} + \frac{V_C(0^+) [-L C s - R C]}{L C s^2 + R C s + 1} - \frac{L i_L(0^+)}{L C s^2 + R C s + 1}$$

Circuito RLC paralelo



Se describen los corrientes del circuito por $i_L(t)$

$$i_L(t) = i_R(t) + i_C(t) + i_L(t)$$

teniendo en cuenta:

$$i_L(t) = \frac{1}{L} \int_0^t v_L(\tau) d\tau + i_L(0^+) u(t)$$

$$v_C(t) = \frac{1}{C} \int_0^t i_C(\tau) d\tau + v_C(0^+) u(t)$$

$$v_L(t) = v_R(t) = v_C(t) = v_L(t)$$

representamos en el dominio de Laplace

$$\mathcal{L}\{i_L(t)\} = I_L(s) = \frac{1}{L s} V_L(s) + \frac{i_L(0^+)}{s} \quad (1)$$

$$\mathcal{L}\{v_C(t)\} = V_C(s) = \frac{1}{C s} I_C(s) + \frac{v_C(0^+)}{s} \quad (2)$$

Prescribimos $i_R(s)$ e $i_C(s)$ en función de $i_L(s)$ y los puntos iniciales

Aplicamos Laplace a las corrientes del circuito

$$i_L(s) = \frac{V_R(s)}{R} + i_C(s) + i_L(s)$$

Despejamos $V_L(s)$ en (1)

$$V(s) = V_L(s) = Ls i_L(s) - \frac{L i_L(0^+)}{s}$$

$$V(s) = Ls i_L(s) - L i_L(0^+) \quad (4)$$

Despejamos $i_L(s)$ de 2

$$i_L(s) = i_C(s) = C s V_C(s) - C s V_C(0^+)$$

$$i_L(s) = C s V_C(s) - C V_C(0^+) \quad (5)$$

Reemplazando 4 y 5 en 3:

$$i_L(s) = \frac{L s i_L(s) - L i_L(0^+)}{R} + C s V_C(s) - C V_C(0^+) + i_L(s)$$

$$i_L(s) = \frac{L s i_L(s) - L i_L(0^+)}{R} + C s \left[\frac{L s i_L(s) - L i_L(0^+)}{s} \right] - C V_C(0^+) + i_L(s)$$

$$i_L(s) = \frac{L s i_L(s)}{R} - \frac{L i_L(0^+)}{R} + L C s^2 i_L(s) - L C s i_L(0^+) - C V_C(0^+) + i_L(s)$$

Se factoriza $i_L(s)$ e $i_L(0^+)$

$$i_L(s) = i_L(s) \left[Ls/R + L C s^2 + 1 \right] + i_L(0^+) \left[-L/R - L C s \right] - C V_C(0^+)$$

Dividimos la ecuación por $i_L(0^+)$

$$\frac{i_L(s)}{L C s^2 + \frac{Ls}{R} + 1} = i_L(s) + \frac{i_L(0^+) [-L C s - L/R]}{L C s^2 + \frac{Ls}{R} + 1} - \frac{C V_C(0^+)}{L C s^2 + \frac{Ls}{R} + 1}$$

Despejamos $i_L(s)$

$$i_L(s) = \frac{i_L(s)}{L C s^2 + \frac{Ls}{R} + 1} + \frac{i_L(0^+) [L C s + L/R]}{L C s^2 + \frac{Ls}{R} + 1} + \frac{C V_C(0^+)}{L C s^2 + \frac{Ls}{R} + 1}$$

Punto 2 Plantea la equivalencia de dos sistemas en el punto 1, a partir de un sis. masa resorte amortiguado, usando condiciones iniciales 0.

- Equivalencia del circuito RLC en serie (0,0)

$$V_c(s) = \frac{V_L(s)}{2\omega^2 + Rcs + 1} \quad \left. \vphantom{\frac{V_L(s)}{2\omega^2 + Rcs + 1}} \right\} \text{output}$$

equivalencia a partir del sistema masa resorte amortiguado

$$y(s) = \frac{F_e(s) c}{\frac{m}{k} s^2 + \frac{c}{k} s + 1}$$

Finalmente planteamos la equivalencia a partir de un sistema masa resorte

$$y(s) = \frac{F_e(s) c}{\frac{m}{k} s^2 + \frac{m}{c} s + 1}$$

Punto 3

Para los sistemas estudiados en el punto 1

Circuito RLS serie

$$H(s) = \frac{1}{LCs^2 + Rs + 1} \cdot \left(\frac{\frac{1}{LC}}{\frac{1}{LC}} \right)$$

$$H(s) = \frac{\frac{1}{LC}}{s^2 + \frac{R}{L}s + \frac{1}{LC}}$$

Hallamos la forma canónica de segundo orden

$$\text{Comparamos } s^2 + 2\xi\omega_n s + \omega_n^2 \longleftrightarrow s^2 + \frac{R}{L}s + \frac{1}{LC}$$

Iguálamos coeficientes

$$1 = 1 \rightarrow \text{coeficiente } s^2$$

$$2\xi\omega_n = \frac{R}{L} \rightarrow \text{coef } s$$

$$\omega_n^2 = \frac{1}{LC} \rightarrow \text{coef independiente}$$

Encontramos ω_n

$$2\xi \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{R}{L} \quad \xi = \frac{R\sqrt{LC}}{2L} \quad \text{Factor de amortiguamiento}$$

Iguálando numeradores, hallamos la ganancia K

$$K\omega_n^2 = \frac{1}{LC} \quad \left| \quad K = \frac{1}{LC\omega_n^2} = \frac{1}{K\left(\frac{1}{LC}\right)} = 1\right.$$

La forma canónica de segundo orden es

$$H(s) = \frac{\frac{1}{LC}}{s^2 + 2\left(\frac{R\sqrt{LC}}{2L}\right)\left(\frac{1}{\sqrt{LC}}\right)s + \frac{1}{LC}}$$

$$H(s) = \frac{\frac{1}{LC}}{s^2 + RS/L + 1/LC}$$

Hallamos la frecuencia natural amortiguada

$$\omega_d = \omega_n \sqrt{1 - \xi^2}$$

$$\omega_d = \frac{1}{\sqrt{LC}} \sqrt{1 - \left(\frac{R\sqrt{LC}}{2L}\right)^2}$$

$$\omega_d = \frac{1}{\sqrt{LC}} \sqrt{1 - \frac{R^2 LC}{4L^2}}$$

$$\omega_d = \frac{1}{\sqrt{LC}} \sqrt{\frac{4L - R^2 C}{4L}}$$

$$\omega_d = \frac{\sqrt{4L - R^2 C}}{2\sqrt{LC} \sqrt{L}}$$

Hallamos el tiempo de establecimiento

$$t_s = \frac{3}{\xi \omega_n} = \frac{3}{\frac{R\sqrt{LC}}{2L} \left(\frac{1}{\sqrt{LC}}\right)} \quad t_s = \frac{6L}{R}$$

Circuito RLC paralelo

$$H(s) = \frac{1}{LCs^2 + \frac{1}{R}s + 1} \quad \begin{pmatrix} \frac{1}{LC} \\ \frac{1}{R} \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$H(s) = \frac{\frac{1}{LC}}{s^2 + \frac{1}{CR}s + \frac{1}{LC}}$$

Hallamos la forma canónica de segundo orden

$$s^2 + 2\xi\omega_n s + \omega_n^2 \longleftrightarrow s^2 + \frac{1}{CR}s + \frac{1}{LC}$$

Igualemos coef

$$1 = 1 \text{ coef } s^2$$

$$2\xi\omega_n = \frac{1}{CR} \text{ coef de } s$$

$$\omega_n^2 = \frac{1}{LC} \text{ coef independiente}$$

Hallamos ω_n

$$\omega_n = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

Reemplazamos ω_n , para obtener el factor de amortiguamiento

$$2 \xi \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{RC} \quad \xi = \frac{\sqrt{LC}}{2RC}$$

Iguálamos coef. para hallar K

$$K\omega_n^2 = \frac{1}{LC} \Rightarrow K = \frac{1}{LC \left(\frac{1}{LC}\right)} = 1$$

La forma canónica de segundo orden sería:

$$H(s) = \frac{\frac{1}{LC}}{s^2 + 2\left(\frac{\sqrt{LC}}{2RC}\right)\left(\frac{1}{\sqrt{LC}}\right)s + \frac{1}{LC}}$$

$$H(s) = \frac{\frac{1}{LC}}{s^2 + \frac{1}{RC}s + \frac{1}{LC}}$$

Hallamos la frecuencia natural amortiguada

$$\begin{aligned}\omega_d &= \omega_n \sqrt{1-\xi^2} = \frac{1}{\sqrt{LC}} \sqrt{1 - \left(\frac{\sqrt{LC}}{2RC}\right)^2} \\ &= \frac{1}{\sqrt{LC}} \sqrt{1 - \frac{LC}{4R^2C}} \\ &= \frac{1}{\sqrt{LC}} \sqrt{\frac{4R^2C - L}{4R^2C}}\end{aligned}$$

$$\omega_d = \frac{\sqrt{4R^2C - L}}{2R\sqrt{LC}\sqrt{C}}$$

Tiempo de establecimiento

$$t_s = \frac{3}{\xi\omega_n} = \frac{3}{\frac{\sqrt{LC}}{2RC} \left(\frac{1}{\sqrt{LC}}\right)} = 6RC \quad t_s = 6RC$$

Para los sistemas estudiados en el punto 2

Equivalencia Circuito RLC serie en pendulo elastico

$$H(s) = \frac{1}{\frac{m}{k}s^2 + \frac{c}{k}s + 1} \quad \left(\frac{\frac{k}{3}}{\frac{k}{3}} \right)$$

$$H(s) = \frac{\frac{k}{3}}{s^2 + \frac{c}{3}s + \frac{k}{3}}$$

Hallamos la forma canonica de segundo orden

$$s^2 + 2\xi\omega_n s + \omega_n^2 \longleftrightarrow s^2 + \frac{c}{m}s + \frac{k}{m}$$

Iguualamos coeficientes

$$1=1 \quad \text{coef } s^2$$

$$2\xi\omega_n = \frac{c}{3} \quad \text{coef } s$$

$$\omega_n^2 = \frac{k}{3} \quad \text{coef independiente}$$

Hallamos ω_n

$$\omega_n = \sqrt{\frac{k}{3}}$$

Hallamos factor de amortiguamiento

$$2\xi\sqrt{\frac{k}{3}} = \frac{c}{3} \quad \xi = \frac{c}{2m\sqrt{\frac{k}{3}}}$$

Hallamos la ganancia K

$$K \omega_n^2 = \frac{K}{3}$$

$$K = \frac{K}{3 \left(\frac{K}{3} \right)} = 1$$

Entonces la forma canónica de segundo orden es

$$H(s) = \frac{\frac{1}{3}}{s^2 + 2 \left(\frac{c}{2m \sqrt{\frac{K}{3}}} \right) \left(\sqrt{\frac{K}{3}} \right) s + \frac{K}{3}}$$

$$H(s) = \frac{\frac{1}{3}}{s^2 + \frac{c}{3} s + \frac{K}{3}}$$

Hallamos la frecuencia natural amortiguada

$$\omega_d = \omega_n \sqrt{1 - \xi^2} = \sqrt{\frac{K}{3}} \sqrt{1 - \left(\frac{c}{2m \sqrt{K}} \right)^2}$$

$$\omega_d = \frac{\sqrt{\frac{K}{3}} \sqrt{4km - c^2}}{2\sqrt{km}}$$

Tiempo de establecimiento

$$t_s = \frac{3}{\xi \omega_n} = \frac{3}{\frac{c}{2m \sqrt{\frac{K}{3}}} \left(\sqrt{\frac{K}{3}} \right)} \quad t_s = \frac{6m}{c}$$

Equivalencia circuito RLC paralelo en el pendulo estático

$$H(s) = \frac{1}{\frac{3}{K} s^2 + \frac{3}{c} s + 1} \quad \left(\frac{1}{3K/3K} \right)$$

$$H(s) = \frac{\frac{1}{3} K}{s^2 + \frac{c}{3} s + \frac{K}{3}}$$

Hallamos la forma canónica de segundo orden

$$s^2 + 2\xi\omega_n s + \omega_n^2 = s^2 + \frac{k}{c}s + \frac{k}{m}$$

Igualamos coeficientes

$$1 = 1 \quad \text{coef } s^2$$

$$2\xi\omega_n = \frac{k}{c} \quad \text{coef } s$$

$$\omega_n^2 = \frac{k}{m} \quad \text{coef independiente}$$

Hallamos ω_n

$$\omega_n = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

Hallamos factor de amortiguamiento

$$2\xi\sqrt{\frac{k}{m}} = \frac{k}{c} \quad \xi = \frac{k}{2c\sqrt{\frac{k}{m}}}$$

Hallamos k :

$$k\omega_n^2 = \frac{k}{m} \quad k = \frac{k}{m\omega_n^2} = \frac{k}{m(\frac{k}{m})} = 1$$

Entonces la forma canónica de segundo orden:

$$H(s) = \frac{\frac{k}{m}}{s^2 + 2\left(\frac{k}{2c\sqrt{\frac{k}{m}}}\right)\left(\sqrt{\frac{k}{m}}\right)s + \frac{k}{m}}$$

$$H(s) = \frac{\frac{k}{m}}{s^2 + \frac{k}{c}s + \frac{k}{m}}$$

Hallamos la frecuencia natural de amortiguamiento

$$\omega_d = \omega_n \sqrt{1 - \xi^2} = \sqrt{\frac{k}{m}} \sqrt{1 - \left(\frac{k}{2c\sqrt{\frac{k}{m}}}\right)^2}$$

$$\omega_d = \frac{\sqrt{\frac{k}{m}} \sqrt{4c^2 - km}}{2c}$$

Tiempo de establecimiento

$$t_s = \frac{3}{\xi\omega_n} = \frac{3}{\left(\frac{k}{2c\sqrt{\frac{k}{m}}}\right)\left(\sqrt{\frac{k}{m}}\right)}$$

$$t_s = \frac{6c}{k}$$