

Université de Montréal

SOLUTIONNAIRE FINAL AUTOMNE 2019

Algèbre Linéaire

Julien Hébert-Doutreloux

Julien Hébert-Doutreloux -Page 1

Question 1

Soit l'application de $T: \mathbb{P}_2 \longrightarrow \mathbb{P}_2$ définie par T(p(x)) = x(x+1)p''(x) + (x-1)p'(x) - p(x).

a)

Soit le pôlynome $p(x) = ax^2 + bx + c$, l'application T est

$$T(p(x)) = (x-1)(2ax+b) - ax^{2} + 2a(x+1)x - bx - c$$
$$= 3ax^{2} - b - c$$

b)

Par la proposition suivante,

$$\forall c, d \in \mathbb{R}, \forall u, v \in \mathcal{V}, T(cu + dv) = cT(u) + dT(v) \iff T \text{ est une tranformation linéaire}$$

montrons que T est une transformation linéaire.

Proof. Soit $p_1(x) = ax^2 + bx + c, p_2(x) = Ax^2 + Bx + C$ et $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$

$$T(\alpha p_1(x) + \beta p_2(x)) = (x - 1)(\alpha(2ax + b) + \beta(2Ax + B)) + x(x + 1)(2a\alpha + 2A\beta)$$
$$+ \alpha \left(-(ax^2 + bx + c)\right) - \beta \left(Ax^2 + Bx + C\right)$$
$$= 3a\alpha x^2 + 3A\beta x^2 - \alpha b - \beta B - \alpha c - \beta C$$
$$= \alpha T(p_1(x)) + \beta T(p_2(x))$$

c)

Déterminons la matrice associée A à l'application linéaire T en considérant les polynôme de \mathbb{P}_2 comme des vecteurs (eg: $p_1(x) := (c, b, a)$).

$$\begin{cases} T(1) = -1 \implies (-1,0,0) \\ T(x) = -1 \implies (-1,0,0) \\ T(x^2) = 3x^2 \implies (0,0,3) \end{cases} \implies A = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

Aini, l'image de T est évidente,

$$im(T) = Vect \left\{ \begin{pmatrix} 1\\0\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\0\\1 \end{pmatrix} \right\}$$

et le noyau de T est

$$\left(\begin{array}{ccc|c} -1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \end{array}\right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}\right) \implies \ker(T) = Vect\left\{\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right\}$$

Ainsi, l'image et le noyau sont respectivement de dimensions 2 et 1.

 \mathbf{d}

Par un théorème,

$$T: \mathbb{P}_2 \longrightarrow \mathbb{P}_2 \text{ surjective} \iff \operatorname{im}(T) = \mathbb{P}_2$$

Or, la dimensions de $\dim(\mathbb{P}_2) = 3$ tandis que celle de $\dim(im(T)) = 2$, alors la transformation linéaire n'est pas surjective.

Julien Hébert-Doutreloux —Page 2

Question 2

a)

Pour trouver la représentation de la base $[T]_B$,

$$\{T(b_1), T(b_2), T(b_3), T(b_4)\}$$

$$\left\{ \left(\begin{array}{cc} -1 & 3 \\ 1 & 2 \end{array} \right), \quad \left(\begin{array}{cc} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{array} \right), \quad \left(\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ -1 & 3 \end{array} \right), \quad \left(\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 1 & 2 \end{array} \right) \right\}$$

Autrement dit,

$$\begin{cases} T(b_1) = (-1, 3, 0, 0) \bullet B \\ T(b_2) = (1, 2, 0, 0) \bullet B \\ T(b_3) = (0, 0, -1, 3) \bullet B \end{cases} \implies [T]_B = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$

b)

Réecrivons les bases matricielles en bases vectorielles, et ce en considérant

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \longrightarrow (a_{11}, a_{12}, a_{21}, a_{22})^T$$

Ainsi, la bases B et B' deviennent respectivement,

$$B := \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad B' := \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

D'ailleurs sous cette forme, la base B' est la matrice de passage $P_{B \leftarrow B'}$.

c)

De même qu'en a), pour la B'

$$\left\{ T(b_1'), T(b_2'), T(b_3'), T(b_4') \right\}$$

$$\left\{ \left(\begin{array}{cc} -1 & 3 \\ 0 & 0 \end{array} \right), \ \left(\begin{array}{cc} 1 & 2 \\ 0 & 0 \end{array} \right), \ \left(\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ -1 & 3 \end{array} \right), \ \left(\begin{array}{cc} 0 & 0 \\ 1 & 2 \end{array} \right) \right\}$$

Autrement dit,

$$\begin{cases}
T(b'_1) = \left(-1, \frac{3}{2}, \frac{3}{2}, 0\right) \bullet B' \\
T(b'_2) = \left(1, \frac{1}{2}, \frac{3}{2}, 3\right) \bullet B' \\
T(b'_3) = \left(1, \frac{3}{2}, \frac{1}{2}, -3\right) \bullet B' \\
T(b'_4) = \left(0, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, 2\right) \bullet B'
\end{cases} \implies [T]_{B'} = \begin{pmatrix}
-1 & 1 & 1 & 0 \\
\frac{3}{2} & \frac{1}{2} & \frac{3}{2} & \frac{1}{2} \\
\frac{3}{2} & \frac{3}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\
0 & 3 & -3 & 2
\end{pmatrix}$$

d)

La relation est la suivante; $[T]_{B'} = P_{B' \leftarrow B}[T]_B P_{B \leftarrow B'}$

Julien Hébert-Doutreloux —Page 3

Question 3

a)

Par le procédé de Gram-Schmidt

$$\hat{y} = \operatorname{proj}_{\mathcal{W}} y = \operatorname{proj}_{u_1} y + \operatorname{proj}_{u_2} y + \dots + \operatorname{proj}_{u_p} y = \sum_{i=1}^p \frac{\langle y, u_i \rangle}{||u_i||^2} u_i$$

$$z = y - \hat{y}$$

Ainsi,

$$\begin{split} v_3 &= v - \mathrm{proj}_W v = v - \mathrm{proj}_{w_1} v - \mathrm{proj}_{w_2} v \\ &= v - \frac{\langle v, w_1 \rangle}{||w_1||^2} - \frac{\langle v, w_2 \rangle}{||w_2||^2} \\ &= (1, 1, 1) - \frac{(1, 1, 1) \bullet (1, 0, 1)}{2} - \frac{(1, 1, 1) \bullet (0, 1, 1)}{2} \\ &= (0, 0, -1) \end{split}$$

b)

Considérons une base orthonormée de W suivante:

$$\left\{ \begin{pmatrix} 1\\0\\1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\1\\1 \end{pmatrix} \right\}$$

Par le procédé de Gram-Schimdt appliqué à la base ci-dessus (même chose qu'en a)) on obtient la base orthonormée suivante:

 $\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 & \sqrt{\frac{2}{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & -\frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix}$

Question 4

a)

Le polynôme caratéristique de la matric A est :

$$P_A(\lambda) = \begin{vmatrix} 4 - \lambda & 0 & 0 & 0\\ 0 & 2 - \lambda & 0 & 2\\ 0 & 0 & 4 - \lambda & 0\\ 0 & 2 & 0 & 2 - \lambda \end{vmatrix}$$
$$= \lambda^4 - 12\lambda^3 + 48\lambda^2 - 64\lambda$$
$$= (\lambda - 4)^3 \lambda$$

On conclut que $\lambda=4$ est une racine du polynôme caratéristique de A, donc une de ses valeurs propres. Elle est d'ailleurs de multiplicité algébrique de 3.

b)

Selon le résultat obtenue ci-dessus, les valeurs propres de A sont $\lambda_1=4$ et $\lambda_2=0$ respectivement de multiplicité algébrique de 3 et de 1.

Julien Hébert-Doutreloux -Page 4

Pour λ_1 ,

Donc,
$$E_{\lambda_1} = Vect \left\{ \begin{pmatrix} 1\\0\\0\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\1\\0\\1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\0\\0\\1 \end{pmatrix} \right\}$$

Pour λ_2 ,

$$\begin{pmatrix} 4 - \lambda_2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 - \lambda_2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 4 - \lambda_2 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 2 - \lambda_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$
$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Donc
$$E_{\lambda_2} = Vect \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

c)

La matrice P est :

$$\left(\begin{array}{cccc}
0 & 0 & 1 & 0 \\
1 & 0 & 0 & -1 \\
0 & 1 & 0 & 0 \\
1 & 0 & 0 & 1
\end{array}\right)$$

En normalisant les vecteurs propres, on obtient la matrice O:

$$O = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}, \qquad D = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$