

# Методы оптимизации. Семинар 11. От LP до SDP, примеры задач.

Корнилов Никита Максимович

Московский физико-технический институт

13 ноября 2025г

# Линейное программирование

## Общий вид

$$\begin{aligned} & \min_{x \in \mathbb{R}^n} \langle c, x \rangle \\ \text{s.t. } & Ax = b, \\ & Gx \leq h. \end{aligned}$$

## Стандартный вид

$$\begin{aligned} & \min_{x \in \mathbb{R}^n} \langle c, x \rangle \\ \text{s.t. } & Ax = b, \\ & x \geq 0. \end{aligned}$$

Задачу в общем виде можно свести к стандартному

$$\min_x \mathcal{L}_{\mathcal{C}}(x) \Rightarrow \min_{\tilde{x}} \mathcal{L}_{\mathcal{C}}(\tilde{x})$$

$$\begin{aligned} Ax = b \\ bx \leq h \end{aligned} \quad \Rightarrow \quad \begin{aligned} \tilde{A}\tilde{x} = b \\ \tilde{b}\tilde{x} \leq h \\ \tilde{x} \geq 0 \end{aligned}$$

$$x = x^+ - x^-$$

$$x_+ \geq 0$$

$$Ax = b \quad A(x^+ - x^-) = b$$

$$b(x^+ - x^-) \leq h$$

$$3G(x^+ - x^-) + \underline{Q} = h$$

$$Q \geq 0$$

$$\min_{x^+ x^- \in \mathbb{R}^n} \left\langle \begin{pmatrix} c \\ -c \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x^+ \\ x^- \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \quad \tilde{x} = \begin{pmatrix} x^+ \\ x^- \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$x^+ \geq 0, x^- \geq 0, \theta \geq 0$$

$$\left[ \begin{array}{ccc} A & -A & 0 \\ 0 & -6 & \mathbb{I} \end{array} \right] \left[ \begin{array}{c} x^+ \\ x^- \\ c \end{array} \right] = \left[ \begin{array}{c} b \\ h \end{array} \right]$$

## Example

$$\begin{aligned} \min_{x \in \mathbb{R}^n} \quad & \left[ f(x) := \frac{c^\top x + d}{e^\top x + f} \right] \\ \text{s.t.} \quad & Ax = b, \\ & Gx \leq h, \end{aligned}$$

где  $\{x | e^\top x + f > 0\}$ .

Задача невыпуклая, однако можно свести к LP.

# Дробно-линейное программирование

$$\frac{c^T x + f}{d^T x + f} = c^T y + f z$$

Замена:

$$y = \frac{x}{d^T x + f} \in \mathbb{R}^n, \quad z = \frac{1}{d^T x + f} \in \mathbb{R}. \quad x = \frac{y}{z}$$

Эквивалентная система (почему?):

$$\begin{array}{l} \min_{y \in \mathbb{R}^n, z \in \mathbb{R}} c^T y + dz \\ \text{s.t. } Ay - bz = 0, \end{array}$$

$$Gy - bz \leq 0,$$

$$e^T y + fz = 1,$$

$$z \geq 0.$$

$$x = (y, z) \quad x = \frac{y}{z}$$

$$\begin{array}{l} Ax = b \\ \Downarrow \\ Ay - bz = 0 \end{array}$$

$$z=0$$

$$\min c^T y$$

$$Ay=0$$

$$by \leq 0$$

$$\underbrace{c^T y = 1}$$

Это - геометрическое место

$$Ax_0 = b$$

$$b x_0 \leq h$$

$$x_t = x_0 + t y$$

$$Ax_t = Ax_0 + t \underbrace{Ay}_{y \geq 0} = b$$

$$b x_t \leq h$$

$$\min_{x_t} \frac{c^T x_t + \delta}{c^T x_0 + t c^T y + \delta} = \frac{c^T x_0 + t c^T y + \delta}{c^T x_0 + t c^T y + \delta} \geq 0$$

$$\begin{matrix} \text{им} \\ t \rightarrow +\infty \end{matrix}$$

$$\Rightarrow \frac{c^T y}{c^T y + 1} = c^T y$$

$$\forall x \Rightarrow (y, z)$$

$$\forall (y, z) \Rightarrow \begin{cases} y \geq 0, z \geq 0 \\ y + z = 1 \end{cases}$$

## Example

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} f(x) := \sum_{i=1}^r x_{[i]}$$

$$\text{s.t. } Ax = b,$$

$$Gx \leq h,$$

где  $x_{[i]}$  -  $i$ -ая по величине координата, то есть  $x_{[1]} \geq x_{[2]} \geq \dots \geq x_{[n]}$ .

# Сведение через двойственность

## Замена

$$f(x) = \max_{y \in \mathbb{R}^n} y^\top x \succeq \sum_{i=1}^v x_{ci}$$

$$\text{s.t. } 0 \leq y \leq 1,$$

$$1^\top y = r.$$

$$\succeq - \min_{\substack{y \in \mathbb{R}^n \\ 0 \leq y \leq 1, 1^\top y = r}} -y^\top x$$

Сильная двойственность и двойственная задача (накладываем только условия  $y \leq 1$ ):

$$f(x) \leq \min_{t, \nu} rt + 1^\top \nu$$

$$\text{s.t. } t1 + \nu \geq x,$$

$$\nu \geq 0.$$

$$\min_{\substack{t, \nu}} rt + 1^\top \nu$$

$$t1 + \nu \geq x$$

$$\nu \geq 0$$

$$Ax = b, b \leq h$$

$$\min_y \langle y, x \rangle$$

y

$$0 \leq y \leq 1 \cdot v$$

$$v^T y = v \cdot t$$

$$\mathcal{L}(y, v, t) \leq -\langle y, x \rangle + t(v^T y - v) + v^T(y - 1)$$

$$g(v, t) = \inf_{y \geq 0} \underbrace{\langle y, v + 1 - t - x \rangle}_{\text{sum of comp. comp.}} - \langle v, 1 \rangle - rt$$

$$v + 1 - t - x \geq 0 \Rightarrow g(v, t) = -\langle v, 1 \rangle - rt$$

$$v + 1 - t - x \leq 0 \Rightarrow -\infty$$

$$\max_{\substack{v, t \\ v \geq 0 \\ v + 1 - t - x \geq 0}} -\langle v, 1 \rangle - rt = \min_{\substack{v, t \\ v + 1 - t - x \geq 0}} \langle v, 1 \rangle$$

# Quadratic Constrained Quadratic Programming (QCQP)

$$\begin{aligned} & \min_{x \in \mathbb{R}^n} \frac{1}{2} x^\top A_0 x + b_0^\top x + c_0 \\ & \text{s.t. } \frac{1}{2} x^\top A_i x + b_i^\top x + c_i \leq 0, \quad i = \overline{1, m}, \end{aligned}$$

$A_i \in \mathbb{S}^n$  – необязательно неотрицательно определенные.

В частности, неравенства

- $x_i \in \{-1, 1\}$   $x_i^2 - 1 = 0$ ,  $x_i^2 - 1 \geq 0$
- $x_i \in \{0, 1\}$   $x_i^2 - x_i = 0$ ,  $x_i^2 - x_i \leq 0$
- $x_i \in \{-M, -M+1, \dots, N-1, N\}$ ,  $x_i = \sum_{j=1}^N u_j^+ - \sum_{j=1}^M u_j^-$ .

Если все ограничения вида неравенства линейные, то задача называется просто Quadratic Programming.

LP лежит в QCQP!

# Метод наименьших квадратов

## Example

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} f(x) = \frac{1}{2} \|Ax - b\|_2^2.$$

$$\sum (Ax - b, Ax - b) = \sum_{i=1}^m \underbrace{\langle A^T A x, x \rangle}_{A_i} - \underbrace{\langle b, x \rangle}_{b_i} + \underbrace{\langle b, b \rangle}_{c_i}$$

# Составление портфеля

Предположим имеется

- $n$  активов, куда можно вложить капитал
- $x \in \mathbb{R}^n, x \geq 0, \mathbf{1}^\top x = 1$  – распределение по активам
- $\xi_i$  –случайная величина прибыли  $i$ -го актива со средним  $p_i$  и дисперсией  $\sigma_i^2$
- Ковариация между активами задана матрицей  $\Sigma_{ij}$
- Хотим среднюю прибыль не меньше  $\alpha$  и с наименьшей дисперсией

$$\begin{matrix} x_1 & & \xi_1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & & 0 \end{matrix} \quad \begin{matrix} \xi \\ \vdots \\ \xi_n \end{matrix} \quad \begin{matrix} x_n \\ 0 \\ 0 \end{matrix} \quad \begin{matrix} x_i \geq 0 \\ \sum_{i=1}^n x_i = 1 \end{matrix}$$

$$\mathbb{E} \xi_i = p_i, \quad \mathbb{D} \xi_i = \sigma_i^2$$

$x_i \xi_i$  – прибыль

$$\text{Profit} = \sum_{i=1}^n x_i \xi_i$$
$$\mathbb{E} \text{Profit} = \sum_{i=1}^n x_i \mathbb{E} \xi_i = \sum_{i=1}^n x_i p_i$$

# Составление портфеля

Предположим имеется

- $n$  активов, куда можно вложить капитал
- $x \in \mathbb{R}^n, x \geq 0, \mathbf{1}^\top x = 1$  – распределение по активам
- $\xi_i$  –случайная величина прибыли  $i$ -го актива со средним  $p_i$  и дисперсией  $\sigma_i^2$
- Ковариация между активами задана матрицей  $\Sigma_{ij}$
- Хотим среднюю прибыль не меньше  $\alpha$  и с наименьшей дисперсией

$$\mathbb{E}[(\xi_1 x_1 + \dots + \xi_n x_n)^2] \quad \min_{x \in \mathbb{R}^n} x^\top \Sigma x \quad - \text{мин дисперсия}$$

$$\text{s.t. } x \geq 0, \mathbf{1}^\top x = 1,$$

$$\mathbb{E}[\xi_i^2 x_i^2]$$

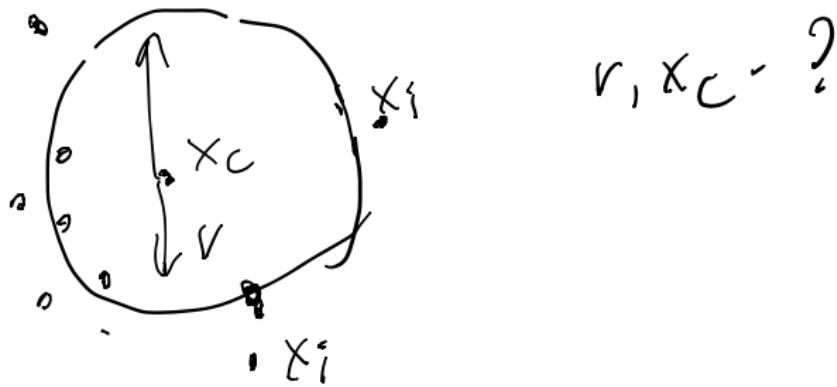
$$\mathbb{E} \text{Tr}(x^\top \Sigma x) \quad \text{Tr}(x^\top \Sigma x) \quad \sum_{i=1}^n x_i p_i \geq \alpha. \quad - \text{окр на прибыль}$$

$$\Sigma \geq 0$$

# Приближение сферой

Пусть  $\{x_i\}_{i=1}^k$  – зашумленные нормальным шумом  $\mathcal{N}(0, I_n \varepsilon^2)$  точки с евклидовой сферы  $S_r(x_c) := \{x \in \mathbb{R}^n, \|x - x_c\|_2 = r\}$ . То есть

$$x_i = \hat{x}_i + u_i, \quad \hat{x}_i \in S_r(x_c), \quad u_i \sim \mathcal{N}(0, I_n \varepsilon^2).$$



# Приближение сферой

Пусть  $\{x_i\}_{i=1}^k$  – зашумленные нормальным шумом  $\mathcal{N}(0, I_n \varepsilon^2)$  точки с евклидовой сферы  $S_r^n(x_c) := \{x \in \mathbb{R}^n, \|x - x_c\|_2 = r\}$ . То есть

$$x_i = \hat{x}_i + u_i, \quad \hat{x}_i \in S_r^n(x_c), \quad u_i \sim \mathcal{N}(0, I_n \varepsilon^2).$$

Задача оптимизации

$$\min_{x_c \in \mathbb{R}^n, r \in \mathbb{R}_+} \sum_{i=1}^k (\underbrace{\|x_i - x_c\|_2^2}_{\text{расстояние}} - \underbrace{r^2}_{\text{квадрат радиуса}})^2.$$

В общем случае, функция  $(x^2 - y^2)^2$  невыпуклая.

## Эквивалентная задача

Перепишем задачу:

$$f(x) = \sum_{i=1}^k (\|x_i - x_c\|_2^2 - r^2)^2 = \sum_{i=1}^k (\|x_i\|_2^2 - 2x_i^\top x_c + \underbrace{\|x_c\|_2^2 - r^2}_{t})^2.$$

Замена:

$$(x_c, r) \rightarrow (x_c, t = \|x_c\|_2^2 - r^2)$$

Получившаяся задача

$$\min_{x_c \in \mathbb{R}^n, t \in \mathbb{R}} \sum_{i=1}^k (\|x_i\|_2^2 - 2x_i^\top x_c + t)^2. \quad - \quad \text{QP}$$

Множество решений шире, но в точке оптимума  $\|x_c\|^2 \geq t$  (почему?).

$$\Rightarrow -r^2 \leq t - \|x_c\|^2 \leq 0$$

$$\frac{\partial f(x_0+t)}{\partial t} = 0 \text{ - бывше определение}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} \sum_{i=1}^n & (||x_i||^2 - 2x_i^T x_c + t)^2 = \\ \sum_{i=1}^n & 2 [||x_i||^2 - 2x_i^T x_c + t] = \\ & + ||x_c||^2 - ||x_c||^2 \\ = \sum_{i=1}^n & \left[ 2 \underbrace{\left( ||x_i||^2 - 2x_i^T x_c + ||x_c||^2 \right)}_{||x_i - x_c||^2} - 2||x_c||^2 + 2t \right] = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 0 &= \left[ \sum_{i=1}^n 2||x_i - x_c||^2 \right] = 2n||x_c||^2 + 2nt \\ t - ||x_c||^2 &= - \left[ \sum_{i=1}^n \frac{||x_i - x_c||^2}{n} \right] \leq 0 \\ t &\leq ||x_c||^2 \end{aligned}$$

# Second-order Conic Programming

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} \langle c, x \rangle$$

$$\text{s.t. } Ax = b$$

$$\|G_i x - h_i\|_2 \leq e_i^\top x + f_i, \quad i = \overline{1, M}.$$

Последнее условие означает, что пара  $(G_i x - h_i, e_i^\top x + f_i)$  лежит в конусе  $K_2 = \{(y, t) | \|y\|_2 \leq t, t \geq 0\}$ .

Выпуклые задачи QCQP лежат в SOCP!

$$\min_{\substack{x \\ Ax \geq 0}} x^T A_0 x + b^T x + c$$

$\left. \begin{array}{c} \\ \\ \end{array} \right\} \quad \left. \begin{array}{c} m \text{ lin.} \\ t \text{ lin.} \end{array} \right\} \quad \Leftrightarrow \quad \underbrace{x^T A_0 x + b^T x + c}_{\text{lineare Funktion}} \leq t \quad (8)$

$\left. \begin{array}{c} \\ \\ \end{array} \right\} \quad \text{pseudomax} \quad t \geq \underbrace{x^T A_0 x + b^T x + c}_{\text{lineare Funktion}}$

$$\Rightarrow \exists x \quad t \geq x^T A x + b^T x + c$$

$$t \leq x_k^T A x_k + b^T x_k + c$$

$$\exists x \Rightarrow t \geq x^T A x + b^T x + c$$

$$t \in [x^T A x + b^T x + c, +\infty)$$

$$(*) \Rightarrow A = L^T b \quad x^T A x + b^T x + c =$$

$$x^T L^T L x + b^T x + c$$

$$\|Lx\|_2^2 + b^T x + c \quad (9)$$

$$s = \frac{(s+1)^2 - (s-1)^2}{4} \leq \frac{s^2 + 2s + 1 - s^2 + 2s - 1}{4} = s$$

$$(9) \quad \|Lx\|_2^2 + \frac{(s+1)^2}{4} - \frac{(s-1)^2}{4} \leq 0$$

$$\sqrt{\|Lx\|_2^2 + \frac{(s+1)^2}{4}} \leq \frac{s+1}{2}$$

$$\left\| \begin{pmatrix} Lx \\ \frac{s+1}{2} \end{pmatrix} \right\|_2 \leq \frac{s+1}{2} \quad s = b^T x + c$$

$$\left\| \begin{pmatrix} Lx \\ \frac{s+1}{2} \end{pmatrix} \right\|_2 \leq \frac{s+1}{2} \quad \|g\|_2 \leq h$$

$$g = \begin{pmatrix} Lx \\ \frac{s+1}{2} \end{pmatrix} \quad h = \frac{s+1}{2} -$$

*ausgekennzeichnet*

## Сведение через эпиграф

$$\min \max_i \|A_i x - b_i\|_2 \Rightarrow \min_t \max_i \|A_i x - b_i\|_2 \leq t$$
$$\|A_i x - b_i\|_2 \leq t \Leftrightarrow \|A_i x - b_i\|_2 \leq t \wedge t$$

### Example

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} \sum_{i=1}^m \|A_i x - b_i\|_2,$$

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} \max_{i=1, m} \|A_i x - b_i\|_2.$$

$$\min_x \sum_{i=1}^m \|A_i x - b_i\|_2 \Leftrightarrow \min_{b_i, x} \sum_{i=1}^m b_i$$
$$\|A_i x - b_i\|_2 \leq b_i$$

## Example

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} f(x) := \sup_{(A,b) \in \mathcal{A}} \|Ax - b\|_2,$$

где  $\mathcal{A} = \{(A, b) | \| (A - A_0, b - b_0) \|_F \leq \rho\}$ .

Оценим сверху

$$f(x) \leq \|A_0x - b_0\|_2 + \rho \left\| \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} \right\|_2.$$

# Robust Linear Regression

- При  $A_0x + b_0 = 0$  берём  $(\Delta A, \Delta b) = \frac{\rho}{\sqrt{n}\|(x, 1)\|_2} \mathbf{1}_m \cdot (x^T, 1)$ .
- При  $A_0x + b_0 \neq 0$  берём  $(\Delta A, \Delta b) = uv^\top$ , где  $u = \rho \frac{A_0x - b_0}{\|A_0x - b_0\|_2}$ ,  $v = \frac{(x, 1)}{\|(x, 1)\|_2}$ .

Итого, эквивалентная задача

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} \|A_0x - b_0\|_2 + \rho \left\| \begin{pmatrix} x \\ 1 \end{pmatrix} \right\|_2.$$

# SemiDefinite Programming

## Стандартная форма

$$\begin{aligned} & \min_{X \in \mathbb{S}^n} \langle C, X \rangle \\ \text{s.t. } & \langle A_i, X \rangle = b_i, \quad i = \overline{1, m}, \\ & X \succeq 0. \end{aligned}$$

## Двойственная задача

$$\begin{aligned} & \max_{x \in \mathbb{R}^m} \langle b, x \rangle \\ \text{s.t. } & \sum_{i=1}^m A_i x_i \preceq C. \end{aligned}$$

SOCP лежит в SDP!

# Минимум спектральной нормы

## Example

Пусть  $A(x) := A_0 + \sum_{i=1}^n A_i x_i$ ,  $A_i \in \mathbb{R}^{m \times n}$  и требуется найти

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} \|A(x)\|_2 = \sqrt{\lambda_{\max}(A^T A)}$$

## Theorem (Дополнение по Шуру)

Для блочной матрицы  $M \in \mathbb{S}^{n+m}$  с обратимой  $A \in \mathbb{S}^n$  верно

$$M = \begin{pmatrix} A & B \\ B^T & C \end{pmatrix} \succeq 0 \iff \begin{cases} A \succ 0, \\ C - B^T A^{-1} B \succeq 0. \end{cases}$$

$$(xy) M \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \geq 0 \iff \inf_{\substack{xy \\ x \neq 0}} \underbrace{x^T A x}_{} + \underbrace{x^T B y}_{} + \underbrace{y^T B^T x}_{} + \underbrace{y^T C y}_{} \geq 0$$
$$\forall x \neq 0 \Rightarrow Ax \neq By \Rightarrow x^* = A^{-1} B y \Rightarrow$$

$$\sup_y (C - B^T A^{-1} B) \geq 0 \iff C - B^T A^{-1} B \geq 0$$

# Минимум спектральной нормы

$$\begin{aligned} & \min_{x \in \mathbb{R}^m; t \in \mathbb{R}} t \\ & \text{s.t. } \|A(x)\|_2^2 \leq t^2. \end{aligned}$$

Эквивалентная задача

$$\lambda_{\max}(A(x)^\top A(x)) \leq t^2, t \geq 0 \iff t^2 I_n \succeq A(x)^\top A(x).$$

Дополнение по Шуру

$$\begin{pmatrix} tI_n & A(x)^\top \\ A(x) & tI_m \end{pmatrix} \succeq 0.$$

# Релаксация QCQP

Замена:

Введём  $X = xx^\top$  - новые переменные, забирающие всю сложность.

Релаксация к SDP:

$$X = xx^\top \Rightarrow X \succeq xx^\top \stackrel{\text{Мн}}{\iff} \begin{pmatrix} X & x \\ x^\top & 1 \end{pmatrix} \succeq 0, \quad -\text{SDP}$$

$$\frac{1}{2}x^\top A_i x + b_i^\top x + c_i = \frac{1}{2}\langle A_i, X \rangle + b_i^\top x + c_i.$$

Если у оптимума  $\text{rank}(X) = 1$ , то это решение исходной задачи. Если эта задача недопустима, то и исходная тоже.

$$\langle \mathbf{1}, A_i \rangle = b_i; \quad A_i \in \begin{pmatrix} 0 & 0 & \cdots \\ & \ddots & \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \mathbf{1} \langle \mathbf{1}, A_i \rangle = 1$$

# Conic Programming

$$\min_{x \in \mathcal{K}} \langle c, x \rangle$$

$$\text{s.t. } Ax = b,$$

где  $\mathcal{K}$  - конус в гильбертовом пространстве.

- Экспоненциальный конус:

$$K_{\exp} = \text{cl} \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \left| x \geq y \exp\left(\frac{z}{y}\right), y > 0 \right. \right\}.$$

Ограничения:  $\log(1 + e^x) \leq t$  и  $e^x < t$ .

- Степенной конус  $0 < \alpha < 1$ :

$$\mathcal{P}_n^{\alpha, 1-\alpha} = \left\{ x \in \mathbb{R}^n \left| x_1^\alpha x_2^{1-\alpha} \geq \sqrt[n]{\sum_{i=3}^n x_i^2}, x_1 \geq 0, x_2 \geq 0 \right. \right\}.$$

Ограничения:  $\|x\|_p \leq t$ .