Aprendizaje No Supervisado

César Gómez

3 de noviembre de 2020

El reto del aprendizaje no supervisado

 En el contexto de aprendizaje supervisado típicamente se tiene acceso a un conjunto de p atributos X₁,..., X_p medidos sobre n observaciones, además de una respuesta Y también medida sobre las mismas n observaciones.

El objetivo es predecir Y utilizando X_1, \ldots, X_p .

El reto del aprendizaje no supervisado

- En el contexto de aprendizaje supervisado típicamente se tiene acceso a un conjunto de p atributos X_1, \ldots, X_p medidos sobre n observaciones, además de una respuesta Y también medida sobre las mismas n observaciones.
 - El objetivo es predecir Y utilizando X_1, \ldots, X_p .
- En el contexto de aprendizaje no supervisado (ANS), solo se tiene acceso a un conjunto de atributos X_1, \ldots, X_p medidos sobre *n* observaciones.

El reto del aprendizaje no supervisado

- En el contexto de aprendizaje supervisado típicamente se tiene acceso a un conjunto de p atributos X_1, \ldots, X_p medidos sobre n observaciones, además de una respuesta Y también medida sobre las mismas n observaciones.
 - El objetivo es predecir Y utilizando X_1, \ldots, X_p .
- En el contexto de aprendizaje no supervisado (ANS), solo se tiene acceso a un conjunto de atributos X_1, \ldots, X_p medidos sobre *n* observaciones.
- En ANS no estamos interesados en predicción, por que no disponemos de una respuesta Y asociada.

- De forma general el objetivo consiste en descubrir patrones interesantes sobre el conjunto de medidas en los atributos X_1, \ldots, X_p .
- Por ejemplo, hay alguna forma informativa de visualizar los datos?
- Es posible descubrir subgrupos entre las variables o entre las observaciones?.
 - El aprendizaje no supervisado consiste en un conjunto de diversas técnicas para responder preguntas como las anteriores. Nos concentraremos principalmente en:
- Análisis de componentes principales. PCA por sus siglas en Inglés.
- Clustering o agrupamiento.

• El aprendizaje no supervisado es llevado a cabo comúnmente como parte de un *análisis exploratorio de datos*.

- El aprendizaje no supervisado es llevado a cabo comúnmente como parte de un análisis exploratorio de datos.
- En ANS puede ser difícil, evaluar los resultados, debido a que no hay un mecanismo universalmente valido para llevar a cabo validación cruzada o validar los resultados en un conjunto de datos de prueba independiente. Esto se debe a que no hay una variable respuesta.

Algunas aplicaciones del ANS incluyen, por ejemplo:

- El aprendizaje no supervisado es llevado a cabo comúnmente como parte de un *análisis exploratorio de datos*.
- En ANS puede ser difícil, evaluar los resultados, debido a que no hay un mecanismo universalmente valido para llevar a cabo validación cruzada o validar los resultados en un conjunto de datos de prueba independiente. Esto se debe a que no hay una variable respuesta.
 - Algunas aplicaciones del ANS incluyen, por ejemplo:
- Un investigador en cáncer puede medir los niveles de expresión génica en 100 pacientes diagnosticados con cáncer de mama.
 Entonces el investigador puede estar interesado en encontrar subgrupos entre los pacientes para tener una mejor comprensión de la enfermedad.

 En un sitio de ventas online, pueden interesarse también en identificar subgrupos de clientes con características de compra similares basados en las historias de compras de estos clientes. Entonces, publicidad y promociones pueden ser enviadas a estos clientes dependiendo del perfil y gusto de estos últimos.

Análisis de componentes principales. PCA

 El análisis de componentes principales, (PCA por sus siglas en inglés, principal component analysis) es una técnica para reducir la dimensión de una matríz de datos X de tamaño n × p.

Análisis de componentes principales. PCA

- El análisis de componentes principales, (PCA por sus siglas en inglés, principal component analysis) es una técnica para reducir la dimensión de una matríz de datos X de tamaño n × p.
- Lasa componentes principales hacen referencia a las direcciones en el espacio de atributos X_1, \ldots, X_p sobre las cuales los datos presentas la mayor variabilidad, en breve definimos de forma más precisa las *componentes principales*.

• La primera componente principal de un conjunto de atributos X_1, \ldots, X_p corresponde a la combinación lineal, normalizada de los atributos

$$Z_1 = \phi_{11}X_1 + \phi_{21}X_2 + \dots + \phi_{p1}X_p. \tag{1}$$

Que posee la mayor varianza.

Es normalizada en el sentido de que $\sum_{i=1}^{p} \phi_{i1}^2 = 1$.

A los coeficientes $\phi_{11}, \phi_{21}, \dots, \phi_{p1}$ se los denomina, pesos de la primera componente principal.

• La primera componente principal de un conjunto de atributos X_1, \ldots, X_p corresponde a la combinación lineal, normalizada de los atributos

$$Z_1 = \phi_{11}X_1 + \phi_{21}X_2 + \dots + \phi_{p1}X_p. \tag{1}$$

Que posee la mayor varianza.

Es normalizada en el sentido de que $\sum_{i=1}^{p} \phi_{i1}^2 = 1$.

A los coeficientes $\phi_{11}, \phi_{21}, \dots, \phi_{p1}$ se los denomina, pesos de la primera componente principal.

• Al vector $\phi_1 = [\phi_{11}, \phi_{21}, \dots, \phi_{p1}]^T$ como el vector de pesos de la primera componente principal.

Como se calculan las componentes principales

Dada una matriz de datos $n \times p$, X. Se asume que las columnas de X has sido estandarizadas, (centradas y escaladas), se busca la combinación lineal de los valores de los atributos de la muestra de la forma

$$z_{i1} = \phi_{11}x_{i1} + \phi_{21}x_{i,2} + \dots + \phi_{p1}x_{i,p}, \quad i = 1,\dots,n.$$
 (2)

que posee la máxima varianza muestral, sujeto a a la restricción $\sum_{j=1}^p \phi_{j1}^2 = 1$.

De forma más precisa, se tiene que las componentes del vector $\phi_1 = [\phi_{11}, \phi_{21}, \dots, \phi_{\rho 1}]^T$ corresponden a la solución del problema de optimización

$$\frac{\text{maxmize}}{\phi_{11}, \dots, \phi_{p1}} \left\{ \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left(\sum_{j=1}^{p} \phi_{j1} x_{ij} \right)^{2} \right\} \quad \text{sujeto a} \quad \sum_{j=1}^{p} \phi_{j1}^{2} = 1.$$
(3)

• Se referirá a los valores $z_{11}, z_{21}, \ldots, z_{n1}$ como los *scores* de la primera componente principal.

- Se referirá a los valores $z_{11}, z_{21}, \ldots, z_{n1}$ como los scores de la primera componente principal.
- Estos no son más que las componentes o proyecciones de cada observación x_i sobre la primera dirección principal. O simplemente la coordenada en Z₁ de cada una de las observaciones x_i

- Se referirá a los valores $z_{11}, z_{21}, \ldots, z_{n1}$ como los scores de la primera componente principal.
- Estos no son más que las componentes o proyecciones de cada observación x; sobre la primera dirección principal. O simplemente la coordenada en Z₁ de cada una de las observaciones x;
- El vector $\phi_1 = [\phi_{11}, \phi_{21}, \dots, \phi_{p1}]^T$ define una dirección en el espacio de atributos X_1, \dots, X_p en que los datos poseen máxima variación.

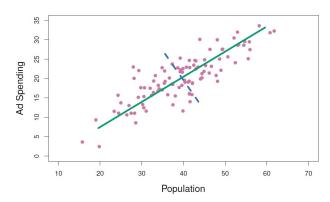


Figura 1: Primeras 2 direcciones principales.

• Después de que se ha determinado la primera componente principal Z_1 , La segunda componente principal Z_2 es la combinación lineal de los atributos X_1, \ldots, X_p , es decir

$$Z_2 = \phi_{12}X_1 + \phi_{22}X_2 + \dots + \phi_{p2}X_p. \tag{4}$$

que presenta máxima variabilidad y es no correlacionada con Z_1 .

• Después de que se ha determinado la primera componente principal Z_1 , La segunda componente principal Z_2 es la combinación lineal de los atributos X_1, \ldots, X_p , es decir

$$Z_2 = \phi_{12}X_1 + \phi_{22}X_2 + \dots + \phi_{p2}X_p. \tag{4}$$

que presenta máxima variabilidad y es no correlacionada con Z_1 .

• En este caso los pesos ϕ_{j2} del vector que define la segunda dirección principal $\phi_2=[\phi_{12}\ \phi_{22}\ \cdots\phi_{p2}]$ resuelve el problema de optimización

$$\phi_{12}, \dots, \phi_{p2} \left\{ \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left(\sum_{j=1}^{p} \phi_{j2} x_{ij} \right)^{2} \right\}$$
sujeto a

$$\sum_{p}^{p} \phi^2 - 1$$

$$\sum_{j=1}^{p} \phi_{j1}^2 = 1,$$

$$\sum_{j=1}^p \phi_{j1}\phi_{j2} = 0.$$

(5)

Relación con autovalores

Dada una matriz simétrica Σ como por ejemplo la matriz de covarianza de un vector $X=(X_1,X_2,\ldots,X_p)$, entonces existe una matriz Φ tal que

$$\Sigma = \Phi \Lambda \Phi^T, \tag{6}$$

$$= \Phi \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & & \\ 0 & \lambda_2 & 0 & \cdots & \\ \vdots & & & \vdots & \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & \lambda_p \end{bmatrix} \Phi^T, \tag{7}$$

donde $\Phi^{-1} = \Phi^T$, es decir $\Phi \cdot \Phi^T = \Phi^T \cdot \Phi = I$.



- Las columnas de Φ representan los **autovectores** de Σ correspondientes a los autovectores λ_i que pueden ser ordenados de la forma $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \cdots \lambda_p$.
- También puede mostrarse que si

$$\Sigma = \Phi \Lambda \Phi^T, \tag{8}$$

entonces

$$\operatorname{Var}(X) = \operatorname{Tr}(\Sigma) = \operatorname{Tr}(\Lambda)$$

$$= \lambda_1 + \lambda_2 + \dots + \lambda_p. \qquad (9)$$

$$\tag{10}$$

Ejemplo

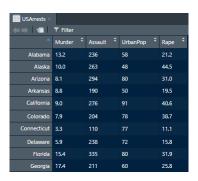


Figura 2: Base de datos USAarrest (ISLR).

	PC1	PC2
Murder	0.5358995	-0.4181809
Assault	0.5831836	-0.1879856
UrbanPop	0.2781909	0.8728062
Rape	0.5434321	0.1673186

Cuadro 1: Los vectores de pesos de las componentes principales ϕ_1 y ϕ_2 , para los datos USArrests.

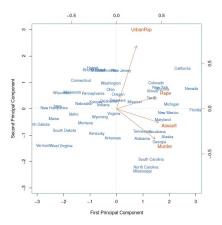


Figura 3: Las 2 primeras componentes principales para los dats USAarrests, esta figura se denomina biplot ilustra tanto los scores sobre las 2 primeras componentes principales como los pesos sobre dichas componentes.

Otra interpretación de las componentes principales

 Los primeras M direcciones definidas por los vectores de pesos sobre las componentes principales proporcionan la mejor apoximación M dimensional (en términos de distancia Euclidea) para el conjunto de observaciones x_{ij}, de forma tal que

$$x_{ij} \approx \sum_{m=1}^{M} z_{im} \phi_{jm}, \tag{11}$$

(asumiendo que la matriz de datos original \boldsymbol{X} posee las columnas centradas).

Otra interpretación de las componentes principales

 Los primeras M direcciones definidas por los vectores de pesos sobre las componentes principales proporcionan la mejor apoximación M dimensional (en términos de distancia Euclidea) para el conjunto de observaciones x_{ij}, de forma tal que

$$x_{ij} \approx \sum_{m=1}^{M} z_{im} \phi_{jm}, \tag{11}$$

(asumiendo que la matriz de datos original \boldsymbol{X} posee las columnas centradas).

• Cuando $M = \min(n-1, p)$, entonces la representación es exacta

$$x_{ij} = \sum_{m=1}^{M} z_{im} \phi_{jm}, \qquad (12)$$

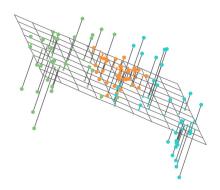


Figura 4

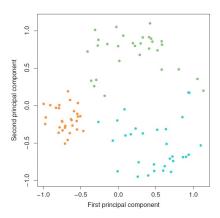


Figura 5

Escalado de las variables en PCA

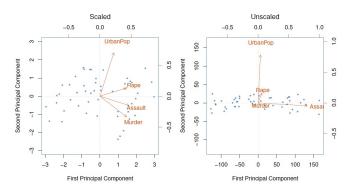


Figura 6: En general se recomienda estandarizar las variables de forma que todas tengas, desviación estándar igual a 1.

 Cuanta de la información en el conjunto de datos se pierde por proyectar las observaciones solo sobre las primeras componentes principales?.

- Cuanta de la información en el conjunto de datos se pierde por proyectar las observaciones solo sobre las primeras componentes principales?.
- Cuanta de la varianza presente en los datos no está contenida en las primeras componentes principales?

- Cuanta de la información en el conjunto de datos se pierde por proyectar las observaciones solo sobre las primeras componentes principales?.
- Cuanta de la varianza presente en los datos no está contenida en las primeras componentes principales?
- De forma más general estamos interesados en la proporción de varianza explicada (PVE) por cada componente principal.

- Cuanta de la información en el conjunto de datos se pierde por proyectar las observaciones solo sobre las primeras componentes principales?.
- Cuanta de la varianza presente en los datos no está contenida en las primeras componentes principales?
- De forma más general estamos interesados en la proporción de varianza explicada (PVE) por cada componente principal.
- La varianza total presente en un conjunto de datos (suponiendo que las variables están centradas para tener una media de cero) está definida por

$$\sum_{j=1}^{p} \operatorname{Var}(X_j) = \sum_{j=1}^{p} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_{ij}^2,$$
 (13)

 En su lugar la varianza explicada por la m-ésimo componente principal es

$$\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}z_{im}^{2}=\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}\left(\sum_{j=1}^{p}\phi_{jm}x_{ij}\right)^{2},$$
 (14)

y por lo tanto, la PVE por la m-ésima componente principal es

$$\frac{\sum_{i=1}^{n} \left(\sum_{j=1}^{p} \phi_{jm} x_{ij}\right)^{2}}{\sum_{j=1}^{p} \sum_{i=1}^{n} x_{ij}^{2}}$$
(15)

• En total hay $M = \min(n-1, p)$ componentes principales y la PVE total suma uno.

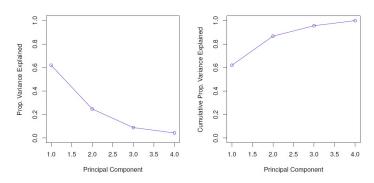


Figura 7: .