Linux源码阅读——内存管 理

Linux源码阅读

- 源码版本及下载
 - □ Linux-2.6.24.3
 - ftp://ftp.tsinghua.edu.cn/mirror/kernel.org/linux/kernel/v2.6/linux-2.6.24.3.tar.bz2
 - □ 课程网站上也会有镜像供下载
- 阅读工具
 - □ 推荐SourceInsight,个人自选

Linux源码阅读任务

- 理解讲义中描述的Linux内核内存管理结构
- 理解伙伴系统的工作原理
- 理解Slab内存分配器的工作原理

- 阅读理解新的Slob和Slub内存分配器的代码, 分析其工作原理
 - mm/slob.c, mm/slub.c

Linux 2.6内存管理

Linux中的分段(1)

- 内核代码段__KERNEL_CS: 范围 0-4G; 可读、 执行; DPL=0
- 内核数据段__KERNEL_DS: 范围 0-4G; 可读、 写; DPL=0
- 用户代码段__USER_CS: 范围 0-4G; 可读、执 行: DPL=3
- 内核代码段__USER_DS: 范围 0-4G; 可读、写; DPL=3

Linux中的分段(2)

- TSS(任务状态段):存储进程的硬件上下文,进程切换时使用,每个CPU有一个
- default_ldt: 理论上每个进程都可以同时使用很多段,这些段可以存储在自己的ldt段中,但实际linux极少利用x86的这些功能,多数情况下所有进程共享这个段,它只包含一个空描述符

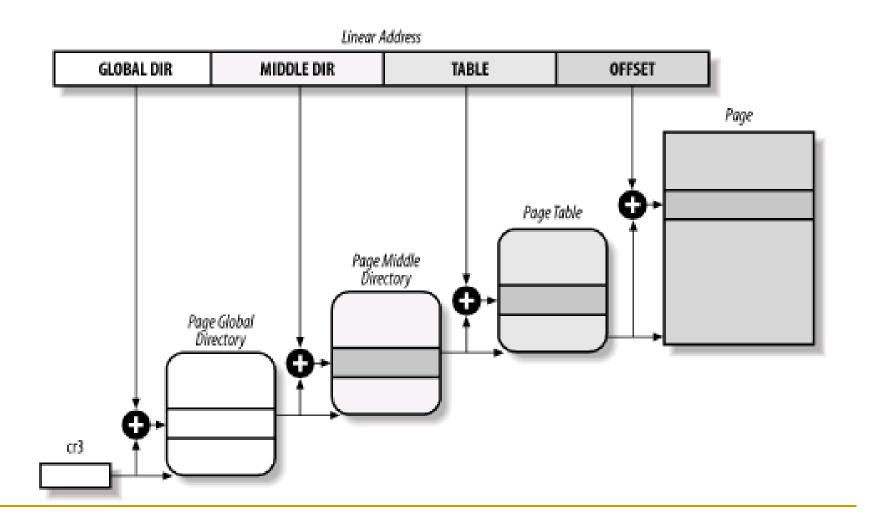
Linux中的分段(3)

- 由于历史原因,IA32体系结构仍然强制使用硬件分段
- 段式映射基地址总是**0**,逻辑地址与虚拟地址 总是一致的

Linux中的分页(1)

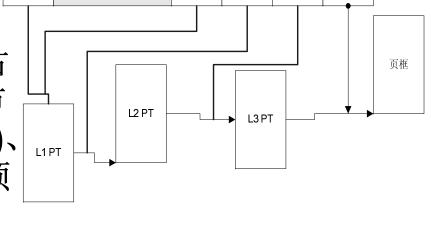
- 与体系结构无关的三级页表模型
 - □ pgd,页目录
 - □ pmd,页中级目录
 - □ pte,页表项
- 为什么使用三级页表
 - □ 设计目标决定: 可移植性
 - □ 硬件特性决定: PAE

Linux中的分页(2)



虚拟地址格式

采用三级页表结构,每
 个页框8KB,每级目录占用一个页框,每项8字节大小,由全局目录(PGD)、中间目录(PMD)、页表项(PTE)组成



39-33

32-23

22-13

12-0

63-61

60-40

■ 全局目录索引被分为 pgdh和pgdl,ar.k7寄存 器指向当前进程的页表 树基地址

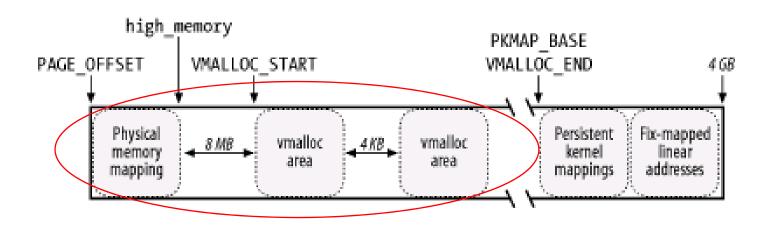
Linux中的分页(3)

- 进程页表
 - □ 各进程拥有自己的3G用户空间
 - □ 内核占用最高的**1G**作为系统空间,系统空间由所有进程共享

虚拟系统空间 IGB				
进程 1 的	进程 2 的		进程 N 的	
虚拟	虚拟		虚拟	
用户空间	用户空间		用户空间	
3GB	3GB		3GB	

Linux中的分页(4)

- 1G的内核空间
 - □ 内核空间==物理内存空间
 - □ 1G的后128MB用作实现非连续内存分配和固定映射 的线性地址



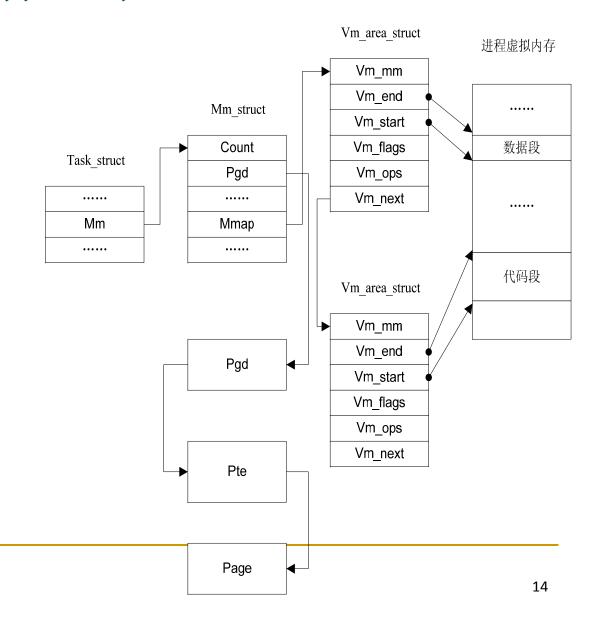
内存管理场景

shell参与,利用fork或exec以及mmap系统调用构造进程页表。



进程的内存组织

- 内存管理数据结构
 - □ 每个进程有一个 mm_struct结构,描述 进程的虚拟内存
 - vm_area_struct结构描述进程的虚拟内存地 址区域
 - 对页错误处理有同一规则的进程虚拟内存空间部分,如共享库、 堆栈
 - page结构描述一个物理页,系统保证跟踪到每一个物理页

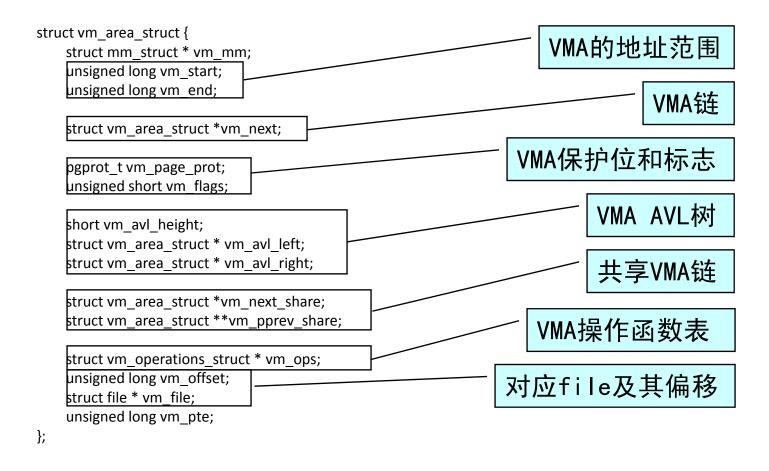


数据结构-mm_struct

```
VMA链, VMA AVL树, 和最
                                                           近使用的VMA Cache
struct mm struct {
   struct vm_area_struct *mmap;
   struct vm area struct *mmap avl;
   struct vm area struct *mmap cache;
                                                                      指向PGD的指针
   pgd_t * pgd;
   atomic t count;
   int map count;
   struct semaphore mmap sem;
   unsigned long context;
                                                                 代码,数据,堆栈段
   unsigned long start code, end code, start data, end data;
                                                                 的地址范围
   unsigned long start brk, brk, start stack;
   unsigned long arg start, arg end, env start, env end;
   unsigned long rss, total vm, locked vm;
   unsigned long def flags;
   unsigned long cpu_vm_mask;
   unsigned long swap cnt;
   unsigned long swap address;
   void * segments;
};
```

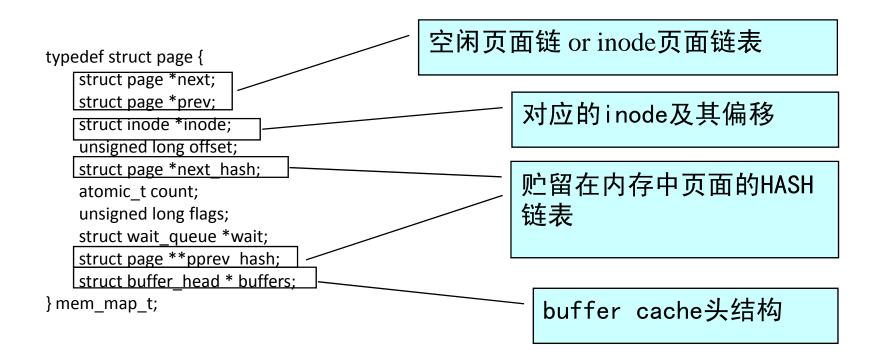
- Mm_struct标识了一个进程
- 定义在文件/linux/include/linux/sched.h

数据结构-vm_area_struct



- Vm_area_struct管理着进程的虚拟空间的一个区域
- 定义在文件/linux/include/linux/sched.h

数据结构-Page

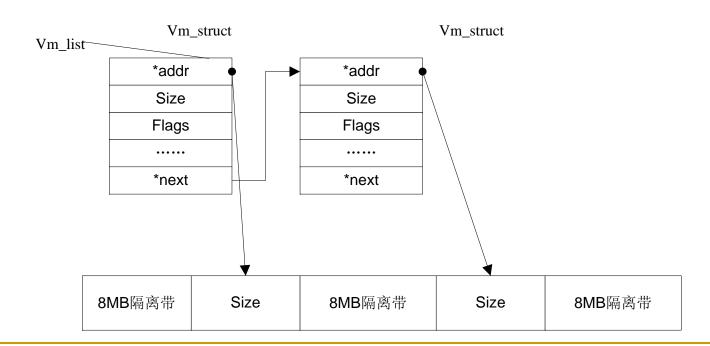


- Page(mem_map_t)代表了物理上的一个页
- 定义在文件/linux/include/mm.h

内核虚拟内存接口—大容量对象缓存

- kmalloc和kfree分配真实地址已知的实际物理内存 块
 - □适合设备驱动使用
- vmalloc和vfree用于对内核使用的虚拟内存进行分 配和释放
 - □ 位于3G+high_memory+VMALLOC_OFFSET以上高端,由 vmlist链表管理
 - □ VMALLOC_OFFSET是长度为8MB的"隔离带",起越界保护作用

■ vm_struct结构与虚拟 内存关系



- 函数__vmalloc(unsigned longn size, int gfp_mask, pgprot_t prot)
 - □ size: 分配的虚拟空间大小
 - □ gfp_mask: 页面分配器标志
 - □ prot: 一分配页的保护掩码
 - □ 分配足够页数与size相配
 - □ 页面映射到连续的内核虚拟空间,页面可以不连续

- 函数__vmalloc(unsigned longn size, int gfp_mask, pgprot_t prot)
 - 在vmlist寻找一个大小合适的虚拟内存块, get_vm_area(size)
 - □ 检查该虚拟块是否可用,如果可用则建立页表项, alloc_area_pte()
 - □ 建立页目录, set_pgdir()
 - □ 找到空闲分配给调用进程, get_free_page()
 - □ 如果不可用,必须释放该虚拟块, vfree()

内存映射

■ 文件mmap.c的主要函数为do_mmap, 其功能是把从文件结构中得到的逻辑地址转换为vm_area_struct结构所需要的地址

内存映射原理

- 进程形成vm_area_struct后, vm_area_struct上的操作函数也随之初始化
- 逻辑地址与物理地址由内核与硬件MMU共同 完成
 - □ 内核通过页目录和页表告诉MMU如何把每个进程 的逻辑页面映射到相应的物理页面
 - □ MMU在进程提出内存请求时完成实际转换工作

Mmap系统调用

- 进程可以通过mmap,将一个已打开的文件内容映射到它的用户空间,直接调用do_mmap完成映射
- 参数: file为映射的文件,addr为映射的地址, len为VMA的长度,prot指定vma段的访问权限, flag为vma段的属性

■参数prot取值

名称	值	含义
PROT_READ	0x1	只允许读
PROT_WRITE	0x2	只允许写
PROT_EXEC	0x4	允许执行
PROT_NONE	0	不允许访问

■参数flag取值

名称	值	含义
MAP_FIXED	0x10	Vma只能从虚拟地址 addr映射
MAP_SHARED	0x01	写操作作用在同一组 共享页面上, 不发生copy on write
MAP_PRIVATE	0x02	Copy on write

Sys_brk系统调用

■ 支持malloc和free的底层操作,malloc通过 sys_brk向内核申请一段虚地址空间vma来建立 地址映射,sys_brk将建立全部的映射,而不必 通过缺页中断建立映射

缺页中断

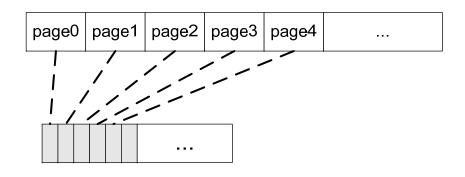
- Do_no_page (mm/memory.c)
- 页故障错误的产生有三种原因
 - □程序出现错误,虚拟内存无效,内核向进程发送SIGSEGV信号并终止进程运行
 - 虚拟内存有效,但其所有对应的页不再物理内存中,这时操作系统必须从磁盘映象(未分配或共享库)或交换文件(被换出)中将其装入内存
 - □要访问的虚地址被写保护,发生保护错误

缺页中断(续)

- Cpu在地址映射过程中发现页表项或页目录项中的P标志位为0,则表示相应的物理页面不在内存,处理器产生异常,句柄为do_page_fault函数,参数error_code表示错误码,描述了页错误发生的虚地址和访问类型
 - □ Bit0 0表示没发现页,1表示页保护错误
 - □ Bit1 0表示读,1表示写
 - □ Bit2 0表示内核模式,1表示用户模式
- Do_page_fault从CR2寄存器中得到发生错误的虚拟地址, 找到相应的vma,然后调用 handle_mm_fault函数进行处理

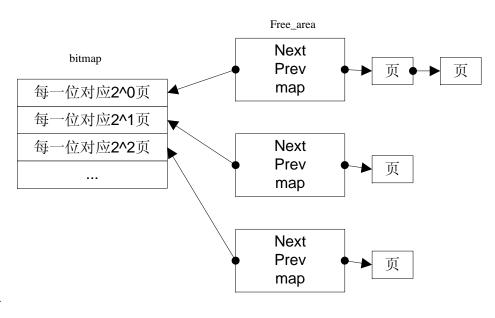
物理内存管理——物理页位图

■ 系统中每个节点所有物理页面均可用包含page结构的链表mem_map描述,每个物理页面用page描述



物理内存管理——物理页位图(续)

物理页分配采用链表 free area的数 list和map, 则表明第N个页块是



- 物理内存是以伙伴关系机制进行管理的,无论内存中的占用块或是空闲块,其大小均是2^k,申请和释放的内存块大小也是2^k
- 空闲块分裂时,由同一大块分裂出来的小块互称 伙伴,释放内存时先判断其伙伴是否空闲,若否 则简单加入free_area,否则先在free_area中删除伙 伴然后合并,重复以上步骤
- 算法简单速度快,缺点是只能以页为单位

基于区的伙伴系统: 基本数据结构

- 页框
 - □ 页描述符page
 - □ 页描述符数组mem_map
- 内存区
 - □ 区描述符zone_struct
 - zone_mem_map:指定对应的mem_map中的第一个元素
 - Size: 元素个数
- ■节点
 - □ 节点描述符pg_data_t
 - □ 链表,首元素为pgdat_list
 - □ 80x86下,只有一个节点,其描述符存在 contig_page_data变量中

基于区的伙伴系统: 伙伴系统(续)

- 伙伴系统使用的数据结构
 - □ 页描述符数组mem_map

Slab分配器:缘起

- 伙伴系统解决了外碎片的问题,当请求的内存 小于一个页框时怎么办?
- 早期Linux的做法:
 - □ 提供大小为2,4,8,16,...,131056字节的内存区域
 - 需要新的内存区域时,内核从伙伴系统申请页面, 把它们划分成一个个区域,取一个来满足需求
 - 如果某个页面中的内存区域都释放了,页面就交回 到伙伴系统

Slab分配器:缘起(续)

- 在伙伴算法之上运行存储器区(memory area)分配算法没有显著的效率
 - 不同的数据类型用不同的方法分配内存可以提高效率。如需要初始化的数据结构,释放后可以暂存着,再分配时就不必初始化了
 - 内核的函数常常重复使用同一类型的内存区,缓存最近释放的对象可以加快分配和释放
 - 对内存的请求可以按照请求频率来分类,频繁使用的类型使用专门的缓存,很少使用的可以使用类似2.0中的取整到2的幂次的通用缓存
 - 使用2的幂次大小的内存区域时高速缓存冲突的概率较大,可以通过仔细安排内存区域的起始地址来减少高速缓存冲突
 - □ 缓存一定数量的对象可以减少对buddy系统的调用,从而节省时间 并减少由此引起的高速缓存"污染"
- Slab分配器的设计体现了以上的思想

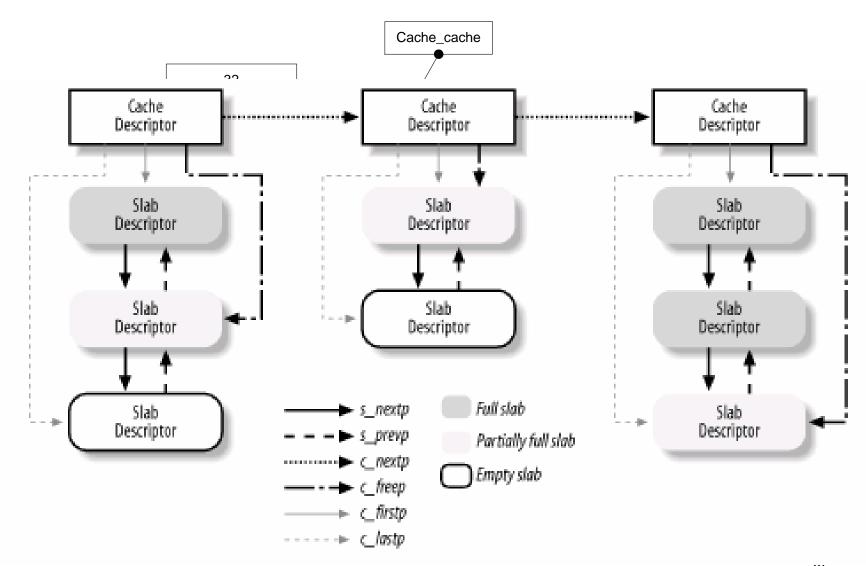
Slab分配器:基本组成

- Slab分配器把存储器区看作对象(object)
- Slab分配器把对象按照类型分组成不同的高速 缓存
- 每个Slab由一个或多个连续的页框组成,这些页框中包含已分配的对象,也包含空闲的对象。
- Slab分配器通过伙伴系统分配页框

Slab分配器:数据结构

- 高速缓存描述符struct kmem_cache_s
 - □ 链表结构
 - □包含三种slab双向循环链表
 - slabs_full
 - slabs_partial
 - slabs_free
- Slab描述符struct slab_s
 - □ 在高速缓存中根据类型不同分别存在不同的slab链表中
 - □ 可存放在slab外,也可存放在slab内

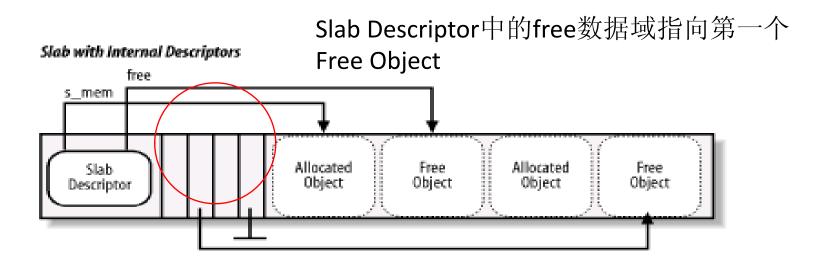
Slab分配器:数据结构(续)



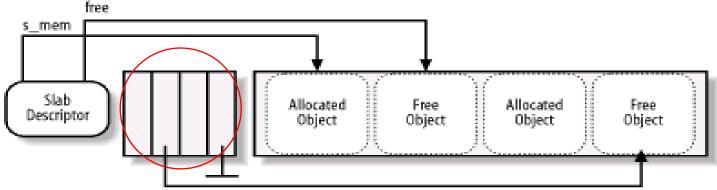
Slab分配器:数据结构(续)

- 对象描述符kmem_bufctl_t
 - □ 存放在数组中,位于相应的slab描述符之后
 - □ 只在对象空闲时有意义,包含的是下一个空闲对象 在slab中的下标

Slab分配器:数据结构(续)



Slab with External Descriptors



Slab分配器:与伙伴系统的接口

void * kmem_getpages(kmem_cache_t *cachep, unsigned long flags)

功能:为创建的slab分配一组空闲连续的页框 参数: cachep指向需要额外页框的高速缓存描述符 flags说明如何请求页框 数据结构: cachep->gfporder单独slab包含的连续页 框数的对数 其它函数: get free pages(gft mask, order) 类似于alloc_pages(),返回第一个所分配页 的线性地址

Slab分配器:与伙伴系统的接口(续)

void kmem_freepages(kmem_cache_t *cachep, void *addr)

功能:释放分配给slab分配器的页框

参数:

cachep指向需要释放页框的高速缓存描述符 addr从addr开始释放页框

数据结构:

cachep->gfporder请求页框的个数mem_map页描述符数组

其它函数:

free_pages(addr, order): 从线性地址addr起释放页框 PageClearSlab(page): 清除page中的PG_Slab标志,PG_Slab示该页框包含在Slab中

- kmem_cache_create创建一个cache,分配合适的slab大小,在slab存储对象个数限制下,让slab尽量大,然后挂到slab中的链表下
- 涉及许多计算
 - □ 对齐计算
 - □ 根据对象大小决定是On slab方式还是off slab方式
 - □ 计算空间浪费,根据对象大小调整合适的slab大小
 - slab着色使得对象均匀分布在页面内,避免集中在页边界附近,导致cpu cache频繁失效(回忆cpu cache的映射机制常采用简单的地址映射)
 - 代码出现递归,在分配kmem_cache_t数据结构时,恰 恰还是使用slab分配器分配kmem_cache_t对象,解决办 法是第一个kmem_cache_create采用kmalloc分配对象

- Shrink_dcache_memory将释放缓冲区内全部空闲的slab块
- Kmem_cache_reap释放缓冲区内超过80%空闲的slab块

Slab分配器: slab的分配与释放(续)

- 分配时机
 - □ 已发出分配新对象的请求,并且
 - □ 高速缓存不包含任何空闲对象
- Kmem_cache_grow()
 - □ kmem_getpages()为slab分得页框
 - kmem_cache_slabmgmt()获得新slab描述符
 - kmem_cache_init_objs()为新的slab中的对象申请构造方法
 - □ 扫描所有页框描述符
 - 高速缓存描述符地址存页描述符中的list->next
 - slab描述符地址存页描述符中的list->prev
 - 设置页描述符的PG_slab标志
 - □将slab描述符加到全空slab链表中

Slab分配器: slab的分配与释放(续)

- 释放时机
 - □ 伙伴系统不能满足新请求的一组页框,并且
 - □ slab为空
- 内核查找其他空闲页框时,调用 try_to_free_pages()
 - □ 调用kmem_cache_reap()选择至少包含一个空slab的高速缓存
 - □ 调用kmem_slab_destroy()从完全空闲的slab链表中删除slab并撤销它

Slab分配器: slab的分配与释放(续)

void kmem_slab_destroy(kmem_cache_t *cachep, slab_t *slabp)

```
数据结构:
     slabp->s mem:指向slab内第一个对象
     cachep->num:挤进一个单独slab中的对象个数
     cachep->objsize:高速缓存中包含对象的大小
其它函数:
     cachep->dtor:对象的析构函数
     kmem_freepages(kmem_cache_t *cachep, void *addr):释放
分配给slab的页框
     OFF_SLAB宏: 判断slab描述符是否存放在slab的外面
     kmem_cache_free (kmem_cache_t *cachep, void *objp):释
```

放slab描述符

Slab分配器: 高速缓存中的对象管理 (续)

kmem_cache_alloc()为高速缓存分配对象

```
kmem cache alloc()中的代码片段:
void * objp;
slab t * slabp;
struct list head * entry;
local_irq_save(save_flags);
entry = cachep->slabs partial.next;
if (entry == & cachep->slabs_partial) {
  entry = cachep->slabs_free.next;
  if (entry == & cachep->slabs free)
    goto alloc new slab;
  list del(entry);
  list add(entry, & cachep->slab partials);
```

查找空闲对象的slab,若 不存在,则分配一个 新的slab

Slab分配器: 高速缓存中的对象管理 (续)

```
kmem cache alloc()中的代码片段(接上):
slabp->inuse++;
objp = & slabp->s_mem[slabp->free * cachep->objsize];
slabp->free = ((kmem_bufctl_*)(slabp+1))[slabp->free];
if (slabp->free == BUFCTL END) {
 list del(&slabp->list);
 list add(&slabp->list, &cachep->slabs full);
local_irq_restore(save_flags);
return objp;
数据结构:
        slabp->inuse:当前已分配的对象个数
        slabp->s_mem:指向slab内第一个对象
        cachep->objsize:高速缓存中包含对象的大小
        slabp->free:指向slab内第一个空闲对象
        对象描述符数组紧挨着slab描述符,表项指向下一个空闲对象
```

Slab分配器: 高速缓存中的对象管理 (续)

kmem_cache_free()释放由slab分配器以前所获 得的对象

```
kmem_cache_free()中的代码片段:
slab_t * slabp;
unsigned int objnr;
local_irq_save(save_flags);

slabp = (slab_t *) mem_map[__pa(objp) >> PAGE_SHIFT].list.prev;
...
objnr = (objp - slabp->s_mem) / cachep->objsize;
((kmem_bufctl_t *)(slabp+1))[objnr] = slabp->free;
slabp->free = objnr;
```

导出对象描述符,将对象追加到空闲对象链表的首部数据结构:

slabp->free:指向slab内第一个空闲对象 对象描述符数组紧挨着slab描述符,表项指向下一个空闲对象

高速缓存中的对象管理(续)

```
kmem_cache_free()中的代码片段(接上):
if (--slabp->inuse == 0) { /* slab is now fully free */
    list_del(&slabp->list);
    list_add(&slabp->list, &cachep->slabs_free);
} else if (slabp->inuse+1 == cachep->num) { /* slab was full */
    list_del(&slabp->list);
    list_add(&slabp->list, &cachep->slabs_partial);
}
local_irq_restore(save_flags);
```

最后检查slab是否需要移动另一个链表中

高速缓存中的通用对象管理

- 如果对存储区的请求不频繁,就用一组普通高速缓存来处理
 - □ kmalloc(): 得到通用对象
 - □ Kfree(): 释放通用对象

高速缓存中的通用对象管理(续)

void * kmalloc(size_t size, int flags)

```
数据结构:
cache_sizes_t cache_size[26];
                                //26个几何分布的高速缓存
typedef struct cache sizes {
            size t
                         cs size;
            kmem_cache_t *cs_cachep;//用于DMA分配
            kmem_cache_t *cs_dmacachep;//用于常规分配
} cache_sizes_t;
其它函数:
     _kmem_cache_alloc (kmem_cache_t *cachep, int flags):
在高速缓存中分配对象
```

高速缓存中的通用对象管理(续) void kfree(const void *objp)

功能:释放通用对象

数据结构:

mem_map页描述符数组

在为slab分配页框时,高速缓存描述符地址存于页

框描述符的list.next中

其它函数:

__kmem_cache_free (kmem_cache_t *cachep, void*

objp): 释放高速缓存中的对象

Q&A

附录

■讲义中提到的函数细节

80386段页式管理机制

- Linux内存管理的硬件基础
- Linux内存管理的概念基础
- 通过386的硬件机制,区分内存管理中硬件与 软件的分工

硬件分段(1)

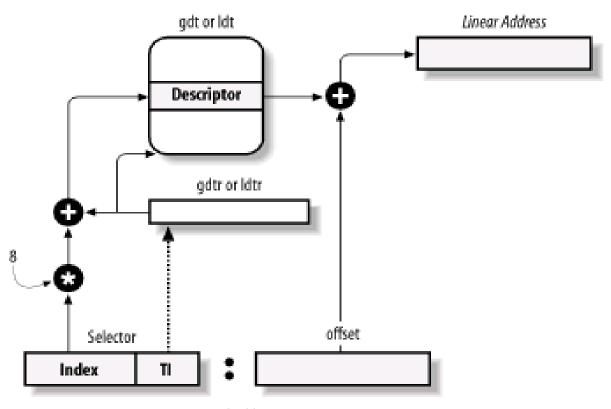
- 为支持保护模式,段改由段描述符来描述
 - □ 段基址
 - □段限长
 - □ 类型
 - □ 访问该段所需的最小特权级
 - **...**
- 段描述符存放在GDT或LDT中(全局/局部描述符 表)中
- GDT/LDG的基址存放在寄存器GDTR/LDTR中

硬件分段(2)

- 段寄存器
 - □ CS: 代码段寄存器
 - □ DS: 数据段寄存器
 - □ SS: 堆栈段寄存器
 - □ ES、FS、GS...
- ■每个段寄存器存放段选择符
 - □ GDT/LDT的索引
 - □ TI位: 指定描述符是GDT还是LDT
 - □ RPL: CPU的当前特权级

硬件分段(3)

■逻辑地址到线性地址的转换



Logical Address

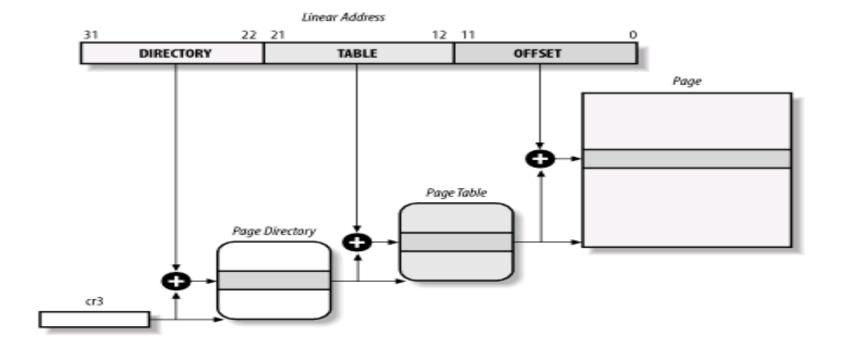
60

硬件分页(4)

- 页 vs. 页框
 - □ 页:数据块,可以在主存也可以在磁盘
 - □ 页框: 固定长度的RAM块
- 分页
 - □ Intel CPU处理4KB的页(why 4KB?)
 - □ 通过设置CR3的PG位开启分页
- ■数据结构
 - □ 页目录
 - 当前使用的页目录的物理地址在CR3中
 - □页表

硬件分页(5)

- 硬件的分页过程
 - □ 发生在物理地址送地址线之前
 - □ MMU中进行



硬件分页(6)

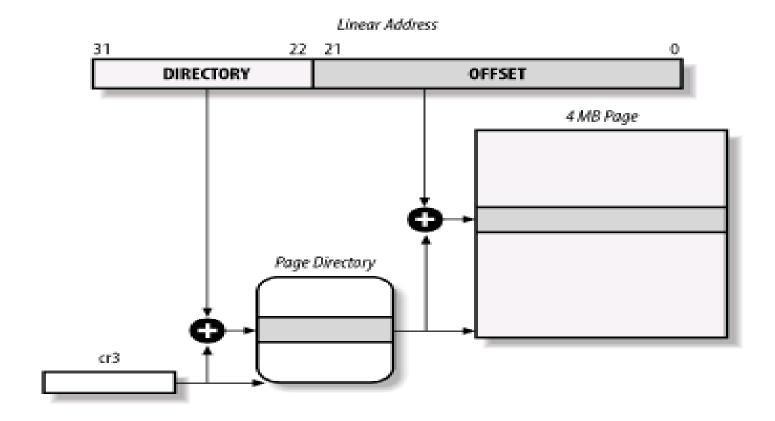
- TLB(Translation Lookaside Buffer)
 - □ 硬件,用来加速页表查找
 - □ 关键的一点:如果操作系统更改了页表内容,它必须相应的刷新TLB以使CPU不误用过时的表项
 - □ CR3发生改变时,硬件自动更新TLB中所有的表项

硬件保护机制

- 段描述符
 - □ type标志:读/写/执行
- ■页表项
 - □ User/Supervisor标志
 - □ Read/Write标志
- 硬件产生page fault

扩展分页(1)

■ 允许页框为4MB



扩展分页——物理地址扩展分页 (PAE)

- 内核不能直接对1G以上的RAM进行寻址
- 市场需求刺激下,Intel进行了修补:
 - □ 在Pentiume Pro体系结构,地址线36位,但仍必须 把32位线性地址转换为36位
 - □ 办法:页表项长度改为64位(因为32位已不够用), 再增加一级页表,该页表4个表项,基址存在CR3中

地址类型(1)

- 用户虚拟地址
 - □用户空间的程序使用的地址
 - □ 根据硬件体系结构,可以是32位或64位
 - □ 每个进程拥有自己独立的虚拟地址空间

地址类型(2)

- ■物理地址
 - □物理内存地址
 - □ 处理器和系统内存之间使用
 - □ 根据硬件体系结构,可以是32位或64位
- ■总线地址
 - □总线寄存器地址
 - □ 外设总线和内存之间使用

地址类型(3)

- ■内核逻辑地址
 - □ 常规的内核地址空间
 - 映射了大部分主存,可以当作物理内存使用
 - □ 内核逻辑地址与相应的物理地址相差一个常数偏移量
 - 逻辑地址使用硬件特有的指针大小,在配置大量内存的 32位系统上可能无法直接访问所有的物理内存
 - □ 可将内核逻辑地址与物理地址相互转换,定义在 <asm/page.h>中

地址类型(4)

- 内核虚拟地址
 - □ 由函数vmalloc和kmap返回的地址
 - □ 不能直接对应物理内存
 - □需要内存分配和地址转换才能与逻辑地址联系起来
 - □ 通常保存在指针变量中

地址类型(5)

- 低端内存与高端内存
 - □ 均指物理内存
 - □ 低端内存代表存在于内核空间的与逻辑地址相应的物理 内存
 - □ 高端内存是那些不存在逻辑地址的内存,通常保留给用 户空间的进程使用
 - □ 在i386体系结构下,低端和高端之间的界限通常为1GB
 - □ 用户进程可访问4GB虚拟线性空间,0到3GB为用户空间, 3GB到4GB为内核空间
 - □ 所有进程内核空间均相同,具有相同页目录和页表
 - □ 内核虚拟空间3GB到3GB+8MB映射到物理内存0到8MB, 对应内核启动和设备内存映射等

内存保护(1)

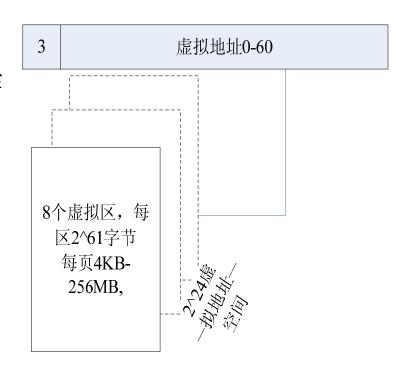
- 不同任务之间的保护
 - □ MMU实现任务虚拟地址空间的隔离
 - □ 每个任务拥有不同的虚拟地址到物理地址的映射
 - □ 操作系统的保护通过任务共享地址空间实现
 - □ 地址空间分为全局地址空间和局部地址空间

内存保护(2)

- 同一任务的保护
 - □ 定义4种特权级别,限制内存访问
 - □ 0级是操作系统内核,处理IO,内存管理及其他关键操作
 - □ 1级系统调用处理程序
 - □ 2级库过程
 - □ 3级用户程序
 - □ Linux只用0级和3级,1级和2级归到0级中

IA-64Linux地址空间划分

- 64位虚地址空间划分为8个相等的区,高3位表示区号
- **0-4**区作为用户空间,**5-7**区作 为核心空间
- 内核空间可进一步划分为页 表映射段和对等映射段
- 页表映射段用于实现内核的 vmalloc区域,实现虚地址连 续的大内存块分配
- 对等映射段包含Linux内核, 该段虚拟地址可与物理地址 直接映射,虚地址减去一个 基地址得到物理地址



■ IA-64中使用0-4区作为 用户空间,5-7区作为 核心空间

7区(对等映射)
6⊠(非cache)
5区(页表映射)
4区(堆栈)
3区(数据段)
2区(正文段)
1区(共享内存段)
0区(IA32Linux)

色明	未使用
- / •	页表映射段
	Per-CPU页
	Gate页
	Guard页

区号	使用	页大小	范围	映射方式
7	Cache	256MB	全局	对等
6	Cache	256MB	全局	对等
5	Vmalloc,, guard, gate	8KB	全局	页表
4	堆栈	8KB	进程	页表
3	数据段	8KB	进程	页表
2	正文段	8KB	进程	页表
1	共享内存	8KB	进程	页表
0	IA-32模拟	8KB	进程	

查看进程内存布局

进程内存布局实例

```
[root@serv3 ~]# cat /proc/1/maps
起始
          结束
                                主从设备号 inode号 文件映像
                  权限 偏移
001be000-001bf000 r-xp 001be000 00:00 0
                                            [vdso]
001e7000-00201000 r-xp 00000000 03:01 4471690
                                                /lib/ld-2.3.6.so
00201000-00202000 r-xp 00019000 03:01 4471690
                                                /lib/ld-2.3.6.so
00202000-00203000 rwxp 0001a000 03:01 4471690
                                                /lib/ld-2.3.6.so
00205000-00328000 r-xp 00000000 03:01 4471692
                                                /lib/libc-2.3.6.so
00328000-0032a000 r-xp 00122000 03:01 4471692
                                                /lib/libc-2.3.6.so
0032a000-0032c000 rwxp 00124000 03:01 4471692
                                                 /lib/libc-2.3.6.so
0032c000-0032e000 rwxp 0032c000 00:00 0
00330000-00343000 r-xp 00000000 03:01 4471803
                                                /lib/libsepol.so.1
00343000-00344000 rwxp 00013000 03:01 4471803
                                                 /lib/libsepol.so.1
00344000-0034c000 rwxp 00344000 00:00 0
                                                /lib/libselinux.so.1
069d5000-069e5000 r-xp 00000000 03:01 4471735
069e5000-069e6000 rwxp 00010000 03:01 4471735
                                                 /lib/libselinux.so.1
08048000-0804f000 r-xp 00000000 03:01 4798259
                                               /sbin/init
0804f000-08050000 rw-p 00007000 03:01 4798259
                                                /sbin/init
08b33000-08b54000 rw-p 08b33000 00:00 0
                                             [heap]
b7f10000-b7f11000 rw-p b7f10000 00:00 0
b7f1d000-b7f1e000 rw-p b7f1d000 00:00 0
bfd09000-bfd1e000 rw-p bfd09000 00:00 0
                                            [stack]
```

```
void *__vmalloc(unsigned long size, int gfp_mask, pgprot_t prot)
    struct vm_struct *area;
   struct page **pages;
   unsigned int nr pages, array size, i;
 //将要分配的内存按页对齐
    size = PAGE ALIGN(size);
//分配的空间大于所有物理页面数
    if (!size | | (size >> PAGE SHIFT) > num physpages)
        return NULL;
//分配vma
    area = get vm area(size, VM ALLOC);
   if (!area)
        return NULL;
   nr pages = size >> PAGE SHIFT;
    array size = (nr pages * sizeof(struct page *));
    area->nr_pages = nr_pages;
```

fastcall void do_page_fault(struct pt_regs *regs, unsigned long error_code)

Handle_mm_fault函数在申请页表项后,调用函数handle_pte_fault处理缺页错误

int handle_mm_fault(struct mm_struct *mm, struct
vm_area_struct * vma, unsigned long address, int
write_access)

- 对有效的虚拟地址,如果是"缺页"错误的话, Linux必须区分页所在的位置,判断在交换文件 中还是在可执行映象中,通过页表项中的信息 区分页所在的位置,如果页表项无效但是非空, 则在交换文件中,否则在可执行映象中
- Handle_pte_fault函数处理不同的缺页情况

*mm,struct vm_area_struct * vma, unsigned long address,int write_access, pte_t *pte, pmd_t *pmd)

■ 注意最后必须更新TLB, 否则会出现逻辑错误

```
area->pages = pages = kmalloc(array_size, (gfp_mask & ~__GFP_HIGHMEM));
//可能内存不够
   if (!area->pages) {
       remove vm area(area->addr);
       kfree(area);
       return NULL;
//初始化page数据结构
    memset(area->pages, 0, array size);
//分配物理页
   for (i = 0; i < area->nr_pages; i++) {
        area->pages[i] = alloc page(gfp mask);
       if (unlikely(!area->pages[i])) {
           /* 成功分配i页, 在__vunmap()中释放 */
            area->nr_pages = i;
           goto fail;
//为申请到的内存更改页目录和页表
   if (map_vm_area(area, prot, &pages))
       goto fail;
   return area->addr;
fail:
    vfree(area->addr);
   return NULL;
                                                                                                                 81
```

//分配page数据结构内存空间

内存区

- 受体系结构的制约,不同的存储器页有不同的使用方式,根据内存的不同使用类型划分为内存区(Memory Zone)
- Linux中的内存区(Memory Zone)
 - □ ZONE_DMA:低于16MB的存储器页
 - □ ZONE_NORMAL:16MB-896MB的存储器页
 - □ ZONE_HIGHMEM:高于896MB的存储器页

内存管理相关高速缓存(1)

- 缓冲区高速缓存
 - □ 包含块设备使用的数据缓冲区
 - □ 由设备标志号和块标号索引
 - 如果在缓冲区高速缓存中,则不必进行块设备读取操作

内存管理相关高速缓存(2)

■页高速缓存

- □ 加速磁盘上的映像和数据访问,缓存文件逻辑内容
- □由文件inode和偏移量索引
- 当页从磁盘读入物理内存时,就缓存在页高速缓存中,可以提高文件访问速度

内存管理相关高速缓存(3)

- 交换高速缓存
 - 修改后的脏页才写入交换文件中,利用交换高速缓 存可以减少磁盘写操作
 - 交换出的页的页表项包含交换文件信息,以及该页 在交换文件中的位置信息
 - □ 如果页面没有被修改则页表项非零

内存管理相关高速缓存(4)

- 硬件高速缓存
 - □ 对页表项缓存,由处理器完成
 - □ 减少地址转换的时间
 - □ 需要由操作系统管理

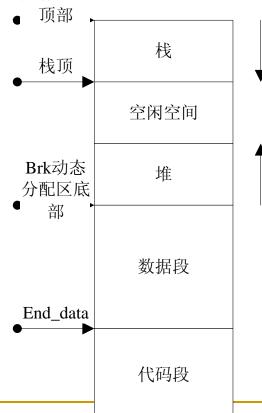
交换空间

- Linux采用两种方式保存换出页面:交换设备,使用整个设备,如硬盘分区;交换文件,使用文件系统中固定长度的文件。统称交换空间
- 交换空间的内部格式相同,前4096字节是一个以字符串 "SWAP-SPACE"结尾的位图,位图的每一位对应一个交换 空间的页面,置位表示对应的页面可用于换页操作,4096 字节之后才是真正存放页面的空间
- 交换设备比交换文件更有效率,因为交换设备中属于同一 页面的数据总是连续存放,而交换文件中数据块位置可能 是零散的

守护进程kswapd

- 内存不足时,linux通过kswapd释放部分物理内存页
- Kswapd是内核线程,在内核初始化时启动,周期性的运行
- Kswapd按照下面三种方法减少系统使用的物理页
 - □ 减少缓冲区和页缓存的大小
 - 页缓存包含内存映射文件的页,其中包含一些系统不在需要的页面
 - □ 将system V共享内存页交换出物理内存
 - 将页交换出物理内存或丢弃,kswapd首先选择可交换的进程,或者其中某些页面可以交换出的进程。可执行映象的大部分内容可从磁盘获取,因此可以丢弃。
 Linux采用LRU算法将进程的一小部分页面换出,被锁定的页面不能被换出

■ 代码数据和堆栈。



Sys_brk系统调用

asmlinkage unsigned long sys_brk(unsigned long brk)

■ 需要检查进程的资源限制,以及参数是否合法

unsigned long do_brk(unsigned long addr, unsigned long len)

- ■检查参数有效性
- 如果内存区域被锁定,那么分配的内存不能超过锁定区域,并且分配的内存也必须被锁定

unsigned long do_brk(unsigned long addr, unsigned long len)

- ■清除旧映射,如果必要创建新的vma结构
- 匿名映射是指进程运行过程中产生的内存区域,如堆空间,堆栈空间,反之命名区域指可执行文件中的相应区域
- 为新增区间建立全部映射, make_pages_present

■ Do_mmap_pgoff函数完成具体的映射工作,如果file不为空,将调用file_operations中的映射函数,以后发生缺页中断时将通过file_operations中的相应操作读取页面并完成映射

文件预读

- 文件预读机制是一种流水线式运行的数据读取机制,在应用程序从内存页读取数据时,IO从硬盘中读取数据到内存页
- 预读代码管理两个窗口——"当前窗口"和"前一个窗口",当前窗口读完时,用前一个窗口代替当前窗口,并且前一个窗口失效,当IO完成时,提交新的IO批次,创建一个新的前一个窗口
- 如果读请求的一页正好是随后的下一页,则发生 预读命中,如果预读发生时,窗口会增大,如果 发生预读缺失则窗口减小,发生足够多的预读缺 失,那么预读将完全被禁止

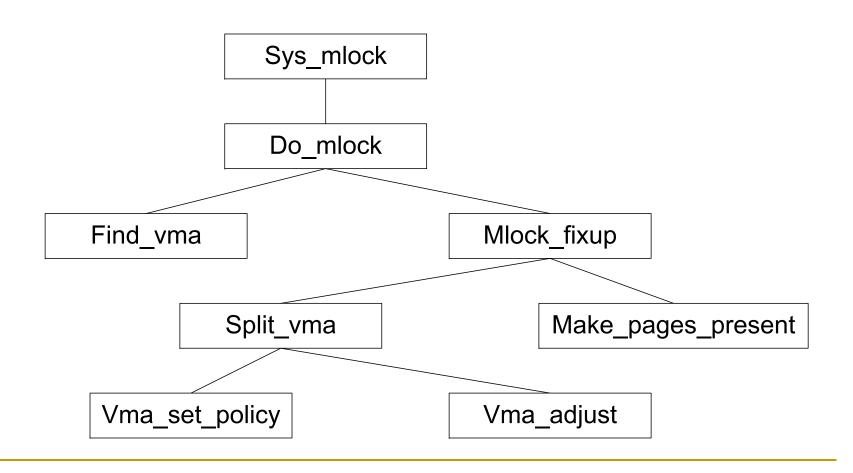
虚拟内存加锁和保护

- Linux可以对虚拟内存中的任何一段加锁和保护
 - □ 实质是对vma段的vm_flags或上属性 VM_LOCKED
 - □加锁后,虚存对应的物理页面驻留内存, 不再被换出
 - □ 调用mlock的进程终止或者调用exec执行 其他程序,被锁页面才被释放

虚拟内存加锁和保护

- 实现中的问题
 - □ 对虚拟地址空间加锁及保护时,如果给定地址及长度与vma大小不一致,需要重新分割vma,使各部分属性一致
 - □ 通过地址找到vma,将vma终点与长度进行比较,决定vma的分割,然后设置分割后的vma的标志,并加入vma链表中

sys_mlock调用关系



Kfree用来释放对象,实际上释放的对象空间 并没有立即返回给系统,而是链接到缓冲区空 闲对象表,真正的释放对象空间是由守护进程 kswapd发现内存紧张时,将选中的某个缓冲 区进行缩减,此时通过释放整个空闲slab块的 空间将没有使用的页面交还系统