

# 最小生成树问题的拓展

安徽省芜湖市第一中学

汪汀





# 回顾

---

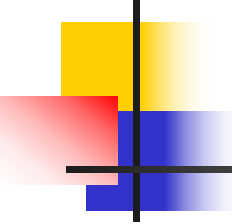
- 设 $G=(V, E, \omega)$ 是连通的无向图，图 $G$ 中权值和最小的生成树称为最小生成树。
- Prim算法  $O(V \log_2 V + E)$
- Kruskal算法  $O(E \log_2 V)$



# 拓展问题

---

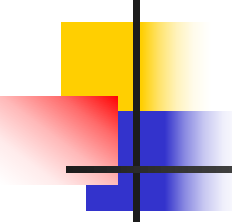
- 本文主要讨论两类拓展问题
- 最小度限制生成树
- 次小生成树



# 例一 通讯线路

---

- 某地区共有 $n$ 座村庄，每座村庄的坐标用一对整数 $(x, y)$ 表示，现在要在村庄之间建立通讯网络。通讯工具有两种，分别是需要铺设的普通线路和卫星设备。卫星设备数量有限，只能给 $k$ 个村庄配备卫星设备。拥有卫星设备的村庄互相间直接通讯；铺设了线路的村庄之间也可以通讯。卫星分配是不受限制的。

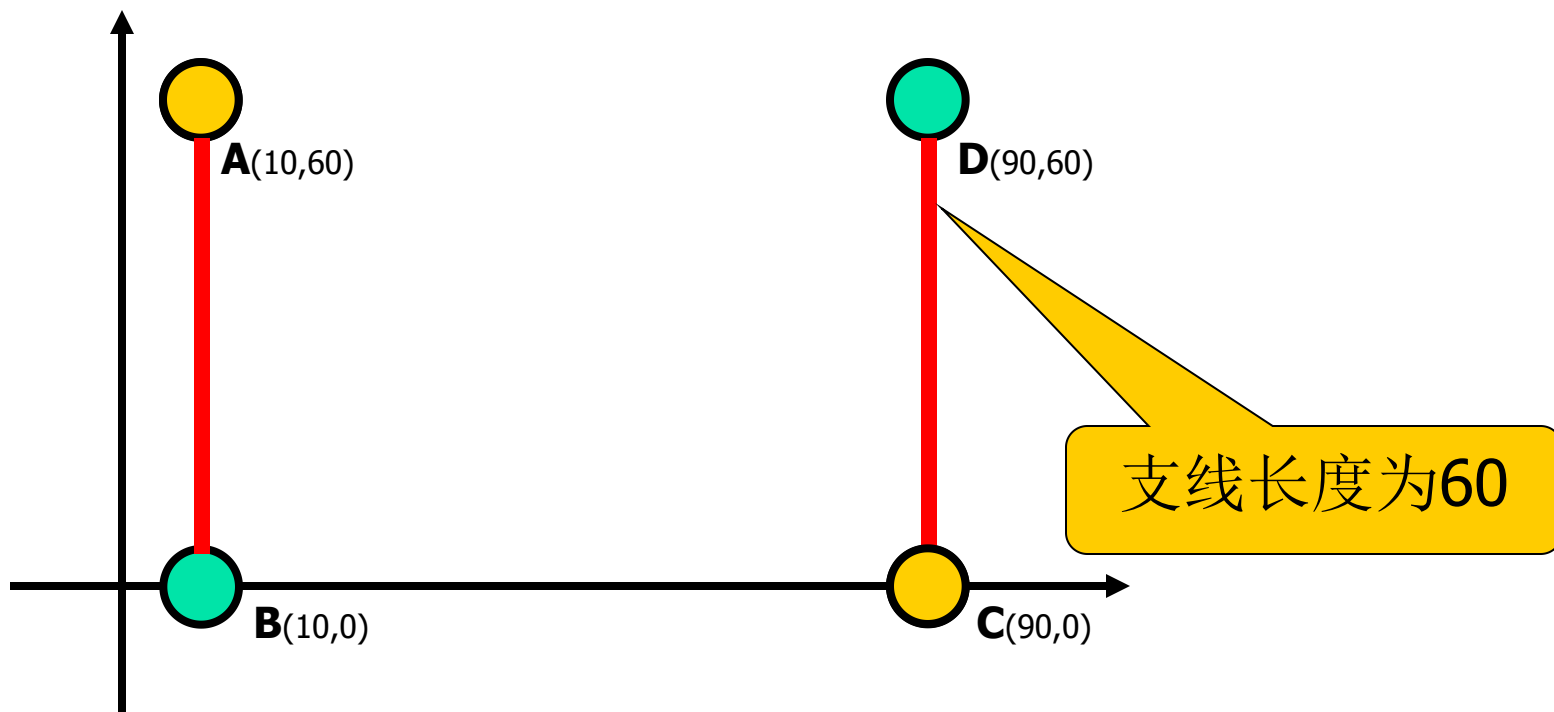


## 例一 通讯线路

---

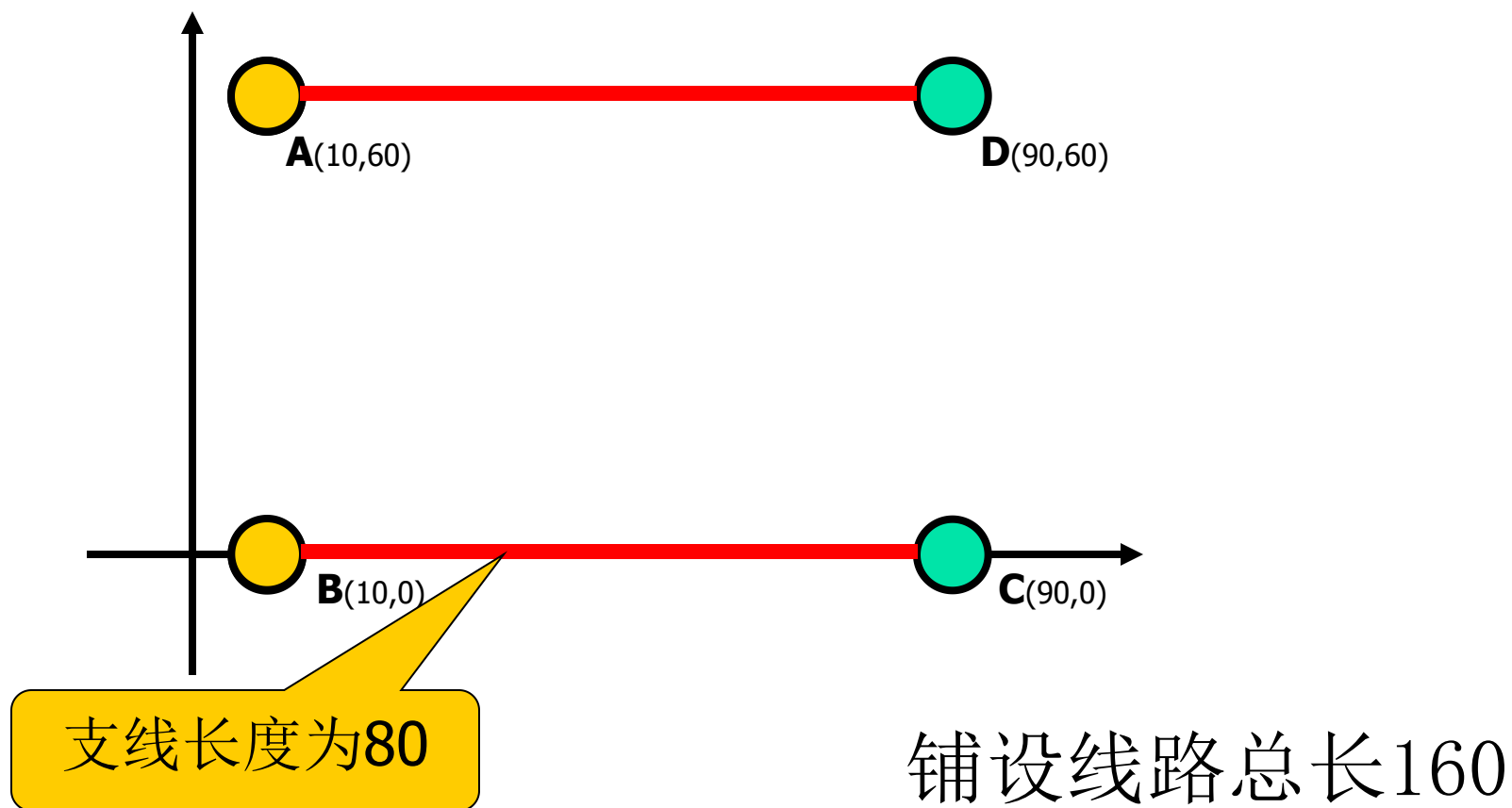
- 问怎样合理的分配卫星和铺设线路，使得在保证每两座村庄之间都可以直接或间接地通讯的前提下，**铺设线路的总长度最短。**
- 范围：  $0 \leq k \leq n \leq 5000$

# 方案一



铺设线路总长120

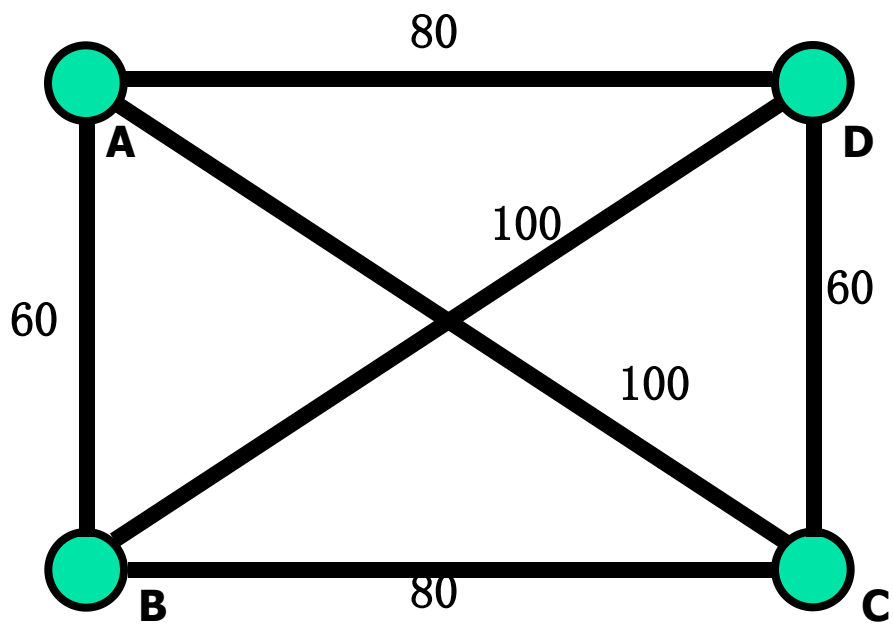
## 方案二





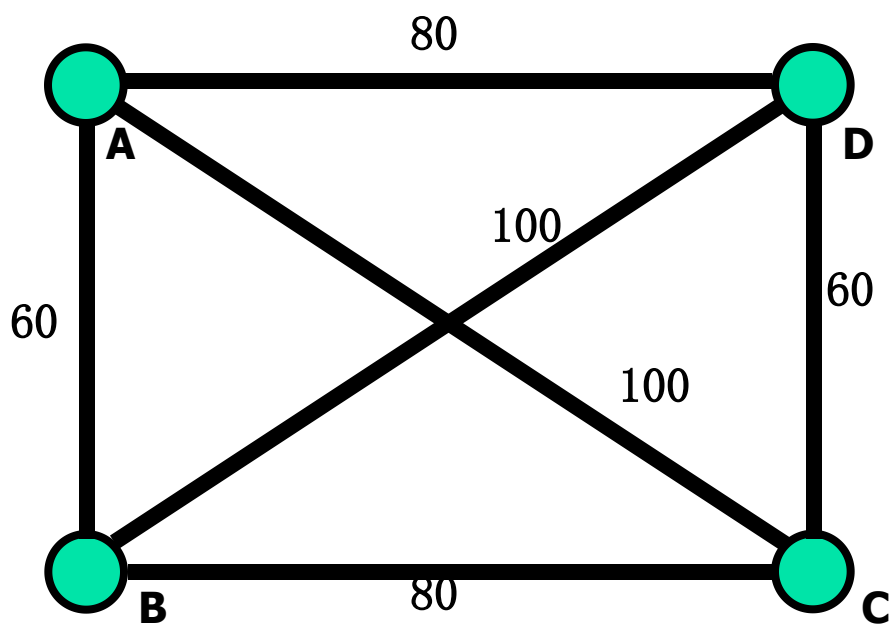
# 图的模型

---

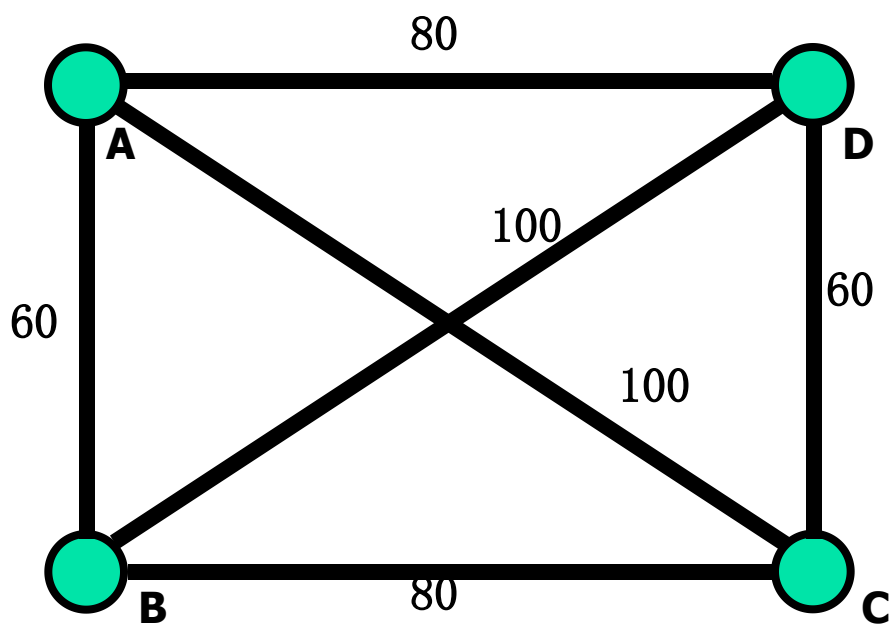




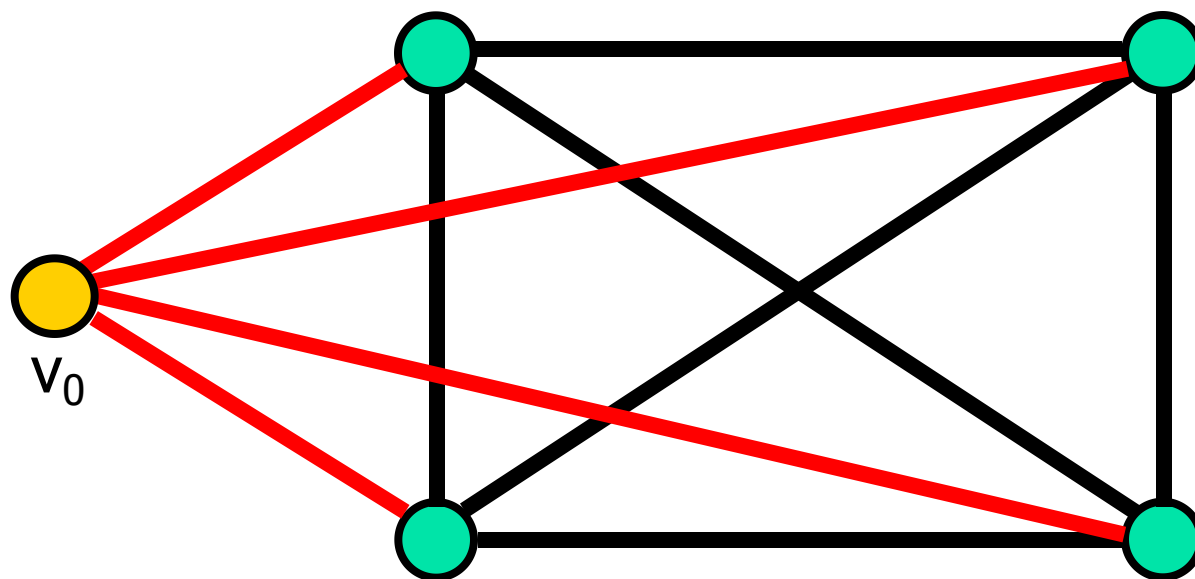
如果没有卫星设备， 原题等价于求该图的最小生成树。



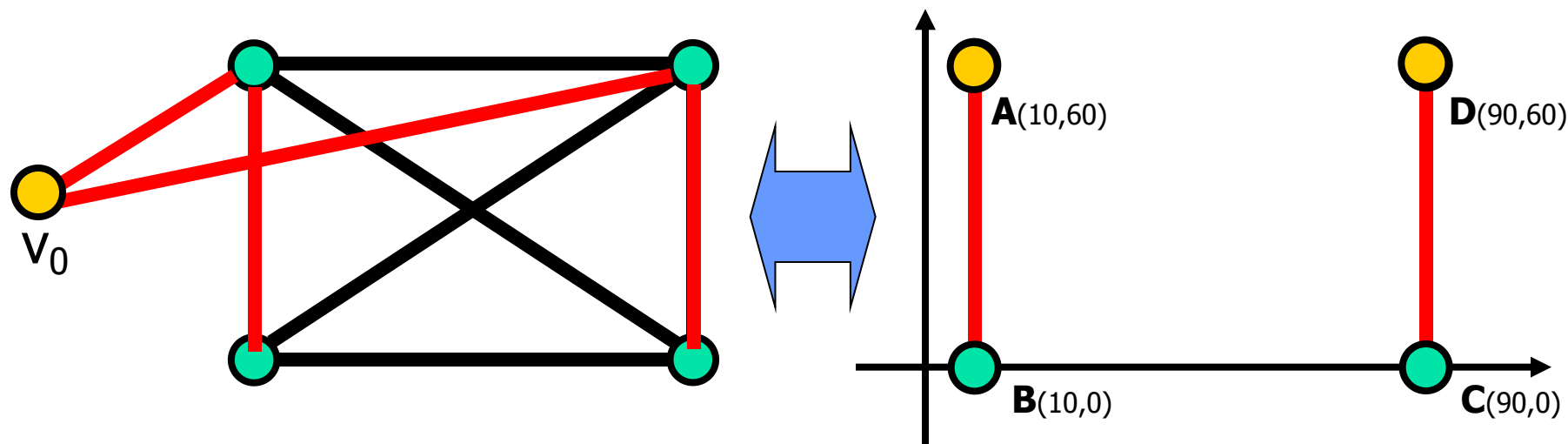
卫星设备



# 改造图的模型

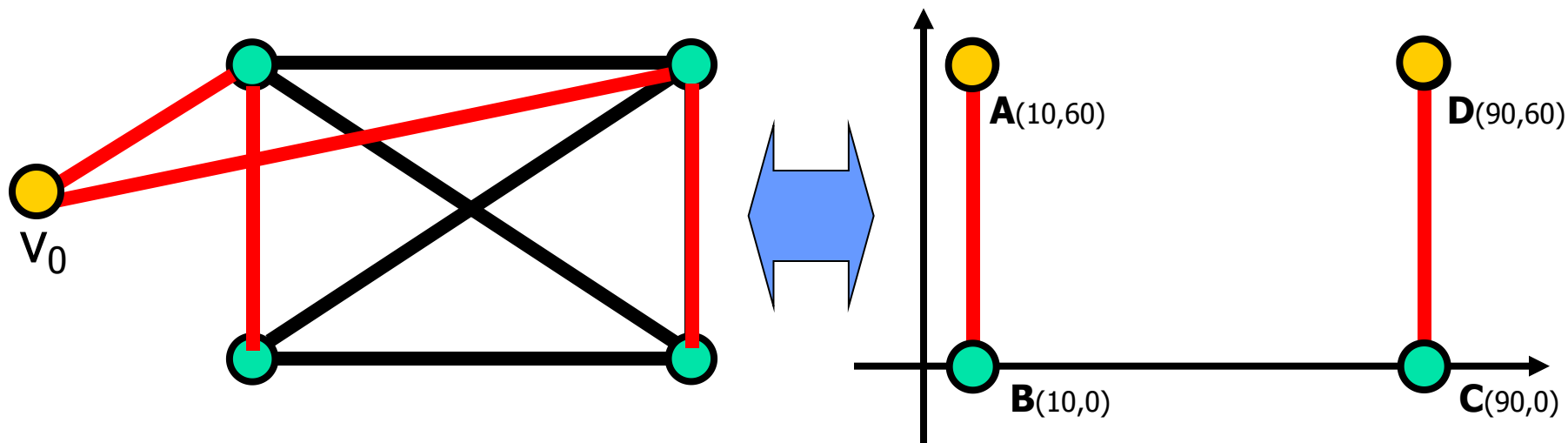


图中的一个生成树唯一对应一种可行方案  
一种可行方案唯一对应图中的一个生成树

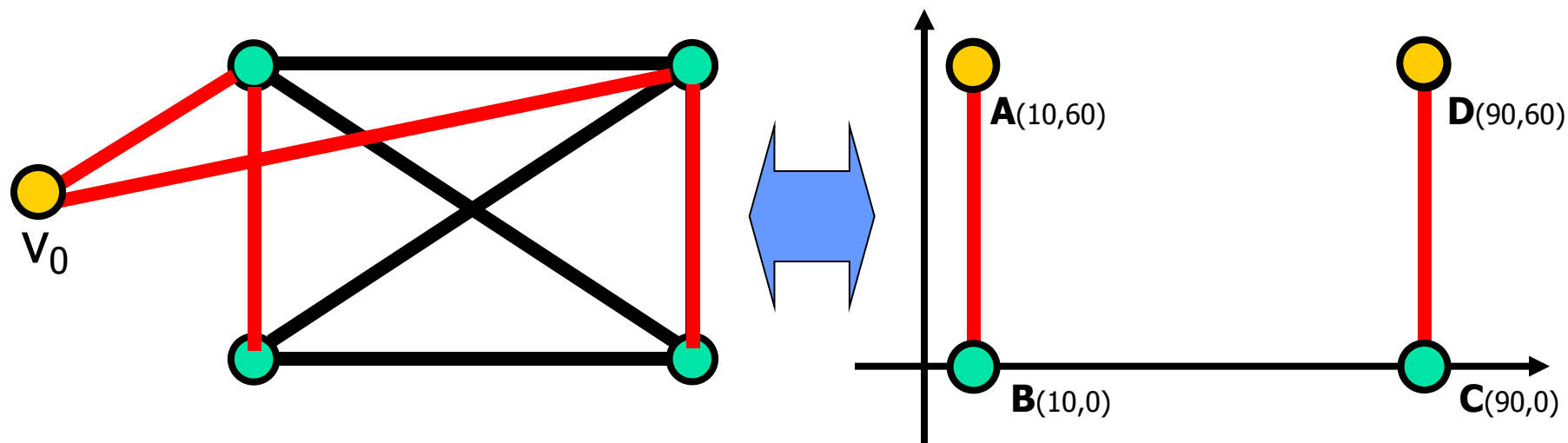




可行方案与生成树之间是一一对应的



铺设线路的长度就是其对应生成树的权值和，生成树中与 $v_0$ 关联的点为分配有卫星设备的村庄



- 
- 
- 原问题转化为：  
当 $D_T(v_0)=k$ 时的权值和最小的生成树

这就是最小度限制生成树的模型



# 最小度限制生成树

---

- 设 $G=(V, E, \omega)$ 是连通的无向图,  $v_0 \in V$ 是特别指定的一个顶点,  $k$ 为给定的一个正整数。如果 $T$ 是 $G$ 的一个生成树且 $d_T(v_0)=k$ , 则称 $T$ 为 $G$ 的 $k$ 度限制生成树。 $G$ 中权值和最小的 $k$ 度限制生成树称为 $G$ 的最小 $k$ 度限制生成树。





# 明确几个概念

---

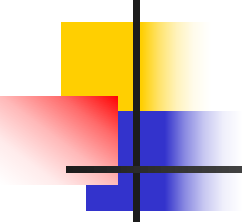
- $T$ 为图 $G$ 的一个生成树,  $T+a-b$ 记作 $(+a, -b)$ , 如果 $T+a-b$ 仍然是一个生成树, 则称 $(+a, -b)$ 是 $T$ 的一个可行交换。
- $T$ 为图 $G$ 的一个生成树, 由 $T$ 进行一次可行交换得到的新的生成树所组成的集合, 称为 $T$ 的邻集, 记为 $N(T)$ 。



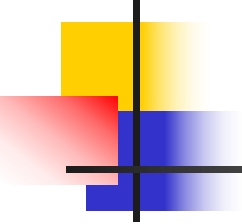
# 定理

---

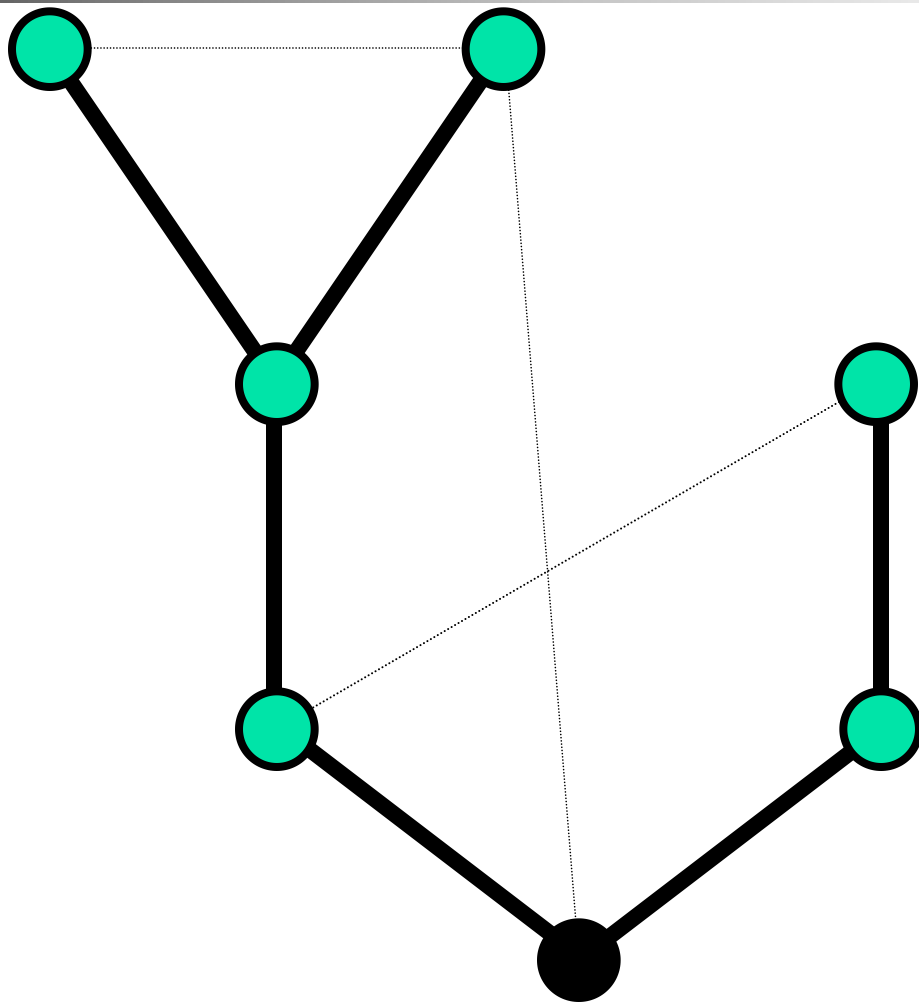
- 定理：设 $T$ 是图 $G$ 的最小 $k$ 度限制树， $E_0$ 是 $G$ 中与 $v_0$ 有关联的边的集合， $E_1 = E_0 \setminus E(T)$ ， $E_2 = E(T) \setminus E_0$ ， $A = \{ (+a, -b) \mid a \in E_1, b \in E_2 \}$ ，设 $\omega(a') - \omega(b') = \min \{ \omega(a) - \omega(b) \mid (+a, -b) \in A \}$ ，则 $T + a' - b'$ 是 $G$ 的一个最小 $k+1$ 度限制生成树。
- 即最小 $p+1$ 度限制生成树属于最小 $p$ 度限制生成树的邻集。

- 
- 
- 假设我们已经得到了最小 $p$ 度限制生成树，如何通过它来求最小 $p+1$ 度限制生成树呢？

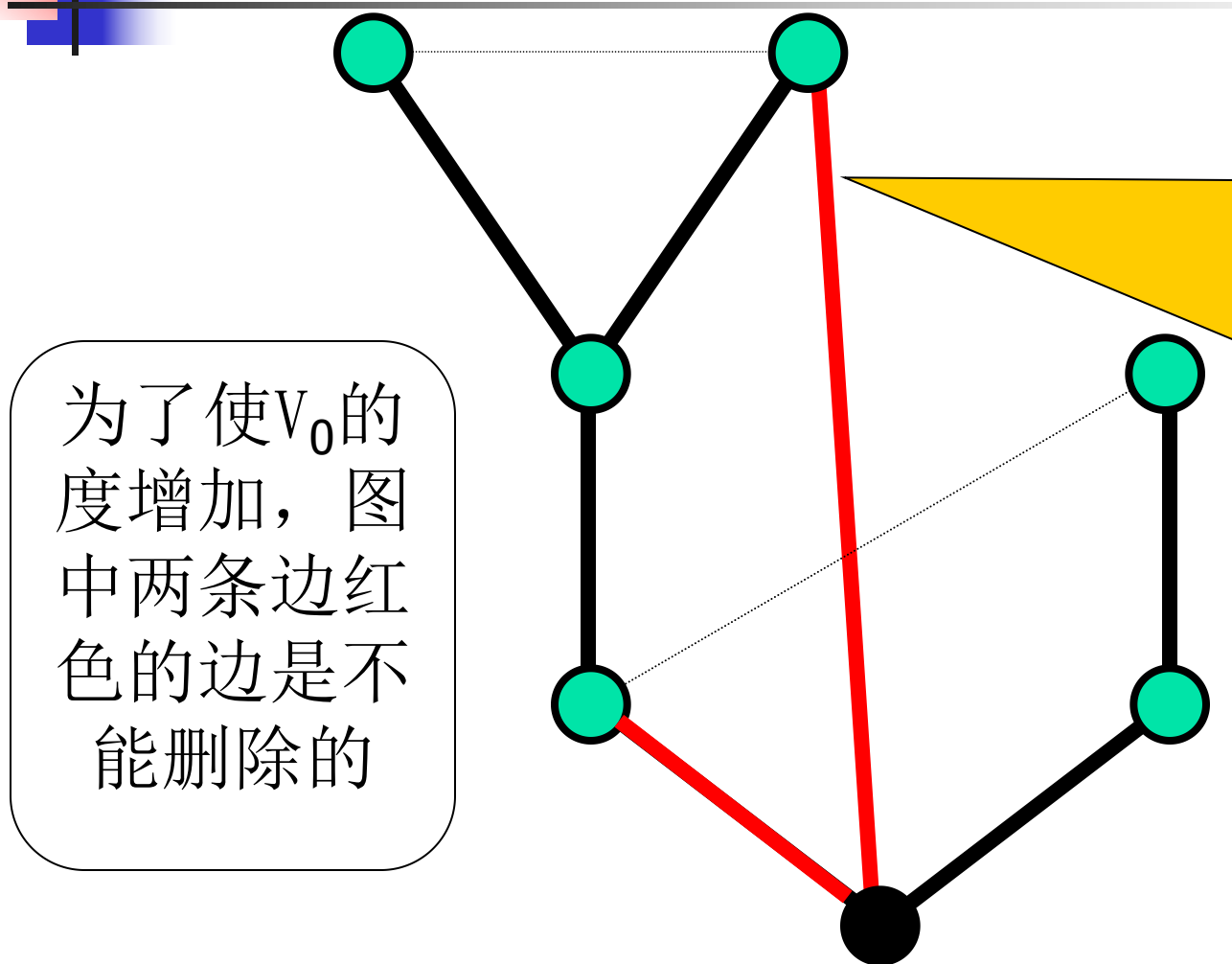


- 
- 由定理可知最小 $p+1$ 度限制生成树属于最小 $p$ 度生成树的邻集，因此它可以通过枚举最小 $p$ 度生成树上的一次可行交换求得。
  - 为了使 $v_0$ 的度增加，枚举的可行交换中必须有一条边与 $v_0$ 关联。

如图，假设我们已经得到了 $v_0$ 点度为2时的最小生成树，现在要求 $v_0$ 度为3时的最小生成树。



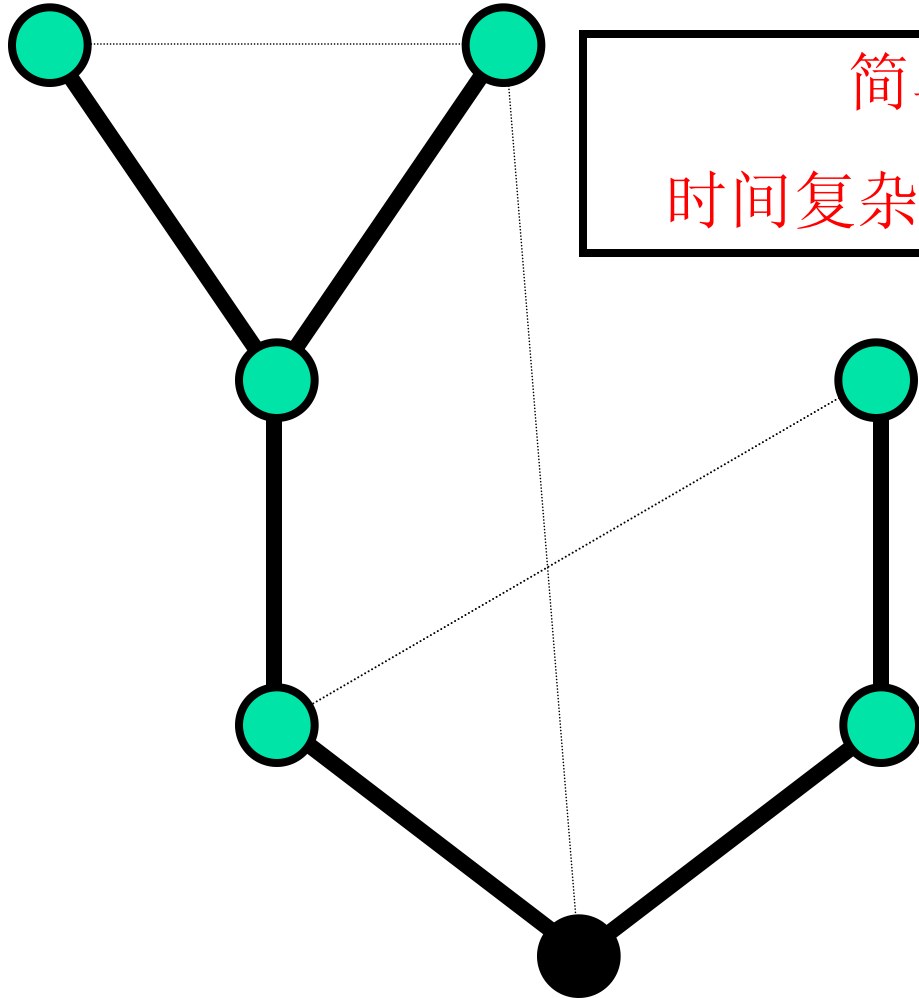
我们枚举于 $V_0$ 关联且不在树上边，分别添加到树上，例如：



为了使 $V_0$ 的度增加，图中两条边红色的边是不能删除的

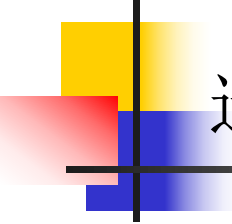
这样就形成了一个环。只有删除环上的边，才能保证得到的仍然是生成树

删去边的权值越大，所得到的生成树的权值和就越小，  
因此，需要找到环上可删除的权值最大的边并将其删除。



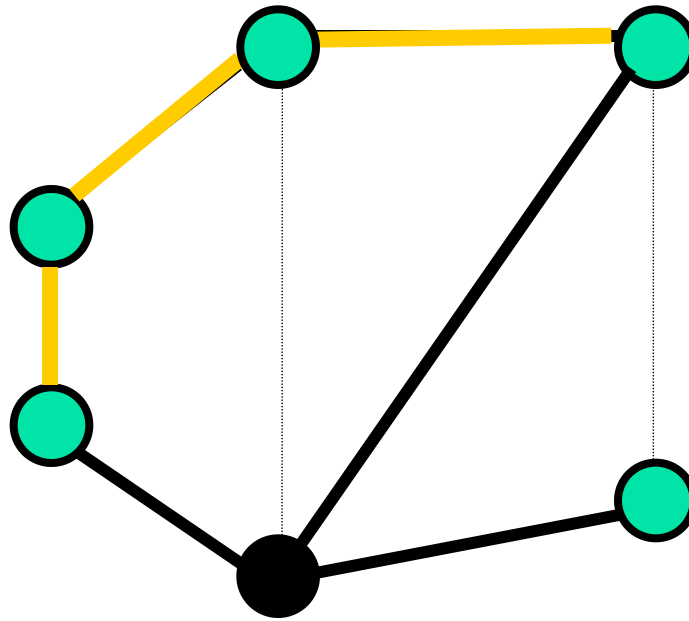
简单的枚举

时间复杂度非常高!!!

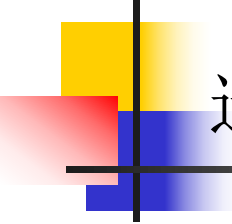


造成时间复杂度高的主要原因是有大量的重复计算

---

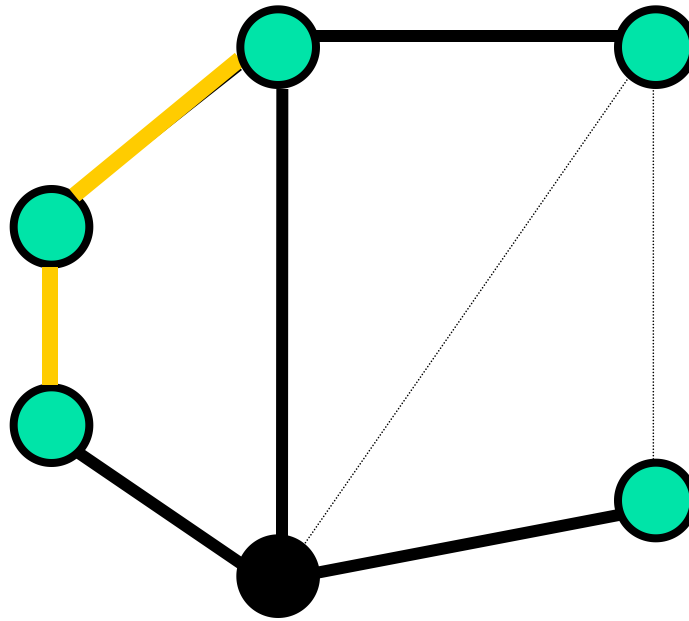






造成时间复杂度高的主要原因是有大量的重复计算

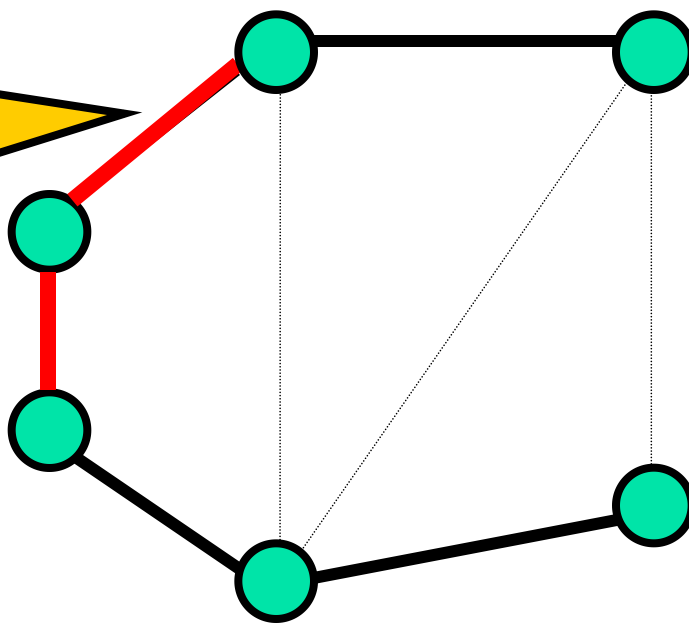
---





造成时间复杂度高的主要原因是有大量的重复计算

红色的边  
被处理了  
两次





---

② 如何避免重复计算

动态规划!!!



# 动态规划

---

- 设最小 $p$ 度限制生成树为 $T$ ,  $T$ 是无根树, 为了简便, 我们把 $v_0$ 作为该树的根。
- 定义 $\text{Father}(v)$ 为 $T$ 中 $v$ 的父结点,  $\text{Father}(v_0)$ 无意义。
- 设 $\text{Best}(v)$ 为路径 $v_0 \rightarrow v$ 上与 $v_0$ 无关联且权值最大的边。



# 动态规划

---

- $Best(v)$  的状态转移方程为

$$Best(v) = \max(Best(Father(v)), \omega(Father(v), v))$$

- 边界条件为

$$Best[v_0] = -\infty, Best[v'] = -\infty \mid (v_0, v') \in E(T)。$$



# 动态规划

---

- 状态总共 $|V|$ 个，而状态转移的时间复杂度为 $O(1)$ ,因而总的时间复杂度是 $O(V)$ ,即通过最小 $p$ 度限制生成树求最小 $p+1$ 度限制生成树的时间复杂度是 $O(V)$ 。



# 边界情况

---

- $k > D_G(v_0)$ , 问题无解

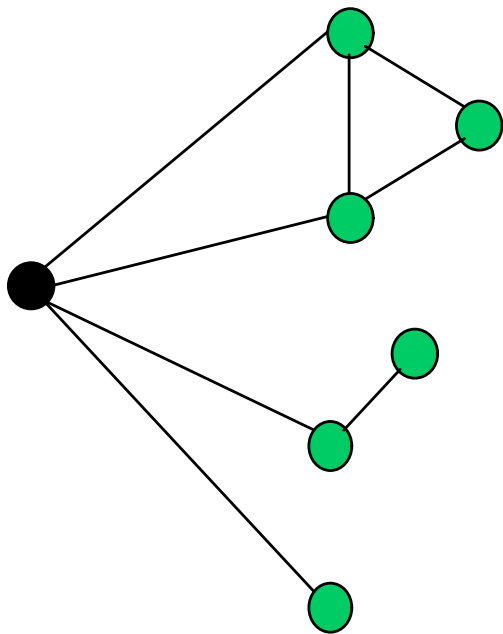
- 总存在 $k$ 度限制生成树,  $k \in [1, D_G(v_0)]$





# 观察下图

---

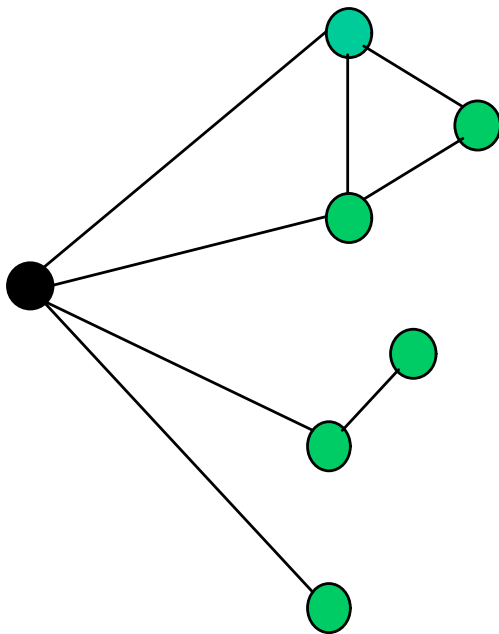






$k \leq 2$ , 不存在 $k$ 度限制生成树

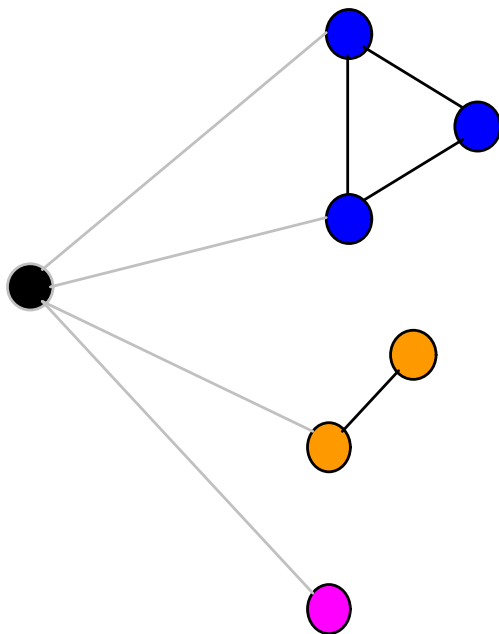
---





将 $v_0$ 从图中删去，图中将会出现3个连通分量

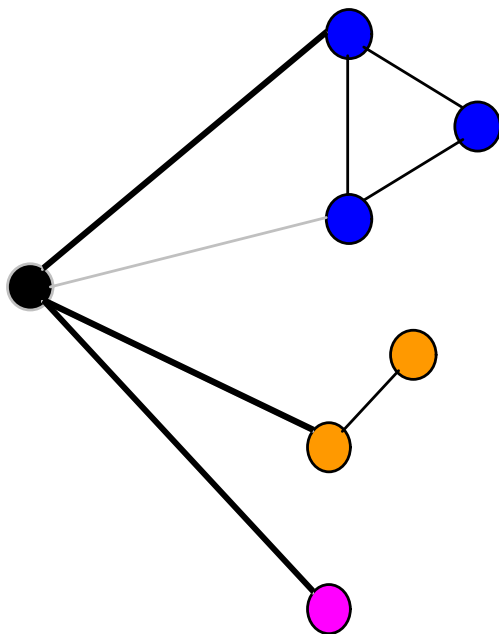
---





而这3个连通分量必须通过 $v_0$ 来连接， $k < 3$ 无解

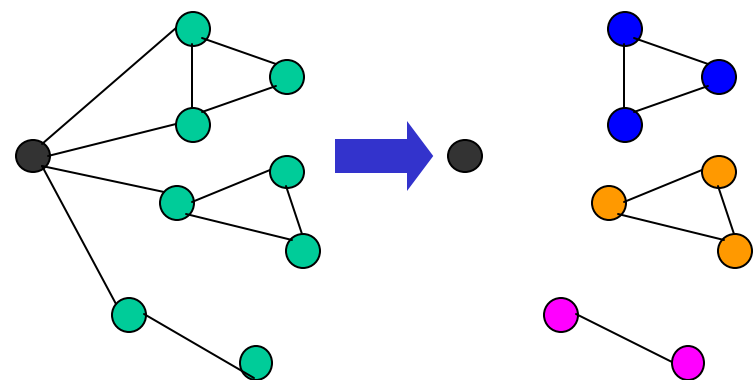
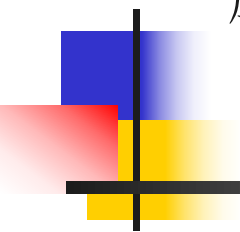
---



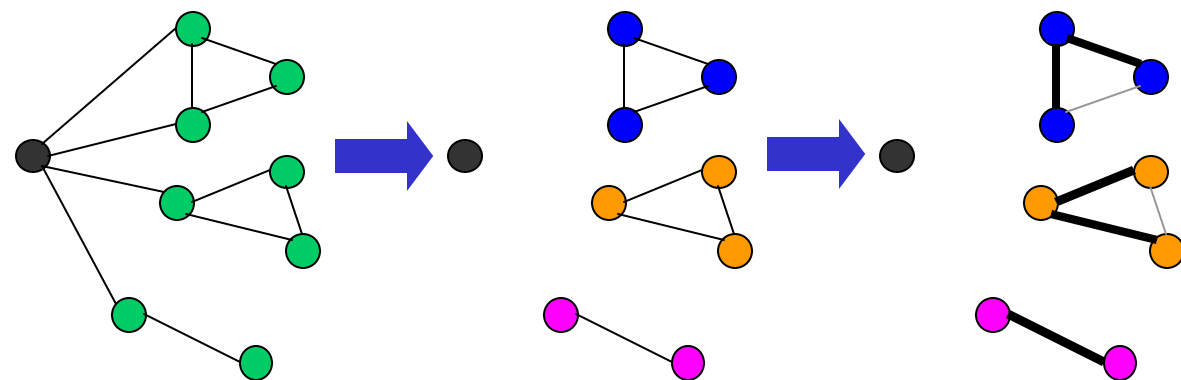
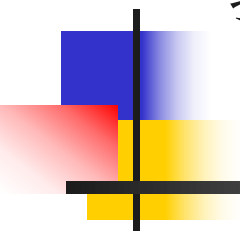


# 如何求最小 $m$ 度限制生成树

删去 $v_0$ , 图中出现 $m$ 个连通分量,  $k=m$ 是问题有解的最小值。

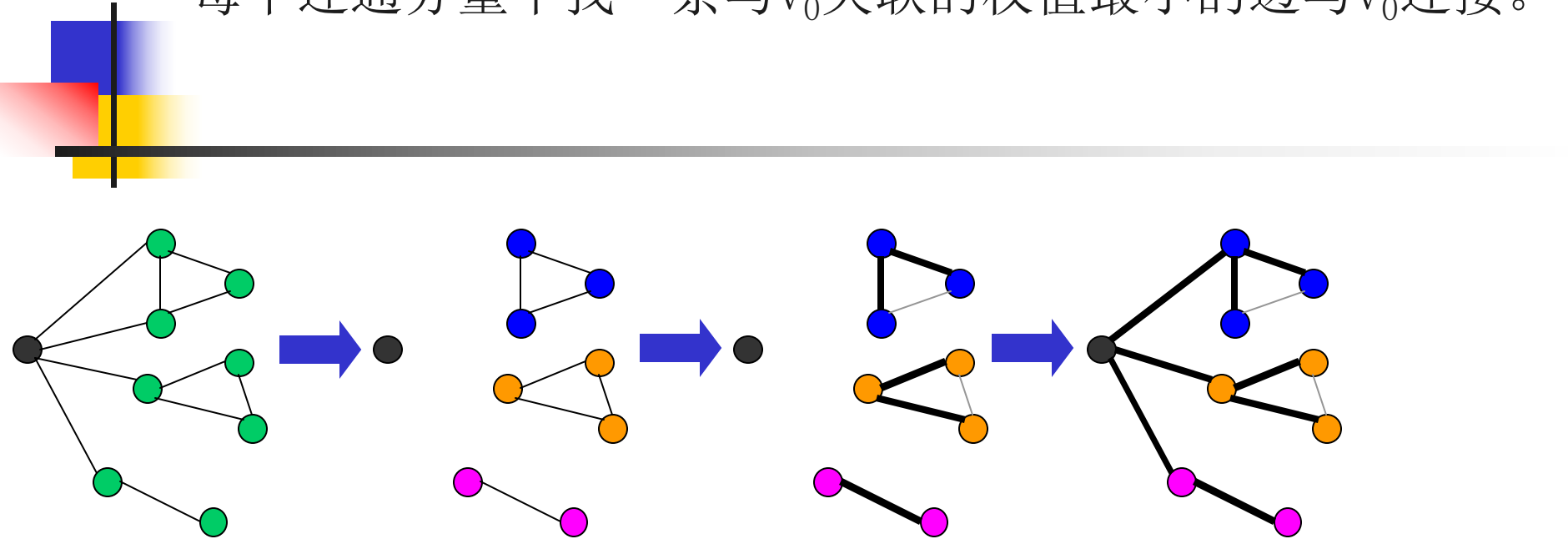


我们先分别对 $m$ 个连通分量求最小生成树。

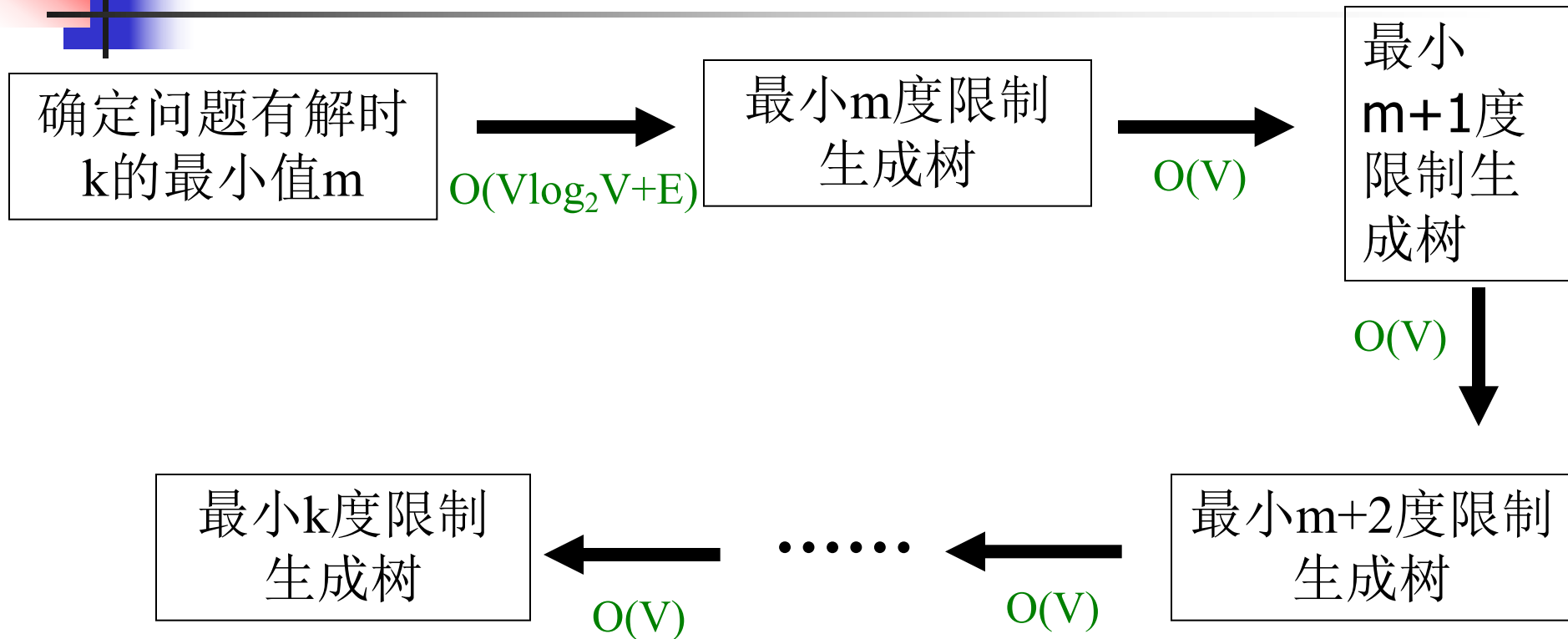


# 最小 $m$ 度限制生成树

每个连通分量中找一条与 $v_0$ 关联的权值最小的边与 $v_0$ 连接。



# 流程



$O(V\log_2 V + E)$ 的操作一次

$O(V)$ 的操作k次

总复杂度为

$O(V\log_2 V + E + kV)$



# 例题

---

- 时间复杂度 $O(N^2)$
- 空间复杂度 $O(N)$





# 应用范围

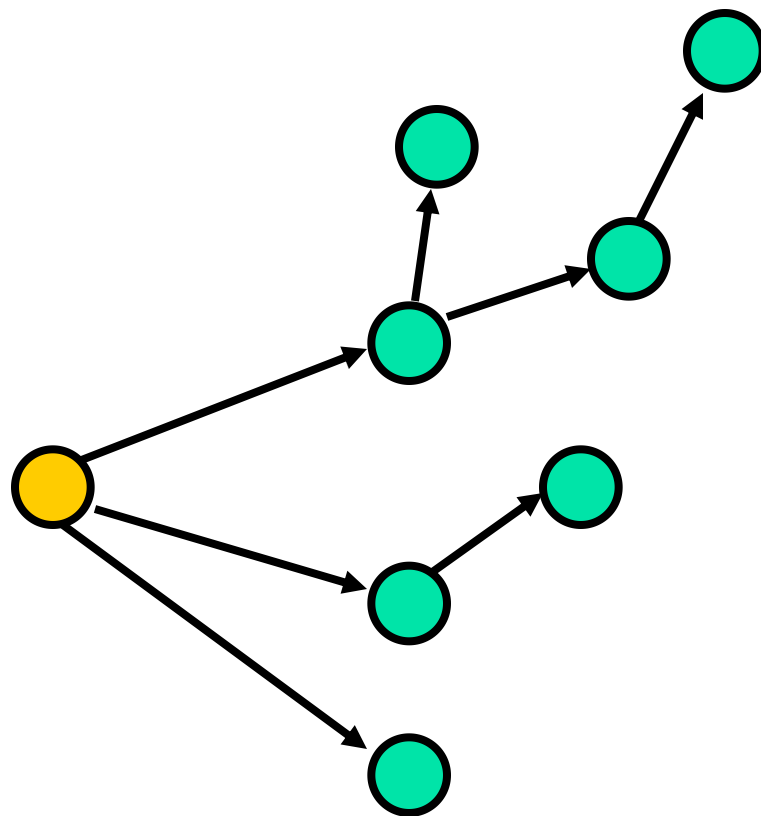
---

- 问题与最小生成树模型联系紧密
- 某个对象有特殊限制
- 实际生活：铺设电话线，运输货物等

## 例二 秘密的牛奶运输

Farmer John

要把他的牛奶运输到各个销售点。运输过程中，可以先把牛奶运输到一些销售点，再由这些销售点分别运输到其他销售点，如此下去。

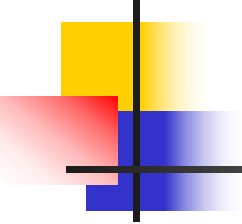




## 例二 秘密的牛奶运输

---

运输的总距离越小，运输的成本也就越低。低成本的运输是Farmer John所希望的。不过，他并不想让他竞争对手知道他具体的运输方案，所以他希望采用费用第二小的运输方案而不是最小的。现在请你帮忙找到该运输方案。

- 
- 
- 最小生成树可以求运输费用最小的方案。
  - 原问题等价于求次小生成树。



# 次小生成树

---

- 设  $G=(V, E, \omega)$  是连通的无向图,  $T$  是图  $G$  的一个最小生成树。如果有另一棵树  $T_1$ , 满足不存在树  $T'$ ,  $T' \neq T, \omega(T') < \omega(T_1)$ , 则称  $T_1$  是图  $G$  的次小生成树。



# 定理

---

- 定理： 设 $T$ 是图 $G$ 的最小生成树， 如果 $T_1$ 满足  $\omega(T_1) = \min \{ \omega(T') \mid T' \in N(T) \}$ , 则  $T_1$ 是 $G$ 的次小生成树。
- 也就是说， 最小生成树邻集中权值最小的一棵生成树即为该图的次小生成树。



通过上述定理，自然就得到了解题的思路

---

分两步进行：

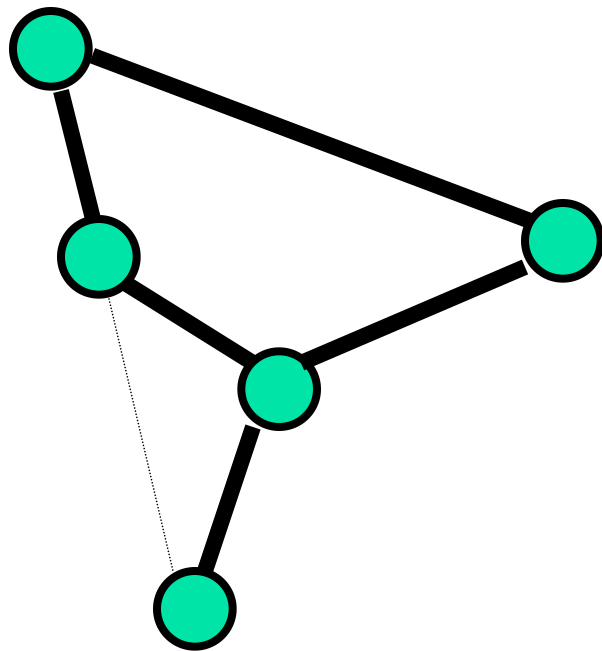
- 首先求出图 $G$ 的最小生成树 $T$
- 接着求出 $T$ 的邻集中权值和最小的生成树

第二步如何高效地实现是问题的关键

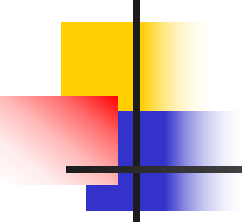


先来看一个例子，如下图

---

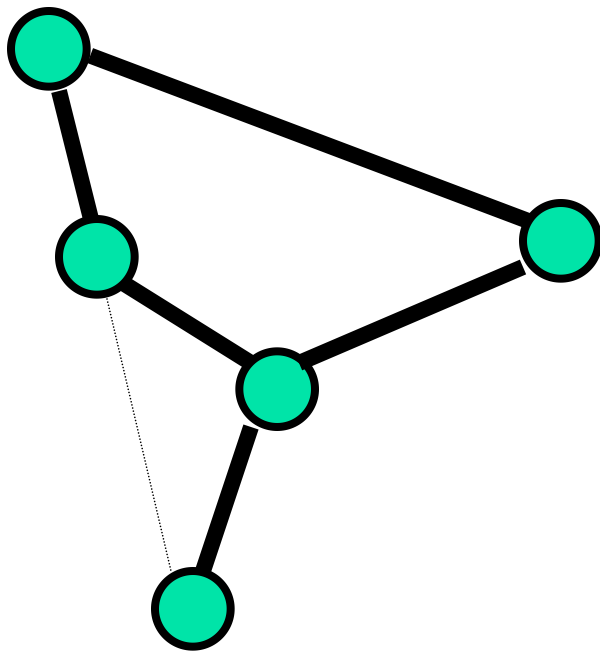






图上出现了一个环。显然我们需要删去环上权值最大的边（添加的边是不允许被删除的）。

---



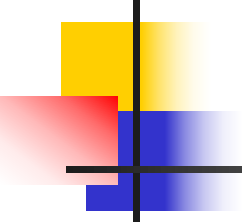
与上一个问题的情况十分相似



# 预处理

---

- 最后，考虑如何预处理。
- 因为树上两点间的路径是唯一的，所以可以直接通过BFS求得。
- 预处理的时间复杂度是 $O(V^2)$ 。

- 
- 
- 记 $\text{Best}(v_1, v_2)$ 为最小生成树 $T$ 的路径 $v_1 \rightarrow v_2$ 上权值最大的边。
  - 可以通过预处理计算出 $\text{Best}$ 。
  - 这样，对于枚举的边，可以用 $O(1)$ 的时间找到所形成环上的权值最大的边。于是枚举的复杂度降为 $O(E)$ 。

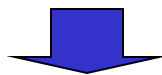


# 流程

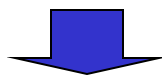
---

- 下面给出求次小生成树的流程。

首先求图G的最小生成树T  $O(V \log_2 V + E)$



预处理，求出树T中每两个点间路径上的权值最大的边  $O(V^2)$



枚举不在树上的边添加到树上，计算出环上的权值最大的边  $O(E)$

那么，该算法总的时间复杂度为 $O(V^2)$



# 总结

---

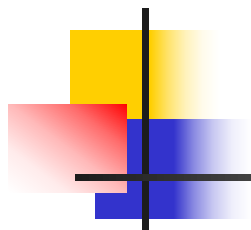
- 两类拓展问题的讨论至此告一段落。
- 在上文的两个例题中，我们通过对最小生成树模型的拓展，成功的解决了问题。
- 最小生成树问题的拓展是多种多样的。



# 总结

---

- 不能拘泥于经典模型，而是要根据实际情况，适当地对经典模型加以拓展，建立起符合题目本身特点的模型。
- 一切拓展都是建立在原模型基础上的，两者间有着密切的联系。
- 扎实的基本功； 大胆的创新



谢谢大家