"分层图思想"及其在信息学竞赛中的应用

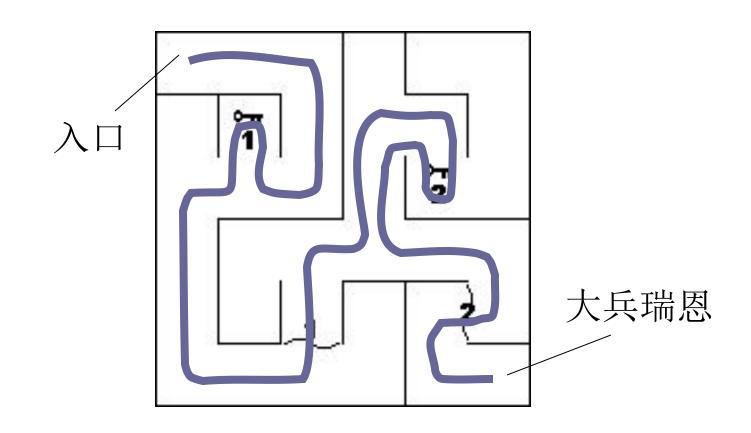
天津市南开中学 肖天

主要内容

- 这不是一个算法,而是一个建模思想
- 通过一个例题介绍该思想,并小结该思想的特点
- ■应用该思想解决另一个例题,得到一个 高效算法

例1: 拯救大兵瑞恩 (CTSC'99)

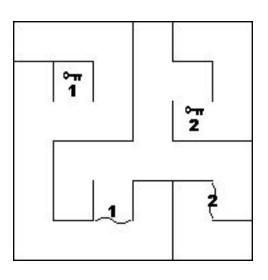
求从地图左上角到右下角的最少步数



例1: 拯救大兵瑞恩 (CTSC'99)

几点说明:

- 地图中共有P种钥匙(门), $P \le 10$
- ■同种钥匙(或门)可能有多个

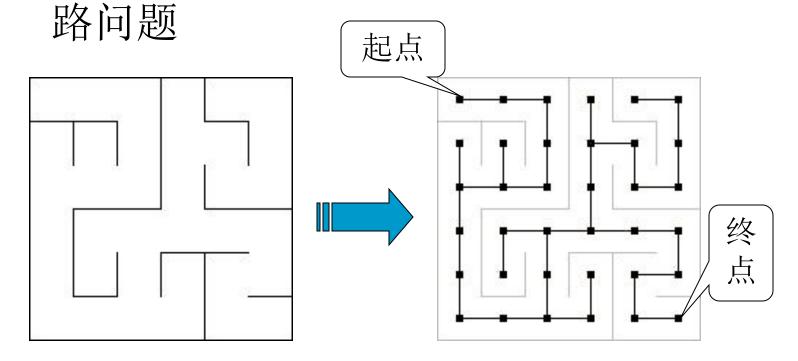


问题的简化

先忽略钥匙和门的问题

BFS!

问题转化为在一个给定隐式图中的最短



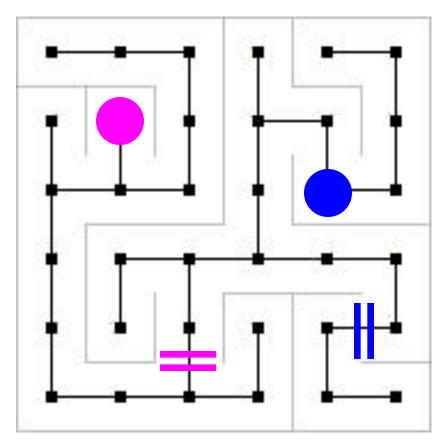
分析

加入钥匙和门的因素

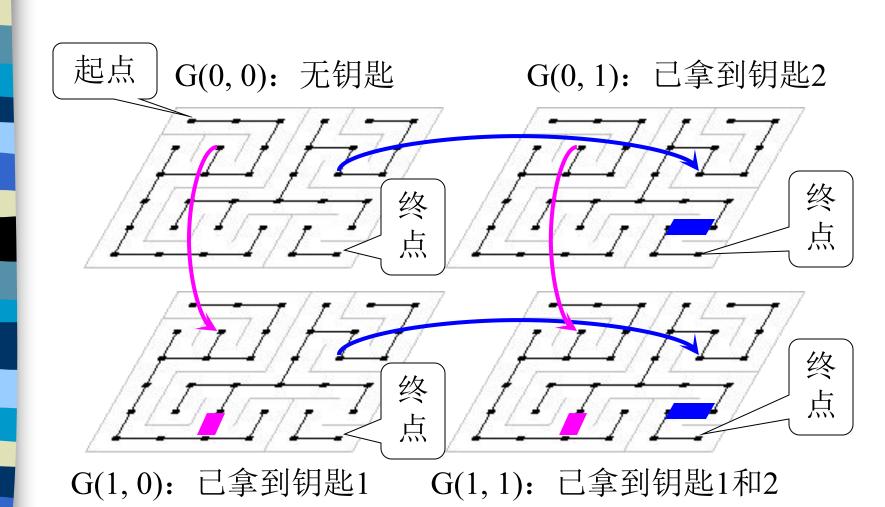
- 不能再简单地求最 短路,因为通过某 些边是有条件的 (拿到相应钥匙)
- 需要考虑钥匙状态:

0: 未拿到该钥匙

1: 已拿到该钥匙



图的分层



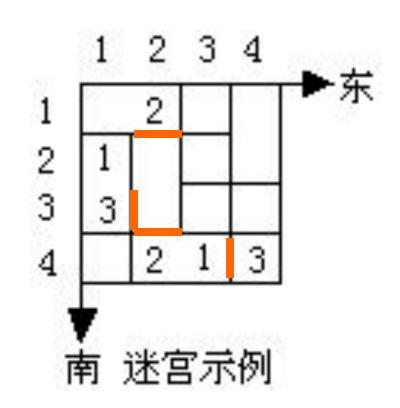
小结: 分层图的特点

- ■分层消耗时间少
- ■所有层都极为相似
- ■所有的层是拓扑有序的

■问题的规模并没有增大,而数学模型更 清晰了

例2: 迷宫改造 (Winter Camp'99)

有一个N*M的长方形迷 宫, 其中假定有P个 人,他们分别从P个 指定的起点出发,要 求他们只能向南或向 东移动,分别到达P 个指定的终点 问至少拆掉多少堵墙 (这是原问题的一部分)



例2: 迷宫改造 (Winter Camp'99)

■参数限定

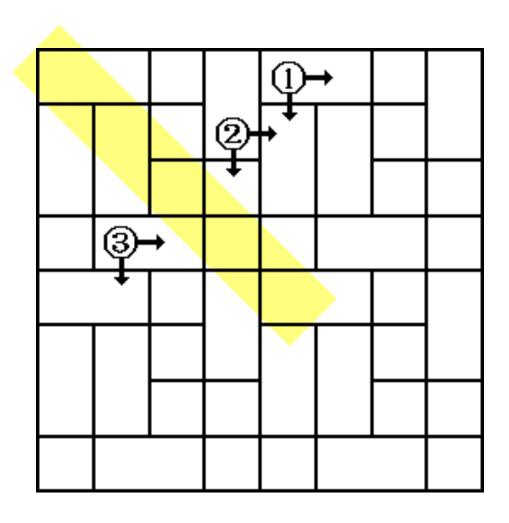
$$N = M (\leq 20)$$

ISI S

增加起点与终点重合的人使P=3

解法1: 动态规划

- 以平行于副对 角线的斜线划 分阶段
- 状态描述 斜线位置 三个人的位 置
- ■细节



解法1: 动态规划

- 状态数: O(N⁴)
- ■每个状态的状态转移方案: ≤8

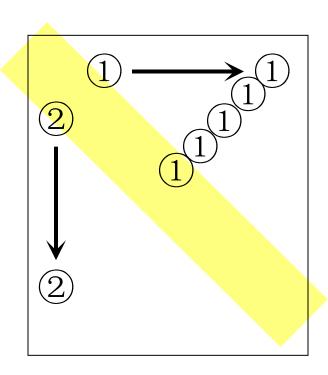
- ■时间复杂度: O(N⁴)
- ■空间复杂度: O(N³)

好像大了点儿.....

解法1: 动态规划 — 分析

如右图:只考虑两次P=1的情况即可

- ②的情况被重复计算了 仍有冗余计
- 算是
 - 两人之间只在有公共路 线时才有关系
 - 其它时候,原则上只需 分别考虑

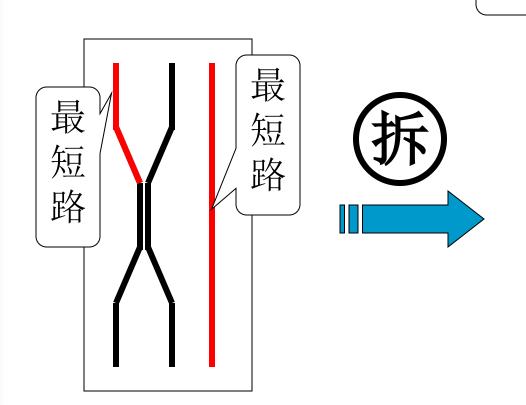


挖掘问题特点

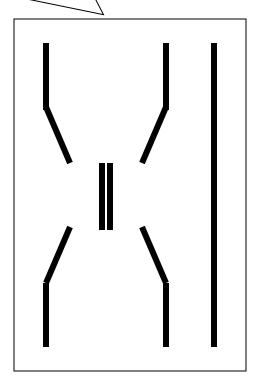
- ■某人路线的**最优性**受其他人影响,但是
- 如果某人与其他人没有公共路线,那么他的路线是最优的当且仅当此路线是他 起点与终点之间的最短路
- ■如果某人路线中A点与B点之间的部分与 其他人没有公共部分,且该路线是最优 的,那么AB段一定是A点与B点之间的最 短路

挖掘问题特点

请看下面的示意图

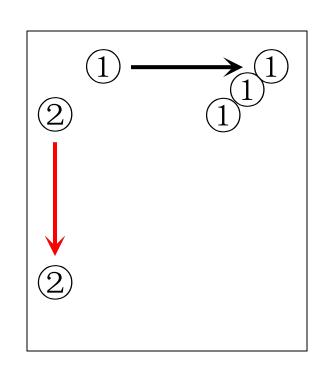


每一段都是最短路



试图消除冗余

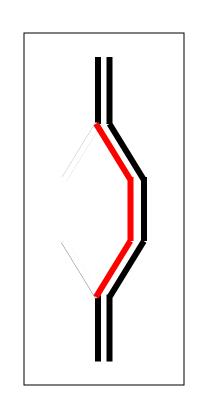
- ■②的路线是最短路, 只需计算一次
- 通过预处理求出任意 两点间的最短路
- ■时间复杂度O(N⁴)

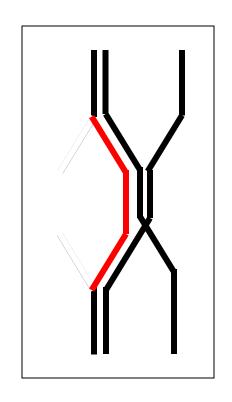


失败

继续挖掘问题特点

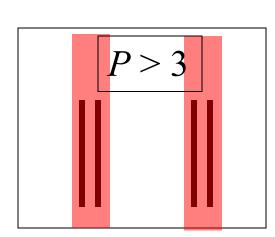
- ■两人有**公共** 路线时,代 价只计算一 次
- 两人路线之 并集没有环
- ■三人路线之 并集没有环

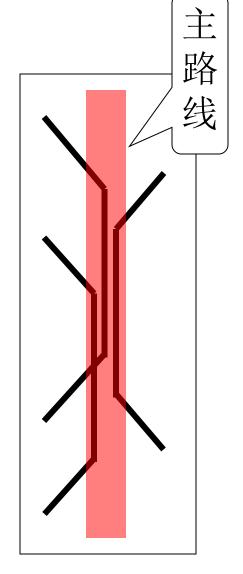




继续挖掘问题特点

- 假想有一个人SuperMan要从左 上角**走**到右下角,要求是他要走 过所有的公共路线
- 这个SuperMan一定能找到满意 的路线,我们称该路线为主路线
- 反证法:

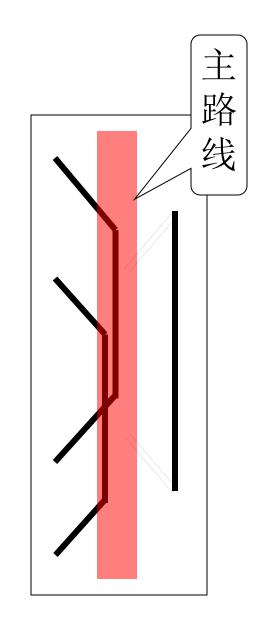




继续挖掘问题特点

- 有人可能根本不进入 主路线
- ■主路线之外的部分都 是最短路,预处理时 间复杂度**O**(*N*²)

求"最短"的主路线



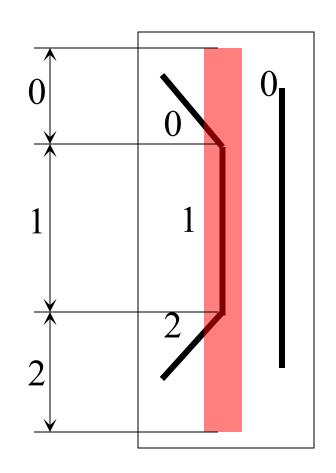
■每个人有三个状态:

0: 未进入主路线

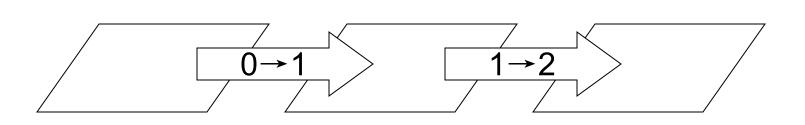
1: 正在主路线中

2: 己离开主路线

■ 换一个角度,主路 线对每个人同样有 三个状态: 0,1,2



- 将原图复制3³=27份,记为 $G(s_1, s_2, s_3)$,其中 $s_i \in \{0, 1, 2\}$ 表示第 i 个人的状态
- 在相邻层的所有对应顶点间加边, 权为:
 - 0→1: 从起点到该点的最短路长度
 - 1→2: 从该点到终点的最短路长度



- ■求解以*G*(0, 0, 0)左上角顶点为起点的单源最短路问题。
- 终点不是G(2, 2, 2)右下角顶点,而是所有满足 $s_i \in \{0, 2\}$ 的层 $G(s_1, s_2, s_3)$ 的右下角顶点

$$Ans = \min \begin{cases} d(0,0,0) & + p(1) & + p(2) & + p(3) \\ d(0,0,2) & + p(1) & + p(2) \\ d(0,2,0) & + p(1) & + p(3) \\ d(0,2,2) & + p(1) \\ d(2,0,0) & + p(2) & + p(3) \\ d(2,0,2) & + p(2) \\ d(2,2,0) & + p(3) \\ d(2,2,2) \end{cases}$$

总结

- ■干扰因素使问题的模型变得模糊
- ■将干扰因素细化为若干状态——分层
- 将状态联系起来——层的连接
- ■找到算法

溥

溥