



Steensgaard算法和 过程间指针分析

熊英飞 北京大学

复习: Anderson指向分析算 法填空



赋值语句	约束
a=&b	$a \supseteq \{b\}$
a=b	
a=*b	
*a=b	

复习: Anderson指向分析算 法填空



赋值语句	约束
a=&b	$a \supseteq \{b\}$
a=b	$a \supseteq b$
a=*b	$\forall v \in \mathbf{b}. a \supseteq v$
*a=b	$\forall v \in a. v \supseteq b$

能不能换成=?

Steensgaard指向分析算法



- Anderson算法的复杂度为 $O(n^3)$
 - n为程序中变量的数量
- Steensgaard指向分析通过牺牲精确性来达到效率
- 分析复杂度为 $O(n\alpha(n))$,接近线性时间。
 - n为程序中的语句数量。
 - α为阿克曼函数的逆
 - $\alpha(2^{132}) < 4$

Steensgaard指向分析算法



• Steensgaard算法把Anderson算法中的超集关系换成等价关系

• 通过不断合并同类项来保证算法在接近线性的时间内完成

Steensgaard指向分析算法



```
o=&v;
q=&p;
if (a > b) {
    p=*q;
    p=o; }
*q=&w;
```

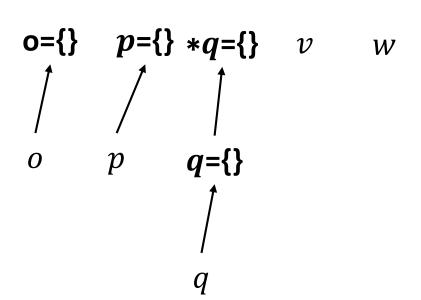
• 产生约束

- $v \in o$
- $p \in q$
- p=*q
- p=o
- *w* ∈**q*
- $\forall y. \forall x \in y. x = * y$
- 赋值使得左右两边的集合相等
- 最后一条约束使得相等指针的后继也相等
- 因为集合相等,所以只需要一个集合来表示
- 每个等号约束都是集合的合并



•
$$v \in o$$

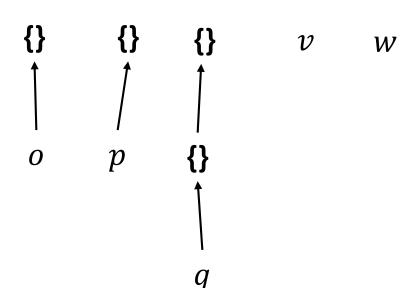
- $p \in q$
- p=*q
- p=o
- *w* ∈**q*
- $\forall y. \forall x \in y. x = * y$



- 边表示指向关系
- 每个元素只能有一个后继
- 如果合并导致多于一个后继,就合并后继



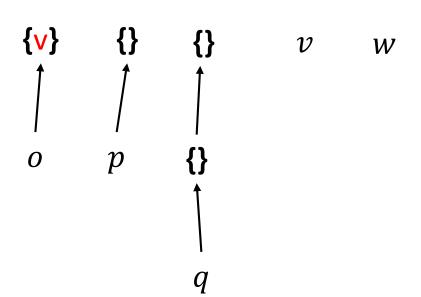
- $v \in o$
- $p \in q$
- p=*q
- p=o
- *w* ∈**q*
- $\forall y. \forall x \in y. x = * y$



- 边表示指向关系
- 每个元素只能有一个后继
- 如果合并导致多于一个后继,就合并后继



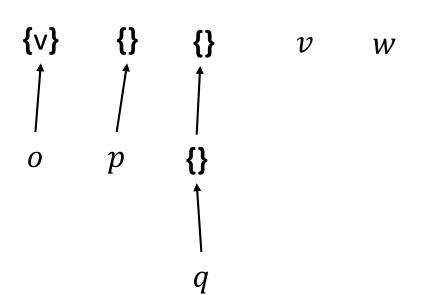
- $v \in o$
- $p \in q$
- p=*q
- p=o
- *w* ∈**q*
- $\forall y. \forall x \in y. x = * y$



对于集合和元素的合并,添加元素到集合中,并添加元素的后继为集合的后继



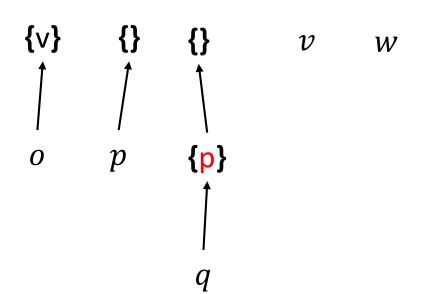
- $v \in o$
- $p \in q$
- p=*q
- p=o
- *w* ∈**q*
- $\forall y. \forall x \in y. x = * y$



对于集合和元素的合并,添加元素到集合中,并添加元素的后继为集合的后继



- $v \in o$
- $p \in q$
- p=*q
- p=o
- *w* ∈**q*
- $\forall y. \forall x \in y. x = * y$

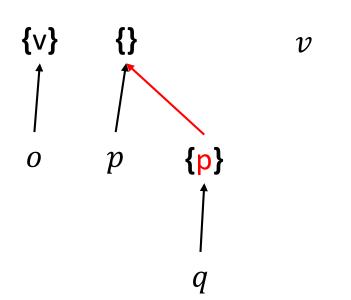


对于集合和元素的合并,添加元素到集合中,并添加元素的后继为集合的后继



W

- $v \in o$
- $p \in q$
- p=*q
- p=o
- *w* ∈**q*
- $\forall y. \forall x \in y. x = * y$

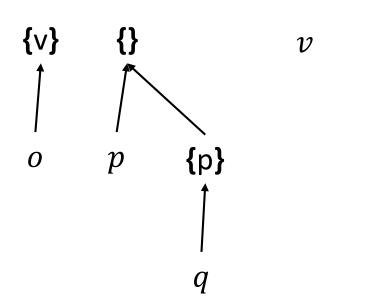


继续合并后继



W

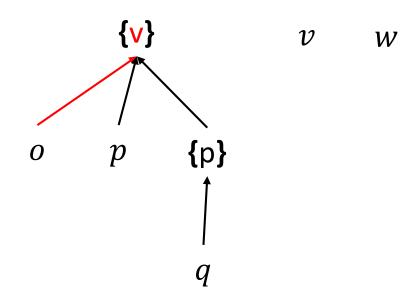
- $v \in o$
- $p \in q$
- p=*q
- p=o
- *w* ∈**q*
- $\forall y. \forall x \in y. x = * y$



对于集合的合并,直接合并两个集合



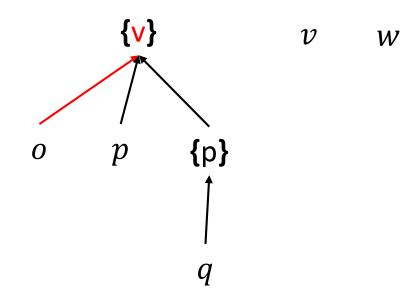
- $v \in o$
- $p \in q$
- p=*q
- p=0
- *w* ∈**q*
- $\forall y. \forall x \in y. x = * y$



对于集合的合并,直接合并两个集合



- $v \in o$
- $p \in q$
- p=*q
- p=o
- *w* ∈**q*
- $\forall y. \forall x \in y. x = * y$

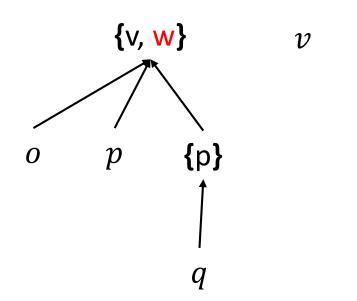


对于集合的合并,直接合并两个集合



W

- $v \in o$
- $p \in q$
- p=*q
- p=o
- *w* ∈**q*
- $\forall y. \forall x \in y. x = * y$
 - 返回
 - $p = \{v, w\}$
 - $q = \{p\}$
 - $o = \{v, w\} // 不精确$



复杂度分析



- 节点个数为O(n)
- 每次合并会减少一个节点,所以总合并次数是O(n)
- 每次合并的时间开销包括
 - 集合的合并开销
 - •解析*p等指针引用找到合适集合的开销
- 通过选择合适的数据结构(union-find structure),可以做到O(1)时间的合并和 $O(\alpha(n))$ 的查找

术语



- Inclusion-based
 - 指类似Anderson方式的指针分析算法
- Unification-based
 - 指类似Steensgaard方式的指针分析算法

别名分析



- 给定两个变量a, b, 判断这两个变量是否指向相同的 内存位置, 返回以下结果之一
 - a, b是must aliases: 始终指向同样的位置
 - a, b是must-not aliases: 始终不指向同样的位置
 - a, b是may aliases: 可能指向同样的位置,也可能不指向
- 别名分析结果可以从指向分析导出
 - 如果a=b且|a|=1,则a和b为must aliases
 - 如果a∩b=Ø,则a和b为must-not aliases
 - 否则a和b为may aliases
- •别名分析本身有更精确的算法,但实践中常直接从指向分析导出

上下文敏感的指针分析



- 能否做精确的上下文敏感的指针分析?
- 域敏感的指针分析或者考虑二级指针的分析:不能
- 简单理论理解
 - 上下文无关性是一个上下文无关属性
 - 必须用下推自动机表示
 - 域敏感性也是一个上下文无关属性
 - 两个上下文无关属性的交集不一定是上下文无关属性
- Tom Reps等人2000年证明这是一个不可判定问题

解决方法



- 降低上下文敏感性: 把被调方法根据上下文克隆 n次
- 降低域敏感性: 把域展开n次

复习:基于CFL可达性的域敏 感分析

```
y = new B();
m=new A();
x=y;
y.f=m;
n=x.f;
n m m m new new A()
put[f] 图上的每条边f同
pt存在反向边<u>f</u>
```

FlowTo= new (assign | put[f] Alias get[f])*
PointsTo = (assign | get[f] Alias put[f])* new
Alias = PointsTo FlowTo

以下文法安全吗?精确吗?

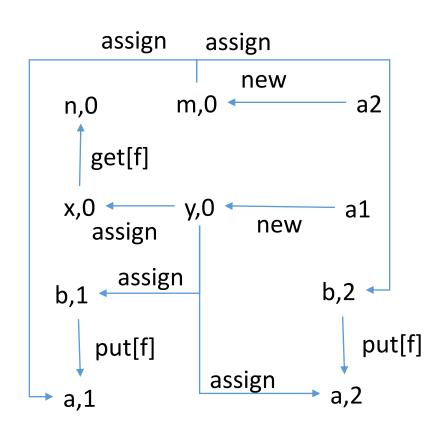
- 1. FlowTo = new FlowTo' FlowTo' = put[f] FlowTo' get[f] | FlowTo' FlowTo' | assign | ϵ
- 2. FlowTo= new (Alias | put[f] Alias get[f])* PointsTo = (Alias | get[f] Alias put[f])* new Alias = PointsTo FlowTo | assign | assign

降低上下文敏感性



FlowTo= new (assign | put[f] Alias get[f])*
PointsTo = (assign | get[f] Alias put[f])* new
Alias = PointsTo FlowTo

```
Main(): //0
y = new A();//a1
m=new A();//a2
SetF(m, y) //1
x=y;
SetF(y, m) //2
n=x.f;
SetF(a, b):
a.f=b;
```



域展开一次



```
Struct Node {
  int value;
  Node* next;
};
a = malloc();
a->next = b;
```

- 对于每个Node*的变量a,创建两个 指针变量
 - a
 - a->next
- a=b产生
 - a ⊇ b
 - a->next = b->next
- a->next=b产生
 - a->next ⊇ b
 - a->next = b->next
- a=b->next产生
 - a ⊇ b->next
 - a->next = b->next

约束中不含全程量词,可以用IFDS转成图并加上括号。



域展开两次



```
Struct Node {
  int value;
  Node* next;
};
a = malloc();
a->next = b;
```

- 对于每个Node*的变量a,创建两个指针变量
 - a
 - a->next
 - a->next->next
- a->next=b产生
 - a->next ⊇ b
 - a->next->next = b->next
 - a->next->next = b->next->next
- a=b->next产生
 - a ⊇ b->next
 - a->next = b->next->next
 - a->next->next = b->next->next

过程间分析-函数指针



```
interface I {
 void m();
class A implements I {
 void m() \{ x = 1; \}
class B implements I {
 void m() { x = 2; }
static void main() {
 Ii = new A();
 i.m();
```

如何设计分析算法得出程序执行结束后的x 所有可能的值?

控制流分析



- 确定函数调用目标的分析叫做控制流分析
- 控制流分析是may analysis
 - 为什么不是must analysis?
- 控制流分析 vs 数据流分析
 - 控制流分析确定程序控制的流向
 - 数据流分析确定程序中数据的流向
 - 数据流分析在控制流图上完成,因此控制流分析是数据流分析的基础

Class Hierarchy Analysis



```
interface I {
 void m(); }
class A implements I {
 void m() \{ x = 1; \} \}
class B implements I {
 void m() \{ x = 2; \} \}
static void main() {
 Ii = new A();
 i.m(); }
class C { void m() {} }
```

- 根据i的类型确定m可能的 目标
- 在这个例子中,i.m可能的目标为
 - A.m()
 - B.m()
- 不可能的目标为
 - C.m()
- 分析结果为x={1,2}
- 优点: 简单快速
- 缺点:非常不精确,特别 是有Object.equals()这类调 用的时候

Rapid Type Analysis



```
interface I {
 void m(); }
class A implements I {
 void m() \{ x = 1; \} \}
class B implements I {
 void m() \{ x = 2; \} \}
static void main() {
  Ii = new A();
 i.m(); }
class C { void m() {
 new B().m();
}}
```

- 只考虑那些在程序中创建了的对象
- 可以有效过滤library中的大量 没有使用的类

Rapid Type Analysis



```
interface I {
 void m(); }
class A implements I {
 void m() \{ x = 1; \} \}
class B implements I {
 void m() \{ x = 2; \} \}
static void main() {
 Ii = new A();
 i.m(); }
class C { void m() {
 new B().m();
} }
```

• 三个集合

- 程序中可能被调用的方法集合Methods,初始包括main
- 程序中所有的方法调用和对应目标 Calls→Methods
- 程序中所有可能被使用的类Classes
- Methods中每增加一个方法
 - 将该方法中所有创建的类型加到Classes
 - 将该方法中所有的调用加入到Call,目标初始为根据当前Classes集合类型匹配的方法
- Classes中每增加一个类
 - 针对每一次调用,如果类型匹配,把该类中对应的方法加入到Calls→Methods
 - 把方法加入到Methods当中

Rapid Type Analysis



```
interface I {
 void m(); }
class A implements I {
 void m() \{ x = 1; \} \}
class B implements I {
 void m() \{ x = 2; \} \}
static void main() {
 Ii = new A();
 Ii = new B();
 i.m(); }
class C { void m() {
 new B().m();
}}
```

- 分析速度非常快
- 精度仍然有限
- 在左边的例子中,得出i.m的目标包括A.m 和B.m
- 如何进一步分析出精确的结果?

精确的控制流分析CFA



- 该算法没有名字,通常直接称为CFA (control flow analysis)
- CFA和指针分析需要一起完成
 - 指针分析确定调用对象
 - 调用对象确定新的指向关系
- 原始算法定义在λ演算上
- 这里介绍算法的面向对象版本

CFA-算法



```
interface I {
 I m(); }
class A implements I {
 I m() { return new B(); } }
class B implements I {
 I m() { return new A(); } }
static void main() {
  Ii = new A();
 if (...) i = i.m();
  Ix = i.m();
```

- 首先每个方法的参数和返回值都变成图上的点
 - 注意this指针是默认参数
- 对于方法调用 f() {... x = y.g(a, b)

根据调用对象 和方法名确定 被调用方法

方法的声明类

- 生成约束
 - ∀y ∈ f#y. ∀m ∈ targets(y, g),
 f#x ⊇ m#ret
 m#this ⊇ filter (f#y, declared(m))
 m#a ⊇ f#a
 m#b ⊇ f#b
- 约束求解方法和Anderson指针分析 算法类似 ______

保留符合特定 类型的对象

CFA-计算示例



```
interface I {
 I f(); }
class A implements I {
 I f() { return new B<sup>1</sup>(); } }
class B implements I {
 If() { return new A^2(); } }
static void main() {
  Ii = new A^3();
  if (...) i = i.f();
  I x = i.f();
```

- main#i ⊇{3}
- $\forall i \in \text{main#i}, \forall m \in \text{targets(i, f)},$
 - main#i⊇m#ret
 - m#this ⊇
 filter(main#i, declared(m))
- $\forall i \in \text{main#i}, \forall m \in \text{targets(i, f)},$
 - main#x⊇m#ret
 - mthis ⊇ filter (main#i, declared(m))
- **A.f**#ret ⊇{1}
- **B.f**#ret ⊇{2}
- •
- 求解结果
 - main#i={1,2,3}
 - main#x={1, 2}

CFA



- ·以上CFA算法是否是上下文敏感的?
- 不是,因为每个方法只记录了一份信息,没有区分上下文
- 用克隆的方法处理上下文敏感性
- •基于克隆方法的CFA也被称为m/k-CFA
 - 上下文不敏感的CFA称为0-CFA

流敏感vs上下文敏感



- 当不能同时做到两种精度时,优先考虑哪个?
 - 通常认为,在C语言等传统命令式语言中流敏感性比较重要
 - 在Java、C++等面向对象语言中上下文敏感性比较重要
 - 主流指针分析算法通常时上下文敏感而流非敏感的

Soot



- Java环境需求: Java 8(下载页: https://www.oracle.com/technetwork/java/javase/downloads/index.html)
- Soot下载: (https://soot-build.cs.uni-paderborn.de/public/origin/master/soot/soot-master/3.1.0/build/sootclasses-trunk-jar-with-dependencies.jar)
- 一个顺手的Java开发环境(演示会使用Intellij IDEA)