

软件分析

约束求解

熊英飞 北京大学 **2016**

路径敏感性



- 路径非敏感分析:不考虑程序中的路径可行性,忽略分支循环语句中的条件
- 路径敏感分析: 考虑程序中的路径可行性, 只分析可能的路径

路径敏感vs路径非敏感



```
int f(int x){
    if (x > 5)
        x = 10;
    return x;
}
假设输入的区间为(5, 10]
```

- 使用路径非敏感的区间分析,得到函数的返回值为
 - (5, 10]
- 使用路径敏感的区间 分析,得到函数的返 回值为
 - [10, 10]

给数据流分析添加基本路径 敏感性



```
int f(int x){
 if (x > 5) {
  assert(x > 5);
  x = 10; 
 else {
  assert(x \le 5);
 return x;
假设输入的区间为(5,10)
```

- 给每条分支添加assert语
- assert(x>5)转换函数
 - $f(x)=x\cap (5,+\infty)$
- assert(x>5)转换函数
 - $f(x)=x\cap (-\infty,5]$

路径敏感的数据流分析



• 优点:

- 完全兼容已有数据流分析框架
- 利用已有技术直接支持循环、过程间等复杂分析

• 缺点:

- 当前数据流分析内容必须与条件判断兼容
 - 给定条件x>5,如何做reaching definition分析?
 - 给定条件x>y,如何做路径敏感的区间分析?
- 对条件判断的精度不高
 - if (y > 0) x = 10; else x=1; if (x<6&&x>2) x=20;
 - x不会赋值成20, 但是判断不出来
- 无法分路径输出结果

路径敏感分析



- 符号执行、模型检查等
- 关键问题: 如何知道哪些路径是可行的?
 - 约束求解技术

约束求解



- •给定一组约束,求
 - 这组约束是否可满足
 - 如果可满足,给出一组赋值
 - 如果不可满足,给出最小矛盾集minimal unsatisfiable core
- 如
 - a > 10
 - b < 100 | | b > 200
 - a+b=30
- 可满足: a=15, b=15

约束求解



- SAT solver:解著名的NP完全问题
- Linear solvers: 求线性方程组
- Array solvers: 求解包含数组的约束
- String solver: 求解字符串约束
- SMT: 综合以上各类约束求解工具

历史



- 约束求解历史上一直有两个特点
 - 速度慢
 - 约束求解算法分散发展,各自只能解小部分约束
- 进入2000年以来
 - SAT的求解速度得到了突飞猛进的进步
 - 理论上还无法完全解释SAT的高速求解
 - 以SAT为核心,各种单独的约束求解算法被整合起来, 形成了SMT

复习: SAT问题



- 最早被证明的NP完全问题之一(1971)
- 文字literal: 变量x或者是x取反
 - 如¬x
- 子句clause: 文字的析取(disjunction)
 - 如x V ¬y
- 布尔赋值: 从变量到布尔值上的映射
- SAT问题:子句集上的约束求解问题
 - 给定一组子句,寻找一个布尔赋值,使得所有子句为真

复习: 合取范式 Conjunctive Normal Form



- 合取范式: 子句的合取
 - 如(x V ¬y) ∧ ¬x
- SAT问题通常是通过合取范式定义的
- 任何命题逻辑公式可以表达为合取范式
- •即:SAT问题可以求解任何命题逻辑公式

SAT举例



- 每行为一个子句
- {1, -4}
- {-2, 3}
- {2, 4}
- {-2, -3, 4}
- {-1, -4}
- · 该SAT问题是否可满足?
 - 不可满足
- 可满足条件: 存在一组解, 使得每个子句中至少有一个文字为真

SAT基本求解算法-穷举



```
Sat(assign) {
 if (assign是完整的)
  if(每个子句中都有至少一个文字为真)
   return true;
  else return false;
 else
  选择一个未赋值的变量x:
  return sat(assign \cup \{x=0\}) | | sat(assign \cup \{x=1\})
```

优化1: 冲突检测



- assign={1, 4} 红色为假,绿色为真
- {1, -4}
- {-2, 3}
- {2, 4}
- {-2, -3, 4}
- {-1, -4} //出现冲突
- 不需要完整赋值就能知道结果

优化1: 基于冲突检测的SAT 求解算法



```
Sat(assign) {
  if (assign有冲突) return false;
  if (assign是完整的) return true;
  选择一个未赋值的变量x;
  return sat(assign U {x=0}) || sat(assign U {x=1})
}
```



- assign={2} 红色为假,绿色为真
- {1, -4}
- {-2, 3}
- {2, 4}
- {-2, -3, 4}
- {-1, -4}



- assign={2} 红色为假,绿色为真
- {1, -4}
- {-2, 3} //推导
- {2, 4}
- {-2, -3, 4}
- {-1, -4}



- assign={2} 红色为假,绿色为真
- {1, -**4**}
- {-2, 3}
- {2, 4}
- {-2, -3, 4} //推导
- {-1, -**4**}



- assign={2} 红色为假,绿色为真
- {1, -4} //推导
- {-2, 3}
- {2, 4}
- {-2, -3, 4}
- {-1, -4}



- assign={2} 红色为假,绿色为真
- {1, -4}
- {-2, 3}
- {2, 4}
- {-2, -3, 4}
- {-1, -4} //矛盾
- 无需继续遍历赋值就能得出结果

标准推导方法



- Unit Propagation
 - 其他文字都为假,剩下的一个文字必定为真
 - $\{-1, 2, -3\} => 3$
- Unate Propagation
 - 当一个子句存在为真的文字时,可以从子句集合中删除

- Pure literal elimination
 - 当一个变量只有为真或者为假的形式的时候,可以把包含该变量的子句删除
 - {4,6} • {4,-6}

优化2:基于赋值推导和冲 突检测的SAT求解——DPLL



```
dpll(assign) {
  assign'=赋值推导(assign);
  if (assign'有冲突) return false;
  if (assign'是完整的) return true;
  选择一个未赋值的变量x;
  return dpll(assign' U {x=0}) || dpll(assign' U {x=1});
}
```

• 该算法被称为DPLL,由Davis, Putnam, Logermann Loveland在1962年代提出

高级推导方法



- Probing
 - 如果令x=0或者x=1都能推导出y=0,则推导出y=0
- Equivalence classes
 - 预先检查出等价的子句集合, 然后删除其中一个
 - {1, 2, -3}
 - · <u>{2, 1, -3}</u>

优化3: 变量选择



- 先选择哪个变量赋值可能对求解造成很大影响
 - {1, -2}
 - {1, 2}
 - {-1, -2}
 - {-1, 2}
 - {3, 4, 5, 6, 7, 8}
- 优先选择1或者2可以快速发现不可满足
- 优先选择3-8需要反复回溯多次

变量选择方法Branching Heuristics



- 基于子句集的
 - 优先选择最短子句里的变量
 - 有限选择最常出现的变量
 - 例:上页例子中可以直接选到1或者2
- 基于历史的
 - 优先选择之前导致过冲突的变量
 - 例:上页例子一次完整赋值后,会优先选择1或者2

优化4: 冲突导向的子句学习 CDCL Conflict-Driven Clause Learning

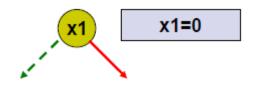


- 由微软亚洲研究院的Lintao Zhang在普林斯顿读书时提出
- 2000年初期大幅提升SAT效率的重要因素之一



Step 1

x1 + x4 x1 + x3' + x8' x1 + x8 + x12 x2 + x11 x7' + x3' + x9 x7' + x8 + x9' x7 + x8 + x10' x7 + x10 + x12'

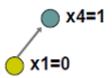


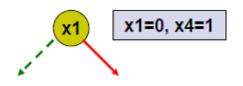
x1=0



Step 2

```
x1 + x4
x1 + x3' + x8'
x1 + x8 + x12
x2 + x11
x7' + x3' + x9
x7' + x8 + x9'
x7 + x8 + x10'
x7 + x10 + x12'
```

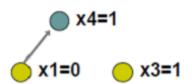


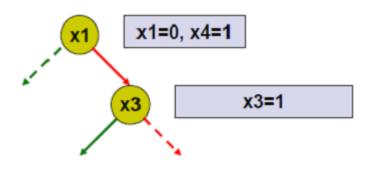




Step 3

```
x1 + x4
x1 + x3' + x8'
x1 + x8 + x12
x2 + x11
x7' + x3' + x9
x7' + x8 + x9'
x7 + x8 + x10'
x7 + x10 + x12'
```

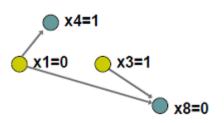


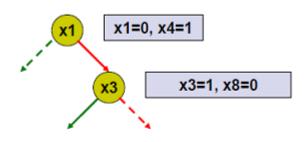




Step 4

```
x1 + x4
x1 + x3' + x8'
x1 + x8 + x12
x2 + x11
x7' + x3' + x9
x7' + x8 + x9'
x7 + x8 + x10'
x7 + x10 + x12'
```







```
x1 + x4

x1 + x3' + x8'

x1 + x8 + x12

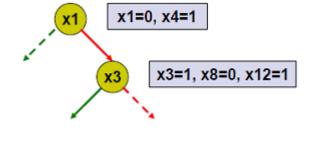
x2 + x11

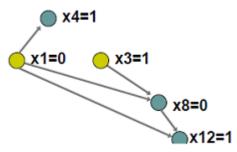
x7' + x3' + x9

x7' + x8 + x9'

x7 + x8 + x10'

x7 + x10 + x12'
```







```
x1 + x4

x1 + x3' + x8'

x1 + x8 + x12

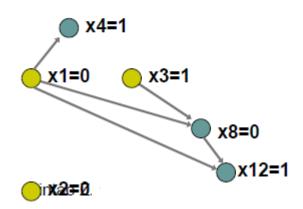
x2 + x11

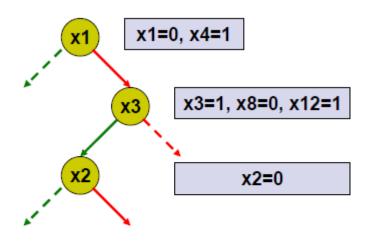
x7' + x3' + x9

x7' + x8 + x9'

x7 + x8 + x10'

x7 + x10 + x12'
```







```
x1 + x4

x1 + x3' + x8'

x1 + x8 + x12

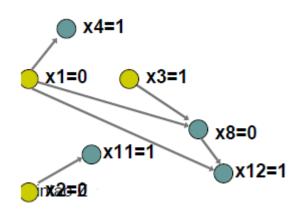
x2 + x11

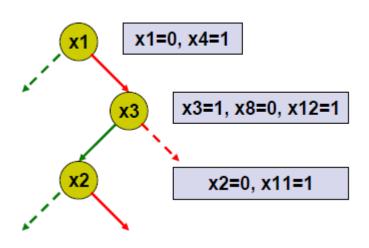
x7' + x3' + x9

x7' + x8 + x9'

x7 + x8 + x10'

x7 + x10 + x12'
```







```
X1 + x4

X1 + x3' + x8'

X1 + x8 + x12

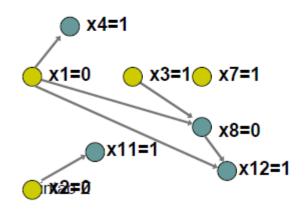
X2 + x11

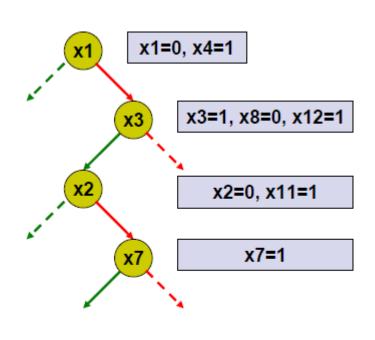
X7' + x3' + x9

X7' + x8 + x9'

X7 + x8 + x10'

X7 + x10 + x12'
```







```
x1 + x4

x1 + x3' + x8'

x1 + x8 + x12

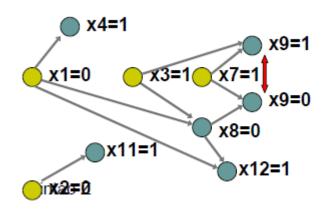
x2 + x11

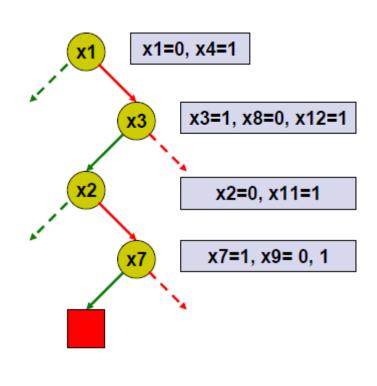
x7' + x3' + x9

x7' + x8 + x9'

x7 + x8 + x10'

x7 + x10 + x12'
```

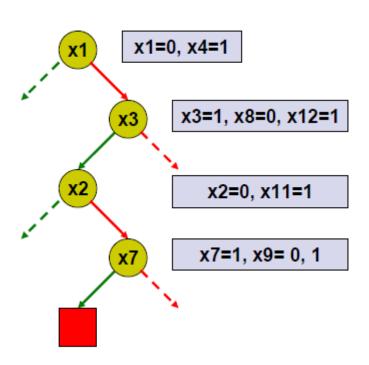




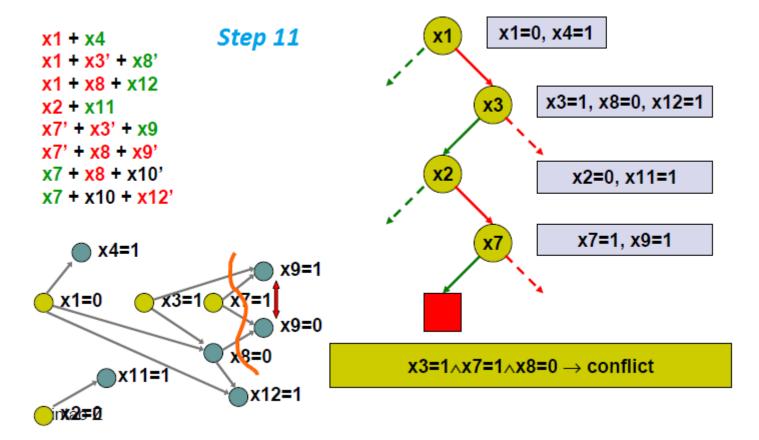
DPLL的问题



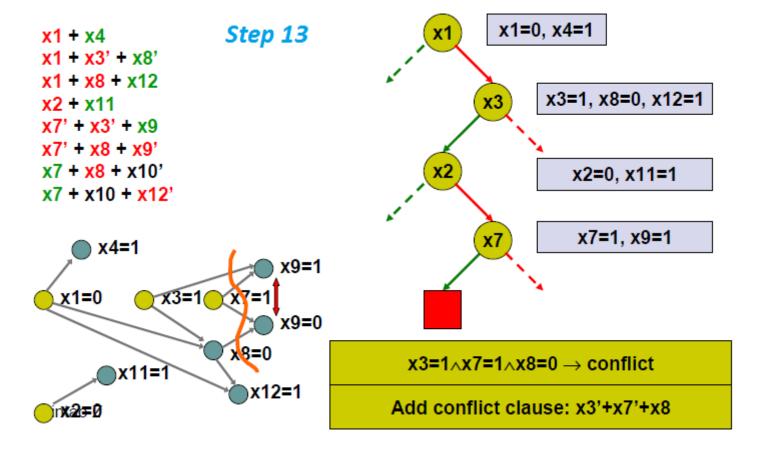
• 如果后续搜索把x2设置成1, x7再次设置成了1, 会重复出现该冲突



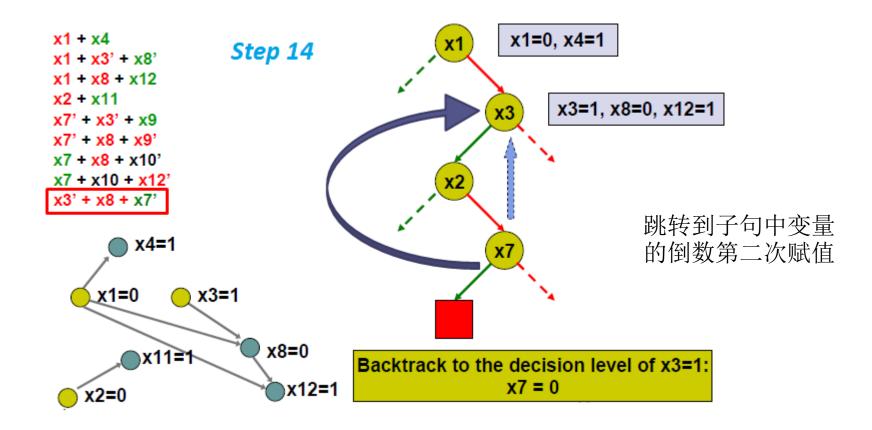




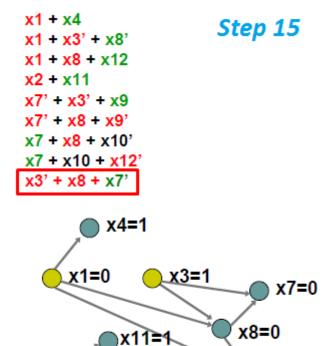




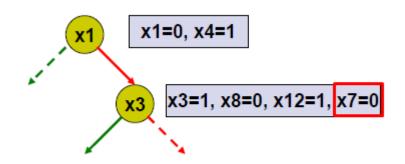








x12=1



x2=0

优化4: 冲突导向的子句学习 CDCL Conflict-Driven Clause Learning



```
cdcl() {
 assign={};
while (true) {
  assign'=赋值推导(assign);
  if (assign'有冲突) {
   if (assign为空) return false;
   添加新约束;
   撤销赋值;
  } else {
   if (assign'是完整的) return true;
   选择一个未尝试的赋值x=1或者x=0;添加该赋值到assign;
}}}
```

优化4.1: 新的变量选择方法VSIDS



- VSIDS=Variable State Independent Decaying Sum
- 首先按变量出现次数给所有变量打分
- 添加新子句的时候给子句中的变量加分
- 每隔一段时间把所有变量的分数除以一个常量



SMT Solver

using the slides from Albert Oliveras

SMT Solver的使用



- SMT-LIB
 - 标准的SMT输入格式
 - 被几乎所有的SMT Solver支持
 - 用于每年的SMT比赛中

SMT-LIB by Example



- > (declare-fun x () Int)
- > (declare-fun y () Int)
- > (assert (= (+ x (* 2 y)) 20))
- > (assert (= (-xy) 2))
- > (check-sat)
- sat
- > (get-value (x y))
- ((x 8)(y 6))
- > (exit)

Scope



- > (declare-fun x () Int) > (pop 1)
- > (declare-fun y () Int) > (push 1)
- > (assert (= (+ x (* 2 y)) > (assert (= (- x y) 3)) 20))
- > (push 1)
- > (assert (= (-xy) 2))
- > (check-sat)
- sat

- > (check-sat)
- unsat
- > (pop 1)
- > (exit)

Defining a new type



- > (declare-sort A 0)
- > (declare-fun a () A)
- > (declare-fun b () A)
- > (declare-fun c () A)
- > (declare-fun d () A)
- > (declare-fun e () A)
- > (assert (or (= c a)(= c b))) > (check-sat)
- > (assert (or (= d a)(= d b))) unsat
- > (assert (or (= e a)(= e b))) > (pop 1)
- > (push 1)

• > (exit)

• > (distinct c d)

> (check-sat)

sat

• > (pop 1)

• > (push 1)

> (distinct c d e)

常见的SMT Solver



Z3

- 微软开发
- 目前使用最广稳定性最好
- 仅支持Windows,不开源

Yices 2

- Z3之前使用最广稳定性最好的Solver
- 由Z3的作者在加入微软之前撰写
- 支持所有平台, 开源

课后作业



- 下载安装任意SMT Solver
- 发邮件给助教,回答如下问题:
 - 该SMT Solver的名字
 - 该SMT Solver支持的Theory
 - 构造该SMT Solver无法求解的约束,将运行结果截屏 附在邮件中
 - 解释该SMT Solver为什么不能求解这个约束