

软件分析

错误定位技术

熊英飞 北京大学 2016

自动化调试



- 静态分析、测试等技术都是为了发现缺陷
- 当一个缺陷被发现之后,如何修复该缺陷?
 - 如何知道缺陷是因为哪行程序的错误导致的?
 - 当定位到有缺陷的语句之后,如何修复该语句的缺陷?

基于测试的错误定位



- 输入:
 - 软件系统的源码
 - 一组测试,至少有一个没有通过
- 输出:
 - 一个可能有错误的程序元素列表,根据出错概率排序
- 程序元素可以定义在不同级别上
 - 表达式
 - 语句
 - 方法
 - 类
 - 文件
 -



基于测试的错误定位

程序切片

程序切片



- 给定程序中的一条语句S,找到所有可能可能影响S或者S可能影响的语句
 - 语句S称为切片准则
 - 切片准则也可能是执行到某个位置的某个变量
- 切片分类
 - 后向切片: 找到所有影响S的语句
 - 前向切片: 找到所有S可能影响的语句
 - 静态切片: 找到在任何输入下可能被影响的语句
 - 动态切片: 给定特定输入, 只考虑该输入下可能被影响的语句

程序切片示例: 静态切片



```
a = 0;
                 后向
                 切片
b=3;
If (x>0)
 {a=1; b++;}
else
 {a=2; b--;}
z=a;
b=b+z;
b=b-a;
If (b>0)
```

a = 0;b=3;If (x>0){a=1; b++;} else {a=2; b--;} **z=a**; b=b+z;b=b-a; If (b>0)

前向 切片

程序切片示例: 静态切片



```
a = 0;
                 后向
                切片
b=3;
If (x>0)
 {a=1; b++;}
else
 {a=2; b--;}
z=a;
b=b+z;
b=b-a;
If (b>0)
```

a = 0;b=3;If (x>0){a=1; b++;} else {a=2; b--;} z=a; b=b+z;b=b-a; If (b>0)

前向切片

程序切片示例: 动态切片



```
a = 0;
                 后向
                 切片
b=3;
If (x>0)
 {a=1; b++;}
else
 {a=2; b--;}
z=a;
b=b+z;
b=b-a;
If (b>0)
```

```
a = 0;
b=3;
If (x>0)
 {a=1; b++;}
else
 {a=2; b--;}
z=a;
b=b+z;
b=b-a;
If (b>0)
```

前向 切片

程序切片示例: 动态切片



```
a = 0;
                                   a = 0;
                 后向
                 切片
b=3;
                                   b=3;
If (x>0)
 {a=1; b++;}
else
                                   else
 {a=2; b--;}
                                   z=a;
z=a;
                                   b=b+z;
b=b+z;
b=b-a;
                                   b=b-a;
If (b>0)
                                   If (b>0)
```

前向 切片 If (x>0)

{a=1; b++;}

{a=2; b--;}

实现程序切片

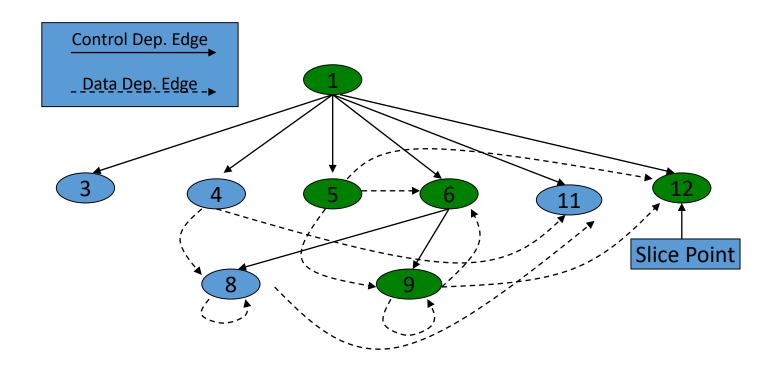


- 三种依赖关系
- ·数据依赖:语句a读取了由语句b写入的一个变量
- 控制依赖: 语句a是否被执行由语句b的执行结果 决定
- 同步依赖: 在多线程程序同步时引入的依赖

程序依赖图



- 结点为语句, 边为依赖关系
- 切片: 从出发点开始求图可达性



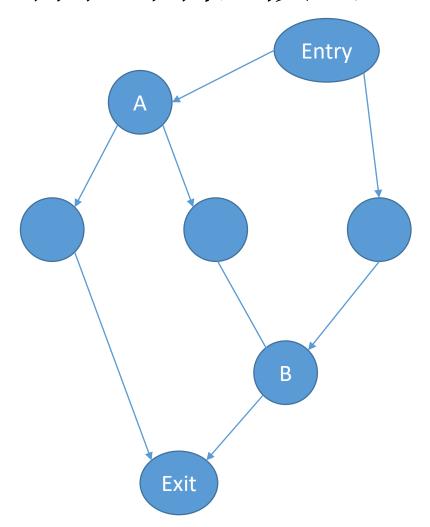
构造过程内静态依赖关系



- 数据依赖
 - 假设已经有了指针分析的结果
 - 流非敏感: s1写某个内存位置, s2读该内存位置, 则有依赖关系
 - 流敏感: 可达定值分析
- 控制依赖
 - 结构化程序
 - If,switch每个分支中的语句依赖if条件
 - While, for循环体中的语句依赖循环条件

非结构化程序的例子: A和B有控制依赖吗?





非结构化程序的控制依赖



- 复习支配关系
 - 结点A支配(dominate)结点B: 所有从Entry到B的路 径都要通过A
- 反向支配关系
 - 结点B反向支配(postdominate)结点A: 所有从A到 Exit的路径都要通过B
- B控制依赖A:
 - 存在一条从A到B的路径
 - 该路径上除了A以外的结点都被B反向支配
 - A不被B反向支配

构造过程间静态依赖关系



- 数据依赖——不考虑堆上的数据
 - 过程内分析
 - 过程入口:添加结点表示参数
 - 过程出口:添加结点表示返回值
 - 过程调用:添加结点表示目标函数的参数和返回值
 - 分析过程中注意创建语句和新添加结点的数据依赖边
 - 过程间分析: 调用和被调函数的相应结点

构造过程间静态依赖关系



- 数据依赖——考虑堆上的数据
 - 计算过程P读的内存位置的集合 P_r
 - 过程内的语句读x: $x \in P_r$
 - P调用了Q: $Q_r \subseteq P_r$
 - 类似可计算过程P写的内存位置集合 P_w
 - P_r 当参数处理, P_w 当返回值处理

构造过程间静态依赖关系



- 控制依赖
 - 函数中所有顶层语句依赖函数入口
 - 函数入口依赖调用该函数的语句
- 上下文敏感的过程间依赖关系
 - 通过上下文无关文法的可达性实现

构造动态依赖关系



- 打印程序的运行的追踪信息
 - 执行的语句编号
 - 每个语句读写的内存地址
 - 具体位置而非抽象位置
- 数据依赖
 - 语句执行a依赖于语句执行b ⇔ a读了一个最近由b写的内存位置
- 控制依赖
 - 实际在执行中发生的静态控制依赖

切片与错误



- 出错的语句只可能存在于动态反向切片中
 - 切片准则: 发现出错的位置
 - 失败的assert语句
 - 抛出的未捕获的异常
 - 通常为运行追踪信息中的最后一条语句
- 动态反向切片可以有效的缩小错误语句的范围



基于测试的错误定位

基于标准测试覆盖的错误定位

基于频谱的错误定位



- 使用最广泛的自动化错误定位方法
 - 形式简单,效果较好
- 程序频谱(Program Spectrum)
 - 最早由威斯康星大学Tom Reps于1997年在处理千年虫问题时发明
 - 指程序执行过程中的统计量
- 基于频谱的错误定位
 - 佐治亚理工James Jone, Mary Jean Harrold等人2002把 Tom Reps的方法通用化成通用调试方法
 - 主要用到的频谱信息为测试覆盖信息

基于频谱的错误定位



- 基本思想
 - 被失败的测试用例执行的程序元素, 更有可能有错误
 - 被成功的测试用例执行的程序元素,更有可能没有错误
- 程序元素可以定义在不同的粒度上
 - 基本块
 - 方法
 - 类
 - 文件
 - 可以是语句、表示式吗?

例子



		T15	T16	T17	T18
	int count;				
	int n;				
1	Ele *proc;				
	List *src_queue, *dest_queue;				
	if (prio >= MAXPRIO) /*maxprio=3*/				
2	{return;}				
	src_queue = prio_queue[prio];				
3	dest_queue = prio_queue[prio+1];				
	count = src_queue->mem_count;		•	•	•
	if (count > 1) /* Bug*//* supposed : count>0*/ {				
	n = (int) (count*ratio + 1);				
4	proc = find_nth(src_queue, n);		•	•	
	if (proc) {				
	<pre>src_queue = del_ele(src_queue, proc);</pre>				
5	proc->priority = prio;				
	dest_queue = append_ele(dest_queue, proc); }				
Pass/Fail of Test Case Execution :		Pass	Pass	Pass	Fail

计算程序元素的怀疑度



- a_{ef} : 执行语句a的失败测试的数量, a_{nf} : 未执行语句a的失败测试的数量
- a_{ep} : 执行语句a的通过测试的数量, a_{np} : 未执行语句a的通过测试的数量

• Tarantula:
$$\frac{a_{ef}}{a_{ef}+a_{nf}}/\left(\frac{a_{ef}}{a_{ef}+a_{nf}}+\frac{a_{ep}}{a_{ep}+a_{np}}\right)$$

• Jaccard:
$$\frac{a_{ef}}{a_{ef} + a_{nf} + a_{ep}}$$

• Ochiai:
$$\frac{a_{ef}}{\sqrt{(a_{ef}+a_{nf})(a_{ef}+a_{ep})}}$$

• D*:
$$\frac{a_{ef}^*}{a_{nf}+a_{ep}}$$
,*通常设置为2或者3

• Naish1:
$$\begin{cases} -1 & a_{nf} > 0 \\ a_{np} & a_{nf} = 0 \end{cases}$$

哪个公式是最好的公式?



- 实验验证
 - 在不同对象上的实验结果并不一致
 - 早期实验认为Ochiai最好, D*论文认为D*最好
 - 最新在Java的真实缺陷上的研究认为不同公式之前并 无统计性显著差异
 - 语句级别Top-5能平均能定位准18%, Top10为27%
- 理论研究
 - 武汉大学谢晓园等人理论上证明了Naish1优于Ochiai, Ochiai优于Jaccard, Jaccard优于Tarantula,但不存在单 一最佳公式
 - 新加坡管理大学David Lo等人做实验验证出和谢晓园 不一致的结论

其他可能的覆盖信息



- 之前考虑的是对程序元素的直接覆盖
- 也可以考虑其他覆盖类型
- 分支覆盖: 对于分支语句的每个选择的覆盖
- 数据流覆盖: 对于每个变量定义-使用对的覆盖
- 映射其他覆盖到程序元素的错误
 - 分支覆盖: 分支语句的条件是出错语句
 - 数据流覆盖: 定义语句是出错语句
- 平均来说效果更好,但并不稳定

数据流覆盖的例子



```
a=abs(a);....If (...) {b=sqrt(a);}
```

•如果只有失败的测试用例覆盖sqrt (a),会认为是sqrt (a)错误,但其实错误出现在对a取绝对值的时候

数据流覆盖的例子



```
a=1;....If (...) {b=sqrt(-1);}
```

• 但是正确性是没有保障的



基于测试的错误定位

基于状态覆盖的错误定位

基于状态覆盖的错误定位



```
a=abs(a);
....
lf (...) {

b=sqrt(a);
```

- 该语句执行完系统的状态可以分成两组 抽象状态
 - 通过的测试只有a>=0的状态。
 - 只有失败的测试有a<0的状态。
- 可以判断出a<0是缺陷状态,引入该状态的语句为缺陷语句。

如何划分抽象状态?



- 极端情况
 - 一个语句处所有具体状态为一个抽象状态
 - 标准的基于频谱的错误定位
 - 每个不同的具体状态为一个抽象状态
 - 状态划分太细, 样本不足无法统计
- 需要选择介于两者之间的方案

状态抽象方案1:预定义谓词



- 定义一些常见谓词(predicate),每个谓词的不同状态 把具体状态划分成抽象状态
 - 不同谓词形成的划分可以重叠
- 常见谓词
 - · 对整形变量a
 - a>0
 - a<0
 - a==0
 - 对布尔变量b
 - b==true
 - b==false
 - 对对象o
 - o==null
 - o!=null

状态抽象方案2:谓词挖掘



- 从通过的测试执行中挖掘谓词而不是自定义
- Daikon: 从程序的运行过程中挖掘不变式
 - · 给定不变式模板和程序中的位置,Daikon监控程序的 执行,并尽量多地挖掘出不变式
- 常见模板
 - 假设x,y,z是变量,a,b,c是常量
 - x>=c
 - ax+by+c=0
 - 某数组是按升序排列

状态抽象方案3:定值位置



- 根据变量定值的位置定义抽象状态
- ·给定语句s,令该语句读取的变量集合为V
- 该位置的抽象状态为
 - $\prod_{v \in V}$ 执行到s时v可能的定值位置的集合
- 和基于数据流覆盖的情况有什么不同?
 - 考虑Def-Use关系的组合而不是单个Def-Use关系

如何给抽象状态的出错可能性打分



- 基于频谱的公式理论上可以继续使用
 - 但现在居然还没人试过,诡异......
- 打分方法1: 统计性调试公式
 - 假设令predicate为真的状态为a,为假的状态为b

$$\frac{\frac{1}{a_{ef}} \frac{1}{a_{ef} + b_{ef}} + \frac{\log F}{\log a_{ef}}}{\frac{a_{ef} + b_{ef}}{a_{ep} + a_{ef} + b_{ep} + b_{ef}}}$$

打分方法2:状态迁移的概率



- 给定程序依赖图上的两个结点 S_a 和 S_b , S_a 直接依赖于 S_b ,则 S_a 的任意抽象状态a直接依赖 S_b 的抽象状态b,记为 $a \mapsto b$
- 对于任意满足 $a \mapsto b$ 的抽象状态a和b,基于通过的测试统计条件概率
 - $P(a \mid b)$
- 对于失败测试执行中的每一个状态a, 计算出错可能性
 - $\bullet \ \frac{1}{\min_{a \mapsto b} P(a|b)}$

打分方法3: 机器学习



- 基本思路:不同类型的谓词具有不同的预测能力
 - n!=null可能有很强的预测能力
 - n>=25不一定
- 采用机器学习来给不同的谓词分的类打分
- 具体方法:
 - 把不同的谓词分类
 - Daikon已经分好了311个类别
 - 令a为对应某个谓词P为真的抽象状态,b为P为假的抽象状态,假定P的类别为S,添加一系列的二元特征
 - $S_{p\neg f}$, 为真表示 $b_{ep} = 0$, $a_{ep} > 0$, 且 $b_{ef} > 0$,即P在通过测试中恒成立,但在失败测试中不一定成立
 - $S_{\neg pf}$, 为真表示 $b_{ef} = 0$, $a_{ef} > 0$, 且 $b_{ep} > 0$,即P在通过测试中不一定成立,但在失败测试中恒成立
 - 通过机器学习用这组特征预测语句出错的概率。

基于状态覆盖的错误定位代表方法



- 统计性调试: 预定义谓词+统计调试公式
 - 斯坦福Ben Liblit 和Alex Aiken等人于2003年提出
- 概率依赖图: 定值位置+状态迁移概率
 - 佐治亚理工Mary Jean Harrold等人于2010年(Mary去世前三年)提出
- Savant: 谓词挖掘+机器学习
 - •新加坡管理大学David Lo等人于2016年提出
- 各种组合的优劣还是未知数......



基于测试的错误定位

基于变异的错误定位

变异分析



- 变异:对程序的任意随机修改
- 变异分析: 收集变异后程序上原测试用过与否的信息的分析
- 变异分析被广泛应用于测试领域来衡量一个测试 集的好坏
 - 如果一个测试集中任意测试在一个变异后的程序上执行失败,称为该变异体被这个测试杀死
 - 能杀死越多变异体的测试集越好

常见变异测试工具



- C
- Milu
- Java
 - MuJava: 基础变异测试工具, 支持变异算子较完善
 - Javalanche: 支持Mutation Schemata的加速
 - Major: 支持预先过滤测试执行的加速,支持变异算 子较少
 - PIT: 商业工具,功能最完善速度最快

关于变异的假设



- 假设1: 变异错误语句时
 - 失败测试用例输出发生变化的概率>通过测试用 例输出发生变化的概率
- 假设2: 变异正确语句时
 - 失败测试用例输出发生变化的概率<通过测试用 例输出发生变化的概率
- 假设3: 导致失败测试变成通过的概率
 - 变异错误语句时>变异正确语句时
- 假设4: 导致通过测试变成失败的概率
 - 变异正确语句时>变异错误语句时

Metallaxis

MUSE

Metallaxis



- 卢森堡大学的Yves Le Traon教授等人2012年提出
- m:变异体, m_f : 输出发生变化的失败测试数, m_p : 输出发生变化的通过测试数,F: 原失败测试总数
- 变异体可疑度公式
 - $\bullet \ \frac{m_f}{\sqrt{F*(m_f+m_p)}}$
 - 与Ochiai类似,但主要考虑输出的变化
- •程序元素可疑度为该元素上的最高变异体的可疑度

MUSE



- 韩国科学技术院Moonzoo Kim和英国UCL大学Shin Yoo于2014年提出
- m:变异体, m_{f2p} : m上从失败变成通过的测试数, m_{p2f} : m上从通过变成失败的测试数
- 变异体可疑度公式

•
$$m_{f2p} - m_{p2f} \frac{\sum_{m} m_{f2p}}{\sum_{m} m_{p2f}}$$

•程序元素可疑度为该元素上的变异体的可疑度平均

基于变异vs基于频谱



- 在基于频谱的错误定位中,不同测试只要覆盖了语句,对结果的效果就是相同
- 但不同测试受同一个语句的影响是不同的
 - 不同测试触发错误的概率不同
 - 不同测试传播错误的概率不同
 - 不同测试捕获错误的概率不同
- 基于变异的错误定位实际依靠变异捕获了测试和语句之间的关系



基于测试的错误定位

构造正确执行状态

动机



- 在MUSE中,如果有一个变异让失败的测试通过, 同时通过的测试仍然通过,那么该变异有最高的 怀疑度
- 换句话说,该变异很可能是正确的补丁
- 动机: 直接分析出这样的变异, 然后将能产生出的语句当作怀疑度最高的语句
- 困难: 直接分析出比较困难
- •解决方案:不分析出变异本身,只分析出该变异对系统状态的影响

谓词翻转Predicate Switching



- 2006年由普度的张翔宇教授提出
- 假设出错的是一个布尔表达式
 - 不考虑表达式的副作用
- 该表达式修改后,必然在原失败测试中至少一次 求值返回翻转的结果
 - true -> false
 - false -> true
- 依次翻转失败测试中表达式求值结果,如果测试通过,则说明对应表达式可能有错误

天使调试Angelic Debugging



- 2013年由华盛顿大学的Emina Torlak提出
- •如何把谓词翻转从布尔表达式扩展到任意表达式上?如int, float, double等
- 天使性条件:存在常量c(天使值)把表达式的求职结果替换成c,失败的测试变得通过
- 是否满足天使性条件就代表表达式很可能有缺陷呢?

天使性条件



```
f(a):
b = a+1;
c = b+1;
d = c++;
失败测试:
f(1);
assert(d=4);
```

以上每个表达式都满足条件

完整天使调试



- 基础天使调试条件对应原来目标的前一半: 失败的测试变得通过
- 利用后一半: 通过的测试仍然通过
- 假设:对表达式进行修改后,表达式在所有测试中都会得到不同的结果
 - 比较强的假设, 但对数值型表达式有较大概率成立
- 灵活性条件:对于所有通过的测试中的每一次表达式求值,都可以把求值结果换成一个不同的值,并且测试仍然通过。
- 可疑语句需要同时具有天使性和灵活性

完整天使调试



为什么谓词翻转不需

要灵活性条件?

```
f(a):
b = a+1;
c = b+1;
d = c++;
失败的测试:
                 通过的测试:
                 f(2);
f(1);
assert(d=4);
```

assert(c=4);

只有c++是可疑的表达式

如何判断天使性和灵活性?



- 采用符号执行
- 首先选定表达式
- 将表达式的返回值用符号v替换
- 从该表达式所在语句开始符号执行,考虑所有路径(循环最多执行n次),并收集路径约束和最后test oracle形成的约束求解
- 对于通过的测试,还要添加约束 $v \neq c$,其中c是原来运行的结果
- 由于符号执行的开销,天使调试无法应用到大型程序上



算法式调试

算法式调试 Algorithmic Debugging



- 之前的所有方法都是试图直接找出错误位置
- 交互式调试: 通过询问程序员来定位错误位置

- 算法式调试
 - 1983年由Ehud Shapiro在《算法式调试》一书中提出
 - 主要针对函数语言设计,在Haskell语言上广泛实现
 - 主要通过询问"是"或者"否"的问题找到出错函数

```
main = insort [2,1,3]
insort \Pi = \Pi
insort (x:xs) = insert x (insort xs)
insert x [] = [x]
insert x (y:ys) = if x>=y then (x:y:ys)
                          else (y:(insert x ys))
Starting Debugging Session...
(1) main = [2,3,1]? NO
(2) insort [2,1,3] = [2,3,1]? NO
(3) insort [1,3] = [3,1]? NO
(4) insort [3] = [3]? YES
(5) insert 1 [3] = [3,1]? NO
(6) insert 1 [] = [1]? YES
Bug found in rule:
insert x (y:ys) = if x>=y then (x:y:ys)
                          else (y:(insert x ys))
```

执行树Execution Tree



```
main = [2,1,3]
                                insort [2,1,3] = [2,3,1]
                                             insort [1,3] = [3,1]
                   insert 2 [3,1] = [2,3,1]
                                                              insort [3] = [3]
                                     insert 1 [3] = [3,1]
main = insort [2,1,3]
                                     insert 1 [] = [1] (insert 3 [] = [3])
                                                                           insort [] = []
insort \Pi = \Pi
insort (x:xs) = insert x (insort xs)
insert x [] = [x]
insert x (y:ys) = if x>=y then (x:y:ys)
                            else (y:(insert x ys))
```

二分查找算法



- 当用户对某个结点回答"是",该结点为根子树可以排除
- 当用户对某个结点回答"否",该结点为根子树以外的结点可以排除

- 一个基本思路是问尽量少的问题
 - 即每次选择结点数最接近总结点一半的子树询问

算法式调试的其他改进



- 利用一次回答推出更多的信息
 - 利用重复的结点
 - 利用程序中的其他约束
- •减少人思维中的跳转,尽量同一时间针对一个函数问问题

算法调试的问题



- 不知道如何应用到命令式语言上
 - 不知道如何简洁有效地表达过程的输入输出
 - •除了过程不知道还能把其他什么元素提取为执行树上的结点
- 缺乏大规模的用户参与的实验



差异化调试

差别化调试Delta Debugging



- 1999年由德国Saarland大学Andreas Zeller提出
- 场景1:
 - 昨天,测试还正常通过
 - •晚上,加班改了1000行代码
 - 今天,测试不通过了
 - 哪些修改是罪魁祸首?

更多场景



• 场景2

- 写了一个编译器
- 用户编译了一个1000万行代码的项目
- 编译器崩溃了
- 哪些输入代码导致编译器崩溃?

• 场景3

- 输入a崩溃了,输入b没有崩溃
- 在某个关键函数进入之前,系统中有1000个内存位置 存有数据
- 哪些内存位置存的数据导致输入a崩溃了?

基本思路



- 比较两个版本
 - 场景1; 昨天的代码, 今天的代码
 - 场景2: 空白输入, 失败输入
 - 场景3: 测试b的状态,测试a的状态
 - 前者测试通过,后者测试不通过
- 找到最小修改集合C
 - 将C应用到前者上测试不通过
- 基本方法: 集合上的二分查找

ddmin问题定义



- 输入:
 - 所有可能修改的集合C
 - 测试函数 $test: 2^C \rightarrow \{x, \checkmark, ?\}$,满足 $test(\emptyset) = \checkmark$
 - 集合 $c_{\mathbf{x}} \subseteq C$,满足 $test(c_{\mathbf{x}}) = \mathbf{x}$
- 输出:集合 $c_{\mathbf{x}}' \subseteq c_{\mathbf{x}}$,满足
 - $test(c'_{x}) = x$
 - $\forall c \in c'_{\mathsf{X}}, test(c'_{\mathsf{X}} \{c\}) \neq \mathsf{X}$
 - 并非完备的的最小定义,但完备的做不出来

ddmin算法



The ddmin algorithm is defined as $ddmin(c_{\mathbf{x}}) = ddmin'(c'_{\mathbf{x}}, 2)$ with

$$ddmin'(c'_{\mathbf{x}}, n)$$

$$= \begin{cases} c_{\mathbf{X}}' & \text{if } |c_{\mathbf{X}}'| = 1 \\ ddmin'(c_{\mathbf{X}}' \setminus c_i, \max(n-1,2)) & \text{else if } \exists i \in \{1..n\} \cdot \textit{test } (c_{\mathbf{X}}' \setminus c_i) = \mathbf{X} \\ & \text{("some removal fails")} \\ ddmin'(c_{\mathbf{X}}', \min(2n, |c_{\mathbf{X}}'|)) & \text{else if } n < |c_{\mathbf{X}}'| \text{ ("increase granularity")} \\ c_{\mathbf{X}}' & \text{otherwise} \end{cases}$$

where $c'_{\mathbf{X}} = c_1 \cup c_2 \cup \cdots \cup c_n$ such that $\forall c_i, c_j \cdot c_i \cap c_j = \emptyset \land |c_i| \approx |c_j|$ holds.

注意: 99年Delta Debugging第一篇论文中的dd算法是错误的

ddmin算法运行示例

```
1 <SELECT NAME="priority" MULTIPLE SIZE=7> X
2 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> ✓
3 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> ✔
4 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> ✔
5 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> X
6 <SELECT_NAME="priority".MULTIPLE_SIZE=7> X
7 <SELECT_NAME="priority".MULTIPLE_SIZE=7> ✔
8 <SELECT, NAME="priority", MULTIPLE, SIZE=7> ✔
9 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> ✓
10 <SELECT_NAME="priority".MULTIPLE,SIZE=7> X
11 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> ✔
12 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> ✔
13 <SELECT NAME="priority". MULTIPLE SIZE=7> ✓
14 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> ✓
15 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> ✓
16 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> X
17 <SELECT NAME="priority".MULTIPLE.SIZE=7> X
18 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> X
19 < SELECT NAME="priority".MULTIPLE SIZE=7> ✔
20 <SELECT, NAME="priority", MULTIPLE, SIZE=7> ✔
21 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> 🗸
22 SELECT NAME="priority", MULTIPLE, SIZE=7> 
23 SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> 
24 SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> 
25 <SELECT NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> ✔
26 <SELECT NAME="priority", MULTIPLE, SIZE=7> X
```

ddmin算法的缺点



- ddmin算法运行时间较长
- 不用找到引发错误的完整输入
- 只用找到该输入中的任意部分就能开始调试了
- 找到两个修改集合
 - 一个通过
 - 一个不通过
 - 两个修改集合的差别尽可能的小

dd问题定义



- 输入:
 - 所有可能修改的集合C
 - 测试函数 $test: 2^C \rightarrow \{x, \checkmark, ?\}$,满足 $test(\emptyset) = \checkmark$
 - 集合 $c_x \subseteq C$,满足 $test(c_x) = x$
- 输出:集合c',,c', 满足
 - $c'_{\checkmark} \subseteq c'_{\mathsf{X}} \subseteq c_{\mathsf{X}}$,
 - $test(c_{\checkmark}') = \checkmark \land test(c_{\times}') = \times$
 - $\forall c \in c'_{\times}, test(c'_{\vee} \cup \{c\}) \neq \checkmark \land test(c'_{\times} \{c\}) \neq \times$

dd算法



$$dd(c_{\mathbf{x}}) = dd_2(\emptyset, c_{\mathbf{x}}, 2)$$
 where

$$dd_2(c'_{\boldsymbol{v}},c'_{\boldsymbol{v}},\boldsymbol{c}'_{\boldsymbol{v}}\cup\Delta_i,2) \qquad \text{if } \exists i\in\{1,\ldots,n\}\cdot test(c'_{\boldsymbol{v}}\cup\Delta_i)=\boldsymbol{x}\\ dd_2(c'_{\boldsymbol{v}},c'_{\boldsymbol{x}},n) = \begin{cases} dd_2(c'_{\boldsymbol{v}},c'_{\boldsymbol{v}},\omega_i,2) & \text{else if } \exists i\in\{1,\ldots,n\}\cdot test(c'_{\boldsymbol{v}}-\Delta_i)=\boldsymbol{v}\\ dd_2(c'_{\boldsymbol{v}},c'_{\boldsymbol{x}},\max(n-1,2)) & \text{else if } \exists i\in\{1,\ldots,n\}\cdot test(c'_{\boldsymbol{v}}\cup\Delta_i)=\boldsymbol{v}\\ dd_2(c'_{\boldsymbol{v}},c'_{\boldsymbol{x}}-\Delta_i,\max(n-1,2)) & \text{else if } \exists i\in\{1,\ldots,n\}\cdot test(c'_{\boldsymbol{x}}-\Delta_i)=\boldsymbol{x}\\ dd_2(c'_{\boldsymbol{v}},c'_{\boldsymbol{x}},\min(2n,|\Delta|)) & \text{else if } n<|\Delta| \text{ ("increase granularity")}\\ (c'_{\boldsymbol{v}},c'_{\boldsymbol{x}}) & \text{otherwise ("done")} \end{cases}$$

where $\Delta = c'_{\mathbf{x}} - c'_{\mathbf{y}} = \Delta_1 \cup \Delta_2 \cup \cdots \cup \Delta_n$, all Δ_i are pairwise disjoint, and $\forall \Delta_i \cdot |\Delta_i| \approx |\Delta|/n$ holds.

dd算法运行示例



```
2 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> X

4 SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> X

7 SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> \( \)

6 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> \( \)

5 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> \( \)

3 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> \( \)

1 <SELECT_NAME="priority"_MULTIPLE_SIZE=7> \( \)
```

ddmin和dd算法复杂度



• 最坏情况: $O(|c_{\mathbf{x}}|^2)$

• 最好情况: $O(log|c_x|)$

寻找因果链



- 差异化调试的一个扩展应用
- 假设输入a让程序崩溃
 - 或者其他可针对任意输入检查的缺陷类型
- 导致崩溃的因果链
 - 输入中的xx字符导致变量a被设置成了5,然后在f函数中, b变量被设置成了8,再然后在g函数中,c变量被设置成了 5,最后崩溃了
- 方法
 - 首先运用dd算法找到两个差别最小的输入
 - · 然后运用dd算法在每个函数调用入口对比两个输入的运行状态,找到有差异的变量
 - 最后把结果组织起来
 - 为节省时间,上述过程也可以应用二分查找,而不是在每个函数调用查找