

数据结构课程设计报告

设计题目： 图的算法实现

班 级：计科 182

学 号：16817206

姓 名：朱嘉程

南京农业大学计算机系

数据结构课程设计报告内容

一. 课程设计题目

图的算法实现

基本要求:

- (1) 建立一文件，将图的信息存在此文件中；
- (2) 从此文件读入图的信息，建立邻接矩阵或邻接表；
- (3) 实现 Prim、Kruskal、Dijkstra 和拓扑排序算法。

二. 算法设计思想

1.Prim 算法

假设 $G = (V, \{E\})$ 是连通网， TE 是 G 上最小生成树中边的集合。算法从 $U = \{u_0\}$ ($u_0 \in V$)， $TE = \{\}$ 开始，重复执行以下操作：在所有 $u \in U$, $v \in V - U$ 的边 $(u, v) \in E$ 中找一条代价最小的边 (u_0, v_0) 并入集合 TE ，同时 v_0 并入 U ，直至 $U = V$ 为止。此时 TE 中必有 $n-1$ 条边，则 $T = (V, \{TE\})$ 为 G 的最小生成树。

2.Kruskal 算法

假设 $G = (V, \{E\})$ 是连通网，最小生成树的初始状态为只有 n 个顶点而无边的非连通图 $T = (V, \{\})$ ，图中每个顶点自成一个连通分量。在 E 中选择代价最小的边，若该边依附的顶点落在 T 中不同的连通分量上，则将此边加入到 T 中，否则舍去此边而选择下一条代价最小的边。依此类推，直至 T 中所有顶点都落在同一连通分量上为止。

3.Dijkstra 算法

假设 $G = (V, \{E\})$ 是有向图。

(1) 用带权的邻接矩阵 arcs 来表示带权有向图， $\text{arcs}[i][j]$ 表示弧 $\langle v_i, v_j \rangle$ 上的权值。若 $\langle v_i, v_j \rangle$ 不存在，则置 $\text{arcs}[i][j] = \infty$ 。 S 为已找到从 v 出发的最短路径的终点的集合，它的初始状态为空集。那么，从 v 出发到图上其余各顶点（终点） v_i 可能到达的最短路径长度的初值为： $D[i] = \text{arcs}[\text{LocateVex}(G, v)][i]$ ， $v_i \in V$ 。

(2) 选择 v_j ，使得 $D[j] = \min\{D[i] | v_i \in V - S\}$ ， v_j 就是当前求得的一条从 v 出发的最短路径的终点，令 $S = S \cup \{j\}$ 。

(3) 修改从 v 出发到集合 $V - S$ 上任一顶点 v_k 可达的最短路径长度。如果 $D[j] + \text{arcs}[j][k] < D[k]$ ，则 $D[k] = D[j] + \text{arcs}[j][k]$ 。

(4) 重复操作 (2) (3) 共 $n-1$ 次 (n 为 G 的顶点数)。由此求得从 v 到图上其余各顶点的最短路径是依路径长度递增的序列。

4.拓扑排序算法

(1)求出有向图G中所有顶点的入度，将入度为0的顶点压入栈S

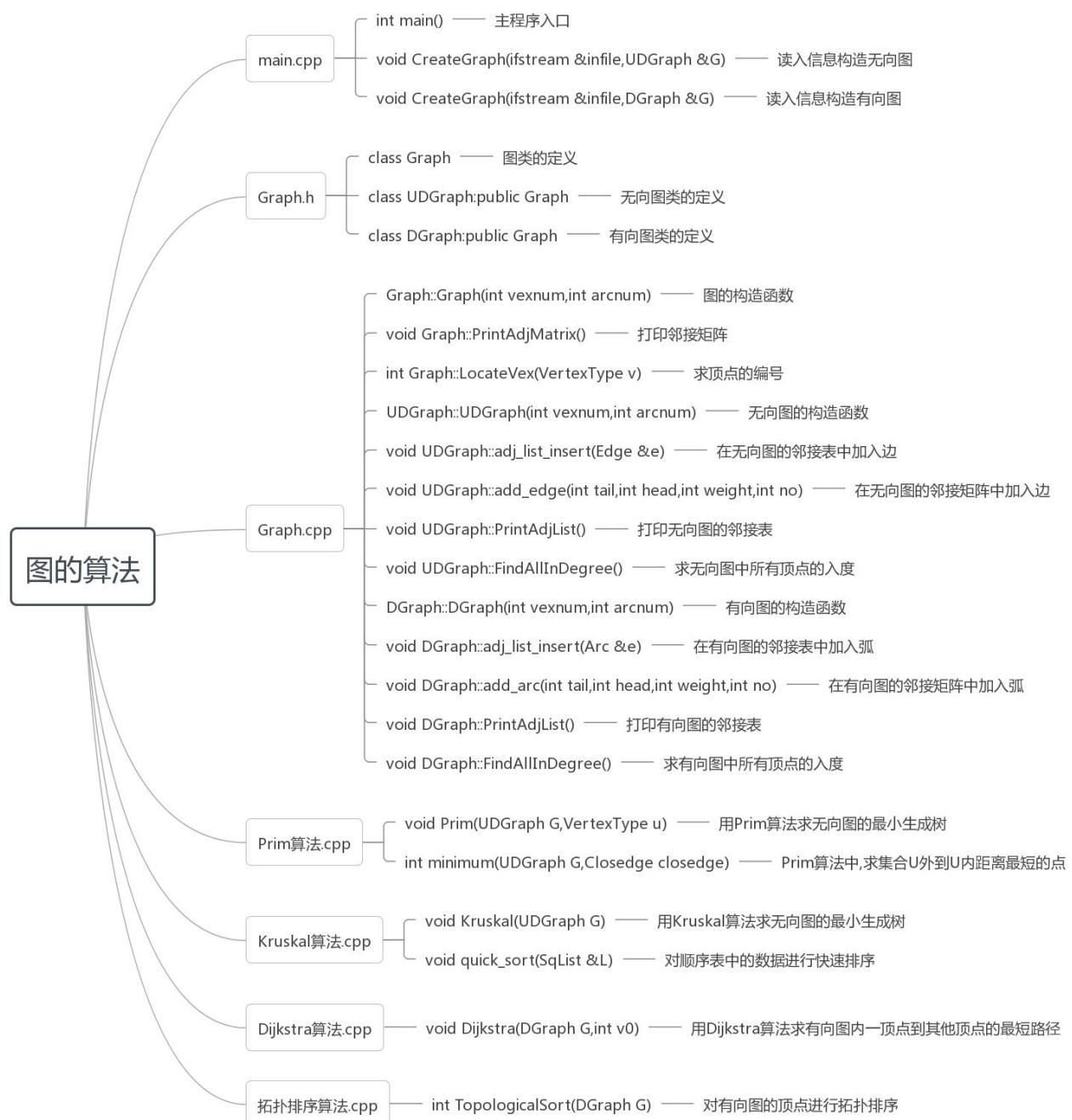
(2)执行以下步骤，直至S为空：

①S的栈顶元素vi出栈，加入拓扑序列的尾端。

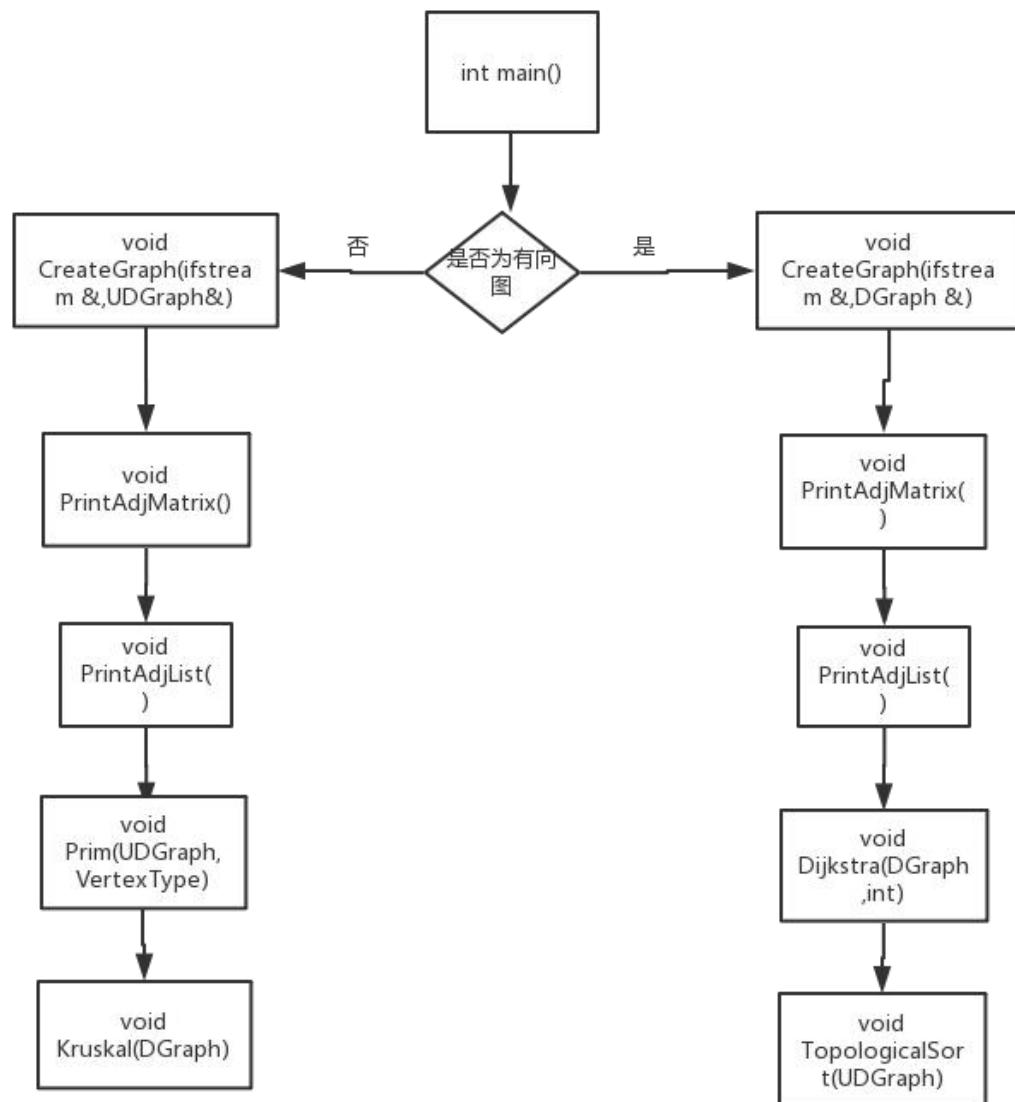
②以vi为弧尾的所有弧的弧头顶点入度减一，若其入度为0则压入栈S。

三. 程序结构

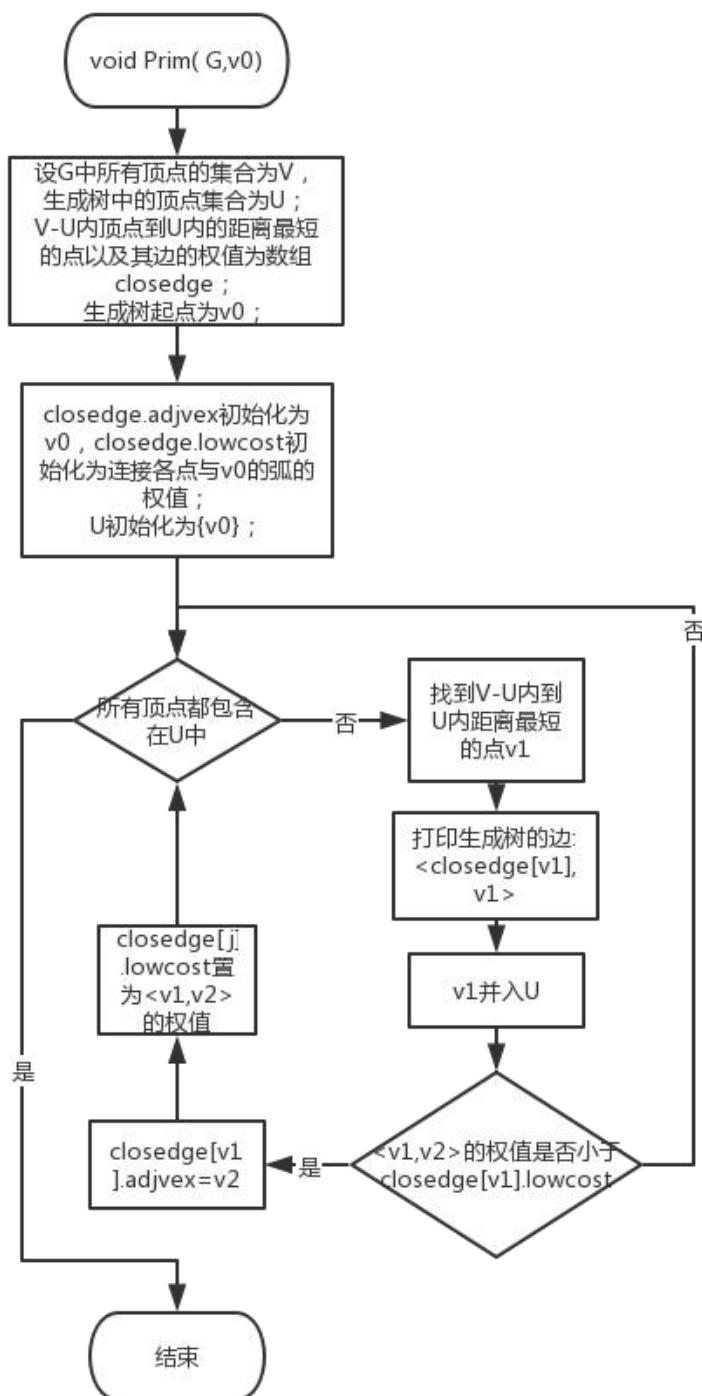
1. 各程序模块之间的层次(调用)关系



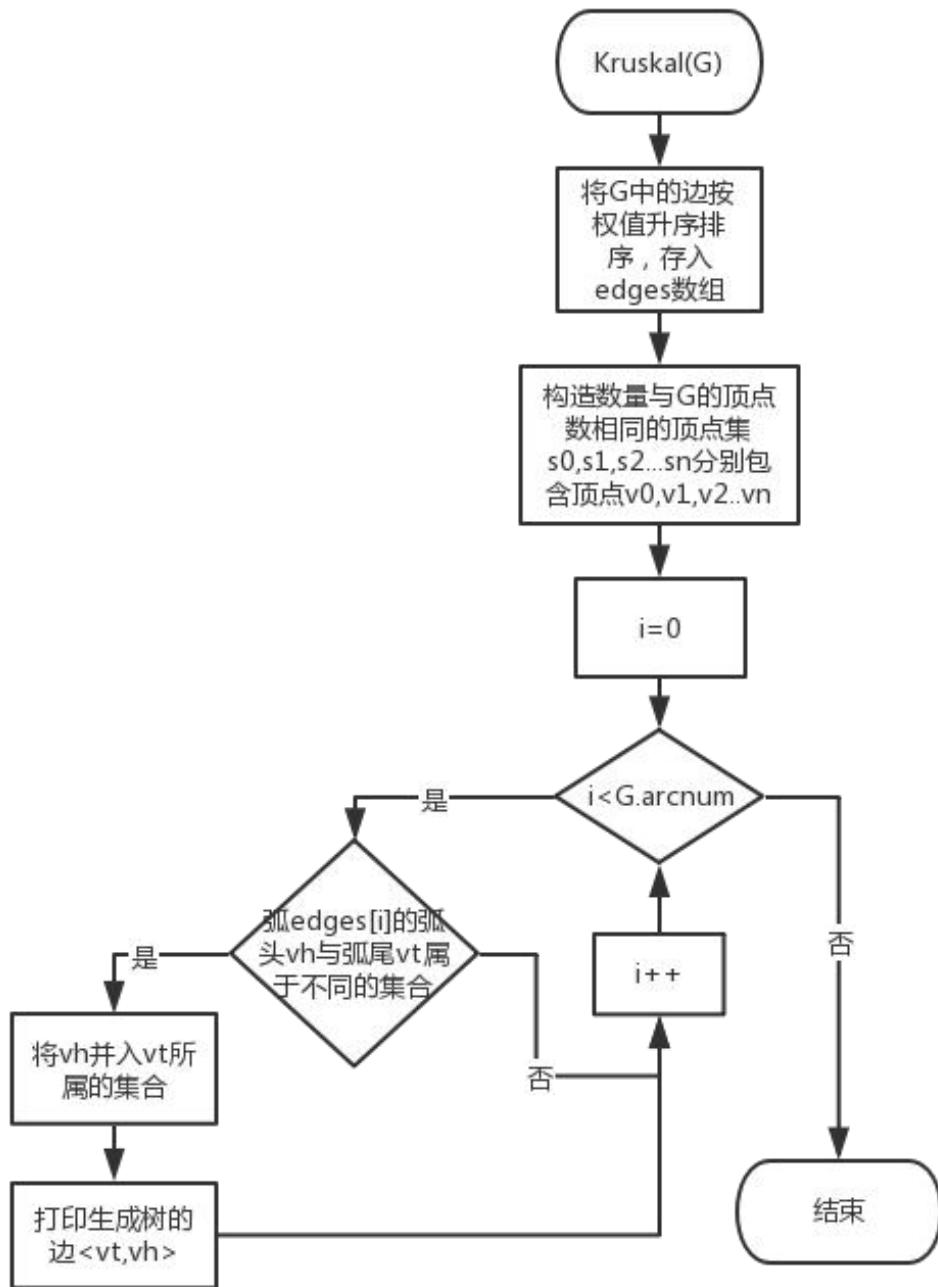
2. 主程序的流程



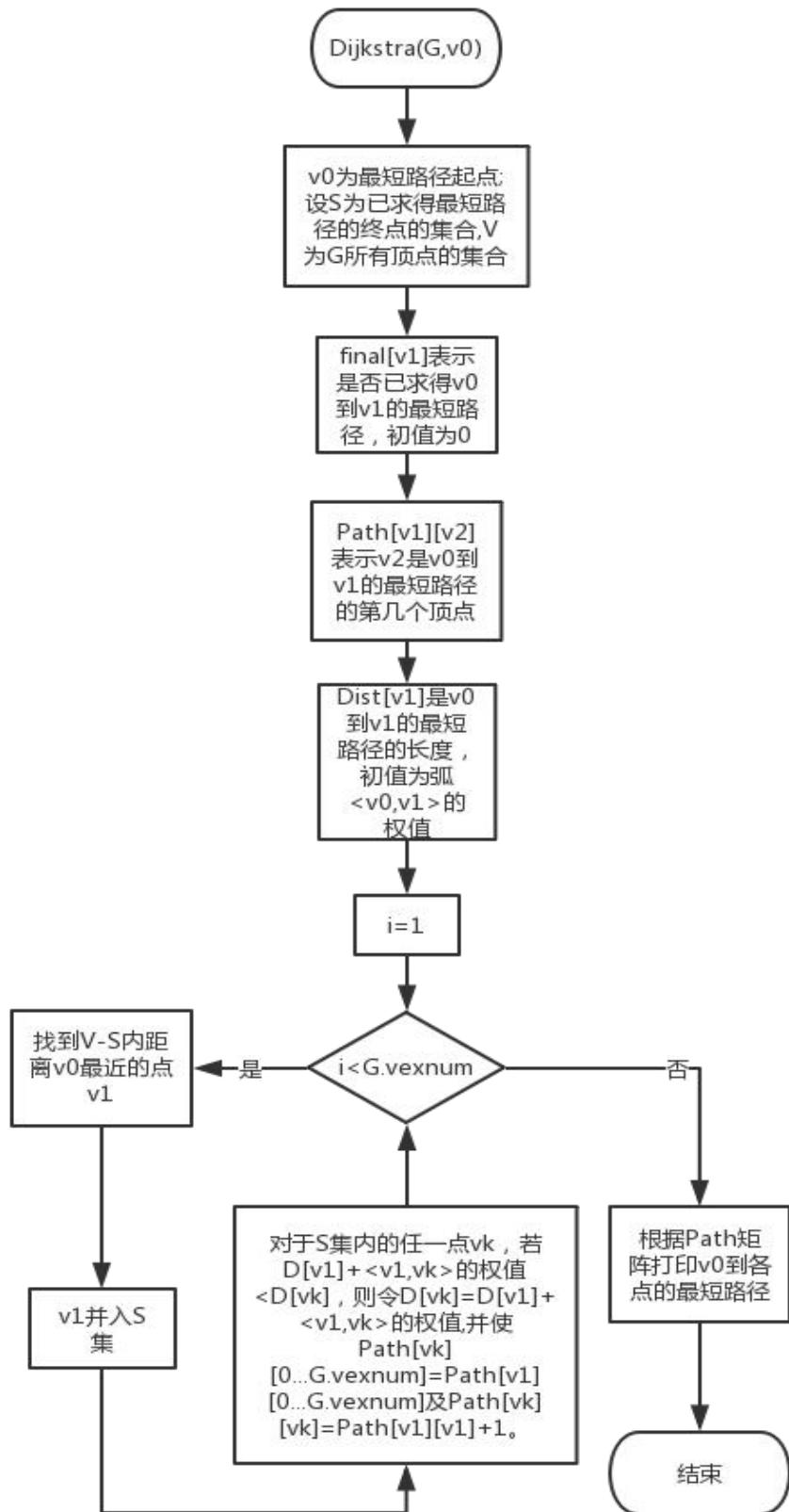
3. Prim 算法. cpp 的流程



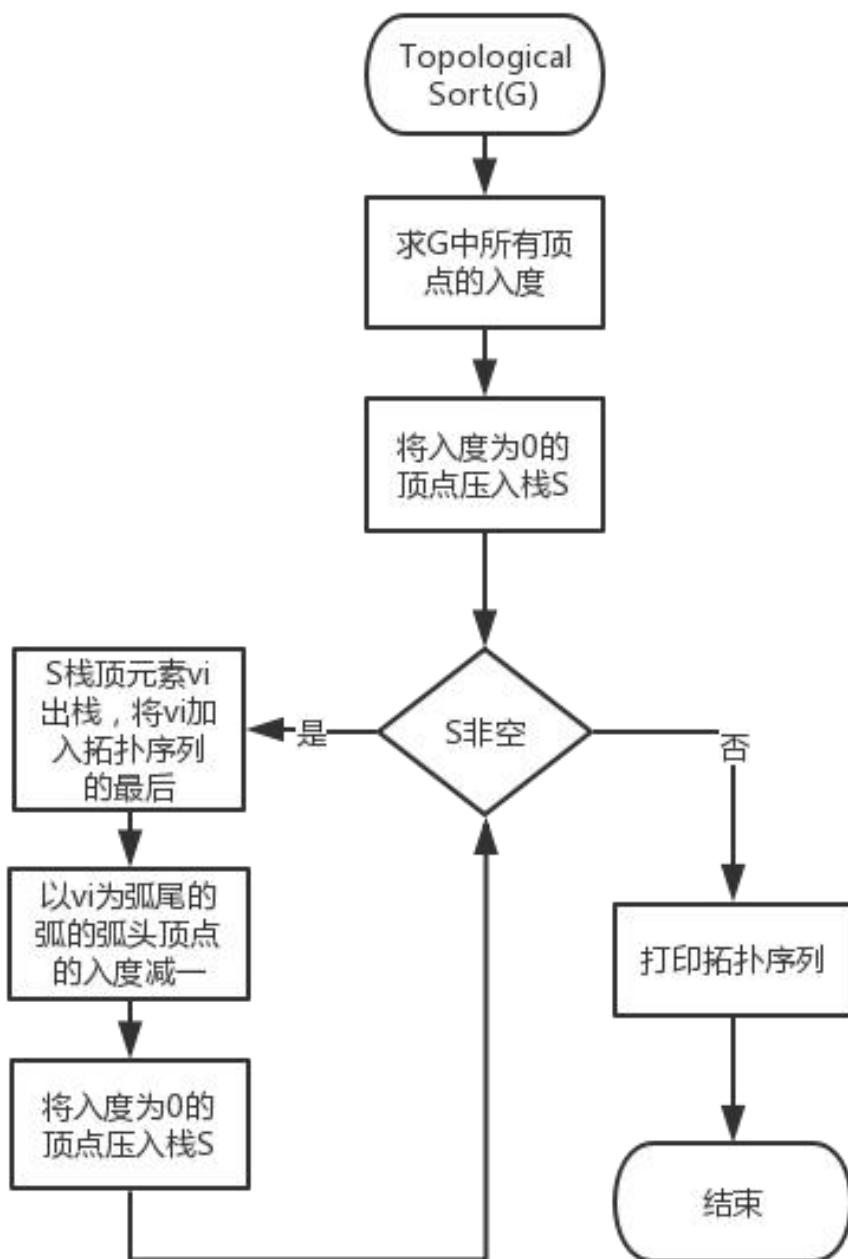
4. Kruskal 算法. cpp 的流程



5. Dijkstra.cpp 的流程



6. 拓扑排序算法. cpp 的流程



四. 实验结果与分析

1. 用户使用说明

(1) 创建一个名为“input”的txt文件，在其中按以下格式输入需要测试的图的信息：

①如果图为无向图，则输入字符U；如果图为有向图，则输入字符D。

②换行。

③输入图的顶点数和边/弧数，中间以空格隔开。(例如5 10表示图有5个顶点，10条边)

④顺序输入图的每个顶点的名称，中间以空格隔开。(例如a b c d e表示图的0号到4号顶点的名称依次为a, b, c, d, e)

⑤输入若干行信息，每一行包括一条边的起点、终点的名称和边的权值，中间以空格隔开。
(例如a b 1表示从顶点a到顶点b的权值为1的边)

⑥换行。

⑦如果要输入下一个图的信息，回到①；如果所有图的信息已经输入完成，结束。

【示例】：

U

3 3

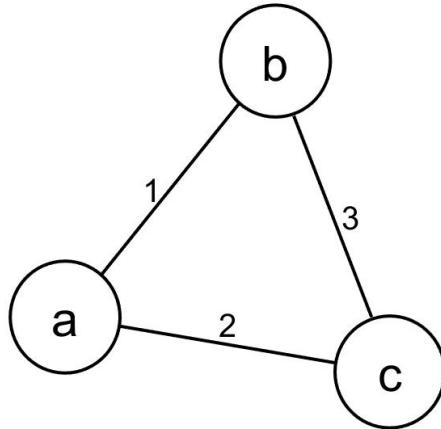
a b c

a b 1

a c 2

b c 3

表示无向图：



(2) 保存input.txt，将其放到main.exe所在的目录下。

(3) 运行main.exe。

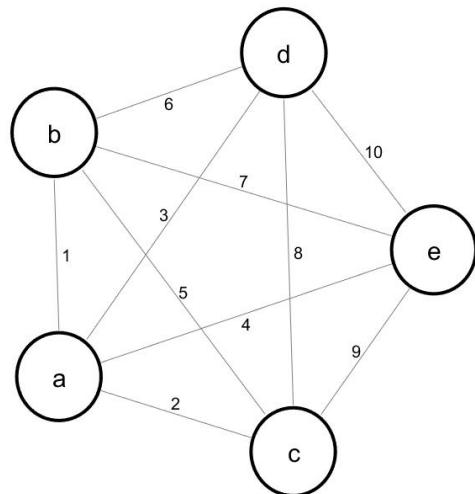
(4) 在控制台窗口查看图的邻接矩阵、邻接表以及Prim、Kruskal、Dijkstra和拓扑排序算法的结果。

2. 测试结果

输入信息 1:

U
5 10
a b c d e
a b 1
a c 2
a d 3
a e 4
b c 5
b d 6
b e 7
c d 8
c e 9
d e 10

表示无向图 G1:



测试结果为:

图的邻接矩阵为:

	a	b	c	d	e
a	0	1	2	3	4
b	1	0	5	6	7
c	2	5	0	8	9
d	3	6	8	0	10
e	4	7	9	10	0

图的邻接表为:

a	1 1	2 2	3 3	4 4
b	1 1	2 5	3 6	4 7
c	2 2	2 5	3 8	4 9
d	3 3	3 6	3 8	4 10
e	4 4	4 7	4 9	4 10

Prim算法:

从顶点a开始:

路径	权值
a->b	1
a->c	2
a->d	3
a->e	4

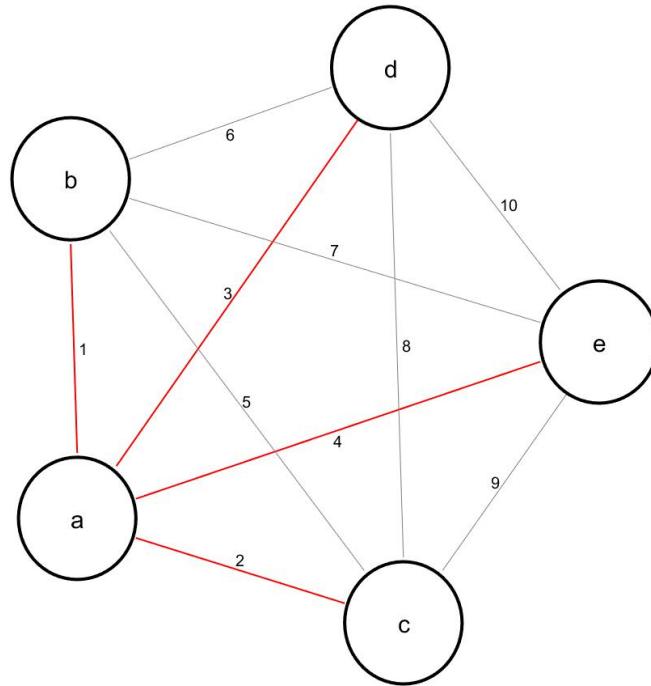
总权值=10

Kruskal算法:

路径	权值
a->b	1
a->c	2
a->d	3
a->e	4

总权值=10

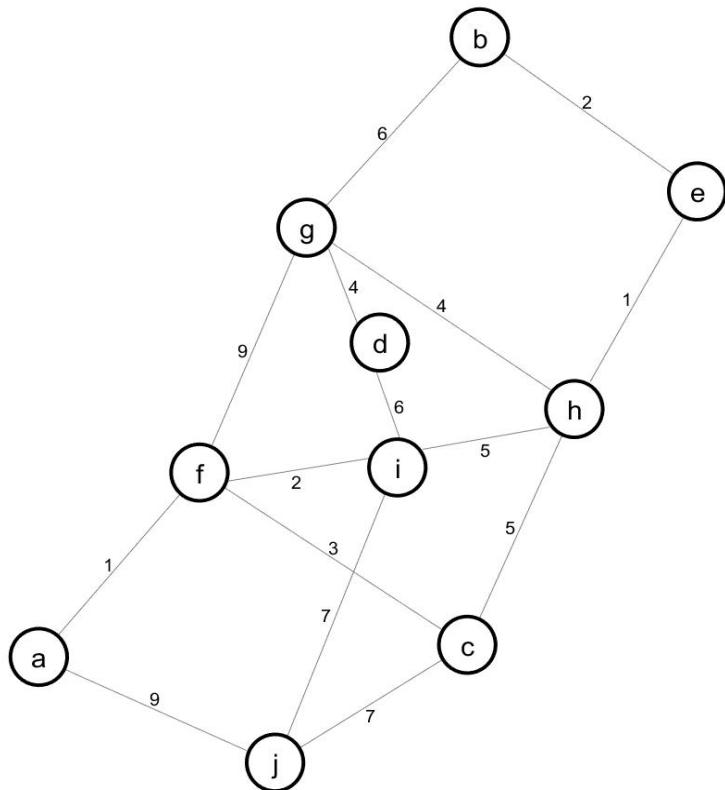
最小生成树为：



输入信息 2:

U
10 15
a b c d e f g h i j
a f 1
a j 9
b e 2
b g 6
c f 3
c h 5
c i 7
d g 4
d i 6
e h 1
f g 9
f i 2
g h 4
h i 5
i j 7

表示无向图 G2:



测试结果为：

图的邻接矩阵为：

	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j
a	0	0	0	0	0	1	0	0	0	9
b	0	0	0	0	2	0	6	0	0	0
c	0	0	0	0	0	3	0	5	7	0
d	0	0	0	0	0	0	4	0	6	0
e	0	2	0	0	0	0	0	1	0	0
f	1	0	3	0	0	0	9	0	2	0
g	0	6	0	4	0	9	0	4	0	0
h	0	0	5	0	1	0	4	0	5	0
i	0	0	7	6	0	2	0	5	0	7
j	9	0	0	0	0	0	0	0	7	0

图的邻接表为：

a	5	1	9	9
b	4	2	6	6
c	5	3	7	5
d	6	4	8	6
e	4	2	7	1
f	5	1	5	3
g	6	6	6	4
h	7	5	7	1
i	8	7	8	6
j	9	9	9	7

Prim算法：

从顶点a开始：

路径 权值

a->f	1
f->i	2
f->c	3
i->h	5
h->e	1
e->b	2
h->g	4
g->d	4
i->j	7

总权值=29

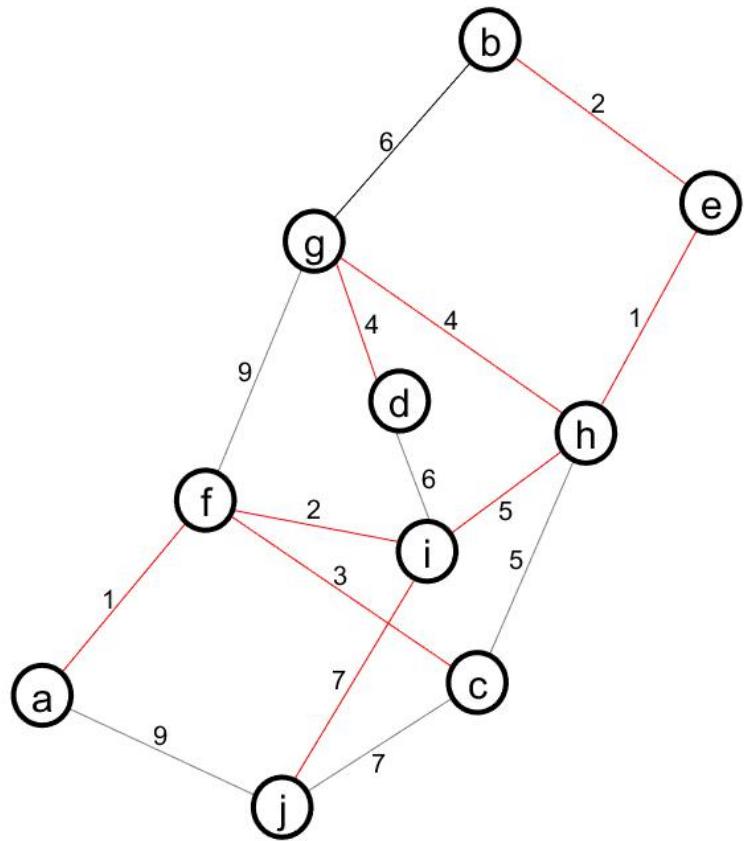
Kruskal算法：

路径 权值

a->f	1
e->h	1
b->e	2
f->i	2
c->f	3
d->g	4
g->h	4
c->h	5
h->i	5
d->i	6
b->g	6
c->i	7
i->j	7
f->g	9
a->j	9

总权值=71

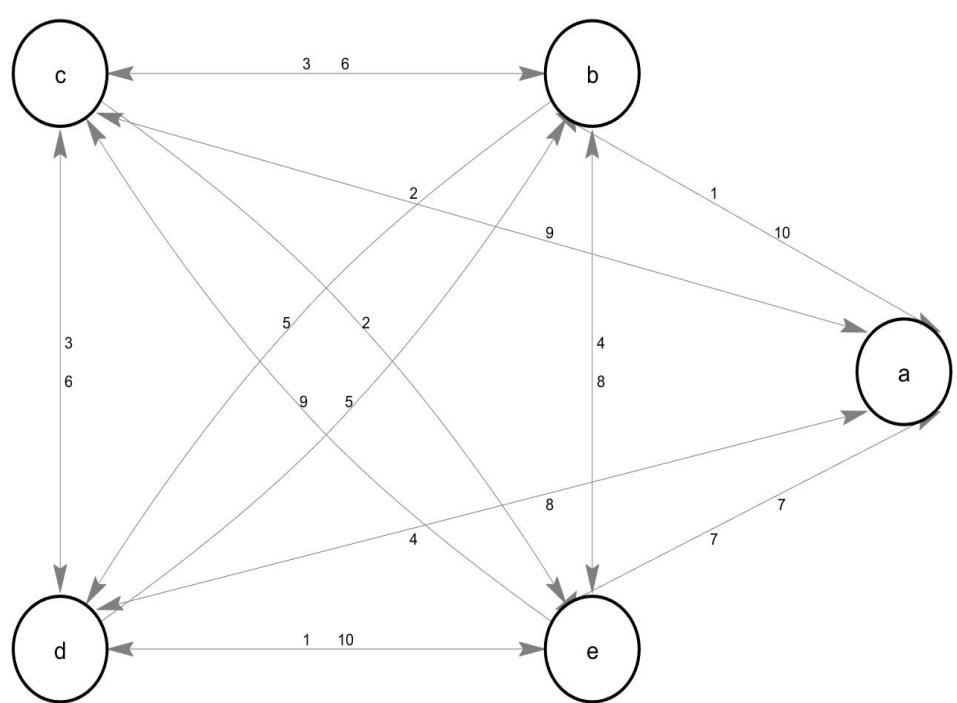
最小生成树为：



输入信息 3：

D
5 20
a b c d e
a b 10
a c 9
a d 8
a e 7
b c 6
b d 5
b e 4
c d 3
c e 2
d e 1
b a 1
c a 2
c b 3
d a 4
d b 5
d c 6

表示有向图 G3：



e a 7
e b 8
e c 9
e d 10

测试结果为：

图的邻接矩阵为：

	a	b	c	d	e
a	0	10	9	8	7
b	1	0	6	5	4
c	2	3	0	3	2
d	4	5	6	0	1
e	7	8	9	10	0

图的邻接表为：

a	1 10	2 9	3 8	4 7
b	2 6	3 5	4 4	0 1
c	3 3	4 2	0 2	1 3
d	4 1	0 4	1 5	2 6
e	0 7	1 8	2 9	3 10

Dijkstra算法：

起点为a：

起点	终点	最短路径
a	b	a->b.
a	c	a->c.
a	d	a->d.
a	e	a->e.

拓扑排序：

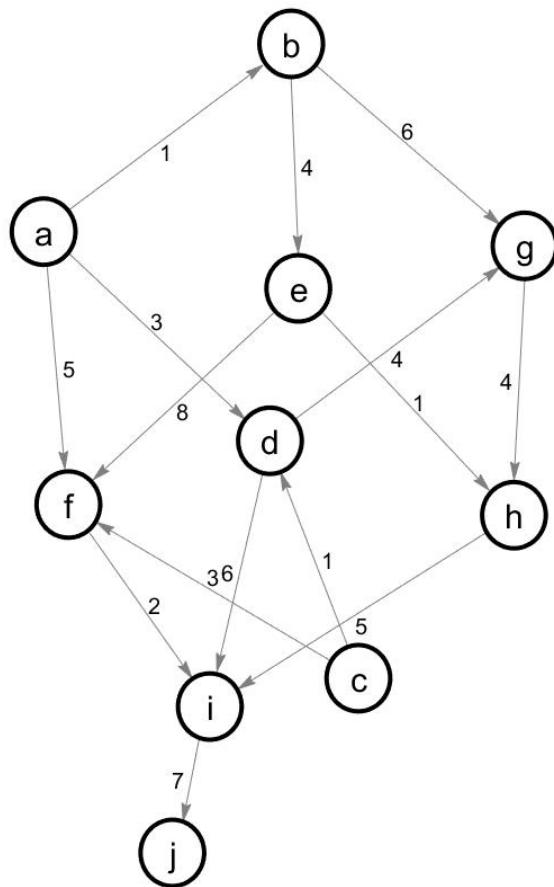
序号	顶点名
1	e
2	d
3	c
4	b
5	a

该有向图不存在回路

输入信息 4:

D
10 15
a b c d e f g h i j
a b 1
a c 3
a f 5
b e 4
b g 6
c d 1
c f 3
d g 4
d i 6
e f 8
e h 1
f i 2
g h 4
h i 5
i j 7

表示有向图 G4:



测试结果为:

图的邻接矩阵为:

	a	b	c	d	e	f	g	h	i	j
a	0	1	3	0	0	5	0	0	0	0
b	0	0	0	0	4	0	6	0	0	0
c	0	0	0	1	0	3	0	0	0	0
d	0	0	0	0	0	0	4	0	6	0
e	0	0	0	0	0	8	0	1	0	0
f	0	0	0	0	0	0	0	0	2	0
g	0	0	0	0	0	0	0	4	0	0
h	0	0	0	0	0	0	0	0	5	0
i	0	0	0	0	0	0	0	0	0	7
j	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

图的邻接表为:

a	1	1	2	3	5	5
b	4	4	6	6		
c	3	1	5	3		
d	6	4	8	6		
e	5	8	7	1		
f	8	2				
g	7	4				
h	8	5				
i	9	7				
j						

Dijkstra 算法：

起点为 a:

起点	终点	最短路径
a	b	a->b.
a	c	a->c.
a	d	a->c, c->d.
a	e	a->b, b->e.
a	f	a->f.
a	g	a->b, b->g.
a	h	a->b, b->e, e->h.
a	i	a->f, f->i.
a	j	a->f, f->i, i->j.

拓扑排序：

序号 顶点名

1	j
2	i
3	h
4	g
5	f
6	e
7	d
8	c
9	b
10	a

该有向图不存在回路

3. 调试分析

(1) 调试过程中遇到的问题：

问题①：

Kruskal 算法中，对有向图的弧按照权值从小到大排列后，导致 G.edges 中弧的顺序不再符合输入的先后次序。

解决方法：

创建一个顺序容器 temp_edges，把排序后新的弧序列放入 temp_edges 里，使得算法执行后不会影响图中的弧原来的顺序。在 Dijkstra 算法.cpp 中，具体作法如下：

```
SqList edge_no_list;
edge_no_list.length=0;
for(int i=0;i<G.arcnum;++i){
    edge_no_list.r[i+1].key=G.edges[i].weight;//把无向图 G 的边的权值装入 sqlist
    edge_no_list.r[i+1].otherinfo=G.edges[i].no; //边的序号装入 sqlist
    edge_no_list.length++;
}
UDGraph::edges_type temp_edges(G.edges);//将原来的 edges 保存起来
quick_sort(edge_no_list);//按照边的权值将 edge_no_list 升序排序
for(int i=0;i<G.arcnum;++i){
    temp_edges[i]=G.edges[edge_no_list.r[i+1].otherinfo];//temp_edges 替换为
    edge_no_list 的顺序
}
```

问题②:

Dijkstra 算法中，在打印一点到其他各顶点的最短路径时，无法利用 Path 矩阵直接输出路径上依此经过的各点。

解决方法:

根据 Path 矩阵计算出 Path_ad 矩阵。在 Dijkstra 算法. cpp 中，具体作法如下：

```
for(int v=0;v<G.vexnum;++v) {
    for(int w=0;w<G.vexnum;++w) {
        if(Path[v][w]>0) Path_ad[v][Path[v][w]]=w;
    }
}
```

则输出 Path_ad[v][1, 2, 3...] 就可以输出从起点到点 v 最短路径上的第 1、2、3... 个经过的点。

问题③:

从 txt 文件读入图的信息时，误把有向图当作无向图计算后，每条弧都产生了多余的一条反向弧。

解决方法:

在读入图的其他信息前先读入图的类型，用 ‘U’ 和 ‘D’ 代表无向图和有向图，分别调用不同的重载函数，避免将有向图和无向图混淆。在 main. cpp 中，具体作法如下：

```
void CreateGraph(ifstream &infile, UDGraph &G) {
    int arc_no=0;
    vector<ArcType> v_arc;
    for(int i=0;i<G.vexnum;++i) {
        infile>>G.vexs[i];//顶点名称
    }
    for(int i=0;i<G.arcnum;++i){ //读入边
        VertexType c1, c2;
        int v1, v2;
        ArcType weight;
        infile>>c1>>c2>>weight;
        v1=G.LocateVex(c1); v2=G.LocateVex(c2);
        G.add_edge(v1, v2, weight, arc_no++);
        G.adj_matrix.arc_weight[v1][v2]=G.adj_matrix.arc_weight[v2][v1]=weight;//边是
        双向的
    }
}

void CreateGraph(ifstream &infile, DGraph &G) {
    int arc_no=0;
    vector<ArcType> v_arc;
    for(int i=0;i<G.vexnum;++i) {
        infile>>G.vexs[i];//顶点名称
    }
    for(int i=0;i<G.arcnum;++i){ //读入边
        VertexType c1, c2;
```

```

        int v1, v2;
        ArcType weight;
        infile>>c1>>c2>>weight;
        v1=G.LocateVex(c1); v2=G.LocateVex(c2);
        G.add_arc(v1, v2, weight, arc_no++);
        G.adj_matrix.arc_weight[v1][v2]=weight;//弧是单向的
    }
}

```

(2) 算法的时间复杂度分析:

① Prim 算法

算法的主要步骤为:

1. 将初始顶点 v_0 加入到 U 中, 对其余每一个顶点 v , 将 $\text{closedge}[v].\text{lowcost}$ 初始化为边 $\langle v_0, v \rangle$ 的权值。

2. 循环 $n-1$ 次

(1) 从各组最小边 $\text{closedge}[v]$ 中选出 $\text{closedge}[v].\text{lowcost}$ 最小的边 $\text{closedge}[v_k]$ (v, v_k 属于 $V-U$);

(2) 将 $\text{closedge}[v_k].\text{adjvex}$ 加入到 U 中;

(3) 对于所有的最小边 $\text{closedge}[v]$ (v 属于 $V-U$): 如果边 $\langle v_k, v \rangle$ 的权值比 $\text{closedge}[v].\text{lowcost}$ 小, 则将 $\text{closedge}[v].\text{lowcost}$ 更新为 $\langle v_k, v \rangle$ 的权值。

其中步骤 1 需要执行 n 次; 步骤 2 外层循环执行 n 次, 内层的 2 (1) 执行 n 次, 2 (2) 执行 1 次, 2 (3) 执行 n 次。总执行次数为 $T(n)=n+n*(n+1+n)=2n^2+2*n$, 因此时间复杂度为 $O(n^2)$ 。

② Kruskal 算法

算法的主要步骤为:

1. 假设 $G=(V, \{E\})$ 是连通网, 最小生成树的初始状态为只有 n 个顶点而无边的非连通图 $T=(V, \{\})$, 图中每个顶点自成一个连通分量。

2. 直至 T 中所有顶点都落在同一连通分量上为止, 执行以下操作:

在 E 中选择代价最小的边, 若该边依附的顶点落在 T 中不同的连通分量上, 则将此边加入到 T 中, 否则舍去此边而选择下一条代价最小的边。

步骤 1 执行 1 次; 步骤 2 至多对 e 条边各扫描一次, 若以堆来存放网中的边, 则每次选择最小代价的边需要 $O(\log e)$ 的时间。又生成树 T 的每个连通分量可看成是一个等价类, 则构造 T 加入新的边的过程类似于求等价类的过程, 需要 $O(e \log e)$ 的时间。因此时间复杂度为 $O(e \log e)$ 。

③ Dijkstra 算法

算法的主要步骤为:

(1) 假设 $G=(V, \{E\})$ 是有向图。用带权的邻接矩阵 arcs 来表示带权有向图, $\text{arcs}[i][j]$ 表示弧 $\langle v_i, v_j \rangle$ 上的权值。若 $\langle v_i, v_j \rangle$ 不存在, 则置 $\text{arcs}[i][j] = \infty$ 。 S 为已找到从 v 出发的最短路径的终点的集合, 它的初始状态为空集。那么, 从 v 出发到图上其余各顶点(终点) v_i 可能到达的最短路径长度的初值为: $D[i] = \text{arcs}[\text{LocateVex}(G, v)][i]$, $v_i \in V$ 。

(2) 选择 v_j , 使得 $D[j] = \min\{D[i] | v_i \in V-S\}$, v_j 就是当前求得的一条从 v 出发的最短路径的终点, 令 $S=S \cup \{j\}$ 。

(3) 修改从 v 出发到集合 $V-S$ 上任一顶点 v_k 可达的最短路径长度。如果 $D[j] + \text{arcs}[j][k] < D[k]$, 则 $D[k] = D[j] + \text{arcs}[j][k]$ 。

(4) 重复操作(2)(3)共n-1次(n为G的顶点数)。由此求得从v到图上其余各顶点的最短路径是依路径长度递增的序列。

步骤(1)需要执行n次；步骤(2)和(3)执行n-1次，每次执行的时间为O(n)。因此时间复杂度为O(n^2)。

④ 拓扑排序算法

(1) 求出有向图G中所有顶点的入度，将入度为0的顶点压入栈S

(2) 执行以下步骤，直至S为空：

① S的栈顶元素vi出栈，加入拓扑序列的尾端。

② 以vi为弧尾的所有弧的弧头顶点入度减一，若其入度为0则压入栈S。

步骤(1)中，图中每条边需要累加一次入度，所以执行次数为边数 e；步骤(2)中，每个顶点都要进栈出栈一次，所以执行的次数为顶点数 2n。所以算法的时间复杂度为 O(n+e)。

③ 算法的改进设想

在 Dijkstra 算法中，需要对有向图的所有弧按权值大小递增排序，目前使用快速排序方法。在最差的情况下，即弧数组中的所有弧已经按权值大小正序或倒序排列，快速排序的时间复杂度为 O(n^2) (n 为弧数)。因此，可以使用堆排序来改进算法，使得在最差的情况下排序的时间复杂度仍然为 O(nlogn)。

具体作法如下：

(1) 在 Kruskal.cpp 开头的排序算法中加入堆排序算法：

```
41 void HeapAdjust(Sqlist &H, int s, int m, int order){  
42     DataType rc=H.r[s];  
43     if(order==0){//小顶堆  
44         for(int j=2*s;j<=m;j+=2){  
45             if(j<m && H.r[j].key>H.r[j+1].key) ++j;  
46             if(rc.key>H.r[j].key){//堆上元素比堆下元素小，则交换  
47                 H.r[s]=H.r[j];  
48                 s=j;  
49             }  
50             else break;  
51         }  
52     }  
53     else if(order==1){//大顶堆  
54         for(int j=2*s;j<=m;j+=2){  
55             if(j<m && H.r[j].key<H.r[j+1].key) ++j;  
56             if(rc.key<H.r[j].key){//堆上元素比堆下元素大，则交换  
57                 H.r[s]=H.r[j];  
58                 s=j;  
59             }  
60             else break;  
61         }  
62     }  
63     H.r[s]=rc;  
64 }  
65 void HeapSort(Sqlist &H, Sqlist &L, int order){  
66     for(int i=H.length/2;i>0;--i)  
67         HeapAdjust(H,i,H.length,order);  
68     for(int i=H.length;i>1;--i){  
69         L.r[1+H.length-i]=H.r[1];  
70         DataType t=H.r[1];  
71         H.r[1]=H.r[i];  
72         H.r[i]=t;  
73         HeapAdjust(H,1,i-1,order);  
74     }  
75     L.r[H.length]=H.r[1];  
76 }
```

(2) 将 Kruskal 算法. cpp 的第 88 行语句: quick_sort(edge_no_list);

修改为:

```
75     SqList LT=edge_no_list;
76     HeapSort(LT, edge_no_list, 0);
77     L.r[H.length]=H.r[1];
78     void Kruskal(UDGraph G){
79         SqList edge_no_list,temp_list;//为了调用排序函数而，创建存放边序号的临时顺序表
80         edge_no_list.length=0;
81         vector<int>set_no_list;//顶点所在的集合编号表
82         int total_weight=0; //最小生成树的总权值
83         for(int i=0;i<G.arcnum;++i){//注意，sqlist的r[0]是哨兵
84             edge_no_list.r[i+1].key=G.edges[i].weight;//把无向图G的边的权值装入sqlist
85             edge_no_list.r[i+1].otherinfo=G.edges[i].no; //序号装入sqlist
86             edge_no_list.length++;
87         }
88         // quick_sort(edge_no_list);//按照边的权值将edge_no_list升序排序
89         SqList LT=edge_no_list;
90         HeapSort(LT,edge_no_list,0);
91         for(int i=0;i<G.arcnum;++i){
92             temp_edges[i]=G.edges[edge_no_list.r[i+1].otherinfo];//temp_edges替换为edge
93         }
94         for(int i=0;i<G.vexnum;++i){
95             set_no_list.push_back(i);//初始时，每个顶点所在集合的编号都为顶点编号
96         }
97         cout<<"路径\t"<<"权值\n";
98         for(int i=0;i<G.arcnum;++i){
99             int no1,no2,v1=temp_edges[i].tail,v2=temp_edges[i].head;
100            no1=set_no_list[v1];
101            no2=set_no_list[v2];
102            if(no1!=no2){//一条边的两个顶点不属于同一集合
103                set_no_list[no2]=no1;//将其中一个顶点并入另一顶点所在集合
104                total_weight+=temp_edges[i].weight;
105                cout<<G.vexs[v1]<<"->"<<G.vexs[v2]<<"\t"<<temp_edges[i].weight<<endl;//
106            }
107        }
108        cout<<"总权值="<<total_weight<<endl;
109    }
```

五. 总结（收获与体会）

在设计算法的过程中，我重新复习了关于最小生成树、数组排序、栈等数据结构的基本算法，加深了对算法的理解。同时在一些 IT 技术网站上查阅并自学了一些算法，锻炼了自我学习能力。

在编写源程序的过程中，我巩固了自己对 C 语言和数据结构的掌握，发现了许多以前学习中忽视的细节。对于一些以前比较薄弱的知识点，比如有向图邻接表的创建、最小生成树的计算、最短路径的求解等有了更深刻的理解，能够不看书上的代码自己编写这些算法。同时，这次实验也促使我学习了一些 C++的思想，例如继承、封装、多态等等，学会用面向对象的方式来编程。发现了使用 C 语言处理某些问题时存在许多不便与局限，因此需要利用 C++的一些方法来增强程序的可移植性与简洁。例如创建了一个图的类，它拥有两个子类无向图与有向图，两者共用图类的一些算法与成员变量，也有各自的不同算法与成员变量。这样就不必在一个图的类中同时包含无向图与有向图各自的算法，增加了程序的简洁程度。

在调试程序的过程中，我独立解决了大量程序错误，发现了自己对有关图的算法有许多地方没有理解透彻。同时使得我学会在 VScode、DevC++ 等不同的 IDE 中利用单步调试、监视变量等方式找到了错误的来源，并设计修改方案。

总而言之，本次课程设计巩固了我对数据结构基础知识的掌握，也激发了我设计算法的创新能力，同时也提高了我的信息检索能力与自学能力。此外，这次实验加深了我对于本课程学习方法的理解：数据结构的学习重点在于实践，只有自己独立设计编写代码并调试程序，才能完全理解算法的意义。

六. 源程序

1. Graph.h

```
#pragma once
int const MAXINT=32767;//边(弧)的最大权值
int const MVNum=100;//图的最大顶点数量
typedef char VertexType;//顶点的信息类型
typedef int ArcType;//边(弧)的权值类型

class Graph{
//成员变量
public:
    static int total_number;//创建的图的总数量
    int no=0;//图的编号
    int vexnum=0;//顶点数
    int arcnum=0;//边(弧)的数量
    int indegree[MVNum]={0};//记录每个顶点入度的数组
    VertexType vexts[MVNum];//记录顶点的数组
    struct{
        ArcType arc_weight[MVNum][MVNum];
    }adj_matrix;//邻接矩阵的结构定义
//成员函数
public:
    Graph(int a, int b);//构造函数
    void add_vertex(VertexType v);//将顶点添加到顶点数组里的函数
    void PrintAdjMatrix();//打印邻接矩阵的函数
    int LocateVex(VertexType v);//由顶点信息找顶点序号的函数
};
int Graph::total_number=0;
class UDGraph:public Graph{
//类型定义
public:
    typedef struct Edge{
        int no;//编号
        int tail;//顶点1
```

```

        int head;//顶点2
        int weight;//权值
        Edge* next_edge=NULL;//指向下一条边的指针
    }Edge;//边的类型定义
    typedef vector<Edge> edges_type;//包含所有边的数组的类型定义
//成员变量
public:
edges_type edges;//包含所有边的数组
struct VNode{
    VertexType data;
    Edge* first_edge=NULL;
}adj_list_UD[MVNum];//邻接表
int indegree[MVNum];//记录每个顶点入度的数组
//成员函数
public:
UDGraph(int vexnum, int arcnum);//构造函数
void adj_list_insert(Edge &e);//将边添加到邻接矩阵里的函数
void add_edge(int tail, int head, int weight, int no);//将边添加到边数组里的函数
void PrintAdjList();//打印邻接表
void FindAllInDegree();//计算每个顶点的入度
};
class DGraph:public Graph{
//类型定义
public:
typedef struct Arc{
    int no;//编号
    int tail;//弧尾
    int head; //弧头
    int weight;//弧的权值
    Arc* next_arc=NULL;//指向下一条弧的指针
}Arc;//弧的类型定义
typedef vector<Arc>arcs_type;//包含所有弧的数组的类型定义
//成员变量
public:
arcs_type arcs;//包含所有弧的数组
struct VNode{
    VertexType data;
    Arc* first_arc=NULL;
}adj_list_D[MVNum];//邻接表
//成员函数
public:
DGraph(int vexnum, int arcnum);//构造函数
void adj_list_insert(Arc &e);//将弧添加到邻接矩阵里的函数
void add_arc(int tail, int head, int weight, int no);//将弧添加到边数组里的函数
void PrintAdjList();//打印邻接表
void FindAllInDegree();//计算每个顶点的入度
};

```

2. Graph. cpp

```
#pragma once
#include<iostream>
#include"Graph.h"
using namespace std;
Graph::Graph(int vex_num, int arc_num) {
    vexnum=vex_num;
    arcnum=arc_num;
    for(int i=0;i<vexnum;++i) {
        for(int j=0;j<vexnum;++j) {
            adj_matrix.arc_weight[i][j]=MAXINT;
        }
    }
    Graph::total_number++;
    no++;
}
void Graph::add_vertex(VertexType v) {
    vexs[vexnum++]=v;
}
void Graph::PrintAdjMatrix() {
    cout<<setw(6)<<" "<<" ";
    for(int i=0;i<vexnum;++i)
        cout<<setw(6)<<vexs[i]<<" ";
    cout<<endl;
    for(int i=0;i<vexnum;++i) {
        cout<<setw(6)<<vexs[i]<<" ";
        for(int j=0;j<vexnum;++j) {
            if(adj_matrix.arc_weight[i][j]!=MAXINT)
                cout<<setw(6)<<adj_matrix.arc_weight[i][j]<<" ";
            else
                cout<<setw(6)<<"0"<<" ";
        }
        cout<<endl;
    }
}
int Graph::LocateVex(VertexType v) {
    for(int i=0;i<vexnum;++i) {
        if(vexs[i]==v)
            return i;
    }
    return -1;
}
UDGraph::UDGraph(int vexnum, int arcnum):Graph(vexnum, arcnum) {
```

```

void UDGraph::adj_list_insert(Edge &e) {
    Edge* p=adj_list_UD[e.tail].first_edge,*pt=p;
    if(!p) {
        adj_list_UD[e.tail].first_edge=(Edge*)malloc(sizeof(Edge));
        *(adj_list_UD[e.tail].first_edge)=e;
    }
    else{
        while(p=p->next_edge) {
            pt=p;
        }
        pt->next_edge=(Edge*)malloc(sizeof(Edge));
        *(pt->next_edge)=e;;
    }
    Edge* p2=adj_list_UD[e.head].first_edge,*pt2=p2;
    if(!p2) {
        adj_list_UD[e.head].first_edge=(Edge*)malloc(sizeof(Edge));
        *(adj_list_UD[e.head].first_edge)=e;
    }
    else{
        while(p2=p2->next_edge) {
            pt2=p2;
        }
        pt2->next_edge=(Edge*)malloc(sizeof(Edge));
        *(pt2->next_edge)=e;;
    }
}
void UDGraph::add_edge(int tail, int head, int weight, int no) {
    Edge e;
    e.tail=tail;
    e.head=head;
    e.weight=weight;
    e.no=no;
    edges.push_back(e);
    adj_list_insert(e);
}
void UDGraph::PrintAdjList() {
    for(int i=0;i<vexnum;++i){
        cout<<setw(6)<<vexs[i]<<" ";
        Edge* p=adj_list_UD[i].first_edge;
        while(p) {
            cout<<p->head<<" "<<left<<setw(4)<<p->weight<<" ";
            p=p->next_edge;
        }
        cout<<endl;
    }
}
void UDGraph::FindAllInDegree() {

```

```

        for(int i=0;i<vexnum;++i) {
            for(Edge *p=adj_list_UD[i].first_edge; p; p=p->next_edge) {
                ++indegree[p->tail];
                ++indegree[p->head];
            }
        }
    }

DGraph::DGraph(int vexnum, int arcnum):Graph(vexnum, arcnum) {//构造函数
}

void DGraph::adj_list_insert(Arc &e) {
    Arc* p=adj_list_D[e.tail].first_arc,*pt=p;
    if(!p) {
        adj_list_D[e.tail].first_arc=(Arc*)malloc(sizeof(Arc));
        *(adj_list_D[e.tail].first_arc)=e;
    }
    else{
        while(p=p->next_arc) {
            pt=p;
        }
        pt->next_arc=(Arc*)malloc(sizeof(Arc));
        *(pt->next_arc)=e;
    }
}
void DGraph::add_arc(int tail, int head, int weight, int no) {
    Arc e;
    e.tail=tail;
    e.head=head;
    e.weight=weight;
    e.no=no;
    arcs.push_back(e);
    adj_list_insert(e);
}
void DGraph::PrintAdjList() {
    for(int i=0;i<vexnum;++i) {
        cout<<setw(6)<<vexs[i]<<" ";
        Arc* p=adj_list_D[i].first_arc;
        while(p) {
            cout<<p->head<<" "<<left<<setw(4)<<p->weight<<" ";
            p=p->next_arc;
        }
        cout<<endl;
    }
}
void DGraph::FindAllInDegree() {
    for(int i=0;i<vexnum;++i) {
        for(Arc *p=adj_list_D[i].first_arc; p; p=p->next_arc) {
            ++indegree[p->head];
        }
    }
}

```

```
        }
    }
}
```

3. main. cpp

```
using namespace std;
#include<iostream>
#include<string>
#include<vector>
#include<fstream>
#include<iomanip>
#include<windows.h>
#include"Graph.cpp"
#include"Prim 算法.cpp"
#include"Kruskal 算法.cpp"
#include"Dijkstra 算法.cpp"
#include"拓扑排序算法.cpp"

void CreateGraph(ifstream &infile, UDGraph &G) {
    int arc_no=0;
    vector<ArcType> v_arc;
    for(int i=0;i<G.vexnum;++i){
        infile>>G.vexs[i];//顶点名称
    }
    for(int i=0;i<G.arcnum;++i){ //读入边
        VertexType c1,c2;
        int v1,v2;
        ArcType weight;
        infile>>c1>>c2>>weight;
        v1=G.LocateVex(c1); v2=G.LocateVex(c2);
        G.add_edge(v1,v2,weight,arc_no++);
        G.adj_matrix.arc_weight[v1][v2]=G.adj_matrix.arc_weight[v2][v1]=weight;//边是
        双向的
    }
}

void CreateGraph(ifstream &infile, DGraph &G) {
    int arc_no=0;
    vector<ArcType> v_arc;
    for(int i=0;i<G.vexnum;++i){
        infile>>G.vexs[i];//顶点名称
    }
    for(int i=0;i<G.arcnum;++i){ //读入边
        VertexType c1,c2;
        int v1,v2;
        ArcType weight;
```

```

        infile>>c1>>c2>>weight;
        v1=G.LocateVex(c1); v2=G.LocateVex(c2);
        G.add_arc(v1, v2, weight, arc_no++);
        G.adj_matrix.arc_weight[v1][v2]=weight;//弧是单向的
    }
}

enum Color { TRANSP=0, DARKBLUE, DARKGREEN, BLUE, RED, DARKPINK, DARKYELLOW, GRAY,
DARKGRAY, LIGHTBLUE, GREEN, TEAL, PINK, PURPLE, YELLOW, WHITE };
void SetColor(Color back_color, Color fore_color) {
    HANDLE handle= GetStdHandle(STD_OUTPUT_HANDLE);
    SetConsoleTextAttribute(handle, fore_color|back_color*16);
}
int main() {
    SetConsoleTitle("＼＼-----图的算法-----＼＼");
    int n=1, n2=n;//读入矩阵的编号
    ifstream infile("input.txt");
    if(!infile){
        cout<<"error: fail to open \"input.txt\""<

```

```

        n++;
    }
    else if(c=='D') {
        SetColor(RED, GRAY);
        cout<<">>有向图"<<n2<<endl;
        SetColor(TRANSP, GRAY);
        int vexnum, arcnum;
        infile>>vexnum;//顶点数量
        infile>>arcnum;//边的数量
        DGraph G2(vexnum, arcnum);
        CreateGraph(infile, G2);
        cout<<"-----("<<n2<<")-----"<<endl;
        cout<<"图的邻接矩阵为:"<<endl;
        G2.PrintAdjMatrix();
        cout<<"图的邻接表为:"<<endl;
        G2.PrintAdjList();
        SetColor(DARKGREEN, GRAY);
        cout<<"Dijkstra 算法:"<<endl;
        SetColor(TRANSP, GRAY);
        cout<<"起点为"<<G2. vefs[0]<<":"<<endl;
        Dijkstra(G2, 0);
        cout<<endl;
        SetColor(DARKBLUE, GRAY);
        cout<<"拓扑排序:"<<endl;
        SetColor(TRANSP, GRAY);
        TopologicalSort(G2);
        cout<<endl;
        n2++;
    }
}
infile.close();
cout<<">>按任意键退出程序"<<endl;
getchar();
}

```

4. Prim 算法. cpp

```

#include<iostream>
#include"Graph.h"
using namespace std;
typedef struct{
    VertexType adjvex;
    int lowcost;
}Closedge[MVNum];
static int minimum(UDGraph G, Closedge closedge) {// 求集合 V-U 内到集合 U 内任意一点距离最短的点
    int x=0, x_min, t;//x_min 为到集合 U 内点距离最小的点

```

```

while(x<G.vexnum && closedge[x].lowcost==0) ++x;//找到第一个不在集合 U 内的点
if(x>G.vexnum-1){//若所有点已被包含在集合 U 里
    cout<<"ERROR"<<endl;
    return -1;
}
x_min=x++;//x 跳到 x_min 的下一个顶点
while(x<G.vexnum ){//在集合 V-U 中
    if((t=closedge[x].lowcost)!=0 && t<closedge[x_min].lowcost) x_min=x;//若 t
小于最小的到集合 U 内点的距离，更新 x_min
    x++;
}
return x_min;
}

void Prim(UDGraph G, VertexType u) {//u 是开始的顶点
    int total_weight=0;
    Closedge closedge;
    int k=G.LocateVex(u);
    for(int j=0;j<G.vexnum;++j){
        if(j!=k){
            closedge[j].adjvex=u;//点 j 到集合 U 中任意一点距离最短的是点 k (一开始集
合 U 只包含点 k)
            closedge[j].lowcost=G.adj_matrix.arc_weight[k][j];//点 j 到集合 U 中任意
一点的最短距离，初始化为点 k 到点 j 的弧的权值，若无弧则为 MAXINT
        }
    }
    closedge[k].lowcost=0;//点 k 一开始就存在集合 U 中
    cout<<"路径\t"<<"权值\n";
    for(int i=1;i<G.vexnum;++i){//循环次数为剩下的顶点数
        k=minimum(G, closedge); //k 为到集合外距离最短的点
        total_weight+=closedge[k].lowcost;

        cout<<closedge[k].adjvex<<"->"<<G.vexs[k]<<"\t"<<closedge[k].lowcost<<endl;//
打印生成的边
        closedge[k].lowcost=0;//k 号顶点并入 U 集
        for(int j=0;j<G.vexnum;++j){//遍历所有（其他）点
            if(G.adj_matrix.arc_weight[k][j]<closedge[j].lowcost){//如果新加入的点
k 到集合 V-U 内一点的距离小于此点到集合 U 内点的最小距离
                closedge[j].adjvex=G.vexs[k];//更新此点到集合 U 内距离最小的点为点 k
                closedge[j].lowcost=G.adj_matrix.arc_weight[k][j];//更新此点到集合
U 内点的最小距离为此点到点 k 的距离
            }
        }
    }
    cout<<"总权值="<<total_weight<<endl;
}

```

5. Kruskal 算法. cpp

```
#include<iostream>
#include"Graph.h"
using namespace std;
#define MAXSIZE 100 //顺序表的最大长度
//----排序算法----//
typedef int InfoType;
typedef struct{
    int key; //关键字项
    InfoType otherinfo; //其他数据项
} DataType;
typedef struct{
    DataType r[MAXSIZE+1]; //r[0]闲置或用作哨兵单元
    int length;
} SqList;
int Partition(SqList &L, int low, int high) {
    int pivot_key=L.r[low].key;
    L.r[0]=L.r[low];
    while(low<high) {
        while(low<high && L.r[high].key>=pivot_key)
            --high;
        L.r[low]=L.r[high];
        while(low<high && L.r[low].key<=pivot_key)
            ++low;
        L.r[high]=L.r[low];
    }
    L.r[low]=L.r[0];
    return low;
}
//快速排序
void q_sort(SqList &L, int low, int high) {
    if(low<high) {
        int pivot_loc=Partition(L, low, high);
        q_sort(L, low, pivot_loc-1);
        q_sort(L, pivot_loc+1, high);
    }
}
void quick_sort(SqList &L) {
    q_sort(L, 1, L.length);
}
void Kruskal(UDGraph G) {
    SqList edge_no_list;//为了调用排序函数而，创建存放边序号的临时顺序表
    edge_no_list.length=0;
    vector<int> set_no_list;//顶点所在的集合编号表
    int total_weight=0; //最小生成树的总权值
    for(int i=0;i<G.arcnum;++i){ //注意，sqlist 的 r[0]是哨兵
```

```

        edge_no_list.r[i+1].key=G.edges[i].weight;//把无向图 G 的边的权值装入 sqlist
        edge_no_list.r[i+1].otherinfo=G.edges[i].no; //序号装入 sqlist
        edge_no_list.length++;
    }
    UDGraph::edges_type temp_edges(G.edges); //将原来的 edges 保存起来
    quick_sort(edge_no_list); //按照边的权值将 edge_no_list 升序排序
    for(int i=0;i<G.arcnum;++i){
        temp_edges[i]=G.edges[edge_no_list.r[i+1].otherinfo]; //temp_edges 替换为
        edge_no_list 的顺序
    }
    for(int i=0;i<G.vexnum;++i){
        set_no_list.push_back(i); //初始时，每个顶点所在集合的编号都为顶点编号
    }
    cout<<"路径\t"<<"权值\n";
    for(int i=0;i<G.arcnum;++i){
        int no1,no2,v1=temp_edges[i].tail,v2=temp_edges[i].head;
        no1=set_no_list[v1];
        no2=set_no_list[v2];
        if(no1!=no2){ //一条边的两个顶点不属于同一集合
            set_no_list[no2]=no1; //将其中一个顶点并入另一顶点所在集合
            total_weight+=temp_edges[i].weight;
        }
        cout<<G.vexs[v1]<<"->"<<G.vexs[v2]<<"\t"<<temp_edges[i].weight<<endl; //打印生
        成的路径
    }
    cout<<"总权值="<<total_weight<<endl;
}

```

6. Dijkstra 算法. cpp

```

#include<iostream>
#include"Graph.h"
int const INFINITY=MAXINT+1;
bool final[MVNum]; //final[v] 为 1 当且仅当点 v 属于 S
int Path[MVNum][MVNum]; //Path[v][w] 表示点 w 在点 v0 到点 v 的最短路径上的顺序
int Path_ad[MVNum][MVNum];
int Dist[MVNum]; //Dist[v] 是 v0 到 V-S 集合内点 v 的最短路径的带权长度
void PrintPathMatrix(DGraph G, int v0) {
    cout<<"Path["<<G.vexnum<<"] ["<<G.vexnum<<"] :"<<endl; //打印 Path[][][]
    cout<<setw(6)<<" "<<" ";
    for(int v=0;v<G.vexnum;++v)
        cout<<setw(6)<<G.vexs[v]<<" ";
    cout<<endl;
    for(int v=0;v<G.vexnum;++v) {
        cout<<setw(6)<<G.vexs[v]<<" ";
        for(int w=0;w<G.vexnum;++w) {

```

```

        cout<<setw(6)<<Path[v][w]<<" ";
    }
    cout<<endl;
}
cout<<"Path_ad["<<G.vexnum<<"]["<<G.vexnum<<"]:"<<endl;
cout<<setw(6)<<" "<<" ";
for(int v=0;v<G.vexnum;++v)
    cout<<setw(6)<<v<<" ";
cout<<endl;
for(int v=0;v<G.vexnum;++v) {//打印 Path_ad[] []
    cout<<setw(6)<<G.vexs[v]<<" ";
    for(int w=0;w<G.vexnum;++w) {
        cout<<setw(6);
        if(Path_ad[v][w]>=0)
            cout<<G.vexs[Path_ad[v][w]];
        else if(w==0)
            cout<<G.vexs[v0];
        else
            cout<<" ";
        cout<<" ";
    }
    cout<<endl;
}
cout<<endl;
}
void PrintDistMatrix(DGraph G) {
    cout<<"Dist["<<G.vexnum<<"]:"<<endl;
    for(int v=0;v<G.vexnum;++v)
        cout<<setw(6)<<G.vexs[v]<<" ";
    cout<<endl;
    for(int v=0;v<G.vexnum;++v)
        cout<<setw(6)<<Dist[v]<<" ";
}
void Dijkstra(DGraph G, int v0) {
    int v;
    for(int i=0;i<G.vexnum;++i)
        for(int j=0;j<G.vexnum;++j)
            Path_ad[i][j]=-1;
    Path[G.vexnum][G.vexnum]=-1;
    for(v=0;v<G.vexnum;++v) { //初始化
        final[v]=0;
        Dist[v]=G.adj_matrix.arc_weight[v0][v];//点v0到点v的带权长度初始化为
<v0,v>的权值
        for(int w=0;w<G.vexnum;++w) Path[v][w]=-1;
        if(Dist[v]<INFINITY) {
            Path[v][v0]=0;//第一个点为v0本身
            Path[v][v]=1;//第二个点为v

```

```

        }
    }

Dist[v0]=0;//点 v0 到点 v0 距离为 0
final[v0]=1;
//Path[v0][v0]=1;
for(int i=1;i<G.vexnum;++i) {
    int min=INFINITY;
    for(int w=0;w<G.vexnum;++w) {
        if(!final[w])
            if(Dist[w]<min) {
                v=w;//找到距离最近的点 v
                min=Dist[w];
            }
    }
    final[v]=1;
    for(int w=0;w<G.vexnum;++w) {
        if(!final[w] && (min+G.adj_matrix.arc_weight[v][w]<Dist[w])){//点 v0 到
点 v 的最短距离+<v,w>小于点 v0 到点 w 的最短距离
            Dist[w]=min+G.adj_matrix.arc_weight[v][w];
            for(int t=0;t<G.vexnum;++t)//点 v0 到点 w 路径上存在的点变为点 v0 到点
v 路径上存在的点加上点 v 和点 w
                Path[w][t]=Path[v][t];
                Path[w][w]=Path[v][v]+1;//w 是 v 后面的一个点
            }
    }
}

for(int v=0;v<G.vexnum;++v) {//求 Path_ad[][][]
    for(int w=0;w<G.vexnum;++w) {
        if(Path[v][w]>0) Path_ad[v][Path[v][w]]=w;
    }
}
cout<<"起点\t"<<"终点\t"<<"最短路径\t"<<"权值\n";
for(int v=0;v<G.vexnum;++v) {
    if(v==v0) continue;
    cout<<G.vexs[v0]<<"\t"<<G.vexs[v]<<"\t";
    int vt=v0; bool flag=0;
    for(int w=1;w<G.vexnum;++w) {
        if(Path_ad[v][w]>0) {
            flag=1;
            cout<<G.vexs[vt]<<"->"<<G.vexs[Path_ad[v][w]]<<',';
            vt=Path_ad[v][w];
        }
    }
    cout<<"\t"<<Dist[v]<<" ";
    if(flag) cout<<"\b.";
    cout<<endl;
}

```

```
    }
}
```

7. 拓扑排序算法. cpp

```
#include"Graph.cpp"
#include <stack>
int TopologicalSort(DGraph G) {
    int *indegree=(int*)malloc(G.vexnum*sizeof(int)), count=0;
    stack<int> S;
    for(int i=0;i<G.vexnum;++i)//初始化;
        indegree[i]=0;
    G.FindAllInDegree();//求所有顶点入度
    for(int i=0;i<G.vexnum;++i)
        if(!indegree[i])//如果一个顶点的入度为 0, 则压进栈
            S.push(i);
    if(!S.empty())
        cout<<"序号\t顶点名"<<endl;
    while(!S.empty()){
        int i;
        i=S.top();
        S.pop();
        ++count;
        cout<<count<<"\t"<<G.vexs[i]<<endl;
        for(DGraph::Arc* p=G.adj_list_D[i].first_arc; p; p=p->next_arc){
            if(!(--indegree[p->head]))//以该顶点为弧尾的弧的弧头顶点入度减 1
                S.push(p->head);
        }
    }
    if(count<G.vexnum){//有顶点未被遍历到
        cout<<"\n 该有向图的顶点";
        for(int i=0;i<G.vexnum;++i){
            if(indegree[i]>0)
                cout<<G.vexs[i]<<" ";
        }
        cout<<"\b 间存在回路\n";
        return -1;
    }
    else{
        cout<<"\n 该有向图不存在回路\n";
        return 1;
    }
}
```