

工程硕士数学笔记

- 1.绪论
 - 1.1 误差
 - 1.2 有效数字
 - 1.3 数值计算的原则
- 2 解线性方程组的直接解法
 - 2.1 顺序Gauss消去法
 - 2.2 列主元Gauss消去法
 - 2.3 矩阵三角分解法

推荐mooc上东北大学的《数值分析》课程 [\[链接\]](#)

1.绪论

1.1 误差

如果 x 是某个实数的精确值, x_A 是他的一个近似值, 则 $x - x_A$ 是 x_A 的**绝对误差**, 简称**误差**。

若 x 不为0, 则 $\frac{x-x_A}{x}$ 是 x_A 的**相对误差**, 但是由于精确值 x 往往未知, 因此 $\frac{x-x_A}{x_A}$ 也被当作是 x_A 的**相对误差**。

若 $|x - x_A| \leq \varepsilon_A$, 则 ε_A 是 x_A 的**绝对误差界**, 简称**误差界**, 若 $x \neq 0$, 则 $\frac{\varepsilon_A}{x}$ 是 x_A 的**相对误差界**

1.2 有效数字

设 x_A 是 x 的一个近似值, 可以写成:

$$x_A = \pm 10^k \times 0.a_1 a_2 \cdots a_n \cdots,$$

其中 a_i 是0, 1, 2, ..., 9中的一个数字, 且 $a_1 \neq 0$, k 是整数, 如果:

$$|x - x_A| \leq 0.5 \times 10^{k-n},$$

则 x_A 是 x 的具有 n 位有效数字的近似值。

1.3 数值计算的原则

数值方法的稳定性:

一种算法，如果初始数据微小的改变会引起最后结果的微小改变也是微小的，就说这个算法是数值稳定的，否则就是数值不稳定的。

2 解线性方程组的直接解法

2.1 顺序Gauss消去法

线性方程组：

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nn}x_n = b_n, \end{cases} \quad (2.1.1)$$

给定线性方程组 $Ax = b$ ，记 $A^{(1)} = A, b^{(1)} = b, a_{ij}^{(1)} = a_{ij}, b_i^{(1)} = b_i$ ，则线性方程组对应的增广矩阵为：

$$(A^{(1)}, b^{(1)}) = \left[\begin{array}{ccccc|c} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} & b_1^{(1)} \\ a_{21}^{(1)} & a_{22}^{(1)} & a_{23}^{(1)} & \cdots & a_{2n}^{(1)} & b_2^{(1)} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1}^{(1)} & a_{n2}^{(1)} & a_{n3}^{(1)} & \cdots & a_{nn}^{(1)} & b_n^{(1)} \end{array} \right]$$

$\det(\mathbf{A}) \neq 0$ 时（也称 \mathbf{A} 非奇异），方程组 (2.1.1) 才有唯一解。

如此消元下去，最后得到矩阵是：

$$(A^{(n)}, b^{(n)}) = \left[\begin{array}{ccccc|c} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} & b_1^{(1)} \\ 0 & a_{22}^{(2)} & a_{23}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} & b_2^{(2)} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & a_{nn}^{(n)} & b_n^{(n)} \end{array} \right]$$

顺序Gauss消去法中， $a_{kk}^{(k)} (k = 1, 2, \dots, n)$ 被称为主元素，那么顺序Gauss消元法能顺利进行的条件是：

主元素都不为0

\Leftrightarrow 矩阵 A 的各阶顺序主子式都不为0

\Leftrightarrow 顺序Gauss消元法能顺利进行

这样，就可以在真正计算前判断是否可以用顺序Gauss消去法进行计算，而不是中途才发现。

2.2 列主元Gauss消去法

当一个特别小的数作为除数时，误差会被放大，为了避免顺序Gauss消去法出现这种情况，出现了列主元Gauss消去法，提高数值稳定性。

给定线性方程组 $Ax = b$ ，记 $A^{(1)} = A, b^{(1)} = b$ ，列主元Gauss消去法过程如下：

(待写)

只要 $\|A\| \neq 0$ ，列主元Gauss消去法就可顺利进行

2.3 矩阵三角分解法