Darcy's Blog

Matlab:同态滤波

一、什么是同态滤波

根据成像原理,一幅图像可以分成两种成分的乘积叠加,一种成分是入射的光强**L**(x,y),另一种是反射到人眼中的光强**R**(x,y),二者是乘性叠加,所以一幅图像可以表示为**F**(x,y)=L(x,y)***R**(x,Y)。

同态滤波通过将图像取对数,In(F(x,y))=In(L(x,y))+In(R(x,y)),将乘性耦合的入射光和反射光成分解耦,变成加性耦合,这样就可以利用线性性分别对两种成分进行滤波处理。由于反射光强一般是高频成分,而入射光强是低频成分,所以用高通滤波器可以将入射光成分滤掉,得到更加清楚的细节。同态滤波是通过物理规律将图像进行分解操作,滤波器是在滤波过程中的一种频率选择方法,同态滤波并没有设计一种新的滤波器。

二、同态滤波实现

同态滤波结构

matlab代码

```
function [ output_img ] = homomorphic_filt( input_img, rL, rH, c, d )
2
       %同态滤波参数设置
3
       %rL = 0.4; %低频放大系数
4
5
       %rH = 10; %高频放大系数
       %c = 0.2; %高斯变换常数系数
       %d = 2000; %高斯变换系数
7
8
9
        [M,N] = size(input_img);
10
       input_img = double(input_img);
11
       log_img = log(input_img+1);
12
13
       ft_img = fft2(log_img);
14
15
       %构造高斯滤波器
16
       H = zeros(M,N);
17
        for i = 1:M
18
           for j = 1:N
19
               D = (i.^2+j.^2);
               H(i,j) = (rH-rL).*(1-exp(-c.*(D./(d^2))))+rL;
```

```
21
            end
22
        end
23
24
        filted_img = H.*ft_img;
25
        ift_img = ifft2(filted_img);
        exp_img = exp(ift_img)-1;
26
27
28
        output_img = uint8(abs(exp_img));
29
30
    end
```

有关中心化的处理

参考了许多CSDN网站上的博客,发现他们都有将高斯滤波器中心化的操作,但是我个人认为这是不必要的操作,仅仅是坐标轴的变换而已。 我们来分类讨论一下,如果图像的傅里叶变换没有进行平移操作(fftshift),那么结果的左上角是低频成分,沿着x、y轴坐标增加的方向,频率逐渐增高,那么高 通滤波器应该如何设置呢?以左上角为原点,到远点的距离为变量即可构造高斯高通滤波器。但是如果以图片中心点为原点,这时候H需要进行平移,将它和图像 的傅里叶变换结果的高低频区域对齐。

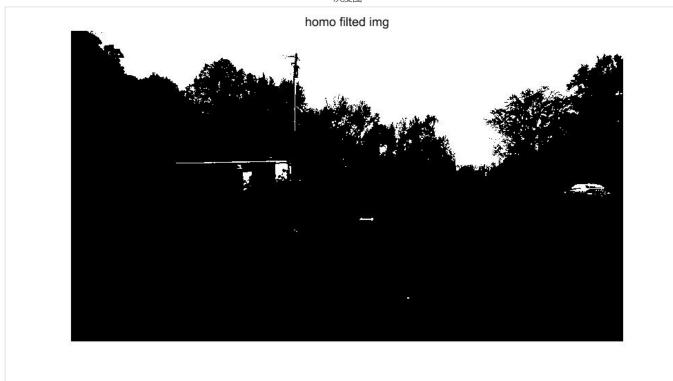
三、实验结果



原图



灰度图



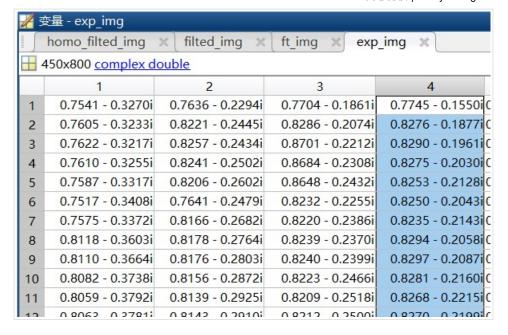
变换后的图

可以看出变换后的图像有明显的二值化现象,图片的展现效果不好。

四、失误与总结

图像二值化的原因及改进

在调试过程中,发现取指数后的矩阵元素的值非常小,所以在之后的取整等操作无法反映图像的真实灰度,因此需要将取对数后的图像的灰度拓展到0到255。改进 策略是将指数图像的最大最小值取出,然后将指数图像与最小值的差按比例放大到0到255。



取指数后的图像矩阵部分元素

。 改进后的代码

```
1
    function [ output_img ] = homomorphic_filt( input_img, rL, rH, c, d )
2
        %同态滤波参数设置
3
4
        %rL = 0.1; %低频放大系数
5
        %rH = 5; %高频放大系数
        %c = 0.2; %高斯变换常数系数
6
7
        %d = 1000; %高斯变换系数
9
        [M,N] = size(input_img);
10
        input_img = double(input_img);
11
12
        log_img = log(input_img+1);
13
        ft_img = fft2(log_img);
14
        %构造高斯滤波器
        H = zeros(M,N);
16
        for i = 1:M
17
18
           for j = 1:N
               D = (i.^2+j.^2);
19
20
                H(i,j) = (rH-rL).*(1-exp(-c.*(D./(d^2))))+rL;
21
            end
22
        end
23
        filted_img = H.*ft_img;
24
25
        ift_img = ifft2(filted_img);
        exp_img = exp(ift_img);
26
27
        output_img =
           uint8( 255 * ( exp_img - ones(M,N)*min(min(exp_img)) )
28
29
                   / ( max(max(exp_img)) - min(min(exp_img)) ) );
30
        %output_img = uint8(abs(exp_img));
31 end
```

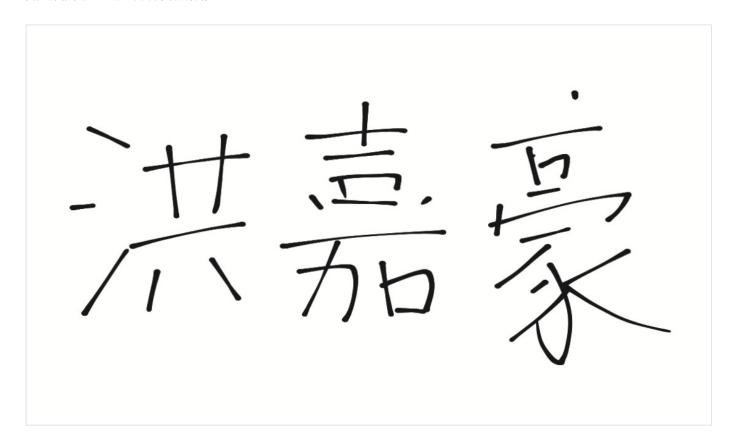
。 改进后实验结果



改进后变换后的图

调参

这次的实验参数较多,调参的过程比设计算法的过程还要长,但是通过调参也能够理解各个参数的对图像的影响。比如d和rH的作用又互相抵消的效果,c参数会让图片整体明暗发生变化。至于为什么会出现这些现象,还是要从原理入手,这里还需研究。后续如果有可能的话,可以制作四个参数在一定范围内变化的图像效果变化动图,更加直观的显示四个参数的影响。



Matlab

图像处理

◀ Matlab:直方图均衡化