

原理图的问题

原理图的问题

AD转换

CAN

开关量输入输出

SPI

芯片下方那一片有+12V in输出的那一堆是干什么的？

AD转换

要将AD转换用满至3.3V（现2.5V）

IN A+处的平衡电阻不能少

op297 是不是轨到轨（rail to rail）的？如果不是的话，输出到不了5v。

输出两边的地要与另一块板子共一块地。

加速踏板角度传感器是并联接到板子上的，所以用于电流转电压的电阻要增大一倍。

CAN

移动过，线乱了。要和之前的原理图对一下

查光耦的型号，看有没有达到标准。

开关量输入输出

要确定开关量输入有哪些，输出有哪些，列个表。再来修改输入输出处的电路图

我没有听懂，笔记这么记得我全搬上来：)

控制主继电器线圈12v，了解继电器线圈的契合电流是多少。电阻允许通过的最大电流要大于契合电流，电流要计算，以确保任何一个契合就合。（？？？）

SPI

用不到就不要

芯片下方那一片有+12V in输出的那一堆是干什么的？