脑机接口

唐嘉良 2022. 6. 20



什么是脑机接口(Brain Computer Interface)



大脑与外界设备进行信息交换的方式







科幻电影中的脑机接口场景

1. 意识替换、意识对接(以电影《阿凡达》为例)





来自地球的残疾战士用脑电信号远程操控阿凡达

利用辫子与飞龙意识对接



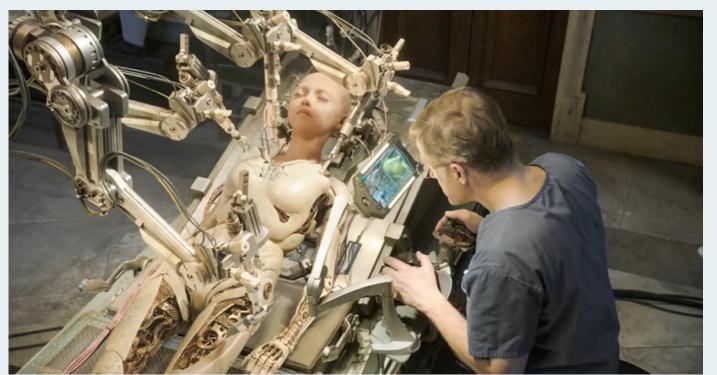






科幻电影中的脑机接口场景

2. 脑神经与电子装置对接(以电影《阿丽塔:战斗天使》为例)





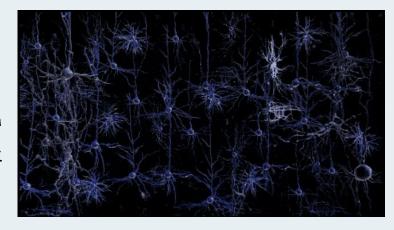


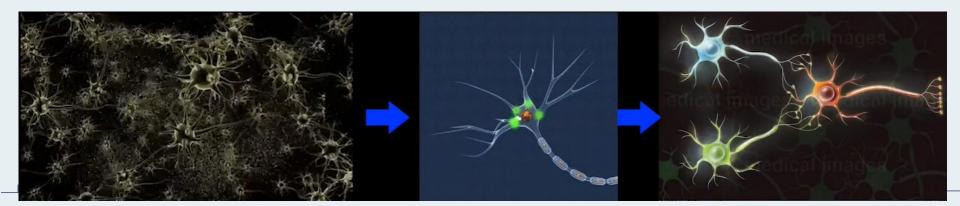


大脑如何实现复杂功能

神经元交联网络

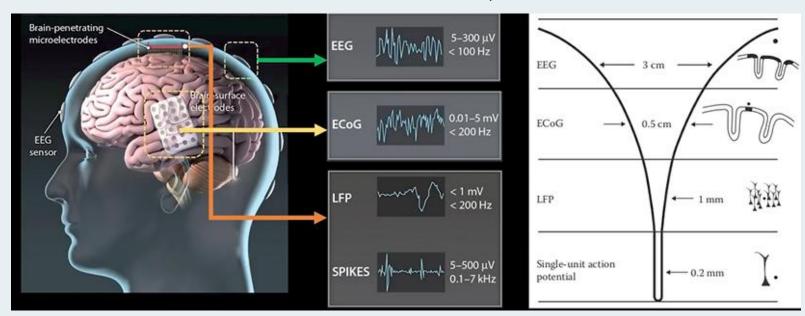
人脑有近一千亿个神经元,负责信息的接收、处理与转发,通过**级联**方式构成通讯网络,这些网络再通过**交联**模式完成复杂信息的处理。





如何"监听"神经元?

在大脑中放置传感器(神经电极)收集神经元电信号神经电极离神经元越近清晰度越高,最好贴在神经元上。

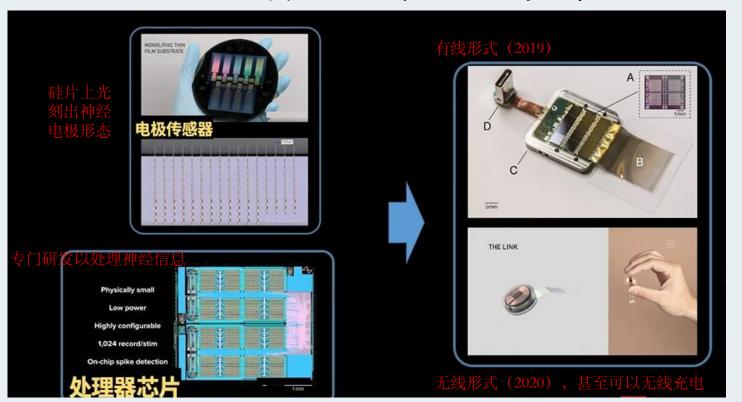








神经电极核心技术



Neuralink 2019\2020

但是真的有人 想在自己脑子 里放这么个玩 意吗?







Neuralink

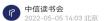
埃隆·马斯克旗下的脑机接口公司,一直致力于脑机接口前沿研究。



网易新闻 | 有态度。

打开

马斯克宣布进行脑机接口人体 实验: 改变人类未来的技术一 脑科技!



+ 关注

最近,马斯克刚刚宣布要花440亿美元吞下推特,就迫不及待在上面公布了他的脑机接口新进展。

他透露已经取得了美国食品和药物管理局的审批,**将在今年进行人体实验**:



2019

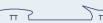
2020

2021

2022?

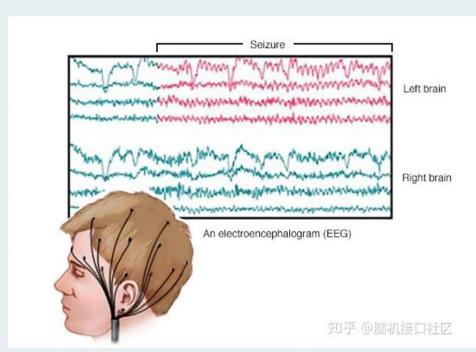








神经电极核心技术



AI软件被训练以识别提取图中脑电信号的特征谱,翻译成对应动作指令。

如何根据不同神经信号传达指令?

需要**外用计算机软件**,进行 信号处理和指令下达。

这种AI软件使用CNN分类器 进行分类,并通过特定的算 法训练而来。最后,使用该 软件来运行应用程序,控制 机械臂、传感器、光标等。

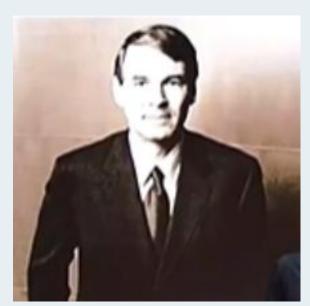






对脑机接口的需求

上世纪80年代末,美国神经工程师Phil Kennedy 想借助脑机接口让渐冻症患者开口说话。









植入式的脑机接口已经有几十年的研究历史了。 上世纪六七十年代(越南战争),美国有大量退伍伤残军人。 为帮助他们生活自理,人们开始研究运动式脑机接口。



在清醒猴子脑 内记录与运动 相关的神经细

1982

1966

神经科学基础



这些神经元细胞的群 体活动与做出的动作 对应

进入实用时代



提出人脑用的脑机接 口方法——BrainGate

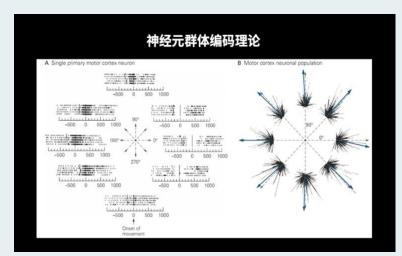
2006

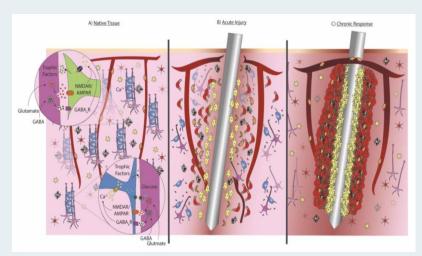


计算机科学的飞速发展在其中起着巨大的推动作用!

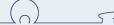
脑机接口领域特点(补充)

脑机接口是**多学科高度交叉的领域**。它是一个系统性的工程,包括软硬多个组件。涉及生命科学、信息技术、脑科学、神经科学、材料学、机器人、微电子、临床医学、人工智能...... 它的发展需要非常多的**关键技术和理论支撑**。













里程碑事件:第一个猴子脑控机器人(2008年)



为猴子安装机械臂,当它逐渐意识到自己可以操控机械臂的时候,利用它成功抓取食物。

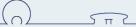
相关文献:

Velliste M, Perel S, Spalding M C, et al. Cortical control of a prosthetic arm for self-feeding[J]. Nature, 2008, 453(7).

视频链接:

https://www.iqiyi.com/v_1djll3gj 9js.html









里程碑事件:第一个人脑控机器人(2012年)



相关文献:

Hochberg L R, Bacher D, Jarosiewicz B, et al. Reach and grasp by people with tetraplegia using a neurally controlled robotic arm[J]. Nature, 2012, 485 (7398):37 2-375.

视频链接:

https://www.iqiyi.com/v_ 1vfmcl7xnn8.html







里程碑事件:第一个提供触觉的人脑控机器人(2016年)



相关文献:

Flesher S N, Collinger J L, Foldes S T, et al. Intracortical microstimulation of human somatosensory cortex[J]. Science translational medicine, 2016, 8 (361):3 61ra141-361ra141.

视频链接:

https://www.bilibili.c om/video/BV1hq4y1r7Wx? spm id from=333.337.se archcard.all.click&vd sour ce=7f93b0d7374c51c7317





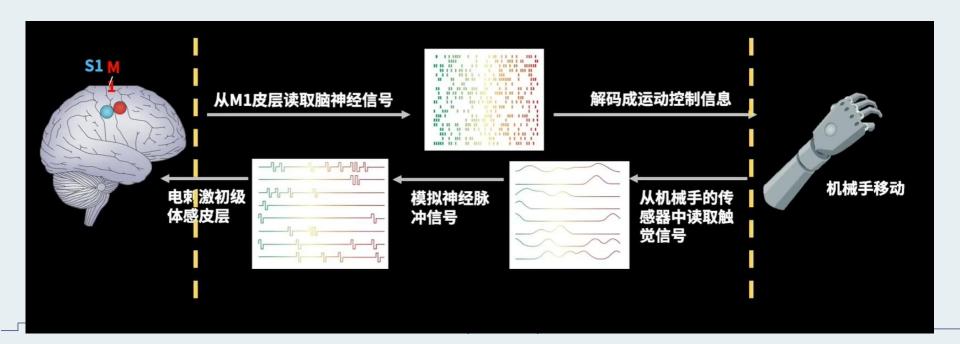


3c636775cfd03



人脑控触觉机器人工作机制

脑机转码分为**脑对机**以及**机对脑** 以往的工作集中在脑对机,为实现触觉,需要实现机对脑转码 ——功能电刺激。



里程碑事件:第一个人脑控瘫痪上肢(2016年)



功能电刺激,不是像触觉机器人那样刺激大脑皮层,而是刺激手部肌肉做出动作。

相关文献:

Bouton C E, Shaikhouni A, Annetta N V, et al. Restoring cortical control of functional movement in a human with quadriplegia[J]. Nature, 2016, 533 (7602):247-250.

视频链接:

http://m.v.qq.com/play.html?cid =&vid=g05144lwppj&url_from=shar e&second_share=0&share_from=cop



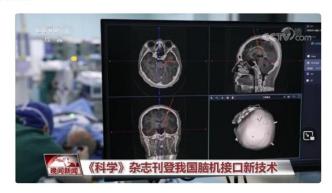
国内脑机接口研究成果

中国在脑机接口领域起步较晚,但是近年也有令人欣喜的成果。

脑机接口新技术发表 我国神经外科领域取得新突破

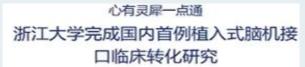
G 名 M 2022-03-28 14:16

央视网消息:中国神经外科领域的一项新突破,日前在世界顶级学术期刊《科学》杂志上发表。



这项突破是一种脑机接口柔性电极技术,由首都医科大学附属北京天坛医院研发,是提高手术精准度、保护神经功能的关键技术。该技术将仅有2微米大小的电极点组成的新型柔性电极,通过手术放到大脑上,帮助医生更精确"看"到大脑内部神经等,从而最大限度保护大脑功能。

医用脑机接口



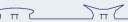
发布时间: 2020-01-17 来源: 浙大新闻办













关于脑机接口的思考

•是否可以移植记忆或者意识,从而达到某种意义上的永生?("血肉苦弱,机械飞升"?)

记忆的存储机理仍是脑科学领域中的未解之谜。且研究表明与记忆相关的部分基本上位于大脑内部的古旧皮层,难以探索,是真正的前沿。

就算有一天终究克服了意识存储这个难题,可能也只是意识层面的永生,**物质基础已经发生改变**。生命不再是完整的生命。(这一段纯属个人观点)

事实上关于意识永生的问题也是备受争议的伦理问题。





脑机接口未来场景

脑(遥)控仿生机器人:波士顿动力机器人



最近因为新冠肺炎疫情,波士顿动力决定将自己的机器狗进行改装并且开源,来**辅助进行抗疫**。他 们将自家的机器狗装上了固定屏幕的支架和外壳。



机器狗就这样头顶iPad,背装对讲机,在医院外面为新冠疑似患者准备的帐篷里穿梭,让医生能远程对患者进行提问,并获得初步的体温评估,甚至还加入了远程测体温、呼吸频率、心率、氧饱和度。另外,通过在机器狗背部安装UV-C紫外线消毒灯,它还可以承担消杀的工作。

抗疫狗?









脑机接口未来场景

脑信息交流? 6G?

脑机装备把脑电波转换成文字数据,然后通过无线发送给对方脑机装置。未来6G的低延迟高带宽或许能很好支持这个技术?













一些展望

脑机接口的可能**应用面非常广**,如果能在医疗、通讯、工业、教育、智能家居等领域取得进展,是可以造福人类的。

但是要提高安全性、隐私性、自主性,只有这样才能得到广泛的接受与应用。

总的来说,作为一门学科交叉性很高的新兴技术,脑机接口的未来是光明的。同时它的发展也是不容易的,尚且存在很多技术瓶颈。

希望未来能看到脑机接口在各个领域大显神威。







References

- 1. Velliste M, Perel S, Spalding M C, et al. Cortical control of a prosthetic arm for self-feeding[J]. Nature, 2008, 453(7).
- 2. Hochberg L R,Bacher D, Jarosiewicz B, et al. Reach and grasp by people with tetraplegia using a neurally controlled robotic arm[]]. Nature,2012,485(7398):372-375.
- 3. Flesher S N, Collinger J L, Foldes S T, et al. Intracortical microstimulation of human somatosensory cortex[]]. Science translational medicine,2016,8(361):361ra141-361ra141.
- 4. Bouton C E, Shaikhouni A, Annetta N V, et al. Restoring cortical control of functional movement in a human with quadriplegia[]]. Nature, 2016, 533(7602):247-250.
- 5.丁文龙,刘学政. 系统解剖学[M].第9版.北京:人民卫生出版社,2018.
- 6.刘德建,李奇. 脑机接口原理及系统组成[[].科技风,2013年16期.
- 7.槐瑞托,杨俊卿,李东. 脑机接口中脑电信号提取方法和技术的研究进展[J].生命科学,2010年04期.
- 8.高佳锐.脑机接口:新时代的信息革命[J].中国新通信,2020,22(09):44-45.









THANKS

