

# 数字电路

## Digital Circuits and System

李文明

liwenming@ict.ac.cn



# 流水线电路



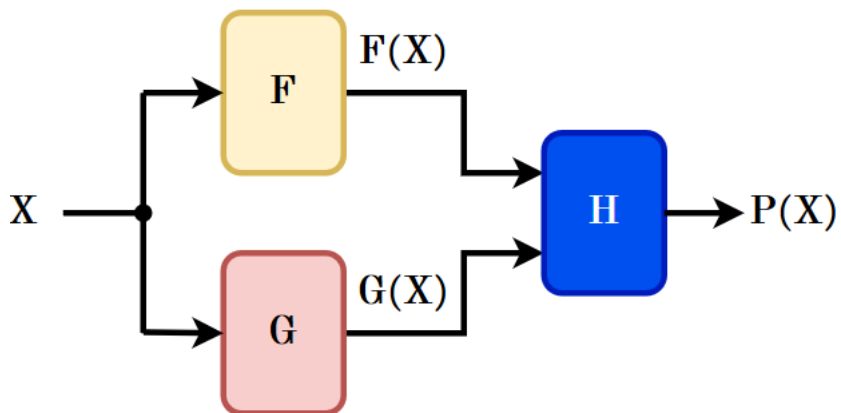
# 流水线电路

- 流水线的必要性
- 流水线实现方法
- 分层流水线
- 交错电路
- 流水线举例
- 传输控制方法及其分类
- 小结



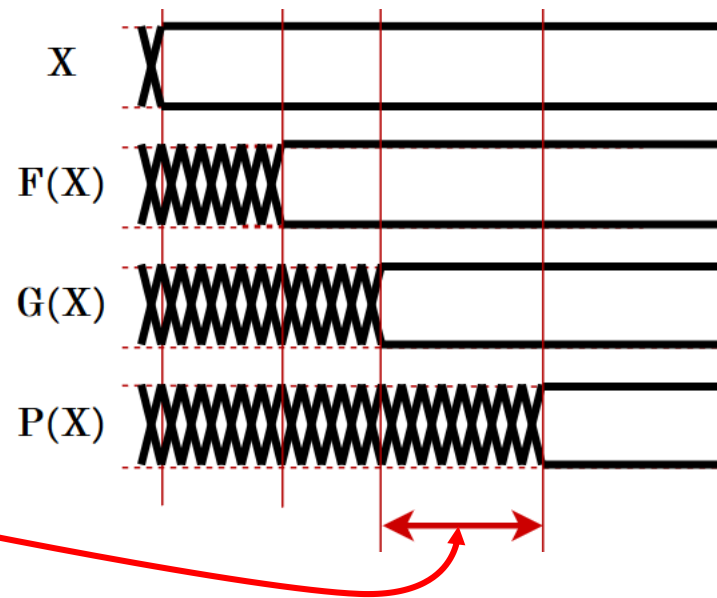
# 流水线的必要性

- 组合逻辑中
  - 输入到输出的延迟时间:  $t_{PD}$
  - 则其吞吐率 =  $1/t_{PD}$



- 在  $P(X)$  处获得结果的速度受限于逻辑模块的延迟时间
- 问题: 能否尽可能高效率地使用各个逻辑单元?

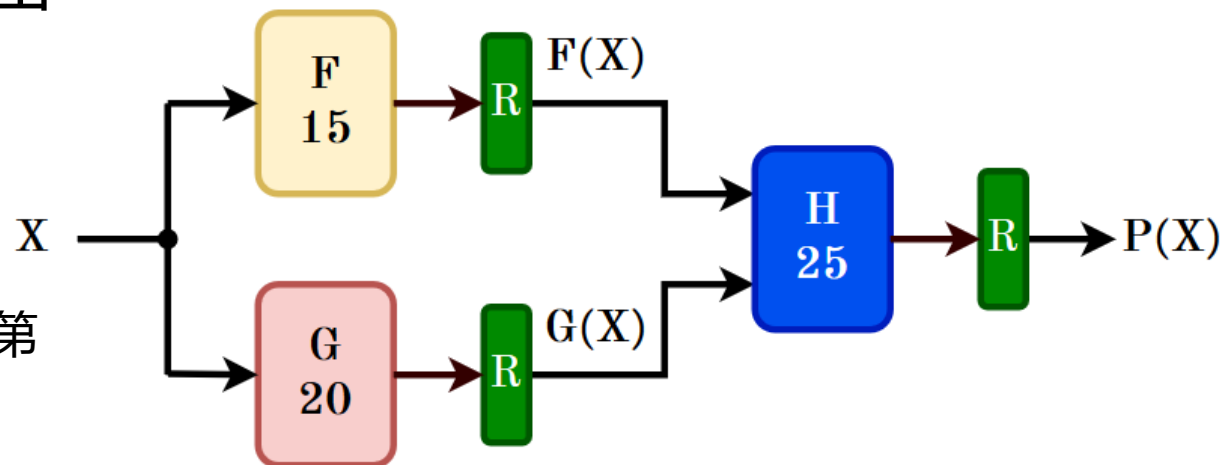
**F** 和 **G** 处于空闲, 需要保持其输出不变, 以保证 **H** 能够计算出  **$P(X)$**



# 流水线电路(Pipeline Circuit)

- 使用寄存器，来保持组合逻辑的输出

- 当 **H** 计算  $X_i$  时, **F 和 G** 可以计算  $X_{i+1}$
- 这是一个包括两个流水级的流水线电路
- 如果在第 **j** 个时钟周期, 输入值为  $X_j$ , 则在第 **j+2** 个时钟周期会在输出端获得  $P(X_j)$



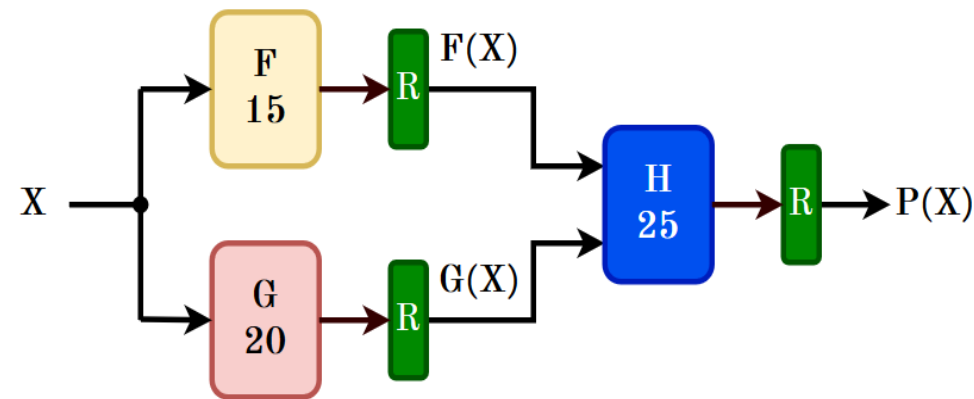
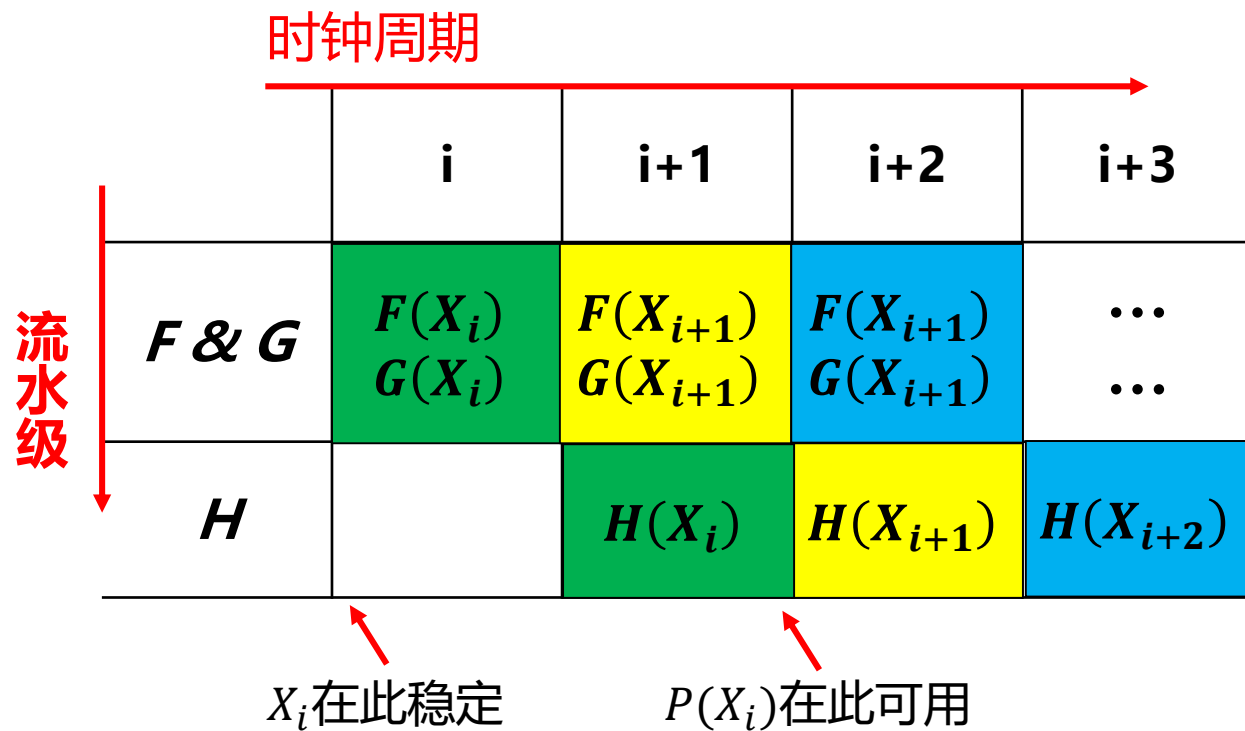
假设 F、G、H 的传输延迟时间分别是：15ns、20ns、25ns，假设寄存器的延迟时间为0

	latency	Throughput
Non-Pipelined	45ns	1/45
2-Stage Pipeline	50ns	1/25

延时增加

吞吐率提高

# 流水线图(Pipeline Diagram)



对于一组特定的输入，其相应的输出按照流水线图的对角线方向流出得到每个时钟周期都可以获得一个输出结果

# 流水线的惯例(Pipeline Convention)

- 定义
  - 一个优化设计的  $k$  级流水线( " $k$ -Pipeline" )是一个在每个输入到输出的路径上都有  $k$  个寄存器的非循环连接电路
  - 组合逻辑电路的流水级是  $0$
- 构成惯例
  - 每个流水级, 以及第 $k$ 个流水级, 都在输出端包含有寄存器, 输入端不设寄存器
- 总是
  - 时钟信号连接到所有寄存器
  - 时钟信号的周期要大于路径上的组合逻辑传输延迟时间+寄存器的传输延迟时间+寄存器的建立时间

$k$  级流水线的延迟时间:  $Latency = k \times T_{clock}$

$k$  级流水线的吞吐率:  $Throughput = f_{clock}$

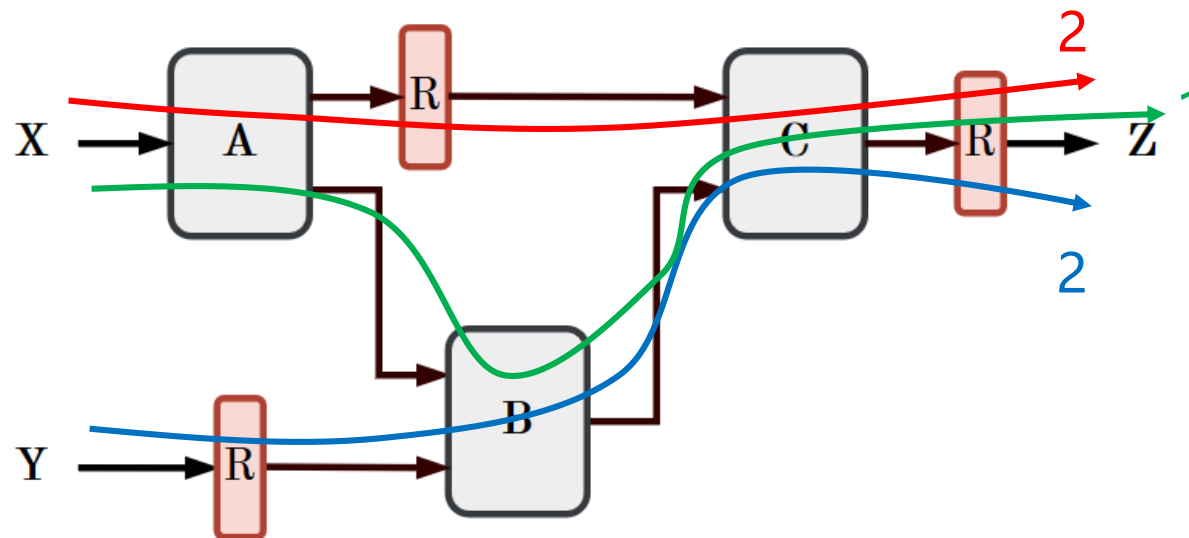


# 不合理的流水线设计

- 考虑如图流水线结构

该结构是几级流水线电路？

答案：都不是



该电路存在的问题

1. 连续两个时钟周期内的数据在组合逻辑中发生了混合，如  $B(A(X_{i+1}), Y_i)$
2. 原因在于不同路径上的寄存器数量不一致，有的是“1”，有的是“2”

设计合理的流水线不允许上述情况发生



# 流水线化方法(Pipelining Methodology)

- Step1

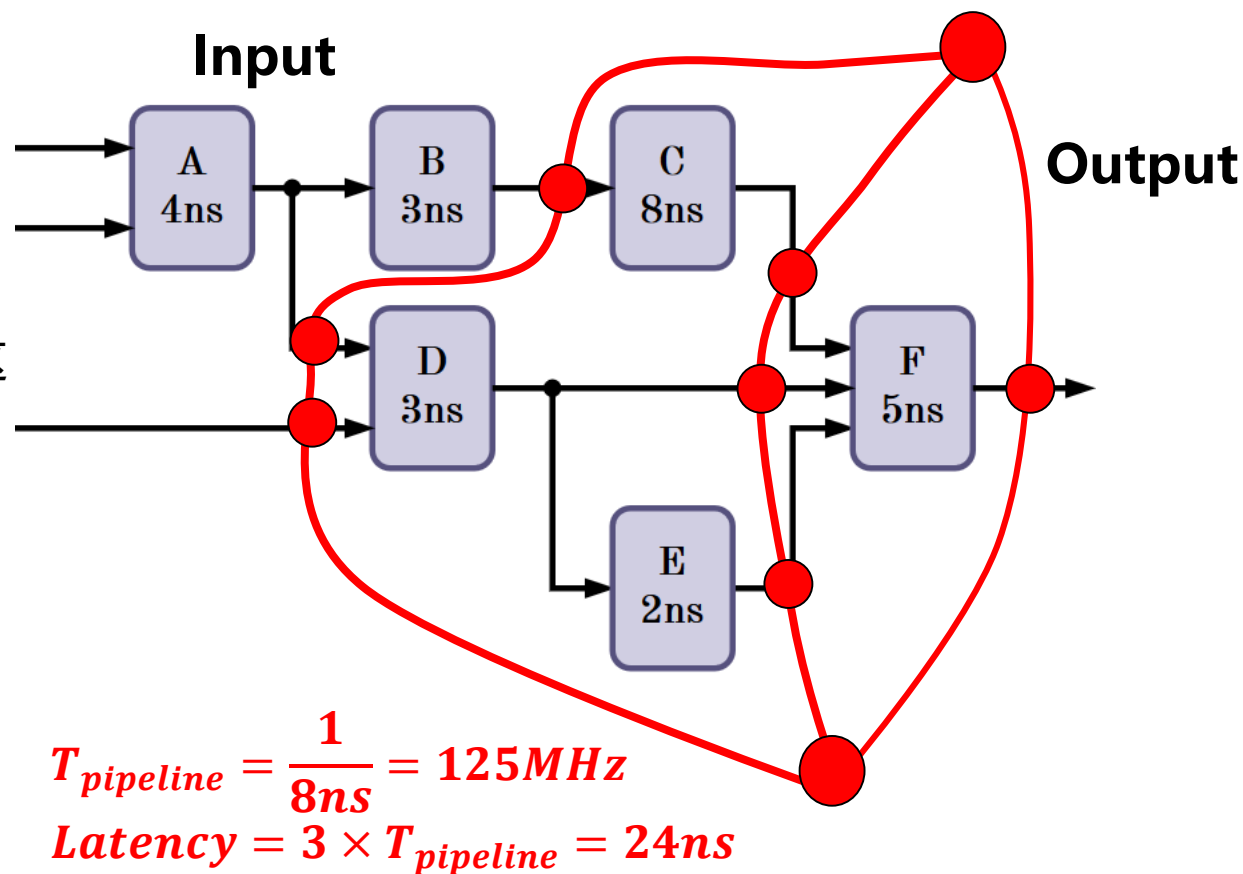
- 划一条经过电路中的每一个输出端的线，在与输出端相交的地方做标记

- Step2

- 从右向左重复Step1，遍历模块间的连线，这些轮廓线就把电路的输入、输出、以及中间部分分成了不同区域，从而确定了电路的流水级，

- Step3

- 在轮廓线与模块间连线的交点处插入寄存器
- 流水线的时钟周期取决于延迟最大的模块



关键点：把寄存器插入在电路中延迟时间最长的关键路径上(Bottleneck)

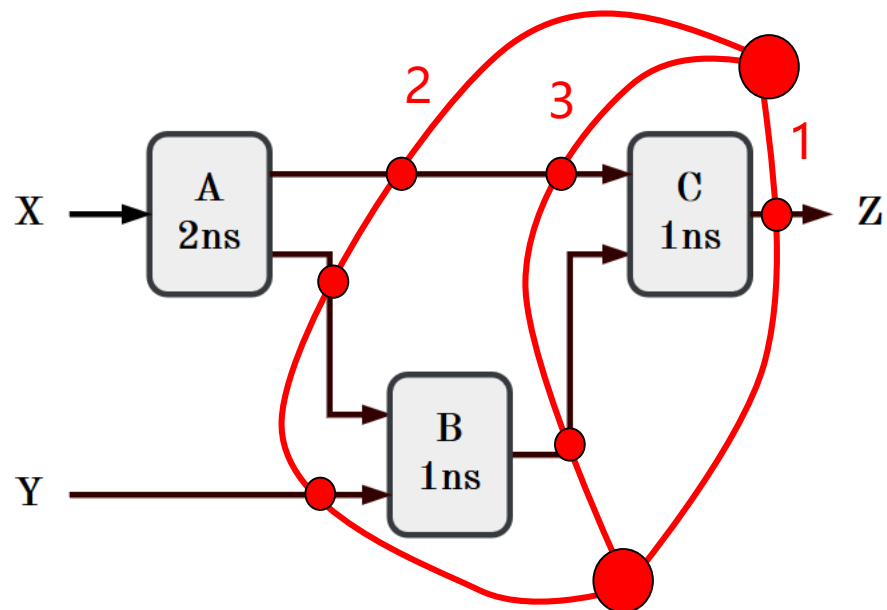
# 流水线举例

- 观察结果

- 1级流水线对延迟时间和吞吐率没影响
- 2级流水线可以提高吞吐率，不影响延迟时间，原因在于把关键路径上的长延迟组合逻辑分开，从而提高了电路的工作频率
- 更多的流水级不能改善吞吐率，同时会增加延迟时间
- 为改善流水线性能，电路中常需要直接级联的寄存器？

解决电路的瓶颈问题（Bottleneck）加入流水线

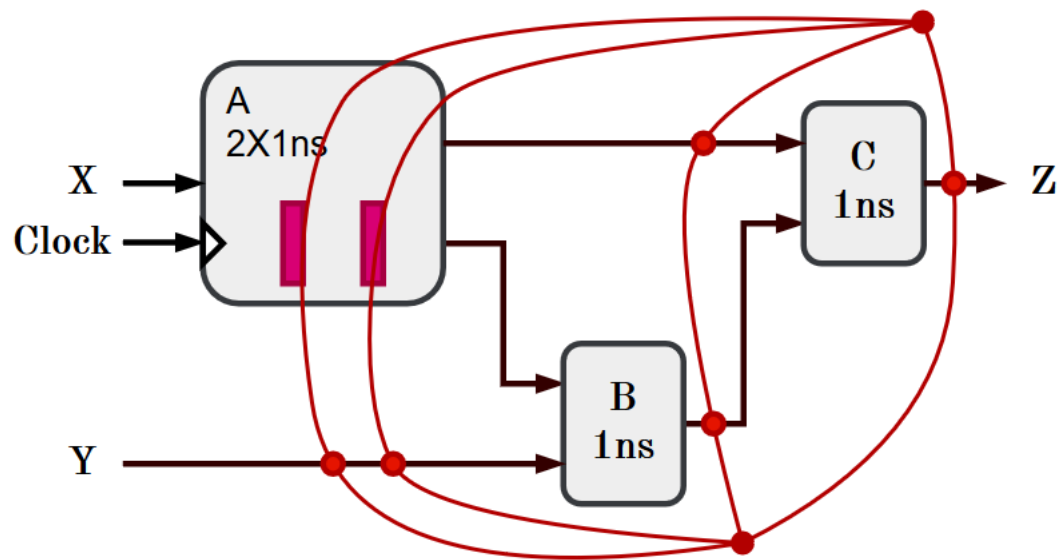
- 优点：提高电路的吞吐率
- 缺点：也会增加电路的延迟时间



	Latency	Throughput
0-pipeline	4	1/4
1-pipeline	4	1/4
2-pipeline	4	1/2
3-pipeline	6	1/2

# 流水线化的逻辑模块

- 流水线化的数字电路系统可以分层实现
  - 把长延迟时间的组合逻辑模块，先分成  $k$  级流水线结构，这样可以降低流水线的时钟周期
  - 在计算总的数字系统流水级时，要把其中子模块的流水级计算在内



4级流水线,  $Throughput = 1, Latency = 4ns$

# 考虑前面的例子

其中子模块C的延迟时间最长：8ns

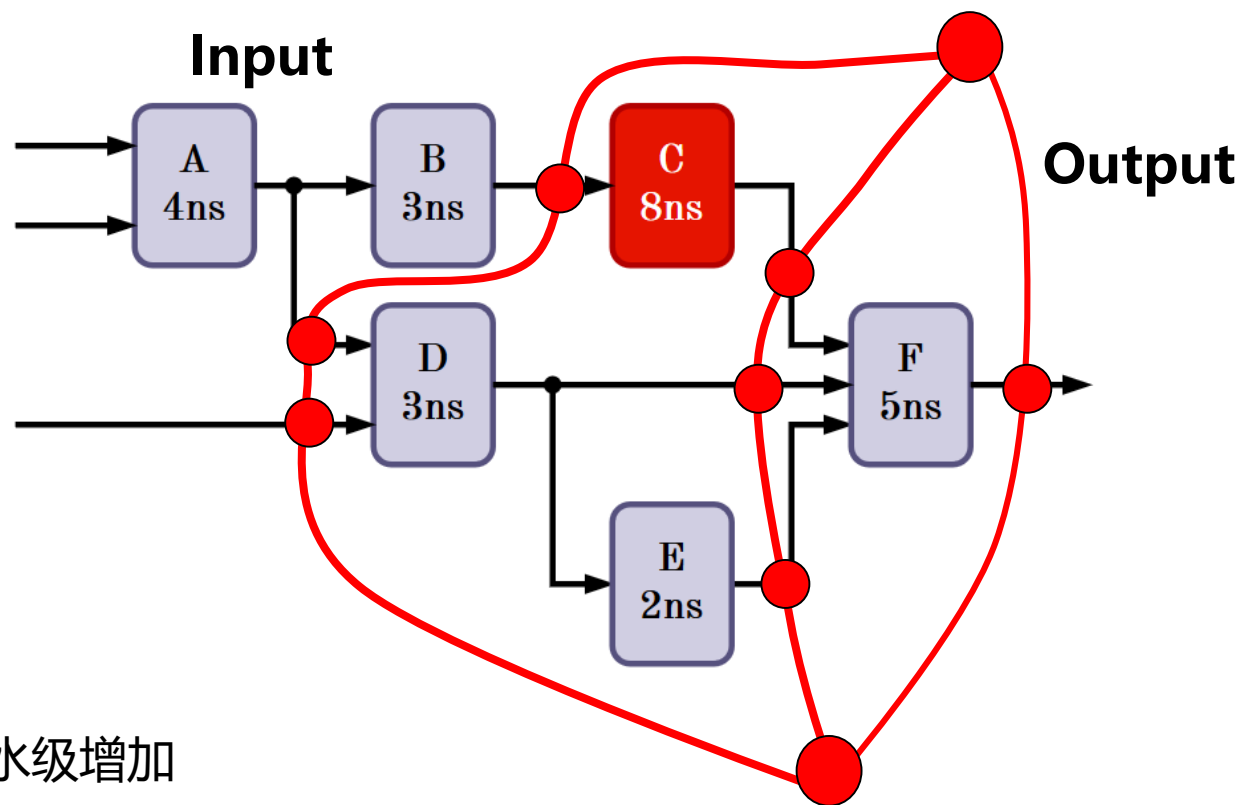
因此整个系统的吞吐率为：1/8=125MHz

$$T_{\text{pipeline}} = \frac{1}{8\text{ns}} = 125\text{MHz}$$

$$\text{Latency} = 3 \times T_{\text{pipeline}} = 24\text{ns}$$

对此系统如何进一步提高其性能，即提高吞吐率？

1. 寻找延迟时间更小的子模块C
2. 寻找就有流水线的子模块C，但整个系统的流水级增加
3. 把子模块C的输出复制，让下级模块交替使用（空间换时间）

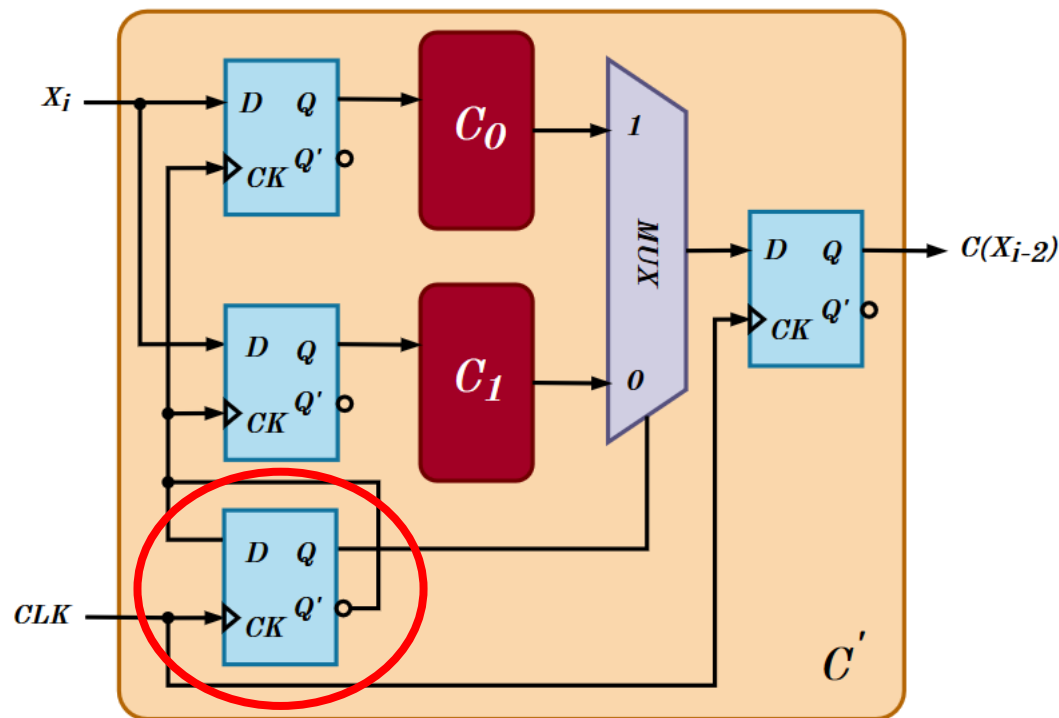
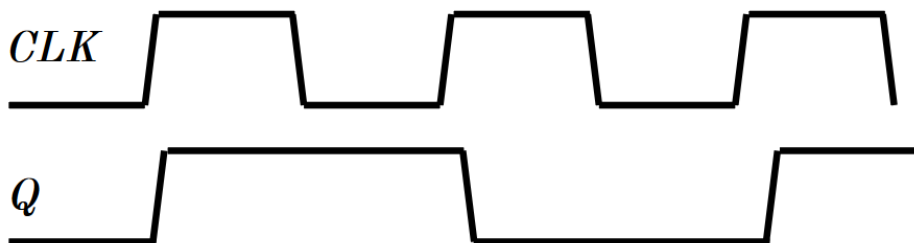


# 交错电路(Circuit Interleaving)

通过复制数字系统中关键路径上延迟时间最长的组合电路子模块，并把输入值复制后交替提供给复制的子模块使用

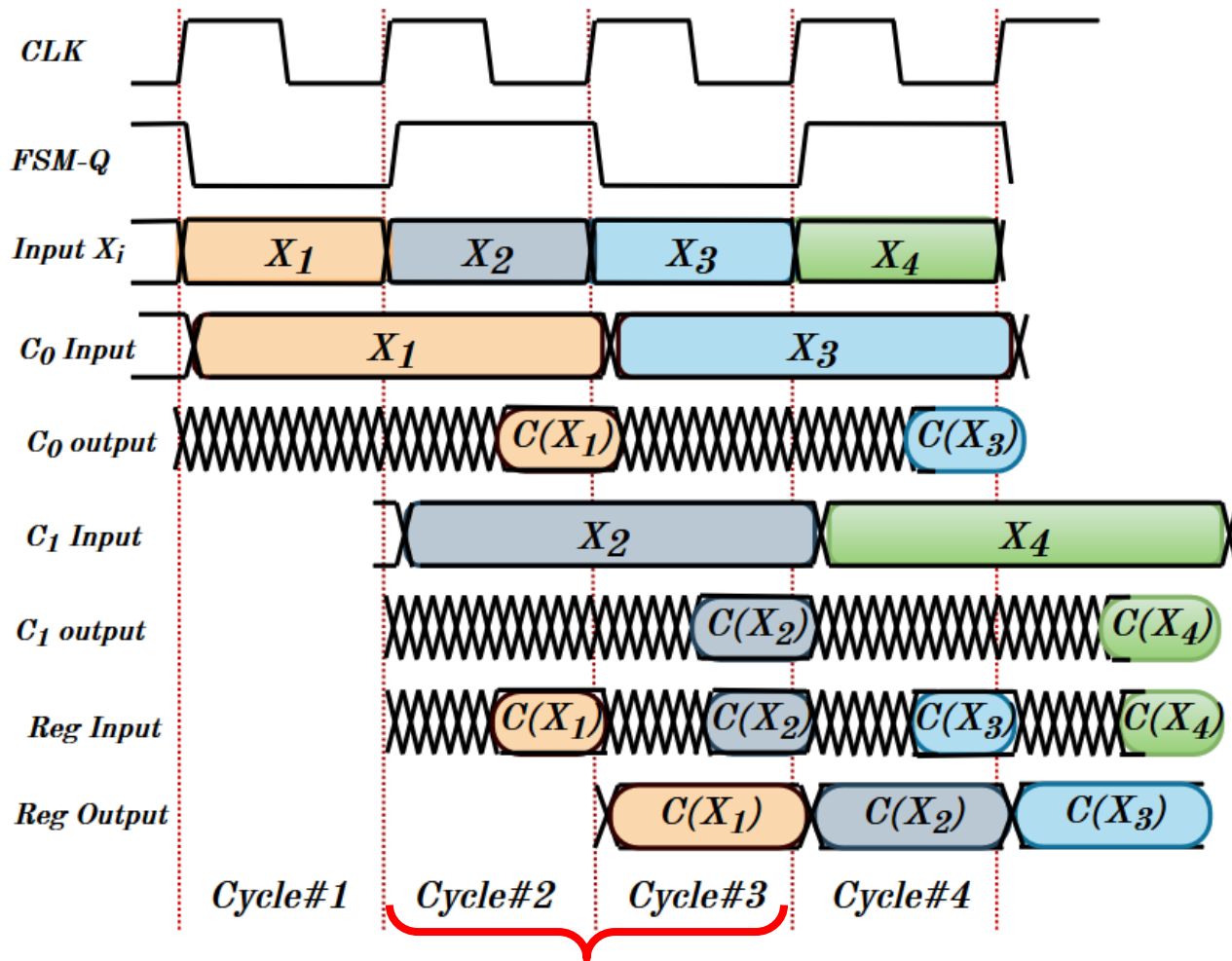
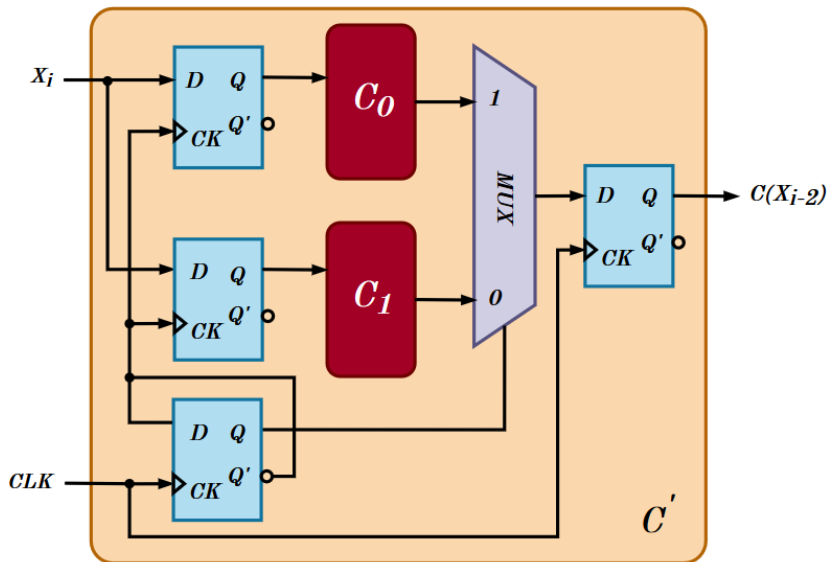
在输出端交替选择复制子模块的输出

这是一个2级流水线结构



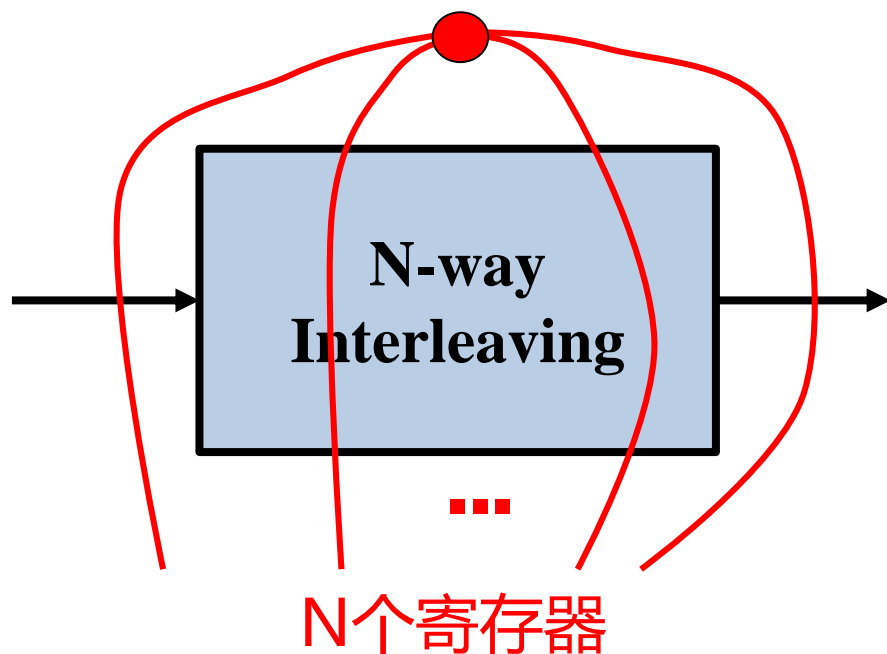
简单的2状态的FSM，实现交替控制

# 交错电路时序图

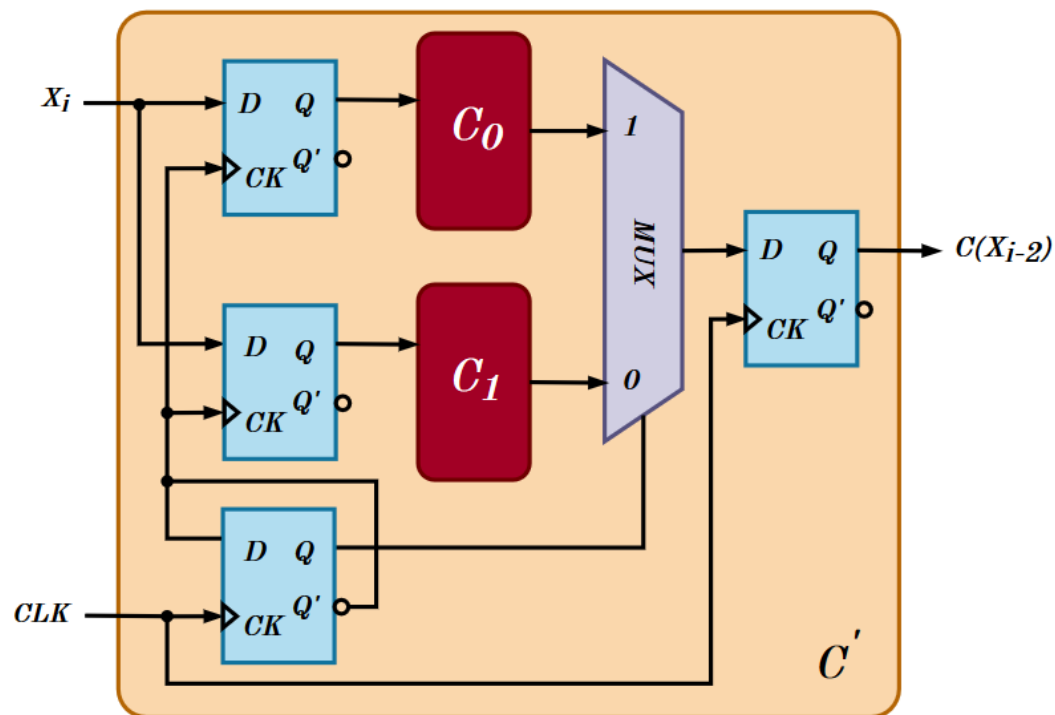


$$2 \cdot t_{clk} \geq (t_{PD.upstreamREG} + t_{PD.Latch} + t_{PD.C} + t_{PD.MUX} + t_{Setup.REG.})$$

# 交错电路概念扩展



N路交错等价于N级流水线



2路交错电路，在 $t_i$ 时刻的输入，需要延迟2个时钟周期，在 $t_{i+2}$ 时刻在输出端得到结果

$$\text{Throughput} = 1/T_{\text{clock}}$$

$$\text{Latency} = 2 \times T_{\text{clock}}$$

# 多种流水线技术共用

可以结合交错电路和流水线分级技术共用来提高电路的吞吐率

$C'$  子模块采用交错电路实现，相当于分成了2级流水线

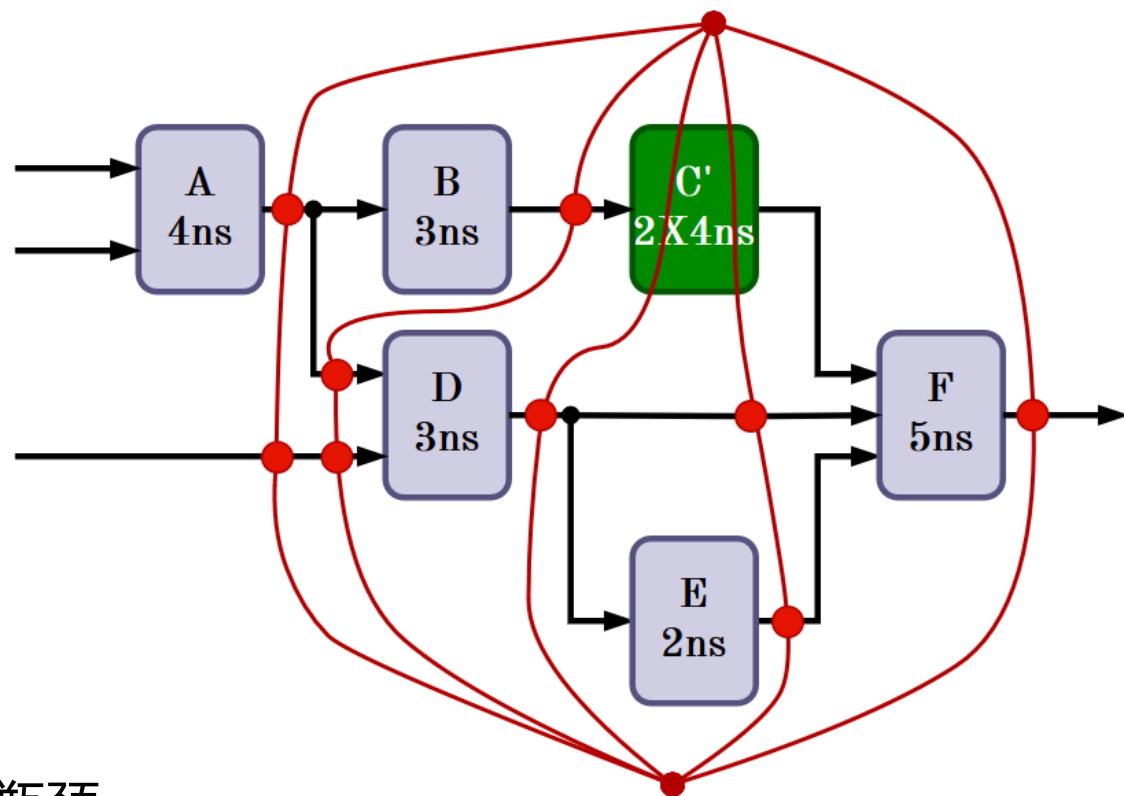
$$\text{Throughput} = 1/4ns = 250MHz$$

$$\text{Latency} = 2 \times 4ns = 8ns$$

因为 $C'$ 内包括2个流水级，分割流水级的切分线要经过 $C'$ 两次

通过采用Interleaving和pipelining技术，电路中的瓶颈(Bottleneck)从模块C转移到了模块F

整个电路系统变成了一个5级流水线电路，流水线时钟周期为5ns



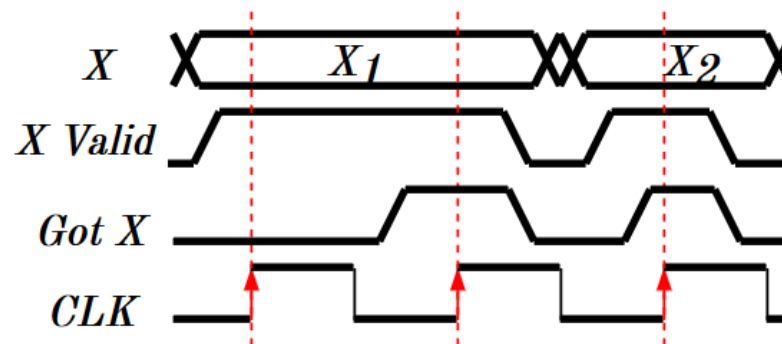
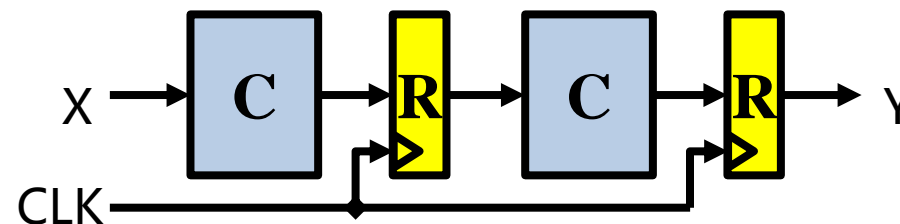
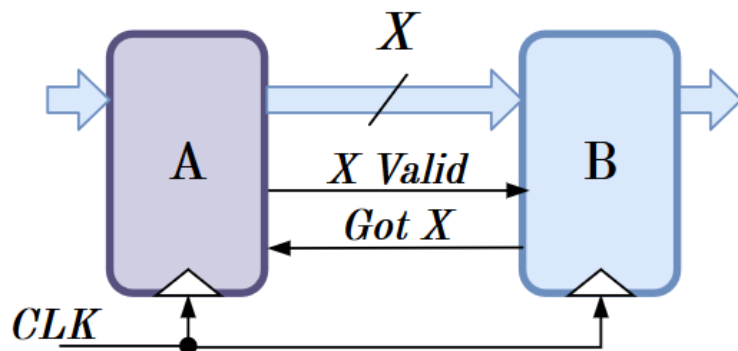
$$\text{Throughput} = 1/5ns = 200MHz$$

$$\text{Latency} = 5 \times 5ns = 25ns$$

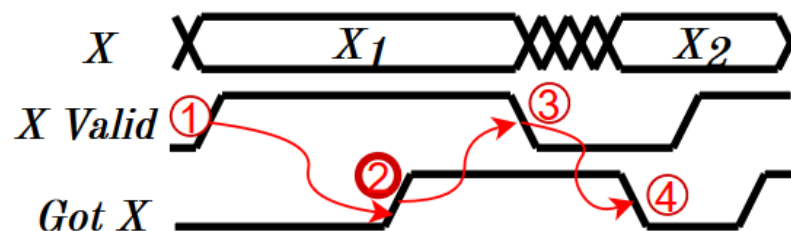
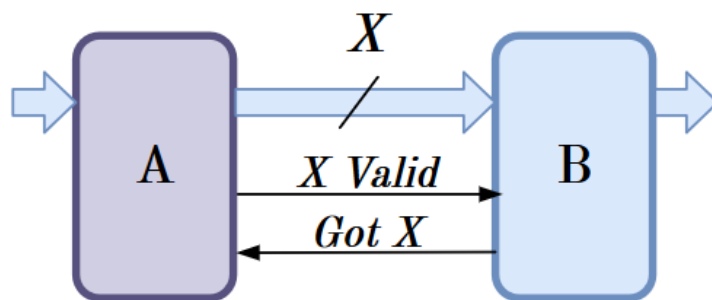


# 异步传输控制(Control Structure Alternative)

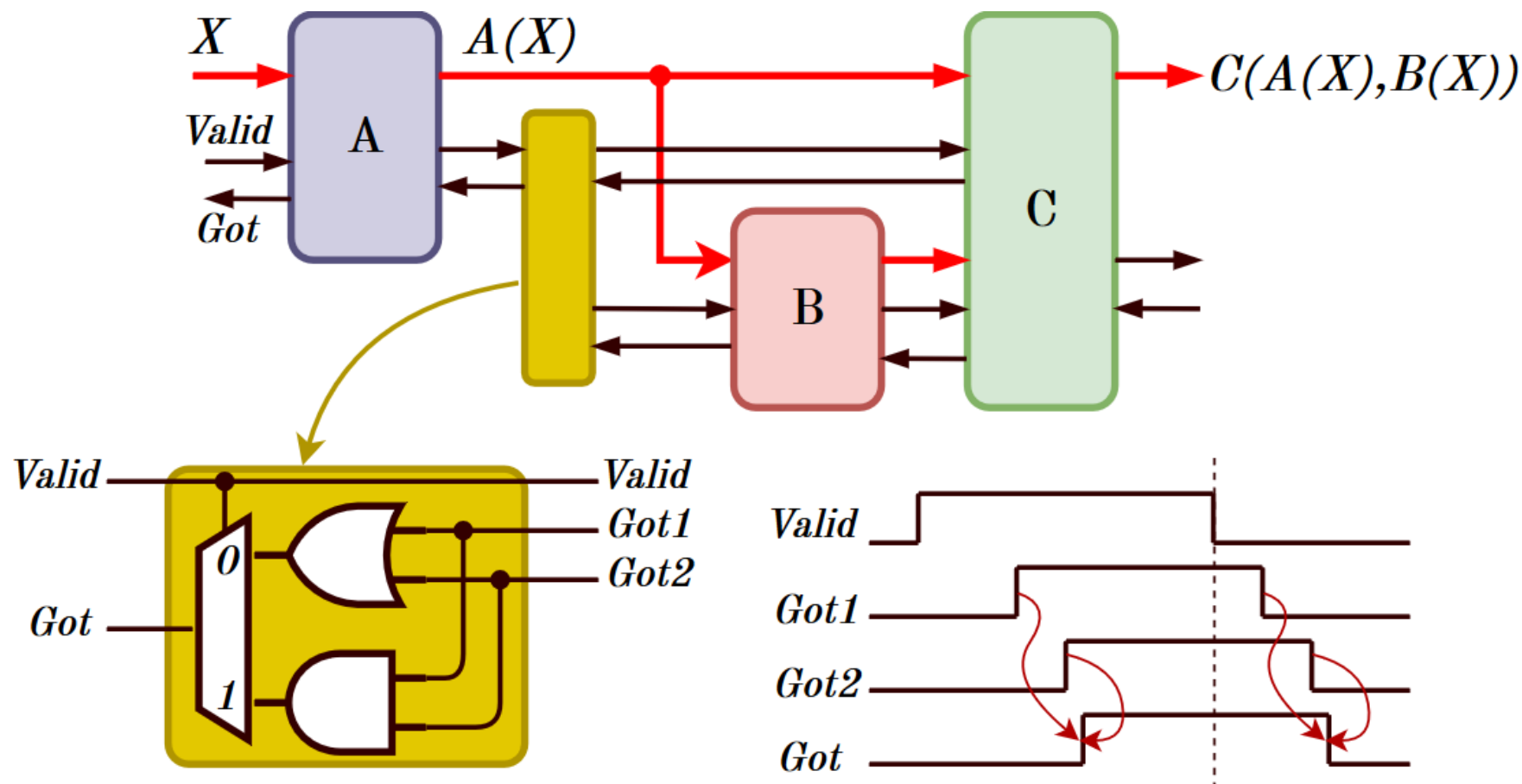
- 同步传输，全局时钟控制
- 同步传输，局部时钟定时，控制收发时序



- 异步传输，通过握手信号的电平变化定时，控制收发间的时序

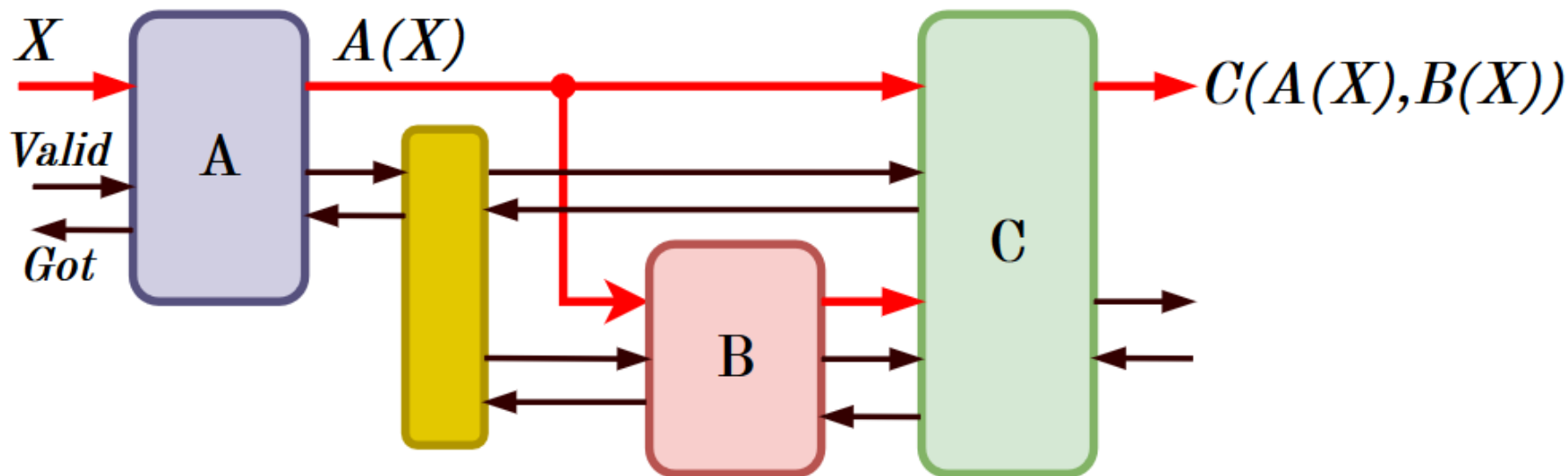


# 异步传输自定时举例 (1)



$Got = 1$ , B和C都收到数据;  $Got = 0$ , B和C都接收数据完成

## 异步传输自定时举例 (2)



好的时间无关电路设计原则

- 对电路中的各个子模块的时序约束相互独立
- 各模块独立处理特例情况（如乘数为“0”）
- 提高各个子模块性能后，整个系统的性能随之改进
- 可以用来实现同步或异步逻辑

# 传输控制结构分类

易实现，时间间隔固定，会浪费时间  
(不依赖于传输的数据有无或长短)

在大规模系统中，系统的定时器生成逻辑变得异常复杂，不可接受

	同步(Synchronous)	异步(Asynchronous)
全局定时 Globally Timed	在全局时钟作用下，中央控制状态机产生所有控制信号	中央控制单元为当前控制任务量身定制所需的时间片
局部定时 Locally Timed	在全局时钟作用下，每个主要的子系统生成与时钟同步的开始和结束控制信号	各个子系统异步地接收开始信号，生成异步完成信号 (可能在本地时钟的控制下)

构造大规模系统的最好方法，各个子系统可以使用独立定时器来控制数据传输，效率高，全局可控

几十年来的“大创新想法”，在一些特殊场景下采用，还有很多工作需要研究



# 小结

- 延迟时间(Latency,  $L$ ): 从给定的输入有效, 到输出有效所经历的时间间隔
- 吞吐率(Throughput,  $T$ ): 输出端更新数据的速率
- 对组合逻辑来说:  $L = t_{PD}, T = 1/L$
- 对  $k$  ( $k > 0$ ) 级流水线:
  - 输出总是包含寄存器(Register)
  - 从输入到输出的每条路径上, 都包含  $k$  个寄存器
  - 在  $Clock_i$  后的短时间, 输入有效; 在  $Clock_{i+k}$  后的短时间, 输出有效
  - $T_{CLK} = t_{PD.REG} + t_{PD.最慢流水级延时} + t_{SETUP}$
  - 吞吐率  $T = 1/T_{CLK}$ 
    - 更高的吞吐率  $\rightarrow$  把慢的流水级分成更细的流水级
    - 如果不能分成更多流水级, 可以采用复制逻辑模块, 交错电路进一步降低延迟时间
  - 延迟时间  $L = k \times t_{CLK} = k/T$ 
    - $L_{pipeline} > L_{Combinational Logic}$

# 问题和建议?

