

信号量、管程与屏障



中国科学院大学计算机与控制学院 中国科学院计算技术研究所 2021-10-13



内容提要

- 信号量
- 管程
- 屏障



为什么需要信号量

• 生产者-消费者问题



- 一个或多个生产者在生成数据后放在一个缓冲区里
- 单个消费者从缓冲区取出数据处理
- 任何时刻只能有一个生产者或消费者可访问缓冲区
- 应用场景:网络服务器处理请求,网络线程接收网络请求,业务线程处理请求

• 锁方案

- 临界区:读写缓冲区
- 保证只有一个线程访问缓冲区
- 一问题:生产者线程释放锁后,可能仍然是生产者线程 获得锁



为什么需要信号量

• 生产者-消费者问题



- 锁方案
 - 锁保护共享资源互斥访问
 - 无法提供线程条件同步
- 所需的机制特征
 - 表示资源状态: 缓冲区空 vs. 缓冲区满
 - 条件同步:使得多进程/线程根据资源状态执行



信号量 Semaphores (Dijkstra, 1965)

- 信号量是操作系统提供的一种协调共享资源访问的方法
- 信号量组成
 - 一个整形变量,表示系统资源的数量
 - 两个原子操作组成

```
P 操作(又名 Down 或 Wait)

- 等待信号量为正,信号量减1

P(s) {

while (s <= 0);

s--;
}
```

```
v 操作(又名 Up 或 Signal)
- 信号量加1
v(s) {
s++;
}
```



信号量的实现与使用

```
Class Semaphore {
  int sem;
  WaitQueue q;
}
```

```
Semaphore::P() {
    sem--;
    if (sem < 0) {
        Add this thread t to q;
        block(t);
    }
}</pre>
```

```
Semaphore::V() {
    sem++;
    if (sem<=0) {
        Remove a thread t from q;
        wakeup(t);
    }
}</pre>
```

• 信号量的使用

- 互斥访问:保护临界区互斥访问, Semaphore(1)

- 条件同步: 多线程之间同步, Semaphore (N>=0)





- 有界缓冲区的生产者-消费者问题
 - 一个或多个生产者在生成数据后放在一个缓冲区里
 - 单个消费者从缓冲区取出数据处理
 - 任何时刻只能有一个生产者或消费者可访问缓冲区

■要求

- □ 任何时刻只能有一个线程操作缓冲区(互斥访问)
- 缓冲区空时,消费者必须等待生产者(条件同步)
- 缓冲区满时,生产者必须等待消费者(条件同步)



设计

- 缓冲区空:信号量emptyBuffers

- 缓冲区满:信号量fullBuffers

```
Class BoundedBuffer {
   fullBuffers = new Semaphore(0);
   emptyBuffers = new Semaphore(1);
}
```

```
BoundedBuffer::Deposit(c) {
    emptyBuffers->P();
    Add c to the buffer;
    fullBuffers->V();
}
```

```
BoundedBuffer::Remove(c) {
    fullBuffers->P();
    Remove c from buffer;
    emptyBuffers->V();
}
```



设计

- 缓冲区空:信号量emptyBuffers

- 缓冲区满:信号量fullBuffers

```
Class BoundedBuffer {
   fullBuffers = new Semaphore(0);
   emptyBuffers = new Semaphore(n);
}
```

```
BoundedBuffer::Deposit(c) {
    emptyBuffers->P();
    Add c to the buffer;
    fullBuffers->V();
}
```

```
BoundedBuffer::Remove(c) {
    fullBuffers->P();
    Remove c from buffer;
    emptyBuffers->V();
}
```



设计

- 缓冲区空:信号量emptyBuffers

- 缓冲区满:信号量fullBuffers

```
Class BoundedBuffer {
   mutex = new Semaphore(1);
   fullBuffers = new Semaphore(0);
   emptyBuffers = new Semaphore(n);
}
```

```
BoundedBuffer::Deposit(c) {
    emptyBuffers->P();
    mutex->P();
    Add c to the buffer;
    mutex->V();
    fullBuffers->V();
}
```

```
BoundedBuffer::Remove(c) {
    fullBuffers->P();
    mutex->P();
    Remove c from buffer;
    mutex->V();
    emptyBuffers->V();
}
```



内容提要

- 信号量
- 管程
- 屏障



为什么需要管程(Monitors)

- 信号量定义
 - 资源数目和队列
 - P/V操作
- 潜在问题
 - 调用者手动调用P/V操作做条件同步
 - 可能因调用错误,导致程序出错
- 所需机制的特征
 - 避免调用者错误,将共享变量及对共享变量的操作进行封装
 - 形成一个具有一定接口的功能模块,供进程调用实现 并发控制

```
Class Semaphore {
  int sem;
  WaitQueue q;
}
```

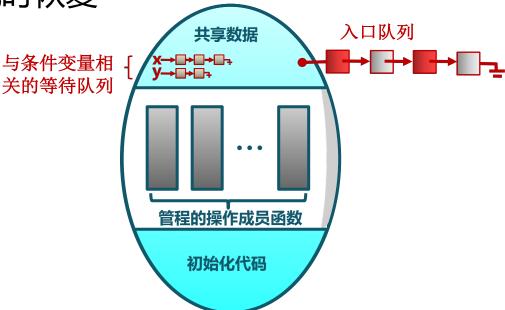


管程(Monitors)

- **管程**是一种用于多线程互斥访问共享资源的程序结构
 - 采用面向对象方法,简化了线程间的同步控制
 - 任一时刻最多只有一个线程执行管程代码

- 正在管程中的线程可临时放弃管程的互斥访问,等待事

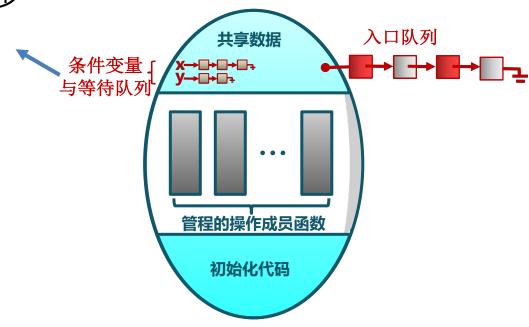
件出现时恢复





管程组成

- 组成
 - 一个锁
 - 控制管程代码的互斥访问
 - 条件变量(Condition Variables)
 - 管理共享数据的条件同步
 - 等待原因
 - 是否需要等待的条件





管程示例

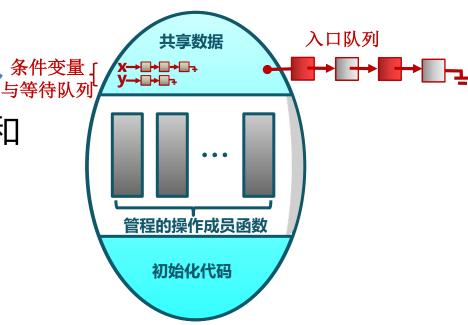
```
可能需要等待的线程
Acquire(mutex);
while (等待条件满足)
cond.wait(mutex);
...
(使用资源)
...
Release(mutex);
```

```
改变等待条件的线程
Acquire (mutex);
...
(使资源可用,使等待条件不满足)
...
Signal (cond);
/* 或 Broadcast (cond); */
Release (mutex);
```



管程组成

- 面向对象封装
 - 成员变量
 - 等待原因(例如,某个变量值)
 - 条件变量
 - 成员函数
 - 资源操作代码
- 条件变量
 - 提供原语操作,实现等待和 通知
 - 包含等待队列





管程示例

- 面向对象封装
 - ExampleMonitor.op1()
 - ExampleMonitor.op2()

```
Monitor ExampleMonitor
   condition cv1;
                             procedure op2()
                             begin
   bool flag;
                                 acquire(mutex)
   procedure op1()
                                 use resource
   begin
                                 flag = false
      acquire (mutex)
                                 cv1.signal()
                                 release (mutex)
      while(flag)
         cv1.wait(mutex)
                             end
      use resource
      release (mutex)
   end
```



条件变量原语操作

- 条件变量是管程内的等待机制
 - 每个条件变量表示一种等待原因,对应一个等待队列
- Wait()原语操作
 - 将自己阻塞在等待队列中
 - 等待被唤醒或执行线程释放管程的互斥访问
- Signal()原语操作
 - 将等待队列中的一个线程唤醒
 - 如果等待队列为空,则等同空操作
- Broadcast()原语操作
 - 唤醒所有等待的线程



条件变量实现

实现示例

```
Class Condition {
   int numWaiting = 0;
   WaitQueue q;
}
```

```
Condition::Wait(lock) {
    numWaiting++;
    Add this thread t to q;
    release(lock);
    schedule();
    acquire(lock);
}
```

```
Condition::Signal() {
    if (numWaiting > 0) {
        Remove a thread t from q;
        wakeup(t);
        numWaiting--;
    }
}
```



示例

```
classBoundedBuffer {
    ...
    Lock lock;
    int count = 0;
    Condition full, empty;
}
```

```
BoundedBuffer::Deposit(c) {

   Add c to the buffer;
   count++;
}
```

```
BoundedBuffer::Remove(c) {
    Remove c from buffer;
    count--;
}
```



示例

```
classBoundedBuffer {
    ...
    Lock lock;
    int count = 0;
    Condition full, empty;
}
```

```
BoundedBuffer::Deposit(c) {
   lock->Acquire();

Add c to the buffer;
   count++;

   lock->Release();
}
```

```
BoundedBuffer::Remove(c) {
   lock->Acquire();

   Remove c from buffer;
   count--;

   lock->Release();
}
```



```
classBoundedBuffer {
    ...
    Lock lock;
    int count = 0;
    Condition full, empty;
}
```

```
BoundedBuffer::Deposit(c) {
   lock->Acquire();
   while (count == n)
       full.Wait(&lock);
   Add c to the buffer;
   count++;

   lock->Release();
}
```

```
BoundedBuffer::Remove(c) {
   lock->Acquire();

Remove c from buffer;
   count--;
   full.Signal();
   lock->Release();
}
```



```
Class BoundedBuffer {
    ...
    Lock lock;
    int count = 0;
    Condition full, empty;
}
```

```
BoundedBuffer::Deposit(c) {
   lock->Acquire();
   while (count == n)
       full.Wait(&lock);
   Add c to the buffer;
   count++;
   empty.Signal();
   lock->Release();
}
```

```
BoundedBuffer::Remove(c) {
    lock->Acquire();
    while (count == 0)
    empty.Wait(&lock);
    Remove c from buffer;
    count--;
    full.Signal();
    lock->Release();
}
```



- 另一种实现
 - 问题: signal后被唤醒线程是否立即运行?

```
Class BoundedBuffer {
    ...
    Lock lock;
    int count = 0;
    Condition full, empty;
}
```

```
BoundedBuffer::Deposit(c) {
   lock->Acquire();
   if (count == n)
        full.Wait(&lock);
   Add c to the buffer;
   count++;
   empty.Signal();
   lock->Release();
}
```

```
BoundedBuffer::Remove(c) {
   lock->Acquire();
   if (count == 0)
      empty.Wait(&lock);
   Remove c from buffer;
   count--;
   full.Signal();
   lock->Release();
}
```



Signal 之后的三种选择

- 发送方退出管程 (Hansen管程)
 - 规定Signal 必须是管程中的过程的最后一个语句
- · 让被唤醒的线程立即执行,发送方进入signal队列 (Hoare管程)
 - 如果发送方有其他工作要做,会很麻烦
 - 很难确定没有其他工作要做,因为 signal 的实现并不知道它是如何被使用的
- 发送方继续执行 (Mesa管程)
 - 易于实现
 - 然而,被唤醒的进程实际执行时,条件可能不为真
 - 被唤醒的进程回到wait()执行时,需要重新判断等待原因条件



Mesa管程解决生产者-消费者问题

```
static count = 0;
static Cond full, empty;
static Mutex lock;
Enter(Item item) {
 Acquire (lock);
  if (count==1)
    full.wait(lock);
  Add c to the buffer
  count++;
  Signal(empty);
  Release (lock);
```

```
Remove(Item item) {
   Acquire(lock);
   if (!count)
     empty.wait(lock);
   Revmoe c from buffer
   count--;
   Signal(full);
   Release(lock);
}
```

不规范的编程模式



Mesa管程解决生产者-消费者问题

```
static count = 0;
static Cond full, empty;
static Mutex lock;
Enter(Item item) {
  Acquire(lock);
  while (count==1)
    full.wait(lock);
  将物品插入缓冲区
  count++;
  Signal (empty);
  Release(lock);
```

```
Remove(Item item) {
    Acquire(lock);
    while (!count)
        empty.wait(lock);
        将物品移出缓冲区
        count--;
        Signal(full);
        Release(lock);
}
```

规范的编程模式

TAMENT OF SUFF

管程的演变

- Brinch-Hansen (73) 和 Hoare 管程 (74)
 - Hansen: 要求 Signal 是最后一条语句
 - Hoare: 要求 Signaler 放弃控制权,交由被唤醒者执行
- Mesa 语言 (77)
 - 语言内置管程
 - Waiter 简单地进入就绪队列,且没有特别的优先级
- pthreads (95)
 - 1989 年开始标准化
 - 在 ANSI/IEEE POSIX 1003.1 运行库中被定义
 - pthread_mutex_lock、pthread_cond_wait、pthread_cond_signal、pthread_cond_broadcast
- Java 线程
 - James Gosling 在上世纪90年代早期提出,不包括线程
 - 使用大多数的 pthreads 原语
 - Java对象:内置锁和synchronized操作, wait(), notify(), notifyAll()



信号量与管程对比

信号量

- 控制对多个共享资源的访问,用于进程/线程间条件同步
- 可以并发,取决于sem初始值
- sem表示资源数量
- P操作可能导致阻塞, 也可能不阻塞
- V操作唤醒其他进程/线程后,当前进程/线程与被唤醒者可以并发执行

管程

- 一种程序结构,限制同一时刻只有一个线程访问临界区
- 管程内部同一时刻只有一个线程执行
- 自行判断资源可用性(等待原因判断)
- wait操作一定会阻塞
- signal操作后,被唤醒线程是否执行取决于管程风格



内容提要

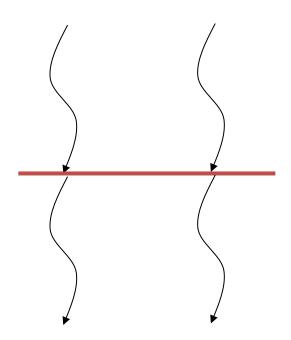
- 信号量
- 管程
- 屏障



屏障 (Barrier)

- 线程 A 和线程 B 希望在某个特定的点交会并继续执行
 - 示例1
 - 父线程调用pthread_join等待
 - 直到子线程调用pthread_exit退出
 - 示例2
 - 多线程map-reduce操作

线程 A 线程 B





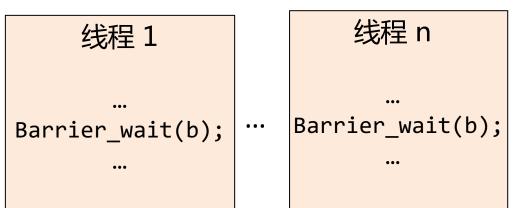
屏障原语(Barrier)

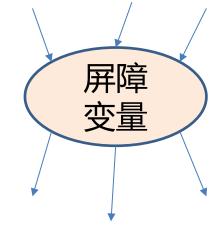
功能

- 协调多个线程并行共 同完成某项任务
- 设定一个屏障变量b及 其初始值n
- 若屏障变量值小于n , 则线程等待
- 若屏障变量的值达到 n ,则唤醒所有线程 , 所有线程继续工作

操作原语

barrier_wait



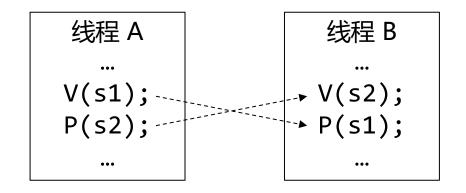




屏障实现

使用两个信号量

```
init (s1, 0);
init (s2, 0);
```

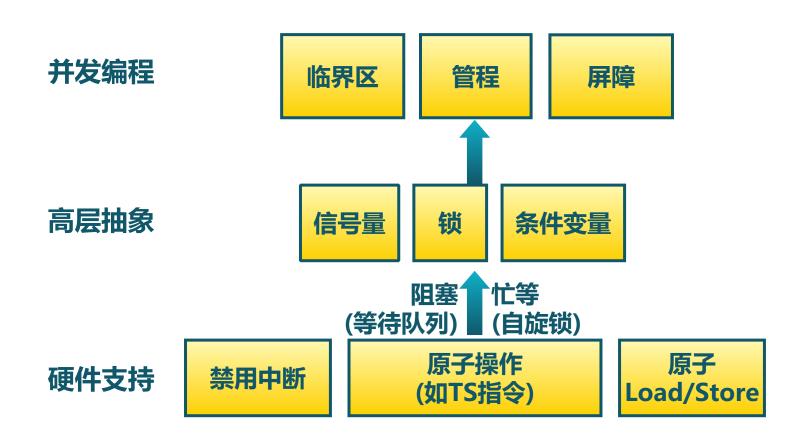


- 如果有超过两个线程怎么办?
- 使用管程实现
 - 等待原因:抵达屏障的线程数量没有达到n



总结

• 操作系统提供的同步机制总结





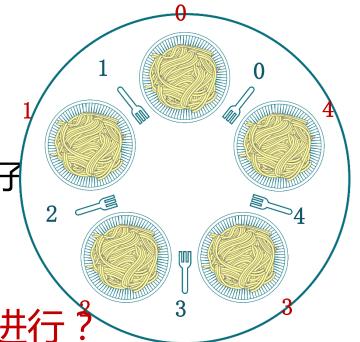
两个同步的例子

- 哲学家就餐问题
- 读者-写者问题



哲学家就餐问题

- 5个哲学家围绕一张圆桌而坐
 - 桌子上放着5支叉子
 - 每两个哲学家之间放一支叉子
- 哲学家的动作包括思考和进餐
 - 进餐时需同时拿到左右两边的叉子
 - 思考时将两支叉子放回原处



- 如何保证哲学家们的动作有序进行
- 不出现有人永远拿不到叉子



方案1

• 二值信号量(锁)

```
#define N 5
                           // 哲学家个数
semaphore fork[5];
                           // 信号量初值为1
void philosopher (int i) // 哲学家编号:0-4
   while (TRUE)
                         // 哲学家在思考
     think();
                         // 去拿左边的叉子
     P(fork[i]);
     P(fork[(i + 1) % N]); // 去拿右边的叉子
     eat();
                         // 吃面条中....
                     // 放下左边的叉子
     V(fork[i]);
     V(fork[(i + 1) % N ]); // 放下右边的叉子
```

不正确,可能导致死锁



方案2

• 一把大锁。。。

```
#define N 5
                              // 哲学家个数
semaphore fork[5];
                             // 信号量初值为1
                             // 互斥信号量, 初值1
semaphore mutex;
                             // 哲学家编号:0 - 4
void philosopher(int i)
   while(TRUE) {
                             // 哲学家在思考
       think();
                            // 进入临界区
      P(mutex);
                           // 去拿左边的叉子
      P(fork[i]);
      P(fork[(i + 1) % N]); // 去拿右边的叉子
                            // 吃面条中....
      eat();
                          // 放下左边的叉子
      V(fork[i]);
      V(fork[(i + 1) % N]); // 放下右边的叉子
      V(mutex);
                           // 退出临界区
```

互斥访问正确,但每次只允许一人进餐



方案3

• 调整执行顺序

```
#define N 5
                               // 哲学家个数
                               // 信号量初值为1
semaphore fork[5];
void philosopher(int i)
                              // 哲学家编号:0 - 4
   while (TRUE)
       think();
                               // 哲学家在思考
       if (i\%2 == 0) {
                            // 去拿左边的叉子
         P(fork[i]);
          P(fork[(i + 1) % N]); // 去拿右边的叉子
       } else {
          P(fork[(i + 1) % N]); // 去拿右边的叉子
                              // 去拿左边的叉子
          P(fork[i]);
                             // 吃面条中....
       eat();
                              // 放下左边的叉子
      V(fork[i]);
      V(fork[(i + 1) % N]); // 放下右边的叉子
```

没有死锁,可有多人同时就餐



读者-写者问题

- 共享数据的两类使用者
 - 读者:只读取数据,不修改
 - 写者:读取和修改数据
- 读者-写者问题描述:对共享数据的读写
 - "读 读"允许
 - 同一时刻,允许有多个读者同时读
 - "读 写" 互斥
 - 没有写者时读者才能读
 - 没有读者时写者才能写
 - "写 写" 互斥
 - 没有其他写者时写者才能写



用信号量解决读者-写者问题

- 用信号量描述每个约束
- 信号量WriteMutex
 - 控制读写操作的互斥
 - 初始化为1
- 读者计数Rcount
 - 正在进行读操作的读者数目
 - 初始化为0
- 信号量CountMutex
 - 控制对读者计数的互斥修改
 - 初始化为1



用信号量解决读者-写者问题

- 写互斥
- 读写互斥

Writer

```
P(WriteMutex);
write;
V(WriteMutex);
```

此实现中,读者优先

Reader

```
P(CountMutex);
if (Rcount == 0)
   P(WriteMutex);
++Rcount;
V(CountMutex);

read;

P(CountMutex);
--Rcount;
if (Rcount == 0)
   V(WriteMutex);

V(CountMutex)
```



用管程解决读者-写者问题

- 管程封装
 - 两个基本方法

```
Database::Read() {
     Wait until no writers;
     read database;
     check out - wake up waiting writers;
}
```

```
Database::Write() {
    Wait until no readers/writers;
    write database;
    check out - wake up waiting readers/writers;
}
```

■ 管程的状态变量

```
AR = 0;  // # of active readers
AW = 0;  // # of active writers
WR = 0;  // # of waiting readers
WW = 0;  // # of waiting writers
Lock lock;
Condition okToRead;
Condition okToWrite;
```



读者实现

• 对写友好

```
AR = 0; // # of active readers
AW = 0; // # of active writers
WR = 0; // # of waiting readers
WW = 0; // # of waiting writers
Lock lock;
Condition okToRead;
Condition okToWrite;
```

```
Public Database::Read() {
    //Wait until no writers;
    StartRead();
    read database;
    //check out - wake up waiting writers;
    DoneRead();
}
```

```
Private Database::StartRead() {
    lock.Acquire();
    while ((AW+WW) > 0) {
        WR++;
        okToRead.wait(&lock);
        WR--;
    }
    AR++;
    lock.Release();
}
```

```
Private Database::DoneRead() {
    lock.Acquire();
    AR--;
    if (AR ==0 && WW > 0) {
        okToWrite.signal();
    }
    lock.Release();
}
```



写者

```
AR = 0; // # of active readers
AW = 0; // # of active writers
WR = 0; // # of waiting readers
WW = 0; // # of waiting writers
Lock lock;
Condition okToRead;
Condition okToWrite;
```

```
Public Database::Write() {
    //Wait until no readers/writers;
    StartWrite();
    write database;
    //check out-wake up waiting readers/writers;
    DoneWrite();
}
```

```
Private Database::StartWrite() {
    lock.Acquire();
    while ((AW+AR) > 0) {
        WW++;
        okToWrite.wait(&lock);
        WW--;
    }
    AW++;
    lock.Release();
}
```

```
Private Database::DoneWrite() {
   lock.Acquire();
   AW--;
   if (WW > 0) {
       okToWrite.signal();
   }
   else if (WR > 0) {
       okToRead.broadcast();
   }
   lock.Release();
}
```



总结

- 锁方案的不足
- 进程/线程间的条件同步
 - 信号量
 - 使用信号量表明可用资源和等待进程/线程数量
 - 提供P/V操作
 - 管程
 - 实现对资源并发访问的封装
 - 屏障
 - 协调多线程在屏障点进行同步