

排序算法的稳定性

排序算法（英语：Sorting algorithm）是一种能将一串数据依照特定顺序进行排列的一种算法。

稳定性：稳定排序算法会让原本有相等键值的纪录维持相对次序。也就是如果一个排序算法是稳定的，当有两个相等键值的纪录R和S，且在原本的列表中R出现在S之前，在排序过的列表中R也将会是在S之前。

当相等的元素是无法分辨的，比如像是整数，稳定性并不是一个问题。然而，假设以下的数对将要

常见排序算法效率比较

排序方法	平均情况	最好情况	最坏情况	辅助空间	稳定性
冒泡排序	$O(n^2)$	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
选择排序	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$	不稳定
插入排序	$O(n^2)$	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(1)$	稳定
希尔排序	$O(n \log n) \sim O(n^2)$	$O(n^{1.3})$	$O(n^2)$	$O(1)$	不稳定
堆排序	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(1)$	不稳定
归并排序	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n)$	稳定
快速排序	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n^2)$	$O(\log n) \sim O(n)$	不稳定

冒泡排序 Bubble Sort

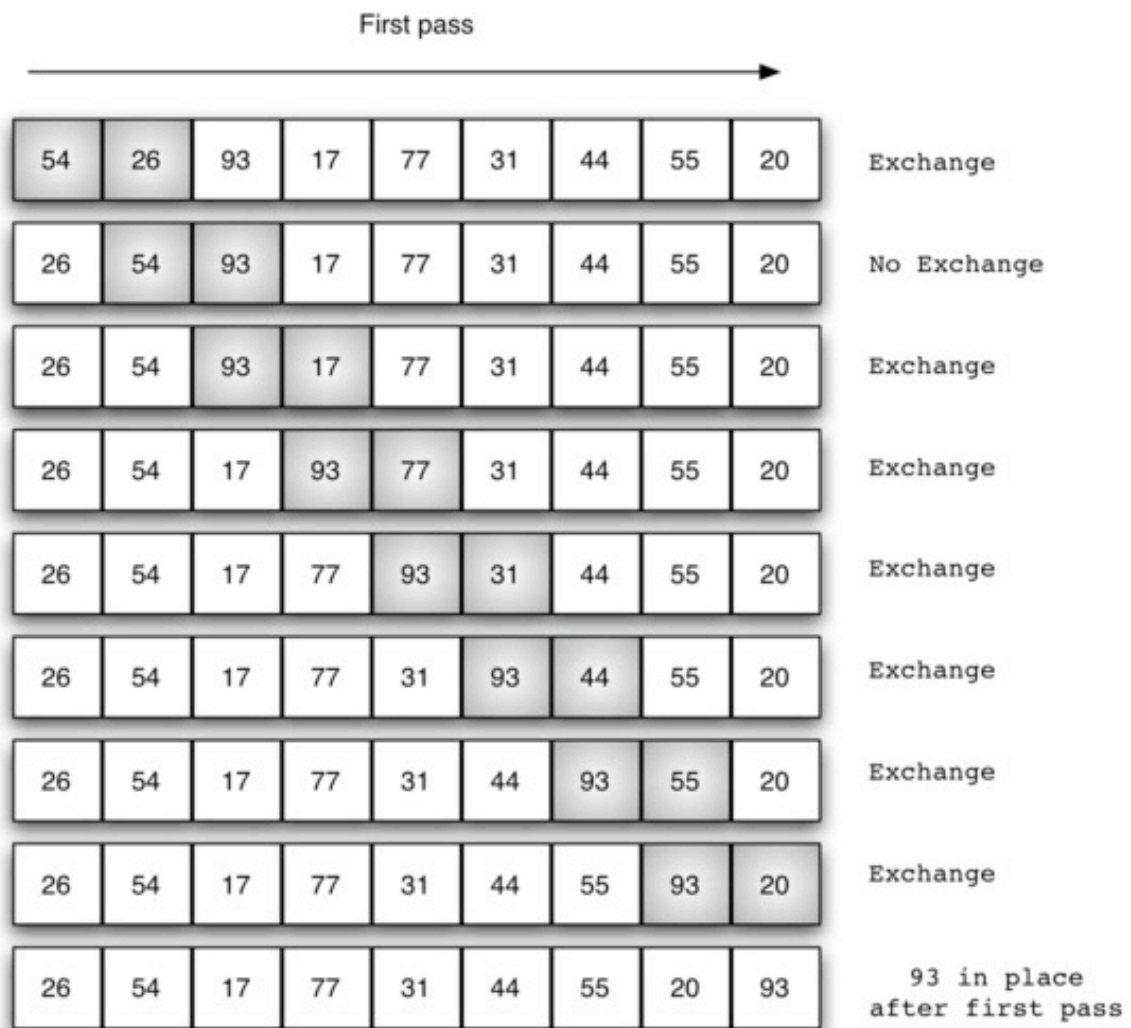
冒泡排序算法的运作如下：

比较相邻的元素。如果第一个比第二个大（升序），就交换他们两个。

对每一对相邻元素作同样的工作，从开始第一对到结尾的最后一对。这步做完后，最大的元素会是最大的数。

针对所有的元素重复以上的步骤，除了最后一个。

持续每次对越来越少的元素重复上面的步骤，直到没有任何一对数字需要比较。



```

1 def bubble_sort(alist):
2     #自己写的!
3     for j in range(len(alist)-1, 0, -1):
4         for i in range(j):
5             if alist[i] > alist[i+1]:
6                 alist[i], alist[i+1] = alist[i+1], alist[i]
7
8 li = [54,26,93,17,77,31,44,55,20]
9 bubble_sort(li)
10 print(li)

```

```

1 [17, 20, 26, 31, 44, 54, 55, 77, 93]

```

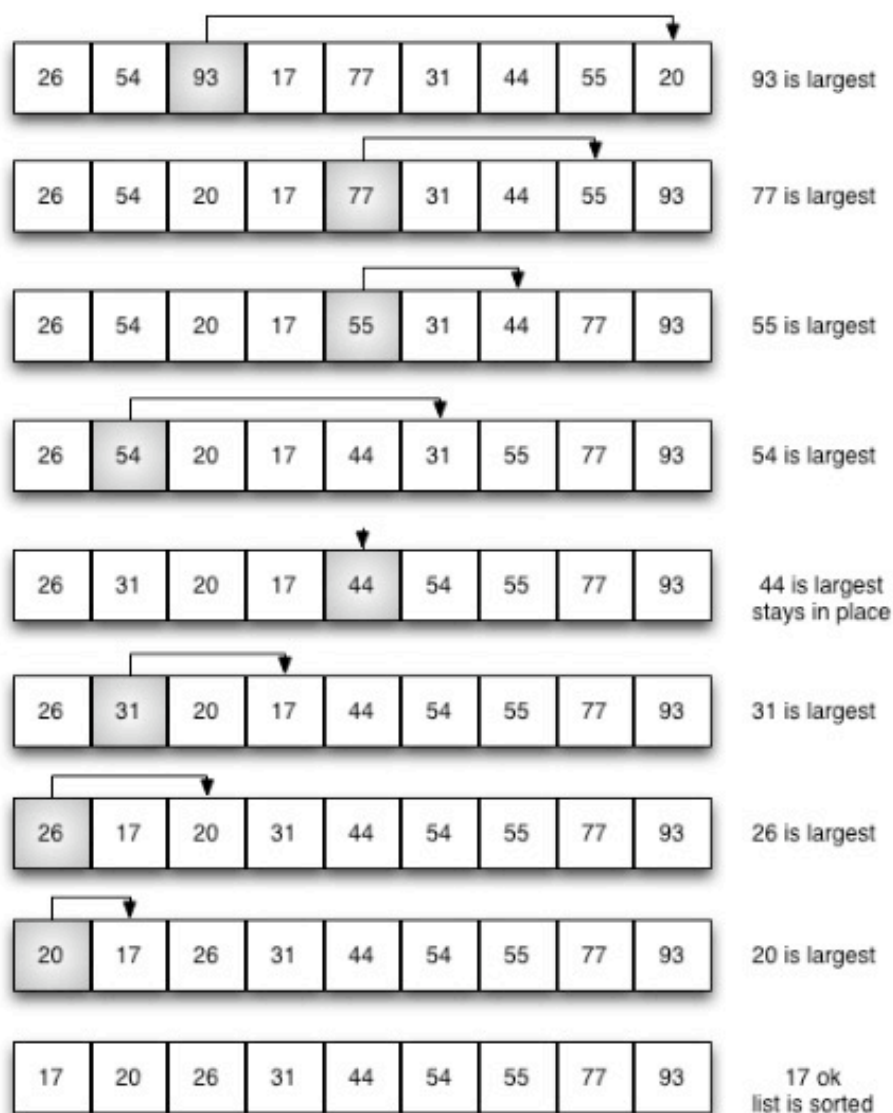
```
1 #优化：如果给的就是从大到小排好的数列
2 def bubble_sort(alist):
3     for j in range(len(alist)-1,0,-1):
4         # j表示每次遍历需要比较的次数，是逐渐减小的
5         count = 0
6         for i in range(j):
7             if alist[i] > alist[i+1]:
8                 alist[i], alist[i+1] = alist[i+1], alist[i]
9                 count += 1
10        if count == 0:
11            return alist
12
13
14 li = [1,2,3,4,5]
15 bubble_sort(li)
16 print(li)
```

```
1 | [1, 2, 3, 4, 5]
```

时间复杂度

- 最优时间复杂度： $O(n)$
- 最坏时间复杂度： $O(n^2)$
- 稳定性：稳定

选择排序 (Selection sort)



首先在未排序序列中找到最小（大）元素，存放到排序序列的起始位置，然后，再从剩余未排序元素中继续寻找最小（大）元素，然后放到已排序序列的末尾。以此类推，直到所有元素均排序完毕。

```

1 def selection_sort(alist):
2     n = len(alist)
3     # 需要进行n-1次选择操作
4     for i in range(n-1):
5         # 记录最小位置
6         min_index = i
7         # 从i+1位置到末尾选择出最小数据
8         for j in range(i+1, n):
9             if alist[j] < alist[min_index]:

```

```
10         min_index = j
11         # 如果选择出的数据不在正确位置，进行交换
12         if min_index != i:
13             alist[i], alist[min_index] = alist[min_index], alist[i]
14
15 alist = [54,226,93,17,77,31,44,55,20]
16 selection_sort(alist)
17 print(alist)
```

时间复杂度

- 最优时间复杂度： $O(n^2)$
- 最坏时间复杂度： $O(n^2)$
- 稳定性：不稳定（考虑升序每次选择最大的情况）

li=[10₁, 4, 5, 7, 10₂, 9] 每次选最大值排到队尾

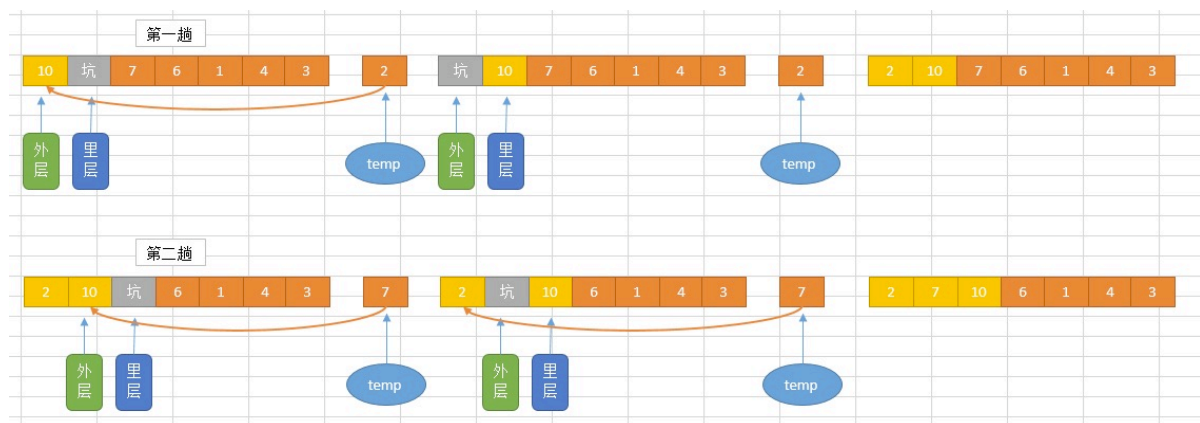
排完：

li=[4, 5, 7, 9, 10₂, 10₁]

10₁, 10₂位置和原来的位置不一样了，故不稳定

插入排序（Insertion Sort）

它的工作原理是通过构建有序序列，对于未排序数据，在已排序序列中从后向前扫描，找到相应位置并插入。插入排序在实现上，在从后向前扫描过程中，需要反复把已排序元素逐步向后挪位，为最新元素提供插入空间。



6 5 3 1 8 7 2 4

```

1 def insert_sort(alist):
2     for i in range(1, len(alist)):
3         # 从第二个位置, 即下标为1的元素开始向前插入
4         for j in range(i, 0, -1):
5             # 从第i个元素开始向前比较, 如果小于前一个元素, 交换位置:
6             # i, i-1, i-2...1
7             if alist[j] < alist[j-1]:
8                 alist[j], alist[j-1] = alist[j-1], alist[j]
9
10 alist = [54, 26, 93, 17, 77, 31, 44, 55, 20]
11 insert_sort(alist)
12 print(alist)

```

```

1 [17, 20, 26, 31, 44, 54, 55, 77, 93]

```

```

1 # 优化
2 def insert_sort(alist):
3     for i in range(1, len(alist)):
4         # 从第二个位置, 即下标为1的元素开始向前插入

```

```

5     j = i
6     while j > 0:
7         # 从第i个元素开始向前比较，如果小于前一个元素，交换位置：
8         # i, i-1,i-2...1
9         if alist[j] < alist[j-1]:
10             alist[j], alist[j-1] = alist[j-1], alist[j]
11             j -= 1
12         else:
13             break
14
15 alist = [54,26,93,17,77,31,44,55,20]
16 insert_sort(alist)
17 print(alist)

```

```

1 | [17, 20, 26, 31, 44, 54, 55, 77, 93]

```

时间复杂度

- 最优时间复杂度： $O(n)$ 升序排列，有序升序数列
- 最坏时间复杂度： $O(n^2)$
- 稳定性：稳定

希尔排序(Shell Sort)

插入排序的一种。也称缩小增量排序，是直接插入排序算法的一种更高效的改进版本。希尔排序是非稳定排序算法。希尔排序是把记录按下标的一定增量分组，对每组使用直接插入排序算法排序；随着增量逐渐减少，每组包含的关键词越来越多，当增量减至1时，整个文件恰被分成一组，算法便终止。

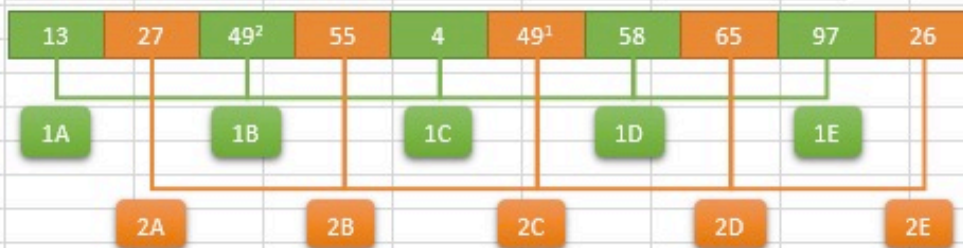
待排序数组:

49 ¹	58	65	97	26	13	27	49 ²	55	4
-----------------	----	----	----	----	----	----	-----------------	----	---

第一次 $gap = 10 / 2 = 5$



第二次 $gap = 5 / 2 = 2$



```
1 def shell_sort(alist):
2     "希尔排序"
3     n = len(alist)
4     gap = n // 2
5     while gap > 0: #gap==1 插入排序
6         #希尔和插入算法非常像，把i换为gap
7         for j in range(gap, n):
8             i = j
9             while i > 0:
10                 if alist[i] < alist[i - gap]:
11                     alist[i], alist[i - gap] = alist[i - gap], alist[i]
12                     i -= gap
13                 else:
14                     break
15     #缩短gap步长
```



```

16     gap //= 2    #!/是精确除法, //是向下取整除法, %是求模
17
18     alist = [54,26,93,17,77,31,44,55,20]
19     insert_sort(alist)
20     print(alist)
21

```

```

1  [17, 20, 26, 31, 44, 54, 55, 77, 93]

```

```

1  def insert_sort(alist):
2      "插入排序"
3      n = len(alist)
4      # 从右边无序序列去多少个元素执行这样的过程
5      for j in range(1, n):
6          # j = [1,2,3...,n-1],
7          # i 内层循环起始值
8          i = j
9          # 从第i个元素开始向前比较, 如果小于前一个元素, 交换位置:
10         while i > 0:
11             if alist[i] < alist[i-1]:
12                 alist[i], alist[i-1] = alist[i-1], alist[i]
13                 i -= 1
14             else:
15                 break
16
17     alist = [54,26,93,17,77,31,44,55,20]
18     insert_sort(alist)
19     print(alist)

```

```

1  [17, 20, 26, 31, 44, 54, 55, 77, 93]

```

时间复杂度

- 最优时间复杂度：跟序列的不同而不同而不同
- 最坏时间复杂度： $O(n^2)$ ，即gap为1，插入排序
- 稳定性：不稳定

快速排序（Quicksort）必须掌握

快速排序（英语：Quicksort），又称划分交换排序（partition-exchange sort），通过一趟排序将要排序的数据分割成独立的两部分，其中一部分的所有数据都比另外一部分的所有数据都要小，然后再按此方法对这两部分数据分别进行快速排序，整个排序过程可以递归进行，以此达到整个数据变成有序序列。

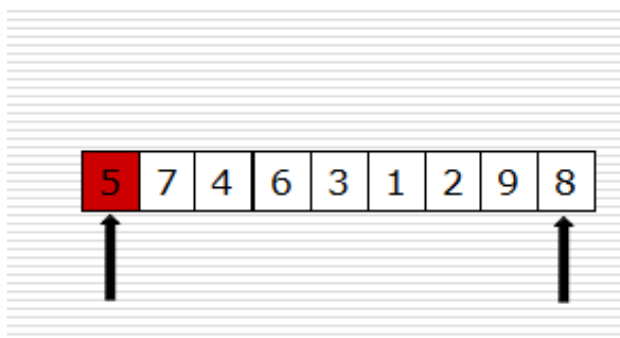
步骤为：

从数列中挑出一个元素，称为"基准"（pivot），
重新排序数列，所有元素比基准值小的摆放在基准前面，所有元素比基准值大的摆在基准的后面（相同的数可以到任一边）。在这个分区结束之后，该基准就处于数列的中间位置。这个称为分区（partition）操作。

递归地（recursive）把小于基准值元素的子数列和大于基准值元素的子数列排序。

递归的最底部情形，是数列的大小是零或一，也就是永远都已经被排序好了。虽然一直递归下去，但是这个算法总会结束，因为在每次的迭代（iteration）中，它至少会把一个元素摆到它最后的位置去。

快速排序



```

1  def quick_sort(alist, start, end):
2      """快速排序"""
3
4      # 递归的退出条件
5      if start >= end:
6          return
7
8      # 设定起始元素为要寻找位置的基准元素
9      mid = alist[start]
10
11     # low为序列左边的由左向右移动的游标
12     low = start
13
14     # high为序列右边的由右向左移动的游标
15     high = end
16
17     while low < high:
18         # 如果low与high未重合, high指向的元素不比基准元素小, 则high向左移动
19         while low < high and alist[high] >= mid:
20             high -= 1
21         # 将high指向的元素放到low的位置上
22         alist[low] = alist[high]
23
24         # 如果low与high未重合, low指向的元素比基准元素小, 则low向右移动
25         while low < high and alist[low] < mid:
26             low += 1
27         # 将low指向的元素放到high的位置上
28         alist[high] = alist[low]
29
30     # 退出循环后, low与high重合, 此时所指位置为基准元素的正确位置
31     # 将基准元素放到该位置
32     alist[low] = mid
33
34     # 对基准元素左边的子序列进行快速排序
35     quick_sort(alist, start, low-1)
36
37     # 对基准元素右边的子序列进行快速排序
38     quick_sort(alist, low+1, end)
39
40
41     alist = [54,26,93,17,77,31,44,55,20]
42     quick_sort(alist,0,len(alist)-1)
43     print(alist)

```

1 [17, 20, 26, 31, 44, 54, 55, 77, 93]

时间复杂度

- 最优时间复杂度： $O(n\log n)$
横向 n ，纵向 $\log n(2^x = n, x = \log n)$
- 最坏时间复杂度： $O(n^2)$
横向 n ，纵向 n
- 稳定性：不稳定

归并排序 merge sort

归并排序是采用分治法的一个非常典型的应用。归并排序的思想就是先递归分解数组，再合并数组。

将数组分解最小之后，然后合并两个有序数组，基本思路是比较两个数组的最前面的数，谁小就先取谁，取了后相应的指针就往后移一位。然后再比较，直至一个数组为空，最后把另一个数组的剩余部分复制过来即可。

6 5 3 1 8 7 2 4

```
1 def merge_sort(alist):
2     "归并排序"
3     if len(alist) <= 1:
4         return alist
5     # 二分分解
6     num = len(alist)//2
7     left = merge_sort(alist[:num])
8     right = merge_sort(alist[num:])
9     # 合并
10    return merge(left, right)
```

```

11
12 def merge(left, right):
13     '''合并操作，将两个有序数组left[]和right[]合并成一个大的有序数组'''
14     #left与right的下标指针
15     l, r = 0, 0
16     result = []
17     while l<len(left) and r<len(right):
18         if left[l] <= right[r]:#加上=情况，就稳定了
19             result.append(left[l])
20             l += 1
21         else:
22             result.append(right[r])
23             r += 1
24     result += left[l:]
25     result += right[r:]
26     return result
27
28 alist = [54,26,93,17,77,31,44,55,20]
29 sorted_alist = merge_sort(alist)
30 print(sorted_alist)

```

```

1 [17, 20, 26, 31, 44, 54, 55, 77, 93]

```

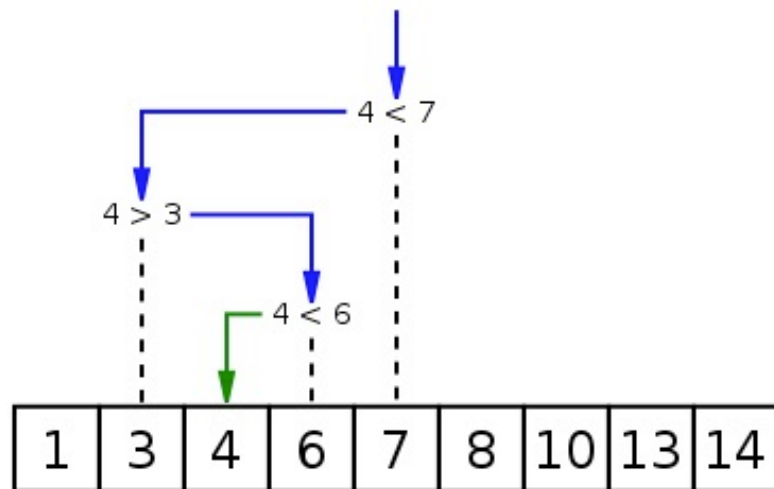
时间复杂度

- 最优时间复杂度： $O(n\log n)$
横向 $\log n(2^x = n, x = \log n)$ ，纵向 n
- 最坏时间复杂度： $O(n\log n)$
需要额外 空间
- 稳定性：稳定

搜索 二分法

二分查找又称折半查找，优点是比较次数少，查找速度快，平均性能好；其缺点是要求待查表为有序表，且插入删除困难。因此，折半查找方法适用于不经常变动而查找频繁的有序列表。首先，假设表中元素是按升序排列，将表中间位置记录的关键字与查找关键字比较，如果两者相等，则查找成功；否则利用中间位置记录将表分成前、后两个子表，如果中间位置记录的关键字大于查找关键字，则进一步查找前一子表，否则进一步查找后一子表。重复以上过程，直到找到满足条件的记录，使查找成功，或直到子表不存在为止，此时查找不成功。

只能作用在有序的顺序表



```
1 def binary_search(alist, item):
2     "递归实现"
3     n = len(alist)
4
5     if n > 0:
6         mid = n//2
7         if alist[mid] == item:
8             return True
9
10        elif alist[mid] > item:
11            return binary_search(alist[:mid], item)
12        else:
13            return binary_search(alist[mid+1:], item)
14    return False
15
16 testlist = [0, 1, 2, 8, 13, 17, 19, 32, 42]
17 print(binary_search(testlist, 10))
18 print(binary_search(testlist, 42))
19
```

```
1 False
2 True
```

```
1 def binary_search(alist, item):
2     "非递归实现"
```

```

3     n = len(alist)
4     first = 0
5     last = n-1
6
7     while first<=last:
8         mid = (first+last)//2
9         # 不能放在while外层
10        if alist[mid] == item:
11            return True
12        elif alist[mid]>item:
13            last = mid-1
14        else:
15            first = mid+1
16    return False
17
18
19    testlist = [0, 1, 2, 8, 13, 17, 19, 32, 42]
20    print(binary_search(testlist, 10))
21    print(binary_search(testlist, 42))

```

```

1    False
2    True

```

```

1    def binary_search(alist, item):
2        first = 0
3        last = len(alist)-1
4        while first<=last:
5            midpoint = (first + last)//2
6            if alist[midpoint] == item:
7                return True
8            elif item < alist[midpoint]:
9                last = midpoint-1
10           else:
11               first = midpoint+1
12       return False
13    testlist = [0, 1, 2, 8, 13, 17, 19, 32, 42,]
14    print(binary_search(testlist, 3))
15    print(binary_search(testlist, 13))

```


- | | |
|---|-------|
| 1 | False |
| 2 | True |

时间复杂度

- 最优时间复杂度：O(1)
- 最坏时间复杂度：O(logn)