

主办方提供的SDK接口

特别注意：玩家程序的主入口是player.py文件，这个文件不可以更改名称，并且玩家最终提交的代码必须包含这个文件！！

为提高代码可读性，现提出如下命名规定

命名规定：

- A方为参赛队伍，B方为敌方（内置AI程序）
- A方玩家各智能体名称为：uavA1, uavA2, uavA3, carA1, carA2, carA3
- B方玩家各智能体名称为：uavB1, uavB2, uavB3, carB1, carB2, carB3

以下接口使用实例以A方(我方)1号无人机 uavA1，与B方（敌方）2号无人车 carB2，B方基地 GCSB0 为例，（事实上，敌方的名字是需要通过以下提供的有关接口去获取的，为便于阅读，假设已知敌方基地与编号为2的无人车的名字）

提供的接口

1.设置移动指令(x, y, z方向速度，偏航角)

Function: self.set_move_cmd(name, cmd)

Parameters: cmd为长度为4的列表

cmd[0]: x方向的速度 (linear_x)

cmd[1]: y方向的速度 (linear_y)

cmd[2]: z方向的速度 (linear_z)

cmd[3]: 偏航角速度 (angular_z)

以上4个括号内的名字仅供命名参考

e.g.

```
linear_x=1

linear_y=0

linear_z=0

angular_z=0

cmd=[linear_x,linear_y,linear_z,angular_z]

self.set_move_cmd('uavA1', cmd)
```

效果：名为 uavA1 的无人机，其移动指令 cmd 被设置为（并不会真正的移动）

沿x轴正方向移动1单位长度/单位时间 (真正的执行请看接口3)

2.获取位置信息与姿态信息

Function: `self.get_pose(name)`

Parameters&Return value: 长度为6的列表,

从左至右依次为x, y, z (位置, 前3位), roll, pitch, yaw (姿态, 后3位) 分别为滚转角, 俯仰角, 偏航角

e.g. `carb2_position = self.get_pose('carB2')[0:3]`

效果: 获取无人车B2的位置信息 (x, y, z) 存到变量carb2_position中

[0:3]表示起始索引为0, 长度为3, 用来获取carB2位置信息, 不要其姿态信息

3.执行移动指令: 执行设置后所有智能体的移动指令, 如果不移动则请将移动指令参数置为0, 否则会默认执行上一次的移动指令

Function: `self.move_cmd_send()`

e.g.

```
self.set_move_cmd('uavA1', cmd)

self.set_move_cmd('uavA2', cmd)

self.set_move_cmd('uavA3', cmd)

self.set_move_cmd('carA1', cmd)

self.set_move_cmd('carA2', cmd)

self.set_move_cmd('carA3', cmd)

self.move_cmd_send()
```

效果: 对这6个智能体执行接口1的示例中设置好的移动指令

(可以使用循环简化代码, 但要注意car没有y, z方向的速度)

4.发送攻击指令 (名字为name的智能体向target射出子弹, target为目标位置, 即长度为3的列表, 元素分别为目标点x, y, z坐标)

Function: `self.attack_cmd_send(name, target)`

e.g.

```
target1 = self.get_pose('carB2')[0:3]    # get the position of carB1 of enemy
team

self.attack_cmd_send('uavA1', target1)  # 'uavA1' send the attack command
```

即uavA1向carB2所处的位置发出子弹

5.获取血量的信息 (可获取的目标: A方, B方智能体及各自基地)

Function: `self.get_blood(name)`

Parameters&Return value: (int)

6.获取弹药量的信息

Function: `self.get_remain_bullet(name)`

Parameters&Return value: (int)

7.判断是否存活

Function: `self.is_alive(name)`

Return value: (bool)

8.获取我方基地的名字

Function: `self.get_self_basestation_name()`

Return value: name(string)

9.获取敌方基地的名字

Function: `self.get_enemy_basestation_name()`

Return value: name(string)

10.获取我方所有智能体的名字(包括无人机与车)

Function: `self.get_self_agent_name_list()`

Return value: [string] 字符串列表，元素为我方所有无人机与车的名字

11.获取敌方所有智能体的名字(包括无人机与车)

Function: `self.get_enemy_agent_name_list()`

Return value: [string] 字符串列表，元素为敌方所有无人机与车的名字

参赛者需要编写的内容

1、直接使用提供的例子并在其基础上修改

2、根据SDK提供的接口自行编写代码逻辑

如何导入接口的包（在player文件夹内部）：

```
from player_interface import PlayerInterface
```

如何继承主办方提供的接口以及初始化：

```
class 类的名字(PlayerInterface):
    def __init__(self):
        super(类的名字, self).__init__()

e.g.
class Example(PlayerInterface):
    def __init__(self):      ##### initialization
        super(Example, self).__init__()
```

为保障实际应用的安全性，建议初始化的同时设置最大速度（SDK内部也有速度上限保护，此处参数仅用于个人调试）

e.g. `self.v_max=0.5`