SwirlDuctFlow Matlab Code

旋流管道声模态和声传播分析软件

上海交通大学 机械与动力工程学院 振动、冲击、噪声研究所

编制:

校对:

审核:

旋流管道声传播

Swirl Duct Noise

-matlab Code

Jiaqi_Wang@sjtu.edu.cn

仅作学习交流,切勿抄袭

1.1 编写目的

压气机转子和静子之间的旋流可能达到与轴向流动速度同一量级。传统的叶轮机械噪声预测仅仅考虑平均流的影响,其声-涡-熵是完全独立的。而实际的旋流管道,其压力、速度和熵值之间存在耦合关系。针对该问题,我们进行了相对细致的研究,集成 MATLAB 代码为完整的单极子和偶极子传播仿真软件。目前为 1.0 版本,主要考虑了实际叶轮机管道的一些参数,包括:环形管道、平均流轴流速度、平均流周向速度(自由涡旋流+刚体旋流)、非硬壁边界条件和非均熵条件的影响。

1.2 基本术语解释

r pole 声源径向点位 (默认在 0-1 之间);

x pole 声源轴向点位 (仿真轴向范围,可自由选取);

Ratio 内径:

Boundary 边界条件的选取{1,2,3,4}:

{'Hard Wall';'Lined Outer Wall';'Lined Inner Wall';'Lined Outer&Inner Wall'};

Mx 轴向速度 (可自由选取,默认 0.3,跨音条件>1 未验证);

c0 平均流速度:

Entropy 平均流熵值;

k轴向波数;

M_theta 周向速度 (旋流参数 M_theta=Tr./r+0mag*r);

ρ_0 平均流密度;w 发声频率;z_t,z_h 软壁面边界条件;

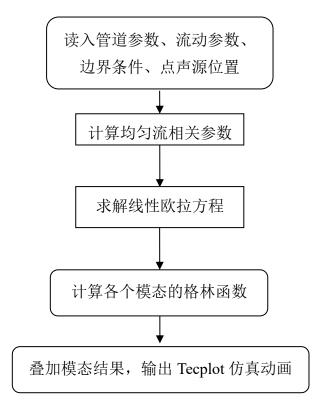
1.3 主要功能

软件功能主要包含两大块:

- 1. 从包含能量方程的扰动量形式线性欧拉方程出发,推导波数域下包含 Ingard-Myers 边界条件的特征方程,并利用配置法求解得到轴向波数。
- 2. 类比 Lighthill 声类比方程,重新整理欧拉方程为六阶线性算子作用下的压力扰动的形式,推导旋流条件下的单极子和偶极子格林函数。

1.4 处理流程

其主要计算过程的处理流程如下所示:



2 接口设计

2.1 外部接口

用户界面:无特殊要求,显示器,须在 MATLAB 平台下运行,流场结果输出为 tecplot 可读文件。

2.2 内部接口

本软件为一个主函数,其他为子函数(用于求解特定参数下的欧拉方程和格林函数),另外还包含一个 Chebfun 数值包。Chebfun 是用于计算的开源软件包,其功能的精度约为 15 位。 大多数 Chebfun 命令都是熟悉的 MATLAB 命令的重载-例如 sum(f) 计算一个积分,roots(f) 查找零,而 $u=L\setminus f$ 解一个微分方程。

3 运行设计

3.1 运行模块的组合

各个子程序之间采用内部链接,调用时通过输入参数进行识别。

3.2 运行控制

本软件各种组合的运行控制方式,方法和具体步骤是相同的,即通过一个输入控制文件来实现,该文件包括管道参数、流动参数等。

3.3 运行时间

依据具体求解的问题大小而定。

4 程序设计

程序文件: SwirlDuctNoise.m

用户给出输入文件后,直接运行程序文件。

5 程序说明

5.1 SwirlDuctNoise.m:

输入输出模块,管道气动声学推导线性欧拉方程,求解特征值,代入旋流条件下的单极 子和偶极子格林函数,并输出为 tecplot 可读文件。

5.2 Cheb.m:

[D,r] = cheb(N,a,b);

计算差分算子矩阵 D 和 Chebyshev 格子分布。

5.3 entropyPara.m

[c02,rou0,P0,s0]=entropyPara(r,N,Ratio,Omag,Tr,Entropy,beta)

计算均熵或非均熵条件下的均匀流分布参数。

根据实际情况,其包含如下4种选择(见代码)

case {0} %均熵

case {1} %by Guan

case {2} %by James

case {3} %for James 将 gama->1 from Guan 参考熵为 0=ln (1)

case {4} %for Guan2 same as Tam --3.87 rou0=1

5.4 eigfun_AB.m

[V,lam]=eigfun AB(r,D,N,w,m(nk),Ratio,Mx,M theta,rou0,P0,c02,Boundary,z t,z h);

在均熵或者非均熵情况下,密度脉动力可以线性表达为压力脉动量的形式。因此,可以 在求解线性欧拉方程的时简化为 5 个脉动未知量(压力,三个方向速度,熵),并通过傅里叶 变换,得到波数域的表达式。

整理上述方程**错误!未找到引用源。-错误!未找到引用源。**,并将 k 提取到右侧,得到矩阵表达形式:

 $AX = \lambda X$

$$\begin{split} & \overline{ \begin{bmatrix} \frac{U_x \hat{\Omega}}{c^2 \circ \zeta} \ i & \left[-\frac{U_x}{c^2 \circ \zeta} \frac{dUx}{dr} + \frac{1}{r\zeta} + \frac{U_\theta^2}{\zeta r c^2 \circ} \right] + \frac{1}{\zeta} \frac{d}{dr}} & \frac{n}{r\zeta} i & -i \frac{\hat{\Omega}}{c^2 \circ \rho_0 \zeta} & 0 \\ 0 & -i \frac{\hat{\Omega}}{U_x} & -\frac{2U_\theta}{r U_x} & \frac{1}{\rho_0 U_x} \frac{d}{dr} - \frac{U_\theta^2}{\rho_0 U_x r c^2 \circ} & \frac{U_\theta^2}{r c_p U_x} \\ 0 & \frac{1}{U_x} \left[\frac{U_\theta}{r} + \frac{dU_\theta}{dr} \right] & -\frac{\hat{\Omega}}{U_x} i & \frac{in}{r \rho_0 U_x} & 0 \\ -\frac{\rho_0 \hat{\Omega}}{\zeta} & \frac{\rho_0}{\zeta} \left[\frac{dU_x}{dr} - \left(\frac{U_\theta^2}{c^2 \circ} + 1 \right) \frac{U_x}{r} \right] - \frac{\rho_0 U_x}{\zeta} \frac{d}{dr} & -\frac{n \rho_0 U_x}{r \zeta} & i \frac{U_x \hat{\Omega}}{c^2 \circ \zeta} & 0 \\ 0 & \frac{1}{U_x} \frac{ds_0}{dr} & 0 & 0 & -i \hat{\Omega} \end{bmatrix} \end{split}$$

$$\mathbf{X} = \begin{bmatrix} U \\ V \\ P \\ S \end{bmatrix}, \quad \lambda = -ki \end{split}$$

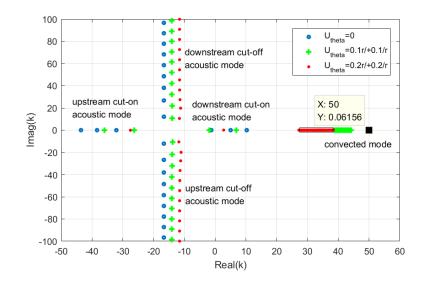
最终,通过 Matlab 自带的 eig()函数求解特征值和特征函数。

5.5 GMM_Cluster.m 和 eig_choose.m

[cutOffLine]=GMM Cluster(lam,crLayer)

[mode1]=eig_choose(V,N,lam,w,Mx,Tr,Omag,-2,40,-2,35,crLayer,cutOffLine,1); %选特征 [mode2]=eig_choose(V,N,lam,w,Mx,Tr,Omag,-2,40,-2,35,crLayer,cutOffLine,2); %选特征 如下图所示,根据特征值的实部和虚部来辨别声源在管道中的传播特性,并按照上游可传播模态、下游可传播模态、上游截止模态、下游截止模态、对流模态进行分类。

其中,上下游截止模态所在的截止线可以通过 GMM Cluster 进行聚类识别。



5.6 greenfun_dipoleNoise.m

[G_nm1,Tgm11,Tgm12,Tgm13]=greenfun_dipoleNoise(r,Boundary,m(nk),Ratio,w,Tr,Omag,Mx,c02,rou0,lam(mode1),z t,z h,r pole,x pole1,0,45,90);

[G_nm2,Tgm21,Tgm22,Tgm23]=greenfun_dipoleNoise(r,Boundary,m(nk),Ratio,w,Tr,Omag, Mx,c02,rou0,lam(mode2),z t,z h,r pole,x pole2,0,45,90);

计算 green 函数

输入:

r: 管道半径; Boundary: 边界条件; m(nk): 周向模态; Ratio: 管径比; w: 频率; Tr: 周向速度系数 1; Omag : 周向速度系数 2; Mx: 轴向速度; c02: 声速; rou0: 均匀流密度; lam(mode1): 特征值; z_t: 软壁面边界条件 1; z_h: 软壁面边界条件 2; r_pole: 点声源位置-r 方向; x_pole1: 点声源位置-x 方向; 0: 偶极子声源的指向性 1; 45: 偶极子声源的指向性 2; 90: 偶极子声源的指向性 3;

输出:

G_nm1: 单极子声源;Tgm11: 偶极子声源-0度;Tgm12: 偶极子声源-45度;Tgm13: 偶极子声源-90度;

5.7 cheb_cumKxCell.m

[GNk1,TGm11,TGm12,TGm13]=cheb_cumKxCell(G_nm1,Tgm11,Tgm12,Tgm13,Ratio,lengt h(x_pole1),length(mode1));

 $[GNk2,TGm21,TGm22,TGm23] = cheb_cumKxCell(G_nm2,Tgm21,Tgm22,Tgm23,Ratio,leng th(x_pole2),length(mode2));$

累加所有波数结果,输出 cell 格式结果。

5.8 greenfun_span2volume.m

 $[Gw1\{1,nk\},Tm11\{1,nk\},Tm12\{1,nk\},Tm13\{1,nk\},Gwn1\{nk\},TGmn11\{nk\},TGmn12\{nk\},TGmn13\{nk\}]\\ =greenfun_span2volume(r,GNk1,TGm11,TGm12,TGm13,m,nk,x_pole1);$

 $[Gw2\{1,nk\},Tm21\{1,nk\},Tm22\{1,nk\},Tm23\{1,nk\},Gwn2\{nk\},TGmn21\{nk\},TGmn22\{nk\},$

 $TGmn23\{nk\}] = greenfun_span2volume(r,GNk2,TGm21,TGm22,TGm23,m,nk,x_pole2);$

累加所有模态结果,输出 cell 格式结果。

5.9 pltPlot_greenswirl

pltPlot_greenswirl(w,r,m,GGw,TTm1,TTm2,TTm3,rou0_3D,P0_3D,s0_3D,Mx_3D,M_theta_3D,Tr,Omag,save_directory,Boundary,Type,x_pole)

生成网格矩阵,导入数据并赋值,存储文件,并输出 plt 格式文件,在当前路径文件夹内。

6 计算结果(动画)

生成给定周向模态下的仿真结果(此案例给定周向模态 m=5),并可以通过 Contour 设置进行不同参数的结果转换,包括单极子、多极子(0,45,90度),均匀流等其他参数的可视化。

