

# 操作系统

# Operating Systems

## L28 生磁盘的使用

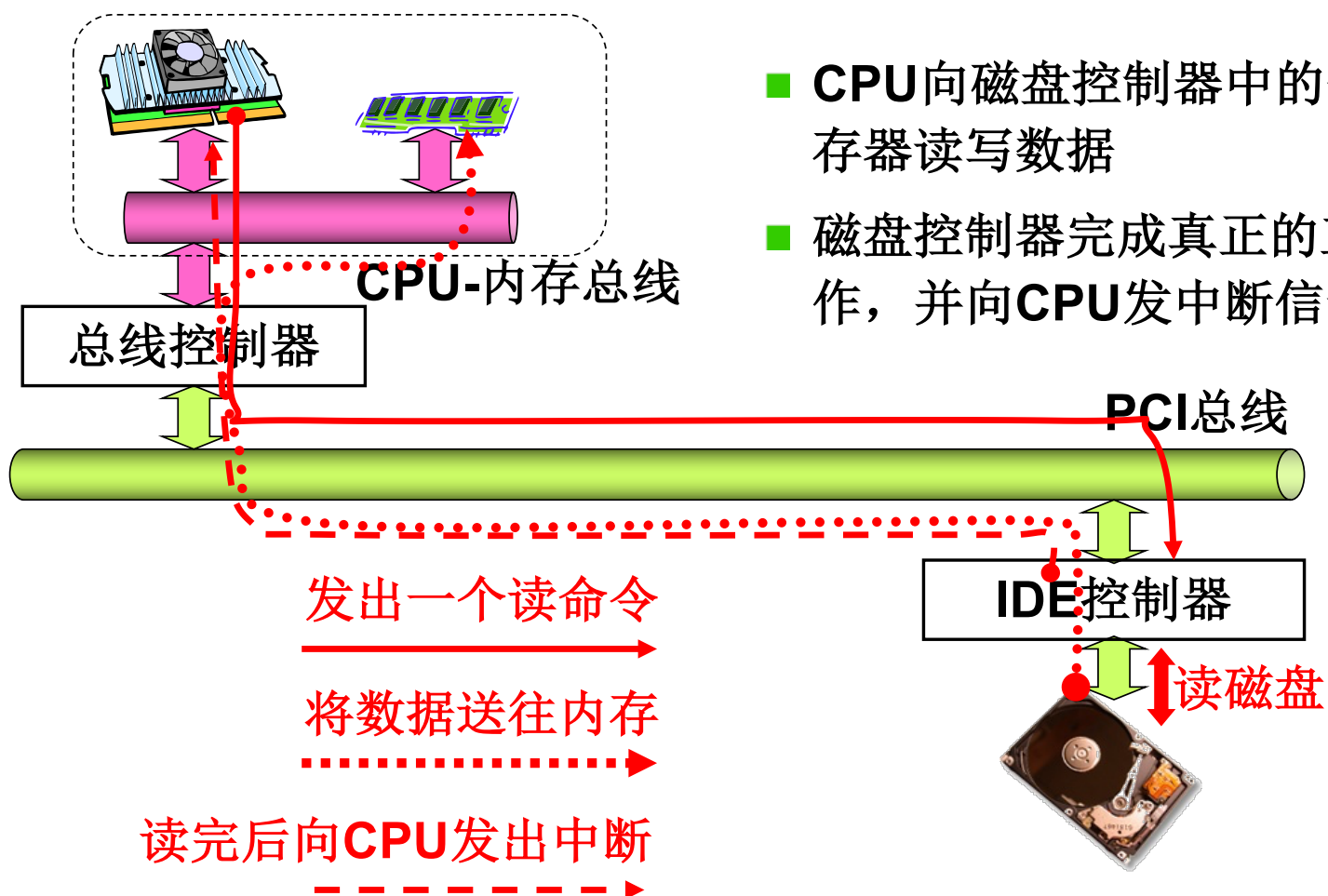
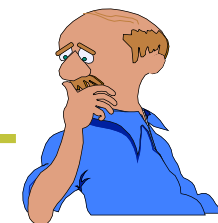
### Raw Disks

[lizhijun\\_os@hit.edu.cn](mailto:lizhijun_os@hit.edu.cn)

综合楼411室

授课教师：李治军

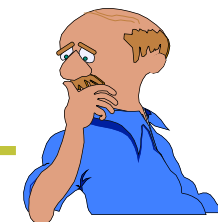
# 仍然从硬件开始...



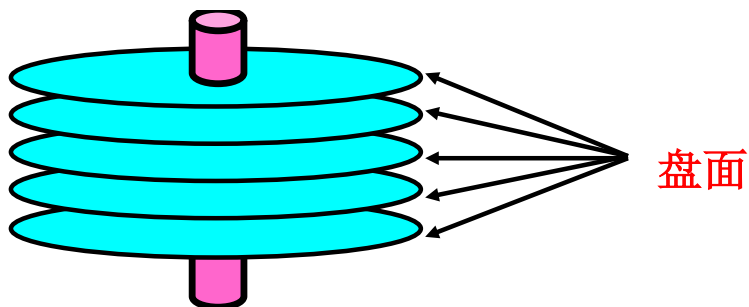
- **CPU**向磁盘控制器中的寄存器读写数据
- 磁盘控制器完成真正的工作，并向**CPU**发中断信号



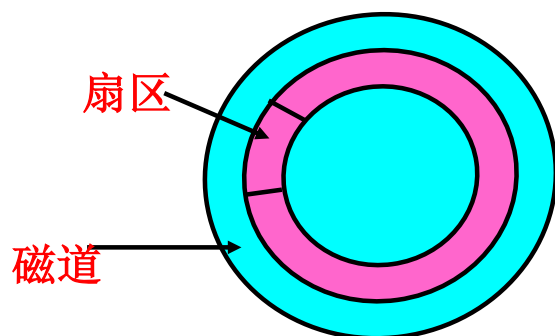
# 使用磁盘从认识磁盘开始



- 画一个示意图:



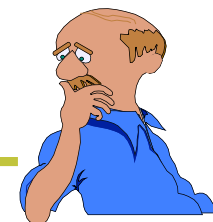
- 看看俯视图:



- 磁盘的访问单位是**扇区**
- 扇区大小: **512字节**
- 扇区的大小是传输时间和碎片浪费的折衷

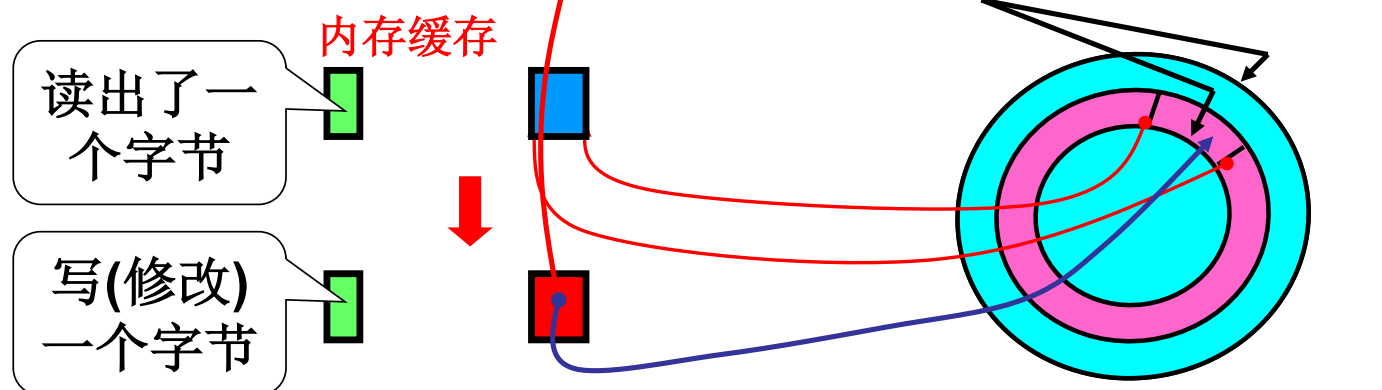


# 磁盘的I/O过程



- 这就要开始使用磁盘了!

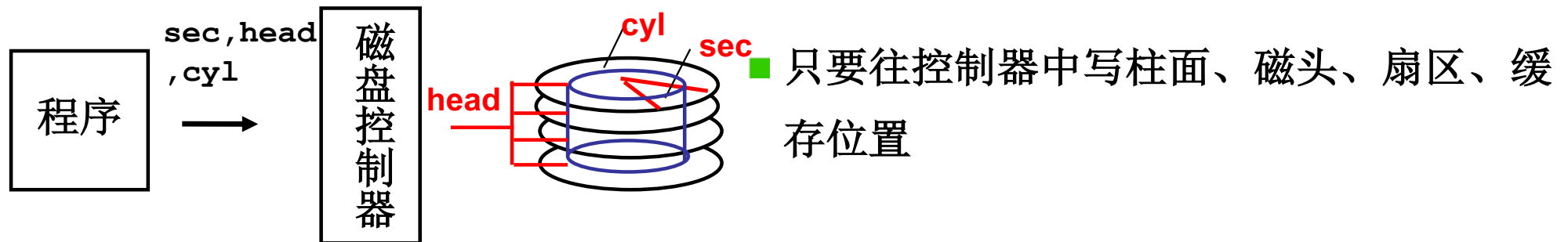
- 仔细想想磁盘如何读/写1一个字节?



- 磁盘I/O过程: 控制器→寻道→旋转→传输!

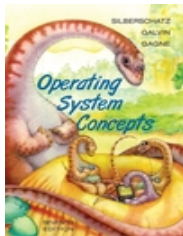


# 最直接的使用磁盘

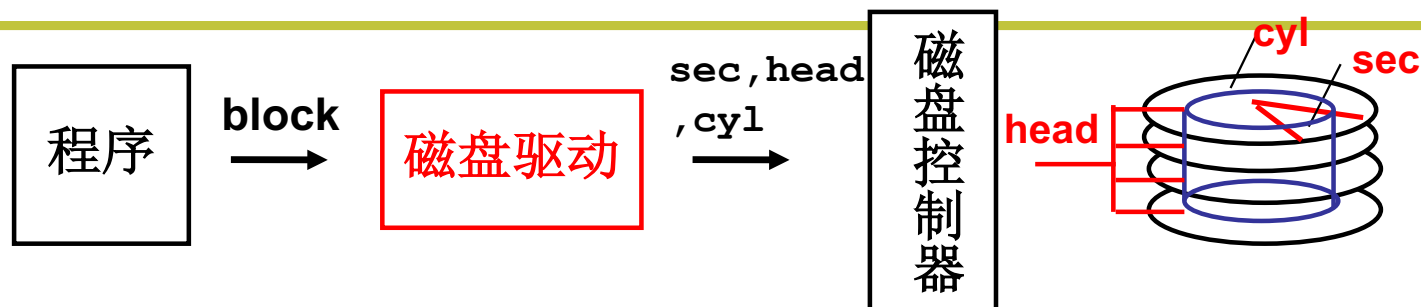


```
void do_hd_request(void)
{
    ...hd_out(dev, nsect, sec, head, cyl, WIN_WRITE, ...);
    port_write(HD_DATA, CURRENT->buffer, 256);
}
```

```
void hd_out(drive, nsect, sec, head, cyl, cmd...)
{
    port = HD_DATA; //数据寄存器端口(0x1f0)
    outb_p(nsect, ++port); outb_p(sec, ++port);
    outb_p(cyl, ++port); outb_p(cyl >> 8, ++port);
    outb_p(0xA0 | (drive << 4) | head, ++port);
    outb_p(cmd, ++port);
}
```



# 通过盘块号读写磁盘(一层抽象)



- 磁盘驱动负责从block计算出cyl, head, sec(CHS)

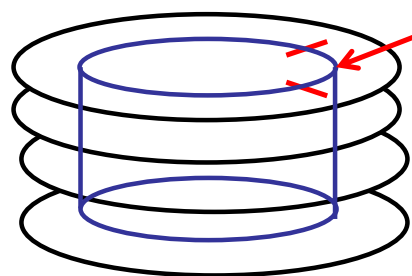
问题：如何编址？为什么这样编址？ **block相邻的盘块可以快速读出**

磁盘访问时间 = 写入控制器时间 + 寻道时间 + 旋转时间 + 传输时间

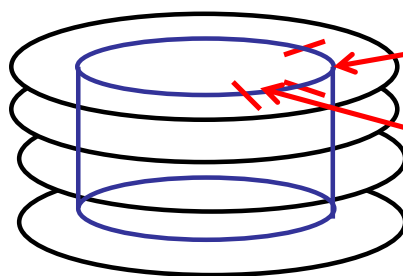
50M/秒, 约0.3ms

12 ms to 8 ms

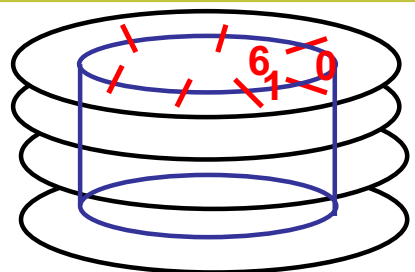
7200转/分钟: 半周 4 ms



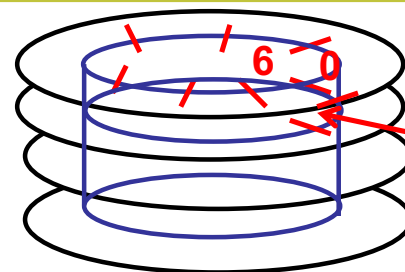
问题：1号扇区在哪里？



# 从CHS到扇区号，从扇区到盘块



问题：接下来呢？

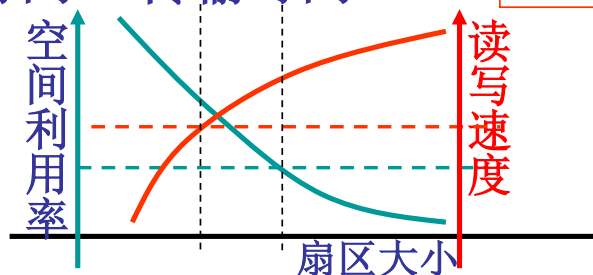


7号扇区

问题：C、H、S得到的扇区号是？  $C \times (\text{Heads} \times \text{Sectors}) + H \times \text{Sectors} + S$

磁盘访问时间 = 写入控制器时间 +  
共计约10ms 寻道时间 + 旋转时间 + 传输时间

- 从扇区到盘块：每次读写1 K：  
碎片0.5K；读写速度100K/秒；  
每次读写1 M：碎片0.5M；读  
写速度约40M/秒



扇区大小固定，但操作系统可以  
每次读/写连续的几个扇区(盘块)



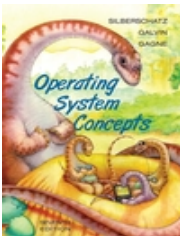
## 再接着使用磁盘：程序输出block

```
static void make_request()
{ struct request *req;
  req=request+NR_REQUEST;
  req->sector=bh->b_blocknr<<1;
  add_request(major+blk_dev, req); }
```

问题：Linux 0.11盘块多大？

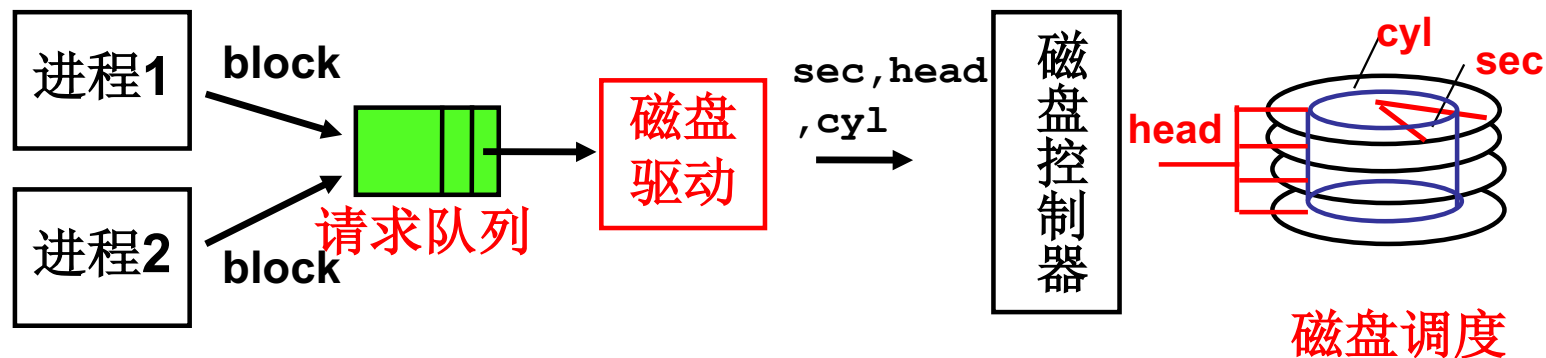
$$\text{block} = C \times (\text{Heads} \times \text{Sectors}) + H \times \text{Sectors} + S \rightarrow S = \text{block} \% \text{Sectors}$$

```
void do_hd_request(void)
{ unsigned int block=CURRENT->sector;
  __asm__ ("divl %4":"=a" (block), "=d" (sec) : "0" (block),
    "1" (0), "r" (hd_info[dev].sect));
  __asm__ ("divl %4":"=a" (cyl), "=d" (head) : "0" (block),
    "1" (0), "r" (hd_info[dev].head));
  hd_out(dev, nsect, sec, head, cyl, WIN_WRITE, ...);
  ... }
```





## 多个进程通过队列使用磁盘(第二层抽象)



- 多个磁盘访问请求出现在请求队列怎么办?
- 调度的目标是什么? 调度时主要考察什么?

目标当然是平均访问延迟小!

寻道时间是主要矛盾!

- 给调度算法, 仍然从**FCFS**开始...



# FCFS磁盘调度算法

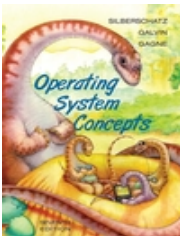
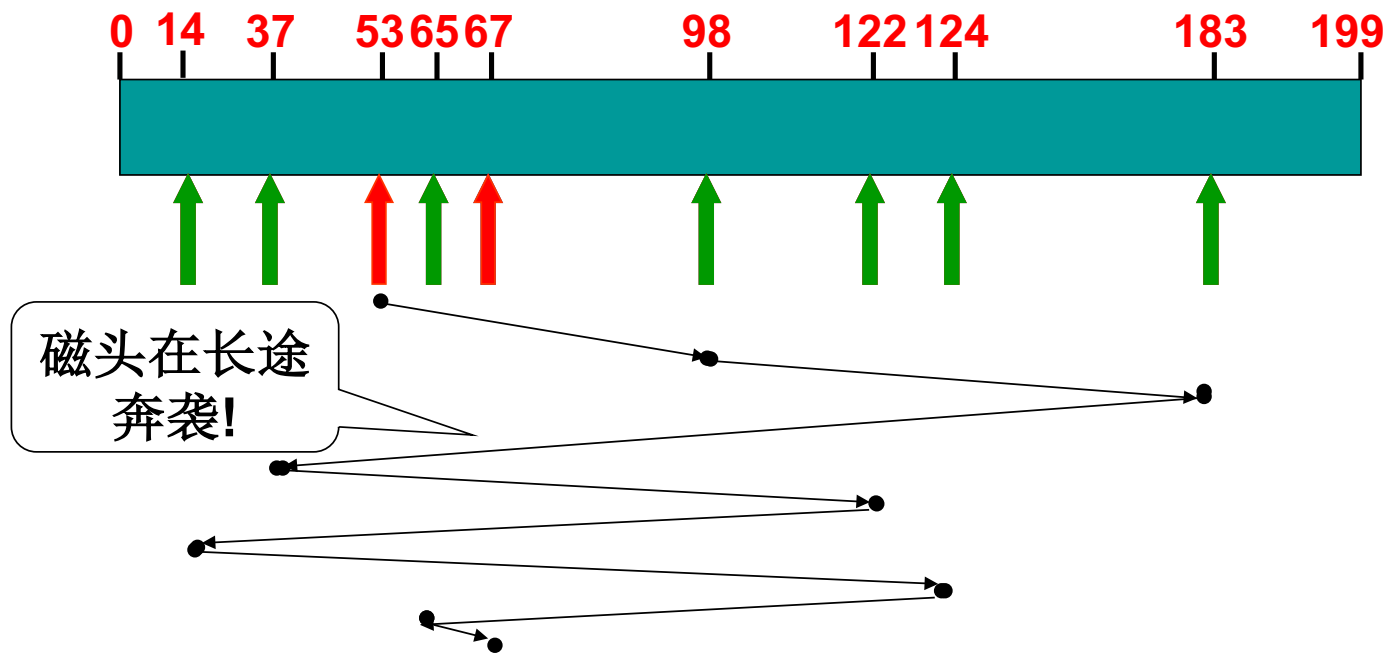
## ■ 最直观、最公平的调度:

■ 一个实例: 磁头开始位置=53;

请求队列=98, 183, 37, 122, 14, 124, 65, 67

FCFS: 磁头共  
移动640磁道!

在移动过程中把经过  
的请求处理了!

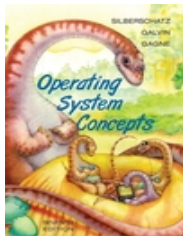
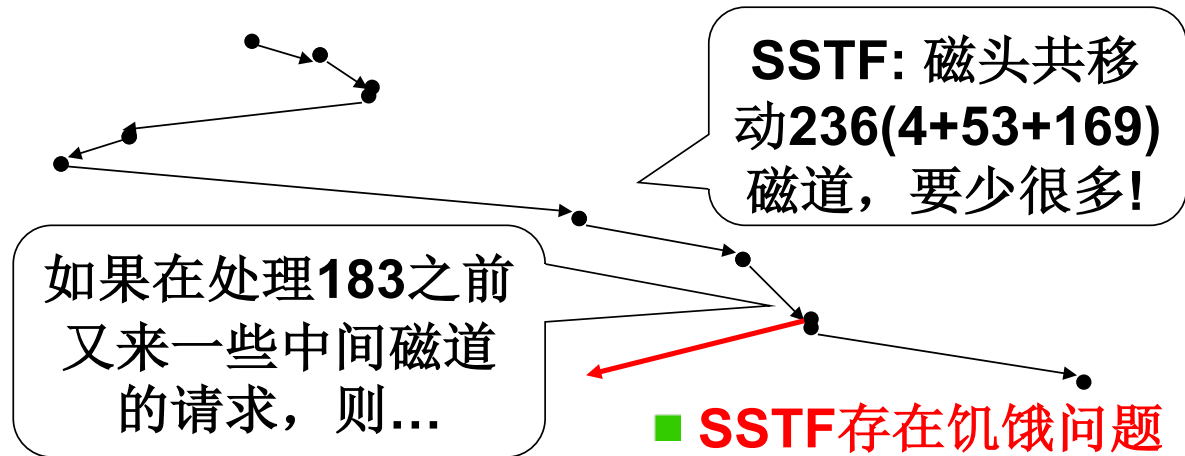
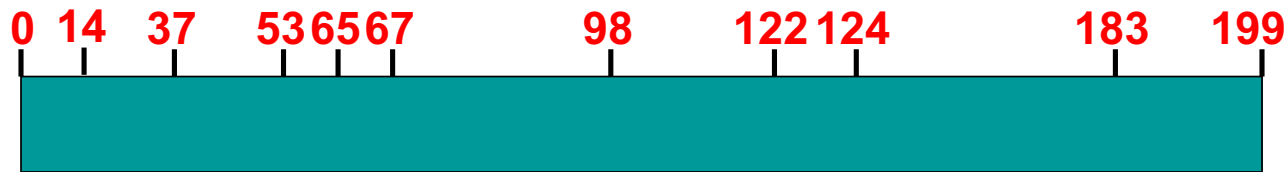


# SSTF磁盘调度

## ■ Shortest-seek-time First:

■ 继续该实例: 磁头开始位置=53;

请求队列=98, 183, 37, 122, 14, 124, 65, 67

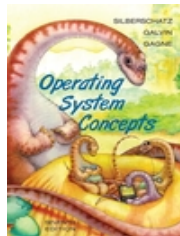
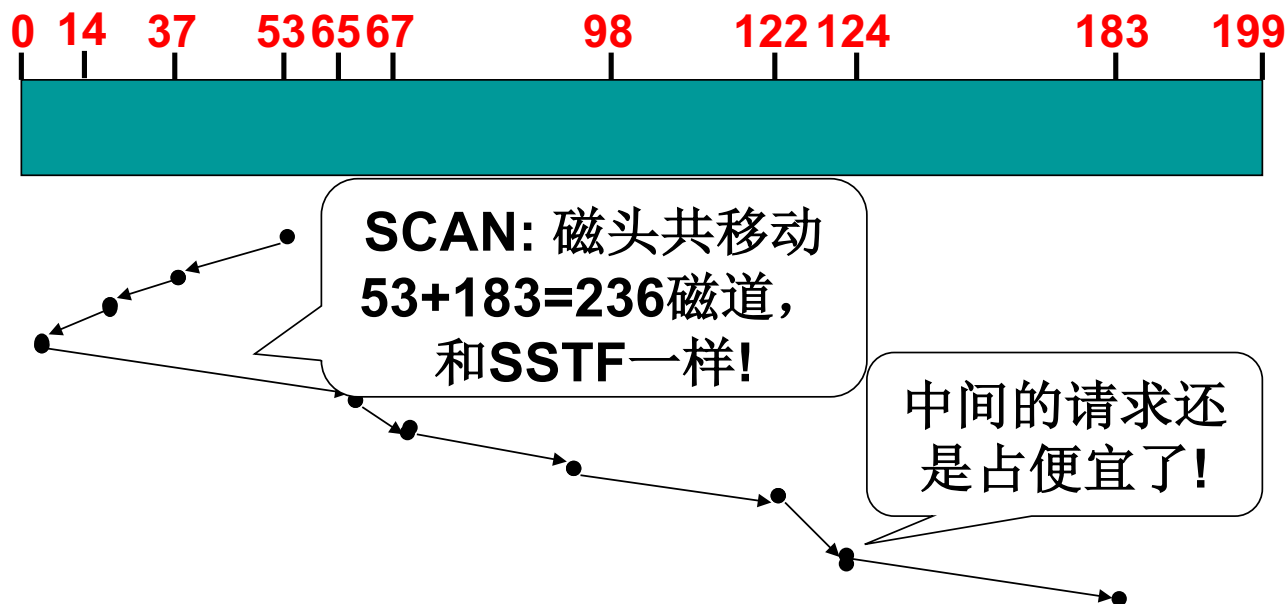


# SCAN磁盘调度

## ■ SSTF+中途不回折：每个请求都有处理机会

■ 继续该实例：磁头开始位置=53；

请求队列=98, 183, 37, 122, 14, 124, 65, 67

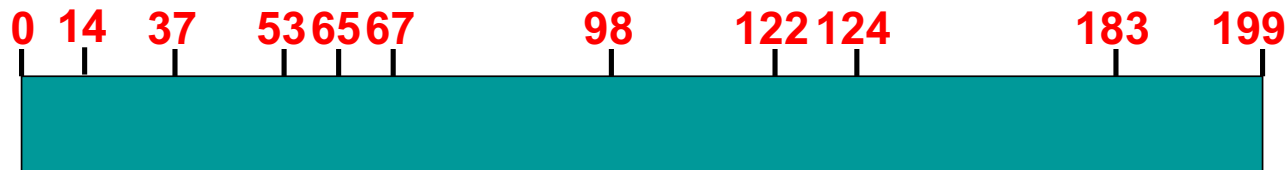


# C-SCAN磁盘调度(电梯算法)

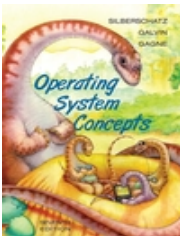
■ **SCAN+直接移到另一端**: 两端请求都能很快处理

■ 继续该实例: 磁头开始位置=53;

请求队列=98, 183, 37, 122, 14, 124, 65, 67



**CSCAN**: 磁头共移动  
**157+200**磁道!  
其中**200**是复位, 很快!



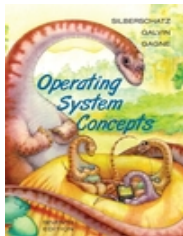
# 多个进程共同使用磁盘

```
static void make_request()  
{ ...req->sector=bh->b_blocknr<<1;  
  add_request(major+blk_dev, req); }
```

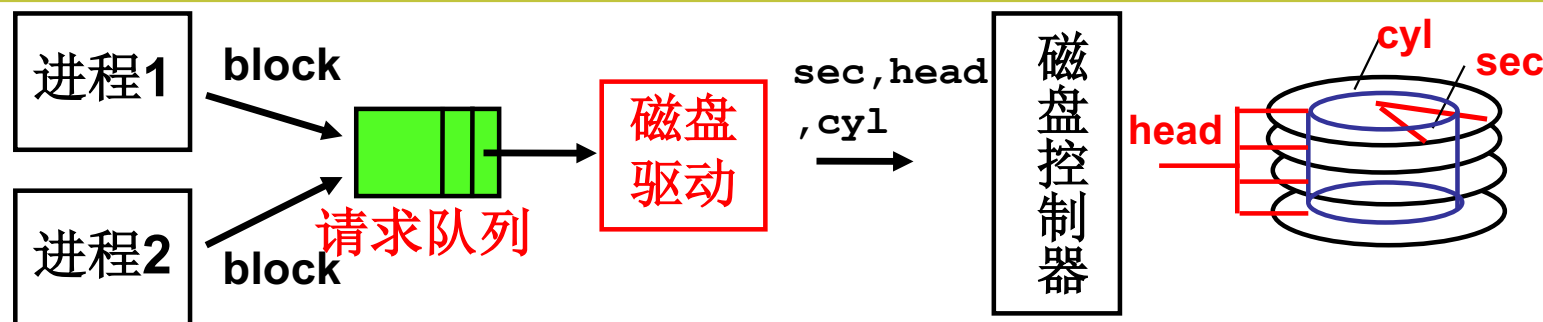
```
static void add_request(struct blk_dev_struct *dev,  
struct request *req)  
{ struct request *tmp=dev->current_request;  
  req->next=NULL; cli(); //关中断(互斥)  
  for(; tmp->next; tmp=tmp->next)  
    if((IN_ORDER(tmp, req) || !IN_ORDER(tmp, tmp->next))  
        && IN_ORDER(req, tmp->next)) break;  
  req->next=tmp->next; tmp->next=req; sti(); }
```

```
#define IN_ORDER(s1, s2) \  
    ((s1)->dev < (s2)->dev) || ((s1)->dev == (s2)->dev \  
        && (s1)->sector < (s2)->sector)
```

```
sector = C×(Heads×Sectors) +  
H×Sectors + S
```



# 生磁盘(raw disk)的使用整理



- (1) 进程“得到盘块号”，算出扇区号(sector)
- (2) 用扇区号make req，用电梯算法add\_request
- (3) 进程sleep\_on
- (4) 磁盘中断处理
- (5) do\_hd\_request算出cyl,head,sector
- (6) hd\_out调用outp(...)完成端口写

```
static void read_intr(void)
{
    end_request(1);
    do_hd_request(),
}
```

唤醒进程!

