

# 操作系统

# Operating Systems

## L17 信号量临界区保护

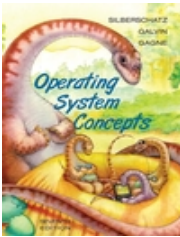
### Critical Section

授课教师：李治军

[lizhijun\\_os@hit.edu.cn](mailto:lizhijun_os@hit.edu.cn)  
综合楼404室

---

**温故而知新：什么是信号量？** 通过对这个量的访问和修改，让大家有序推进。**哪里还有问题吗？**



# 共同修改信号量引出的问题

初始情况

**empty = -1;**

这是什么含义?

```
Producer(item) {  
    P(empty);  
    ... }
```

一个可能的执行(调度)

```
P1.register = empty;  
P1.register = P1.register - 1;  
P2.register = empty;  
P2.register = P2.register - 1;  
empty = P1.register;  
empty = P2.register;
```

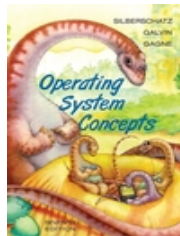
生产者P<sub>1</sub>

```
register = empty;  
register = register - 1;  
empty = register;
```

生产者P<sub>2</sub>

```
register = empty;  
register = register - 1;  
Empty = register;
```

最终的**empty**等于多少?对吗?



# 竞争条件(Race Condition)

## ■ 竞争条件: 和调度有关的共享数据语义错误

### 第i次执行

```
P1.register = empty;  
P1.register = P1.register - 1;  
P2.register = empty;  
P2.register = P2.register - 1;  
empty = P1.register;  
empty = P2.register;
```

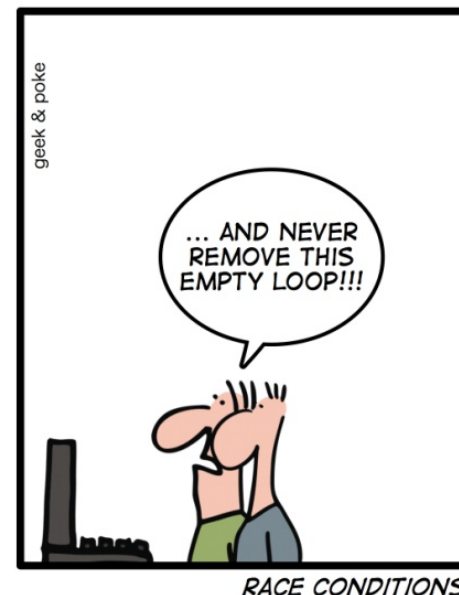
### 第j次执行

```
P1.register = empty;  
P1.register = P1.register - 1;  
empty = P1.register;  
P2.register = empty;  
P2.register = P2.register - 1;  
empty = P2.register;
```

- 错误由多个进程并发操作共享数据引起
- 错误和调度顺序有关，难于发现和调试

问题：右面的图这两个人的方法  
有效果吗？

SIMPLY EXPLAINED



# 解决竞争条件的直观想法

- 在写共享变量**empty**时阻止其他进程也访问**empty**

仍是那个执行序列

```
P1.register = empty;  
P1.register = P1.register - 1;  
P2.register = empty;  
P2.register = P2.register - 1;  
empty = P1.register;  
empty = P2.register;
```

生产者P<sub>1</sub>

检查并给**empty**上锁

```
P1.register = empty;  
P1.register = P1.register - 1;
```

生产者P<sub>2</sub>

检查**empty**的锁

?

生产者P<sub>1</sub>

```
empty = P1.register;
```

给**empty**开锁

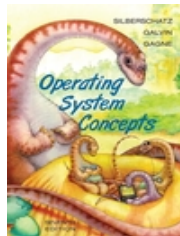
生产者P<sub>2</sub>

检查并给**empty**上锁

```
P2.register = empty;  
P2.register = P2.register - 1;  
empty = C.register;
```

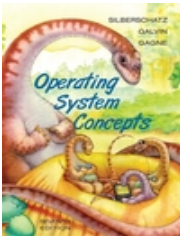
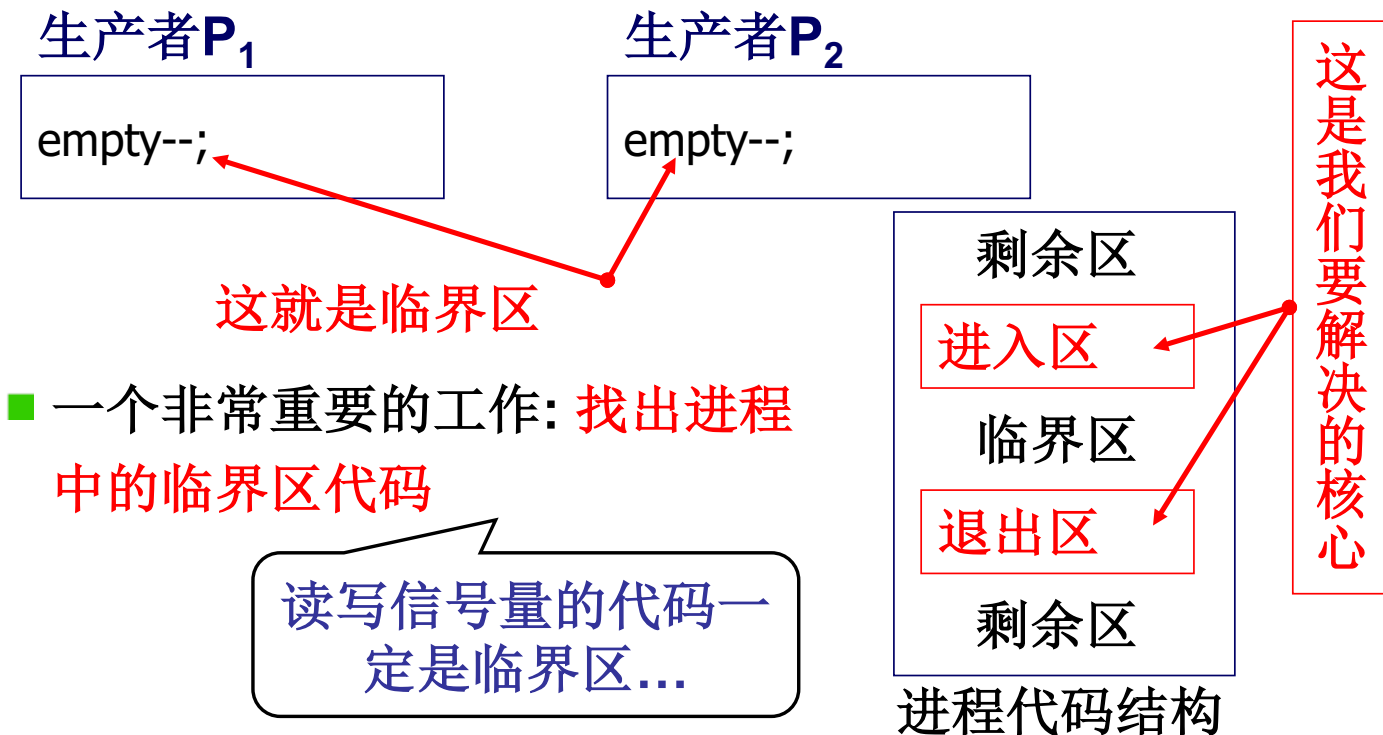
给**empty**开锁

一段代码一次只允许一个进程进入



# 临界区(Critical Section)

- **临界区**: 一次只允许一个进程进入的该进程的那一段代码



# 临界区代码的保护原则

---

- **基本原则：互斥进入：**如果一个进程在临界区中执行，则其他进程不允许进入
  - 这些进程间的约束关系称为**互斥(mutual exclusion)**
  - **这保证了是临界区**
- **好的临界区保护原则**
  - **2. 有空让进：**若干进程要求进入空闲临界区时，应尽快使一进程进入临界区
  - **3. 有限等待：**从进程发出进入请求到允许进入，不能无限等待



# 进入临界区的一个尝试 – 轮换法

```
while (turn != 0) ;
```

临界区

```
turn = 1;
```

剩余区

进程 $P_0$

```
while (turn != 1) ;
```

临界区

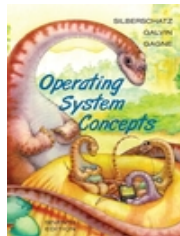
```
turn = 0;
```

剩余区

进程 $P_1$

- 问题:  $P_0$ 完成后不能接着再次进入, 尽管进程 $P_1$ 不在临界区...(不满足有空让进)

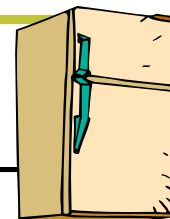
- 满足互斥进入要求





# 进入临界区的又一个尝试

- 似乎没有任何头绪... 可借鉴生活中的道理



时间	丈夫	妻子
3:00	打开冰箱，没有牛奶了	
3:05	离开家去商店	
3:10	到达商店	打开冰箱，没有牛奶了
3:15	买牛奶	离开家去商店
3:20	回到家里，牛奶放进冰箱	到达商店
3:25		买牛奶
3:30		回到家里，牛奶放进冰箱

- 上面的轮换法类似于什么？值日
- 更好的方法应该是立即去买，留一个便条

许多复杂的道理往往就埋藏在日常生活中！



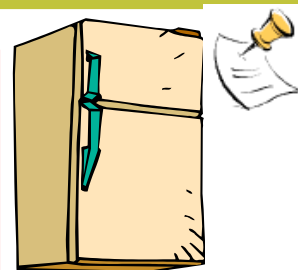
# 进入临界区的又一个尝试 – 标记法

```
if(noMilk){  
    if(noNote){  
        leave Note;  
        buy milk;  
        remove note;  
    }  
}
```

计算机考虑  
问题的方式



```
leave Note;  
if(noMilk){  
    if(noNote){  
        buy milk;  
    }  
}  
remove note;
```



```
flag[0] = true;  
while (flag[1]) ;
```

临界区

```
flag[0] = false;  
剩余区
```

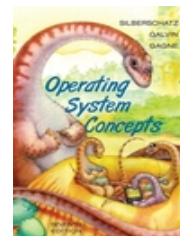
进程 $P_0$

```
flag[1] = true;  
while (flag[0]) ;
```

临界区

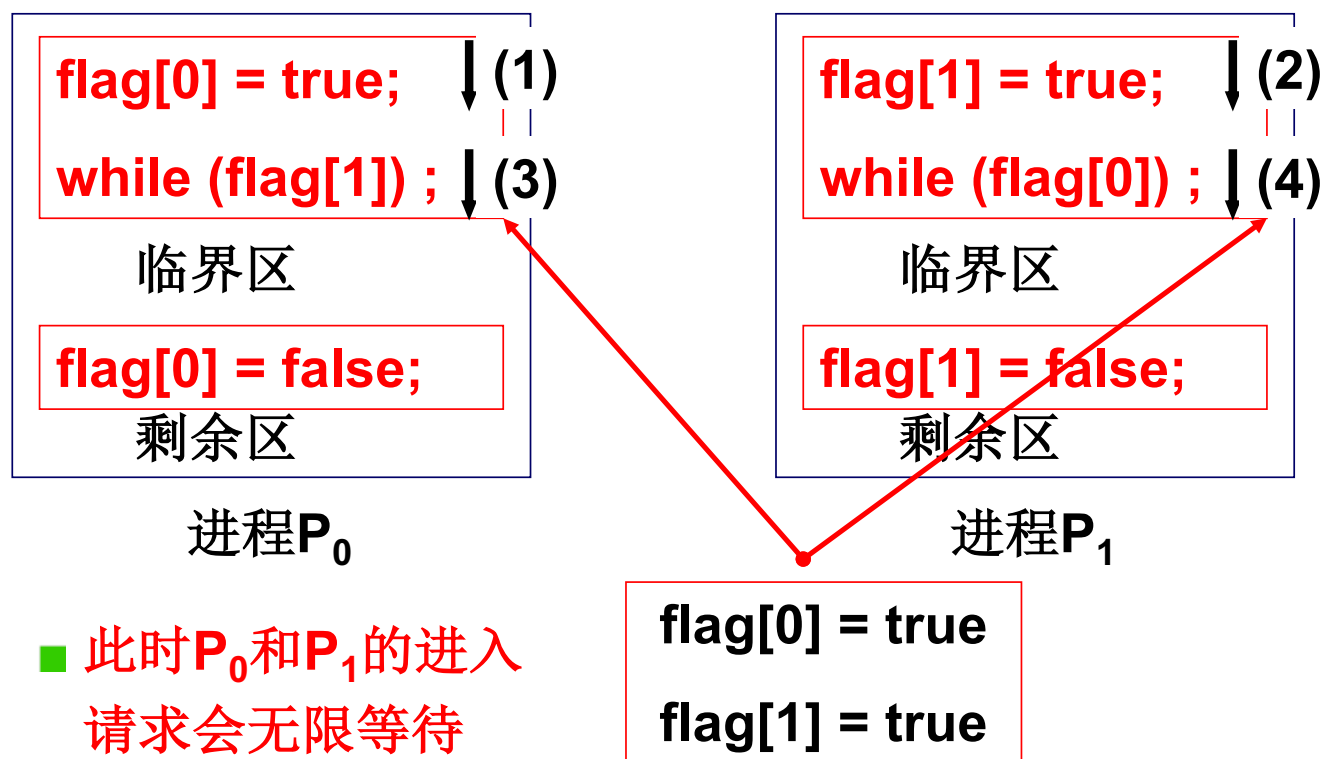
```
flag[1] = false;  
剩余区
```

进程 $P_1$



# 标记法能否解决问题？

## ■ 考虑下面的执行顺序



# 进入临界区的再一次尝试 – 非对称标记

- 带名字的便条 + 让一个人更加勤劳

丈夫(A)

```
leave note A;
while (note B)
{ //X
  do nothing;
}
if (noMilk) {
  buy milk;
}
remove note A;
```

妻子(B)

```
leave note B;
if (noNote A)
{ //Y
  if (noMilk) {
    buy milk;
  }
}
remove note B;
```

丈夫是那个更勤劳的人

各种情况都正确

- 关键: 选择一个进程进入, 另一个进程循环等待



# 进入临界区Peterson算法

- 结合了标记和轮转两种思想

```
flag[0] = true;
```

```
turn = 1;
```

```
while (flag[1] && turn == 1) ;
```

临界区

```
flag[0] = false;
```

剩余区

进程 $P_0$

```
flag[1] = true;
```

```
turn = 0;
```

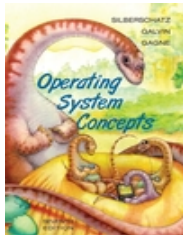
```
while (flag[0] && turn == 0) ;
```

临界区

```
flag[1] = false;
```

剩余区

进程 $P_1$



# Peterson算法的正确性

## ■ 满足互斥进入:

如果两个进程都进入, 则  
 $\text{flag}[0]=\text{flag}[1]=\text{true}$ ,  
 $\text{turn}=0=1$ , 矛盾!

## ■ 满足有空让进:

如果进程 $P_1$ 不在临界区, 则  
 $\text{flag}[1]=\text{false}$ , 或者 $\text{turn}=0$ ,  
都 $P_0$ 能进入!

## ■ 满足有限等待:

$P_0$ 要求进入,  $\text{flag}[0]=\text{true}$ ; 后面的 $P_1$ 不可能一直进入, 因为 $P_1$ 执行一次就会让 $\text{turn}=0$ 。

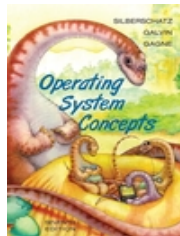
```
flag[i] = true;  
turn = j;  
while (flag[j] && turn == j) ;
```

临界区

```
flag[i] = false;
```

剩余区

进程 $P_i$





# 面包店算法的正确性

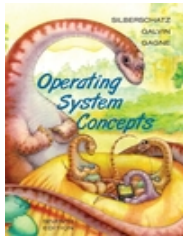
进程  
 $P_i$

```
choosing[i] = true; num[i] = max(num[0], ..., num[n-1])+1;  
choosing[i] = false; for(j=0; j<n; j++) { while(choosing[j]);  
while ((num[j] != 0) && (num[j], j)<(num[i], i)); }
```

临界区

```
num[i] = 0;
```

- **互斥进入:**  $P_i$ 在临界区内,  $P_k$ 试图进入, 一定有 $(num[i], i) < (num[k], k)$ ,  $P_k$ 循环等待。
- **有空让进:** 如果没有进程在临界区中, 最小序号的进程一定能够进入。
- **有限等待:** 离开临界区的进程再次进入一定排在最后(**FIFO**), 所以任一个想进入进程至多等 $n$ 个进程





---

一个显然的感觉是：太复杂了，有  
没有简单一些的...



# 临界区保护的另一类解法...

- 再想一下临界区：只允许一个进程进入，进入另一个进程意味着什么？
  - 被调度：另一个进程只有被调度才能执行，才可能进入临界区，如何阻止调度？

**cli();**

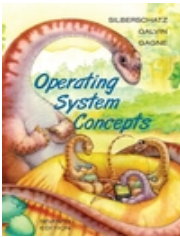
临界区

**sti();**

剩余区

进程 $P_i$

- 什么时候不好使？
- 多CPU(多核)...
- 问题：为什么不好使？



# 临界区保护的硬件原子指令法

```
boolean  
  TestAndSet (boolean &x)  
{  
    boolean rv = x;  
    x = true;  
    return rv;  
}
```

一次  
执行  
完毕

```
while(TestAndSet(&  
lock));
```

临界区

```
lock = false;
```

剩余区

进程 $P_i$

■ 想一想: 多CPU情况好不好使?

