



UNIVERSIDAD DE BUENOS AIRES  
FACULTAD DE INGENIERÍA  
Año 2023 - 2<sup>do</sup> Cuatrimestre

## ANÁLISIS NUMÉRICO I (75.12 – 95.04)

### TRABAJO PRÁCTICO

TEMA: Resolución numérica de problemas de valores iniciales

FECHA: 21 de Noviembre 2023

### INTEGRANTES:

Aramayo Zambrana, Carolina Luna	#106260
<caramayo@fi.uba.ar>	
Castro Martinez, José Ignacio	#106957
<jcastrom@fi.uba.ar>	
Buchanan, Felix Tomas	#102665
<fbuchanan@fi.uba.ar>	

## Índice

<b>1. Introducción</b>	<b>2</b>
<b>2. Análisis</b>	<b>2</b>
2.1. Discretizar la EDO . . . . .	3
<b>3. Desarrollo</b>	<b>4</b>
3.1. Euler explícito . . . . .	4
3.2. Euler implícito . . . . .	4
3.3. Runge Kutta de orden 2 . . . . .	4

## 1. Introducción

Este informe se propone abordar la resolución numérica de problemas de valores iniciales a través de los métodos Euler explícito, Euler implícito y Runge Jutta de orden 2. Se quiere resolver un sistema de suspensión vehicular, el cual se modela como un sistema oscilatorio amortiguador expresado por una ecuación diferencial de segundo grado.

## 2. Análisis

Para empezar, realizamos un análisis del problema de forma física:

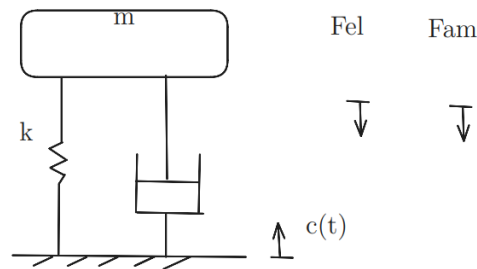


Figura 1: Análisis del caso de estudio

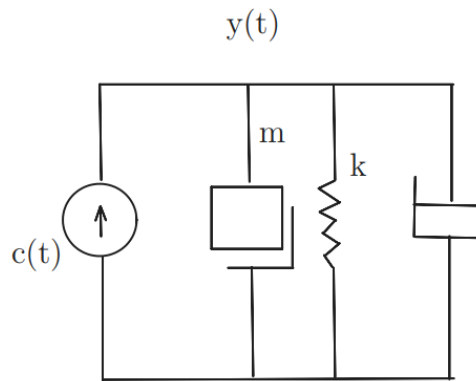


Figura 2: Circuito mecanico

El enunciado nos da una ecuación diferencial que es la siguiente:

$$y'' = \frac{k}{m}(c - y) + \frac{\lambda}{m}(c' - y') \quad (1)$$

Esta representa la aceleración vertical de la carrocería. Es decir, oscilador amortiguado que responde a una excitación dada por la variable  $c$ .

- $k$  constante elástica del muelle [N/m]
- $\lambda$  constante de amortiguación [Ns/m]
- $c$  cota o elevación del terreno [m]
- $y$  posición de la carrocería [m]

- $c'$  y  $y'$  son derivadas de  $c$  e  $y$  con respecto al tiempo, es decir, velocidades verticales [m/s]

Entonces tenemos a  $c(t)$  y  $y(t)$  por hallar. Como la solución general se solicita en el punto 1, desarrollaremos los métodos de forma genérica y luego se aplicará en el siguiente punto con lo solicitado. Para ello debemos discretizar la EDO de segundo orden por los métodos propuestos. Vamos a discretizar tres parámetros:

### 2.1. Discretizar la EDO

Como es una EDO de segundo orden se debe definir dos nuevas variables

$$\begin{cases} y(t) \approx y(t_n) \approx u_n \\ y'(t) \approx y'(t_n) \approx u'_n = v_n \end{cases}$$

De esta forma pasamos de una EDO de segundo orden a una EDO lineal

$$\begin{cases} u' = f_1(u, v, t) \\ v' = f_2(u, v, t) \end{cases}$$

### 3. Desarrollo

#### 3.1. Euler explícito

El método de Euler explícito es de la siguiente manera:

$$u_{n+1} = u_n + hf(u_n, t_n) \quad (2)$$

Para el caso de estudio tenemos:

$$\begin{cases} f_1(u_n, v_n, t_n) = v_n \\ f_2(u_n, v_n, t_n) = \frac{k}{m}(c - u_n) + \frac{\lambda}{m}(c' - v_n) \end{cases}$$

Por lo tanto tenemos las ecuaciones:

$$\begin{cases} u_{n+1} = u_n + hv_n \\ v_{n+1} = v_n + h[\frac{k}{m}(c - u_n) + \frac{\lambda}{m}(c' - v_n)] \end{cases}$$

**SEGUIR**

#### 3.2. Euler implícito

El método de Euler implícito es de la siguiente manera:

$$u_{n+1} = u_n + hf(u_{n+1}, t_{n+1}) \quad (3)$$

Para el caso de estudio tenemos:

$$\begin{cases} f_1(u_{n+1}, v_{n+1}, t_{n+1}) = v_{n+1} \\ f_2(u_{n+1}, v_{n+1}, t_{n+1}) = \frac{k}{m}(c - u_{n+1}) + \frac{\lambda}{m}(c' - v_{n+1}) \end{cases}$$

Por lo tanto tenemos las ecuaciones:

$$\begin{cases} u_{n+1} = u_n + hv_n \\ v_{n+1} = v_n + h[\frac{k}{m}(c - u_n) + \frac{\lambda}{m}(c' - v_n)] \end{cases}$$

**SEGUIR**

#### 3.3. Runge Kutta de orden 2

El método de RK2 es de la siguiente manera:

$$\begin{cases} q_1 = hf(u_n, t_n) \\ q_2 = hf(u_n + q_1, t_{n+1}) \\ u_{n+1} = u_n + \frac{1}{2}(q_1 + q_2) \end{cases}$$

**ME TRABÉ AYUDA**

Para el problema planteamos las ecuaciones:

$$\begin{cases} q_1 = hv_n \\ q_2 = hf(u_n + hv_n, t_{n+1}) \\ u_{n+1} = u_n + \frac{1}{2}(q_1 + q_2) \end{cases}$$