

## Universidad de Buenos Aires Facultad de Ingeniería Año 2023 - 2<sup>do</sup> Cuatrimestre

# Análisis Numérico I (75.12 - 95.04)

### TRABAJO PRÁCTICO

TEMA: Resolución numérica de problemas de valores iniciales FECHA: 21 de Noviembre 2023

### INTEGRANTES:

Aramayo Zambrana, Carolina Luna #106260

<caramayo@fi.uba.ar>

Castro Martinez, José Ignacio #106957

<nombre2\_apellido2@fi.uba.ar>

Buchanan, Felix Tomas #102665

 $< nombre 3\_apellido 3@fi.uba.ar>$ 

# ${\bf \acute{I}ndice}$

1.	Introducción	2
2.	Análisis 2.1. Discretizar la EDO	3
3.	Desarrollo3.1. Euler explícito3.2. Euler implícito3.3. Runge Kutta de orden 2	4
4.	Consideraciónes y Estrategias	5
5.	Resultados de ejecución	6
6.	Conclusión	7

# 1. Introducción

Este informe se propone abordar la resoulusión numérica de problemas de valores iniciales a través de los métodos Euler explícito, Euler implícito y Runge Jutta de orden 2. Se quiere resolver un sistema de suspensión vehicualer, el cual se modela como un sistema oscilatorio amortiguador expresado por una ecuación diferencial de segundo grado.

# 2. Análisis

Para empezar, realizamos un análisis del problema de forma física:

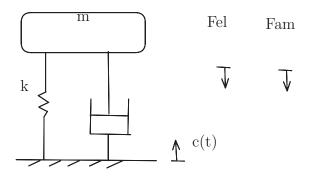


Figura 2.1: Análisis del caso de estudio

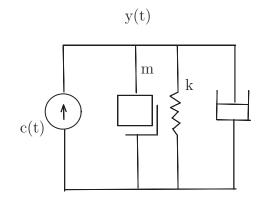


Figura 2.2: Circuito mecánico

El enunciado nos da una ecuación diferencial que es la siguiente:

$$y'' = \frac{k}{m}(c - y) + \frac{\lambda}{m}(c' - y')$$
 (2.1)

Esta representa la aceleración vertical de la carrocería. Es decir, oscilador amortiguado que responde a una excitación dada por la variable c.

- k constante elástica del muelle [N/m]
- $\lambda$  constante de amortiguación [Ns/m]

- c cota o elevación del terreno [m]
- y posición de la carrocería [m]
- c' y y' son derivadas de c e y con respecto al tiempo, es decir, velocidades verticales [m/s]

Entonces tenemos a c(t) y y(t) por hallar. Como la solución general se solicita en el punto 1, desarrollaremos los métodos de forma genérica y luego se aplicará en el siguiente punto con lo solicitado. Para ello debemos discretizar la EDO de segundo orden por los métodos propuestos. Vamos a discretizar tres parámetros:

### 2.1. Discretizar la EDO

Como es una EDO de segundo orden se debe definir dos nuevas variables

$$\begin{cases} y(t) \approx y(t_n) \approx u_n \\ y'(t) \approx y'(t_n) \approx u'_n = v_n \end{cases}$$

De esta forma pasamos de una EDO de segundo orden a una EDO lineal

$$\begin{cases} u' = f_1(u, v, t) \\ v' = f_2(u, v, t) \end{cases}$$

#### Desarrollo 3.

#### 3.1. Euler explícito

El método de Euler explícito es de la siguiente manera:

$$u_{n+1} = u_n + h f(u_n, t_n) (3.1)$$

Para el caso de estudio tenemos:

$$\begin{cases} f_1(u_n, v_n, t_n) = v_n \\ f_2(u_n, v_n, t_n) = \frac{k}{m}(c - u_n) + \frac{\lambda}{m}(c' - v_n) \end{cases}$$

Por lo tanto tenemos las ecuaciones:

$$\begin{cases} u_{n+1} = u_n + hv_n \\ v_{n+1} = v_n + h\left[\frac{k}{m}(c - u_n) + \frac{\lambda}{m}(c' - v_n)\right] \end{cases}$$

### **SEGUIR**

#### 3.2. Euler implícito

El método de Euler implícito es de la siguiente manera:

$$u_{n+1} = u_n + hf(u_{n+1}, t_{n+1}) (3.2)$$

Para el caso de estudio tenemos:

$$\begin{cases} f_1(u_{n+1}, v_{n+1}, t_{n+1}) = v_{n+1} \\ f_2(u_{n+1}, v_{n+1}, t_{n+1}) = \frac{k}{m}(c - u_{n+1}) + \frac{\lambda}{m}(c' - v_{n+1}) \end{cases}$$

Por lo tanto tenemos las ecuaciones:

$$\begin{cases} u_{n+1} = u_n + hv_n \\ v_{n+1} = v_n + h\left[\frac{k}{m}(c - u_n) + \frac{\lambda}{m}(c' - v_n)\right] \end{cases}$$

### **SEGUIR**

#### 3.3. Runge Kutta de orden 2

El método de RK2 es de la siguiente manera:  $\begin{cases} q_1 = hf(u_n, t_n) \\ q_2 = hf(u_n + q_1, t_{n+1}) \\ u_{n+1} = u_n + \frac{1}{2}(q_1 + q_2) \end{cases}$ 

$$\begin{cases} q_1 = h f(u_n, t_n) \\ q_2 = h f(u_n + q_1, t_{n+1}) \\ u_{n+1} = u_n + \frac{1}{2} (q_1 + q_2) \end{cases}$$

## ME TRABÉ AYUDA

ME TRABE AYUDA

Para el problema planteamos las ecuaciones: 
$$\begin{cases} q_1 = hv_n \\ q_2 = hf(u_n + hv_n, t_{n+1}) \\ u_{n+1} = u_n + \frac{1}{2}(q_1 + q_2) \end{cases}$$

# 4. Consideraciónes y Estrategias

# 5. Resultados de ejecución

# 6. Conclusión