Mathematics in DL: Jan 16 2018

Lecture 1: Linear Algebra

Lecturer: Juhee Lee Scribes: Juhee Lee

# 1.1 Numbers and Arrays

먼저 앞으로 사용하게될 용어를 정리합니다

#### Notations

scalar(스칼라)는 "하나의 숫자"를 의미합니다. ex) 3, -5,...
 자연수(ℕ), 정수(Ⅱ), 유리수(ℚ), 실수(ℝ), 복소수(ℂ)등으로 분류합니다.
 만일, '3은 실수이다.' 란 문장은 '3은 실수에 속한다.'고 표현하고 수학적 표현은 3 ∈ ℝ입니다.

- $\operatorname{array}(\text{배열})$ 란 n개의 원소의 나열 즉,  $\mathbf{a}=(a_1,\cdots,a_n)$  이고, 이를 "n차원 tuple" 이라 합니다.
- vector는 n개의 성분의 나열로 1-D 배열입니다. 즉,  $\mathbf{a}=(a_1,\cdots,a_n)$  이고, 각 성분  $a_i$ 의 속성 혹은 데이터 타입이 같아야 합니다.

Note. 벡터는 기하하적 의미로 사용 (by directed line segment), 벡터의 데이터 성분으로는 벡터, 행렬, 함수 모두 가능합니다.

• matrix는 2-D 배열이다. 즉.

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & a_{ij} & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & a_{m3} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} = (a_{ij})_{m \times n}$$

• tensor는 3-D 이상을 표현할 수 있는 배열이다. 즉, 각성분이 행렬로 구성된 배열이다.

앞에서 살펴본 용어에 대해 자세히 살펴보도록 하겠습니다.

### vectors

**Definition 1.1** A vector **a** is an array of numbers

- vector의 성분은 행렬, 함수 등 같은 형식의 성분이 들어오면 됩니다.
- row vector  $\mathbf{a} = (a_1, \cdots, a_n)$
- column vector  $\mathbf{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$

지금부터 벡터a를 comlumn vector라고 놓습니다

• "transpose" (column vector) $^T$  = row vector

수들이 존재하면 그들간의 연산 즉 operation을 정의합니다.

### Operations of vectors

• "+ / -" 연산의 정의에서 제일 중요한것은 연산이 가능한지?? 를 찾아보는 것인데, 먼저 dimension check 후 연산 가능합니다.

$$\mathbf{a} + \mathbf{b} = (a_1 + b_1, \cdots, a_n + b_n)$$

- "곱하기?" 연산의 정의에 따라 여러가지가 가능합니다.
  - 1. "scalar multiplication"

$$c \in \mathbb{R}, c\mathbf{a} = c(a_1, \cdots, a_n) = (ca_1, \cdots, ca_n)$$

2. "Hadamard product (elementwise multiplication)"

$$\mathbf{a} \odot \mathbf{b} = (a_1 + b_1, \cdots, a_n + b_n)$$

3. "dot product (Euclidean inner product)" (not just inner product) 파이썬에선 명령어 inner product

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = (a_1 + b_1 + \dots + a_n + b_n) = \sum_{i=1}^n a_i b_i$$
 기호 정리

4. "cross product"

$$\mathbf{a} \times \mathbf{b} = (a_2b_3 - a_3b_2, a_3b_1 - a_1b_3, a_1b_2 - a_2b_1) = \det \begin{pmatrix} i & j & k \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{pmatrix} = (||a|| ||b|| |sin\theta| n))$$

### Matrices

**Definition 1.2** A matrix **A** is an 2D array of numbers

 $\mathbf{A} \leftarrow m \times n \ matrix$ 

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & a_{ij} & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & a_{m3} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} = (a_{ij})_{m \times n}$$

### Operations of matrices

• "+" 연산은 같은 사이즈의 행렬의 연산만 가능합니다.

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = (a_{ij}) + (b_{ij})_{m \times n}$$

- "transpose"  $\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n} \Rightarrow \mathbf{A}^T = (a_{ji})_{n \times m}$ 
  - "벡터에서의 transpose도 행렬표현으로 가능"
- "곱하기?" vector에서의 곱하기연산 다 가능합니다.

1. "scalar multiplication"

$$c \in \mathbb{R}, c\mathbf{A} = (ca_{ij})_{m \times n}$$

2. "Hadamard product (elementwise multiplication)"

$$\mathbf{A} \odot \mathbf{B} = (a_{ij}b_{ij})_{m \times n}$$

3. "product" (matrix multiplication)

 $\mathbf{AB} = (a_{ij})_{m \times p} (b_{ij})_{p \times n} = (c_{ij})_{m \times n} \text{ where } c_{ij} = \sum_{k=1}^{p} a_{ik} b_{kj} = a_{i1} b_{1j} + \dots + a_{in} b_{nj} = \mathbf{a}_{i}^{T} \cdot \mathbf{b}_{j}$ 즉  $c_{ij}$ 는 (i-th row of A)·(j-th column of B)

$$\left(egin{array}{c} \mathbf{a}_1^T \ \mathbf{a}_2^T \ dots \ \mathbf{a}_m^T \end{array}
ight) \left(egin{array}{c} \mathbf{b}_1 \mathbf{b}_2 \cdots \mathbf{b}_n \end{array}
ight)$$

4. "tensor product" (Kronecker product)

$$\mathbf{A}_{m \times n} \otimes \mathbf{B}_{p \times q} = \begin{pmatrix} a_{11}\mathbf{B} & a_{12}\mathbf{B} & a_{13}\mathbf{B} & \dots & a_{1n}\mathbf{B} \\ a_{21}\mathbf{B} & a_{22}\mathbf{B} & a_{23}\mathbf{B} & \dots & a_{2n}\mathbf{B} \\ \vdots & \vdots & a_{ij}\mathbf{B} & \ddots & \vdots \\ a_{m1}\mathbf{B} & a_{m2}\mathbf{B} & a_{m3}\mathbf{B} & \dots & a_{mn}\mathbf{B} \end{pmatrix}$$

Quiz. 
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \otimes \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 4 & -5 \end{pmatrix}$$

solution.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \otimes \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 4 & -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 4 & -5 \end{pmatrix} & 2 \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 4 & -5 \end{pmatrix} \\ 2 \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 4 & -5 \end{pmatrix} & -1 \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 4 & -5 \end{pmatrix} \end{pmatrix}$$

Quiz. 
$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{c} \mathbf{a}_1 \mathbf{a}_2 \end{array}\right) \mathbf{B} = \left(\begin{array}{c} \mathbf{b}_1 \mathbf{b}_2 \end{array}\right)$$
. Oui,  $\mathbf{a}_1 = \left(\begin{array}{c} 1 \\ 2 \\ -1 \end{array}\right)$ ,  $\mathbf{a}_2 = \left(\begin{array}{c} 4 \\ 5 \\ 3 \end{array}\right)$ ,  $\mathbf{b}_1 = \left(\begin{array}{c} 3 \\ 2 \end{array}\right)$ ,  $\mathbf{b}_2 = \left(\begin{array}{c} 1 \\ 1 \end{array}\right)$ .

1. 
$$3\mathbf{A} + 4 =$$
을 계산하여라.  
2.  $3\mathbf{A}^T + \mathbf{b}_1$ 을 계산하여라.  
3. 다음 중 matrix multiplication 계산이 가능한 것은?  
1)  $\begin{pmatrix} \mathbf{a}_1^T \\ \mathbf{a}_2^T \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{b}_1 \mathbf{b}_2 \end{pmatrix} 2) \begin{pmatrix} \mathbf{b}_1 \mathbf{b}_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{a}_1 \mathbf{a}_2 \end{pmatrix} 3) \begin{pmatrix} \mathbf{a}_1 \mathbf{a}_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{b}_1^T \\ \mathbf{b}_2^T \end{pmatrix}$ 

알아두면 좋은 Tip!

### Note.

- A(B+C) = AB + AC
- A(BC) = A(BC): 세개의 수의 동시 연산은 수학에선 없다. 한번에 두개의 개산을 묶는 것이 기본 룰 Quiz.  $AB \stackrel{?}{=} BA$
- $\mathbf{a}^T \mathbf{b} = \mathbf{b}^T \mathbf{a}$

- $(\mathbf{A}^T)^T = \mathbf{A}$
- $(\mathbf{A}\mathbf{B})^T = \mathbf{B}^T \mathbf{A}^T$
- $(\mathbf{A} + \mathbf{B})^T = \mathbf{A}^T + \mathbf{B}^T$ Quiz.  $(c\mathbf{A})^T = ?$

# 1.2 Identity matrix and Inverse matrix

**Definition 1.3**  $I_n$  is the identity matrix of n

$$\mathbf{I}_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

**Definition 1.4** The matrix inverse of **A** is denoted as  $A^{-1}$  and is defined as the matrix such as

$$AB = I_n = BA$$
,  $B = A^{-1}$ 

\*역행렬은 존재하면 유일!

### Inverse matrix 활용

- linear system  $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$  의 해를 구하는 방법!
  - $-\mathbf{A}^{-1}$ 가 존재하면, 해는  $\mathbf{x} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{b}$ .
  - $\mathbf{A}^{-1}$ 를 구할 수 없는 rectangular matrix에서,  $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 는 pseudo inverse의 개념을 이용해서 방정식을 근을 구합니다.

Determinant of a square  $(n \times n)$  matrix

**Definition 1.5** The determinant of  $\mathbf{A} = (a_{ij})_{n \times n}$  is defined as

$$\det(\mathbf{A}) = |A| = \sum_{j=1}^{n} \mathbf{a}_{1j} \mathbf{C}_{1j} = \mathbf{a}_{11} \mathbf{C}_{11} + \mathbf{a}_{22} \mathbf{C}_{22} + \dots + \mathbf{a}_{nn} \mathbf{C}_{nn}$$

where the minor  $\mathbf{M}_{ij}$  of the element  $\mathbf{a}_{ij}$  is the determinant of the matrix obtained by deleting the ith row and jth column of  $\mathbf{A}$ . The cofactor  $\mathbf{C}_{ij}$  is given by  $\mathbf{C}_{ij} = (-1)^{i+j}\mathbf{M}_{ij}$ 

- \* determinant 의미는 parallel pipe의 부피
  - $\mathbf{A}^{-1}$ 가 존재하려면,  $\det(\mathbf{A}) \neq 0$ .

Quiz.  $\det(\mathbf{A})^{-1} = ? 1/\det(\mathbf{A})$ 

Quiz.  $\det(\mathbf{A})^T = ? \det(\mathbf{A})$ 

ex. Determinant를 구하여라.

1. 
$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow |A| = 7$$

2. 
$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow |B| = 0$$

3. 
$$\mathbf{C} = \begin{pmatrix} -1 & 3 & 2 \\ 0 & -2 & 1 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix} \Rightarrow |C| = 1/3$$

$$\mathbf{C}_{11} = -1, \mathbf{C}_{12} = 5, \mathbf{C}_{13} = 4, \text{M도 체크.}$$

ex. Determinant 이용해서  $\mathbf{C}^{-1}$ 를 구하여라.

$$\mathbf{C} = \left( \begin{array}{rrr} -1 & 3 & 2 \\ 0 & -2 & 1 \\ 1 & 0 & -2 \end{array} \right)$$

step1. matrix of cofactors 
$$\begin{pmatrix} \mathbf{C}_{11} & \mathbf{C}_{12} & \mathbf{C}_{13} \\ \mathbf{C}_{21} & \mathbf{C}_{22} & \mathbf{C}_{23} \\ \mathbf{C}_{31} & \mathbf{C}_{32} & \mathbf{C}_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 1 & 2 \\ 6 & -2 & 3 \\ 7 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

step2. transpose => adjoint matrix of C i.e, 
$$adj(\mathbf{C}) = \begin{pmatrix} 4 & 6 & 7 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$

step3. 
$$\mathbf{C}^{-1} = \frac{1}{\det(\mathbf{C})} adj(\mathbf{C}) = 1/3 \begin{pmatrix} 4 & 6 & 7 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$

• 증명은, 
$$\mathbf{A} = \left( egin{array}{cc} a & b \\ c & d \end{array} 
ight)$$
로 확인해보세요.

## 1.3 Norm

Norm

• vector

$$\|\mathbf{A}\|_1 = \sum_{i=1}^n |a_i|$$

$$\|\mathbf{A}\|_{\infty} = \max_{1 \le i \le n} |a_i|$$

$$\|\mathbf{A}\|_2 = \left(\sum_{i=1}^n |a_i|^2\right)^{1/2}$$

• matrix  $\mathbf{A}_{m \times n}$ 

$$\|\mathbf{A}\|_1 = \max_{1 \le j \le n} \sum_{i=1}^m |a_{ij}|$$

$$\|\mathbf{A}\|_{\infty} = \max_{1 \le i \le n} \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}|$$

$$\|\mathbf{A}\|_{2} = \left(\sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}|^{2}\right)^{1/2} = (trace(A^{*}A))^{1/2} \text{ where } A^{*} = conjugate transpose$$

ex. 
$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 4 & 6 & 7 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$
  
 $\|\mathbf{A}\|_1 = \max(4+1+2; 6+0+3; 7+1+2) = \max(7, 9, 10) = 10$   
 $\|\mathbf{A}\|_{\infty} = \max(4+6+7; 1+0+1; 2+3+2) = \max(17, 2, 7) = 17$   
 $\|\mathbf{A}\|_2 = \sqrt{4^2+6^2+7^2+1r+0^2+1^2+2^2+3^2+2^2}$ 

# 1.4 Matrix decomposition

#### decomposition

- $\mathbf{A}_{n \times n} = \mathbf{L}\mathbf{U}$  L: lower triangular matrix, U: upper triangular matrix
- $\mathbf{A}_{n \times n} = \mathbf{Q}\mathbf{R}$  Q: orthogonal matrix, R: upper triangular matrix
- $\mathbf{A}_{n \times n} = \mathbf{P}\mathbf{D}\mathbf{P}^{-1}$  P: column matrix formed from eigenvector of A D: diagonal matrix with eigenvalue
- $\mathbf{A}_{m \times n} = \mathbf{U} \sum \mathbf{V}^T$  U,V: orthogonal matrix formed from eigenvector of  $\mathbf{A}A^T$ , $A^T$ A,  $\sum$ : diagonal matrix with eigenvalue<sup>1/2</sup>
- 실제, 프로그래밍에서는 이름만 입력하면 분해가능합니다.

## References

- [1] http://cs229.stanford.edu/section/cs229-linalg.pdf
- [2] Advanced Engineering Mathematics ch7-8, Erwin Kreyszig, Wiely
- [3] Elementary Linear Algebra, 7th ed., Ron Larson
- [4] Deep Learning ch2, Ian Goodfellow and Yoshua Bengio and Aaron Courville, The MIT Press
- [5] https://en.wikipedia.org