

证书号第7488537号



专利公告信息

# 发明专利证书

发明名称：并联连杆模式切换平夹耦合自适应机器人手指装置

专利权人：阳嘉辉

地址：430056 湖北省武汉市汉阳区金色港湾米兰苑1栋2单元202

发明人：阳嘉辉;张文增

专利号：ZL 2021 1 1241426.2

授权公告号：CN 113954111 B

专利申请日：2021年10月25日

授权公告日：2024年11月01日

申请日时申请人：阳嘉辉

申请日时发明人：阳嘉辉;张文增

国家知识产权局依照中华人民共和国专利法进行审查，决定授予专利权，并予以公告。  
专利权自授权公告之日起生效。专利权有效性及专利权人变更等法律信息以专利登记簿记载为准。

局长  
申长雨

申长雨

