Fundamentos Teóricos de Mecânica Quântica

L. R. XIMENES

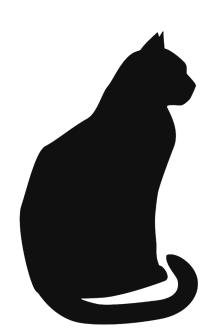
F. GIMENEZ S.

 $\mathsf{T}\mathsf{T}$

REVISÃO POR:

A. A. SUAIDE





Prefácio (Em andamento)

Essas "notas de aula" se iniciaram durante o curso de Mecânica Quântica I ministrado pelo professor doutor Alexandre A. do Passo Suaide no segundo semestre de 2022 no Instituto de Física da USP (IFUSP). Inicialmente essas notas foram imaginadas para ajudar os alunos que acompanhavam o curso juntamente comigo, de tal foram que conforme as aulas eram ministradas, as notas eram escritas e postadas em um drive separado livre para qualquer um com link, no entanto, após o final do segundo semestre, convidei meu amigo Felps (Felipe G.) para me ajudar a melhorar as notas e acrescentar mais conteúdos de suma importância em mecânica quântica, tornando-se portanto um coautor do texto.

Em alguns meses o assunto do texto veio a tona em um grupo de whatsapp no qual o professor Alexandre A. Suaide fazia parte e comandava, neste contexto ele entrou em contato comigo para propor uma ótima oportunidade tanto para mim, quanto para o Felps: tornar as notas de aula um livro de mecânica quântica focado para estudantes de graduação baseado nas notas de aula escritas por ele e seríamos os autores deste livro. Não pensamos duas vezes e aceitamos a oportunidade grandiosa que nos foi proporcionada. Em seguida buscamos por agências de fomento, como o CNPq, para tentarmos adquirir uma pequena bolsa para cada um, de modo que tivéssemos algum retorno e mantivéssemos a responsabilidade de continuar o texto.

As primeiras partes desse texto consistem dos fundamentos básicos de toda teoria, desde as definições básicas e usos de operadores até as descrições de como o tempo age na mecânica quântica. As demais partes são aplicações destes conceitos básicos e principalmente uma abordagem bastante aprofundada sobre teoria de perturbações.

Os conceitos básicos apresentados no início do texto são de extrema importância de se entender, pois quando chegarmos em teoria de perturbações usaremos basicamente toda parte desses conceitos iniciais.

Acredito que teoria de perturbações aplicadas em mecânica quântica é o foco principal deste texto, pois muitas consequências importantes ocorrem a partir desta, ou seja, o foco dessas notas é apresentar, da forma mais acessível possível, como funciona a teoria, como podemos aplicá-la e por fim nos fenômenos que podemos estudar com ela.

– Lucas R. Ximenes dos Santos

Notações

- Vetores são escritos em **negrito**;
- Versores são todos denotados por e_i , onde i remete a qual vetor de base está querendo-se referenciar;
- Todos os produtos internos que não estejam na notação "bra-ket" são escritos como $\langle \cdot, \cdot \rangle$, onde cada \cdot corresponde à posição de um vetor qualquer;
- Todos os operadores são escritos com $\hat{,}$ por exemplo \hat{a} ;
- A matriz identidade é escrita por 1;
- Quando quisermos escrever uma probabilidade, utilizaremos $\mathbb{P}(x)$;
- O conjunto dos números naturais é tomado como sendo $\mathbb{N} \equiv \{1, 2, 3, ...\}$ (não incluindo o zero);
- Produtos vetoriais e cartesianos s\(\tilde{a}\) escritos com \(\times\);
- Produtos tensoriais são escritos com ⊗;
- Um vetor em coordenadas cilíndricas é escrito como sendo $\mathbf{r}_c = (\rho, \phi, z)$;
- Um vetor em coordenadas esféricas é escrito como sendo $\boldsymbol{r}_e = (\rho, \theta, \phi);$
- Argumentos relacionados a parte radial ρ de alguma equação que não seja ela mesma, por exemplo $\alpha \rho$, denotaremo-as por $\boldsymbol{\lambda}$;
- O símbolo ≡ denota equivalência;
- O símbolo := denota uma definição;

	mio
ıma	rıo

Prefácio	
Notações	
1.1 Mome 1.2 Comu	momento angular ento angular em espaço de rotações abstratos tadores do operador soma de momento angular ientes de Clebsch-Gordan Aplicação no átomo de Hidrogênio
	Tariacional gão do método
 3.1 Introd 3.2 Proba 3.3 Pertur 3.4 Proba 	Perturbação Dependente do Tempo luzindo a teoria perturbativa bilidade de transição em primeira ordem bação Harmônica bilidade de transição para espectro contínuo toniana na presença de campo eletromagnético mento quântico da hamiltoniana eletromagnética

1 | Soma de momento angular

Anteriormente, de modo a descrevermos o operador de momento angular quanticamente, partimos da definição clássica desta grandeza $\boldsymbol{L} = \boldsymbol{r} \times \boldsymbol{p}$, substituindo a posição e momento linear por seus respectivos operadores, como por exemplo para a componente z:

$$\hat{L}_z = \hat{x}\hat{p}_y - \hat{y}\hat{p}_x.$$

Podendo assim usar posteriormente o comutador canônico $[z, p_z] = i\hbar$ e obter

$$[\hat{L}_x, \hat{L}_y] = i\hbar \hat{L}_z,\tag{1.1}$$

assim como todas as outras possibilidades de comutação. Esse raciocínio é intuitivo para o momento angular orbital e leva a conclusões corretas. Contudo, não pode ser utilizado da mesma maneira para o spin, dado que este não tem um análogo clássico e as rotações envolvidas com o operador ocorrem num espaço de coordenadas abstrato (não no usual de posições do momento angular orbital). A proposta deste capítulo é desenvolvermos uma abordagem mais geral de momento angular do que a que foi discutida em capítulos anteriores, que poderá ser empregada ao momento angular orbital e spin.

Notação

Nesta seção a base cartesiana de versores cartesianos $\{i, j, k\}$ representará exclusivamente o sistema usual de coordenadas espaciais, enquanto $\{e_1, e_2, e_3\}$ representará a base de um espaço de coordenadas abstratas quaisquer.

1.1 Momento angular em espaço de rotações abstratos

A nova abordagem que utilizaremos neste capítulo envolverá um conceito já explorado de operadores de deslocamento infinitesimal. Nos primeiros capítulos utilizamos o operador de deslocamento espacial $\hat{\mathcal{T}}$ dado por:

$$\hat{\mathcal{T}}(dx) = \mathbb{1} - \frac{i}{\hbar}\hat{p} dx \Rightarrow \hat{\mathcal{T}}(dx) |x\rangle = |x + dx\rangle$$

e o de deslocamento temporal $\hat{\mathcal{U}}$:

$$\hat{\mathcal{U}}(\mathrm{d}t) = \mathbb{1} - \frac{i}{\hbar}\hat{\mathcal{H}} \,\mathrm{d}t \Rightarrow \hat{\mathcal{U}}(\mathrm{d}t) \,|t\rangle = |t + \mathrm{d}t\rangle.$$

De forma generalizada, podemos enunciar um operador de deslocamento de uma grandeza arbitrária α como:

$$\hat{\mathcal{U}}(d\alpha) = \mathbb{1} - \frac{i}{\hbar}\hat{\mathcal{G}} d\alpha \qquad (1.2)$$

cujo propósito consiste em deslocar a grandeza α de um valor infinitesimal d α utilizando o operador gerador $\hat{\mathcal{G}}$, ou seja:

$$|\alpha\rangle \stackrel{\hat{\mathcal{U}}}{\to} |\alpha + \mathrm{d}\alpha\rangle$$
 (1.3)

Para escrevermos $\hat{\mathcal{U}}(d\alpha)$ em nosso caso, primeiramente vamos introduzir as matrizes de rotação num espaço abstrato qualquer. Imaginemos que nosso objetivo seja rotacionar um vetor $\mathbf{A} = A_1 \mathbf{e}_1 + A_2 \mathbf{e}_2 + A_3 \mathbf{e}_3$ de um ângulo ϕ (transformando-o em \mathbf{A}') em torno do eixo \mathbf{e}_3 num espaço de coordenadas abstratas (x_1, x_2, x_3) :

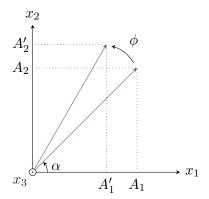


Figura 1.1: Representação de uma rotação em torno do eixo x_3 de um ângulo ϕ .

A transformação envolvida no processo pode ser descrita pela equação matricial

$$\begin{bmatrix} A_1' \\ A_2' \\ A_3' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \phi & -\sin \phi & 0 \\ \sin \phi & \cos \phi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \\ A_3 \end{bmatrix}$$

Demonstração. Sendo o ângulo do vetor em sua posição inicial chamado θ , temos antes da transformação que:

$$\begin{cases} A_1 = |\mathbf{A}| \cos \theta \\ A_2 = |\mathbf{A}| \sin \theta \\ A_3 = A_3 \end{cases}$$

Após a rotação, somamos o ângulo ϕ nos argumentos de cada componente:

$$\begin{cases} A_1' = |\mathbf{A}|\cos(\theta + \phi) \\ A_2' = |\mathbf{A}|\sin(\theta + \phi) \\ A_3' = A_3 \end{cases}$$

E desenvolvemos de modo que:

$$\begin{cases} A'_1 = |\mathbf{A}|\cos(\theta + \phi) = |\mathbf{A}|(\cos\theta\cos\phi - \sin\phi\sin\theta) = A_1\cos\phi - A_2\sin\phi \\ A'_2 = |\mathbf{A}|\sin(\theta + \phi) = |\mathbf{A}|(\sin\theta\cos\phi - \sin\phi\cos\theta) = A_2\cos\phi + A_1\sin\phi \\ A'_3 = A_3 \end{cases}$$

Com essas equações, podemos reescrever esse sistema matricialmente como sendo:

$$\begin{bmatrix} A_1' \\ A_2' \\ A_3' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \phi & -\sin \phi & 0 \\ \sin \phi & \cos \phi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \\ A_3 \end{bmatrix}$$

A matriz dessa transformação de rotação será chamada $\mathcal{R}_3(\phi)$ (matriz de rotação em torno de $\mathbf{e_3}$ de um ângulo ϕ). Por um raciocínio análogo, as matrizes de rotação em torno do eixo $\mathbf{e_1}$ e $\mathbf{e_2}$ também podem ser obtidas com facilidade:

$$\mathcal{R}_1(\phi) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos\phi & -\sin\phi \\ 0 & \sin\phi & \cos\phi \end{bmatrix}, \mathcal{R}_2(\phi) = \begin{bmatrix} \cos\phi & 0 & \sin\phi \\ 0 & \cos\phi & 0 \\ -\sin\phi & 0 & \cos\phi \end{bmatrix}, \mathcal{R}_3(\phi) = \begin{bmatrix} \cos\phi & -\sin\phi & 0 \\ \sin\phi & \cos\phi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
(1.4)

Uma propriedade imediata de percebemos é a de que a ordem com que as transformações de rotação ocorrem são de grande importância. Ilustrativamente, se tivermos um paralelepípedo com um lado pintado, podemos ver que uma rotação em torno de e_1 (no caso $\mathcal{R}_1(\pi/2)$) seguida por uma rotação em torno de e_2 (no caso $\mathcal{R}_2(\pi/2)$) não equivale a uma rotação em torno de e_2 seguida por uma em torno de e_1 :

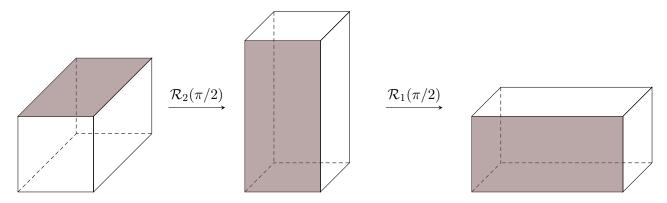


Figura 1.2: Aplicação de uma rotação $\mathcal{R}_2(\pi/2)$ seguida de outra rotação $\mathcal{R}_1(\pi/2)$.

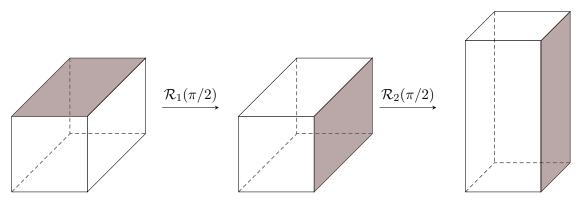


Figura 1.3: Aplicação de uma rotação $\mathcal{R}_1(\pi/2)$ seguida de outra rotação $\mathcal{R}_2(\pi/2)$.

Em termos do vetor \boldsymbol{A} , podemos descrever esta não-equivalência de rotações consecutivas da seguinte forma:

em que $A \neq A''''$. Perceba que o conceito das transformações consecutivas não poderem ser trocadas entre si (e resultarem no corpo na mesma posição) pode ser traduzido como a não comutação dessas matrizes: $[\mathcal{R}_1, \mathcal{R}_2] \neq 0$. Para descrevermos o operador de deslocamento infinitesimal angular, expandimos as funções seno e cosseno das matrizes de rotação até segunda ordem de uma série de Taylor,

obtemos:

$$\sin \varepsilon \approx \varepsilon$$
 & $\cos \varepsilon \approx 1 - \frac{\varepsilon^2}{2}$

em que escrevemos $\phi \to \varepsilon$ de forma a destacarmos o fato de estarmos trabalhando com uma grandeza angular infinitesimal. As matrizes de rotação infinitesimais serão dadas dessa forma por:

$$\mathcal{R}_{1}(\varepsilon) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 - \frac{\varepsilon^{2}}{2} & -\varepsilon \\ 0 & \varepsilon & 1 - \frac{\varepsilon^{2}}{2} \end{bmatrix}, \quad \mathcal{R}_{2}(\varepsilon) = \begin{bmatrix} 1 - \frac{\varepsilon^{2}}{2} & 0 & \varepsilon \\ 0 & 1 & 0 \\ -\varepsilon & 0 & 1 - \frac{\varepsilon^{2}}{2} \end{bmatrix} \tag{1.6}$$

e

$$\mathcal{R}_3(\varepsilon) = \begin{bmatrix} 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & -\varepsilon & 0\\ \varepsilon & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & 0\\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
 (1.7)

O diagrama descrito anteriormente (1.5) pode ser traduzido infinitesimalmente nas equações

$$\mathbf{A}' = \mathcal{R}_{1}(\varepsilon)\mathbf{A}$$

$$\mathbf{A}'' = \mathcal{R}_{2}(\varepsilon)\mathbf{A}' = \mathcal{R}_{2}(\varepsilon)\mathcal{R}_{1}(\varepsilon)\mathbf{A}$$

$$\mathbf{A}''' = \mathcal{R}_{2}(\varepsilon)\mathbf{A}$$

$$\mathbf{A}'''' = \mathcal{R}_{1}(\varepsilon)\mathbf{A}''' = \mathcal{R}_{1}(\varepsilon)\mathcal{R}_{2}(\varepsilon)\mathbf{A}$$

$$(1.8)$$

Calculando a diferença entre os vetores após as transformações:

$$\mathbf{A''''} - \mathbf{A''} = [\mathcal{R}_1(\varepsilon)\mathcal{R}_2(\varepsilon) - \mathcal{R}_2(\varepsilon)\mathcal{R}_1(\varepsilon)]\mathbf{A} = [\mathcal{R}_1(\varepsilon), \mathcal{R}_2(\varepsilon)]\mathbf{A}$$

Computemos esse comutador:

• $\mathcal{R}_1(\varepsilon)\mathcal{R}_2(\varepsilon)$:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & -\varepsilon \\ 0 & \varepsilon & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & 0 & \varepsilon \\ 0 & 1 & 0 \\ -\varepsilon & 0 & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & 0 & -\varepsilon \\ \varepsilon^2 & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & \frac{\varepsilon^3}{2} - \varepsilon \\ \frac{\varepsilon^3}{2} - \varepsilon & \varepsilon & \frac{1}{4}(2 - \varepsilon^2)^2 \end{bmatrix}$$
$$\approx \begin{bmatrix} 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & 0 & -\varepsilon \\ \frac{\varepsilon^3}{2} - \varepsilon & \varepsilon & \frac{1}{4}(2 - \varepsilon^2)^2 \end{bmatrix}$$
$$\approx \begin{bmatrix} 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & 0 & -\varepsilon \\ \varepsilon^2 & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & -\varepsilon \\ -\varepsilon & \varepsilon & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} \end{bmatrix}$$

• $\mathcal{R}_2(\varepsilon)\mathcal{R}_1(\varepsilon)$.

$$\begin{bmatrix} 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & 0 & \varepsilon \\ 0 & 1 & 0 \\ -\varepsilon & 0 & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & -\varepsilon \\ 0 & \varepsilon & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & \varepsilon^2 & \frac{\varepsilon^3}{2} - \varepsilon \\ 0 & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & -\varepsilon \\ -\varepsilon & \frac{\varepsilon^3}{2} - \varepsilon & \frac{1}{4}(2 - \varepsilon^2)^2 \end{bmatrix}$$

$$\approx \begin{bmatrix} 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & \varepsilon^2 & \varepsilon^2 & -\varepsilon \\ 0 & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & -\varepsilon \\ -\varepsilon & \varepsilon & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} \end{bmatrix}$$

em que desprezamos termos de ordem maior que ε^2 . Portanto concluímos que

$$[\mathcal{R}_1(\varepsilon), \mathcal{R}_2(\varepsilon)] = \begin{bmatrix} 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & 0 & -\varepsilon \\ \varepsilon^2 & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & -\varepsilon \\ -\varepsilon & \varepsilon & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & \varepsilon^2 & -\varepsilon \\ 0 & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} & -\varepsilon \\ -\varepsilon & \varepsilon & 1 - \frac{\varepsilon^2}{2} \end{bmatrix} \\ = \begin{bmatrix} 0 & -\varepsilon^2 & 0 \\ \varepsilon^2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Como é possível perceber, essa matriz é equivalente a $\mathcal{R}_3(\varepsilon^2)$ subtraída a matriz identidade:

$$\mathcal{R}_{3}(\varepsilon^{2}) = \begin{bmatrix}
1 - \frac{\varepsilon^{4}}{2} & -\varepsilon^{2} & 0 \\
\varepsilon^{2} & 1 - \frac{\varepsilon^{4}}{2} & 0 \\
0 & 0 & 1
\end{bmatrix} \approx \begin{bmatrix}
1 & -\varepsilon^{2} & 0 \\
\varepsilon^{2} & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1
\end{bmatrix} = \mathbb{1} + [\mathcal{R}_{1}(\varepsilon), \mathcal{R}_{2}(\varepsilon)]$$

$$[\mathcal{R}_{1}(\varepsilon), \mathcal{R}_{2}(\varepsilon)] = \mathcal{R}_{3}(\varepsilon^{2}) - \mathbb{1}$$
(1.9)

Agora somos capazes de definir o operador de deslocamento infinitesimal angular. Os operadores/matrizes relacionados a rotações infinitesimais são $\hat{\mathcal{R}}_j(\varepsilon),\ j=1,2,3$, e usando a notação $\varepsilon \to \mathrm{d}\phi$ identificamos conforme (1.2):

$$\hat{\mathcal{R}}_i(\mathrm{d}\phi) = \mathbb{1} - \frac{i}{\hbar}\hat{\mathcal{G}}_i \,\,\mathrm{d}\phi$$

Perceba que a partir desse ponto comecei a escrever as matrizes de rotação com a notação típica de operadores $\mathcal{R}_i \to \hat{\mathcal{R}}_i$, mesmo que seja o mesmo objeto matemático. Isso foi feito de modo a vinculá-lo com o operador gerador $\hat{\mathcal{G}}_i$.

Assim como quando tratamos dos outros exemplos de operadores de deslocamento infinitesimal, sabemos que $\hat{\mathcal{U}}(\mathrm{d}\alpha) = \hat{\mathcal{R}}_i(\mathrm{d}\phi)$ é adimensional. Para que isso seja cumprido, $\hat{\mathcal{G}}$ tem de ter a mesma unidade de \hbar , que corresponde à de momento angular. Chamemos portanto o operador $\hat{\mathcal{G}}_i = \hat{J}_i$ de momento angular (não identificando-o como orbital ou de spin), obtendo o operador de rotação infinitesimal:

$$\hat{\mathcal{R}}_i(\mathrm{d}\phi) = \mathbb{1} - \frac{i}{\hbar}\hat{J}_i \,\mathrm{d}\phi$$
(1.10)

Essa nova forma dos operadores (1.6) e (1.7) deve assim como a definição matricial original seguir a relação (1.9), usando (1.10) nessa equação usando a notação de ε novamente:

• $\hat{\mathcal{R}}_1(\varepsilon)\hat{\mathcal{R}}_2(\varepsilon)$:

$$\left(\mathbb{1} - \frac{i}{\hbar}\hat{J}_1\varepsilon\right)\left(\mathbb{1} - \frac{i}{\hbar}\hat{J}_2\varepsilon\right) = \mathbb{1} - \frac{i}{\hbar}\hat{J}_2\varepsilon - \frac{i}{\hbar}\hat{J}_1\varepsilon - \frac{1}{\hbar^2}\hat{J}_1\hat{J}_2\varepsilon^2$$

• $\hat{\mathcal{R}}_2(\varepsilon)\hat{\mathcal{R}}_1(\varepsilon)$:

$$\left(\mathbb{1} - \frac{i}{\hbar}\hat{J}_2\varepsilon\right)\left(\mathbb{1} - \frac{i}{\hbar}\hat{J}_1\varepsilon\right) = \mathbb{1} - \frac{i}{\hbar}\hat{J}_1\varepsilon - \frac{i}{\hbar}\hat{J}_2\varepsilon - \frac{1}{\hbar^2}\hat{J}_2\hat{J}_1\varepsilon^2$$

Subtraindo a segunda da primeira e igualando ao lado direito de (1.9):

$$[\hat{\mathcal{R}}_{1}(\varepsilon), \hat{\mathcal{R}}_{2}(\varepsilon)] = -\frac{\varepsilon^{2}}{\hbar^{2}}[\hat{J}_{1}, \hat{J}_{2}] = \hat{\mathcal{R}}_{3}(\varepsilon) - \mathbb{1} = \mathbb{1} - \frac{i}{\hbar}\hat{J}_{3}\varepsilon^{2} - \mathbb{1} = -\frac{i}{\hbar}\hat{J}_{3}\varepsilon^{2}$$

$$[\hat{J}_{1}, \hat{J}_{2}] = i\hbar\hat{J}_{3}$$
(1.11)

que corresponde a um dos mesmos comutadores obtidos anteriormente para o momento angular orbital clássico ao quantizarmos $\boldsymbol{L}=\boldsymbol{r}\times\boldsymbol{p}$ e utilizarmos o comutador posição momento. Perceba que nossa dedução não partimos de nenhuma dessas equações nem usamos o espaço de rotações usual do momento angular orbital (i,j,k). Consequentemente, nossa abordagem por meio dos operadores de rotação infinitesimal foi mais geral e pode abranger diretamente o spin, que não se relaciona com \boldsymbol{r} e \boldsymbol{p} nem o espaço de rotações usual.

Perceba que a relação (1.9) poderia ser construída permutando-se os valores i = 1, 2, 3, e gerando os outros comutadores entre os operadores de momento angular derivados anteriormente para o momento angular orbital:

$$[\hat{J}_i, \hat{J}_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} \hat{J}_k$$
 (1.12)

A partir dos comutadores (1.12) podemos obter toda a teoria de momento angular encontrada anteriormente, como pincelaremos a seguir. Como \hat{J} não comuta com suas componentes, usando os mesmos cálculos empregados nas deduções relacionadas ao momento angular orbital, podemos mostrar que ao escolhermos \hat{J}^2 ao invés de \hat{J} , temos que este comuta com todas as componentes J_i , i=1,2,3:

$$\left[\hat{\boldsymbol{J}}^2, \hat{J}_i \right] = 0 \tag{1.13}$$

Definindo $|j, m_j\rangle$ como os autoestados de $\hat{\boldsymbol{J}}^2$ e \hat{J}_3 , pelos mesmos argumentos usados para o momento angular orbital:

$$\hat{J}_3 |j, m_j\rangle = \hbar m_j |j, m_j\rangle \qquad \& \qquad \left(\hat{\boldsymbol{J}}^2 |j, m_j\rangle = \hbar^2 j(j+1) |j, m_j\rangle \right)$$
(1.14)

Não confunda a notação aqui empregada para expressar o momento angular generalizado \hat{J} com a que será utilizada/já foi utilizada para o momento angular total $\hat{\mathcal{J}}$!!! Os números quânticos j e m_j aqui também não representarão os relacionados ao momento angular total.

Por fim, os operadores de levantamento de momento angular também podem aqui serem estendidos dos utilizados ao tratarmos do momento angular orbital:

$$\hat{J}_{+} = \hat{J}_{1} + i\hat{J}_{2} \qquad \& \qquad \hat{J}_{-} = \hat{J}_{1} - i\hat{J}_{2}$$
(1.15)

assim como todos os seus comutadores e propriedades. Com essa nova abordagem, podemos tratar de qualquer tipo de momento angular sem nos preocuparmos com furos em nosso raciocínio (como ocorreu ao tratarmos o spin como momento angular orbital sem qualquer explicação). Esse tratamento do operador de momento angular pode ser usado não só para momento angular orbital \hat{L} e spin \hat{S} mas também o momento angular total $\hat{\mathcal{J}} = \hat{L} + \hat{S}$ (como é evidente de sua definição) ou espaços de spin particulares como o do *isospin* \mathcal{I} (cuja utilidade se relaciona por exemplo ao estudo de partículas que se distinguem fisicamente praticamente pela carga, como o próton e o nêutron).

1.2 Comutadores do operador soma de momento angular

A partir deste ponto, dado que já foi estabelecido que estamos trabalhando num espaço vetorial arbitrário, voltamos à notação de coordenadas (x, y, z), deixando claro que não estamos mais lidando com o espaço de coordenadas espaciais usual.

Vamos agora definir o operador \hat{J} como sendo o operador soma de momentos angulares, de modo que $\hat{J} = \hat{J}_1 + \hat{J}_2$, em que \hat{J}_1 e \hat{J}_2 não necessariamente pertencem ao mesmo espaço de Hilbert. Uma pergunta fundamental é: Como operacionar \hat{J} ? Podemos resolver isso analisamos os comutadores classicamente, ou seja:

$$\hat{\mathbf{J}} = (\hat{J}_{1x} + \hat{J}_{2x})\mathbf{e}_x + (\hat{J}_{1y} + \hat{J}_{2y})\mathbf{e}_y + (\hat{J}_{1z} + \hat{J}_{2z})\mathbf{e}_z$$
$$\hat{J}^2 = (\hat{\mathbf{J}}_1 + \mathbf{J}_2)^2 = \hat{J}_1^2 + \hat{J}_2^2 + 2\hat{\mathbf{J}}_1 \cdot \hat{\mathbf{J}}_2$$

Lembrando que se quisermos desenvolver as contas quanticamente, teríamos que saber como \hat{J}_{1x} , \hat{J}_{2x} , \hat{J}_{1y} e \hat{J}_{2y} comutam, porém se supormos que conhecemos \hat{J}_{1z} e \hat{J}_{2z} , não temos como fazer a medida desses outros 4 operadores, o que geram várias dificuldades e nuances no cálculo. Dessa forma, trataremos neste capítulo somente do caso em que $[\hat{J}_1, \hat{J}_2] = 0$.

Note que podemos escrever $2\hat{J}_1 \cdot \hat{J}_2$, pois assumimos que $[\hat{J}_1, \hat{J}_2] = 0$. Os comutadores conhecido são (1.12) e (1.13), e queremos saber se o operador de soma se comporta como um operador de momento angular (intuitivamente, podemos pensar que sim, porém não é trivial assumir isso caso os espaços de Hilbert sejam diferentes, tal como $\hat{J} = \hat{S} + \hat{L}$), portanto, podemos analisar os comutadores.

$$\begin{split} [\hat{J}_{x}, \hat{J}_{y}] &= [\hat{J}_{1x} + \hat{J}_{2x}, \hat{J}_{1y} + \hat{J}_{2y}] \\ &= [\hat{J}_{1x}, \hat{J}_{1y}] + [\hat{J}_{1x}, \hat{J}_{2y}] + [\hat{J}_{2x}, \hat{J}_{1y}] + [\hat{J}_{2x}, \hat{J}_{2y}] \\ &= i\hbar \hat{J}_{1z} + 0 + 0 + i\hbar \hat{J}_{2z} \\ &= i\hbar (\hat{J}_{1z} + \hat{J}_{2z}) \\ &= i\hbar \hat{J}_{z} \end{split}$$

$$\begin{split} [\hat{J}^2,\hat{J}_z] &= [\hat{J}_1^2 + \hat{J}_2^2 + 2\hat{\pmb{J}}_1 \cdot \hat{\pmb{J}}_2, \hat{J}_{1z} + \hat{J}_{2z}] \\ &= \underbrace{[\hat{J}_1^2,\hat{J}_{1z} + \hat{J}_{2z}]}_{=0} + \underbrace{[\hat{J}_2^2,\hat{J}_{1z} + \hat{J}_{2z}]}_{=0} + 2[\hat{\pmb{J}}_1 \cdot \hat{\pmb{J}}_2,\hat{J}_{1z} + \hat{J}_{2z}] \\ &= 2([\hat{\pmb{J}}_1 \cdot \hat{\pmb{J}}_2,\hat{J}_{1z}] + [\hat{\pmb{J}}_1 \cdot \hat{\pmb{J}}_2,\hat{J}_{2z}]) \\ &= 2([\hat{\pmb{J}}_1,\hat{J}_{1z}] \cdot \hat{\pmb{J}}_2 + \hat{\pmb{J}}_1 \cdot \underbrace{[\hat{\pmb{J}}_2,\hat{J}_{1z}]}_{=0} + [\hat{\pmb{J}}_2,\hat{J}_{2z}] \cdot \hat{\pmb{J}}_1 + \hat{\pmb{J}}_2 \cdot \underbrace{[\hat{\pmb{J}}_1,\hat{J}_{2z}]}_{=0}) \\ &= 2([\hat{\pmb{J}}_1,\hat{J}_{1z}] \cdot \hat{\pmb{J}}_2 + [\hat{\pmb{J}}_2,\hat{J}_{2z}] \cdot \hat{\pmb{J}}_1) \\ &= 2\Big[[\hat{J}_{1x}e_x + \hat{J}_{1y}e_y + \hat{J}_{1z}e_z,\hat{J}_{1z}] \cdot (\hat{J}_{2x}e_x + \hat{J}_{2y}e_y + \hat{J}_{2z}e_z) + \\ &+ [\hat{J}_{2x}e_x + \hat{J}_{2y}e_y + \hat{J}_{2z}e_z,\hat{J}_{2z}] \cdot (\hat{J}_{1x}e_x + \hat{J}_{1y}e_y + \hat{J}_{1z}e_z)\Big] \\ &= 2\Big[(-i\hbar\hat{J}_{1y}e_x + i\hbar\hat{J}_{1x}e_y) \cdot (\hat{J}_{2x}e_x + \hat{J}_{2y}e_y + \hat{J}_{2z}e_z) + \\ &+ (-i\hbar\hat{J}_{2y}e_x + i\hbar\hat{J}_{2x}e_y) \cdot (\hat{J}_{1x}e_x + \hat{J}_{1y}e_y + \hat{J}_{1z}e_z)\Big] \\ &= 2i\hbar(-\hat{J}_{1y}\hat{J}_{2x} + \hat{J}_{1x}\hat{J}_{2y} - \hat{J}_{2y}\hat{J}_{1x} + \hat{J}_{2x}\hat{J}_{1y}) \\ &= 0 \end{split}$$

Logo, mesmo \hat{J}_1 e \hat{J}_2 estando em espaços de Hilbert diferentes, a soma desses operadores ainda será descrita pela álgebra de momentos angulares, ou seja, nos moldes do que foi mostrado no início do capítulo, tal que equações similares às contidas em (1.14) serão satisfeitas obrigatoriamente.

Façamos então um pequena análise dobre o que foi discutido acima. Em relação ao vetor \hat{J}_1 , as medidas simultâneas que podem ser feitas são \hat{J}_1^2 e \hat{J}_{1z} , pois o comutador entre estes é nulo. Para \hat{J}_2 , a situação é a mesma, ou seja, as medidas que podem ser feitas simultaneamente são entre os operadores \hat{J}_2^2 e \hat{J}_{2z} . Além disso, podemos medir esses 4 operadores simultaneamente sem problemas, tendo em mente que cada vetor é independente do outro, ou até mesmo pertencem a espaços de Hilbert diferentes, sendo assim o comutador entre eles sempre será nulo. Agora em relação ao operador \hat{J} , precisamos determinar se é ou não possível medi-lo juntamente com os outros, ou melhor, se os operadores \hat{J}^2 e \hat{J}_z comutam com os anteriores. Para resolver esse problema, temos que determinar como os operadores funcionam.

$$[\hat{J}_{1}^{2}, \hat{J}_{z}] = [\hat{J}_{1}^{2}, \hat{J}_{1z} + \hat{J}_{2z}]$$

$$= [\hat{J}_{1}^{2}, \hat{J}_{1z}] + [\hat{J}_{1}^{2}, \hat{J}_{2z}]$$

$$= [\hat{J}_{2}^{2}, \hat{J}_{1z}] + [\hat{J}_{2}^{2}, \hat{J}_{2z}]$$

$$= [\hat{J}_{2}^{2}, \hat{J}_{1z}] + [\hat{J}_{2}^{2}, \hat{J}_{2z}]$$

$$= [\hat{J}_{2}^{2}, \hat{J}_{1z}] + [\hat{J}_{2}^{2}, \hat{J}_{2z}]$$

$$= [\hat{J}_{2z}, \hat{J}_{1z}] + [\hat{J}_{2z}, \hat{J}_{2z}]$$

$$= [\hat{J}_{1z}, \hat{J}_{1z}] + [\hat{J}_{1z}, \hat{J}_{2z}]$$

$$= [\hat{J}_{2z}, \hat{J}_{1z}] + [\hat{J}_{2z}, \hat{J}_{2z}]$$

Analisando geometricamente o que falta, temos que se \hat{J}_1 e \hat{J}_2 forem determinados tal que:

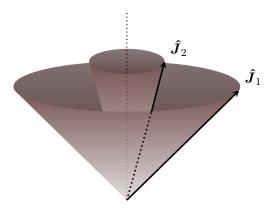


Figura 1.4: Esboço de dois vetores de momento angular e suas possibilidades de se somarem.

A soma entre os vetores não é constante. É fácil ver isso utilizando a regra do paralelogramo para duas posições diferentes de cada vetor. Note que a componente z de cada vetor continua a mesma, tal que a soma dessa componente não muda, independente da orientação x,y do vetor, ou seja, esperamos que a componente z de cada vetor comute, que é exatamente o que vemos nas equações

acima. Calculando então os últimos comutadores, temos:

$$\begin{split} [\hat{J}^2, \hat{J}_1^2] &= [\hat{J}_1^2 + \hat{J}_2^2 + 2\hat{\boldsymbol{J}}_1 \cdot \hat{\boldsymbol{J}}_2, \hat{J}_1^2] = \underbrace{[\hat{J}_1^2, \hat{J}_1^2]}_{=0} + \underbrace{[\hat{J}_2^2, \hat{J}_1^2]}_{=0} + 2[\hat{\boldsymbol{J}}_1 \cdot \hat{\boldsymbol{J}}_2, \hat{J}_1^2] \\ &= 2\Big([\hat{\boldsymbol{J}}_1, \hat{J}_1^2] \cdot \hat{\boldsymbol{J}}_2 + \hat{\boldsymbol{J}}_1 \cdot \underbrace{[\hat{\boldsymbol{J}}_2, \hat{J}_1^2]}_{=0}\Big) \\ &= 2\Big[[\hat{J}_{1x}\boldsymbol{e}_x + \hat{J}_{1y}\boldsymbol{e}_y + \hat{J}_{1z}\boldsymbol{e}_z, \hat{J}_1^2] \cdot (\hat{J}_{2x}\boldsymbol{e}_x + \hat{J}_{2y}\boldsymbol{e}_y + \hat{J}_{2z}\boldsymbol{e}_z)\Big] \\ &= 2\Big([\hat{J}_{1x}, \hat{J}_1^2]\hat{J}_{2x} + [\hat{J}_{1y}, \hat{J}_1^2]\hat{J}_{2y} + [\hat{J}_{1z}, \hat{J}_1^2]\hat{J}_{2z}\Big) \\ &= 0 \end{split}$$

O mesmo vale se trocarmos o operador \hat{J}_1^2 por \hat{J}_2^2 , pois será simplesmente uma troca de índices. Por fim:

$$\begin{split} [\hat{J}^2, \hat{J}_{1z}] &= [\hat{J}_1^2 + \hat{J}_2^2 + 2\hat{\boldsymbol{J}}_1 \cdot \hat{\boldsymbol{J}}_2, \hat{J}_{1z}] \\ &= [\hat{J}_1^2, \hat{J}_{1z}] + [\hat{J}_2^2, \hat{J}_{1z}] + 2[\hat{\boldsymbol{J}}_1 \cdot \hat{\boldsymbol{J}}_2, \hat{J}_{1z}] \\ &= 2[\hat{\boldsymbol{J}}_1 \cdot \hat{\boldsymbol{J}}_2, \hat{J}_{1z}] \\ &= 2\left([\hat{\boldsymbol{J}}_1, \hat{J}_{1z}] \cdot \hat{\boldsymbol{J}}_2 + \hat{\boldsymbol{J}}_1 \cdot [\hat{\boldsymbol{J}}_2, \hat{J}_{1z}]\right) \\ &= 2[\hat{\boldsymbol{J}}_1, \hat{J}_{1z}] \cdot \hat{\boldsymbol{J}}_2 \\ &= 2[\hat{\boldsymbol{J}}_1, \hat{J}_{1z}] \cdot \hat{\boldsymbol{J}}_2 \\ &= 2[\hat{J}_{1x}\boldsymbol{e}_x + \hat{J}_{1y}\boldsymbol{e}_y + \hat{J}_{1z}\boldsymbol{e}_z, \hat{J}_{1z}] \cdot (\hat{J}_{2x}\boldsymbol{e}_x + \hat{J}_{2y}\boldsymbol{e}_y + \hat{J}_{2z}\boldsymbol{e}_z) \\ &= 2\left([\hat{J}_{1x}, \hat{J}_{1z}]\hat{J}_{2x} + [\hat{J}_{1y}, \hat{J}_{1z}]\hat{J}_{2y} + [\hat{J}_{1z}, \hat{J}_{1z}]\hat{J}_{2z}\right) \\ &= 2i\hbar(-\hat{J}_{1y}\hat{J}_{2x} + \hat{J}_{1x}\hat{J}_{2y}) \neq 0 \end{split}$$

Vemos portanto que o comutador não é nulo, de modo que não podemos medir simultaneamente \hat{J}^2 e \hat{J}_{1z} ou então \hat{J}^2 e \hat{J}_{2z} (por cálculo análogo). Resumidamente, podemos criar uma pequena tabela que podemos separar de modo simples o que todas essas contas significam.

Tabela de medidas									
	simultâneas								
\hat{J}_1^2	\hat{J}_{1}^{2} \hat{J}_{1z} \hat{J}_{2}^{2} \hat{J}_{2z} \hat{J}^{2} \hat{J}_{z}								
\checkmark	✓ ✓ ✓ ✓ × -								
\checkmark	×	\checkmark	×	\checkmark	\checkmark				

Nessa tabela existem muitas informações acopladas que iremos desenvolver melhor. Vamos supor que construímos um equipamento para medidas experimentais de observáveis relacionados a momentos angulares, na construção deste, o intuito é medir simultaneamente as quantidades relacionadas com \hat{J}_1 e \hat{J}_2 de forma simultânea. Para este caso, a primeira linha da tabela é a única que descreve essa possibilidade, de modo que os \checkmark representam as quantidades que podem ser medidas juntas e o \times o que não pode. O traço – implica que como consequência de saber \hat{J}_{1z} e \hat{J}_{2z} , é trivial calcular \hat{J}_z . Experimentos que seguem essas características possuem uma base chamada "base desacoplada", na qual representamo-a por:

$$|\phi\rangle = |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle$$

Agora vamos supor que estamos interessados no operador soma \hat{J} . As componentes relacionadas a ele que podem ser medidas não incluem os operadores \hat{J}_{1z} e \hat{J}_{2z} , pois mesmo sabendo o que é \hat{J}_z , não é possível saber qual combinação desses 2 operadores que geram a soma, portanto apenas a segunda

linha da tabela é satisfeita. A base que representa essa categoria de experimento é chamada "base acoplada", representada por:

$$|\psi\rangle = |j, m, j_1, j_2\rangle$$

O fato dos 6 operadores não comutarem todos entre si gera esses 2 tipos de base, de modo que **não existe uma única base que faça todos os operadores comutarem!** No entanto existem mecanismos matemáticos que relacionam uma base com a outra, que são os chamados "coeficientes de Clebesh-Gordan", que trataremos na seção seguinte. Antes de prosseguirmos, podemos dar um pequeno exemplo.

Exemplo 1.1 Sistema de dois elétrons de spin 1/2

Tratando de elétrons, estamos falando de férmions de spin 1/2, ou seja, cada um é descrito por seus respectivos s_i e m_i , e satisfazem o princípio de exclusão de Pauli. Além disso, o vetor de estado deve ser sempre antissimétrico, sendo a parte espacial sempre contrária a parte de spin. Para cada elétron, temos:

$$s_1 = \frac{1}{2}$$
 $m_1 = \pm \frac{1}{2}$ & $s_2 = \frac{1}{2}$ $m_2 = \pm \frac{1}{2}$

Como foi dito o vetor de espaço é tratado por duas partes:

$$|\Phi\rangle = |\text{espacial}\rangle \otimes |\text{spin}\rangle$$

onde \otimes representa o produto tensorial de dois elementos de espaços vetoriais diferentes, nesse caso, espaços de Hilbert. Olhando só para parte de spin, temos as seguintes opções:

• Parte de spin simétrica:

$$\begin{split} s &= 1, \ m = 1 \mapsto |\mathrm{spin}\rangle = \left| +\frac{1}{2}, +\frac{1}{2} \right\rangle_1 \otimes \left| +\frac{1}{2}, +\frac{1}{2} \right\rangle_2 = \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle \\ s &= 1, \ m = -1 \mapsto |\mathrm{spin}\rangle = \left| +\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle_1 \otimes \left| +\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle_2 = \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle \\ s &= 1, \ m = 0 \mapsto |\mathrm{spin}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\left| +\frac{1}{2}, +\frac{1}{2} \right\rangle_1 \otimes \left| +\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle_2 + \left| +\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle_1 \otimes \left| +\frac{1}{2}, +\frac{1}{2} \right\rangle_2 \right) \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle + \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle \right) \end{split}$$

• Parte de spin antissimétrica:

$$s = 0, \ m = 0 \mapsto |\text{spin}\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\left| +\frac{1}{2}, +\frac{1}{2} \right\rangle_1 \otimes \left| +\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle_2 - \left| +\frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle_1 \otimes \left| +\frac{1}{2}, +\frac{1}{2} \right\rangle_2 \right)$$
$$= \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle - \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle \right)$$

Esse exemplo nos mostra que como utilizar a base desacoplada para descrever a parte de spin de um sistema de dois elétrons, ou seja $|\text{spin}\rangle$ satisfaz as propriedades que seguem a base $|j_1, m_1, j_2, m_2\rangle$, em que j_i seria agora s_i .

1.3 Coeficientes de Clebsch-Gordan

Primeiramente vamos estabelecer a relação entre m (associado à \hat{J}_z), m_1 (associado à \hat{J}_{1z}) e m_2 (associado à \hat{J}_{2z}) e j (associado à \hat{J}_2), j_1 (associado à \hat{J}_1^2) assim como a entre j_2 (associado à \hat{J}_1^2). Como $\hat{J}_z = \hat{J}_{1z} + \hat{J}_{2z}$, podemos diretamente escrever que

Contudo para j, j_1 e j_2 o mesmo não pode ser feito. Como vimos na seção anterior, o modulo do operador soma de momento angular pode variar, o que implica não ser possível estabelecer uma relação simples como (1.16). O que pode ser feito é indicarmos o intervalo em que j estará contido. Para isso podemos pensar que em termo de vetores clássicos com a relação triangular:

$$||A| - |B|| \le |A + B| \le |A| + |B|$$

que intuitivamente significa que a maior soma possível ocorre quando os vetores \hat{J}_1 e \hat{J}_2 estão perfeitamente alinhados consecutivamente na mesma direção e a menor quando estão da mesma forma porém em direções opostas:

$$|j_1 - j_2| \le j \le j_1 + j_2 \tag{1.17}$$

Note que j_1 não é o módulo de \hat{J}_1 assim como j_2 não é o módulo de \hat{J}_2 , portanto a relação acima serve apenas de intuição. A demonstração para esse intervalo pode ser vista de fato na referência [11] no capítulo 7, Exemplo 7.2.

Pensemos agora na dimensão das bases desacoplada e acoplada. Para a desacoplada, sabemos que a dimensão estará relacionada com as possibilidades de $-j_1 \leq m_1 \leq j_1$ e $-j_2 \leq m_2 \leq j_2$. Como o número dessas possibilidades são $2j_1+1$ e $2j_2+1$ respectivamente, o número de estados $|j_1,m_1,j_2,m_2\rangle$ será para um j_1 e j_2 fixos,

$$N_d = (2j_1 + 1)(2j_2 + 1) \tag{1.18}$$

Já a acoplada, como $-j \le m \le j$ e portanto o número de possibilidades será 2j+1 para um j fixo. Considerando todas as possibilidades de j, podemos escrever a dimensão da base $\{|j, m, j_1, j_2\rangle\}$ como

$$N_a = \sum_{j=j_{\min}}^{j_{\max}} (2j+1)$$

O conhecimento do intervalo (1.17) nos permite conferir que as bases desacoplada e acoplada tem a mesma dimensão. Supondo sem perda de generalidade que $j_1 \geq j_2$, temos que:

$$N_a = \sum_{j=j_1-j_2}^{j_1+j_2} (2j+1)$$

$$= \frac{1}{2} [2(j_1+j_2)+1+2(j_1-j_2)+1] \cdot [j_1+j_2-(j_1-j_2)+1]$$

$$= \frac{1}{2} (4j_1+2)(2j_2+1)$$

$$= (2j_1+1)(2j_2+1)$$

$$= N_d$$

em que foi utilizado o fato de termos uma soma de progressão aritmética. Estabelecemos aqui portanto que as bases tem o mesmo número de autoestados, resta-nos saber como podemos relacionar os autoestados de uma com os da outra.

A partir desse ponto será adotada a notação

$$|j, m, j_1, j_2\rangle \rightarrow |j, m\rangle$$

de modo a diminuir a poluição visual ao trabalharmos com as base desacoplada e acoplada.

Como ambas as bases de soma de momento angular tem a mesma dimensão, podemos escrever a acoplada como combinação dos autoestados da desacoplada da seguinte forma

$$|j,m\rangle = \sum_{m_1,m_2} C |j_1,m_1,j_2,m_2\rangle$$

Note que para os coeficientes em que $m_1 + m_2$ não for m serão nulos. Usando um projetor com j_1 e j_2 fixos, escrevemos

$$|j,m\rangle = \mathbb{1} |j,m\rangle = \sum_{m_1,m_2} |j_1,m_1,j_2,m_2\rangle \langle j_1,m_1,j_2,m_2|j,m\rangle$$

identificando os chamados coeficientes de Clebsch-Gordan

$$C_{m_1,m_2}^{j,m} = \langle j_1, m_1, j_2, m_2 | j, m \rangle$$
(1.19)

cuja utilidade está em relacionar os estados acoplados aos desacoplados.

Exemplo 1.2 Coeficientes de Clebsch-Gordan do exemplo anterior

Baseando-se exemplo anterior em que lidamos com um sistema de dois elétrons (spin 1/2), obtemos os coeficientes de Clebsch-Gordan:

Parte de spin simétrica:

$$\begin{split} s = 1, \ m = 1 \mapsto \ |1,1\rangle &= \left|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle \left\langle\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle \Rightarrow C_{1/2,1/2}^{1,1} = 1 \\ s = 1, \ m = -1 \mapsto \ |1,-1\rangle &= \left|\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\right\rangle \left\langle\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\right| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\right\rangle \\ \Rightarrow C_{-1/2,-1/2}^{1,-1} = 1 \end{split}$$

Para a última possibilidade simétrica, deduzida no exemplo anterior, usamos o operador de projeção como

$$\mathbb{1} = \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle \left\langle \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right| \tag{1.20}$$

e obtemos

$$s=1, \ m=0 \mapsto C_{1/2,-1/2}^{1,0}=\frac{1}{\sqrt{2}} \ \ {\rm e} \ \ C_{-1/2,1/2}^{1,0}=\frac{1}{\sqrt{2}}$$

Parte de spin anti-simétrica:

Para a única possibilidade anti-simétrica deduzida no exemplo anterior usamos o operador de projeção (1.20) novamente, obtendo

$$s = 0, \ m = 0 \ \mapsto \ C_{1/2, -1/2}^{0,0} = \frac{1}{\sqrt{2}} \ \ \text{e} \ \ C_{-1/2, 1/2}^{1,0} = -\frac{1}{\sqrt{2}}$$

No exemplo fomos capazes de adquirir os coeficientes de Clebsch-Gordan de maneira rápida dado a simplicidade do sistema. De que maneira podemos obter os coeficientes de Clebsch-Gordan de forma mais algorítmica? Podemos obtê-los com os seguintes passos:

- Primeiro passo : Conferimos quais possibilidades geram $m \neq m_1 + m_2$, como sabemos, os coeficientes de Clebsch-Gordan associados à esses casos serão nulos.
- Segundo passo : Escolhemos um autoestado conveniente e aplicamos os operadores de escada

$$\hat{J}_{\pm} |j,m\rangle = \hbar \sqrt{j(j+1) - m(m\pm 1)} |j,m\pm 1\rangle$$

de forma a trocarmos o número quântico m para um coeficiente que ainda precisamos obter.

• Terceiro passo : Utilizar a ortonormalidade entre autoestados para obter os coeficientes restantes, que geralmente envolverá trocarmos o j (como os operadores de levantamento e abaixamento não são capazes de altera-lo).

Notemos também que o módulo quadrado dos coeficientes deve somar 1 conforme a normalização dos autoestados $|j, m\rangle$:

$$\langle j, m | j, m \rangle = \sum_{m_1, m_2} \left| C_{m_1, m_2}^{j, m} \right|^2 = 1$$
 (1.21)

Podemos a partir daqui escolher os coeficientes de Clebsch-Gordan como reais. Note que com a normalização se torna evidente que o modulo dos coeficientes de Clebsch-Gordan ao quadrado representam as probabilidades de se ter uma medida em um autoestado da base desacoplada. Para que fique claro como o algoritmo funciona, busquemos alguns exemplos:

Exemplo 1.3 Sistema com $j_1 = 1/2$ e $j_2 = 1/2$

Para $j_1 = 1/2$ e $j_2 = 1/2$ temos que

$$-\frac{1}{2} \le m_1 \le \frac{1}{2} \qquad -\frac{1}{2} \le m_2 \le \frac{1}{2}$$

e portanto tanto m_1 quanto m_2 podem assumir apenas os valores $\pm 1/2$. O número quântico j, conforme (1.17) deve ser

$$\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \le j \le \frac{1}{2} + \frac{1}{2}$$
$$0 < j < 1$$

o que, como $-j \leq m \leq j$ implica que mpode assumir os valores -1,0,1 para j=1e 0 para

j = 0. Para trabalharmos co	om nosso algoritmo,	escrevemos	uma tabela	em que	cada	entrada
representará um coeficiente o	le Clebsch-Gordan:					

Coeficientes de Clebsch-Gordan								
m_1	m_2	Sistema $j_1 = \frac{1}{2}$ e $j_2 = \frac{1}{2}$						
$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	1	×	×	×			
$\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$	×		×				
$-\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	×		×				
$-\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$	×	×	1	×			
	j	1	1	1	0			
r	n	1	0	-1	0			

Nela, escrevemos os valores de m_1 em ordem de maior para menor e completamos com m_2 até termos todas as linhas cheias (o número de linhas das colunas de m_1 e m_2 é N_d (1.18)) e da mesma maneira m é colocado de maior para menor e completamos os j's de cada m. Conforme nosso algoritmo, começamos zerando os coeficientes em que $m \neq m_1 + m_2$ (já marcados com \times). Depois disso, podemos perceber que duas colunas tem apenas um coeficiente restante, como (1.21) deve ser válido, esses coeficientes tem de ser 1. Sobram dessa forma apenas quatro coeficientes: $C_{1/2,-1/2}^{1,0}$, $C_{-1/2,1/2}^{1,0}$, $C_{1/2,-1/2}^{0,0}$ e $C_{-1/2,1/2}^{0,0}$. Para os dois primeiros, usamos o segundo passo. Escolhemos como autoestado conveniente $|1,1\rangle = \left|\frac{1}{2},\frac{1}{2},\frac{1}{2},\frac{1}{2},\frac{1}{2}\right\rangle$ dado que já o conhecemos e para ele basta aplicarmos o operador de abaixamento uma única vez:

$$\hat{J}_{-}|1,1\rangle = \hbar\sqrt{2}|1,0\rangle = (\hat{J}_{1-} + \hat{J}_{2-})\left|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle$$

$$= \hat{J}_{1-}\left|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle + \hat{J}_{2-}\left|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle$$

$$= \hbar\left|\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle + \hbar\left|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\right\rangle$$

portanto

$$|1,0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle$$
$$C_{1/2,-1/2}^{1,0} = C_{-1/2,1/2}^{1,0} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

e

Os dois coeficientes restantes não podem ser obtidos usando operadores de levantamento ou abaixamento, pois há uma mudança em j. Para $C_{0,0,1/2,-1/2}$ e $C_{0,0,-1/2,1/2}$ devemos portanto usar o terceiro passo, a ortonormalidade dos autoestados. Se escrevermos $|0,0\rangle$ como a combinação linear

$$|0,0\rangle = A \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle + B \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle$$

aplicando (0,0| temos a equação

$$\langle 0, 0|0, 0\rangle = |A|^2 + |B|^2 = 1$$

e aplicando o autoestado já deduzido $\langle 1, 0 |$

$$\begin{split} \langle 1,0|0,0\rangle &= 0 \\ &= \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \left\langle \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right| + \frac{1}{\sqrt{2}} \left\langle \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right| \right) \left(A \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle + B \left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle \right) \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}} B + \frac{1}{\sqrt{2}} A \end{split}$$

portanto

$$A = -B$$

aplicando essa relação à que obtivemos da normalização:

$$2|A|^2 = 1 \Rightarrow A = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow B = -\frac{1}{\sqrt{2}}$$

nos permitindo concluir que

$$C_{1/2,-1/2}^{0,0} = \frac{1}{\sqrt{2}} \text{ e } C_{-1/2,1/2}^{0,0} = -\frac{1}{\sqrt{2}}$$

Podemos sumarizar as informações obtidas completando a tabela:

Coeficientes de Clebsch-Gordan								
m_1 m_2	2 Sist	Sistema $j_1 = \frac{1}{2}$ e $j_2 = \frac{1}{2}$						
$\frac{1}{2}$ $\frac{1}{2}$	1	×	×	×				
$\frac{1}{2}$ $-\frac{1}{2}$	<u>l</u> ×	$\frac{1}{\sqrt{2}}$	×	$\frac{1}{\sqrt{2}}$				
$-\frac{1}{2}$ $\frac{1}{2}$	×	$\frac{1}{\sqrt{2}}$	×	$-\frac{1}{\sqrt{2}}$				
$-\frac{1}{2}$ $-\frac{1}{2}$	<u>l</u> ×	×	1	×				
j	1	1	1	0				
\overline{m}	1	0	-1	0				

Exemplo 1.4 Sistema com $j_1 = 1$ e $j_2 = 1/2$

Como o processo de obtenção de cada coeficiente já foi feito em detalhe no exemplo anterior, focaremos neste problema em fixarmos o algoritmo ao invés de nos prolongarmos em todos os cálculos. Como $j_1 = 1$ temos que $-1 \le m_1 \le 1$ ou seja, como varia de unidade em unidade, m_1 pode assumir os valores 1, 0 e -1. Da mesma forma m_2 deve assumir somente os valores -1/2 e 1/2.

Sabendo que $\frac{1}{2} \le j \le \frac{3}{2}$ por meio de (1.17), temos que j pode assumir os valores $\frac{1}{2}$ e $\frac{3}{2}$. A partir desses valores de j estabelecemos que $-\frac{1}{2} \le m \le \frac{1}{2}$ assumindo portanto os valores $-\frac{1}{2}$ e $\frac{1}{2}$ ou $-\frac{3}{2} \le m \le \frac{3}{2}$ assumindo os valores $-\frac{3}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}$ e $\frac{3}{2}$. Podemos portanto montar a tabela como

Coeficientes de Clebsch-Gordan							
m_1	m_2		Si	stema j_1	$_{1} = 1 e$	$j_2 = \frac{1}{2}$	
1	$\frac{1}{2}$	1	×	×	×	×	×
1	$-\frac{1}{2}$	×	$\frac{1}{\sqrt{3}}$	×	×	$\sqrt{\frac{2}{3}}$	×
0	$\frac{1}{2}$	×	$\sqrt{\frac{2}{3}}$	×	×	$-\frac{1}{\sqrt{3}}$	×
0	$-\frac{1}{2}$	×	×	$\sqrt{\frac{2}{3}}$	×	×	$\frac{1}{\sqrt{3}}$
-1	$\frac{1}{2}$	×	×	$\frac{1}{\sqrt{3}}$	×	×	$-\sqrt{\frac{2}{3}}$
-1	$-\frac{1}{2}$	×	×	×	1	×	×
,	j	$\frac{3}{2}$	$\frac{3}{2}$	$\frac{3}{2}$	$\frac{3}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$
n	n	$\frac{3}{2}$	$\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{3}{2}$	$\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$

em que já tomamos os coeficientes em que $m \neq m_1 + m_2$ (conforme o primeiro passo) como zero e as colunas com só uma entrada com 1 conforme (1.21). Assim como no exemplo anterior, para obtermos os coeficientes da segunda coluna usamos o operador de abaixamento conforme o segundo passo na entrada única da primeira coluna $\left|\frac{3}{2}, \frac{3}{2}\right\rangle = \left|1, 1, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle$:

$$\begin{split} \hat{J}_{-} \left| \frac{3}{2}, \frac{3}{2} \right\rangle &= \hbar \sqrt{3} \left| \frac{3}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle = (\hat{J}_{1-} + \hat{J}_{2-}) \left| 1, 1, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle \\ &= \hbar \sqrt{2} \left| 1, 0, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle + \hbar \left| 1, 1, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle \end{split}$$

portanto

$$\left|\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle = \sqrt{\frac{2}{3}} \left|1, 0, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle + \frac{1}{\sqrt{3}} \left|1, 1, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\right\rangle$$
 (1.22)

е

$$C_{1,-1/2}^{3/2,1/2} = \frac{1}{\sqrt{3}} \text{ e } C_{0,1/2}^{3/2,1/2} = \sqrt{\frac{2}{3}}$$

Na coluna seguinte, por conveniência, podemos dessa vez usar o operador de levantamento (ainda com o segundo passo) na próxima coluna com apenas uma entrada $\left|\frac{3}{2},-\frac{3}{2}\right>=\left|1,-1,\frac{1}{2},-\frac{1}{2}\right>$, obtendo:

$$C_{0,-1/2}^{3/2,-1/2} = \sqrt{\frac{2}{3}} \text{ e } C_{-1,1/2}^{3/2,-1/2} = \frac{1}{\sqrt{3}}$$

Na coluna seguinte com dois coeficientes à serem descobertos, usamos o terceiro passo, aproveitando a ortogonalidade do estado

$$\left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle = A \left| 1, 1, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle + B \left| 1, 0, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle$$

com o já obtido (1.22) conjuntamente com a condição de normalização

$$\left\langle \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \middle| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle = 1 = |A|^2 + |B|^2$$

de forma a obtermos os coeficientes de Clebsch-Gordan A e B respectivamente:

$$C_{1,-1/2}^{1/2,1/2} = \sqrt{\frac{2}{3}} \ \ {\rm e} \ \ C_{0,1/2}^{1/2,1/2} = -\frac{1}{\sqrt{3}}$$

Os últimos dois coeficientes podem ser obtidos também por ortonormalidade com o já encontrado autoestado $\,$

$$\left| \frac{3}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle = \sqrt{\frac{2}{3}} \left| 1, 0, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle + \frac{1}{\sqrt{3}} \left| 1, -1, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle$$

ou com o operador de abaixamento sobre o estado da coluna anterior

$$\left|\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle = \sqrt{\frac{2}{3}} \left|1, 1, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\right\rangle - \frac{1}{\sqrt{3}} \left|1, 0, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right\rangle$$

fornecendo os valores

$$C_{0,-1/2}^{1/2,-1/2} = \frac{1}{\sqrt{3}} \text{ e } C_{-1,1/2}^{1/2,-1/2} = -\sqrt{\frac{2}{3}}$$

Sumarizamos novamente os resultados com a tabela completa:

Coeficientes de Clebsch-Gordan									
m_1	m_2		Sistema $j_1 = 1$ e $j_2 = \frac{1}{2}$						
1	$\frac{1}{2}$	1	×	×	×	×	×		
1	$-\frac{1}{2}$	×	$\frac{1}{\sqrt{3}}$	×	×	$\sqrt{\frac{2}{3}}$	×		
0	$\frac{1}{2}$	×	$\sqrt{\frac{2}{3}}$	×	×	$-\frac{1}{\sqrt{3}}$	×		
0	$-\frac{1}{2}$	×	×	$\sqrt{\frac{2}{3}}$	×	×	$\frac{1}{\sqrt{3}}$		
-1	$\frac{1}{2}$	×	×	$\frac{1}{\sqrt{3}}$	×	×	$-\sqrt{\frac{2}{3}}$		
-1	$-\frac{1}{2}$	×	×	×	1	×	×		
	j	$\frac{3}{2}$	$\frac{3}{2}$	$\frac{3}{2}$	$\frac{3}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$		
r	n	$\frac{3}{2}$	$\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{3}{2}$	$\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$		

Tendo em mente a definição dos coeficientes de Clebsch-Gordan em (1.19), podemos tentar escrever os autoestados da base acoplada em termos da base desacoplada a partir do mesmo raciocínio. Vamos supor então que podemos escrever:

$$\begin{aligned} |j_1,m_1,j_2,m_2\rangle &= \sum_{j,m} A \, |j,m\rangle \\ &= \mathbbm{1} \, |j_1,m_1,j_2,m_2\rangle \\ &= \sum_{j,m} |j,m\rangle \, \langle j,m|j_1,m_1,j_2,m_2\rangle \end{aligned}$$

Por comparação podemos dizer que:

$$A = \langle j, m | j_1, m_1, j_2, m_2 \rangle$$

Note que com a definição (1.19), é imediato inferir que A é simplesmente o conjugado complexo dos coeficientes de Clebsch-Gordan. A partir da eq. (1.21), podemos escolher os coeficientes como sendo sempre reais, de modo que o complexo conjugado será simplesmente igual ao normal, o que nos dá que:

$$A = C_{m_1, m_2}^{j, m}$$

Portanto, de forma análoga à descrição dos autoestados desacoplados em termos dos estados acoplados, podemos escrever os autoestados acoplados em termos dos desacoplados com os mesmos coeficientes de Clebsch-Gordan, porém somando de formas diferentes:

$$|j_{1}, m_{1}, j_{2}, m_{2}\rangle = \sum_{j,m} C_{m_{1}, m_{2}}^{j,m} |j, m\rangle$$

$$|j, m\rangle = \sum_{m_{1}, m_{2}} C_{m_{1}, m_{2}}^{j,m} |j_{1}, m_{1}, j_{2}, m_{2}\rangle$$
(1.23)

Com essas ferramentas, podemos tentar somar 3 momentos angulares $\hat{\boldsymbol{J}} = \hat{\boldsymbol{J}}_1 + \hat{\boldsymbol{J}}_2 + \hat{\boldsymbol{J}}_3$.

Exemplo 1.5

Vamos supor que os números quânticos de momento angular total sejam $j_1 = 2$, $j_2 = 1$ e $j_3 = 1$, de modo que queremos somar $\hat{J} = \hat{J}_1 + \hat{J}_2 + \hat{J}_3$. Definindo um vetor auxiliar $\hat{J}' := \hat{J}_2 + \hat{J}_3$, temos um número quântico j' auxiliar também. Para determinar os valores possíveis de j', podemos usar a eq. (1.17) tal que:

$$|j_2 - j_3| \leqslant j' \leqslant j_2 + j_3 \Rightarrow 0 \leqslant j' \leqslant 2$$

Ou seja, $j' \in \{0, 1, 2\}$. Com isso, podemos associar cada valor de j' com um vetor de módulo igual à j', ou seja:

$$\mathbf{v}_0 \to j' = 0$$
 (Vetor de módulo 0)
 $\mathbf{v}_1 \to j' = 1$ (Vetor de módulo 1)
 $\mathbf{v}_2 \to j' = 2$ (Vetor de módulo 2)

Com isso, temos 3 possibilidades de escrever o vetor soma \hat{J} :

$$\hat{\mathbf{J}} = \hat{\mathbf{J}}_1 + \mathbf{v}_0 \Rightarrow j \in \{2\}$$

$$\hat{\mathbf{J}} = \hat{\mathbf{J}}_1 + \mathbf{v}_1 \Rightarrow j \in \{1, 2, 3\}$$

$$\hat{\mathbf{J}} = \hat{\mathbf{J}}_1 + \mathbf{v}_2 \Rightarrow j \in \{0, 1, 2, 3, 4\}$$

Portanto, o vetor soma \hat{J} possui módulo que varia de 0 à 4 (ignorando as constantes \hbar que descrevem j). Quando dizemos que $\hat{J} = \hat{J}_1 + \hat{J}'$, podemos escrever os estados desacoplados em termos dos estados acoplados, de modo que:

$$|j,m\rangle = \sum_{m_1,m'} C_{m_1,m_2}^{j,m'} |j_1,m_1,j',m'\rangle$$

$$= \sum_{m_1,m'} C_{m_1,m'}^{j,m} \sum_{m_2,m_3} C_{m_2,m_3}^{j',m'} |j_1,m_1,j_2,m_2,j_3,m_3\rangle$$

Nesta última passagem, o que basicamente fizemos foi abrir um dos coeficientes de Clebsch-Gordan em 2 outros coeficientes mais simples de serem calculados, e como consequência o autoestado corresponde a

$$|j_1,m_1\rangle\otimes|j_2,m_2\rangle\otimes|j_3,m_3\rangle$$

Vamos agora supor que tenhamos N vetores que seguem a álgebra de momentos angulares, tal que a soma é dada por:

$$\hat{m{J}} = \sum_{i=1}^N \hat{m{J}}_i$$

tal que \hat{J}_N é definido como sendo o vetor de maior módulo, ou seja, a soma é definida em ordem crescente de módulo. Sendo assim, se supormos que:

$$j_N > \sum_{i=1}^{N-1} j_i \Rightarrow j_{\text{menor} \atop \text{possível}} = j_N - \sum_{i=1}^{N-1} j_i$$

Agora se supormos que:

$$j_N \leqslant \sum_{i=1}^{N-1} j_i \Rightarrow j_{\substack{\text{menor} \\ \text{possível}}} = 0$$

Devido ao fato de que $j \ge 0$. Além disso, o maior valor possível de j é dado simplesmente pela soma de todos os j_i 's presentes no problema. Classicamente podemos ver isso como vetores de módulo j_i , ou seja, se pegarmos três vetores de momento angular como os do exemplo anterior e tratarmo-os classicamente, temos a seguinte interpretação:

$$j_1 = 1 \qquad j_2 = 1 \qquad j_3 = 2$$

$$\longrightarrow$$

Figura 1.5: Neste exemplo podemos ver que o $j_N = j_3 = 2$, que o menor valor possível de j é o zero e que o maior possível é 4, isso nos mostra os limites inferior e superior do conjunto de valores que j pode assumir, ou seja, confirmamos de forma representativa que $j \in \{0, 1, 2, 3, 4\}$ para o conjunto de j's fornecido. (As outras possibilidades de representação foram omitidas por simplicidade.

Esse método simplifica bastante a forma de determinar a quantidade de valores possíveis que j pode assumir em um sistema. Por exemplo, somar 5 vetores de momento angular pode gerar um trabalho enorme para algo que pode ser determinado de forma bem mais simples utilizando este método.

1.3.1 Aplicação no átomo de Hidrogênio

Vimos anteriormente que podemos escrever a hamiltoniana do átomo de hidrogênio considerando apenas o efeito de acoplamento spin-órbita por:

$$\hat{\mathcal{H}} = rac{\hat{p}^2}{2m} + rac{\mathcal{Z}e^2}{4\piarepsilon_0}rac{1}{r} + rac{1}{8\piarepsilon_0}rac{\mathcal{Z}e^2}{m^2c^2}rac{1}{r^3}\hat{m{L}}\cdot\hat{m{S}}$$

Para encontrar os autoestados dessa hamiltoniana, definimos $\hat{\mathcal{J}} = \hat{L} + \hat{S}$ que segue uma álgebra de soma de momentos angulares (em espaços de Hilbert distintos), de tal forma que podemos escrever:

$$\hat{\pmb{L}} \cdot \hat{\pmb{S}} = \frac{1}{2} (\hat{\mathcal{J}}^2 - \hat{L}^2 - \hat{S}^2)$$

Com isso, reescrevemos a hamiltoniana por:

$$\hat{\mathcal{H}} = \frac{\hat{p}^2}{2m} + \frac{\mathcal{Z}e^2}{4\pi\varepsilon_o} \frac{1}{r} + \frac{1}{16\pi\varepsilon_o} \frac{\mathcal{Z}e^2}{m^2c^2} \frac{1}{r^3} (\hat{\mathcal{J}}^2 - \hat{L}^2 - \hat{S}^2)$$

$$= \hat{\mathcal{H}}_o + \frac{k}{r^3} (\hat{\mathcal{J}}^2 - \hat{L}^2 - \hat{S}^2)$$

Tendo em mente que $\hat{\mathcal{J}}$ segue a álgebra de soma de momentos angulares, podemos afirmar as seguintes regras de comutação:

$$[\hat{\mathcal{H}}, \hat{L}^2] = [\hat{\mathcal{H}}, \hat{S}^2] = [\hat{\mathcal{H}}, \hat{\mathcal{J}}^2] = [\hat{\mathcal{H}}, \hat{\mathcal{J}}_z] = 0$$

Isso nos faz mudar a forma de escrever os autoestados, ou seja:

$$|n,\ell,m_\ell,s,m_s\rangle \mapsto |n,\ell,s,j,m_j\rangle\,,$$

pois m_ℓ e m_s não são autovalores da hamiltoniana quando consideramos o acoplamento spin-órbita, mas j e m_j são. Com essa interpretação, podemos aplicar os coeficientes de Clebsch-Gordan para escrever um estado em função do outro, ou seja:

$$|n,\ell,s,j,m_j\rangle = \sum_{m_\ell,m_s} C_{m_\ell,m_s}^{j,m_j} |n,\ell,m_\ell,s,m_s\rangle$$

Dessa forma, podemos calcular o valor esperado dos autoestados como:

$$\begin{split} \left\langle E_n' \right\rangle &= \left\langle \psi \right| \hat{\mathcal{H}} \left| \psi \right\rangle \\ &= \left\langle n, \ell, s, j, m_j \right| \hat{\mathcal{H}} \left| n, \ell, s, j, m_j \right\rangle \\ &= \sum_{m_\ell', m_s'} C_{m_\ell', m_s'}^{j, m_j} \left\langle n, \ell, m_\ell', s, m_s' \right| \hat{\mathcal{H}} \sum_{m_\ell, m_s} C_{m_\ell, m_s}^{j, m_j} \left| n, \ell, m_\ell, s, m_s \right\rangle \end{split}$$

2 | Método Variacional

Com o tratamento da teoria de perturbação dependente e independente do tempo abrangido no capítulo anterior, fomos capazes de descrever sistemas como o átomo de hélio ou o átomo de hidrogênio realista com uma precisão da ordem dos resultados experimentais. Contudo, como foi destacado neste mesmo capítulo, para que sejamos capazes de usar a teoria de perturbação, é necessário termos acesso aos autovalores $E_n^{(0)}$ e autoestados $\{|\phi_n\rangle\}$ da hamiltoniana não perturbada, o que nem sempre é possível.

Em situações como essa, o método variacional (ou método Rayleigh–Ritz) se apresenta como uma ferramenta útil pois permite obtermos os autoestados do sistema mesmo que não tenhamos os autoestados não perturbados. O custo disso é que temos que ter um chute inicial da função de onda do sistema (dado um conhecimento prévio básico de seu funcionamento) e nossa estimativa se torna mais carregada de erro conforme avançamos para estados além do fundamental (estados excitados).

Nesse capítulo apresentaremos o método e aplicaremos ele à alguns exemplos, como o átomo de hélio já resolvido por meio da teoria de perturbação independente do tempo por comparação. Como veremos, o método sob certas circunstâncias pode obter o estado fundamental com maior precisão que a teoria de perturbação.

2.1 Descrição do método

Teorema 2.1: Desigualdade variacional

Seja o estado fundamental de um sistema arbitrário dado por:

$$\hat{\mathcal{H}}|0\rangle = E_0|0\rangle$$

Seja $|\psi\rangle$ um vetor de estado qualquer. O valor esperado de $\hat{\mathcal{H}}$ neste estado é sempre maior ou igual à E_0 .

$$\langle \hat{\mathcal{H}} \rangle = \frac{\langle \psi | \hat{\mathcal{H}} | \psi \rangle}{\langle \psi | \psi \rangle} \geqslant E_0$$
 (2.1)

Em particular, se $|\psi\rangle$ estiver normalizado, temos:

$$\langle \hat{\mathcal{H}} \rangle = \langle \psi | \, \hat{\mathcal{H}} | \psi \rangle \geqslant E_0$$

Demonstração. Dado que um conjunto de autoestados desconhecidos $\{|i\rangle\}$ formam uma base, ele é completo e podemos escrever $|\psi\rangle$ como uma combinação linear:

$$|\psi\rangle = \sum_{i} \alpha_{i} |i\rangle$$

tal que

$$\hat{\mathcal{H}}|i\rangle = E_i|i\rangle$$
.

Usando a combinação linear podemos descrever o valor esperado da hamiltoniana como

$$\langle \hat{\mathcal{H}} \rangle = \langle \psi | \hat{\mathcal{H}} | \psi \rangle$$

$$= \sum_{i} \alpha_{i}^{*} \langle i | \hat{\mathcal{H}} \sum_{j} \alpha_{j} | j \rangle$$

$$= \sum_{i} \alpha_{i}^{*} \alpha_{j} E_{j} \langle i | j \rangle$$

$$= \sum_{i} |\alpha_{i}|^{2} E_{i}$$

$$= \sum_{i} |\alpha_{i}|^{2} (E_{i} - E_{0} + E_{0})$$

$$= E_{0} \sum_{i} |\alpha_{i}|^{2} + \sum_{i} |\alpha_{i}|^{2} (E_{i} - E_{0})$$

$$= E_{0} \langle \psi | \psi \rangle + \sum_{i} |\alpha|^{2} (E_{i} - E_{0})$$

Sabemos que o estado fundamental de um sistema qualquer, a energia E_0 é sempre a menor energia do sistema, sendo assim, temos que:

$$E_0 \leqslant E_i \Rightarrow 0 \leqslant E_i - E_0$$

e como $\sum_{i} |\alpha|^2 \geqslant 0$ sempre, temos que o segundo termo é sempre $\geqslant 0$, portanto:

$$\langle \hat{\mathcal{H}} \rangle = \langle \psi | \hat{\mathcal{H}} | \psi \rangle \geqslant E_0 \langle \psi | \psi \rangle$$

Concluindo que:

$$\langle \hat{\mathcal{H}} \rangle = \frac{\langle \psi | \mathcal{H} | \psi \rangle}{\langle \psi | \psi \rangle} \geqslant E_0$$

Usemos agora o método de forma a obter uma aproximação para o estado fundamental. Chamemos nosso chute de $\left|\tilde{0}\right>\approx\left|0\right>$. Esse chute é obtido por meio de intuições sobre o sistema e critérios impostos por ele. Como não temos garantia que $\left|\tilde{0}\right>$ esteja normalizado, escrevemos sua energia correspondente como

$$\tilde{E}_0 = \frac{\langle \tilde{0} | \hat{\mathcal{H}} | \tilde{0} \rangle}{\langle \tilde{0} | \tilde{0} \rangle} \geqslant E_0$$

e variamos $|\tilde{0}\rangle$ até obtermos o menor valor possível de $\langle H \rangle = \tilde{E}_0$ ($\delta \tilde{E}_0 = 0$). Para que a minimização aconteça, precisamos escrever nosso palpite da função de onda de forma parametrizada:

$$\langle \boldsymbol{r} | \tilde{0} \rangle = f(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \boldsymbol{r})$$

de tal forma que $\langle \hat{\mathcal{H}} \rangle$ dependa dos parâmetros $\lambda_1, \lambda_2, \dots$ (cuja quantidade é arbitrariamente escolhida de forma a descobrir todas as contribuições do palpite escolhido) e possamos minimizar o valor esperado

como

$$\frac{\partial \langle \hat{\mathcal{H}} \rangle}{\partial \lambda_1} = 0, \ \frac{\partial \langle \hat{\mathcal{H}} \rangle}{\partial \lambda_2} = 0, \dots, \ \frac{\partial \langle \hat{\mathcal{H}} \rangle}{\partial \lambda_n} = 0$$

Escrevendo nosso chute do estado fundamental como

$$|\tilde{0}\rangle = \sum_{i} \alpha_{i} |i\rangle = \alpha_{0} |0\rangle + \sum_{i=1} \alpha_{i} |i\rangle$$

podemos estimar o erro com relação ao estado fundamental exato se os coeficientes α_i $(i \neq 0)$ forem pequenos, isto é $\alpha_i = \epsilon \beta_i$ para $\epsilon \ll 1$ real e $\alpha_0 \approx 1$:

$$\left|\tilde{0}\right\rangle \approx \left|0\right\rangle + \epsilon \sum_{i=1} \beta_i \left|i\right\rangle = \left|0\right\rangle + \mathcal{O}(\epsilon)$$
 (2.2)

e portanto

$$\begin{split} \langle \hat{\mathcal{H}} \rangle &= \frac{\langle \tilde{0} | \hat{\mathcal{H}} | \tilde{0} \rangle}{\langle \tilde{0} | \tilde{0} \rangle} \\ &= \frac{\left(\langle 0 | + \epsilon \sum_{i=1} \beta_i^* \langle i | \right) \hat{\mathcal{H}} \left(| 0 \rangle + \epsilon \sum_{i=1} \beta_i | i \rangle \right)}{1 + \epsilon^2 \sum_{i=1} |\beta_i|^2} \\ &= \frac{E_0 + \epsilon^2 \sum_{i=1} E_i |\beta_i|^2}{1 + \epsilon^2 \sum_{i=1} |\beta_i|^2} \\ &= E_0 + \mathcal{O}(\epsilon^2) \end{split}$$

O que significa que temos na prática um erro linear ϵ para o estado fundamental e quadrático ϵ^2 para o respectivo autovalor.

Para os autovalores seguintes, digamos o primeiro estado excitado, precisamos que nosso palpite respeite a ortogonalidade com o estado fundamental $\langle \tilde{0} | \tilde{1} \rangle = 0$, o que implica em $\alpha_0 = 0$. Respeitando essa condição, temos que

$$\tilde{E}_{1} = \left\langle \tilde{1} \middle| \hat{\mathcal{H}} \middle| \tilde{1} \right\rangle \geqslant E_{1}$$

e da mesma forma que o estado fundamental, podemos obter uma estimativa para o autovalor do primeiro estado excitado \tilde{E}_1 . Para o segundo estado excitado seria necessário cumprir $\langle \tilde{0} | \tilde{2} \rangle = 0$ e $\langle \tilde{1} | \tilde{2} \rangle = 0$. Isso nos revela um grande problema para este método: estamos propagando o erro das aproximações de um estado para o outro, piorando nossa estimativa. Dessa forma, o método variacional é melhor aplicado para obtermos o estado fundamental e o primeiro estado excitado não podendo ser usado com grande confiança para estados mais energéticos.

Como o método é de difícil assimilação num caso geral, foquemos em resolver dois exemplos conhecidos de forma a exercitar o método, começando pelo poço infinito.

Exemplo 2.1 Poço quadrado infinito pelo método variacional

Como sabemos, o poço quadrado infinito tem funções de onda

$$\langle x|n\rangle = \sqrt{\frac{2}{L}} \sin\Bigl(\frac{n\pi x}{L}\Bigr)$$

e autovalores

$$E_n = \frac{\pi^2 \hbar^2 n^2}{2mL^2}$$

para $n \in \mathbb{N}$. Como pistas podemos pensar que a função de onda deve se anular nas bordas, dado o potencial infinito, e não devemos ter alta oscilação pois isso implicaria em um momento linear elevado. Um chute inicial que poderíamos usar é uma aproximação parabólica

$$\langle x | \tilde{0} \rangle = \begin{cases} x(L-x), & \text{para } 0 \le x \le L \\ 0, & \text{para } 0 \ge x \text{ e } x \ge L \end{cases}$$

repare que o estado ainda não foi normalizado, logo devemos dividir o valor esperado por $\langle \tilde{0} | \tilde{0} \rangle$:

$$\langle \tilde{0} | \tilde{0} \rangle = \int_0^L \psi^* \psi \ dx = \int_0^L x(L-x) \cdot x(L-x) \ dx = \int_0^L x^2 (L-x)^2 \ dx = \frac{L^5}{30}$$

O valor esperado da energia será então

$$\begin{split} \langle \hat{\mathcal{H}} \rangle &= \tilde{E}_0 = \frac{\left\langle \tilde{0} \right| \hat{\mathcal{H}} \left| \tilde{0} \right\rangle}{\left\langle \tilde{0} \right| \tilde{0} \right\rangle} = \frac{1}{\left\langle \tilde{0} \right| \tilde{0} \right\rangle} \int_0^L \left\langle \tilde{0} \middle| x \right\rangle \hat{\mathcal{H}} \left\langle x \middle| \tilde{0} \right\rangle \ dx \\ &= \frac{30}{L^5} \int_0^L x (L - x) \left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} x (L - x) \right] \ dx \\ &= \frac{30}{L^5} \cdot \frac{\hbar^2}{2m} \int_0^L x (L - x) \ dx \\ &= \frac{30}{L^5} \cdot \frac{\hbar^2 L^3}{6m} \\ &= \frac{5\hbar^2}{mL^2} \end{split}$$

O valor exato da energia do estado fundamental é

$$E_0 = \frac{\pi^2}{2} \frac{\hbar^2}{mL^2}$$

sendo o fator $\pi^2/2 \approx 4.935$ temos que a razão $\tilde{E}_0/E_0 \approx 1.013$ ou seja 1.3% maior que o valor exato! Como dissemos, para melhorar o resultado devemos variar $|\tilde{0}\rangle$ até minimizarmos o valor esperado de $\hat{\mathcal{H}}$ (\tilde{E}_0). Para isso precisamos de uma parametrização do nosso chute para a função de onda. Se escolhermos agora trabalhar com o poço infinito na posição simétrica (deslocado de modo a se centralizar com a origem)

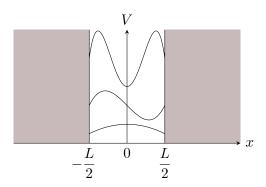


Figura 2.1: Poço quadrado infinito deslocado para esquerda afim de manter o intervalo simétrico por conveniência.

podemos tomar o chute

$$\langle x|\tilde{0}\rangle = \left(\frac{L}{2}\right)^{\alpha} - |x|^{\alpha}$$

de forma que, usando um software como o Mathematica, obtemos

$$\tilde{E}_0 = \frac{\langle \tilde{0} | \hat{\mathcal{H}} | \tilde{0} \rangle}{\langle \tilde{0} | \tilde{0} \rangle} = \left[\frac{(\alpha + 1)(2\alpha + 1)}{2\alpha - 1} \right] \frac{\hbar^2}{mL^2}$$

minimizando nosso único parâmetro α , teremos (buscando o valor positivo)

$$\frac{\partial \tilde{E}_0}{\partial \alpha} = \frac{4\alpha^2 - 4\alpha - 5}{(2\alpha - 1)^2} = 0 \implies \alpha = \frac{1}{2} - \sqrt{\frac{3}{2}} \approx 1.72$$

e portanto

$$(\tilde{E}_0)_{\min} = 4.949 \cdot \frac{\hbar^2}{mL^2}$$

cuja razão $\tilde{E}_0/E_0 \approx 1.003$ ou seja, um erro de 3%. Para obtermos os estados excitados seguintes, de forma a minimizarmos o erro propagado do estado fundamental que chutamos, podemos intercalar funções pares e ímpares. Como o estado fundamental que estimamos é uma função quadrática (par) podemos usar como tentativa uma função cúbica dado que garantiremos assim a ortogonalidade $\langle \tilde{0} | \tilde{1} \rangle = 1$:

$$\langle x | \tilde{1} \rangle = x(x - L) \left(x - \frac{L}{2} \right)$$

e para o segundo estado excitado uma função polinomial de ordem quatro e assim por diante.

2.2 Átomo de hélio pelo método variacional

Conforme vimos no capítulo da teoria de perturbação independente do tempo, o átomo de hélio é descrito por uma hamiltoniana

$$\hat{\mathcal{H}} = \frac{\hat{p}_1^2}{2m_1} - \frac{\mathcal{Z}e^2}{4\pi\varepsilon_0} \left(\frac{1}{\hat{r}_1} + \frac{1}{\hat{r}_2}\right) + \frac{\hat{p}_2^2}{2m_2} + \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{e^2}{|\hat{\boldsymbol{r}}_2 - \hat{\boldsymbol{r}}_1|}$$

Como estamos lidando com elétrons, devemos levar em consideração em nosso palpite uma parte

de spin além da espacial, de forma que o estado total seja anti-simétrico:

$$|\tilde{0}\rangle = |\text{espacial}\rangle \otimes |\text{spin}\rangle$$

Dado que sabemos do capítulo de partículas idênticas, temos apenas as possibilidades da parte espacial ser simétrica e a de spin anti-simétrica ou a de espaço ser anti-simétrica e a de spin simétrica. Como uma primeira aproximação, podemos tomar como chute o estado fundamental do átomo de hidrogênio, isto é, o produto

$$|\text{espacial}\rangle = |1, 0, 0\rangle_1 \otimes |1, 0, 0\rangle_2 \equiv |1, 0, 0, 1, 0, 0\rangle$$

que é evidentemente simétrico. O estado total ficará portanto

$$|\tilde{0}\rangle = |1,0,0,1,0,0\rangle \otimes |\mathrm{spin}\rangle$$

em que a parte de spin deverá ser consequentemente anti-simétrica. Como nossa hamiltoniana não tem operadores que atuem em estados de spin (já normalizados à princípio), a aproximação do estado fundamental será dada por

$$\tilde{E}_{0} = \frac{\langle 1, 0, 0, 1, 0, 0 | \hat{\mathcal{H}} | 1, 0, 0, 1, 0, 0 \rangle}{\langle 1, 0, 0, 1, 0, 0 | 1, 0, 0, 1, 0, 0 \rangle}$$
$$= \langle 1, 0, 0, 1, 0, 0 | \hat{\mathcal{H}} | 1, 0, 0, 1, 0, 0 \rangle$$

dado que o estado fundamental do átomo de hidrogênio já está normalizado. Dividindo a hamiltoniana da seguinte forma (notando que $m_1 = m_2 = m$ dado que estamos falando de dois elétrons),

$$\hat{\mathcal{H}} = \underbrace{\left(\frac{\hat{p}_1^2}{2m} - \frac{\mathcal{Z}e^2}{4\pi\varepsilon_0}\frac{1}{\hat{r}_1}\right)}_{\hat{\mathcal{H}}_1} + \underbrace{\left(\frac{\hat{p}_2^2}{2m} - \frac{\mathcal{Z}e^2}{4\pi\varepsilon_0}\frac{1}{\hat{r}_2}\right)}_{\hat{\mathcal{H}}_2} + \underbrace{\frac{e^2}{4\pi\varepsilon_0}\frac{1}{|\hat{\boldsymbol{r}}_2 - \hat{\boldsymbol{r}}_1|}_{\hat{\mathcal{H}}_{2e}}}_{\hat{\mathcal{H}}_{2e}}$$

podemos escrever o valor esperado que compõe E_0 como

$$\tilde{E}_{0} = \langle 1, 0, 0, 1, 0, 0 | \hat{\mathcal{H}}_{1} | 1, 0, 0, 1, 0, 0 \rangle + \langle 1, 0, 0, 1, 0, 0 | \hat{\mathcal{H}}_{2} | 1, 0, 0, 1, 0, 0 \rangle + \\
+ \langle 1, 0, 0, 1, 0, 0 | \hat{\mathcal{H}}_{ee} | 1, 0, 0, 1, 0, 0 \rangle$$

Os dois primeiros termos já são conhecidos, dado que são hamiltonianas do átomo de hidrogênio, isto é, o autovalor será (com n=1)

$$E_n = \frac{\mathcal{Z}^2}{n^2} E_1 \bigg|_{n=1}$$

em que $E_1 = -13.6$ eV identifica o estado fundamental. Com isso, nossa aproximação \tilde{E}_0 passa a ser

$$\tilde{E}_0 = 2 \cdot \frac{Z^2}{12} E_1 + \langle \hat{\mathcal{H}}_{ee} \rangle$$

Lembrando que as funções de onda do estado fundamental do átomo de hidrogênio são dadas por

$$\langle \boldsymbol{r}|1,0,0\rangle = \psi(r) = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \left(\frac{\mathcal{Z}}{a_0}\right)^{3/2} e^{-\mathcal{Z}r/a_0}$$

em que a_0 é o raio de Bohr, podemos escrever o valor esperado da parcela de interação dos elétrons $\langle \hat{\mathcal{H}}_{ee} \rangle$ como

$$\langle \hat{\mathcal{H}}_{ee} \rangle = \iint \psi^*(r_1) \psi^*(r_2) \left(\frac{e^2}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{|\mathbf{r_1} - \mathbf{r_2}|} \right) \psi(r_1) \psi(r_2) d^3 r_1 d^3 r_2$$

mas essa integral coincide com a resolvida numericamente para a teoria de perturbação independente do tempo, nos levando a

$$\langle \hat{\mathcal{H}}_{ee} \rangle = \frac{5}{4} \mathcal{Z} E_1$$

Dessa forma, a aproximação para o estado fundamental do hélio ($\mathcal{Z}=2,\ n=1\ \mathrm{e}\ E_1=-13.6\ \mathrm{eV}$) será dada por

 $\tilde{E}_0 = 2 \cdot \frac{2^2}{n^2} \cdot (-13.6) + \frac{5}{4} \cdot 2 \cdot (-13.6) \approx -75 \text{ eV}$

sendo $\tilde{E}_0/E_0 \sim 0.95$ ou 5% menor que o valor experimental. Temos portanto uma boa aproximação do autovalor do estado fundamental. Podemos perceber porém que é o mesmo valor obtido por meio da teoria de perturbação independente do tempo (como pudermos ver no respectivo capítulo), dessa forma não houve ganho em precisão dos nossos resultados.

Como fizemos no exemplo mostrado anteriormente neste capítulo, para melhorarmos nossa aproximação, devemos introduzir um parâmetro, dessa vez faremos a troca $\mathcal{Z} = \mathcal{Z}_{He} \mapsto \mathcal{Z}_{eff}$ de forma que ao final tomaremos a derivada $\frac{\partial \tilde{E}_0}{\partial \mathcal{Z}_{eff}} = 0$ de forma a minimizar o autovalor. Para acrescentarmos esse parâmetro, somamos e subtraímos os termos

$$\frac{\mathcal{Z}_{\text{eff}}e^2}{4\pi\varepsilon_0}\frac{1}{\hat{r}_1} \qquad \& \qquad \frac{\mathcal{Z}_{\text{eff}}e^2}{4\pi\varepsilon_0}\frac{1}{\hat{r}_2}$$

da seguinte forma

$$\hat{\mathcal{H}} = \underbrace{\left(\frac{\hat{p}_{1}^{2}}{2m} - \frac{\mathcal{Z}_{\text{eff}}e^{2}}{4\pi\varepsilon_{0}}\frac{1}{\hat{r}_{1}}\right)}_{\hat{\mathcal{H}}_{1}(\mathcal{Z}_{\text{eff}})} + \underbrace{\left(\frac{\hat{p}_{2}^{2}}{2m} - \frac{\mathcal{Z}_{\text{eff}}e^{2}}{4\pi\varepsilon_{0}}\frac{1}{\hat{r}_{2}}\right)}_{\hat{\mathcal{H}}_{2}(\mathcal{Z}_{\text{eff}})} + \hat{\mathcal{H}}_{ee} + \frac{e^{2}}{4\pi\varepsilon_{0}}(\mathcal{Z}_{\text{eff}} - \mathcal{Z})\left(\frac{1}{\hat{r}_{1}} + \frac{1}{\hat{r}_{2}}\right)$$

Usando nosso palpite de estado fundamental $|\tilde{0}\rangle = |1,0,0,1,0,0\rangle$ em ambos os lados, teremos

$$\tilde{E}_0 = -2 \cdot \mathcal{Z}_{\text{eff}}^2 \cdot E_1 + \frac{5}{4} \cdot \mathcal{Z}_{\text{eff}} \cdot E_1 + \frac{e^2}{4\pi\varepsilon_0} (\mathcal{Z}_{\text{eff}} - \mathcal{Z}) \left(\left\langle \frac{1}{\hat{r}_1} \right\rangle + \left\langle \frac{1}{\hat{r}_2} \right\rangle \right)$$
(2.3)

Note que os valores esperados que sobraram foram calculados ao obtermos os autovalores da correção relativística:

$$\left\langle \frac{1}{r} \right\rangle_n = \frac{\mathcal{Z}_{\text{eff}}}{a_0 n^2} \Rightarrow \left\langle \frac{1}{r} \right\rangle_{n=1} = \frac{\mathcal{Z}_{\text{eff}}}{a_0}$$

Expandindo portanto o último termo separadamente:

$$\frac{e^2}{4\pi\varepsilon_0}(\mathcal{Z}_{\text{eff}} - \mathcal{Z})\left(\frac{2\mathcal{Z}_{\text{eff}}}{a_o}\right) = \frac{e^2}{4\pi\varepsilon_0}(\mathcal{Z}_{\text{eff}} - \mathcal{Z}) \cdot \frac{2e^2m\mathcal{Z}_{\text{eff}}}{4\pi\varepsilon_0\hbar^2}$$

Se lembrarmos da expressão da energia E_1 (eq. 3.66 das primeiras notas):

$$E_1 = -\left(\frac{\mathcal{Z}e^2}{4\pi\varepsilon_0}\right)^2 \frac{m}{2\hbar^2} \xrightarrow{\mathcal{Z}=1 \text{ por elétron}} E_1 = -\left(\frac{e^2}{4\pi\varepsilon_0}\right)^2 \frac{m}{2\hbar^2}$$

podemos tentar encontrar esse termo no desenvolvimento. Ou seja, multiplicando e dividindo por 2, tiramos em evidência a primeira parte:

$$\begin{split} \frac{e^2}{4\pi\varepsilon_0} (\mathcal{Z}_{\text{eff}} - \mathcal{Z}) \bigg(\frac{2\mathcal{Z}_{\text{eff}}}{a_o} \bigg) &= \frac{4}{2} \bigg(\frac{e^2}{4\pi\varepsilon_0} \bigg)^2 (\mathcal{Z}_{\text{eff}} - \mathcal{Z}) \frac{m\mathcal{Z}_{\text{eff}}}{\hbar^2} \\ &= 4\mathcal{Z}_{\text{eff}} (\mathcal{Z}_{\text{eff}} - \mathcal{Z}) E_1 \\ \text{(Usando que } \mathcal{Z} = 2) &= 4\mathcal{Z}_{\text{eff}}^2 E_1 - 8\mathcal{Z}_{\text{eff}} E_1 \end{split}$$

Sendo assim, a equação (2.3) se reduz a:

$$\tilde{E}_0 = 2\mathcal{Z}_{\text{eff}}^2 \cdot E_1 - \frac{27}{4} \cdot \mathcal{Z}_{\text{eff}} \cdot E_1 \tag{2.4}$$

De modo que para minimizar o erro, tomamos a derivada em relação a \mathcal{Z}_{eff} e igualamos a zero, ou seja:

$$\frac{\partial E_0}{\partial \mathcal{Z}_{\text{eff}}} = 0 \Leftrightarrow 4\mathcal{Z}_{\text{eff}} \cdot E_1 - \frac{27}{4}E_1 = 0 \Rightarrow \mathcal{Z}_{\text{eff}} = \frac{27}{16} \approx 1.69$$

Aplicando esse valor em (2.4), obtemos:

$$\tilde{E}_0 = 2\left(\frac{27}{16}\right)^2 (-13.6) - \frac{27}{4}\left(\frac{27}{16}\right)(-13.6) \approx 77.45625 \text{ eV}$$

Obtemos então um valor muito mais próximo do experimental, o que é ótimo, porém fizemos isto apenas para o estado fundamental do átomo de Hélio. Mas se quisermos determinar os outros estados usando o método variacional? O que sabemos determinar até agora impõe as seguintes quantidades:

$$|\psi\rangle \equiv \left|\tilde{0}\right\rangle = \sum_{i} \alpha_{i} \left|i\right\rangle \qquad \& \qquad \left\langle\tilde{0}\right|\tilde{0}\right\rangle = 1 \qquad \& \qquad \left\langle0\right|\tilde{0}\right\rangle \approx 1 \qquad \& \qquad \tilde{E}_{0} = \left\langle\tilde{0}\right|\hat{\mathcal{H}}\left|\tilde{0}\right\rangle \geqslant 0$$

Então podemos imaginar uma situação semelhante para o caso do primeiro estado excitado, por exemplo. Supondo então que o "ansatz" para o primeiro estado excitado seja $|\tilde{1}\rangle$, de tal forma que $\langle 0|\tilde{1}\rangle = 0$, fica fácil demonstrar que:

$$\tilde{E}_1 = \langle \tilde{1} | \hat{\mathcal{H}} | \tilde{1} \rangle \geqslant E_1.$$

No entanto, na prática não sabemos os estados exatos, ou seja, impor que $\langle 0|\tilde{1}\rangle=0$ de certa forma não faz sentido, pois não temos o estado exato $|0\rangle$. Sendo assim, a única coisa que podemos fazer seria supor o estado $|\tilde{1}\rangle$ baseando-se na primeira suposição, que seria referente ao estado fundamental $|\tilde{0}\rangle$, ou seja:

$$|\tilde{1}\rangle \rightarrow \langle \tilde{0}|\tilde{1}\rangle = 0 \Rightarrow \tilde{E}_1 = \langle \tilde{1}|\hat{\mathcal{H}}|\tilde{1}\rangle \gtrsim E_1.$$

Note que agora temos o uso de \gtrsim ao invés de \geqslant , isto por que propagamos o erro ϵ existente no caso do estado fundamental, eq. (2.2). É claro que podemos minimizar esse erro ao máximo, no entanto ele sempre será propagado para próxima aproximação que fizermos, de modo que a melhor forma de saber se o erro está ou não interferindo demais seria comparar com o resultado experimental e o de outros métodos, como por exemplo o obtido em teoria de perturbações. Uma dúvida que ainda permanece é caso não existirem resultados experimentais ainda. Neste caso a forma de trabalhar é um pouco mais delicada, pois o método variacional é ótimo para determinar algumas quantidades essenciais relacionadas a uma hamiltoniana qualquer, mas sempre pensando em minimizar o erro existente entre ele o resultado experimental, portanto se não houver qualquer valor possível de ser comparado com algum grau de precisão, devemos encontrar outras formas/métodos de se determinar os valores e posteriormente voltar ao método variacional para comparar.

3 | Teoria de Perturbação Dependente do Tempo

Em capítulos anteriores, estudamos sistemas com uma hamiltoniana perturbada

$$\hat{\mathcal{H}} = \hat{\mathcal{H}}_0 + \lambda \hat{\mathcal{H}}_1$$

em que $\hat{\mathcal{H}}_0$ identifica uma parte da hamiltoniana cujos autoestados e autovalores já são conhecidos previamente e $\lambda\hat{\mathcal{H}}_1$ a perturbação propriamente dita, cujos efeitos sobre o sistema ainda são desconhecidos. Desenvolvemos uma metodologia para obtermos aproximações em primeira e segunda ordem dos autovalores da hamiltoniana perturbada $\hat{\mathcal{H}}$ por meio de expansões em polinômios em λ . Contudo em todas as nossas deduções dessa teoria, assim como as aplicações feitas posteriormente, partimos do pressuposto de que a perturbação $\lambda\hat{\mathcal{H}}_1$ não evoluía no tempo. Neste capítulo nos estenderemos a sistemas em que $\lambda\hat{\mathcal{H}}_1 \equiv \lambda\hat{\mathcal{H}}_1(t)$, isto é, o termo perturbativo depende do tempo.

Uma de nossas motivações para abrangermos esses casos é a do estudo de transições entre níveis de energia em átomos causada por absorção ou emissão de radiação, que podemos identificar experimentalmente na natureza por meio da espectroscopia.

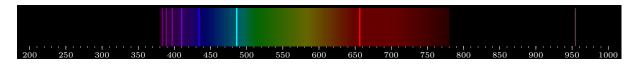


Figura 3.1: Espectro do átomo de Hidrogênio na faixa de 200 nm a 1000 nm, onde a região colorida representa todo o espectro visível e as linhas verticais mais fortes as faixas de emissão do átomo.

Ao considerarmos um átomo de hidrogênio ideal, temos para um estado $|n, \ell, m\rangle$ diferente do estado fundamental que a evolução temporal, seguindo a equação de Schrödinger, é:

$$i\hbar \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} |n, \ell, m\rangle = \hat{\mathcal{H}} |n, \ell, m\rangle$$

= $E_n |n, \ell, m\rangle$

Com isso, temos uma equação diferencial simples, cuja solução temporal é simplesmente:

$$|\psi(t)\rangle = e^{-\frac{i}{\hbar}E_nt} |n,\ell,m\rangle$$

Se calcularmos a probabilidade do átomo decair ao estado $|n, \ell, m\rangle$ inicial, temos:

$$\mathbb{P}(|\psi(t)\rangle \mapsto |n,\ell,m\rangle) = |\langle n,\ell,m|\psi(t)\rangle|^2$$

$$= \left|e^{-\frac{i}{\hbar}E_nt}\right|^2 |\langle n,\ell,m|n,\ell,m\rangle|^2$$

$$= 1$$

Esse resultado implicaria que o átomo não decai para estados de menor energia, o que claramente não faz sentido se considerarmos o fenômeno físico experimentalmente. Consequentemente, devemos acrescentar um termo perturbativo de forma a considerar o decaimento.

3.1 Introduzindo a teoria perturbativa

A teoria de perturbação dependente do tempo tem como foco resolver problemas com a hamiltoniana

$$\hat{\mathcal{H}} = \hat{\mathcal{H}}_0 + \lambda \hat{\mathcal{H}}(t) \tag{3.1}$$

em que a parte não perturbada $\hat{\mathcal{H}}_0$ é independente do tempo, para $t \to \pm \infty$ temos $\lambda \hat{\mathcal{H}}_1 \to 0$ e em t = 0 acontece um estímulo no sistema (como a absorção ou emissão de radiação). Como já vimos na teoria de perturbação independente do tempo, conhecemos plenamente a parte não perturbada (e não dependente do tempo) $\hat{\mathcal{H}}_0$, ou seja, sabemos quais são seus autoestados e autovalores que obedecem:

$$\hat{\mathcal{H}}_0 |\phi_n\rangle = E_n |\phi_n\rangle \tag{3.2}$$

Sabemos também que os autoestados $|\phi_n\rangle$ devem evoluir no tempo conforme a equação de Schrödinger

$$i\hbar \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} |\phi_n(t)\rangle = \hat{\mathcal{H}}_0 |\phi_n(t)\rangle$$

Para a hamiltoniana perturbada (cujos autoestados serão definidos como $|\psi_n\rangle$), a equação de Schrödinger terá a forma

$$i\hbar \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} |\psi_n(t)\rangle = (\hat{\mathcal{H}}_0 + \lambda \hat{\mathcal{H}}_1) |\psi_n(t)\rangle$$

Expandindo $|\psi_n(t)\rangle$ em termos dos autoestados não perturbados $|\phi_n(t)\rangle$ podemos escrever

$$|\psi_n(t)\rangle = \sum_i C_i(t) |\phi_i(t)\rangle$$

Substituindo nessa forma na equação de Schrödinger, podemos assim como na teoria de perturbação independente do tempo comparar termos de mesma ordem em ambos os lados:

$$i\hbar \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \left(\sum_{i} C_{i}(t) |\phi_{i}(t)\rangle \right) = (\hat{\mathcal{H}}_{0} + \lambda \hat{\mathcal{H}}_{1}) \sum_{i} C_{i}(t) |\phi_{i}(t)\rangle$$

$$i\hbar \sum_{i} \left[\left(\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} C_{i}(t) \right) |\phi_{i}(t)\rangle + C_{i}(t) \left(\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} |\phi_{i}(t)\rangle \right) \right] = \sum_{i} C_{i}(t) E_{i} |\phi_{i}(t)\rangle + \sum_{i} C_{i}(t) \lambda \hat{\mathcal{H}}_{1} |\phi_{i}(t)\rangle$$

$$i\hbar \sum_{i} \left(\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} C_{i}(t) \right) |\phi_{i}(t)\rangle + \sum_{i} C_{i}(t) E_{i} |\phi_{i}(t)\rangle = \sum_{i} C_{i}(t) E_{i} |\phi_{i}(t)\rangle + \sum_{i} C_{i}(t) \lambda \hat{\mathcal{H}}_{1} |\phi_{i}(t)\rangle$$

portanto

$$i\hbar \sum_{i} \left(\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} C_{i}(t) \right) |\phi_{i}(t)\rangle = \sum_{i} C_{i}(t) \lambda \hat{\mathcal{H}}_{1} |\phi_{i}(t)\rangle$$

em que usei a equação de Schrödinger para escrever o termo derivando o autoestado em termos da energia : $i\hbar \frac{d}{dt} |\phi_i(t)\rangle = E_i |\phi_n(t)\rangle$. Aplicando pela esquerda $\langle \phi_k |$,

$$i\hbar \sum_{i} \left(\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} C_{i}(t) \right) \underbrace{\langle \phi_{k}(t) | \phi_{i}(t) \rangle}_{\delta_{ki}} = \sum_{i} C_{i}(t) \langle \phi_{k}(t) | \lambda \hat{\mathcal{H}}_{1} | \phi_{i}(t) \rangle$$

$$i\hbar \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} C_{k}(t) = \sum_{i} C_{i}(t) \langle \phi_{k}(t) | \lambda \hat{\mathcal{H}}_{1} | \phi_{i}(t) \rangle$$
(3.3)

Caso tenhamos $\lambda \hat{\mathcal{H}}_1 = 0$ então

$$i\hbar \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} C_k(t) = 0$$

e portanto $C_k(t) = \text{constante}$. A probabilidade de encontrar $|\psi(t)\rangle$ em $|\phi_k(t)\rangle$ é dada por

$$\mathbb{P}(|\psi(t)\rangle \mapsto |\phi_k(t)\rangle) = |\langle \phi_k(t)|\psi(t)\rangle|^2 = |C_k(t)|^2 = \text{cte}$$

isto é, as probabilidades permanecem as mesmas se não houver a perturbação. A partir de (3.3), podemos expandir assim como na versão independente do tempo, as constantes $C_i(t)$ (ou $C_k(t)$ no lado da derivada temporal) em um polinômio em que $\lambda \ll 1$:

$$C_i(t) = C_i^{(0)}(t) + \lambda C_i^{(1)}(t) + \lambda^2 C_i^{(2)} + \mathcal{O}(\lambda^3)$$
(3.4)

substituindo em (3.3):

$$i\hbar \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \left[C_k^{(0)}(t) + \lambda C_k^{(1)}(t) + \lambda^2 C_k^{(2)}(t) + \lambda^2 C_k^{(2)}(t) + \lambda C_i^{(1)}(t) + \lambda^2 C_i^{(2)}(t) + \lambda^2 C_i^{(2)}(t)$$

igualando termos de mesma ordem (perceba que temos um λ em $\lambda \hat{\mathcal{H}}_1$):

 λ^0

$$i\hbar \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} C_k^{(0)} = 0 \Rightarrow C_k^{(0)}(t) = \text{cte}$$
 (3.5)

Note a importância deste resultado. Todas as variáveis $C_k^{(0)}(t)$ são constantes no tempo, isso gera um resultado importantíssimo de ser enfatizado: o sistema necessita de um estímulo externo, representado por $\lambda \hat{\mathcal{H}}_1$, para evoluir no tempo.

 λ^1

$$i\hbar \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \left[\lambda C_k^{(1)}(t) \right] = \sum_i C_i^{(0)}(t) \left\langle \phi_k(t) \right| \lambda \hat{\mathcal{H}}_1 \left| \phi_i(t) \right\rangle$$
 (3.6)

ullet λ^2 :

$$i\hbar \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \left[\lambda^2 C_k^{(2)}(t) \right] = \sum_i \lambda C_i^{(1)}(t) \left\langle \phi_k(t) | \lambda \hat{\mathcal{H}}_1 | \phi_i(t) \right\rangle$$
 (3.7)

Podemos extrair duas informações importantes das equações (3.5), (3.6) e (3.7). Primeiramente, elas funcionam de forma iterativa, ou seja, a partir de (3.6) podemos obter o coeficiente $C_k^{(1)}(t)$ (o coeficiente constante $C_i^{(0)}$ deve ser encontrado usando as condições iniciais) e usa-lo para encontrar $C_k^{(2)}$ em (3.7) e dessa mesma maneira $C_k^{(3)}$ para terceira ordem, $C_k^{(4)}$ quarta ordem e assim por diante. Podemos também observar que para acharmos cada um desses coeficientes, é necessário resolvermos um sistema de equações diferenciais de primeira ordem acopladas, o que torna difícil obter os coeficientes sem o uso de recursos computacionais. Vejamos ao final dessa seção um caso particular, em que haverá uma grande simplificação da equação (3.6).

Exemplo 3.1

Estado inicial em passado distante

Pensemos em termos de um instante t_0 do passado distante (sendo o passado distante descrito por $t \to -\infty$) em que a perturbação é ativada. Como foi estabelecido no início da seção, para $t \to -\infty$, temos que $\lambda \hat{\mathcal{H}}_1 \to 0$ e dessa forma para o instante de ativação também teremos

$$|\psi(t_0)\rangle = |\phi_\ell(t_0)\rangle$$

ou seja, um autoestado perturbado coincide com um não perturbado para o passado distante (no caso nosso estado inicial). Expandindo em termos dos autoestados não perturbados,

$$|\psi(t_0)\rangle = \sum_i C_i(t_0) |\phi_i(t_0)\rangle$$

temos que necessariamente $C_i(t_0) = 0$ para todos os autoestados em que $i \neq \ell$ e $C_i(t_0) = 1$ para $i = \ell$:

$$|\psi(t_0)\rangle = \sum_i C_i(t_0) |\phi_i(t_0)\rangle = |\phi_\ell(t_0)\rangle \Rightarrow C_i(t_0) = 0 \text{ para } i \neq \ell$$

Em termos da expansão (3.4), isso significa $C_i^{(0)}(t_0) = 0$ para $i \neq \ell$, pois o polinômio inteiro deve zerar neste caso:

$$C_{i\neq\ell}(t_0) = C_i^{(0)}(t_0) + \lambda C_i^{(1)}(t_0) + \mathcal{O}(\lambda^2) = 0 \Rightarrow C_i^{(0)}(t_0) = C_i^{(1)}(t_0) = \cdots = 0$$

Já para $i = \ell$, teremos $C_i^{(0)}(t_0) = 1$ e os demais coeficientes nulos, pois este é o único termo que não tem um fator de alguma potência de λ :

$$C_{i=\ell}(t_0) = C_{\ell}^{(0)}(t_0) + \lambda C_{\ell}^{(1)}(t_0) + \mathcal{O}(\lambda^2) = 1 \Rightarrow C_{\ell}^{(0)}(t_0) = 1 \text{ e } C_{\ell}^{(1)}(t_0) = C_{\ell}^{(2)}(t_0) = \cdots = 0$$

ou seja, $C_i^{(0)}(t_0) = \delta_{i\ell}$. Lembre-se porém que o coeficiente $C_i^{(0)}(t)$ é independente do tempo e portanto $C_i^{(0)}(t) = C_i^{(0)}(t_0) = \delta_{i\ell}$ para qualquer instante t. Dessa forma, aplicando o coeficiente $C_i^{(0)}(t) = \delta_{i\ell}$ em (3.6) teremos que

$$i\hbar \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \left[\lambda C_k^{(1)}(t) \right] = \sum_i C_i^{(0)}(t) \left\langle \phi_k(t) \right| \lambda \hat{\mathcal{H}}_1 \left| \phi_i(t) \right\rangle$$
$$= \sum_i \delta_{i\ell} \left\langle \phi_k(t) \right| \lambda \hat{\mathcal{H}}_1 \left| \phi_i(t) \right\rangle$$
$$= \left\langle \phi_k(t) \right| \lambda \hat{\mathcal{H}}_1 \left| \phi_\ell(t) \right\rangle$$

logo para o instante inicial t_0 sendo pertencente ao passado distante temos que

$$i\hbar \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \left[\lambda C_k^{(1)}(t) \right] = \langle \phi_k(t) | \lambda \hat{\mathcal{H}}_1 | \phi_\ell(t) \rangle \tag{3.8}$$

3.2 Probabilidade de transição em primeira ordem

Estudaremos neste capítulo os casos em que podemos separar a perturbação na hamiltoniana como

$$\lambda \hat{\mathcal{H}}_1 = \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 f(t) \tag{3.9}$$

em que $\lambda \tilde{\mathcal{H}}_1$ é um operador independente do tempo e f(t) uma função dependendo exclusivamente do tempo (não é um operador). Usamos agora a equação (3.8) obtida ao final da última seção com a diferença de que os autoestados evoluem no tempo da seguinte forma:

$$|\phi_k(t)\rangle = e^{-i/\hbar(t-t_0)\hat{\mathcal{H}}_0} |\phi_k(t_0)\rangle = e^{-i/\hbar(t-t_0)E_k} |\phi_k(t_0)\rangle$$

Usando esses autoestados a equação (3.8) e (3.9) se torna

$$i\hbar \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \left[\lambda C_k^{(1)}(t) \right] = \langle \phi_k(t) | \lambda \hat{\mathcal{H}}_1 | \phi_\ell(t) \rangle$$

$$= \langle \phi_k(t_0) | e^{i/\hbar E_k(t-t_0)} [\lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 f(t)] e^{-i/\hbar E_\ell(t-t_0)} | \phi_\ell(t_0) \rangle$$

$$= \langle \phi_k(t_0) | \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_\ell(t_0) \rangle e^{i/\hbar (E_k - E_\ell)(t-t_0)} f(t)$$

Diferentemente da equação (3.6), usando nosso resultado do exemplo da última seção (3.8), podemos facilmente resolver essa equação diferencial integrando em ambos os lados em dt' de t_0 a t (perceba que fiz a mudança $\ell \longleftrightarrow i$):

$$\lambda C_k^{(1)}(t) = -\frac{i}{\hbar} \langle \phi_k(t_0) | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i(t_0) \rangle \int_{t_0}^t e^{i/\hbar (E_k - E_i)(t' - t_0)} f(t') \, dt'$$
(3.10)

A probabilidade da transição do estado $|\phi_k(t)\rangle$ para o estado $|\phi_i(t)\rangle$ é dada por $\mathbb{P}_{i\to k}(t) = |C_k(t)|^2$. Logo, usando a expansão (3.4), teremos que a probabilidade será dada por

$$\mathbb{P}_{i \to k}(t) = \left| C_k^{(0)}(t) + \lambda C_k^{(1)}(t) + \mathcal{O}(\lambda^2) \right|^2$$

Já vimos que $\lambda C_k^{(1)}(t)$ é dado por (3.10), mas e $C_k^{(0)}(t)$? Como vimos do exemplo ao final da última seção, $C_k^{(0)}(t) = \delta_{ki}$ (em que troquei os índices $i \to k$ e $\ell \to i$). Porém, no calculo da probabilidade da transição de estados, não é de nosso interesse o caso em que k=i (probabilidade de após o estímulo externo o sistema se manter no mesmo estado de energia), logo $k \neq i$ e $C_k^{(0)}(t) = 0$ consequentemente. Portanto, para uma aproximação em primeira ordem, podemos dizer que sendo $k \neq i$,

$$\mathbb{P}_{i \to k}(t) = \left| C_k^{(0)}(t) + \lambda C_k^{(1)}(t) + \mathcal{O}(\lambda^2) \right|^2 = \left| \lambda C_k^{(1)}(t) + \mathcal{O}(\lambda^2) \right|^2 \approx \left| \lambda C_k^{(1)}(t) \right|^2$$

Usando (3.10) obtemos uma expressão para a probabilidade de transição em primeira ordem:

$$\mathbb{P}_{i \to k}(t) = \frac{1}{\hbar^2} \left| \left\langle \phi_k(t_0) \right| \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 \left| \phi_i(t_0) \right\rangle \right|^2 \left| \int_{t_0}^t e^{i/\hbar (E_k - E_i)(t' - t_0)} f(t') \, \mathrm{d}t' \right|^2$$
(3.11)

3.3 Perturbação Harmônica

Uma das mais importantes perturbações dependentes do tempo é a harmônica, dado sua utilidade em modelar a absorção e emissão de fótons por átomos. Usaremos está perturbação substituindo $\lambda \hat{\mathcal{H}}_1$ como (o fator 2, como veremos, é conveniente ao longo dos cálculos):

$$\lambda \hat{\mathcal{H}}_1 = \begin{cases} 0 &, \text{ para } t < 0\\ 2\lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 \cos(\omega t) &, \text{ para } t \geqslant 0 \end{cases}$$
 (3.12)

Substituindo esse modelo na integral em (3.11), teremos

$$\int_{0}^{t} e^{i/\hbar(E_{k}-E_{i})t'} 2\cos(\omega t') dt' = \int_{0}^{t} e^{i/\hbar(E_{k}-E_{i})t'} (e^{i\omega t'} + e^{-i\omega t'}) dt'$$

$$= \int_{0}^{t} \left\{ \exp\left[i\left(\frac{E_{k}-E_{i}}{\hbar} + \omega\right)t'\right] + \exp\left[i\left(\frac{E_{k}-E_{i}}{\hbar} - \omega\right)t'\right]\right\} dt'$$

$$= \int_{0}^{t} \left(e^{i\Delta_{+}t'} + e^{i\Delta_{-}t'}\right) dt'$$

$$= \frac{e^{i\Delta_{+}t} - 1}{i\Delta_{+}} + \frac{e^{i\Delta_{-}t} - 1}{i\Delta_{-}}$$

em que definimos

$$\Delta_{+} := \frac{E_{k} - E_{i}}{\hbar} + \omega \equiv \omega_{ki} + \omega \qquad \& \qquad \Delta_{-} := \frac{E_{k} - E_{i}}{\hbar} - \omega \equiv \omega_{ki} - \omega \tag{3.13}$$

Usando a identidade

$$e^{i\theta} - 1 = 2ie^{i\theta/2}\sin\left(\frac{\theta}{2}\right)$$

podemos reescrever o resultado das integrais como

$$\frac{e^{i\Delta_{+}t} - 1}{i\Delta_{+}} + \frac{e^{i\Delta_{-}t} - 1}{i\Delta_{-}} = \frac{2e^{i\Delta_{+}t/2}\sin\left(\frac{\Delta_{+}t}{2}\right)}{\Delta_{+}} + \frac{2e^{i\Delta_{-}t/2}\sin\left(\frac{\Delta_{-}t}{2}\right)}{\Delta_{-}}$$
(3.14)

Consideremos agora a identidade do modulo quadrado da soma de números complexos:

$$\left| \sum_{k=1}^{n} z_k \right|^2 = \sum_{k=1}^{n} A_k^2 + 2 \sum_{k \le \ell} A_k A_\ell \cos(\theta_k - \theta_\ell)$$
 (3.15)

em que $z_k = A_k e^{i\theta_k}$. Considerando os termos com senos em (3.14) conforme a notação da identidade:

$$z_1 = \left[\frac{2}{\Delta_+} \sin\left(\frac{\Delta_+ t}{2}\right)\right] e^{i(\Delta_+ t/2)} \qquad \& \qquad z_2 = \left[\frac{2}{\Delta_-} \sin\left(\frac{\Delta_- t}{2}\right)\right] e^{i(\Delta_- t/2)}$$

conforme (3.15), teremos como resultado da soma em módulo quadrado:

$$|z_1 + z_2|^2 = \frac{4}{\Delta_+^2} \sin^2\left(\frac{\Delta_+ t}{2}\right) + \frac{4}{\Delta_-^2} \sin^2\left(\frac{\Delta_- t}{2}\right) + \frac{2 \cdot 4}{\Delta_+ \Delta_-} \sin\left(\frac{\Delta_+ t}{2}\right) \sin\left(\frac{\Delta_- t}{2}\right) \cos\left[\frac{t}{2}(\Delta_+ - \Delta_-)\right]$$
(3.16)

Se plotarmos os gráficos do primeiro ou segundo termos desta soma, isto é, da função

$$f(x) = \frac{4}{x^2} \sin^2\left(\frac{xt}{2}\right) \tag{3.17}$$

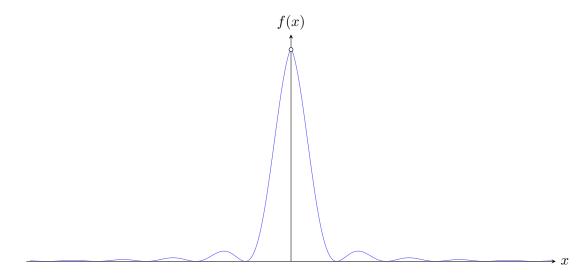


Figura 3.2: Função (3.17) para t = 4.8 s (curva azul) com uma singularidade em x = 0.

podendo x ser Δ_+ ou Δ_- , vemos conforme a Fig. (3.2) que as maiores contribuições à este tipo de função são aquelas em torno do ponto de ressonância, isto é, $x \approx 0$.

Lembre-se que o termo quadrado que estamos avaliando é proporcional à probabilidade de transição (3.11) de um estado i para um estado k e portanto a região do pico central do gráfico da Fig. 3.2 é a de maior relevância para este sistema dado que quando fugimos do intervalo desta região, a probabilidade cai drasticamente. Como exemplo, para um instante de tempo fixo $t=4.8~\mathrm{s}$, temos que a região externa à central tem sua área de $\approx 0.1\%$ se comparada com a mesma.

Dado o argumento de maior probabilidade utilizado, consideraremos os pontos nas proximidades dos máximos: $\Delta_{+} \approx 0$ e $\Delta_{-} \approx 0$ (isto é, os pontos $\omega_{ki} \approx \pm \omega$). Perceba para $\Delta_{+} \approx 0$ temos conforme sua definição (3.13) que

$$E_k = E_i - \hbar\omega \Rightarrow E_i > E_k \text{ (emissão)}$$
 (3.18)

e da mesma forma para $\Delta_{-} \approx 0$, conforme (3.13),

$$E_k = E_i + \hbar\omega \Rightarrow E_k > E_i \text{ (absorção)}$$
 (3.19)

A interpretação física dessas equações de conservação de energia pode ser relacionada à excitação de um átomo devido a absorção de um fóton de energia $\hbar\omega$, como em (3.19) ou o contrário devido à emissão de um fóton, como em 3.18), de mesma energia.

Consideraremos as duas possibilidades $\omega_{ki} \approx \pm \omega$ observando de que forma essa aproximação simplifica nossa atual expressão para a probabilidade de transição, especificamente o termo de soma de módulo ao quadrado (3.16).

• $\omega_{ki} \approx +\omega$:

Para este caso como vimos $\Delta_{-} \approx 0$ e conforme (3.13) temos que $\Delta_{+} \approx 2\omega$. Notemos portanto que para a ressonância $\omega_{ki} \approx +\omega$ teremos que o termo dominante será o segundo em (3.16):

$$\frac{4}{\Delta_{-}^{2}}\sin^{2}\left(\frac{\Delta_{-}t}{2}\right) \gg \frac{4}{\Delta_{+}^{2}}\sin^{2}\left(\frac{\Delta_{+}t}{2}\right) + \frac{2\cdot 4}{\Delta_{+}\Delta_{-}}\sin\left(\frac{\Delta_{+}t}{2}\right)\sin\left(\frac{\Delta_{-}t}{2}\right)\cos\left[\frac{t}{2}(\Delta_{+}-\Delta_{-})\right]$$

repare que este termo é dominante, pois decai quadraticamente com Δ_{-} (que tende a 0) enquanto

o termo misto decai linearmente em Δ_- . Nos permitindo escrever a probabilidade de transição de absorção como

$$\mathbb{P}_{i \to k}^{\text{abs}}(t) = \frac{4}{\hbar^2} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 \frac{\sin^2 \left[\frac{t}{2} (\omega_{ki} - \omega) \right]}{(\omega_{ki} - \omega)^2}$$
(3.20)

• $\omega_{ki} \approx -\omega$

Da mesma forma que para o outro ponto, temos para este caso que $\Delta_+ \approx 0$ e $\Delta_+ \approx -\omega$ e consequentemente para $\omega_{ki} \approx -\omega$,

$$\frac{4}{\Delta_+^2}\sin^2\left(\frac{\Delta_+ t}{2}\right) \gg \frac{4}{\Delta_-^2}\sin^2\left(\frac{\Delta_- t}{2}\right) + \frac{2\cdot 4}{\Delta_+ \Delta_-}\sin\left(\frac{\Delta_+ t}{2}\right)\sin\left(\frac{\Delta_- t}{2}\right)\cos\left[\frac{t}{2}(\Delta_+ - \Delta_-)\right]$$

aproximando nossa probabilidade de transição de emissão para

$$\mathbb{P}_{i \to k}^{\text{emi}}(t) = \frac{4}{\hbar^2} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 \frac{\sin^2 \left[\frac{t}{2} (\omega_{ki} + \omega) \right]}{(\omega_{ki} + \omega)^2}$$
(3.21)

Ambas as probabilidades de transição de absorção (3.20) e emissão (3.21) podem ser consideradas escrevendo-se uma forma geral

$$\mathbb{P}_{i \to k}(t) = \frac{4}{\hbar^2} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 \frac{\sin^2 \left[\frac{t}{2} (\omega_{ki} \pm \omega) \right]}{(\omega_{ki} \pm \omega)^2}$$
(3.22)

em que o sinal de + representa a de emissão e o de - a de absorção (repare também que omitimos a dependência de ϕ_k e ϕ_i com o instante do passado distante t_0). Analisemos agora os limites temporais esboçando primeiramente um gráfico da função (3.17) em função de $\omega_{ki} \pm \omega$ para diferentes valores de t (não considerando a mudança de amplitude do responsável pelo termo $\frac{4}{\hbar^2} |\langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle|^2$):

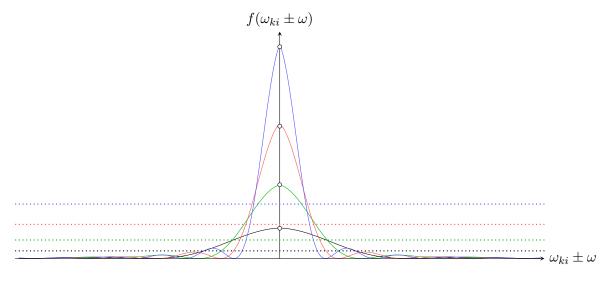


Figura 3.3: Função (3.17) para tempos distintos com singularidades em $\omega_{ki} = \omega$. As linhas tracejadas correspondem aos tempos $\frac{t^2}{4}$, que, conforme a análise que faremos abaixo (sobre $t \to 0$), são úteis.

Podemos ser levados a pensar que $\omega_{ki} \pm \omega$ é uma variável discreta e que a função acima não existe, pois a energia E_i é discreta, no entanto a energia E_k pode ser considerada aproximadamente

contínua, tendo em mente que estamos interessados em muitos estados com energia $E \sim E_k$, o que nos leva ao conceito de continuidade intuitivamente.

Como podemos ver na Fig. 3.3, ao reduzirmos o valor de t, o pico central se torna cada vez mais o único proeminente. Já para valores maiores de t, vemos que o pico central se torna imensamente maior que os demais, se assemelhando com uma função delta de Dirac. Ao estudarmos a probabilidade de transição entre autoestados de energia temos como uma ferramenta de maior utilidade a chamada taxa de transição:

 $W_{i \to k} = \frac{\mathrm{d}\mathbb{P}_{i \to k}}{\mathrm{d}t} \tag{3.23}$

que nos permite avaliar a variação da probabilidade conforme cada instante. Para confirmar o comportamento da probabilidade em seus extremos, tomamos os limites $t \to 0$ e $t \to \infty$ conferindo também a taxa de transição para ambos os casos:

• $t \to 0$: Para pequenos instantes, podemos expandir o $\sin[\frac{t}{2}(\omega_{ki} \pm \omega)]$ em Taylor considerando somente termos de primeira ordem

$$\lim_{t \to 0} \mathbb{P}_{i \to k}(t) \approx \frac{4}{\hbar^2} \left| \left\langle \phi_k \right| \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 \left| \phi_i \right\rangle \right|^2 \frac{\left(\frac{t}{2}\right)^2 (\omega_{ki} - \omega)^2}{(\omega_{ki} - \omega)^2}$$

ou seja

$$\mathbb{P}_{i \to k}(t \to 0) \approx \frac{1}{\hbar^2} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 t^2$$
(3.24)

Podemos a partir deste cálculo notar que tal limite nos leva a uma dependência quadrática com o tempo e a ausência de qualquer dependência com ω_{ki} que, conforme sua definição (3.13), implica na não dependência com as energias dos estados de transição E_k e E_i . Essa probabilidade resulta na seguinte taxa de transição

$$W_{i\to k}(t\to 0) \approx \frac{2}{\hbar^2} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 t$$
 (3.25)

sendo a variação temporal evidentemente linear.

• $t \to \infty$: Para instantes do futuro distante, podemos usar o limite

(Escrever o argumento sobre o limite - Jimeens)

$$\lim_{x \to \infty} \frac{\sin^2\left(\frac{ax}{2}\right)}{xa^2} = \frac{\pi}{2}\delta(a),\tag{3.26}$$

para $a = \omega_{ki} \pm \omega$ e $x = \frac{t}{2}$, obtendo

$$\lim_{t \to \infty} \mathbb{P}_{i \to k}(t) \approx \left[\frac{\pi t}{2} \delta(\omega_{ki} \pm \omega) \right] \frac{4}{\hbar^2} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2$$

usando

$$\lim_{t \to \infty} \frac{\sin^2 \left[\frac{t}{2} (\omega_{ki} \pm \omega) \right]}{(\omega_{ki} \pm \omega)^2} \cdot \frac{t}{t} = \frac{\pi t}{2} \delta(\omega_{ki} \pm \omega),$$

ou seja

$$\mathbb{P}_{i\to k}(t\to\infty) \approx \frac{2\pi}{\hbar^2} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 t \delta(\omega_{ki} \pm \omega)$$
 (3.27)

Imediatamente podemos perceber a dependência linear com o tempo da expressão para a probabilidade em instantes do futuro distante. Além de ser linear no tempo, é possível reparar que nosso resultado é proporcional a um delta de Dirac em $\omega_{ki} \pm \omega$. Abrindo ω_{ki} conforme sua definição em (3.13), podemos escrever que usando a propriedade

$$\delta(ax) = \frac{1}{a}\delta(x)$$

o delta de Dirac como

$$\delta(\omega_{ki} \pm \omega) = \delta \left(\frac{E_k - E_i}{\hbar} \pm \omega \right)$$
$$= \delta \left[\frac{1}{\hbar} (E_k - E_i \pm \hbar \omega) \right]$$
$$= \hbar \delta(E_k - E_i \pm \hbar \omega)$$

Temos dentro do delta de Dirac um termo de conservação de energia dado a emissão ou absorção de um fóton correspondente às equações (3.18) e (3.19) respectivamente. Isso significa que a probabilidade de transição não se anula devido ao delta somente se for respeitada as expressões (3.18) ou (3.19), não podendo haver ambas possibilidades simultaneamente, implicando na conservação de energia. Nossa expressão para a probabilidade de transição no limite de instantes do futuro distante se torna então

$$\mathbb{P}_{i \to k}(t \to \infty) \approx \frac{2\pi}{\hbar} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 t \delta(E_k - E_i \pm \hbar \omega)$$
 (3.28)

Notação

Para simplificar nossas expressões, por vezes omitirei o delta de conservação de energia,

$$\delta(E_k - E_i \pm \hbar\omega)$$

colocando-o de volta somente ao final do raciocínio.

A taxa de transição para esse limite será evidentemente constante no tempo:

$$W_{i\to k}(t\to\infty) = \frac{2\pi}{\hbar} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 \delta(E_k - E_i \pm \hbar\omega)$$
 (3.29)

Perceba que graficamente a probabilidade de transição, representada em diferentes instantes na Fig.(), tem a altura de seu máximo do pico central (cuja probabilidade é a mais relevante) dependente de t^2 :

$$\mathbb{P}_{i\to k}^{\max}(t) = \lim_{\omega_{ki} \pm \omega \to 0} \frac{\sin^2\left[\frac{t}{2}(\omega_{ki} \pm \omega)\right]}{(\omega_{ki} \pm \omega)^2} \approx \frac{\frac{t^2}{4}(\omega_{ki} \pm \omega)^2}{(\omega_{ki} \pm \omega)^2} = \frac{t^2}{4}$$

enquanto os limites do pico central são proporcionais a $\frac{1}{t}$ dado que

$$\frac{\sin^2\left[\frac{t}{2}\left(\pm\frac{2\pi}{t}\right)\right]}{\left(\pm\frac{2\pi}{t}\right)^2} = 0$$

dessa forma, quando tomamos o limite $t \to \infty$, a altura do pico cresce quadraticamente indefinidamente e sua largura cai linearmente, assumindo a forma característica do delta de Dirac.

A expressão (3.29) é chamada de primeira regra de ouro de Fermi (para níveis discretos de energia) e é de grande utilidade para o estudo de linhas espectrais ao permitir o cálculo da taxa de transição em termos a emissão (+) ou absorção (-) de fótons por átomos. Dado que tenhamos um espectro de algum elemento como o da Fig.() (energia \times intensidade) obtido sob longa exposição ($t \to \infty$), podemos ler seu comportamento de acordo com a primeira lei de ouro de Fermi (3.29).

A intensidade luminosa está relacionada ao número de fótons incidentes ao ser feito o espectro do elemento, o que nos leva a ter uma interpretação probabilística dessa grandeza (mais fótons terão uma certa energia se sua probabilidade de adquirirem aquele valor for maior). Dessa forma a intensidade do eixo vertical está intrinsecamente relacionada à probabilidade de transição (que por sua vez se associa à taxa de transição por meio de (3.23)). Temos consequentemente que a amplitude de cada pico está diretamente ligada ao termo $\left|\langle\phi_k|\lambda\tilde{\mathcal{H}}_1|\phi_i\rangle\right|^2$, cujas características advém do conhecimento dos autoestados não perturbados do sistema $|\phi_k(t)\rangle$ e da a modelagem sobre a perturbação $\lambda\tilde{\mathcal{H}}_1$. Já o delta de Dirac da equação (3.29) exprime graficamente os picos acentuados do espectro de energia da Fig.().

Em termos do que discutimos com relação ao limite (3.26), vimos que a curva de probabilidade se torna cada vez mais localizada em torno de uma energia específica conforme o instante se aproxima do futuro distante. Usando o princípio da incerteza entre energia e tempo (em que Δt é o intervalo de tempo em que a perturbação ficou ligada) para o sistema e aproximando $\Delta E \cdot \Delta t \sim \hbar/2$ (dado que somente para essa ordem temos probabilidade apreciável), temos no caso de absorção:

$$|E_k - (E_i + \hbar\omega)| \approx \frac{\hbar}{2t} \Rightarrow E_{\text{final}} = E_{\text{inicial}} + \frac{\hbar}{2t}$$

isto é, não há conservação de energia no sistema quando a perturbação permaneceu ligada em intervalos curtos. Contudo para nossa análise em $t \to \infty$ (intervalos longos), é evidente que $E_{\rm final} \approx E_{\rm inicial}$ (conservação de energia) tornando a distribuição de probabilidades para diferentes energias (3.22) estritamente sobre um único valor, o que graficamente corresponde a um delta de Dirac.

3.4 Probabilidade de transição para espectro contínuo

Fizemos nossa análise sobre a probabilidade e taxa de transição entre estados de um espectro discreto. Para situações mais práticas, tal como a da espectrografia, é útil tratarmos também do espectro contínuo (também chamado de banda) de forma a incluir por exemplo a possibilidade de ionização dos átomos. Dado uma energia suficientemente grande, um elétron contido em um átomo pode escapar do potencial deste (cujos níveis de energia são discretizados tal como vimos para o átomo de hidrogênio) levando a partícula a um contínuo de níveis de energia (níveis de energia muito próximos

e dessa forma muito semelhantes).

Consideremos agora o estado inicial como discreto e o final como contínuo (ionização ao absorver um fóton de alta energia), podemos descrever o contínuo como uma sequência de N níveis de energia finais $E_{k_1}, E_{k_2}, E_{k_3}, \ldots, E_{k_N}$. A probabilidade de transição de um nível discreto de energia E_i para o contínuo seria então dada pela soma da transição de i para cada um dos níveis finais pertencentes ao contínuo k:

$$\mathbb{P}_{i \to k} = \mathbb{P}_{i \to k_1} + \mathbb{P}_{i \to k_2} + \dots + \mathbb{P}_{i \to k_N} = \sum_{i=1}^{N} \mathbb{P}_{i \to k_j}$$

sendo N um valor grande, podemos passar o somatório para o contínuo. Primeiro, notemos que agora teremos que o número de níveis de energia entre E_k e $E_k + \mathrm{d}E_k$ é dado por

$$dN = q(E_k)dE_k$$

em que temos agora E_k (energia final) como variável contínua e $g(E_k)$ é a densidade de energia dos níveis (o que significa que não precisam ser igualmente espaçados).

O somatório da probabilidade para o contínuo passa a ser então uma integral, em que os limites de integração são dados por $E_k \pm \Delta$, sendo Δ um parâmetro com unidades de energia funcionando semelhantemente a uma incerteza experimental, dando a ideia de largura à banda:

$$\sum_{i=1}^{N} \mathbb{P}_{i \to k_j} \to \int_{E_k - \Delta}^{E_k + \Delta} \mathbb{P}_{i \to k} g(E_k') dE_k'$$

Podemos substituir $\mathbb{P}_{i\to k}$ por (3.22) (lembrando da definição de ω_{ki} em (3.13) e levando em conta que o raciocínio para emissão é análogo):

$$\frac{4}{\hbar^2} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 \int_{E_k - \Delta}^{E_k + \Delta} \frac{\sin^2 \left[\left(\frac{E_k' - E_i}{\hbar} \pm \omega \right) \frac{t}{2} \right]}{\left(\frac{E_k' - E_i}{\hbar} \pm \omega \right)^2} g(E_k') dE_k'$$

e multiplicando o numerador e denominador por $t^2/4$

$$\frac{1}{\hbar^2} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 t^2 \int_{E_k - \Delta}^{E_k + \Delta} \frac{\sin^2 \left[\left(\frac{E_k' - E_i}{\hbar} \pm \omega \right) \frac{t}{2} \right]}{\left[\left(\frac{E_k' - E_i}{\hbar} \pm \omega \right) \frac{t}{2} \right]^2} g(E_k') dE_k'$$

nos permite definir a substituição de variável

$$\beta \equiv \left(\frac{E_k' - E_i}{\hbar} \pm \omega\right) \frac{t}{2}$$

cujo diferencial é dado por

$$\mathrm{d}E_k' = \frac{2\hbar}{t} \mathrm{d}\beta$$

aplicando a mudança de variável (perceba que contive os limites de integração transformados como β_1 e β_2):

$$\frac{1}{\hbar^2} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 t^2 \int_{\beta_1}^{\beta_2} \frac{\sin^2 \beta}{\beta^2} g(E_k') \left(\frac{2\hbar}{t} d\beta \right) = \frac{2}{\hbar} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 t \int_{\beta_1}^{\beta_2} \frac{\sin^2 \beta}{\beta^2} g(E_k') d\beta$$

iremos supor agora que dentro do intervalo da banda 2Δ , $g(E'_k)$ varia lentamente com E'_k nos permitindo admiti-lo como aproximadamente constante. Além disso, notemos que a função $\sin^2 \beta/\beta^2$

semelhantemente à já estudada (3.17) tem sua maior contribuição em seu pico central, com oscilações de baixa amplitude em torno deste, caindo à zero rapidamente. Essa baixa contribuição da maior parte da curva nos permite incluir além do intervalo da banda (em torno de uma energia E'_k) toda a extensão do espectro ($[\beta_1, \beta_2] \rightarrow [-\infty, +\infty]$), dado que o erro ao considerarmos toda a função é mínimo. Considerando essas aproximações, podemos escrever

$$\frac{2}{\hbar} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 t \int_{\beta_1}^{\beta_2} \frac{\sin^2 \beta}{\beta^2} g(E_k') d\beta \approx \frac{2}{\hbar} g(E_k') \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 t \left[\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin^2 \beta}{\beta^2} d\beta \right] \\
= \frac{2\pi}{\hbar} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 g(E_k') t$$

em que utilizei a identidade

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\sin^2 x}{x^2} \mathrm{d}x = \pi \tag{3.30}$$

Logo, a taxa de transição para entre níveis discretos e contínuos é dada por

$$\left[W_{i \to k} = \frac{2\pi}{\hbar} \left| \langle \phi_k | \lambda \tilde{\mathcal{H}}_1 | \phi_i \rangle \right|^2 g(E_k') \right]$$
 (3.31)

essa é chamada de segunda regra de ouro de Fermi e assim como sua versão discreta (3.29), a primeira regra de ouro de Fermi, tem seu valor constate no tempo e aplicação direta em espectrografia para descrever a ionização. Temos porém que a taxa de transição nesse caso depende da densidade dos níveis de energia ao invés do delta de Dirac de conservação, cuja natureza depende do sistema a ser explorado. Resta a nós agora caracterizar a parte independente do tempo de nossa perturbação, isto é, o termo $\lambda \tilde{\mathcal{H}}_1$.

3.5 Hamiltoniana na presença de campo eletromagnético

Para descrevermos a perturbação causada por radiação eletromagnética, devemos caracterizar $\lambda \tilde{\mathcal{H}}_1$ devidamente. Para isso desenvolvemos nessa seção a demonstração da hamiltoniana de uma partícula carregada sob influência de um campo eletromagnético (esta seção portanto demandará conhecimentos prévios do aluno com relação ao conteúdo de eletromagnetismo). Comecemos construindo a lagrangiana do sistema descrito. Para isso, levamos em conta uma das equações fundamentais do eletromagnetismo, a força de Lorentz:

$$m\frac{\mathrm{d}\boldsymbol{v}}{\mathrm{d}t} = q\boldsymbol{E} + q\boldsymbol{v} \times \boldsymbol{B} \tag{3.32}$$

em que m, q e v representam a massa, a carga e a velocidade da partícula respectivamente, enquanto E e B os campos elétrico e magnético atuando respectivamente. Escolhendo uma lagrangiana cuja equação de movimento equivalha à força de Lorentz:

$$\mathcal{L}_{em} = T - V = \underbrace{\frac{1}{2}mv^2}_{\text{cinética}} \underbrace{-q\phi + q\mathbf{v} \cdot \mathbf{A}}_{\text{potencial}}$$
(3.33)

em que $-q\phi$ e $q\mathbf{v} \cdot \mathbf{A}$ são as energias potenciais do campo elétrico e magnético respectivamente (ϕ representa o potencial escalar do campo elétrico e \mathbf{A} o potencial vetor do campo magnético).

Demonstração. Testemos essa lagrangiana aplicando-a à equação de movimento para a componente

x (as outras componentes seguem um raciocínio análogo):

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \frac{\partial \mathcal{L}_{\mathrm{em}}}{\partial v_{r}} - \frac{\partial \mathcal{L}_{\mathrm{em}}}{\partial x} = 0 \tag{3.34}$$

Lembrando que os campos $\phi = \phi(\mathbf{r})$ e $\mathbf{A}(\mathbf{r}) = (A_x(\mathbf{r}), A_y(\mathbf{r}), A_z(\mathbf{r}))$ dependem das coordenadas espaciais, aplicamos as derivadas em v_x e x sobre (3.33):

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \frac{\partial \mathcal{L}_{\mathrm{em}}}{\partial v_x} = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} (mv_x + qA_x) = m \frac{\mathrm{d}v_x}{\mathrm{d}t} + q \frac{\mathrm{d}A_x}{\mathrm{d}t}$$

$$= m \frac{\mathrm{d}v_x}{\mathrm{d}t} + q \left(\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}t} \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}t} \frac{\partial A_x}{\partial y} + \frac{\mathrm{d}z}{\mathrm{d}t} \frac{\partial A_x}{\partial z} \right)$$

$$= m \frac{\mathrm{d}v_x}{\mathrm{d}t} + q \left(v_x \frac{\partial A_x}{\partial x} + v_y \frac{\partial A_x}{\partial y} + v_z \frac{\partial A_x}{\partial z} \right)$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}_{em}}{\partial x} = -q \frac{\partial \phi}{\partial x} + q \mathbf{v} \cdot \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial x} = -q \frac{\partial \phi}{\partial x} + q \left(v_x \frac{\partial A_x}{\partial x} + v_y \frac{\partial A_y}{\partial x} + v_z \frac{\partial A_z}{\partial x} \right)$$

Substituindo esses valores em (3.34), teremos:

$$\begin{split} m\frac{\mathrm{d}v_x}{\mathrm{d}t} + q\frac{\partial\phi}{\partial x} + q\left[v_y\left(\frac{\partial A_x}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial x}\right) + v_z\left(\frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x}\right)\right] + q\frac{\partial A_x}{\partial t} = 0\\ m\frac{\mathrm{d}v_x}{\mathrm{d}t} = -q\left(\frac{\partial\phi}{\partial x} + \frac{\partial A_x}{\partial t}\right) - q\left[v_y\left(\frac{\partial A_x}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial x}\right) + v_z\left(\frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x}\right)\right]\\ m\frac{\mathrm{d}v_x}{\mathrm{d}t} = q\left(-\frac{\partial\phi}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial t}\right) + q\left[v_y\left(\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y}\right) + v_z\left(\frac{\partial A_z}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial z}\right)\right] \end{split}$$

Comparando essa equação com a força de Lorentz, temos que

$$E_x = -\frac{\partial \phi}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial t} = -(\nabla \phi)_x - \frac{\partial (\mathbf{A})_x}{\partial t}$$

$$B_z = \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} = (\nabla \times \mathbf{A})_z$$

$$B_y = \frac{\partial A_z}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial z} = (\nabla \times \mathbf{A})_y$$

Fazendo o mesmo raciocínio para as outras componentes, concluímos que

$$\mathbf{E} = -\nabla \phi - \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t}$$
$$\mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A}$$

o que corresponde à descrição eletromagnética dos campos. Logo, temos que a lagrangiana de fato funciona para a descrição de uma partícula carregada sob influência de um campo eletromagnético.

Dado que sabemos que nossa lagrangiana é capaz de descrever o sistema eletromagnético que estamos estudando, usemos a transformada de Legendre para uma partícula, de modo a obter a hamiltoniana correspondente:

$$\mathcal{H}_{\rm em} = \boldsymbol{p} \cdot \boldsymbol{v} - \mathcal{L}_{\rm em} \tag{3.35}$$

o momento generalizado \boldsymbol{p} tem sua componente x dada por

$$p_x = \frac{\partial \mathcal{L}_{\text{em}}}{\partial v_x} = mv_x + qA_x \rightarrow \mathbf{p} = m\mathbf{v} + q\mathbf{A}$$

aplicando esse momento à transformada de Legendre (3.35), obtemos

$$\mathcal{H}_{em} = (m\mathbf{v} + q\mathbf{A}) \cdot \mathbf{v} - \frac{1}{2}mv^2 + q\phi - q\mathbf{v} \cdot \mathbf{A}$$
$$= mv^2 + q\mathbf{A} - \frac{1}{2}mv^2 + q\phi - q\mathbf{v} \cdot \mathbf{A}$$
$$= \frac{1}{2}mv^2 + q\phi$$

Como sabemos de mecânica hamiltoniana, devemos escrever \boldsymbol{v} em termos do momento generalizado \boldsymbol{p} :

$$oldsymbol{v} = rac{1}{m}(oldsymbol{p} - qoldsymbol{A})$$

nos permitindo escrever a hamiltoniana como

$$\mathcal{H}_{em} = \frac{1}{2m} (\boldsymbol{p} - q\boldsymbol{A})^2 + q\phi$$
(3.36)

Deduzimos essa hamiltoniana puramente usando eletromagnetismo clássico, para aplicarmos essa hamiltoniana como a perturbação de ondas eletromagnéticas sobre átomos ou partículas carregadas, devemos dar a ela um tratamento quântico.

3.6 Tratamento quântico da hamiltoniana eletromagnética

Mecânica Quântica II	Última atualização:	24 de agosto de 2023

Bibliografia

Livros

- [1] R. L. Liboff, *Introductory Quantum Mechanics*, 2^a ed. (Addison-Wesley Publishing Company, Inc, Boston, 1980).
- [2] J. J. Sakurai, Modern Quantum Mechanics, 1^a ed. (Addison-Wesley Publishing Company, Inc, Boston, 1994).
- [3] D. J. Griffiths, *Introduction to Quantum Mechanics*, 2^a ed. (Pearson Prentice Hall, Hoboken, 2004).
- [4] L. Landau & E. M. Lifshitz, *Quantum mechanics: non-relativistic theory*, 3ª ed. (Pergamon Press, Oxônia, 1977).
- [5] S. Gasiorowicz, Quantum Physics, 3^a ed. (John Wiley & Sons, Inc, Hoboken, 2003).
- [6] R. J. Finkelstein., Nonrelativistic mechanics, 1^a ed. (W. A. Benjamin, California, 1973).
- [7] R. Eisberg & R. Resnick, Quantum Physics of Atoms, Molecules, Solids, Nuclei, and Particles, 2^a ed. (John Wiley & Sons, Hoboken, 1985).
- [8] G. B. Arfken & H. B. Weber, *Mathematical Methods for Physicists*, 6^a ed. (Academic Press, Boston, 2000).
- [9] T. S. Chitara, An introduction to orthogonal polynomials, 13^a ed. (Gordon and Breach Science Publishers, New York–London–Paris, 1978),
- [10] L. Schiff, Quantum Mechanics, 2ª ed. (McGraw-Hill, Nova York, 1968).
- [11] N. Zettili, Quantum Mechanics: Concepts and Applications, 2ª ed. (Wiley, United Kingdom, 2009).
- [12] M. D. Schwartz, Quantum Filed Theory and the Standard Model, 1^a ed. (Cambrige University Press, New York, 2014).

Artigos científicos

- [13] F. Marcellán & R. Álvarz-Nodarse, On the "Favard theorem" and its extensions, Journal of Computational and Applied Mathematics 127, 231–254 (2001)
 - DOI: 10.1016/s0377-0427(00)00497-0
- [14] A. Iserles & M. Webb, A Differential Analogue of Favard's Theorem, arXiv (2020)
 - DOI: 10.48550/arXiv.2012.07400

[15] E. J. Garboczi, Three-dimensional mathematical analysis of particle shape using x-ray tomography and spherical harmonics: Application to aggregates used in concrete, Cement and Concrete Research 32, 1621-1638 (2002)

DOI: 10.1016/S0008-8846(02)00836-0

[16] B. Odom, et al, "New Measurement of the Electron Magnetic Moment Using a One-Electron Quantum Cyclotron", Physics Review Letters 97, 030801 (2006)

DOI: 10.1103/PhysRevLett.97.030801

[17] G. Gabrielse, et al, "Erratum: New Determination of the Fine Structure Constant from the Electron g Value and QED [Phys. Rev. Lett. 97, 030802 (2006)]", Physics Review Letters 99, 039902 (2007)

DOI: 10.1103/PhysRevLett.99.039902

[18] F. Reines & C. L. Cowan, The Reines-Cowan Experiments, Los Alamos 25, 1-27 (1997).

DOI: 10.2172/569122

Links externos

[19] J. C. Barata, Capítulo 15 - Soluções de Equações Diferenciais Ordinárias Lineares no Plano Complexo, Seção 15.3,

URL: https://bit.ly/Chapter15Barata

[20] Professor M does Science, Identical particles in quantum mechanics,

URL: https://bit.ly/IdenticalParticlesQM

[21] L. Sorensen, faculty.washington.edu, "Chapter 10 The Hydrogen Atom",

URL: https://bit.ly/TheHydrogenAtom

[22] C. R. Nave, "Hydrogen Separated Equation Solutions", Georgia State University,

URL: https://bit.ly/HydrogenWavefunctions

[23] Frank Wang, resposta a "How to show orthogonality of associated Laguerre polynomials?", StackExchange math,

 $\label{eq:url:https://bit.ly/OrthogonalityOfAssociatedLaguerrePolynomials} \textbf{URL:} \ \text{https://bit.ly/OrthogonalityOfAssociatedLaguerrePolynomials}$

[24] W. Pauli, Open letter to the group of radioactive people at the Gauverein meeting in Tübingen, 1930,

URL: https://bit.ly/PauliLetter

- [25] B. Zwiebach, Quantum Physics III Chapter 2: Hydrogen Fine Structure, MIT Open Course Ware, URL: https://bit.ly/HydrogenFineStructureMIT
- [26] Nihar Karve, resposta a "Theoretical calculations of electron g-factor in QED", StackExchange physics,

URL: https://bit.ly/g-factorQED