# 复习课(4-6章)

第4部分: 半导体存储器

第5部分: 数字量输入输出

总线、接口概念

- \*接口电路(芯片)、端口地址
- \*数据传送方式
- \* 中断电路及其处理
- \*定时/计数器电路与应用
- \* 并行接口电路与应用
- \* 串行接口电路与应用

DMA电路与应用

第6部分:模拟量输入输出

所有控制字格式不需 要死记硬背,提供参 考查阅!

# \*四种I/O方式

问题的提出: CPU与外设的工作速度不一致,如何解决效率和可靠性?

- □无条件传送
- □程序I/O(查询)--三种端口数据/状态/控制及作用,
- □中断,效率较高,CPU响应较快,但传送由中断软件完成
- □DMA,可以实现外设和存储器之间的数据高速传送,不需要处理器。效率较高,硬件完成,但电路复杂

## 总线、接口概念

#### CPU片内总线

——CPU内部,各部件之间的连接总线

#### CPU总线

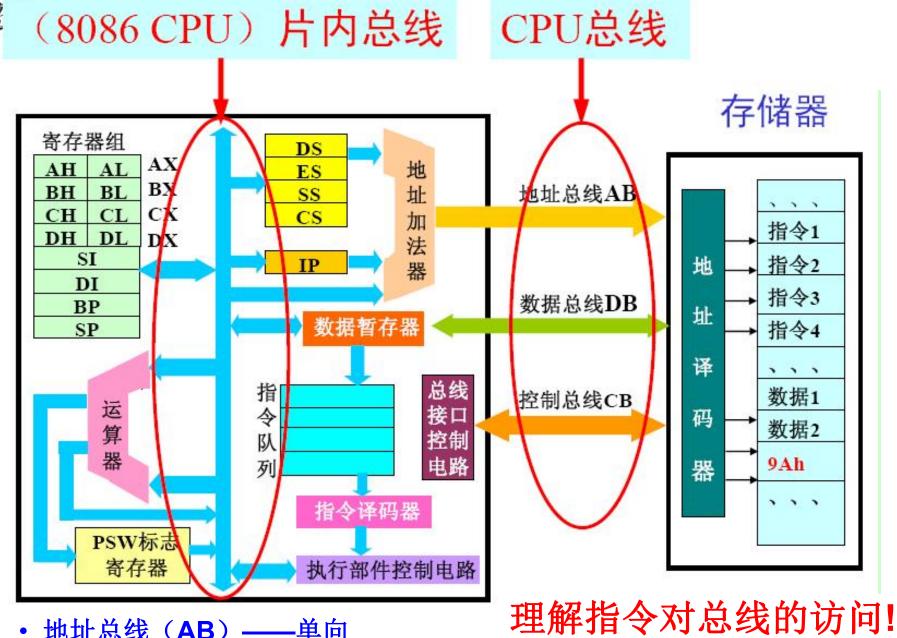
——计算机内部,CPU与各芯片的连接总线

#### 系统总线 (PC总线)

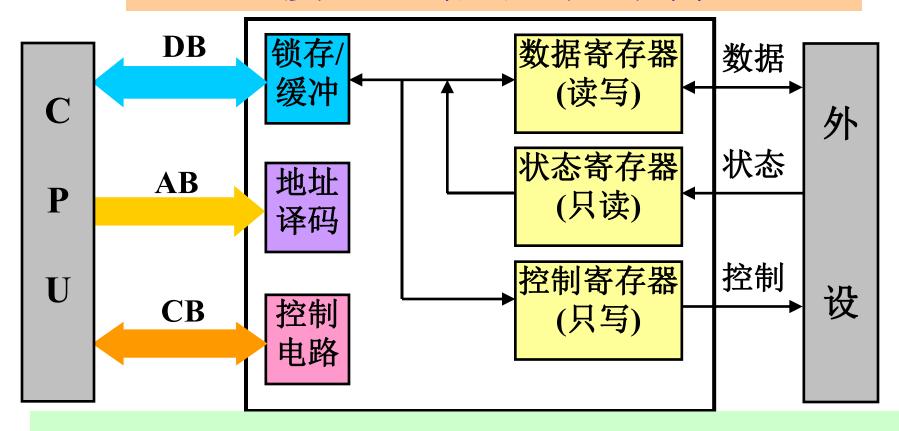
——计算机内部,插卡与插卡间的连接总线 使计算机成为开放体系,实现技术的兼容与共享;

#### 设备级总线

——计算机与外部设备之间的连接总线, 进一步使计算机真正成为开放体系



## 接口电路的组成结构



数据端口(读写),同时有输入缓冲器和输出锁存器 状态端口(只读),有输入三态缓冲器 控制端口(只写),有输出锁存器

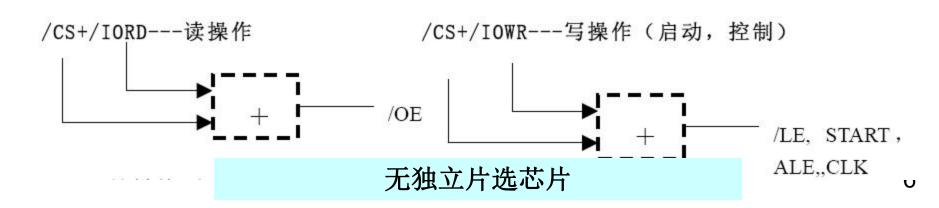
# I/0接口技术—译码与片选

\*所有接口电路的译码、指令操作(读图),简单互连

#### \*设计I/O端口译码电路

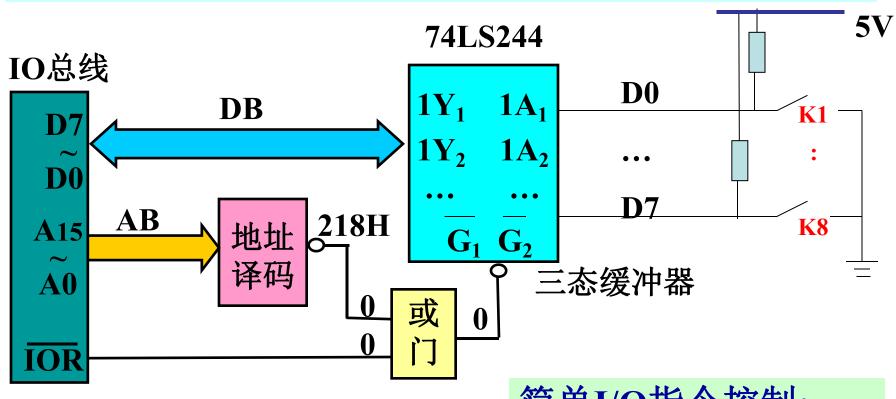
- 1. 根据端口地址确定地址信号A15~A0的条件取值,用门电路、译码器及组合实现满足条件情况的电路。
- 2. 端口的选通信号通常为低电平有效,除端口的地址信号参加译码外,控制信号 $\overline{IOW}$ 、 $\overline{IOR}$ ( $\overline{IO}$ / $\overline{M}$ 、 $\overline{AEN}$ 也可参加译码)

多种选择设计:可选常规,易实现



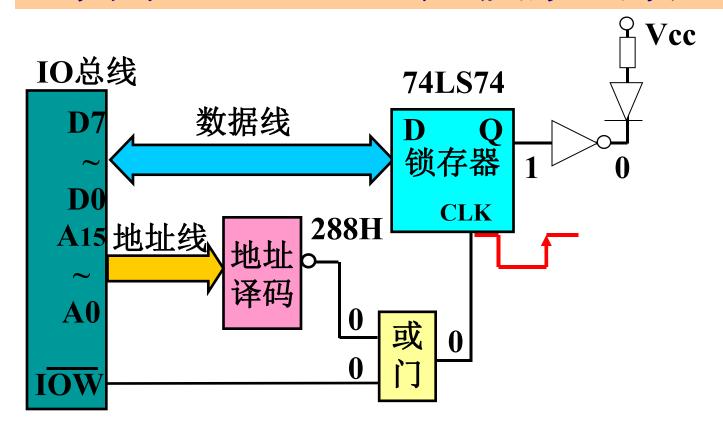
# \*简单I/0: 开关电平变换连接

\*输入:三态缓冲器(244),输出:锁存器(273),可编程并口芯片8255



MOV DX, 218H IN AL, DX 简单I/O指令控制: 输入三态缓冲

# \*简单I/0: LED/八段数码管的连接

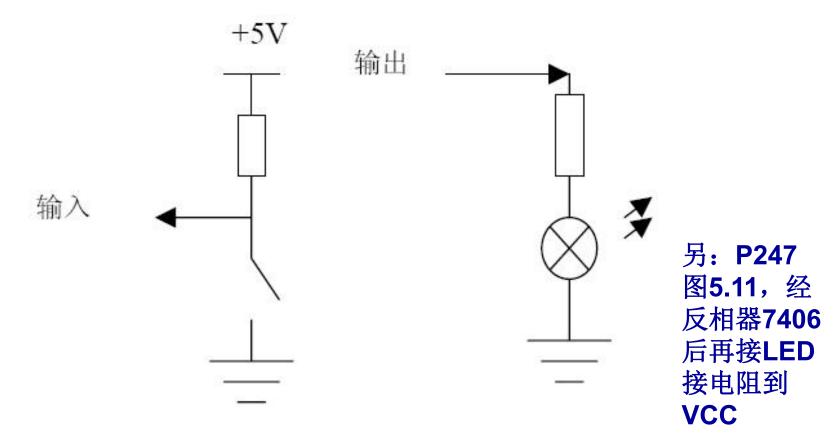


MOV AL, 81H MOV DX, 288H OUT DX, AL 简单I/O控制: 输出使能/锁存

# \*简单I/0的连接方法

硬件连线:

开关转换(上拉电阻)和LED驱动(限流电阻)



# 中断及中断控制器8259

中断概念: CPU与外设交换信息的一种重要方式

==》硬件手段,改变CPU执行程序的顺序(程序流)

了解: 中断屏蔽; 中断优先级; 中断嵌套;

掌握: 中断类型, 中断概念; 中断处理过程, 中断服务程序;

应用:外部中断的随机性

#### 分类

(1)外部中断

不可屏蔽中断NMI/可屏蔽中断INTR

- (2)内部中断
  - □INT n: 软中断
  - □CPU的某些运算错误引起的中断:除法错、溢出
  - □由调试程序debug设置的中断: 单步/断点

## 中断向量表

\*中断向量表:中断服务程序入口地址表。8086/8088系统允许处理256种类型的中断,对应类型号为0~FFH。在存储器的00000H~003FFH占1K字节空间存放中断向量。

9.	中断类型码为 40H 的	的中断服务程序入口地址存放在中断向量表中的起始地
址是	昰。 <i>答案: C</i>	
A	DS:0040H	B. DS:0100H

C. 0000H:0100H D. 0000H:0040H

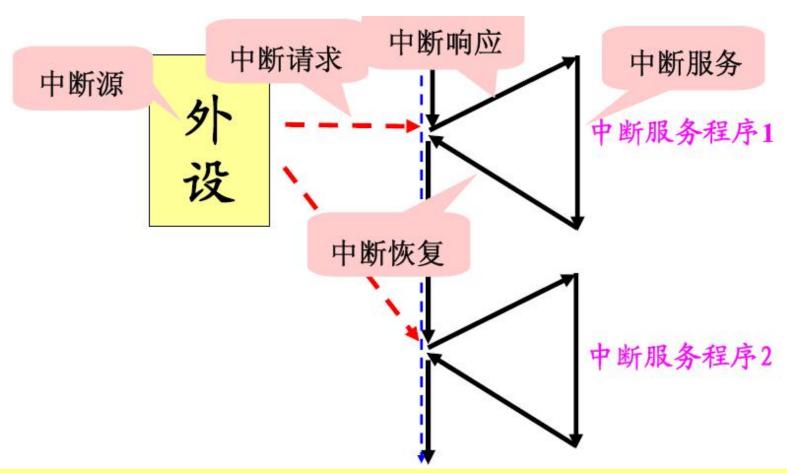
#### 03年考题

- 10. 8086/8088 中断系统可处理 256 个中断源,其中断向量的作用是\_\_\_\_\_。
- A. 确定中断源 B. 指定对应中断保护数据区的地址 C. 指定对应中断服务程序的地址 D. 存放对应中断响应执行的第一条指令

## 中断响应原理

中断实现:

中断源----中断请求----中断响应----中断服务----中断恢复



CPU响应中断三个条件:外设提出中断申请;本中断未被屏蔽; CPU中断允许。

## 中断响应过程

#### \*CPU步骤:

- (1)获取中断类型号;
- (2)将标志寄存器FLAGS的值入栈;
- (3)将中断允许标志IF和单步标志TF清0——屏蔽外部其它中断请求,避免CPU以单步方式执行中断处理程序;
- (4)保护断点——将当前下一条指令的CS和IP的值入栈;
- (5)根据中断类型号到中断向量表中找到中断向量,转入相应中断服务子程序
  - (0: 4\*n取中断向量→CS:IP)
- (6)中断处理程序结束后,IRET从堆栈中依次弹出IP、 CS和FLAGS,然后返回主程序断点处,继续执行原来的 程序

## 中断响应过程(续)

- \*CPU如何获得中断类型号?
- □INT n;
- □除法=0, INTO溢出=4, 单步=1, 断点=3;
- □不可屏蔽中断NMI,自动获得2;
- □可屏蔽中断,由接口电路(8259)通过数据总线向CPU发;

保护<u>断点</u>: FLAGS入栈; IF=0 TF=0; CS、IP入栈; 自动保护**现场**: PUSH指令将某些寄存器的内容压入堆栈; 手动

- > 在中断服务程序中STI,允许中断嵌套
- 在中断服务程序中一定要手动保护现场

## 中断处理程序

#### 实验四(2)注意保护现场:相关的通用寄存器+段寄存器

INT\_PROC PROC FAR
PUSH AX

**PUSH CX** 

PUSH DX

←补充PUSH DS 补充 STI ;开中断

MOV AX, DATA

MOV DS,AX

DEC IRQ\_TIMES

MOV CX, 0FFFFH

LOOP2: NOP

LOOP LOOP2

POP DX POP CX

←补充POP DS 补充 CLI;关中断

MOV AL,20H

OUT 20H,AL ;写OCW2

**POP AX** 

**IRET** 

INT PROCENDP

## i8259A可编程中断控制器

多中断源如何协调?查询、优先级?屏蔽?自动?

中断控制逻辑→专用IC i8259

- \*(了解) i8259A两步编程:
- 1、初始化编程——一次写入(编程)

初始化命令字ICW1~4

2、工作编程——可多次写入(编程)

工作命令字OCW1~3

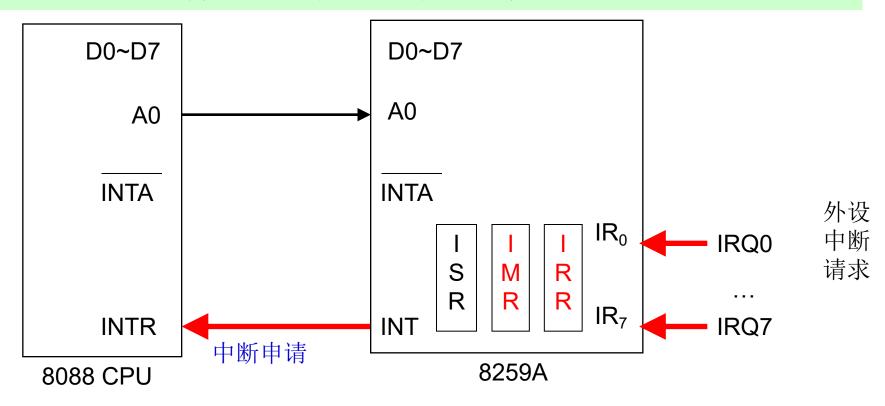
初始化编程顺序:

ICW1 →ICW2

→[多片时写ICW3] ->[需要时写ICW4]

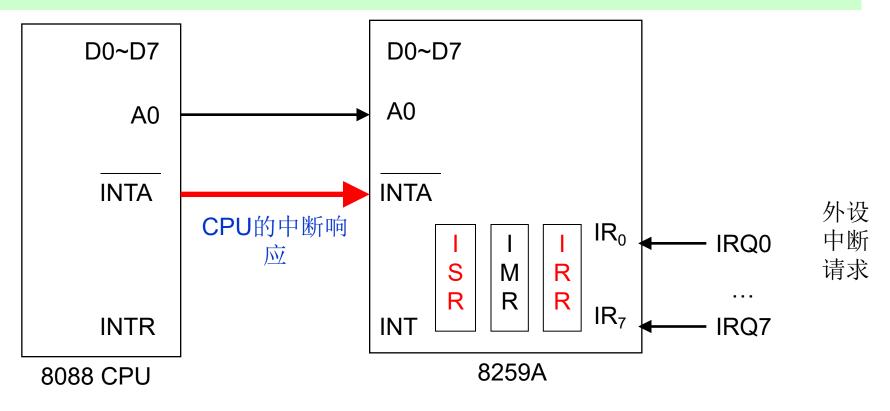
## 8259的中断响应顺序

- (1) 当有一条或多条中断请求IR0~IR7变高,IRR寄存器相应位置位;
- (2) 若这些请求至少一条中断允许(IMR没有屏蔽),则8259由INT引脚向CPU发出中断请求信号;



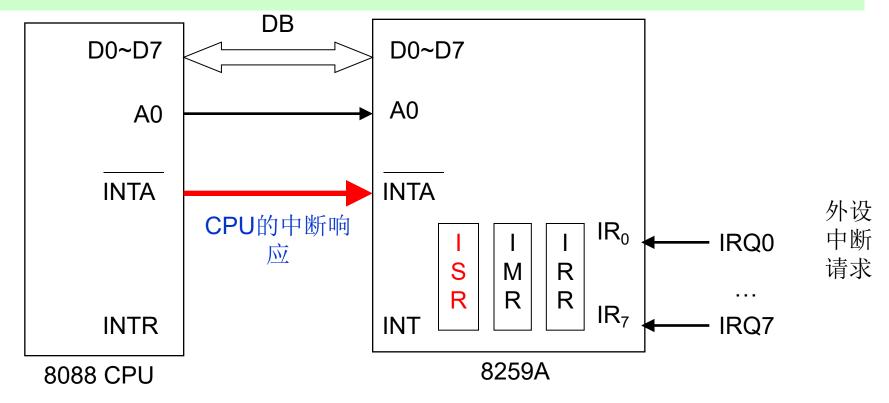
## 8259的中断响应顺序

- (3) 若CPU中断开(IF=1),则执行完当前指令后用INTA信号应答;
- (4) 8259收到应答后,IRR对应位清零,ISR中最高优先权对应位置位;



## 8259的中断响应顺序

- (5) CPU发出第2个INTA脉冲,(6) 8259向数据总线送出8位中断类型码,CPU读之并乘4,找到相应中断服务程序入口地址,转入(CPU进入中断周期后自动关中断)。
  - (7) CPU给8259发EOI,使ISR中相应位复位,然后返回。



比一般的软中断指令要多一个IO总线读周期

2(随堂测试)、在由i8259中断控制器管理的、且允许中断嵌套的一个系统应用中,\_\_\_不是程序员在进入中断服务程序后应该完成的工作。(多选)

- A 添加开中断指令STI,允许中断嵌套
- B 编写指令,手动保护现场寄存器
- 编写指令,手动保护断点
- 9 编写指令,让i8259向CPU发送中断类型号n。

## ICW2中断类型号寄存器

	<b>D</b> 6						
<b>T7</b>	<b>T</b> 6	<b>T</b> 5	<b>T</b> 4	<b>T</b> 3	×	×	X

地址: A0=1

对于8086/8088, D7~D3是用户编程确定的中断类型号高五位(T7~T3), D2~D0不写,响应时根据输入中断源0~7,自动填入中断类型号。例如IR2的请求, D2~D0会被自动填入010。

例:

MOV AL, 00001000B OUT 21H, AL ;中断类型号从08H开始

各引脚输入的中断请求安排型号:

n=08H—IR0

n=09H-IR1

• •

#### 选择题(13年考题)

8086/8088处理器系统通过可编程中断控制器8259A响应外部中断,如果系统设计其IRQ0对应的中断类型号是16,则IRQ2中断对应的中断矢量存放在

- 0000:0012H
- B 0000:0028H
- 0000:0030H
- 0000:0048H

# T/C 8253: 定时器/计数器

#### 背景

为CPU和外部设备提供实时时钟:

- \*可编程定时器/计数器(减法), T/C差别(CLK):
- □ Timer ——为CPU和外设提供实时时钟、定时或延时控制,如定时中断、定时检测、定时扫描;
- □ Counter——对外部事件计数

- □硬件级连的概念\*
- □定时中断\*

# T/C 8253: 定时器/计数器

- ◆控制字: 先低后高字节, BIN/BCD;
- ◆六种工作方式: 波形特征、计数初值(n可编程设置)与产生脉冲频 率的关系、CLK/GATE对OUT的作用、触发方式; 软件触发—写入初值,硬件触发—Gate正跳变(08考 题)
- ◆方式0:计满n+1脉冲则out产生高电平
- ◆递减计数,计数值最大时应置时间常数为0(和 LOOP CX相同)

# T/C 8253: 定时器/计数器

### 掌握六种方式:

- ◆方式0、1和方式4、5不能自动重复,常用于计数;
- ◆方式2、3能自动重复,常用于定时;

#### 常用:

方式0: 计完n+1个脉冲发中断请求,软件启动

方式2:速率发生器,对clk进行n分频

方式3: 方波发生器,区分n奇数/偶数情况

## 8255A工作方式

- 方式0: 基本输入输出方式
  - ◆适用于无条件传送和查询方式的接口电路
- 方式1: 选通输入输出方式
  - ◆适用于查询和中断方式的接口电路
- 方式2: 双向选通传送方式
  - ◆适用于与双向传送数据的外设
  - ◆适用于查询和中断方式的接口电路

# 并行I/O接口 i8255

- ◆方式0: 基本直接I/O,含输出锁存/输入缓冲无锁存;
- ◆方式1:选通I/O(A口/B口,C口联络);
- ◆方式2: 双向I/O方式(A口, C口联络);

方式1/2带INTR,可中断;IBF/OBF信号的作用(输入/输出缓冲区满);而方式0只能查询。

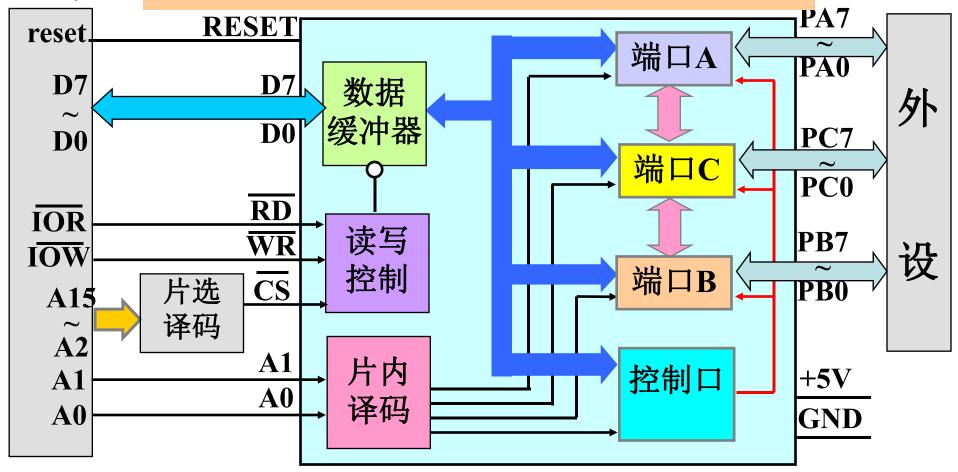
#### 8255控制字:

- (1)方式字,特征位D7=1;
- (2)PC口位控功能字,特征位D7=0,允许CPU用输出指令单独对C口的某一位写入"1"或"0",正确的方法是通过写8255的控制寄存器方式写入;

C口某一位脉冲的产生: 位0-1-0

总线

## 8255端口地址\*



片内译码电路 **A1A0**= 数据端口A、B、C每个端口8位,通过编程设定其为输入口或输出口→和外设传送信息

00 A口; 01=B口; 10 C口; 11 控制口

(2017年)8088CPU 通过并行接口 i8255A 与打印机连接的基本系统连线如图 1(a)所示,打印机与 CPU 的主要接口信号时序如图 1(b)所示。其中,/STB 是数据选通脉冲,打印机在其上升沿读入数据。/BUSY 信号变高,表示打印机正忙。因此 CPU为了每发一个字节数据,需要在查询/BUSY 状态,当 /BUSY 信号为低时,送出待打印数据,随后发出/STB 信号上升沿以使打印机读取数据

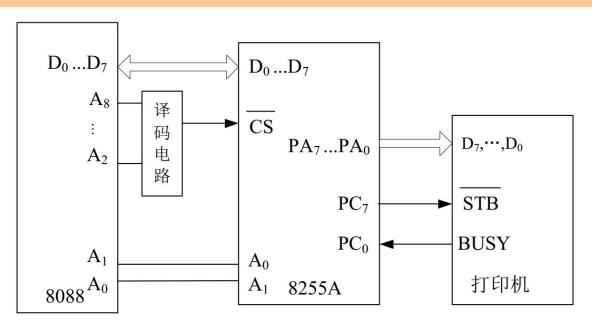
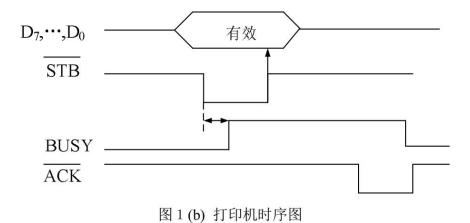


图 1 (a) 打印机接口图



(1)说明 8255 的 A 口和 C 口的工作方式? (2 分)

A 口方式 0 输出(1 分),C 口方式 0,上半口输出,下半口输入(1 分)

(2)采用常用门电路与译码器 74LS138 组合实现译码电路。 设计 A15-A9 未参加译码, 当 A8~A2 =1010100B 时译码电 路输出低电平用于 8255 的片选/CS。写出译码电路设计过 程并画出连线图。(8分)。由于 A15-A9 未参加译码,则 8255 地址重叠,写出任意四个 8255A 口地址(4分)

```
A_{15}A_{14}\,A_{13}A_{12}\,A_{11}A_{10}\,A_9\quad A_8A_7A_6A_5A_4A_3A_2\,A_1A_0
8255PA *
                            1010100 0 0
                                                150H
8255PB *
                            1010100 1 0
                                                152H
                            1010100 0 1
8255PC *
                                                151H
                            1010100 1 1
8255PZ *
                                                 153H
译码电路(例):(编码:6根线:6分;译码1分,说明1分)
   G1
          G2A
                 G<sub>2</sub>B
                           B
                                         /Y4
  A8&A6
           A7 A5
                       A4 A3 A2
                                         /CS
```

8255PA 地址重叠: 例 150H; 350H;550H;750H (各 1 分); 地址错有过程 2 分 32

(3)按照图 1 地址译码连线,分别 写出 A15-A9 全 0 时 8255 的 A、B、C 口和控制端口的地址,(注意 8255 和 CPU 的 A1A0 是交叉反接的,正常情况下 8255 A1A0=00A 口,=01B 口,=10C 口,=11 控制口)。(4 分)

$\mathbf{A}_{1}$	5A <sub>14</sub>	$A_{13}$	$A_{12}$	$A_{11}$	$A_{10}$	$A_8A_7A_6A_5A_4A_3A_2 A_1A_0$				
8255PA*	*	*	*	*	*	*	1010100	0	0	150H
8255PB *	*	*	*	*	*	*	1010100	1	0	152H
8255PC *	*	*	*	*	*	*	1010100	0	1	151H
8255PZ *	*	*	*	*	*	*	1010100	1	1	153H

150H, 152H, 151H, 153H (各1分)

(4)写出数据段中定义变量的伪指令片段,BUF 存有字符串 "HELLO",带有回车(ASCII 码为 0DH)、换行(ASCII 码为 0AH)字符结束。字节变量 NUM 存有字符串长度。(3分)

BUF DB 'HELLO',0DH,0AH ; 2分 NUM DB \$-BUF; 或 DB 7, DB NUM-BUF ; 1分

(5)编写实现打印寄存器 AL 中字符的子程序(过程) PRTCHAR, 已知 8255A口地址 PA8255, C 口地址 PC8255, 控制口地址

```
P8255C(8分)。
                       ; AL=待打印字符
                       PRTCHAR PROC ;或 PRTCHAR:, PROC/ENDP1分
                         PUSH AX : POP 保护 1 分
                       PRT1: MOV DX, PC8255
                         IN AL, DX ; 1分
                         TEST AL, 01
                         JNZ PRT1 ; Busy ; 1分
                         MOV DX, P8255C
                         MOV AL, 0***1110B ;例***=0, 位控 PC7=0
                         OUT DX, AL ; 1分
                         POPAX
                         MOV DX, PA8255
                         OUT DX,AL ; 字符1分
                         NOP ; 延时 可额外加1分(抵扣)
                         MOV AL,0***1111B ;例***=0, 位控 PC7=1
                         MOV DX,P8255C
                         OUT DX,AL ; 1分
                                        ;1分
                         RET
                      PRTCHAR ENDP
```

(6)根据图 1 所示接口电路和(4)中定义的变量,利用 PRTCHAR 写出顺序打印出一行字符串"HELLO"的汇编指令程序 片段。不要求写出 8255初始化编程。(6 分)

MOV CL, NUM ;1分; MOV CH,0 LOOP 也可

MOV SI, offset BUF ;1

LOP: MOVAL, [SI] ;1

CALL PRTCHAR ;1

INC SI ;1

DEC CL ; loop

JNZ LOP ;1

### 串行I/O接口 8250/8251

基本概念\*:同步/异步通信,单工/双工,调制解调,RS232电平标准,异步通信数据格式:起始位(1),数据位(5-8,先低后高),奇偶校验\*1,停止位(1-2),==〉每个字符至少10位

- •波特率: 每秒钟传送的二进制脉冲的数目,即1波特=bit/s
- •字符速率:每秒所传输的字符数。

## 例题

#### 01年考题:

13.若系统采用异步串行数据传送方式,每个字符传送格式为数据位8位,奇偶校验位1位,停止位2位,如其波特率为9600BPS,则每秒钟最多能传输的字符数是。

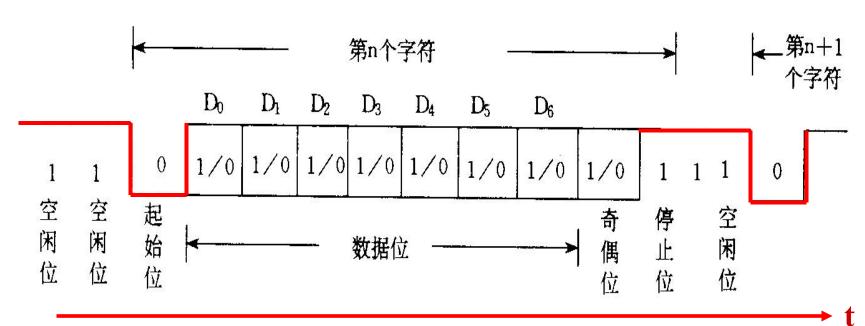
A. 9600

**B.1200** 

C.872

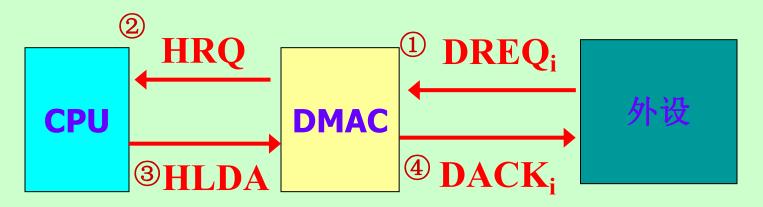
**D.800** 

**E.738** 



## DMAC 直接存储器访问 8237

- ◆基本概念、DMAC的作用(原理):I/O外设与存储器之间高速数据交换;
- ◆外设或存储器通过AEN信号区分MPU/DMAC之一 控制总线;



i=0,1,2,3 4个16位通道,每个通道可独立响应外部DMA请求

## DMAC 直接存储器访问 8237

#### 02年考题:

- 10. 在8086/8088系统中,不需要CPU控制,也不经过CPU的数据输入输出方式是。
- A. 无条件传送 B. 查询传送 C. DMA传送 D. 中断传送

#### 11年B卷:

15. 单i8237DMA控制器可支持4个通道的DMA, 若采用DMA控制器两级级连方式,则8237最多可以实现\_\_\_通道的DMA。(A)4 (B)8 (C) 12 (D)16 (E)64

## 复习课(4-6章)

第4部分: 半导体存储器

第5部分: 数字量输入输出

总线、接口概念

- \*接口电路(芯片)、端口地址
- \* 数据传送方式
- \*中断电路及其处理
- \*定时/计数器电路与应用
- \*并行接口电路与应用
- \*串行接口电路与应用

DMA电路与应用

第6部分:模拟量输入输出

可能级联: 8253两个通道, DMA 8237, 中断管理器8259

### 基本概念\*:

- ◆多路转换开关MUX和采样保持器S/H的主要作用;
- ◆ADC—双积分、逐次逼近、V/F变换型
- ◆ADC0809: 8位8通道逐次逼近型模数转换器;
- ◆AD574A: 12位单通道;
- ◆精度: 相对满量程而言,分辨率:对信号灵敏度,与位数相关;
- ◆Vref对转换精度的影响;

Vo = - Vref 
$$\frac{Rf}{R} \frac{D}{256}$$

◆模拟地-数字地:相同基准,单点相连

掌握:接口编程——ADC/DAC的转换控制

#### 01年考题:

16. ADC0809是8位逐次比较式模数转换器,在接口系统中设计Vref(REF+)选用+4.00V电压基准源(REF-接模拟地),如果读取的转换数字量=40H,则此时输入信号电压为。

- **4.00V**
- **B** 3.00V
- 2.00V
- 1.00V

#### 11年B卷:

- 14. 模拟量输入输出通道中多路转换开关 (Multiplexer)的作用是\_\_\_\_。
  - A 配合逐次比较式ADC
  - B 从多路模拟信号中选择一路输出
  - 从多路数字信号中选择一路输出
  - 实现输入信号的程控放大调理

接口电路简单互连:接口电路与简单I/O类似

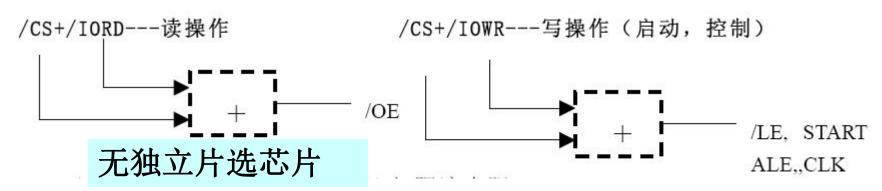
- (1) 数据线: 8位, D7—D0 通常同名互连
- (2) 经译码电路产生片选信号,其中若干连至芯片

/CS, /CE 74LS138

(3) 控制信号线:

/RD, /IORD 接/OE(输出允许)

/WR, /IOWR 接/WE(写入允许,/LE,START,ALE等)



根据指定端口地址,利用I/O指令接口应用程序片断编程:

◆ DA: 先送出8位/12位数据,再启动DAC

#### 例:

◆设CS的端口地址为320H,XFER的端口地址为321H。 编写数据通过DAC0832进行D/A转换输出的程序段。 (双缓冲)

MOV DX, 320H

MOV AL, DATA

OUT DX, AL

INC DX

OUT DX, AL

;输入寄存器

; DATA为被转换的数据

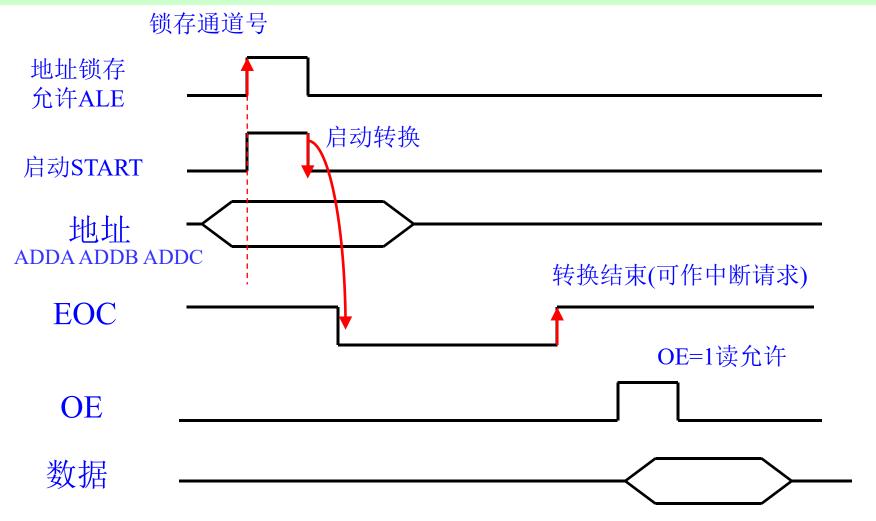
; 数据送入输入寄存器

;指向DAC寄存器

,选通DAC寄存器,启动 D/A转换

值任意

◆ AD: 先启动转换START/ALE, 延时或判断EOC再读取结果



#### 提示:

◆ AD/DA程序片断运行的方式(除初始化芯片和单元外),一般为定时执行或中断执行;

例如:定时触发DAC

MOV DX, OUTPORT OUT DX, AL

◆ 如需要记忆以前信息(用于比较等),一般存放在内存单元 中而非寄存器中。

例如:按设计要求处理后保存到变量单元或输出

MOV DX, INPORT IN AL, DX

MOV V1, AL

## 例题

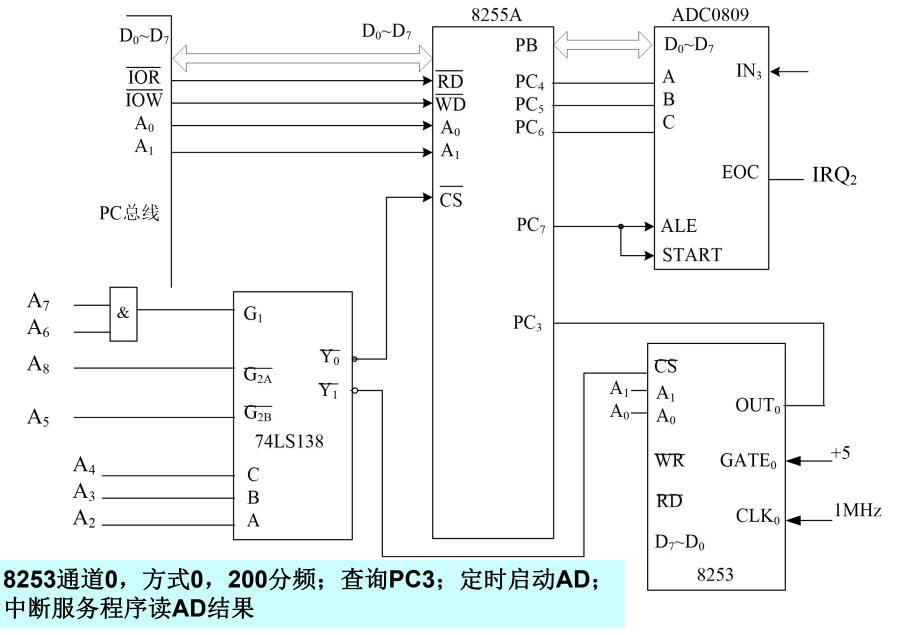
课本P344: 图6.27, ADC0809+i8255

### 习题6.4:综合设计型

ADC0809设计一个数据采集系统,采用中断方式,EOC接至8259A的IRQ<sub>2</sub>,每隔200μs采样一个数据。试完成:

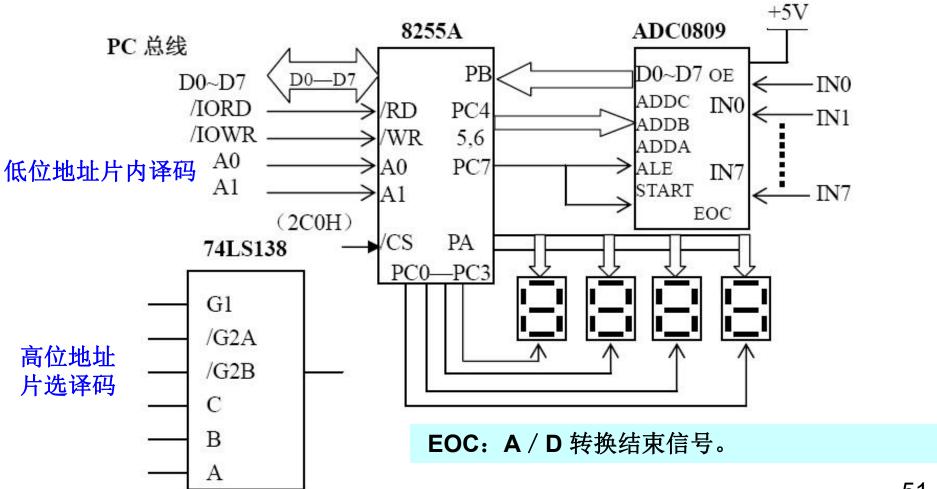
- (1) 硬件设计, 画出连线图(不包括8259A);
- (2) 软件设计,包括8255A、8253的初始化及中断服务程序。

考试不会要求任何芯片的初始化编程!



## 习题 08年试题

8086/8088 系统采用ADC0809 和8255 接口芯片采集8 个输入通道的信息,并转换成对应的电压数字量,输出到4 个LED 显示器显示(其中: 1 个LED 显示通道数0-7,3 个LED 显示相应通道的电压值)。



- (1)说明8255A 的PA、PB 和PC 口的工作方式及各口的作用; 答:
- · PA 口工作于方式0 输出,给4 个数码管提供段码;
- · PB 口工作于方式0 输入,读取ADC0809 的转换结果;
- PC 口工作于方式0 输出,PC0—PC3 给4 个数码管提供位码,PC4—PC6给ADC0809 提供地址信号,PC7 给ADC0809 提供地址锁存信号ALE和启动转换信号START。
- (2)设计8255 端口地址2C0H, 用A9-A4 译码, 译码器用74LS138, 写出设计过程并画出连线图;

```
A15 A14 A13 A12 A11 A10 A9 A8 A7 A6 A5 A4 A3 A2 A1 A0
0 0 0 0, 0 0 1 0, 1 1 0 0, 0 0 0 →2C0H是8255A
0 1 →2C1H是8255B
±线
1 0 →2C2H是8255C
1 1 →2C3H是8255CTRL
```

# (续)

### (3)简述CPU 控制ADC 工作原理。

答: PC4—PC6 给ADC0809 提供地址信号,确定 IN0——IN7 中的某通道; PC7 给ADC0809 提供启 动转换信号,启动ADC,同时锁存通道地址; 通过 PB 口读取0809 的ADC 结果。

# (续)

(4)根据图中连线,编写选择IN4 通道进行转换的程序片断,并将转换结果存入单元VIN4 中. (不考虑PC 口对显示部分的影响)

#### **P8255C EQU 2C2H**

MOV DX, P8255C ;C口地址2C2H

MOV AL, 00010000B ;选择IN4, PC6 5 4=001B, (设PC4接ADDC)

OUT DX, AL

MOV AL, 10010000B

OUT DX, AL

MOV AL, 00010000B ; ALE/START 正脉冲启动ADC, 同时锁存通道

OUT DX, AL

;也可以用位控字方式产生通道选择锁存信号,写入控制端口2C3H

CALL delay ;延迟读结果

MOV DX, P8255B ;B口地址2C1H

IN AL, DX

MOV VIN4, AL

### (5)简述CPU 控制数码管显示工作原理

答:某通道的ADC 结果经CPU 换算后,成为3 位八段码,连同表示该通道位一起,共4 位八段码,分别在4 个数码管上显示。具体: PA 口给4 个数码管循环提供段码,同时PC0—PC3 给4 个数码管循环提供位码,循环显示4 位BCD 码,使人眼感觉4个数码管同时显示。

(6)设计指定通道(0-7)的转换-显示子程序DISPADCH 的结构(功能和参数传递关系),(不编具体程序),编写周期性显示各通道和电压值的主程序片断,其中可直接调用上述DISPADCH 以及延时程序。

**AGAIN: MOV CX, 8** 

MOV AH,0 ;任何寄存器或单元

LP1: PUSH AX ;以AH为入参

**CALL DISPADCH** 

**POP AX** 

INC AH ;

LOOP LP1;

JMP AGAIN ;可以不压栈

#### (7)如果CPU采用中断方式读取ADC转换结果,如何实现?

答:中断方式读取ADC 结果:将ADC0809 的EOC 信号连在 DMAC8259的某一个输入引脚,例如IR2,作为中断请求 信号,申请CPU 中断。若只读一次:在主循环中启动 START/ALE,在CPU 中断服务程序中,读取ADC 结果。

## 总结——课程目标回顾

本课程为自动化专业必修的一门主要的专业基础课,也是 电子信息与电气大类专业校级平台课程。课程有较强的工 程实践性,教学目的是使学生通过本课程的学习,在已学 数字逻辑、电子线路和程序设计的基础上,深入掌握微处 理器和基本接口的结构与工作原理, 学会用汇编语言编程 、调试和硬件控制基本方法,正确建立微型计算机系统的 整体概念,具备计算机硬件应用分析问题和解决问题的初 步能力,以便为今后嵌入式系统、单片机、DSP原理、检 测、控制等后续课程学习以及计算机硬软件应用系统设计 和科研打下必要的计算机原理与接口技术基础。

考试时间第15周周五 考前答疑时间地点待定

祝大家考出好成绩!