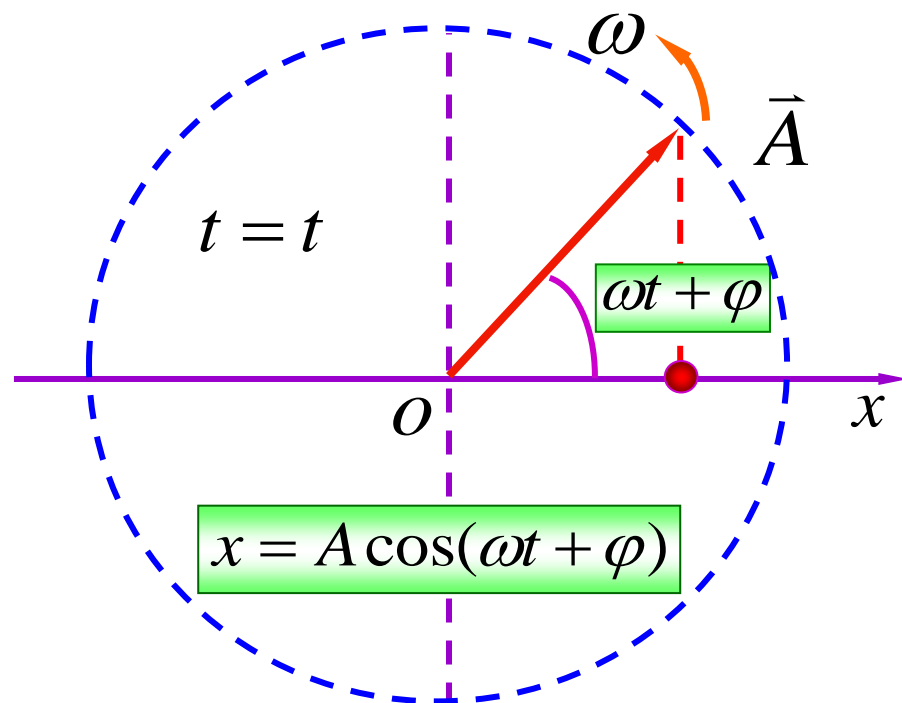
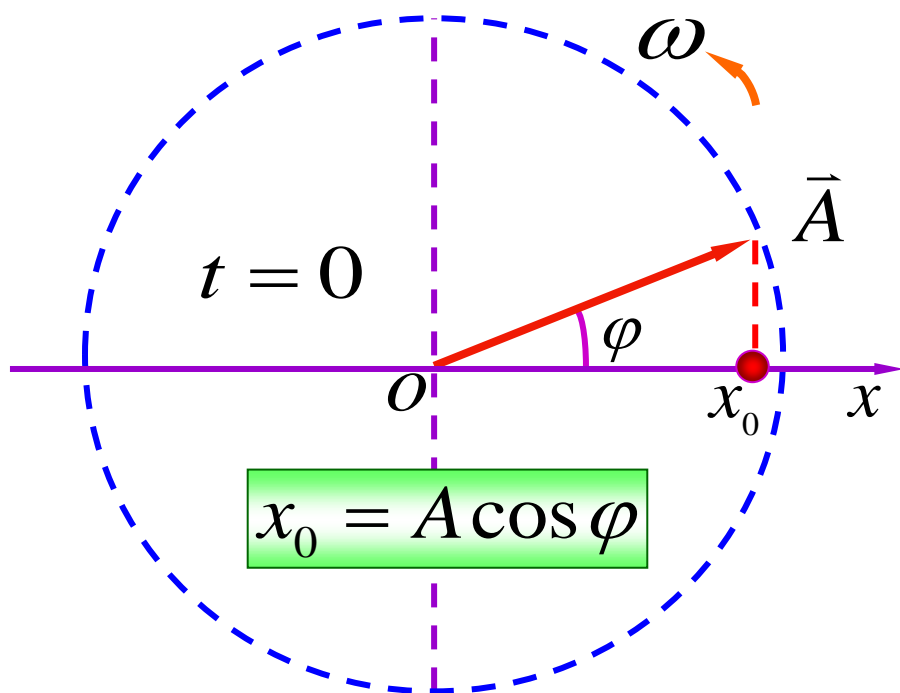


旋转矢量图中的初相位和相位



旋转矢量法 vs 解析法描述

特征量	旋转矢量	运动表达式	
A	矢量的长度	振幅	初始条件决定
φ_0	初角度	初相位	初始条件决定
ω	角速度	角频率	系统特性决定
\cos	x 轴的投影	方程函数形式	
$\omega t + \varphi_0$	t 时刻的角位移	t 时刻振动状态	
T (周期)	转一周的时间	完成一次完整振动时间	
ν (频率)	一秒内转的圈数	一秒内振动次数	

例：质量为 m 的质点和劲度系数为 k 的弹簧组成的弹簧谐振子，
 $t = 0$ 时，质点过平衡位置且向正方向运动。

求：物体运动到负的二分之一振幅处时所用的**最短时间**

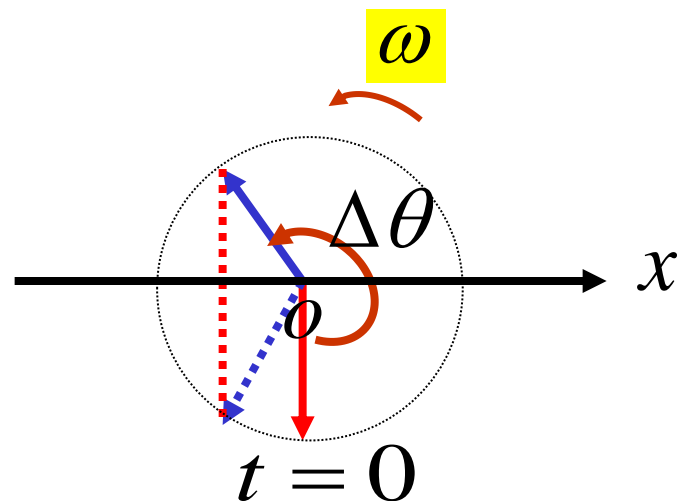
解：设 t 时刻到达末态

由已知画出 $t = 0$ 时刻的旋矢图

再画出末态的旋矢图

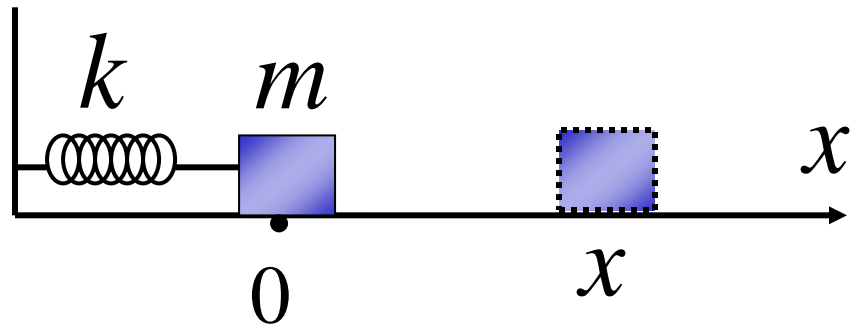
由题意选蓝实线所示的位矢

设始末态位矢夹角为 $\Delta\theta$ $\Delta\theta = \omega t$



$$\text{得 } t = \frac{\Delta\theta}{\omega} = \frac{7\pi}{6\omega} = \frac{7\pi}{6\sqrt{k/m}}$$

§2 简谐振动的能量



以弹簧谐振子为例：

系统机械能守恒，以弹簧原长为势能零点

$$x = A \cos(\omega t + \varphi)$$

$$v = -A\omega \sin(\omega t + \varphi) \qquad \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 = c$$

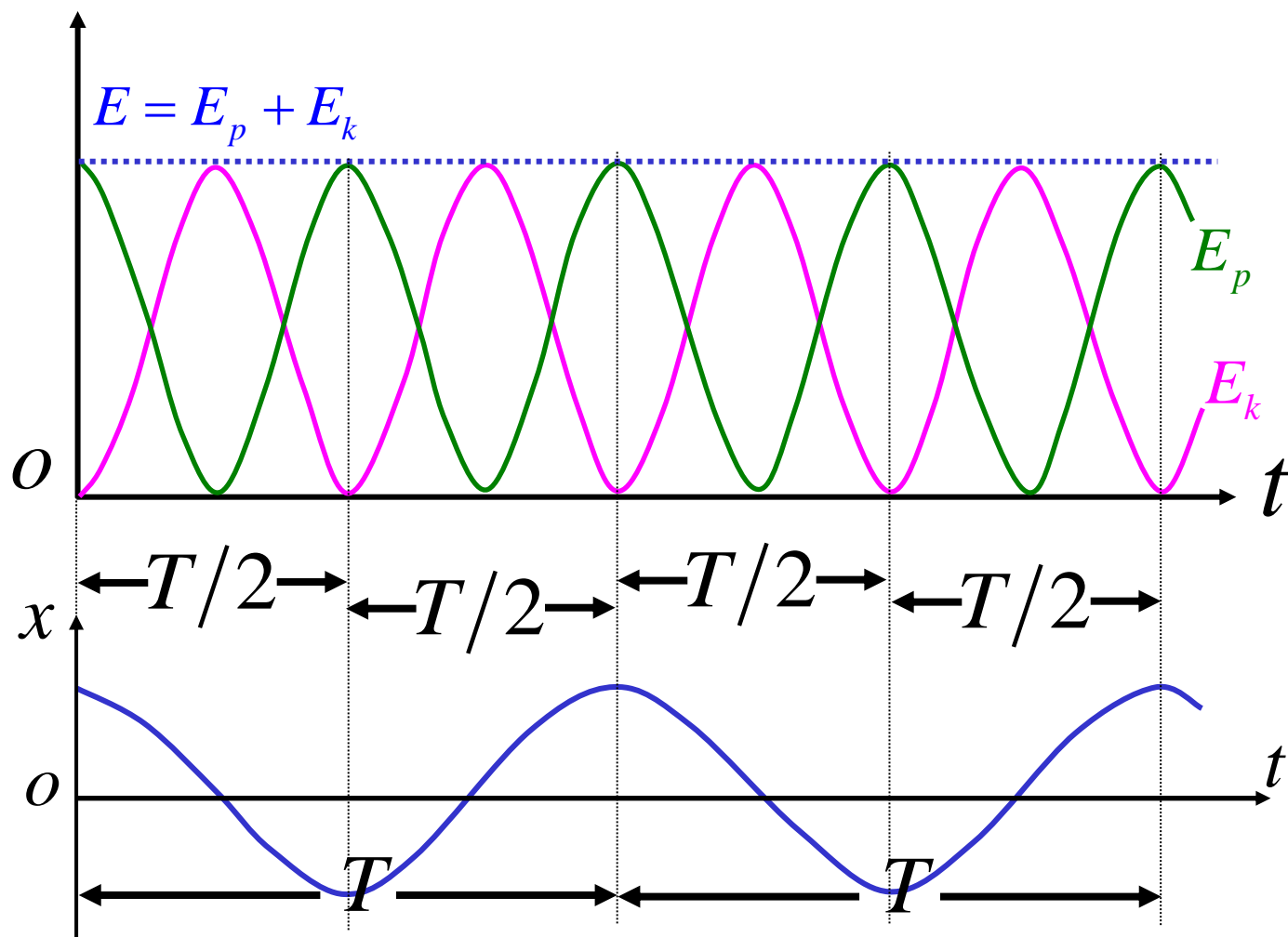
$$E_k = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}mA^2\omega^2 \sin^2(\omega t + \varphi)$$

$$m\omega^2 = k$$

$$E_p = \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}kA^2 \cos^2(\omega t + \varphi)$$

$$E_k + E_p = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}mA^2\omega^2 = \frac{1}{2}kA^2$$

简谐振动系统动能、势能及总的机械能曲线



§3 简谐振动的合成

当一个物体同时参与几个简谐振动时就需考虑振动的合成问题。

——两个振动方向相同、频率相同简谐振动的合成

$$\left. \begin{aligned} x_1 &= A_1 \cos(\omega t + \varphi_1) \\ x_2 &= A_2 \cos(\omega t + \varphi_2) \end{aligned} \right\} \text{线性叠加} \quad x = x_1 + x_2$$

$$x = x_1 + x_2 = A \cos(\omega t + \varphi)$$

✚ 两个同方向同频率简谐振动合成后仍为同频率的简谐振动

✚ 合振动的振幅 $A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos \Delta\varphi} \quad \Delta\varphi = \varphi_2 - \varphi_1$

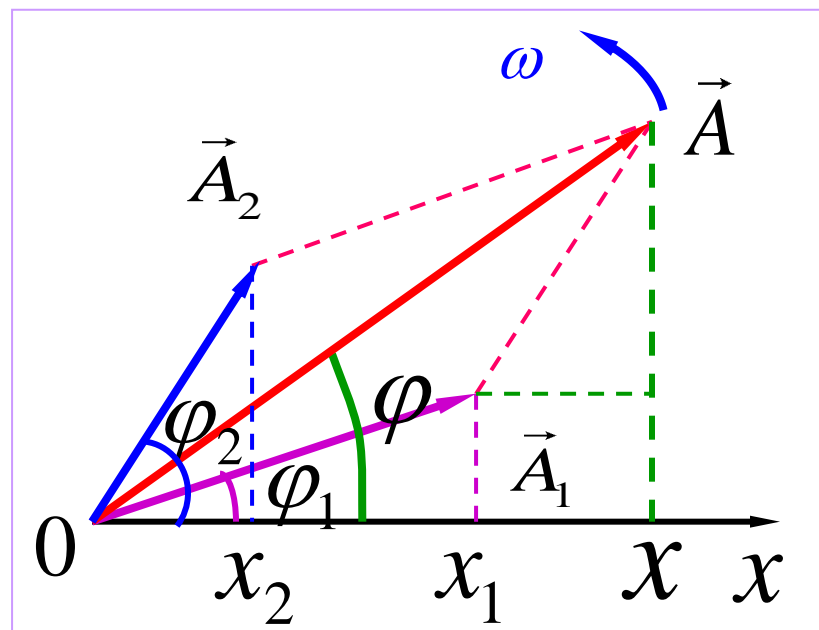
✚ 合振动的初相位 $\text{tg } \varphi = \frac{A_1 \sin \varphi_1 + A_2 \sin \varphi_2}{A_1 \cos \varphi_1 + A_2 \cos \varphi_2}$

+ 同方向同频率简谐振动的合成的旋转矢量法

$$\begin{cases} x_1 = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1) \\ x_2 = A_2 \cos(\omega t + \varphi_2) \end{cases}$$

$$x = x_1 + x_2$$

在 $t=0$ 时刻:



$$\begin{cases} A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos(\varphi_2 - \varphi_1)} \\ \tan \varphi = \frac{A_1 \sin \varphi_1 + A_2 \sin \varphi_2}{A_1 \cos \varphi_1 + A_2 \cos \varphi_2} \end{cases}$$

在任意 t 时刻: $x = A \cos(\omega t + \varphi)$

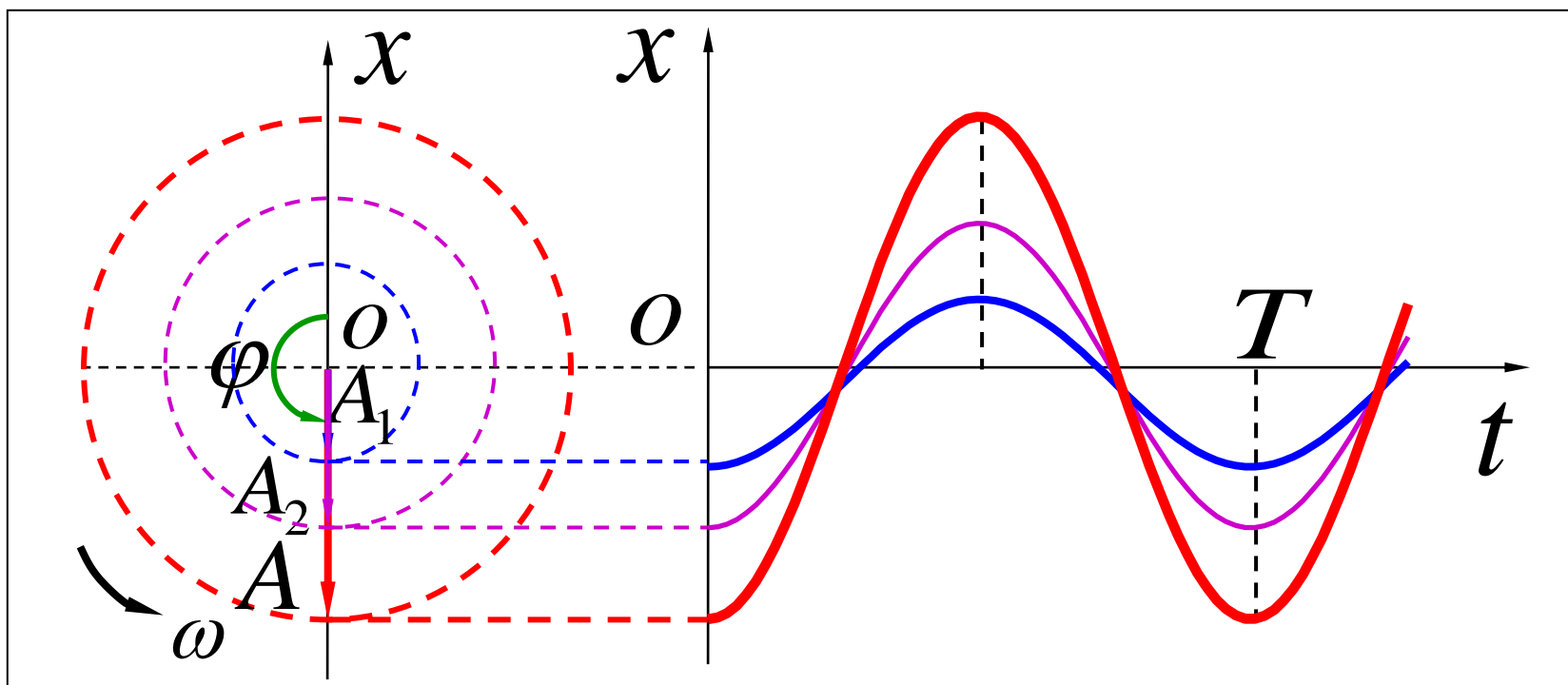
对合成简谐振动的讨论

$$x = x_1 + x_2 = A \cos(\omega t + \varphi_0)$$

$$A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos \Delta\varphi}$$

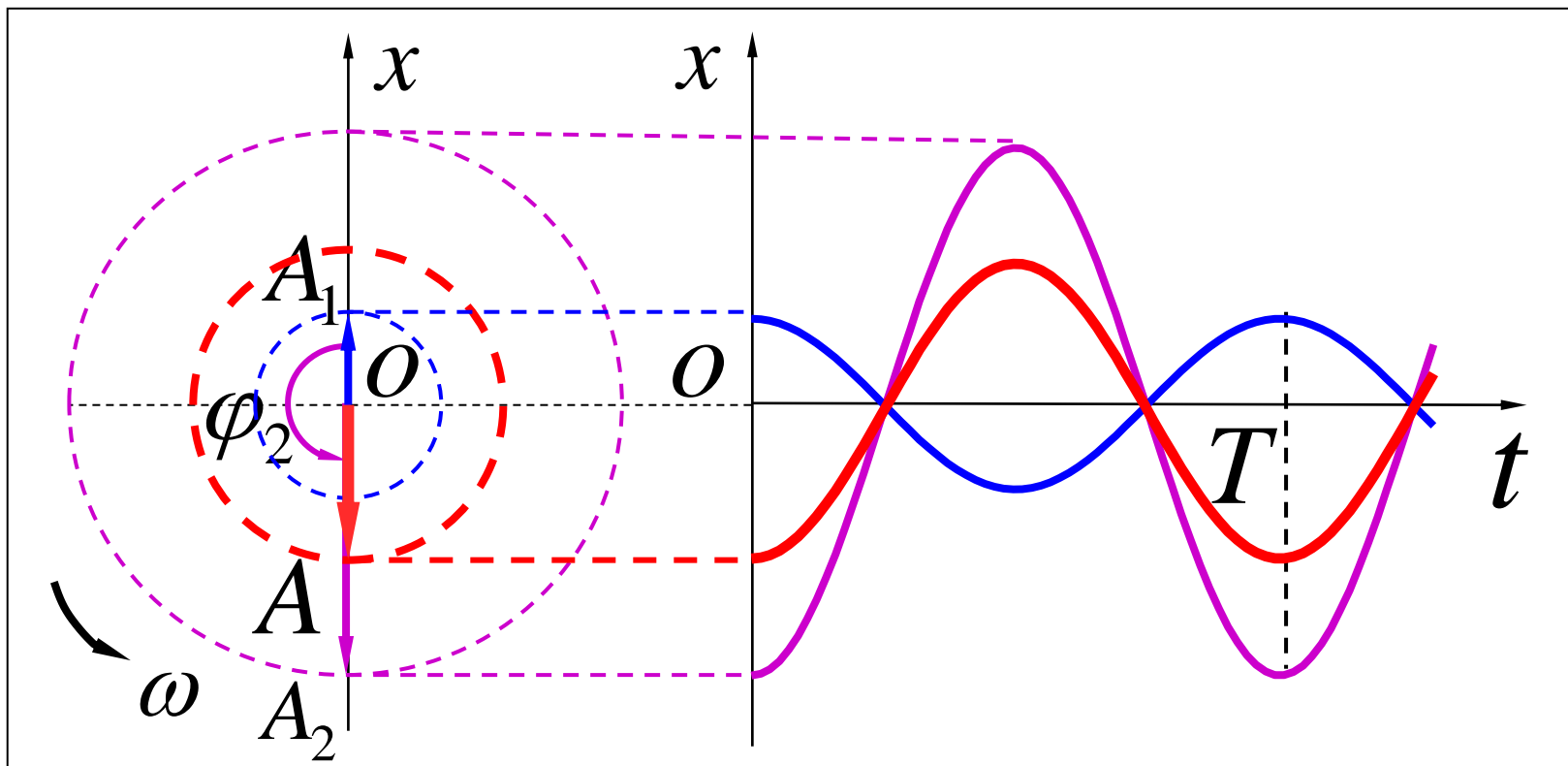
(1) **相位差** $\Delta\varphi = \varphi_2 - \varphi_1 = 2k\pi$ ($k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$)

$$A = A_1 + A_2 \quad (\text{同相}) \quad \text{相互加强}$$



(2) 相位差 $\Delta\varphi = \varphi_2 - \varphi_1 = (2k+1)\pi$ ($k = 0, \pm 1, \dots$)

$$A = |A_1 - A_2| \quad \text{(反相)} \quad \text{相互削弱}$$



(3) 一般情况 $\Delta\varphi = \varphi_1 - \varphi_2 = \text{其它值}$

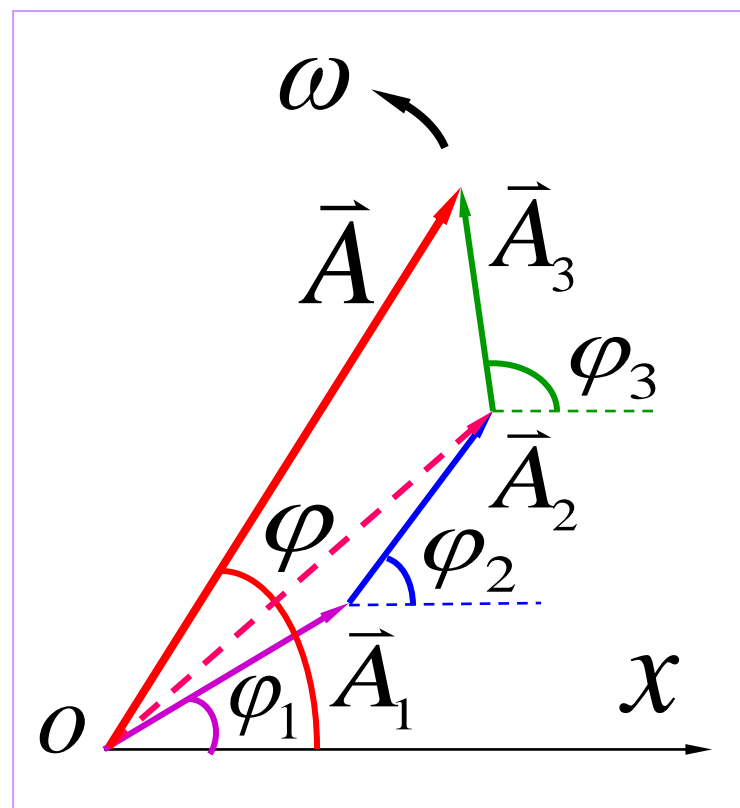
$$|A_1 - A_2| < A < A_1 + A_2$$

✚ 多个同方向同频率简谐振动的合成

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1 = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1) \\ x_2 = A_2 \cos(\omega t + \varphi_2) \\ \dots\dots\dots \\ x_n = A_n \cos(\omega t + \varphi_n) \end{array} \right.$$

$$x = x_1 + x_2 + \dots + x_n$$

$$x = A \cos(\omega t + \varphi)$$



——多个同方向同频率简谐振动合成仍为简谐振动

例：已知一质点同时参与了三个简谐振动， $x_1=A\cos(\omega t+\pi/3)$ ， $x_2=A\cos(\omega t+5\pi/3)$ ， $x_3=A\cos(\omega t+\pi)$ 。**求**其合振动方程。

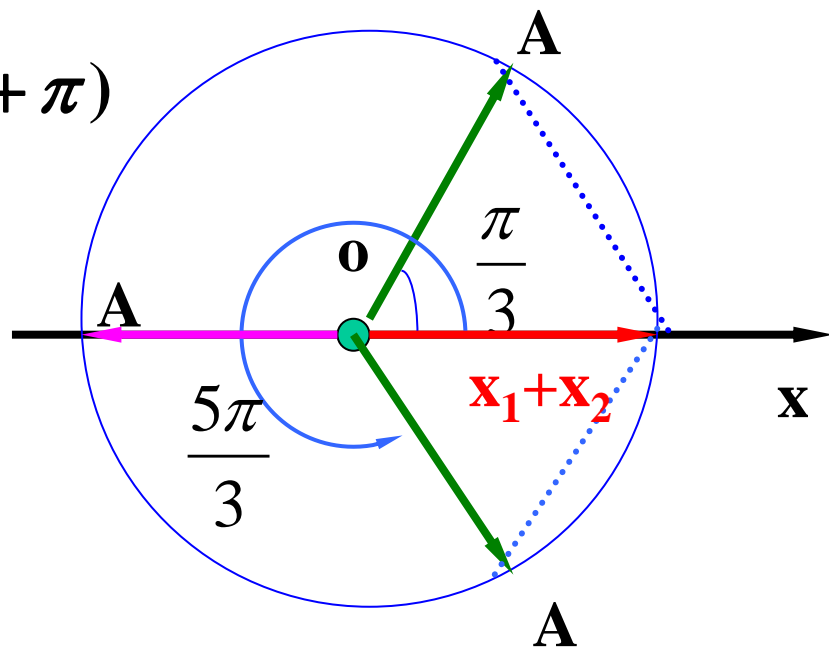
解法一：

$$\begin{aligned}x' &= A\cos(\omega t + \frac{\pi}{3}) + A\cos(\omega t + \frac{5\pi}{3}) \\&= 2A\cos(\omega t + \pi)\cos(\frac{2\pi}{3}) \\&= -A\cos(\omega t + \pi)\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}X &= x' + x_3 \\&= -A\cos(\omega t + \pi) + A\cos(\omega t + \pi) \\&= 0\end{aligned}$$

解法二：旋转矢量法

$$X = 0$$



无阻尼自由振动

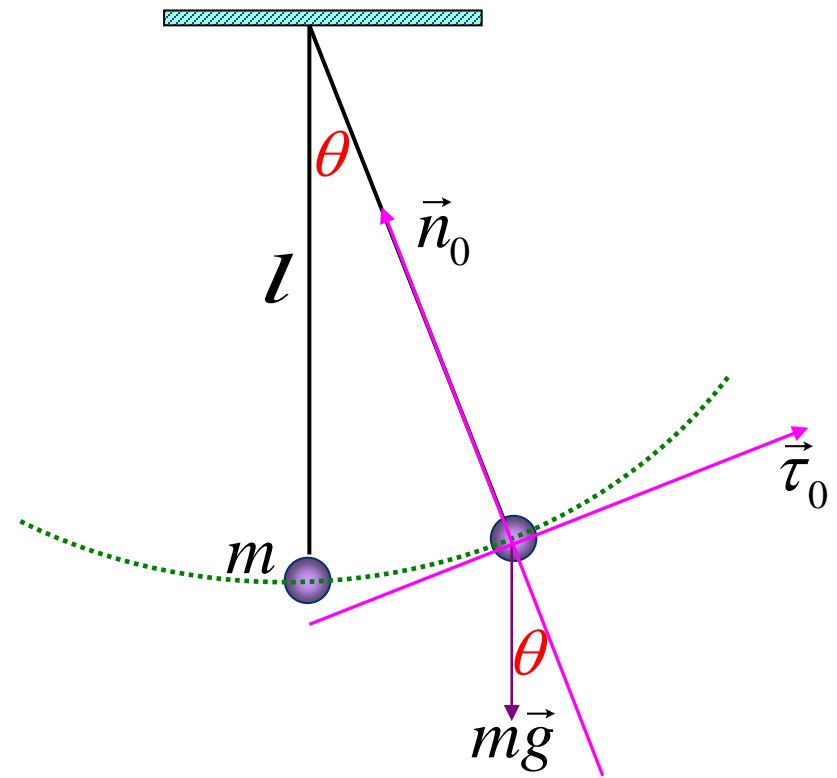
例题：证明单摆小幅度摆动时的运动是简谐振动，并求出简谐振动的频率

证明： $\sum F_{\tau} = ma_{\tau}$

$$-mg \sin \theta = ma_{\tau}$$

$$= ml \frac{d^2 \theta}{dt^2}$$

$$-g \sin \theta = l \frac{d^2 \theta}{dt^2}$$



$$l \frac{d^2 \theta}{dt^2} + g \sin \theta = 0$$

$$\frac{d^2 \theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \sin \theta = 0$$

$$\because \theta < 5^\circ, \therefore \sin \theta = \theta$$

$$\text{设: } \omega^2 = \frac{g}{l}$$

$$\text{有: } \frac{d^2 \theta}{dt^2} + \omega^2 \theta = 0$$

$$\omega = \sqrt{\frac{g}{l}} = 2\pi\nu$$

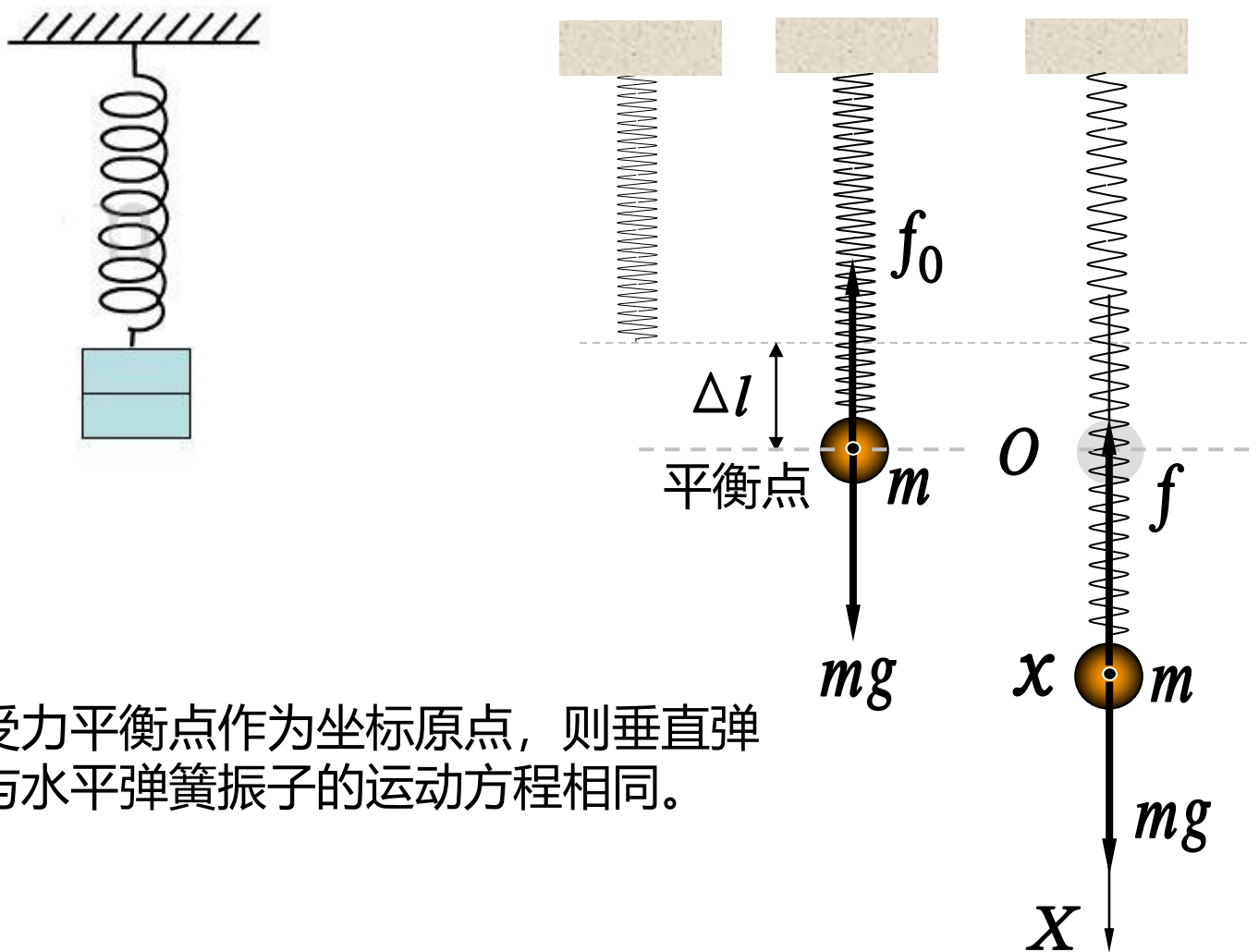
$$\nu = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{g}{l}}$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$

无阻尼自由振动

{ 固有频率
固有圆频率
固有周期

讨论: 竖直方向的弹簧振子的运动是否简谐振动?



若选取受力平衡点作为坐标原点, 则垂直弹簧振子与水平弹簧振子的运动方程相同。

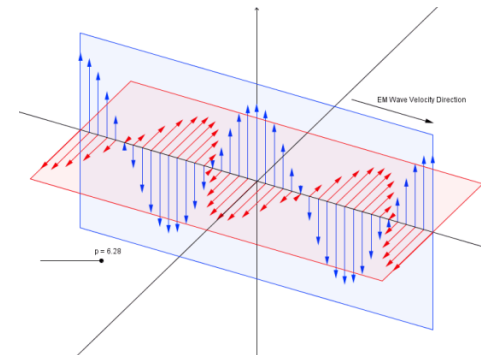
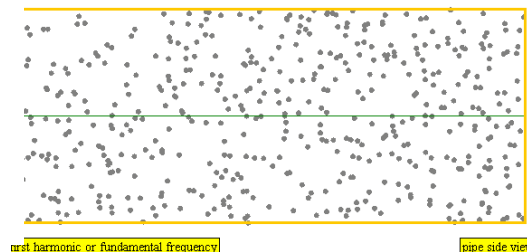
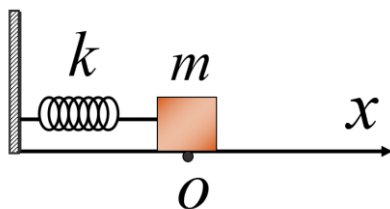
第十章 机械波

波动：振动的传播

机械波：机械振动在弹性介质中的传播

振动和波动的关系 { **振动——波动的成因**
波动——振动的传播

波动的种类 { **机械波**
电磁波
物质波



§1 机械波的产生和传播

一、机械波的产生

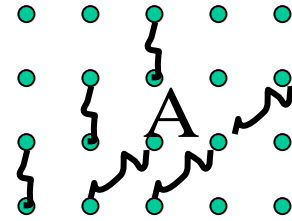
1 波源 作机械振动的物体（声带、乐器等）

2 介质 能传播机械振动的媒质（空气、水、钢铁等）

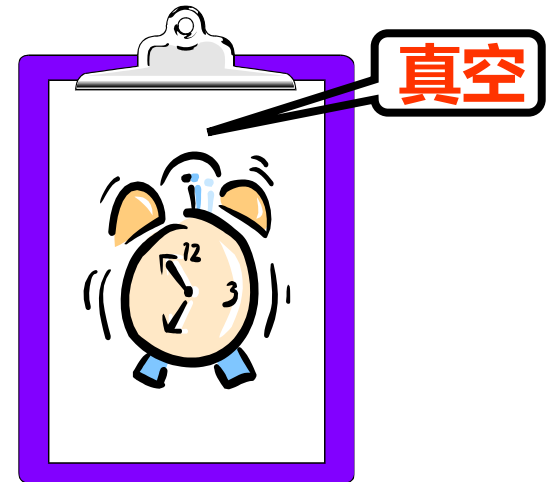
****电磁波**

只需波源，可在真空中传播

注意：波是运动状态的传播，介质的质点并不随波传播.



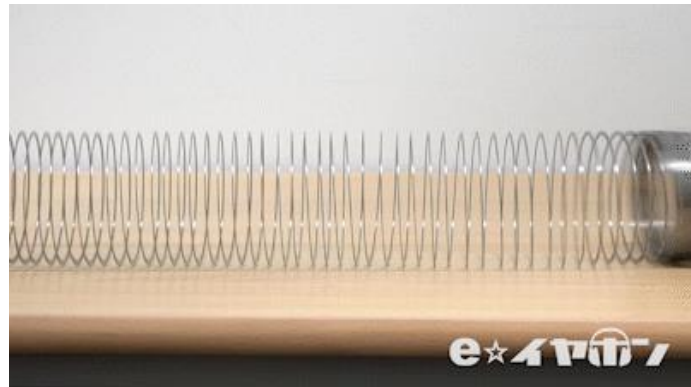
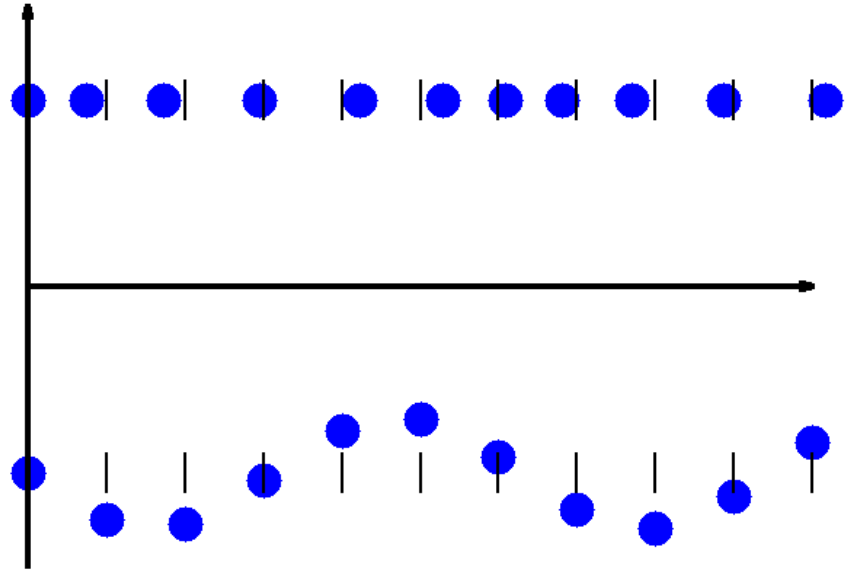
振源A振动通过弹性力传播开去



二、波的分类

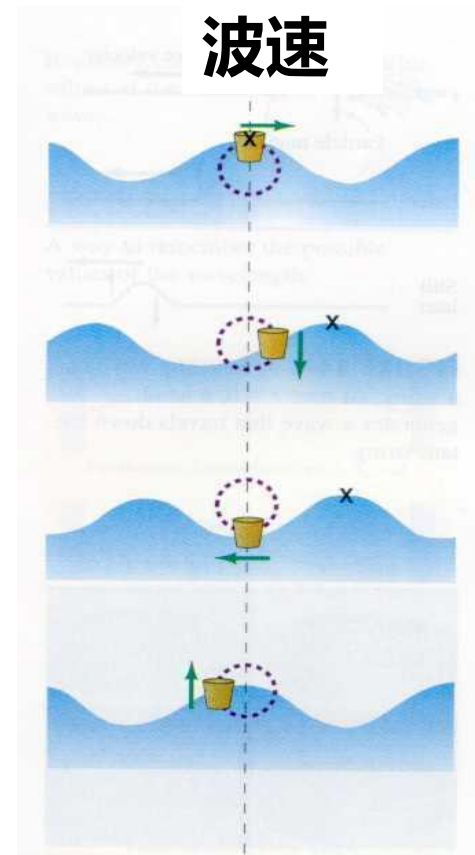
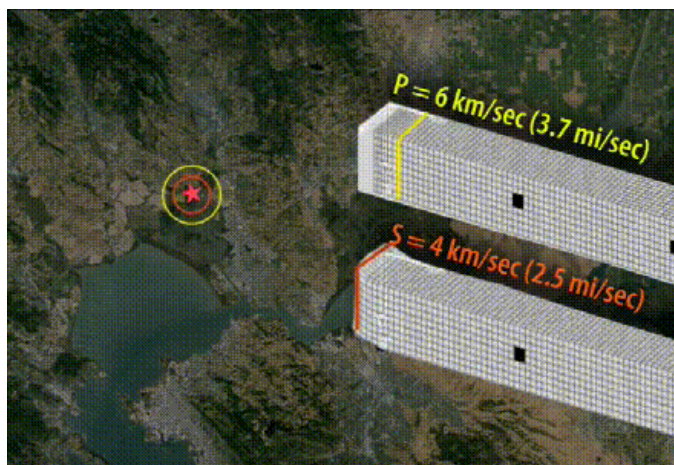
纵波：各质元振动方向与
波传播方向**一致**

横波：各质元振动方向与
波传播方向**垂直**



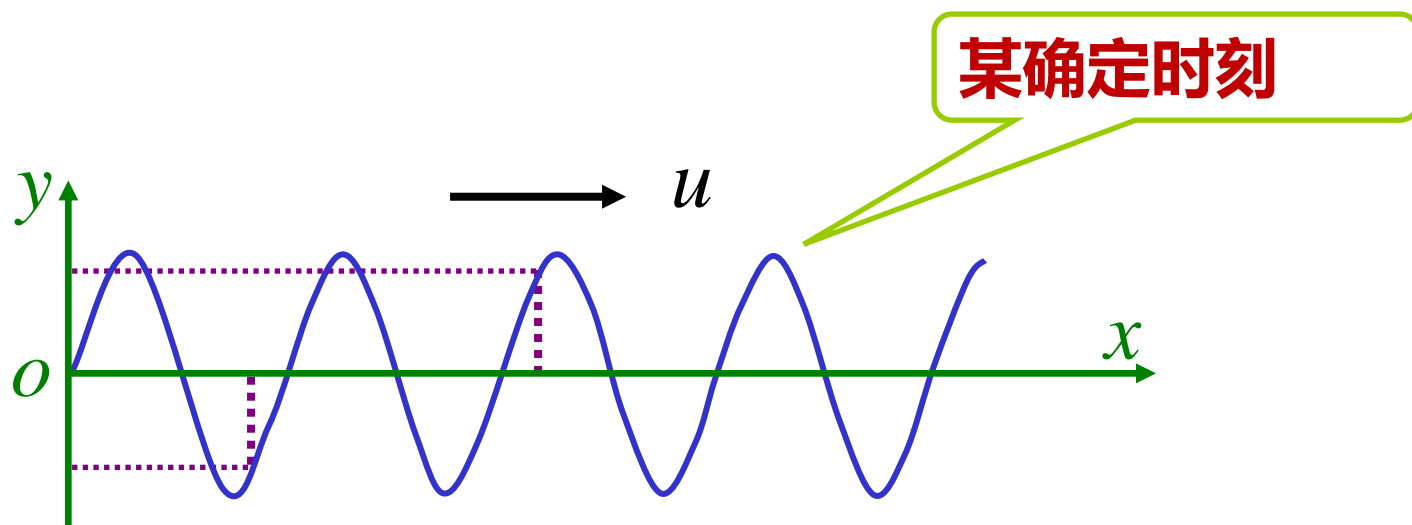
水表面的波既非横波又非纵波——在水的表面张力和重力共同作用下形成的。

地震波为横波与纵波的混合波，破坏力更强的是其中的横波成分。



波形图：

某时刻各点振动的位移 y (广义：任一物理量) 与相应的平衡位置坐标 x 的关系曲线



——上述波形图既可以表示横波，也可以表示纵波。

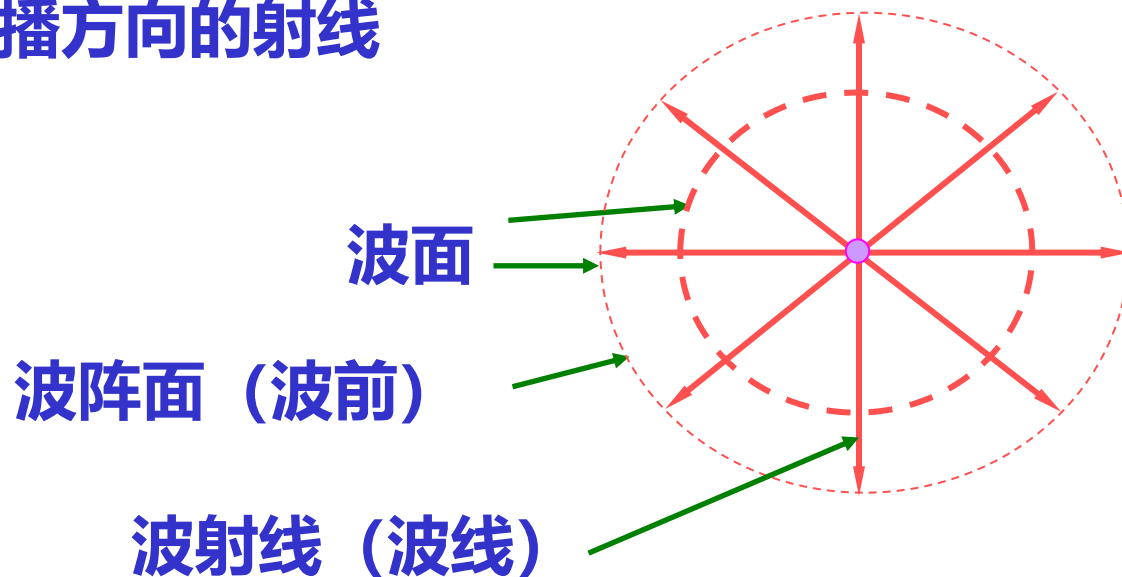
2.波面与波线

波面：某时刻，同一波源向外传播的波到达的空间各点连成的面（同相位面）

波阵面：某时刻，传播在最前面的波面（又称波前）

波射线：描述波传播方向的射线

简称波线



✚ 波射线垂直于波面

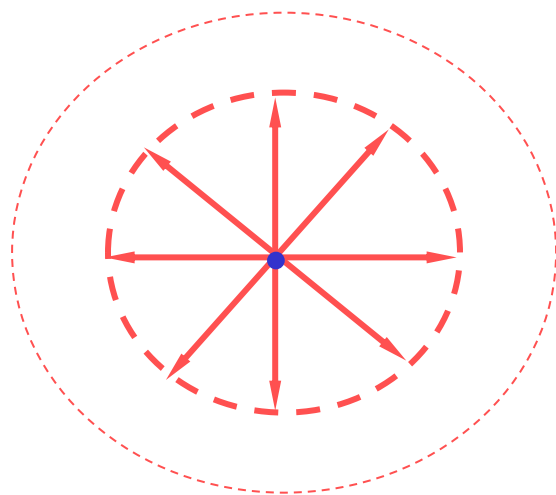
✚ 波射线是波的能量传播方向

在各向同性介质中——

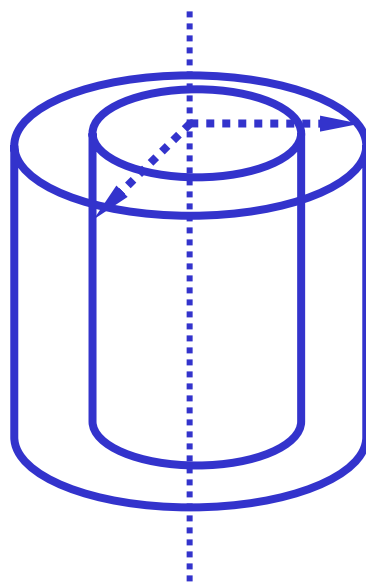
点源：波面是球面 所以称为**球面波**

线源：波面是柱面 所以称为**柱面波**

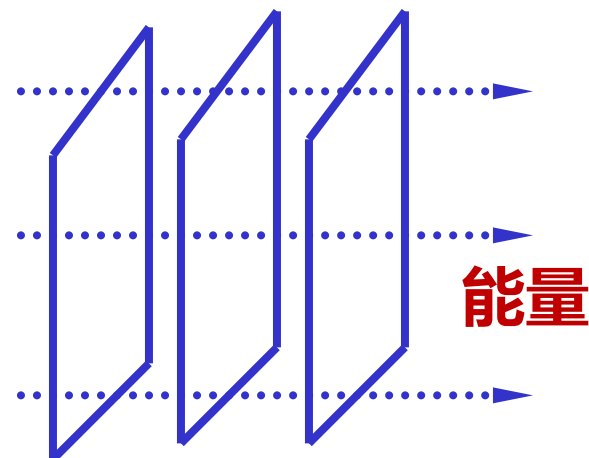
面源：波面是平面 所以称为**平面波**



球面波

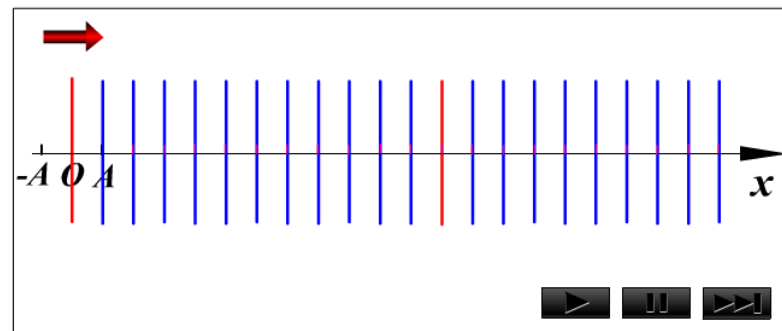
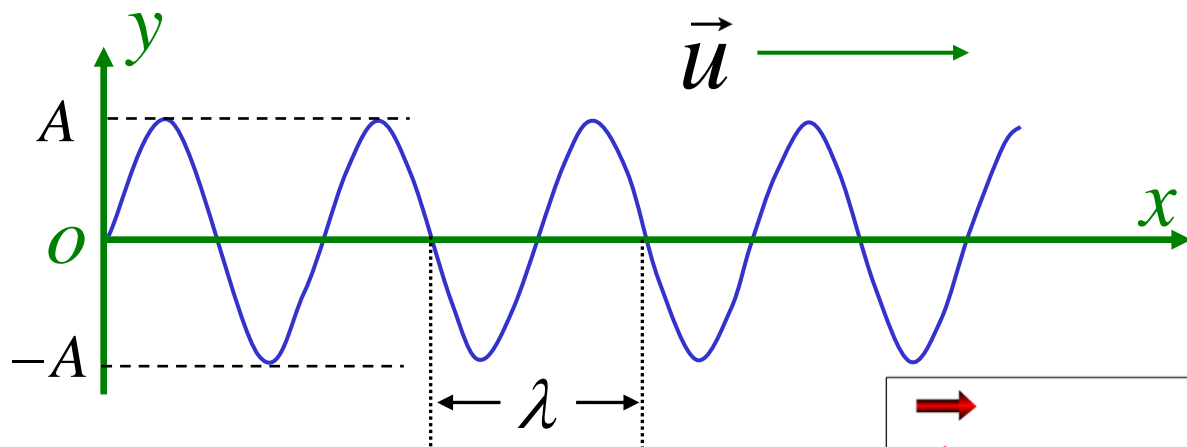


柱面波



平面波

三、描述波的物理量



振幅: A **单位:** m

周期: T **单位:** s

频率: ν **单位:** Hz

波长: λ **单位:** m

波速: u **单位:** m/s

$\nu = 1/T$ —— 决定于波源的振动

$$u = \lambda/T = \lambda \nu$$

——由介质的性质决定，与弹性模量和密度有关

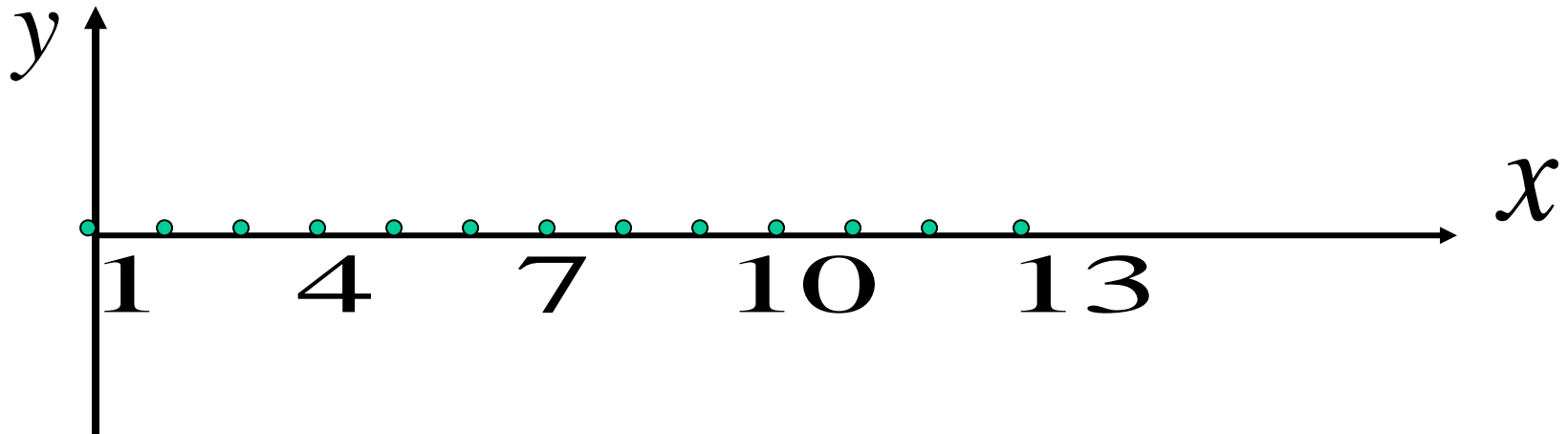
§2 平面简谐波

平面波: 波面是平面的波(一维、能量不损失)

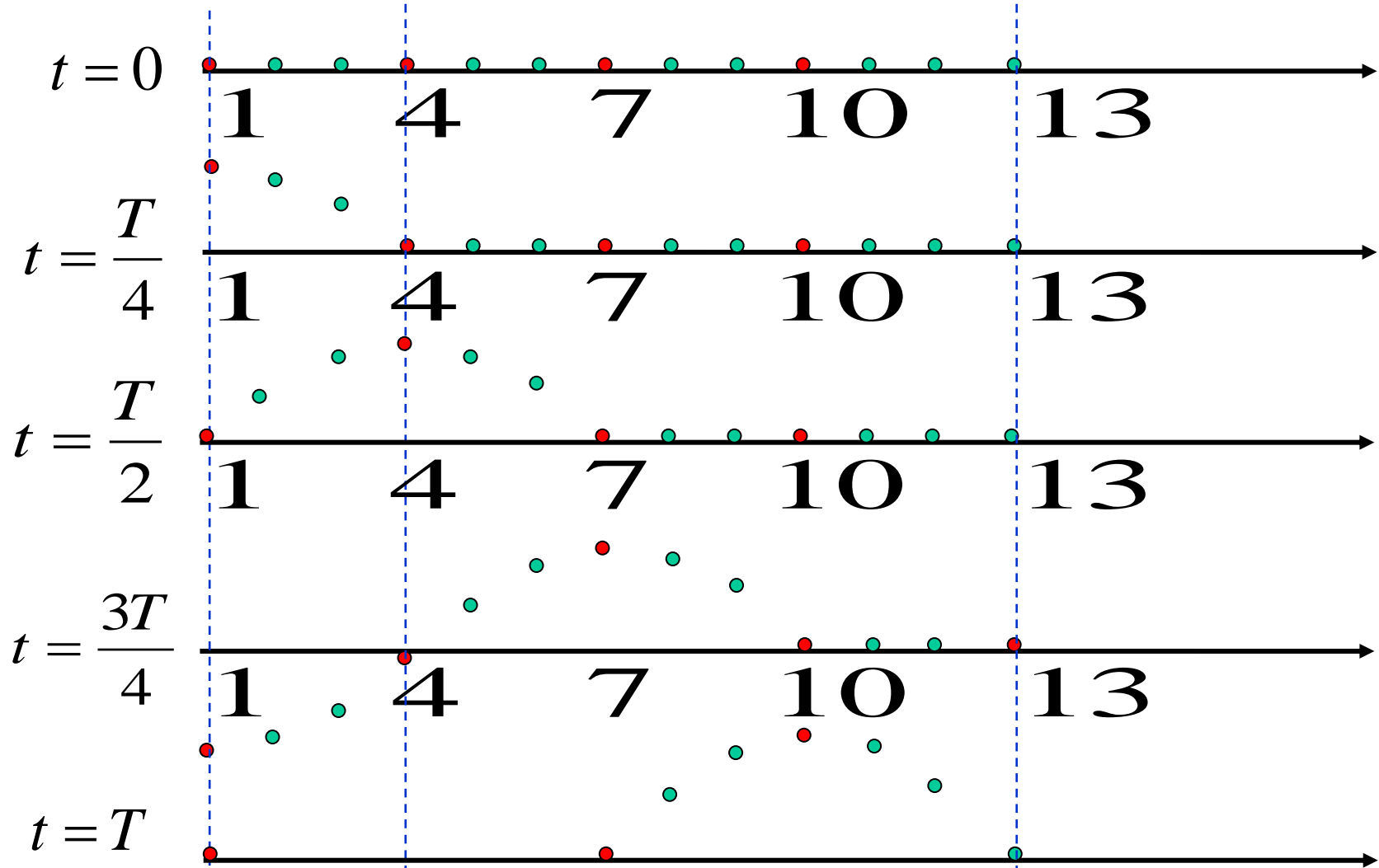
简谐波: 波动传播到的各点均作简谐振动的波

一、平面简谐波的传播

以下以绳上横波为例, 说明传播特征。



无外界干扰时, 各质点均处在自己的平衡位置处。



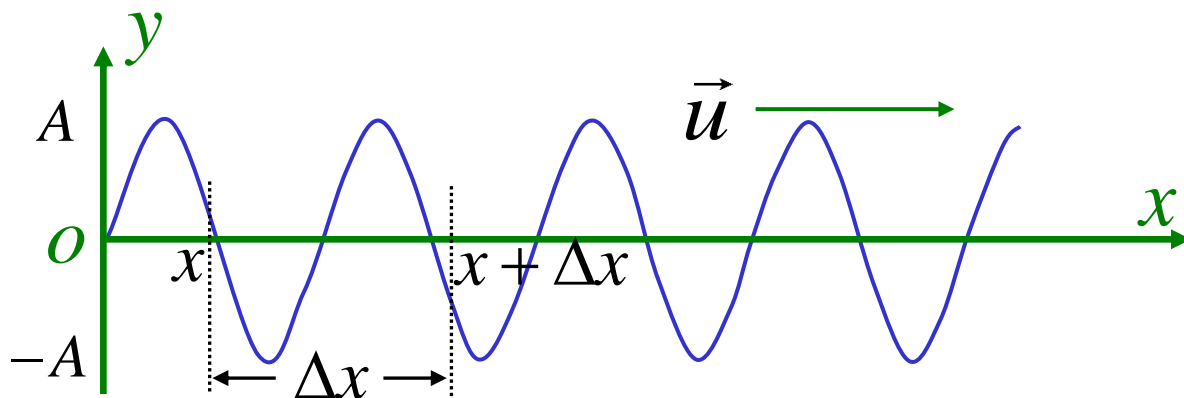
当第1个质点振动1个周期后，它的最初的振动相位传到第13个质点，即：第1个质点领先第13点 2π 相位。

✚ 波是**振动状态（能量）**的传播，不是介质中质点的传播，各质点均在自己的平衡位置附近作振动。

✚ **同时**看波线上各点沿传播方向，各点相位依次落后。

✚ 相距一个波长两点相位差是 **2π** 。如第13点和第1点，或说振动时间差1个**周期**，则相位差为 **2π** 。

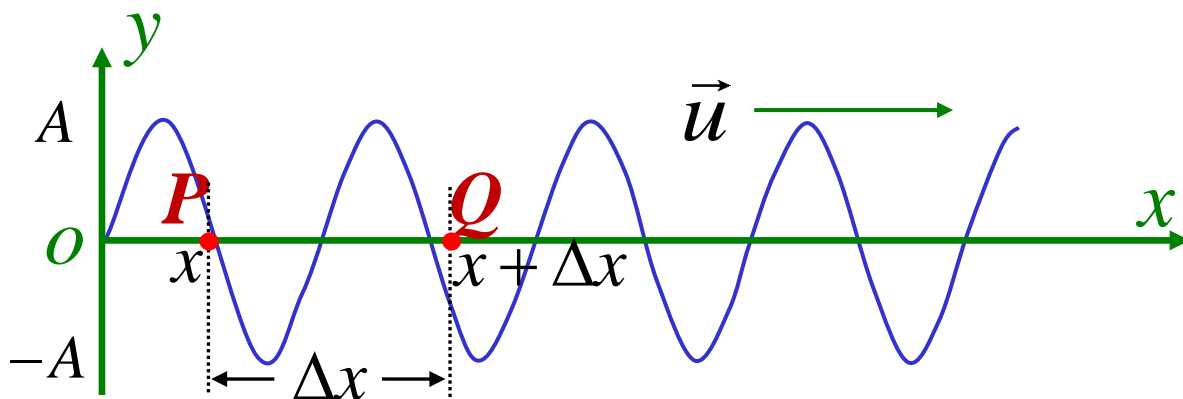
相距 $\Delta x = \lambda$ 两点的相位差 $\Delta\varphi = 2\pi$



✚ 相距 Δx 的任意两点的相位差

$$|\Delta\varphi| = \frac{2\pi}{\lambda} |\Delta x|$$

二、平面简谐波波函数（余弦表达式）

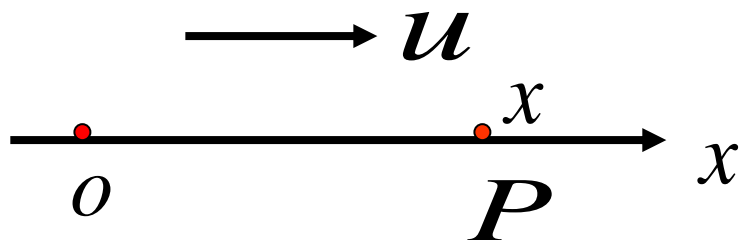


在波线后部 Q 点处 t 时刻的振动，是前部 P 点在

$$t - \frac{\Delta x}{u} = t - \frac{\Delta x}{\lambda} T \quad \text{时刻的振动}$$

即 Q 点的振动落后于 P 点。

✚ 当波沿 x 轴正向传播时, P 点的振动落后于 O 点

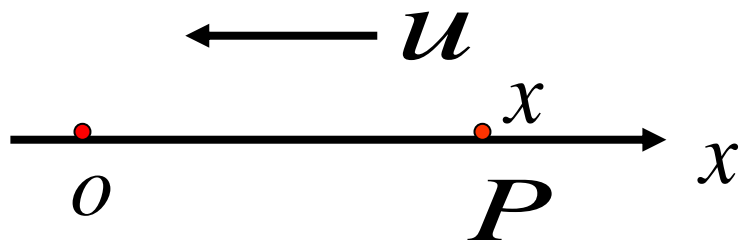


$$y_O = A \cos(\omega t + \varphi_0)$$

$$\begin{aligned} y &= A \cos \left[\omega \left(t - \frac{x}{u} \right) + \varphi_0 \right] \\ &= A \cos \left[2\pi \left(\nu t - \frac{x}{\lambda} \right) + \varphi_0 \right] \\ &= A \cos \left[2\pi \left(\frac{t}{T} - \frac{x}{\lambda} \right) + \varphi_0 \right] \\ &= A \cos \left[\omega t - \frac{2\pi}{\lambda} x + \varphi_0 \right] \end{aligned}$$

由于 P 为波传播方向上任一点, 因此上述方程能描述波传播方向上任一点的振动, 具有一般意义, 即为沿 x 轴正向传播的平面简谐波的表达式, 也称波函数。

✚ 当波的传播方向与 x 轴反向时, P 点的振动超前于 O 点



$$y_O = A \cos(\omega t + \varphi_0)$$

$$y = A \cos \left[\omega \left(t + \frac{x}{u} \right) + \varphi_0 \right]$$

$$= A \cos \left[2\pi \left(\nu t + \frac{x}{\lambda} \right) + \varphi_0 \right]$$

$$= A \cos \left[2\pi \left(\frac{t}{T} + \frac{x}{\lambda} \right) + \varphi_0 \right]$$

$$= A \cos \left[\omega t + \frac{2\pi}{\lambda} x + \varphi_0 \right]$$

沿 x 轴负方向传播的平面简谐波的表达式