

## 实验五 0-1 背包问题的算法设计

### 一、实验原理

#### 1. 背包问题

背包问题已经是一个很经典而且讨论很广泛的算法问题了。

背包问题泛指这类问题：给定一组有固定价值和固定重量的物品，以及一个已知最大承重量的背包，求在不超过背包最大承重量的前提下，能放进背包里面的物品的最大总价值。具体各类背包问题可以分成以下 3 种不同的子问题。

##### 1.1 0-1 背包问题

**问题描述：**有编号分别为 a, b, c, d, e 的五件物品，它们的重量分别是 2, 2, 6, 5, 4，它们的价值分别是 6, 3, 5, 4, 6，每件物品数量只有一个，现在给你个承重为 10 的背包，如何让背包里装入的物品具有最大的价值总和？

**特点：**每个物品只有一件，选择放或者不放。

##### 1.2 完全背包问题

**问题描述：**有编号分别为 a, b, c, d 的四件物品，它们的重量分别是 2, 3, 4, 7，它们的价值分别是 1, 3, 5, 9，每件物品数量无限个，现在给你个承重为 10 的背包，如何让背包里装入的物品具有最大的价值总和？

**特点：**每个物品可以无限选用。

##### 1.3 多重背包问题

**问题描述：**有编号分别为 a, b, c 的三件物品，它们的重量分别是 1, 2, 2，它们的价值分别是 6, 10, 20，他们的数目分别是 10, 5, 2，现在给你个承重为 8 的背包，如何让背包里装入的物品具有最大的价值总和？

**特点：**每个物品都有一定的数量。

### 2. 解决算法

#### 2.1 动态规划算法

**动态规划原理：**动态规划是一种将问题实例分解为更小的、相似的子问题，并存储子问题的解而避免计算重复的子问题，以解决最优化问题的算法策略。

动态规划法所针对的问题有一个显著的特征,即它所对应的子问题树中的子问题呈现大量的重复。动态规划法的关键就在于,对于重复出现的子问题,只在第一次遇到时加以求解,并把答案保存起来,让以后再遇到时直接引用,不必重新求解。

用动态规划方法解决 0-1 背包问题:

**步骤 1-找子问题:** 子问题必然是和物品有关的,对于每一个物品,有两种结果:能装下或者不能装下。第一,包的容量比物品体积小,装不下,这时的最大价值和前  $i-1$  个物品的最大价值是一样的。第二,还有足够的容量装下该物品,但是装了不一定大于当前相同体积的最优价值,所以要进行比较。由上述分析,子问题中物品数和背包容量都应当作为变量。因此子问题确定为背包容量为  $j$  时,求前  $i$  个物品所能达到最大价值。

**步骤 2-确定状态:** 由上述分析,“状态”对应的“值”即为背包容量为  $j$  时,求前  $i$  个物品所能达到最大价值,设为  $dp[i][j]$ 。初始时, $dp[0][j]$  ( $0 \leq j \leq V$ ) 为 0,没有物品也就没有价值。

**步骤 3-确定状态转移方程:** 由上述分析,第  $i$  个物品的体积为  $w$ , 价值为  $v$ , 则状态转移方程为

- $j < w, dp[i][j] = dp[i-1][j]$  // 背包装不下该物品, 最大价值不变
- $j \geq w, dp[i][j] = \max\{ dp[i-1][j-w] + v, dp[i-1][j] \}$  // 和不放入该物品时同样达到该体积的最大价值比较

## 2.2 贪婪算法

贪心法把一个复杂问题分解为一系列较为简单的局部最优选择,每一步选择都是对当前的一个扩展,直到获得问题的完整解。

k-optimal 算法用来解决 0-1 背包问题:

**步骤 1-**计算每种物品单位重量的价值  $V_i/W_i$  ;

**步骤 2-**依贪心选择策略,将尽可能多的单位重量价值最高的物品装入背包。

**步骤 3-**若将这种物品全部装入背包后,背包内的物品总重量未超过  $C$ ,则选择单位重量价值次高的物品并尽可能多地装入背包。

依此策略一直地进行下去,直到背包装满为止。

### 2.3 回溯法

回溯法先确定解空间的结构，使用深度优先搜索，搜索路径一般沿树形结构进行，在搜索过程中，首先会判断所搜索的树结点是否包含问题的解，如果肯定不包含，则不再搜索以该结点为根的树结点，而向其祖先结点回溯；否则进入该子树，继续按深度优先策略搜索。

运用回溯法解题通常包含以下三个步骤：

- a. 针对所给问题，定义问题的解空间；
- b. 确定易于搜索的解空间结构；
- c. 以深度优先的方式搜索解空间，并且在搜索过程中用剪枝函数避免无效搜索；

### 2.4 分支定界法

分支限界法类似于回溯法，也是在问题的解空间上搜索问题解的算法。

分支限界法首先要确定一个合理的**限界函数** (bound function)，并根据限界函数确定目标函数的界[down, up]，按照**广度优先策略或以最小耗费优先**搜索问题的解空间树，在分支结点上依次扩展该结点的孩子结点，分别估算孩子结点的目标函数可能值，如果某孩子结点的目标函数可能超出目标函数的界，则将其丢弃；否则将其加入待处理结点表（简称 PT 表），依次从表 PT 中选取使目标函数取得极值的结点成为当前扩展结点，重复上述过程，直到得到最优解。

常见的两种分枝限界法包含队列式 (FIFO) 分支限界法和优先队列式分支限界法。

#### 分支限界法解决 0-1 背包问题

- 按**价值重量比递减**的顺序，对n个商品进行排序  
排序后商品序号的结合为  $S = \{0, 1, \dots, n-1\}$
- 将这些商品分为3个集合：  
 $S_1$ ——选择装入背包的商品集合  
 $S_2$ ——不选择装入背包的商品集合  
 $S_3$ ——尚待选择的商品集合
- $S_1(k)$ 、 $S_2(k)$ 、 $S_3(k)$ 分别表示在搜索深度为k时的3个集合中的商品。开始时有：  
 $S_1(0) = \emptyset$   
 $S_2(0) = \emptyset$   
 $S_3(0) = \{0, 1, \dots, n-1\}$

假设比值  $p_i/w_i$  最大的物品序号为  $s$  ( $s \in S_3$ )，按照价值重量比递减排序后， $s$  就是集合  $S_3(k)$  中的第一个元素。用  $s$  进行分支，一个分支结点表示把  $s$  装入背包，另一个分支结点表示不把  $s$  装入背包。

- **把商品  $s$  装入背包的分支结点**

$$S_1(k+1) = S_1(k) \cup \{k\}$$

$$S_2(k+1) = S_2(k)$$

$$S_3(k+1) = S_3(k) - \{k\}$$

- **不把商品  $s$  装入背包的分支结点**

$$S_1(k+1) = S_1(k)$$

$$S_2(k+1) = S_2(k) \cup \{k\}$$

$$S_3(k+1) = S_3(k) - \{k\}$$

① **设置上界估算方法  $b(k)$**

假定  $b(k)$  表示在搜索深度为  $k$  时，某个分支结点的背包中商品的价值上界。此时  $S_3(k) = \{k, k+1, \dots, n-1\}$ 。

$$\text{if } M < \sum_{i \in S_1(k)} w_i \\ \text{then } b(k) = 0$$

$$\text{if } M = \sum_{i \in S_1(k)} w_i + \sum_{i=k}^{l-1} w_i + x \cdot w_l \quad 0 \leq x < 1, k < l, k, \dots, l \in S_3(k) \\ \text{then } b(k) = \sum_{i \in S_1(k)} p_i + \sum_{i=k}^{l-1} p_i + x \cdot p_l$$

(参考来自: <https://www.jianshu.com/p/c738c8262087>)

② **利用分支限界法求解:**

第一步，初始化  $\text{bound} = 0$ ，把物品按价值重量比递减排序，建立根节点  $X$ ;

第二步，建立新结点，计算新结点的上界，与  $\text{bound}$  进行比较，据此判定是否插入优先队列，直到当前尚待选择的物品集合为空时，找到一个可行解，判定是否更新  $\text{bound}$ ;

第三步，同样操作建立另外一个新结点  $Z$ ; 第四步，取出优先队列首元素作为根结点  $X$ ,

第四步，如此往复直到搜索深度为所有物品数量为止。

## 二、实验要求

### 算法设计：

输入物品数  $n$ ，背包容量  $c$ ，输入  $n$  个物品的重量、价值，在以上算法中任选两个实现最优解决 0-1 背包问题。

**请问：**所选算法的实现流程图或者伪代码是什么？比较时间复杂度和空间复杂度，得出什么结论？

**注意：**请将实验报告提交到课程群的对应文件夹里，统一命名格式为**学号+姓名+实验几.doc/pdf/zip/rar**。