1. K nearest to divide the region （已完成
2. Assign future tasks的时候， 也要考虑到时间（算了
3. 对toy data, 画个更好的bus line 让我好歹可以用一下 bus (done)
4. 试试不同initial 无人机个数 和不用 batch size of assigning the future task, performance 会怎么表现