开始做simulation了：

一些笔记：如图所示，bus line最好搞成这种交叉状，当然我们可以通过画pickup point和delivery之间的连线来判断哪些路径是最重合的，适合用bus line

然后介绍一下simulation：t=0， 所有drone在depot，然后t=1，出现的新的配送，然后就让drone去送，然后t=2，又有新情况，又再派一个去送，不管怎样就这样一直模拟下去，有一个想法就是，如果配送的距离特别短 就让drone直接送到算了，否则多利用一下bus line，总之 是新情况了

图示

描述已自动生成