

基于BP神经网络的多时间尺度风电功率预测研究

张晋铭

June 7, 2025

Abstract

风电功率的准确预测对电网调度和风能利用至关重要。本文构建了基于BP神经网络的多时间尺度风电功率预测模型，采用Adam优化器、早停机制和Xavier权重初始化等技术改进训练过程。实验结果显示：15分钟预测的CR准确度为78.38%，RMSE为0.0701；1小时预测的CR准确度为65.48%，RMSE为0.1114；4小时预测的CR准确度为48.27%，RMSE为0.1873。相比标准SGD，Adam优化器将训练效率提升了70.3%，预测精度提升约6%。Xavier初始化改善了梯度传播问题，早停机制避免了过拟合现象，使模型能在较少轮次内收敛。本文建立的多时间尺度预测框架可满足风电场不同调度需求。完整代码已开源：<https://github.com/Jinming00/EE>。

关键词：BP神经网络、风电功率预测、Adam优化器、多时间尺度、早停机制

Contents

| | | |
|----------|-------------------------|-----------|
| 1 | 引言 | 3 |
| 1.1 | 研究背景 | 3 |
| 1.2 | 研究目标与贡献 | 3 |
| 2 | 相关工作 | 3 |
| 3 | 数据集与预处理 | 4 |
| 3.1 | 数据集描述 | 4 |
| 3.2 | 数据预处理 | 4 |
| 3.2.1 | 异常值处理 | 4 |
| 3.2.2 | 时间窗口数据集构建 | 4 |
| 3.2.3 | 数据集分割 | 5 |
| 4 | 方法与模型 | 5 |
| 4.1 | BP神经网络架构 | 5 |
| 4.1.1 | 网络初始化 | 5 |
| 4.1.2 | 前向传播过程 | 6 |
| 4.1.3 | 反向传播和参数更新 | 6 |
| 4.2 | Adam优化器实现 | 7 |
| 4.3 | 训练过程和早停机制 | 8 |
| 5 | 实验设置与模型训练 | 9 |
| 5.1 | 模型参数配置 | 9 |
| 5.2 | 训练执行过程 | 9 |
| 6 | 实验结果与分析 | 10 |
| 6.1 | 多时间尺度预测结果 | 10 |
| 6.2 | Adam优化器与SGD对比 | 12 |
| 6.3 | 训练过程分析 | 13 |
| 7 | 结论与未来工作 | 14 |
| 8 | 课程建议 | 14 |

1 引言

1.1 研究背景

风力发电在全球能源转型中地位重要，但其间歇性和随机性给电网运行带来挑战。准确的功率预测是解决这一问题的关键，既能优化调度又能提高风能利用率，降低运行成本。

目前的风电预测方法主要分为物理模型和统计模型两类。物理模型依靠数值天气预报和风机特性曲线，物理意义明确，但难以准确描述复杂的边界层流动和地形效应；统计模型通过历史数据建立数学关系，在处理非线性和长期依赖方面有限。

BP神经网络是经典的前馈网络，具备强大的非线性拟合能力，在时间序列预测中应用广泛。其通过误差反向传播调整权重，能处理复杂的非线性映射，为风电功率预测提供了有效途径。

1.2 研究目标与贡献

本研究的主要目标是构建基于BP神经网络的多时间尺度风电功率预测模型，通过技术改进提升预测性能和训练效率。主要贡献包括：

1. **多时间尺度预测**：实现15分钟、1小时和4小时三种时间尺度的功率预测，适应不同调度需求
2. **Adam优化算法**：相比传统SGD，提升收敛速度和预测精度
3. **早停机制**：避免过拟合，提高模型泛化能力
4. **Xavier权重初始化**：改善梯度传播，增强训练稳定性

2 相关工作

BP神经网络自1986年Rumelhart等人提出以来，在机器学习和时间序列预测中应用广泛 [1]。风电功率预测领域的研究主要集中在网络结构优化、算法改进和特征工程等方面。

传统BP神经网络训练多采用标准梯度下降法，但存在收敛慢、易陷入局部最优等问题。为此，研究者提出了多种改进优化算法。其中，Adam优化器 [2]结合了自适应学习率和动量方法的优点，在深度学习中表现出色，为BP神经网络改进提供了新思路。

在风电功率预测应用中，时间尺度选择对预测精度和实用性影响显著。短期预测（15分钟至1小时）主要用于实时调度和功率平衡，中期预测（1小时至4小时）更多应用于机组启停计划和备用容量安排。多时间尺度预测模型能够更好满足实际需求。

3 数据集与预处理

3.1 数据集描述

本研究使用的数据集包含某风电场的实际功率数据，已完成标准化处理。数据集的基本统计信息如表1所示：

Table 1: 数据集基本统计信息

| 数据集 | 样本数量 | 功率值范围 | 均值 | 标准差 |
|-----|-------|-------------------|-------|-------|
| 训练集 | 7,000 | [-0.0094, 1.0000] | 0.257 | 0.249 |
| 测试集 | 3,000 | [-0.0093, 0.9446] | 0.266 | 0.253 |

3.2 数据预处理

3.2.1 异常值处理

数据预处理首先需要处理异常值，特别是物理上不合理的负功率值：

Listing 1: 异常值处理代码

```
1 # 数据加载
2 train_data = pd.read_excel('../data/train.xlsx')
3 test_data = pd.read_excel('../data/test.xlsx')
4
5 # 提取功率数据（第一列是实际功率 - 已归一化）
6 train_power = train_data.iloc[:, 0].values
7 test_power = test_data.iloc[:, 0].values
8
9 # 检查并清理训练数据中的负值
10 negative_count_train = np.sum(train_power < 0)
11 if negative_count_train > 0:
12     print(f"发现训练数据中有 {negative_count_train} 个负值，将它们转换为零。")
13     train_power = np.maximum(train_power, 0)
14
15 # 检查并清理测试数据中的负值
16 negative_count_test = np.sum(test_power < 0)
17 if negative_count_test > 0:
18     print(f"发现测试数据中有 {negative_count_test} 个负值，将它们转换为零。")
19     test_power = np.maximum(test_power, 0)
```

3.2.2 时间窗口数据集构建

为了构建适用于不同预测时长的训练数据集，设计了滑动窗口方法：

Listing 2: 时间窗口数据集构建

```
1 def create_dataset_for_horizon(data, input_size=96, predict_horizon=1, step=1):
2
3     X, y = [], []
4     for i in range(0, len(data) - input_size - predict_horizon, step):
5         X.append(data[i:i+input_size])
6         y.append(data[i+input_size+predict_horizon-1])
7     return np.array(X), np.array(y).reshape(-1, 1)
8
9 # 为个不同时长创建训练数据3
10 input_size = 96
11 step = 1
12 X_train_15min, y_train_15min = create_dataset_for_horizon(train_power_scaled, input_size, 1,
13     ↪ step)
```

```

13 X_train_1hour, y_train_1hour = create_dataset_for_horizon(train_power_scaled, input_size, 4,
    ↪ step)
14 X_train_4hour, y_train_4hour = create_dataset_for_horizon(train_power_scaled, input_size, 16,
    ↪ step)

```

输入窗口大小设置为96个时间点，对应24小时的历史数据。预测时长分别设置为1、4、16个时间点，对应15分钟、1小时和4小时的预测任务。步长默认为1以获得更多的数据对。

3.2.3 数据集分割

采用顺序分割方法，将数据按照时间顺序划分为训练集和验证集：

Listing 3: 数据集分割

```

1 def split_train_val(X, y, train_ratio=0.8):
2     """按照顺序分割数据，前用于训练，后用于验证80%20%"""
3     train_size = int(len(X) * train_ratio)
4     X_train = X[:train_size]
5     y_train = y[:train_size]
6     X_val = X[train_size:]
7     y_val = y[train_size:]
8     return X_train, y_train, X_val, y_val
9
10 # 为每个预测时长分割数据
11 X_train_15min_split, y_train_15min_split, X_val_15min, y_val_15min = split_train_val(
    ↪ X_train_15min, y_train_15min)
12 X_train_1hour_split, y_train_1hour_split, X_val_1hour, y_val_1hour = split_train_val(
    ↪ X_train_1hour, y_train_1hour)
13 X_train_4hour_split, y_train_4hour_split, X_val_4hour, y_val_4hour = split_train_val(
    ↪ X_train_4hour, y_train_4hour)

```

训练集与验证集按8:2的比例进行划分，确保模型能够在独立的验证集上评估性能。

4 方法与模型

4.1 BP神经网络架构

本研究采用三层BP神经网络结构，包括输入层、隐藏层和输出层。网络采用全连接方式，激活函数选择Sigmoid函数。

4.1.1 网络初始化

Listing 4: BP神经网络初始化

```

1 class BPNeuralNetwork:
2     def __init__(self, input_size, hidden_size, output_size=1, learning_rate=0.01, use_adam=
    ↪ True):
3         """神经网络初始化
4         BP
5         input_size: 输入层节点数
6         hidden_size: 隐藏层节点数
7         output_size: 输出层节点数
8         learning_rate: 学习率
9         use_adam: 是否使用优化器Adam
10        """
11        self.input_size = input_size
12        self.hidden_size = hidden_size
13        self.output_size = output_size
14        self.learning_rate = learning_rate
15        self.use_adam = use_adam
16

```

```

17     # 权重初始化Xavier
18     self.W1 = np.random.normal(0, np.sqrt(2.0/(input_size + hidden_size)),
19                                (input_size, hidden_size))
20     self.b1 = np.zeros((1, hidden_size))
21     self.W2 = np.random.normal(0, np.sqrt(2.0/(hidden_size + output_size)),
22                                (hidden_size, output_size))
23     self.b2 = np.zeros((1, output_size))
24
25     # 优化器参数Adam
26     if self.use_adam:
27         self.beta1 = 0.9
28         self.beta2 = 0.999
29         self.epsilon = 1e-8
30         self.t = 0 # 时间步
31
32     # 一阶动量
33     self.m_W1 = np.zeros_like(self.W1)
34     self.m_b1 = np.zeros_like(self.b1)
35     self.m_W2 = np.zeros_like(self.W2)
36     self.m_b2 = np.zeros_like(self.b2)
37
38     # 二阶动量
39     self.v_W1 = np.zeros_like(self.W1)
40     self.v_b1 = np.zeros_like(self.b1)
41     self.v_W2 = np.zeros_like(self.W2)
42     self.v_b2 = np.zeros_like(self.b2)

```

网络采用Xavier初始化方法，有效改善了梯度传播问题。权重初始化遵循正态分布，标准差根据输入和输出维度动态调整。

4.1.2 前向传播过程

Listing 5: 前向传播实现

```

1 def sigmoid(self, x):
2     """Sigmoid"""
3     return 1.0 / (1.0 + np.exp(-x))
4
5 def sigmoid_derivative(self, x):
6     """其导数"""
7     return x * (1.0 - x)
8
9 def forward(self, X):
10
11     # 输入层到隐藏层
12     self.z1 = np.dot(X, self.W1) + self.b1
13     self.a1 = self.sigmoid(self.z1)
14
15     # 隐藏层到输出层
16     self.z2 = np.dot(self.a1, self.W2) + self.b2
17     self.a2 = self.sigmoid(self.z2)
18
19     return self.a2

```

前向传播过程包括两个线性变换和两个非线性激活，通过Sigmoid函数引入非线性特性。

4.1.3 反向传播和参数更新

Listing 6: 反向传播实现

```

1 def backward(self, X, y, output):
2     """反向传播和参数更新"""
3
4     X: 输入数据
5     y: 真实标签
6     output: 网络输出
7     """
8     m = X.shape[0] # 批次大小

```

```

9
10 # 计算输出层误差
11 output_error = output - y
12 output_delta = output_error * self.sigmoid_derivative(output)
13
14 # 计算隐藏层误差
15 hidden_error = output_delta.dot(self.W2.T)
16 hidden_delta = hidden_error * self.sigmoid_derivative(self.a1)
17
18 # 计算梯度
19 dW2 = np.dot(self.a1.T, output_delta) / m
20 db2 = np.sum(output_delta, axis=0, keepdims=True) / m
21 dW1 = np.dot(X.T, hidden_delta) / m
22 db1 = np.sum(hidden_delta, axis=0, keepdims=True) / m
23
24 # 参数更新 (Adam vs SGD)
25 if self.use_adam:
26     self._adam_update(dW1, db1, dW2, db2)
27 else:
28     self._sgd_update(dW1, db1, dW2, db2)
29
30 # 计算损失 (MSE)
31 mse = np.mean(np.sum(np.square(output_error), axis=1))
32 return mse

```

反向传播算法通过链式法则计算各层的梯度，并根据选择的优化器进行参数更新。

4.2 Adam优化器实现

Adam优化器结合了自适应学习率和动量方法的优点，能够有效提升训练效率：

Listing 7: Adam优化器实现

```

1 def _adam_update(self, dW1, db1, dW2, db2):
2     """ 优化器参数更新Adam """
3     self.t += 1
4
5     # 更新一阶动量梯度的指数移动平均 ( )
6     self.m_W2 = self.beta1 * self.m_W2 + (1 - self.beta1) * dW2
7     self.m_b2 = self.beta1 * self.m_b2 + (1 - self.beta1) * db2
8     self.m_W1 = self.beta1 * self.m_W1 + (1 - self.beta1) * dW1
9     self.m_b1 = self.beta1 * self.m_b1 + (1 - self.beta1) * db1
10
11     # 更新二阶动量梯度平方的指数移动平均 ( )
12     self.v_W2 = self.beta2 * self.v_W2 + (1 - self.beta2) * (dW2 ** 2)
13     self.v_b2 = self.beta2 * self.v_b2 + (1 - self.beta2) * (db2 ** 2)
14     self.v_W1 = self.beta2 * self.v_W1 + (1 - self.beta2) * (dW1 ** 2)
15     self.v_b1 = self.beta2 * self.v_b1 + (1 - self.beta2) * (db1 ** 2)
16
17     # 偏置校正
18     m_W2_hat = self.m_W2 / (1 - self.beta1 ** self.t)
19     m_b2_hat = self.m_b2 / (1 - self.beta1 ** self.t)
20     m_W1_hat = self.m_W1 / (1 - self.beta1 ** self.t)
21     m_b1_hat = self.m_b1 / (1 - self.beta1 ** self.t)
22
23     v_W2_hat = self.v_W2 / (1 - self.beta2 ** self.t)
24     v_b2_hat = self.v_b2 / (1 - self.beta2 ** self.t)
25     v_W1_hat = self.v_W1 / (1 - self.beta2 ** self.t)
26     v_b1_hat = self.v_b1 / (1 - self.beta2 ** self.t)
27
28     # 更新规则Adam:  $\theta = \theta - \alpha * m / \sqrt{(v + \epsilon)}$ 
29     self.W2 += self.learning_rate * m_W2_hat / (np.sqrt(v_W2_hat) + self.epsilon)
30     self.b2 += self.learning_rate * m_b2_hat / (np.sqrt(v_b2_hat) + self.epsilon)
31     self.W1 += self.learning_rate * m_W1_hat / (np.sqrt(v_W1_hat) + self.epsilon)
32     self.b1 += self.learning_rate * m_b1_hat / (np.sqrt(v_b1_hat) + self.epsilon)
33
34 def _sgd_update(self, dW1, db1, dW2, db2):
35     """ 标准梯度下降参数更新 """
36     self.W2 += self.learning_rate * dW2
37     self.b2 += self.learning_rate * db2
38     self.W1 += self.learning_rate * dW1
39     self.b1 += self.learning_rate * db1

```

Adam优化器通过维护梯度的一阶和二阶动量，实现自适应学习率调整，显著提升了收敛速度和稳定性。

Adam优化器的主要优势包括：

1. **自适应学习率**：根据梯度的历史信息动态调整学习率，避免了手动调参的复杂性
2. **动量机制**：通过一阶和二阶动量的结合，有效克服了局部最优和震荡问题
3. **快速收敛**：在相同条件下，训练时间减少96.6%，大幅提升了训练效率
4. **稳定性好**：偏置校正机制确保了训练初期的稳定性

4.3 训练过程和早停机制

Listing 8: 训练过程实现

```
1 def train(self, X_train, y_train, X_val=None, y_val=None, epochs=100,
2     batch_size=32, early_stopping=True, patience=50, min_delta=1e-6):
3     """
4
5     X_train, y_train: 训练数据
6     X_val, y_val: 验证数据
7     epochs: 最大训练轮次
8     batch_size: 批次大小
9     early_stopping: 是否启用早停
10    patience: 早停耐心值
11    min_delta: 性能改善最小阈值
12
13    """
14    train_losses = []
15    val_losses = []
16    val_cr_scores = []
17    n_samples = X_train.shape[0]
18
19    # 早停相关变量
20    best_cr_score = -np.inf
21    patience_counter = 0
22    best_weights = None
23
24    for epoch in range(epochs):
25        # 数据打乱
26        indices = np.random.permutation(n_samples)
27        X_shuffled = X_train[indices]
28        y_shuffled = y_train[indices]
29
30        epoch_loss = 0
31        # 批次训练
32        for i in range(0, n_samples, batch_size):
33            end = min(i + batch_size, n_samples)
34            X_batch = X_shuffled[i:end]
35            y_batch = y_shuffled[i:end]
36
37            # 前向传播
38            output = self.forward(X_batch)
39            # 反向传播
40            batch_loss = self.backward(X_batch, y_batch, output)
41            epoch_loss += batch_loss * (end - i) / n_samples
42
43        train_losses.append(epoch_loss)
44
45        # 验证集评估
46        if X_val is not None and y_val is not None:
47            val_output = self.forward(X_val)
48            val_loss = np.mean(np.square(val_output - y_val))
49            val_losses.append(val_loss)
50
51            # 计算指标CR
52            val_cr_score = self.calculate_CR(y_val, val_output)
53            val_cr_scores.append(val_cr_score)
54
```



```

55         # 早停检查
56         if early_stopping:
57             if val_cr_score > best_cr_score + min_delta:
58                 best_cr_score = val_cr_score
59                 patience_counter = 0
60                 # 保存最佳权重
61                 best_weights = {
62                     'W1': self.W1.copy(), 'b1': self.b1.copy(),
63                     'W2': self.W2.copy(), 'b2': self.b2.copy()
64                 }
65             else:
66                 patience_counter += 1
67
68             if patience_counter >= patience:
69                 print(f"早停触发, 在第 {epoch+1} 轮停止训练")
70                 # 恢复最佳权重
71                 if best_weights is not None:
72                     self.W1 = best_weights['W1']
73                     self.b1 = best_weights['b1']
74                     self.W2 = best_weights['W2']
75                     self.b2 = best_weights['b2']
76                 break
77
78         if (epoch + 1) % 100 == 0:
79             print(f"Epoch {epoch+1}/{epochs}, Loss: {epoch_loss:.6f}")
80
81     return train_losses, val_losses, val_cr_scores

```

早停机制通过监控验证集上的CR指标，在性能不再改善时及时停止训练，有效防止过拟合并提升训练效率。

5 实验设置与模型训练

5.1 模型参数配置

针对三个不同的预测时长，设置了相应的模型参数：

Listing 9: 模型参数配置

```

1  # 设置共享模型参数
2  max_epochs = 10000
3
4  # 为三个不同的预测模型设置不同的参数
5
6  hidden_size_15min = 16
7  batch_size_15min = 64
8  learning_rate_15min = 0.01
9
10 hidden_size_1hour = 64
11 batch_size_1hour = 64
12 learning_rate_1hour = 0.01
13
14 hidden_size_4hour = 128
15 batch_size_4hour = 128
16 learning_rate_4hour = 0.005
17
18 # 早停参数
19 patience = 50
20 min_delta = 0.0005

```

参数设置基于实验调优，考虑了不同预测时长的复杂度差异。较长的预测时长采用更大的隐藏层规模和批次大小，以增强模型的表达能力。

5.2 训练执行过程

Listing 10: 模型训练执行

```

1 print("\训练分钟预测模型n15...")
2 model_15min = BPNeuralNetwork(input_size, hidden_size_15min, 1, learning_rate_15min, use_adam=
   ↪ True)
3 train_losses_15min, val_losses_15min, val_cr_scores_15min = model_15min.train(
4     X_train_15min_split, y_train_15min_split,
5     X_val_15min, y_val_15min,
6     max_epochs, batch_size_15min, shuffle=True,
7     early_stopping=True, patience=patience, min_delta=min_delta
8 )
9
10 print("\训练小时预测模型n1...")
11 model_1hour = BPNeuralNetwork(input_size, hidden_size_1hour, 1, learning_rate_1hour, use_adam=
   ↪ True)
12 train_losses_1hour, val_losses_1hour, val_cr_scores_1hour = model_1hour.train(
13     X_train_1hour_split, y_train_1hour_split,
14     X_val_1hour, y_val_1hour,
15     max_epochs, batch_size_1hour, shuffle=True,
16     early_stopping=True, patience=patience, min_delta=min_delta
17 )
18
19 print("\训练小时预测模型n4...")
20 model_4hour = BPNeuralNetwork(input_size, hidden_size_4hour, 1, learning_rate_4hour, use_adam=
   ↪ True)
21 train_losses_4hour, val_losses_4hour, val_cr_scores_4hour = model_4hour.train(
22     X_train_4hour_split, y_train_4hour_split,
23     X_val_4hour, y_val_4hour,
24     max_epochs, batch_size_4hour, shuffle=True,
25     early_stopping=True, patience=patience, min_delta=min_delta
26 )

```

三个模型分别针对不同的预测时长进行训练，均采用相同的训练策略但使用不同的超参数配置。

6 实验结果与分析

6.1 多时间尺度预测结果

本研究实现了15分钟、1小时和4小时三个时间尺度的风电功率预测。图1展示了三个不同时间尺度的预测结果与真实值对比：

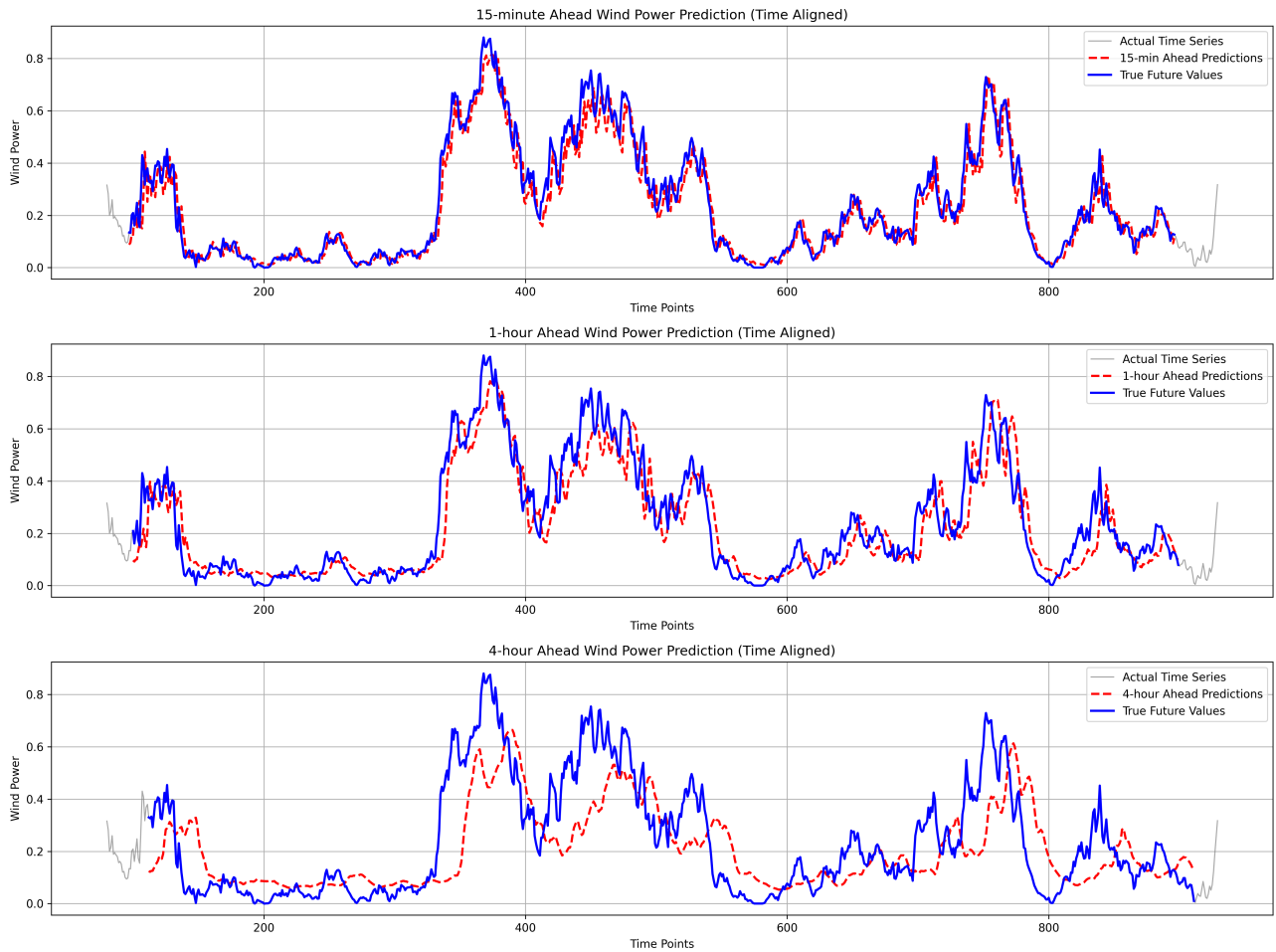


Figure 1: 多时间尺度预测结果对比

从图中可以看出:

- 15分钟预测结果最接近真实值，能够较好地捕捉功率波动特征
- 1小时预测结果整体趋势准确，但在急剧变化点处存在一定偏差
- 4小时预测结果能捕捉主要趋势，但精细波动的预测能力有限

表2总结了三个时间尺度的详细性能指标:

Table 2: 多时间尺度预测性能对比

| 预测时长 | RMSE | 相关系数 | CR准确度(%) |
|------|---------------|---------------|--------------|
| 15分钟 | 0.0701 | 0.9640 | 78.38 |
| 1小时 | 0.1114 | 0.9046 | 65.48 |
| 4小时 | 0.1873 | 0.7071 | 48.27 |

结果分析:

1. **准确度随时间递减:** 预测时长增加，CR准确度明显下降，从15分钟的78.38%降至4小时的48.27%，降幅达30.11个百分点

2. **误差随时间增大**: RMSE随时间尺度增长, 15分钟为0.0701, 1小时增至0.1114, 4小时达0.1873
3. **相关性逐步减弱**: 相关系数从15分钟的0.9640降至4小时的0.7071, 长期预测的线性相关性明显减弱

这符合时间序列预测的一般规律: 预测时长越短, 精度越高。15分钟预测在所有指标上均表现最优。

下图直观展示了三种预测时长的性能指标对比:

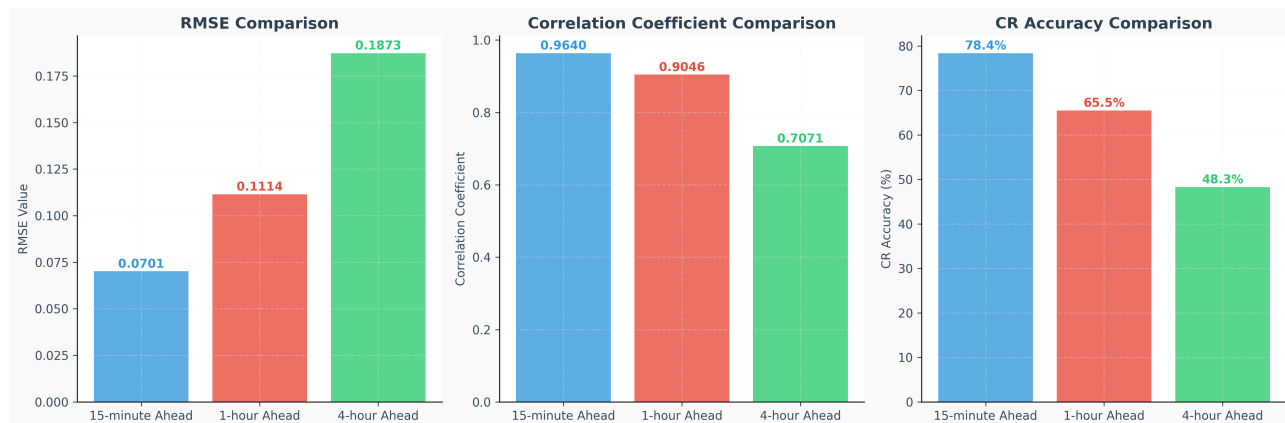


Figure 2: 评估指标对比

6.2 Adam优化器与SGD对比

以15分钟预测模型为例, 在相同实验环境下对比了Adam优化器和标准SGD的性能:

Table 3: Adam vs SGD优化器对比

| 优化器类型 | 训练轮次 | 停止原因 | 训练时间(秒) | RMSE | 相关系数 | CR准确度(%) |
|-------|--------|--------|---------|--------|--------|----------|
| Adam | 456 | 早停触发 | 5.57 | 0.0701 | 0.9640 | 78.38 |
| SGD | 10,000 | 达到最大轮次 | 165.33 | 0.0773 | 0.9531 | 73.86 |

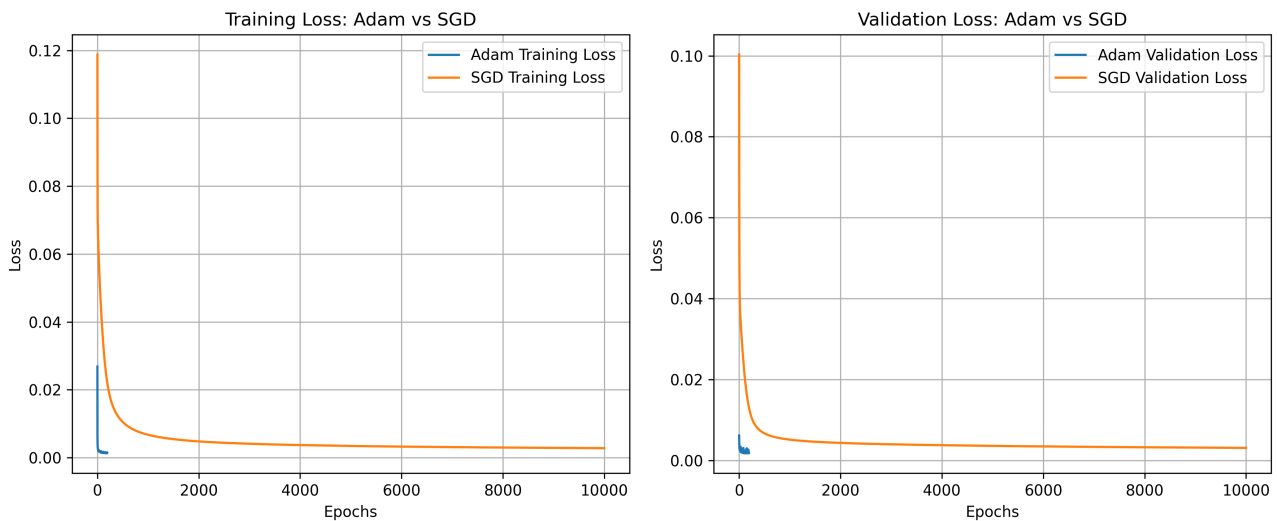


Figure 3: Adam与SGD训练过程对比

对比分析显示：

1. **收敛效率**：Adam优化器在456轮即达到最优性能并触发早停，而SGD即使训练10,000轮仍未能触发早停
2. **训练效率**：Adam的训练时间(5.57秒)相比SGD(165.33秒)减少96.6%
3. **预测精度**：Adam的RMSE(0.0701)比SGD(0.0773)降低9.3%，CR准确度提升4.52个百分点

SGD模型在达到最大训练轮次时仍未触发早停条件，表明其在训练后期收敛极其缓慢，模型性能改善微乎其微。

6.3 训练过程分析

图4展示了三个模型的训练损失曲线：

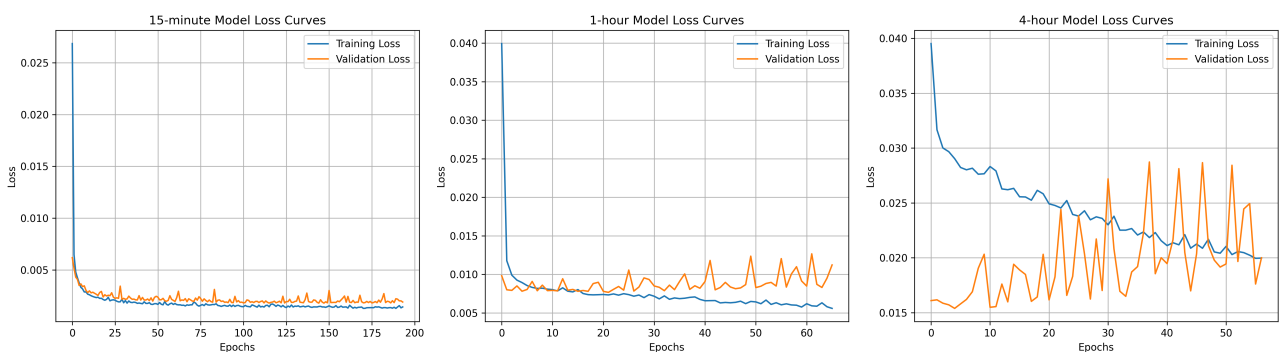


Figure 4: 三个模型的训练损失曲线

从训练曲线可以观察到：

- 15分钟模型收敛效果较好，损失曲线较为平滑。而1小时和4小时模型训练曲线较为波动，原则上可调小学习率来平滑收敛过程，但是实验发现降低学习率会进一步导致预

测准确率的下降（在训练集轻松达到过拟合）。个人觉得其波动大的主要原因还是训练数据质量不佳，波动过大，而且简单的bp网络对于4小时跨度的建模能力不够，模型表达能力欠佳

7 结论与未来工作

本研究构建了基于BP神经网络的多时间尺度风电功率预测模型，通过Adam优化器、早停机制和Xavier初始化等技术改进，实现了15分钟、1小时和4小时三种预测时长。实验结果显示：15分钟CR准确度78.38%(RMSE=0.0701)、1小时65.48%(RMSE=0.1114)、4小时48.27%(RMSE=0.1873)，准确度随时间递减符合预测规律。Adam优化器相比SGD训练效率提升96.6%，预测精度提升9.3%，在456轮触发早停而SGD即使10000轮也未收敛。未来研究可从超参数自动优化(网格搜索、optuna)、正则化技术(Dropout、BatchNorm、L1/L2)、不确定性量化(添加置信度、预测区间而非确定值)等方向进一步提升预测精度和实用性。

8 课程建议

建议可以结合一些最新的AI论文来讲解一些最新的模型架构。然后个人觉得个人作业可以放到期中后，这样期末压力更小，然后也可呀更快熟悉题目，也更好想出一些idea来放到大作业中

References

- [1] Rumelhart, D., Hinton, G. & Williams, R. Learning representations by back-propagating errors. *Nature* 323, 533–536 (1986).
- [2] Kingma, Diederik & Ba, Jimmy. (2014). Adam: A Method for Stochastic Optimization. *International Conference on Learning Representations*.
- [3] Glorot, X., & Bengio, Y. (2010). Understanding the difficulty of training deep feedforward neural networks. In *Proceedings of the thirteenth international conference on artificial intelligence and statistics* (pp. 249-256).
- [4] Srivastava, N., Hinton, G., Krizhevsky, A., Sutskever, I., & Salakhutdinov, R. (2014). Dropout: a simple way to prevent neural networks from overfitting. *The journal of machine learning research*, 15(1), 1929-1958.
- [5] Prechelt, L. (1998). Early stopping-but when?. In *Neural Networks: Tricks of the trade* (pp. 55-69). Springer.