

Metrische Räume

Norm

- **Definition:** Abbildung $\|\cdot\| : V \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$ sodass $\forall v, w \in V, \lambda \in \mathbb{R}$:
 - *Definitheit:* $\|v\| = 0 \Leftrightarrow v = 0$
 - *Absolute Homogenität:* $\|\lambda v\| = |\lambda| \cdot \|v\|$
 - *Dreiecksungleichung:* $\|v + w\| \leq \|v\| + \|w\|$(\mathbb{R} -Vektorraum V)

Metrik

- **Definition:** $d : X \times X \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$ (Menge X) sodass $\forall x, y, z \in X$:
 - *Positivität:* $d(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$
 - *Symmetrie:* $d(x, y) = d(y, x)$
 - *Dreiecksungleichung:* $d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$
- **Wichtige Metriken:**
 - *Triviale Metrik:* $d(x, y) := \begin{cases} 0, & x = y \\ 1, & x \neq y \end{cases}$
 - *Euklidische Metrik:* $X = \mathbb{R}^n, d_e(x, y) := \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i - y_i)^2} = \|x - y\|$
 - *Induzierte Metrik:* $d(v, w) := \|v - w\|$ (Norm $\|\cdot\|$)
 - *Winkelmetrik:* $d_W(x, y) := \arccos(\langle x, y \rangle)$
- **Pseudometrik:** Metrik, aber $d(x, y) = 0 \Rightarrow x = y$ gilt nicht
- **Metrischer Raum:** (X, d) (Menge X , Metrik d auf X)

Konstruktionen

- **Einheitssphäre:** $S_1^n := \{x \in \mathbb{R}^{n+1} : \|x\| = 1\}$ n -te Einheitssphäre
- **Abgeschlossener Ball:** abgeschlossener r -Ball um x
 $\overline{B_r(x)} := \{y \in X : d(x, y) \leq r\}$
- **Offener Ball:** offener r -Ball um x
 $B_r(x) := \{y \in X : d(x, y) < r\}$
- **Abstandserhaltende Abbildung:** $f : X \rightarrow Y$ sodass
 $\forall x, y \in X : d_Y(f(x), f(y)) = d_X(x, y)$.
(metrische Räume $(X, d_X), (Y, d_Y)$)
- **Isometrie:** bijektive abstandserhaltende Abbildung
 $\rightarrow X, Y$ isometrisch $\Leftrightarrow \exists$ Isometrie $f : (X, d_X) \rightarrow (Y, d_Y)$

Längenmetriken

Graphen

- **Graph:** $G = (E, K)$
 - Eckenmenge E
 - Kantenmenge $K \subseteq \{\{u, v\} : u \neq v \in E\}$
- **Erreichbarkeit:** $p, q \in E$ erreichbar $\Leftrightarrow \exists$ Kantenzug zwischen p und q
- **Zusammenhängend** \Leftrightarrow alle Ecken von beliebiger, fester Ecke aus erreichbar
 $\rightarrow d(p, q) =$ kürzester Kantenzug zwischen p und q definiert Metrik

Euklidische Metrik

- **Kurvenmenge:** $\Omega_{pq}(X \subseteq \mathbb{R}^n)$ Menge der stetig db. Kurven zwischen p und q
- **Euklidische Länge:** $L_{\text{euk}}(c) = \int_a^b \|c'(t)\| dt$ ($c \in \Omega_{pq}(\mathbb{R}^2)$)
 - unabhängig von Kurvenparametrisierung
 - invariant unter Translationen, Drehungen, Spiegelungen
- **Euklidische Metrik** auf \mathbb{R}^2 -Kurven: $d_{\text{euk}}(p, q) := \inf L_{\text{euk}}(c)$
($p, q \in \mathbb{R}^2, c \in$ Menge der stetig differenzierbaren Kurven zwischen p und q)
 $\rightarrow (\mathbb{R}^2, d_{\text{euk}}) = (\mathbb{R}^2, d_e)$

Sphärische Geometrie

- **Sphärische Länge:** $L_S(c) := \int_a^b \|c'(t)\| dt = \int_a^b \sqrt{x_1'^2 + x_2'^2 + x_3'^2} dt$
(für $c : [a, b] \ni t \mapsto (x_1(t), x_2(t), x_3(t)) \in S_R^2 \subset \mathbb{R}^3$)
 - invariant unter \mathbb{R}^2 -Rotationen
- **Großkreis:** Schnitt von S_R^2 und und 2-dimensionalen UVR des \mathbb{R}^2
- **Sphärenmetrik:** $d_S(p, q) := \inf L_S(c)$ ($c \in \Omega_{pq}(S_R^2)$)
 - Großkreise sind kürzeste Verbindungskurven zwischen Punkten in S_R^2
 - (S_R^2, d_S) ist metrischer Raum und isometrisch zu $(S_R^2, R * d_W)$

Grundbegriffe allg. Topologie

Topologische Räume

- **Topologie:** $\mathcal{O} \subseteq \mathcal{P}(X)$ (Menge X) sodass
 - $X, \emptyset \in \mathcal{O}$
 - Durchschnitte endlich & Vereinigungen beliebig vieler Mengen aus \mathcal{O} in \mathcal{O}
- **Topologischer Raum:** (X, \mathcal{O})
 - *Offene Teilmengen* von X : Elemente von \mathcal{O}
 - *Abgeschlossene Teilmengen* $A \subset X$: $X \setminus A$ offen
- **Wichtige Topologien:**
 - *Triviale Topologie:* $\mathcal{O}_{\text{trivial}} := \{X, \emptyset\}$
 - *Diskrete Topologie:* $\mathcal{O}_{\text{diskret}} := \mathcal{P}(X)$
 - *Standard-Topologie* auf \mathbb{R} : $\mathcal{O}_s := \{I \subset \mathbb{R} : I = \text{Vereinigung offener Intervalle}\}$
 - *Zariski-Topologie:* $\mathcal{O}_Z := \{O \subset \mathbb{R} : O = \mathbb{R} \setminus E, E \subset \mathbb{R} \text{ endlich}\} \cup \{\emptyset\}$
 - *Induzierte Topologie* (Metrik):
 - $U \subset X$ *d-offen* $\Leftrightarrow \forall p \in U \exists \varepsilon = \varepsilon(p) > 0 : B_\varepsilon(p) \subset U$
 - *d-offene* Mengen bilden *induzierte Topologie*
 - *Teilraum-Topologie:* $\mathcal{O}_Y := \{U \subseteq Y : \exists V \in \mathcal{O}_X : U = V \cap Y\}$
(Topologischer Raum (X, \mathcal{O}_X) , Teilmenge $Y \subseteq X$)
 - *Produkttopologie:* Topologische Räume $(X, \mathcal{O}_X), (Y, \mathcal{O}_Y)$
 $W \subseteq X \times Y$ *offen in Produkttopologie* $\Leftrightarrow \forall (x, y) \in W \exists$ Umgebung U von x in X und V von y in Y , sodass $U \times V \subseteq W$
 - *Quotiententopologie:* (X, \mathcal{O}) topologischer Raum, $\pi : X \ni x \mapsto [x] \in X / \sim$ kanonische Projektion
 $\rightarrow U \subset X / \sim$ ist offen $\Leftrightarrow \pi^{-1}(U)$ ist offen in X .
- **Basis** für Topologie \mathcal{O} : $\mathcal{B} \subset \mathcal{O}$ sodass für jede offene Menge $\emptyset \neq V \in \mathcal{O}$ gilt
 $V = \bigcup_{i \in I} V_i, \quad V_i \in \mathcal{B}$
- **Umgebung** $U \subset X$ von $A \subset X$, falls $\exists O \in \mathcal{O} : A \subset O \subset U$
(Topologischer Raum (X, \mathcal{O}))
- **Innerer, äußerer Punkt** $p \in X$ von $A \subset X$, falls A (bzw. $X \setminus A$) Umgebung von $\{p\}$ ist
 \rightarrow *Inneres* von $A \subset X$: Menge $\overset{\circ}{A}$ der inneren Punkte von A
- **Abgeschlossene Hülle** von A : Menge $\bar{A} \subset X$, die *nicht* äußere Punkte sind
- **Triangulierbar:** falls \exists Simplicialkomplex K und $\text{Homö} K \rightarrow X$
 - $\chi(X) := \chi(K)$

Hausdorffsches Trennungsaxiom

- **Hausdorffsch** (top. Raum (X, \mathcal{O})): $\forall p \neq q \in X \exists U \ni p, V \ni q : U \cap V = \emptyset$
(Umgebungen U, V)
- **Hausdorffsche Räume:**
 - Metrische Räume (über Dreiecks-Ugl.)
 - $(\mathbb{R}, \mathcal{O}_s)$, weil \mathcal{O}_s von Metrik induziert wird
 - Teilraum von Hausdorff-Raum
 - Produkt von Hausdorff-Räumen bzgl. Produkttopologie

Stetigkeit

- **Stetigkeit** (zwischen top. Räumen $(X, \mathcal{O}_X), (Y, \mathcal{O}_Y)$): $f : X \rightarrow Y$ stetig falls Urbilder offener Mengen in Y offen sind in X
- **Homöomorphismus** (zw. top. Räumen): $f : X \rightarrow Y$ bijektiv mit f, f^{-1} stetig
 $\rightarrow X, Y$ *homöomorph*, falls $\exists \text{Homö} f : X \rightarrow Y$ (schreibe $X \cong Y$)
 - *Homöomorphismengruppe:* Identität, Verkettungen, Inverse von Homö sind Homö
 \rightarrow Gruppe
- **Wichtige Homöomorphismen:**
 - $[0, 1] \cong [a, b]$ ($a < b \in \mathbb{R}$)
 - $S^n \setminus \{(0, \dots, 0, 1)\} \cong \mathbb{R}^n$ (also S^n ohne "Nordpol")

Zusammenhang

- **Definition:** (X, \mathcal{O}) zusammenhängend, falls \emptyset und X die einzigen offen-abgeschlossenen Teilmengen sind
 $\Leftrightarrow X$ ist *nicht* disjunkte Vereinigung von 2 offenen, nichtleeren Mengen
- **Eigenschaften:**
 - A zusammenhängend $\Rightarrow \bar{A}$ ist zusammenhängend
 - A, B zusammenhängend, $A \cap B \neq \emptyset \Rightarrow A \cup B$ zusammenhängend

Zusammenhangskomponente

- **Definition:** $Z(x) =$ Vereinigung aller zusammenhängender Teilmengen, die x enthalten
- **Eigenschaften:**
 - $Z(X) =$ disjunkte Zerlegung von X
 - Elemente von $Z(X) =$ zusammenhängend

Weg-Zusammenhang

- **Definition:** (X, \mathcal{O}) weg-zusammenhängend
 $\Leftrightarrow \forall p, q \in X \exists \text{Weg } \alpha : [0, 1] \rightarrow X : \alpha(0) = p \wedge \alpha(1) = q$
- **Eigenschaften:**
 - X weg-zusammenhängend $\Rightarrow X$ zusammenhängend
 - Stetige Bilder von (weg-)zusammenhängenden Räumen sind es auch
 - Ein (nicht) zusammenhängender Raum kann nur zu einem (nicht) zusammenhängenden Raum homöomorph sein

Kompaktheit

- **Definition:** (X, \mathcal{O}) kompakt \Leftrightarrow jede offene X -Überdeckung besitzt *endliche* Teilüberdeckung:
$$X = \bigcup_{i \in I} U_i, U_i \text{ offen} \Rightarrow \exists i_1, \dots, i_k \in I : X = U_{i_1} \cup \dots \cup U_{i_k}$$
- **Lokal kompakt:** Jeder Punkt von X besitzt kompakte Umgebung
- **Eigenschaften:**
 - Man kann von lokale auf globale Eigenschaften schließen
 - $\rightarrow X$ kompakt, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ lokal beschränkt $\Rightarrow f$ beschränkt
 - Stetige Bilder kompakter Räume sind kompakt
 - Abgeschlossene Teilräume kompakter Räume sind kompakt
 - Produkte kompakter Räume sind kompakt
 - Kompakte Mengen in Hausdorff-Räumen sind abgeschlossen

Spezielle Topologien

Topologische Mannigfaltigkeit

- **Definition:** topologischer Raum M mit
 1. *lokal euklidisch:* $\forall p \in M \exists$ offene Umgebung U von p und Homöomorphismus $\varphi : U \rightarrow \varphi(U) \subset \mathbb{R}^n$ mit festem n
 \rightarrow **Karte** (φ, U)
 \rightarrow **Atlas** $\mathcal{A} = \{(\varphi_\alpha, U_\alpha) : \alpha \in A\}$ (mit $\bigcup_{\alpha \in A} U_\alpha = M$)
 2. M ist hausdorffsch
 3. M -Topologie besitzt abzählbare Basis
- **Eigenschaften:**
 - **Dimension** der Mannigfaltigkeit = n
 - **Geschlecht** der Mannigfaltigkeit = Anzahl
 - Offene Teilmengen einer Mannigfaltigkeit sind auch Mannigfaltigkeiten
- **Produkt-Mannigfaltigkeit:** Produkt zweier MF ist auch MF
 - Dimension Produkt-MF = Summe der Dimensionen der beiden MF

Differenzierbare Mannigfaltigkeit

- **Kartenwechsel:** Homöomorphismus
$$\psi \circ \varphi^{-1} : \underbrace{\varphi(D)}_{\subset \mathbb{R}^m} \rightarrow \underbrace{\psi(D)}_{\subset \mathbb{R}^n}$$

(topologische MF $M, p \in M$)
- C^∞ -**Atlas** \mathcal{A} von M : alle möglichen Kartenwechsel sind C^∞ -Abbildungen (\mathbb{R}^n)
- C^∞ -**Struktur:** maximaler C^∞ -Atlas für topologische MF
- **Differenzierbare Mannigfaltigkeit:** topologische MF mit C^∞ -Struktur
- **Punkt-Differenzierbarkeit:** $F : M^m \rightarrow N^n$ differenzierbar in $p \in M$, falls
$$\psi \circ F \circ \varphi^{-1} : \underbrace{\varphi(U)}_{\subset \mathbb{R}^m} \rightarrow \underbrace{\psi(V)}_{\subset \mathbb{R}^n} \text{ ist } C^\infty \text{ in } \varphi(p)$$

(M^m, N^n d-bare M; F stetig; $(U, \varphi), (V, \psi)$ Karten um p und $F(p)$)
- **Differenzierbarkeit:** F differenzierbar, falls F in allen $p \in M$ d-bar ist
- **Diffeomorphismus** zwischen dMF: F bijektiv, F d-bar, F^{-1} d-bar
- **Fläche:** 2-dimensionale MF
- **Reguläre Fläche:** $S \subset \mathbb{R}^3$ (mit Teilraum-Topologie von \mathbb{R}^3), falls $\forall p \in S$ eine Umgebung V von p und eine Abbildung
$$F : \underbrace{U \subset \mathbb{R}^2}_{\text{offen}} \rightarrow \underbrace{V \cap S}_{\text{offene TM von S}} \subset \mathbb{R}^3$$

$$(u, v) \mapsto (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$$

existiert, sodass
 1. F ist differenzierbarer Homöomorphismus
 2. das Differenzial (Jacobi-Matrix) von F ,
$$dF_q : \mathbb{R}^2 \supseteq T_q U \rightarrow T_{F(q)} \mathbb{R}^3 \cong \mathbb{R}^3$$

ist injektiv (hat Rang 2) ($\forall q \in U$)
- **Lokale Parametrisierung** von reg. Fläche S : F von der regulären Fläche
- **Produkt-Mannigfaltigkeit:** M^m, N^n dMF-en $\rightarrow M \times N$ ist $(m + n)$ -dimensionale dMF
- **Lie-Gruppe:** Gruppe mit C^∞ -Mannigfaltigkeitsstruktur, sodass
$$G \times G \rightarrow G, (g, h) \mapsto gh^{-1} \text{ in } C^\infty \text{ ist}$$
 - Abgeschlossene Untergruppen von Lie-Gruppen sind auch Lie-Gruppen

Simplizialkomplexe

- **Simplex** (k -dimensional): konvexe Hülle von $k + 1$ Punkten in \mathbb{R}^n :
$$s(v_0, \dots, v_k) = \left\{ \sum_{i=0}^n \lambda_i v_i : \forall \lambda_i \geq 0, \sum_{i=0}^k \lambda_i = 1 \right\}$$

($v_0 - v_1, \dots, v_0 - v_k$ linear unabhängig)
- **Teilsimplex, Seite:** konvexe Hülle einer Teilmenge von $\{v_0, \dots, v_k\}$
- **Simplizialkomplex:** endliche Menge K von Simplexes in \mathbb{R}^n , sodass
 1. Für jeden Simplex enthält K auch alle Teilsimplices
 2. Durchschnitt zweier Simplexes ist \emptyset oder gemeinsamer Teilsimplex
 - **Dimension:** maximale Dimension seiner Simplexes
 - **Euler-Charakteristik:** $\chi(K) = \sum_{i=0}^k (-1)^i \alpha_i$ ($\alpha_i = \#i$ -Simplexes in K)
- **Endlicher Graph:** endlicher, 0- oder 1-dimensionaler Simplizialkomplex
 - **zusammenhängend:** $\forall p, p' \in G \exists p = p_0, p_1, \dots, p_n = p'$, sodass p_{i-1} und p_i durch Kante verbunden sind
 - **Baum:** zusammenhängender Graph T , sodass für jeden 1-Simplex $s \in T: T \setminus \hat{s}$ ist nicht zusammenhängend (\hat{s} = Kante ohne Endpunkte, offener 1-Simplex)
- **Euler-Charakteristik:** $\chi(G) = \# \text{Ecken} - \# \text{Kanten}$
 - **Baum:** $\chi(T) = 1$
 - **Zusammenhängender Graph:** $\chi(G) = 1 - n$ ($n = \#$ Kanten, die man aus G entfernen kann, sodass G zusammenhängend bleibt)
- **Spannender Baum** (von zusammenhängendem Graph): Komplement aller Kanten, die man entfernen kann, sodass G zusammenhängend bleibt
- **Ebener Graph:** realisiert durch Punkte und Geraden in \mathbb{R}^2 , sodass Kanten sich nicht schneiden
 - **Seiten:** Zusammenhangskomponenten von $\mathbb{R}^2 \setminus G$
- **Planarer Graph:** Graph, der isomorph zu einem ebenen Graphen ist
- **Euler-Formel:** für zusammenhängende, ebene Graphen G gilt:
$$\chi(G) = e(G) - k(G) + s(G) = 2$$
- **Polyeder:** $P \subset \mathbb{R}^3$ mit
 1. P ist Durchschnitt endlich vieler affiner Halbräume von \mathbb{R}^3
(affine Halbräume gegeben durch $a_i x + b_i y + c_i z \geq d_i, i = 1, \dots, k$)
 2. P ist beschränkt und nicht in einer Ebene enthalten
 - **Rand:** Gegeben durch (Seiten-)Flächen, Kanten und Ecken
 - **1-Skelett:** Menge der Ecken und Kanten, ist Graph in \mathbb{R}^3
 - **Schlegel-Diagramm:** Projektion von Punkt nahe bei einem Seitenmittelpunkt auf geeignete Ebene; 1-Skelett \rightarrow ebener Graph
 - **Eulersche Polyeder-Formel:** $e(P) - k(P) - s(P) = 2$
 - **regulär:** falls
 1. alle Seitenflächen kongruente reguläre n -Ecke sind und
 2. in jeder Ecke m solcher n -Ecke zusammentreffen

Verkleben

- **Verklebung:** X, Y topologische Räume, $A \subset X$ Teilraum, $f : A \rightarrow Y$. Äquivalenzrelation auf $X \cup Y$ via f :
$$x \sim x' \stackrel{\text{Def}}{\iff} \begin{cases} x = x' \\ \text{oder } f(x) = x' \ (x \in A) \\ \text{oder } f(x') = x \ (x' \in A) \\ \text{oder } f(x) = f(x') \ (x, x' \in A) \end{cases}$$

 \Rightarrow Quotientenraum $X \cup_f Y = X \cup Y / \sim$ ist **Verklebung** von X an Y via f
- **Selbstverklebung:** Topologischer Raum X , Teilraum $A \subset X, f : A \rightarrow X, X_f := X / \sim$ mit Äquivalenzrelation wie oben