

# Metrische Räume

## Norm

- **Definition:** Abbildung  $\|\cdot\| : V \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$  sodass  $\forall v, w \in V, \lambda \in \mathbb{R}$ :
  - *Definitheit:*  $\|v\| = 0 \Leftrightarrow v = 0$
  - *Absolute Homogenität:*  $\|\lambda v\| = |\lambda| \cdot \|v\|$
  - *Dreiecksungleichung:*  $\|v + w\| \leq \|v\| + \|w\|$( $\mathbb{R}$ -Vektorraum  $V$ )

## Metrik

- **Definition:**  $d : X \times X \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$  (Menge  $X$ ) sodass  $\forall x, y, z \in X$  :
  - *Positivität:*  $d(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$
  - *Symmetrie:*  $d(x, y) = d(y, x)$
  - *Dreiecksungleichung:*  $d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$
- **Wichtige Metriken:**
  - *Triviale Metrik:*  $d(x, y) := \begin{cases} 0, & x = y \\ 1, & x \neq y \end{cases}$
  - *Euklidische Metrik:*  $X = \mathbb{R}^n, d_e(x, y) := \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i - y_i)^2} = \|x - y\|$
  - *Induzierte Metrik:*  $d(v, w) := \|v - w\|$  (Norm  $\|\cdot\|$ )
  - *Winkelmetrik:*  $d_W(x, y) := \arccos(\langle x, y \rangle)$
- **Pseudometrik:** Metrik, aber  $d(x, y) = 0 \Rightarrow x = y$  gilt nicht
- **Metrischer Raum:**  $(X, d)$  (Menge  $X$ , Metrik  $d$  auf  $X$ )

## Konstruktionen

- **Einheitssphäre:**  $S_1^n := \{x \in \mathbb{R}^{n+1} : \|x\| = 1\}$   $n$ -te Einheitssphäre
- **Abgeschlossener Ball:** abgeschlossener  $r$ -Ball um  $x$   
 $\overline{B_r(x)} := \{y \in X : d(x, y) \leq r\}$
- **Offener Ball:** offener  $r$ -Ball um  $x$   
 $B_r(x) := \{y \in X : d(x, y) < r\}$
- **Abstandserhaltende Abbildung:**  $f : X \rightarrow Y$  sodass  
 $\forall x, y \in X : d_Y(f(x), f(y)) = d_X(x, y)$ .  
(metrische Räume  $(X, d_X), (Y, d_Y)$ )
- **Isometrie:** bijektive abstandserhaltende Abbildung  
 $\rightarrow X, Y$  isometrisch  $\Leftrightarrow \exists$  Isometrie  $f : (X, d_X) \rightarrow (Y, d_Y)$

# Längenmetriken

## Graphen

- **Graph:**  $G = (E, K)$ 
  - Eckenmenge  $E$
  - Kantenmenge  $K \subseteq \{\{u, v\} : u \neq v \in E\}$
- **Erreichbarkeit:**  $p, q \in E$  erreichbar  $\Leftrightarrow \exists$  Kantenzug zwischen  $p$  und  $q$
- **Zusammenhängend**  $\Leftrightarrow$  alle Ecken von beliebiger, fester Ecke aus erreichbar  
 $\rightarrow d(p, q) =$  kürzester Kantenzug zwischen  $p$  und  $q$  definiert Metrik

## Euklidische Metrik

- **Kurvenmenge:**  $\Omega_{pq}(X \subseteq \mathbb{R}^n)$  Menge der stetig db. Kurven zwischen  $p$  und  $q$
- **Euklidische Länge:**  $L_{\text{euk}}(c) = \int_a^b \|c'(t)\| dt$  ( $c \in \Omega_{pq}(\mathbb{R}^2)$ )
  - unabhängig von Kurvenparametrisierung
  - invariant unter Translationen, Drehungen, Spiegelungen
- **Euklidische Metrik** auf  $\mathbb{R}^2$ -Kurven:  $d_{\text{euk}}(p, q) := \inf L_{\text{euk}}(c)$   
( $p, q \in \mathbb{R}^2, c \in$  Menge der stetig differenzierbaren Kurven zwischen  $p$  und  $q$ )  
 $\rightarrow (\mathbb{R}^2, d_{\text{euk}}) = (\mathbb{R}^2, d_e)$

## Sphärische Geometrie

- **Sphärische Länge:**  $L_S(c) := \int_a^b \|c'(t)\| dt = \int_a^b \sqrt{x_1'^2 + x_2'^2 + x_3'^2} dt$   
(für  $c : [a, b] \ni t \mapsto (x_1(t), x_2(t), x_3(t)) \in S_R^2 \subset \mathbb{R}^3$ )
  - invariant unter  $\mathbb{R}^2$ -Rotationen
- **Großkreis:** Schnitt von  $S_R^2$  und und 2-dimensionalen UVR des  $\mathbb{R}^2$
- **Sphärenmetrik:**  $d_S(p, q) := \inf L_S(c)$  ( $c \in \Omega_{pq}(S_R^2)$ )
  - Großkreise sind kürzeste Verbindungskurven zwischen Punkten in  $S_R^2$
  - $(S_R^2, d_S)$  ist metrischer Raum und isometrisch zu  $(S_R^2, R * d_W)$

# Grundbegriffe allg. Topologie

## Topologische Räume

- **Topologie:**  $\mathcal{O} \subseteq \mathcal{P}(X)$  (Menge  $X$ ) sodass
  - $X, \emptyset \in \mathcal{O}$
  - Durchschnitte endlich & Vereinigungen beliebig vieler Mengen aus  $\mathcal{O}$  in  $\mathcal{O}$
- **Topologischer Raum:**  $(X, \mathcal{O})$ 
  - *Offene Teilmengen* von  $X$ : Elemente von  $\mathcal{O}$
  - *Abgeschlossene Teilmengen*  $A \subset X$ :  $X \setminus A$  offen
- **Wichtige Topologien:**
  - *Triviale Topologie:*  $\mathcal{O}_{\text{trivial}} := \{X, \emptyset\}$
  - *Diskrete Topologie:*  $\mathcal{O}_{\text{diskret}} := \mathcal{P}(X)$
  - *Standard-Topologie* auf  $\mathbb{R}$ :  $\mathcal{O}_s := \{I \subset \mathbb{R} : I = \text{Vereinigung offener Intervalle}\}$
  - *Zariski-Topologie:*  $\mathcal{O}_Z := \{O \subset \mathbb{R} : O = \mathbb{R} \setminus E, E \subset \mathbb{R} \text{ endlich}\} \cup \{\emptyset\}$
  - *Induzierte Topologie* (Metrik):
    - $U \subset X$   $d$ -offen  $\Leftrightarrow \forall p \in U \exists \varepsilon = \varepsilon(p) > 0 : B_\varepsilon(p) \subset U$
    - $d$ -offene Mengen bilden induzierte Topologie
  - *Teilraum-Topologie:*  $\mathcal{O}_Y := \{U \subseteq Y : \exists V \in \mathcal{O}_X : U = V \cap Y\}$   
(Topologischer Raum  $(X, \mathcal{O}_X)$ , Teilmenge  $Y \subseteq X$ )
  - *Produkttopologie:* Topologische Räume  $(X, \mathcal{O}_X), (Y, \mathcal{O}_Y)$   
 $W \subseteq X \times Y$  offen in Produkttopologie  $\Leftrightarrow \forall (x, y) \in W \exists$  Umgebung  $U$  von  $x$  in  $X$  und  $V$  von  $y$  in  $Y$ , sodass  $U \times V \subseteq W$
  - *Quotiententopologie:*  $(X, \mathcal{O})$  topologischer Raum,  $\pi : X \ni x \mapsto [x] \in X / \sim$  kanonische Projektion  
 $\rightarrow U \subset X / \sim$  ist offen  $\Leftrightarrow \pi^{-1}(U)$  ist offen in  $X$ .
- **Basis** für Topologie  $\mathcal{O}$ :  $\mathcal{B} \subset \mathcal{O}$  sodass für jede offene Menge  $\emptyset \neq V \in \mathcal{O}$  gilt  
 $V = \bigcup_{i \in I} V_i, \quad V_i \in \mathcal{B}$
- **Umgebung**  $U \subset X$  von  $A \subset X$ , falls  $\exists O \in \mathcal{O} : A \subset O \subset U$   
(Topologischer Raum  $(X, \mathcal{O})$ )
- **Innerer, äußerer Punkt**  $p \in X$  von  $A \subset X$ , falls  $A$  (bzw.  $X \setminus A$ ) Umgebung von  $\{p\}$  ist  
 $\rightarrow$  Inneres von  $A \subset X$ : Menge  $\mathring{A}$  der inneren Punkte von  $A$
- **Abgeschlossene Hülle** von  $A$ : Menge  $\overline{A} \subset X$ , die *nicht* äußere Punkte sind

## Hausdorffsches Trennungsaxiom

- **Hausdorffsch** (top. Raum  $(X, \mathcal{O})$ ):  $\forall p \neq q \in X \exists U \ni p, V \ni q : U \cap V = \emptyset$  (Umgebungen  $U, V$ )
- **Hausdorffsche Räume:**
  - Metrische Räume (über Dreiecks-Ugl.)
  - $(\mathbb{R}, \mathcal{O}_s)$ , weil  $\mathcal{O}_s$  von Metrik induziert wird
  - Teilraum von Hausdorff-Raum
  - Produkt von Hausdorff-Räumen bzgl. Produkttopologie

## Stetigkeit

- **Stetigkeit** (zwischen top. Räumen  $(X, \mathcal{O}_X), (Y, \mathcal{O}_Y)$ ):  $f : X \rightarrow Y$  stetig falls Urbilder offener Mengen in  $Y$  offen sind in  $X$
- **Homöomorphismus** (zw. top. Räumen):  $f : X \rightarrow Y$  bijektiv mit  $f, f^{-1}$  stetig  
 $\rightarrow X, Y$  homöomorph, falls  $\exists \text{Homö } f : X \rightarrow Y$  (schreibe  $X \cong Y$ )
  - *Homöomorphismengruppe:* Identität, Verkettungen, Inverse von Homö sind Homö  
 $\rightarrow$  Gruppe
- **Wichtige Homöomorphismen:**
  - $[0, 1] \cong [a, b]$  ( $a < b \in \mathbb{R}$ )
  - $S^n \setminus \{(0, \dots, 0, 1)\} \cong \mathbb{R}^n$  (also  $S^n$  ohne “Nordpol”)

## Zusammenhang

- **Definition:**  $(X, \mathcal{O})$  zusammenhängend, falls  $\emptyset$  und  $X$  die einzigen offen-abgeschlossenen Teilmengen sind  
 $\Leftrightarrow X$  ist *nicht* disjunkte Vereinigung von 2 offenen, nichtleeren Mengen
- **Eigenschaften:**
  - $A$  zusammenhängend  $\Rightarrow \overline{A}$  ist zusammenhängend
  - $A, B$  zusammenhängend,  $A \cap B \neq \emptyset \Rightarrow A \cup B$  zusammenhängend

## Zusammenhangskomponente

- **Definition:**  $Z(x) =$  Vereinigung aller zusammenhängender Teilmengen, die  $x$  enthalten
- **Eigenschaften:**
  - $Z(X) =$  disjunkte Zerlegung von  $X$
  - Elemente von  $Z(X) =$  zusammenhängend

## Weg-Zusammenhang

- **Definition:**  $(X, \mathcal{O})$  weg-zusammenhängend  
 $\Leftrightarrow \forall p, q \in X \exists \text{Weg } \alpha : [0, 1] \rightarrow X : \alpha(0) = p \wedge \alpha(1) = q$
- **Eigenschaften:**
  - $X$  weg-zusammenhängend  $\Rightarrow X$  zusammenhängend
  - Stetige Bilder von (weg-)zusammenhängenden Räumen sind es auch
  - Ein (nicht) zusammenhängender Raum kann nur zu einem (nicht) zusammenhängenden Raum homöomorph sein

## Kompaktheit

- **Definition:**  $(X, \mathcal{O})$  kompakt  $\Leftrightarrow$  jede offene  $X$ -Überdeckung besitzt *endliche* Teilüberdeckung:  
$$X = \bigcup_{i \in I} U_i, U_i \text{ offen} \Rightarrow \exists i_1, \dots, i_k \in I : X = U_{i_1} \cup \dots \cup U_{i_k}$$
- **Lokal kompakt:** Jeder Punkt von  $X$  besitzt kompakte Umgebung
- **Eigenschaften:**
  - Man kann von lokale auf globale Eigenschaften schließen
  - $\rightarrow X$  kompakt,  $f : X \rightarrow \mathbb{R}$  lokal beschränkt  $\Rightarrow f$  beschränkt
  - Stetige Bilder kompakter Räume sind kompakt
  - Abgeschlossene Teilräume kompakter Räume sind kompakt
  - Produkte kompakter Räume sind kompakt
  - Kompakte Mengen in Hausdorff-Räumen sind abgeschlossen