# Classification MNIST avec PCA et SVM

Ce notebook illustre l'utilisation d'une **Analyse en Composantes Principales (PCA)** pour réduire la dimension du jeu de données MNIST, suivie de l'entraînement et de l'évaluation d'un classifieur **SVM** (Support Vector Machine) sur les données transformées.

# 1. Importer les bibliothèques et charger MNIST

#### Ce que nous faisons :

- 1. Importer les bibliothèques Python nécessaires : NumPy, matplotlib, seaborn et les utilitaires de scikit-learn.
- 2. Récupérer le jeu de données MNIST via OpenML.

À la fin de cette étape, nous aurons :

- X : nos données (images),
- y : les étiquettes (chiffres de 0 à 9).

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import seaborn as sns
from sklearn.decomposition import PCA
from sklearn.svm import SVC
from sklearn.model_selection import train_test_split
from sklearn.preprocessing import StandardScaler
from sklearn.datasets import fetch_openml
from sklearn.metrics import accuracy_score, classification_report

# Charger Le jeu de données MNIST depuis OpenML
mnist = fetch_openml('mnist_784', version=1)

# Convertir Les données en float32 et les étiquettes en int
X, y = mnist.data.astype(np.float32), mnist.target.astype(int)
```

# 2. Normaliser les données

#### Ce que nous faisons :

- Diviser chaque pixel par 255.0 afin que les valeurs soient comprises entre **0** et **1**.
- La normalisation facilite l'entraînement et améliore souvent les performances du modèle.

```
In [2]: # Normalisation des données
X /= 255.0
```

# 3. Réduction de dimension avec PCA

#### Ce que nous faisons :

- 1. Réduire la dimension de 784 à 50.
- 2. La PCA aide à capturer l'essentiel de la variance en moins de dimensions, rendant l'entraînement plus rapide et parfois tout aussi précis.

### Pourquoi 50?

C'est un choix assez courant pour MNIST : un compromis entre la perte d'information et la vitesse de calcul.

```
In [3]: pca = PCA(n_components=50)
X_pca = pca.fit_transform(X)
```

# 4. Séparer en données d'entraînement et de test

### Ce que nous faisons :

- Réserver 20 % des données pour le test afin de vérifier la capacité de généralisation du modèle.
- Utiliser train\_test\_split avec un random\_state pour rendre les résultats reproductibles.

```
In [4]: X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(X_pca, y, test_size=0.2, ran
```

### 5. Entraîner un classifieur SVM

#### Ce que nous faisons :

- 1. Créer un SVC (Support Vector Classifier) avec un noyau RBF.
- 2. Régler le paramètre C=10, souvent efficace pour MNIST.
- 3. Ajuster (fit) le modèle sur nos données d'entraînement.

#### Pourquoi un SVM?

Les SVM peuvent donner de très bons résultats sur des tâches de classification d'images (y compris MNIST), surtout avec un noyau approprié et des données prétraitées.

# 6. Prédictions et évaluation du modèle

### Ce que nous faisons :

1. Prédire les étiquettes sur les données de test.

- 2. Calculer la **précision (accuracy)** et afficher un **rapport de classification** (précision, rappel, F1-score).
- 3. Afficher ces résultats pour évaluer les performances du modèle.

### Pourquoi évaluer?

Il est important de vérifier que le modèle a appris correctement et qu'il est capable de généraliser sur de nouvelles données.

```
In [6]: y pred = svm model.predict(X test)
       accuracy = accuracy_score(y_test, y_pred)
       print(f"Taux de précision (SVM après PCA) : {accuracy * 100:.2f}%")
       print(classification_report(y_test, y_pred))
      Taux de précision (SVM après PCA) : 98.54%
                 precision recall f1-score
                                            support
               0
                      0.99
                             0.99
                                      0.99
                                              1343
                     0.99
                             0.99
               1
                                      0.99
                                              1600
               2
                     0.97
                             0.99
                                     0.98
                                              1380
                             0.98
               3
                    0.98
                                     0.98
                                              1433
                                    0.98
0.99
0.99
                             0.99
                                              1295
               4
                     0.98
                    0.99
                             0.98
                                             1273
               5
               6
                    0.99
                             0.99
                                              1396
                                     0.99
               7
                    0.98
                             0.99
                                              1503
                             0.99
0.98 0.98
0.97 0.00
                     0.98
               8
                                              1357
                             0.97
                     0.98
                                      0.98
                                              1420
                                      0.99 14000
         accuracy
                   0.99 0.99
                                      0.99
                                              14000
        macro avg
                                    0.99
      weighted avg
                     0.99
                             0.99
                                              14000
```

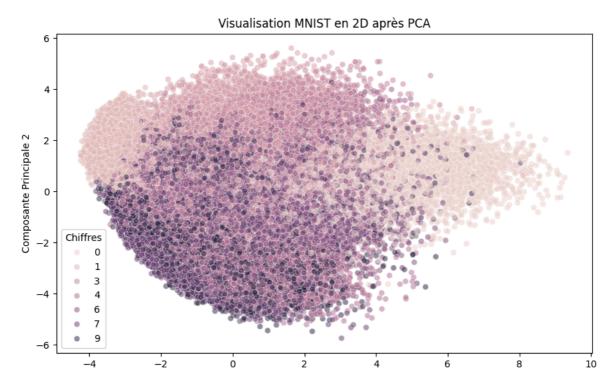
# 7. Visualisation en 2D

#### Ce que nous faisons :

- Réduire les données à **2 composantes principales** pour les représenter sous forme de nuage de points (scatter plot).
- Il est normal que les chiffres se mélangent un peu en 2D car MNIST nécessite généralement plus de dimensions pour une bonne séparation.

```
In [7]: pca_2d = PCA(n_components=2)
X_pca_2d = pca_2d.fit_transform(X)

plt.figure(figsize=(10, 6))
sns.scatterplot(x=X_pca_2d[:, 0], y=X_pca_2d[:, 1], hue=y, alpha=0.5)
plt.xlabel("Composante Principale 1")
plt.ylabel("Composante Principale 2")
plt.title("Visualisation MNIST en 2D après PCA")
plt.legend(title="Chiffres")
plt.show()
```



# 8. Comparaison de différents paramètres du SVM et visualisation

Composante Principale 1

Dans cette section, nous allons tester plusieurs **noyaux** (kernel) et plusieurs valeurs de **C** pour notre SVM, puis afficher un graphique pour observer l'impact de ces variations sur la précision (accuracy) en test.

• Noyaux testés: linear, rbf, poly

• Valeurs de C testées : 0.1, 1, 10

# Pourquoi ces choix?

- Le noyau (kernel) détermine la fonction de transformation utilisée par le SVM.
- Le paramètre C contrôle la marge d'erreur tolérée : une valeur plus élevée de C cherche davantage à éviter les erreurs sur l'ensemble d'entraînement (risque de surapprentissage), tandis qu'une valeur plus faible de C est plus tolérante (potentiellement moins précise, mais parfois mieux généralisée).

Après avoir entraîné chaque configuration, nous calculerons la précision sur l'ensemble de **test**. Finalement, nous afficherons des graphes pour comparer les résultats obtenus.

```
In [10]: from sklearn.decomposition import PCA

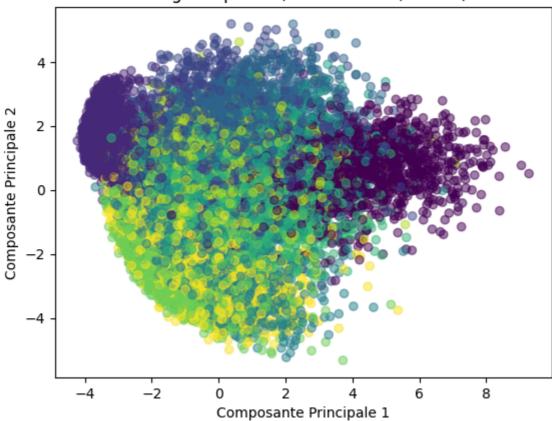
# Projection en 2D (PCA)
pca_2d = PCA(n_components=2)
X_train_2d = pca_2d.fit_transform(X_train)
X_test_2d = pca_2d.transform(X_test)
```

Cellule: SVM (kernel=linear, C=0.1)

```
In [11]: from sklearn.svm import SVC
         from sklearn.metrics import accuracy_score
         import matplotlib.pyplot as plt
         # SVM linéaire avec C=0.1
         svm_lin_01 = SVC(kernel='linear', C=0.1)
         svm_lin_01.fit(X_train, y_train)
         # Prédiction
         y_pred_lin_01 = svm_lin_01.predict(X_test)
         acc_lin_01 = accuracy_score(y_test, y_pred_lin_01)
         print("Précision (kernel=linear, C=0.1) :", acc_lin_01)
         # Visualisation PCA 2D
         plt.figure()
         plt.scatter(X_test_2d[:, 0], X_test_2d[:, 1], c=y_pred_lin_01, alpha=0.5)
         plt.title("Nuage de points (kernel=linear, C=0.1)")
         plt.xlabel("Composante Principale 1")
         plt.ylabel("Composante Principale 2")
         plt.show()
```

Précision (kernel=linear, C=0.1) : 0.9323571428571429

# Nuage de points (kernel=linear, C=0.1)



# SVM (kernel=linear, C=0.1)

- Un **C** faible (0.1) autorise davantage d'erreurs sur l'entraînement (faible pénalisation).
- Peut engendrer un **sous-apprentissage** si la frontière linéaire ne suffit pas à bien séparer les chiffres.
- La **précision** obtenue est souvent assez modeste.

### Cellule: SVM (kernel=linear, C=1)

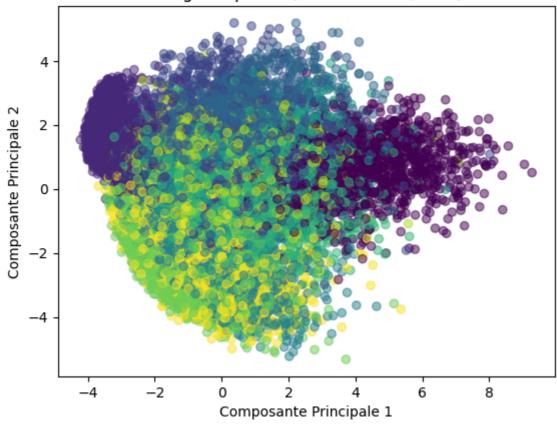
```
In [12]: svm_lin_1 = SVC(kernel='linear', C=1)
    svm_lin_1.fit(X_train, y_train)

y_pred_lin_1 = svm_lin_1.predict(X_test)
    acc_lin_1 = accuracy_score(y_test, y_pred_lin_1)
    print("Précision (kernel=linear, C=1) :", acc_lin_1)

plt.figure()
    plt.scatter(X_test_2d[:, 0], X_test_2d[:, 1], c=y_pred_lin_1, alpha=0.5)
    plt.title("Nuage de points (kernel=linear, C=1)")
    plt.xlabel("Composante Principale 1")
    plt.ylabel("Composante Principale 2")
    plt.show()
```

Précision (kernel=linear, C=1) : 0.9333571428571429

### Nuage de points (kernel=linear, C=1)



# SVM (kernel=linear, C=1)

- Un **C** plus grand (1) renforce la pénalisation des erreurs et réduit le sousapprentissage.
- On obtient généralement une **meilleure précision** qu'avec C=0.1, mais le noyau linéaire reste limité pour MNIST.
- La frontière linéaire n'est pas toujours assez flexible pour classer tous les chiffres.

# Cellule: SVM (kernel=rbf, C=1)

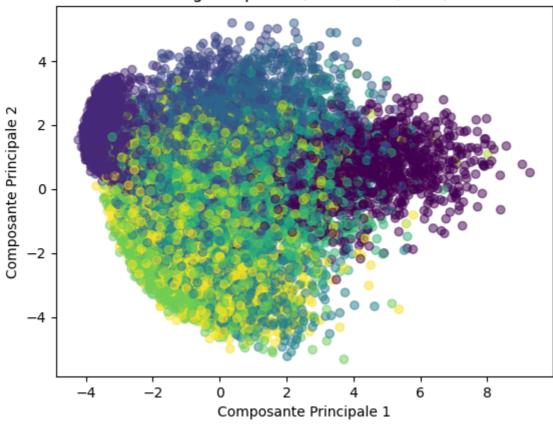
```
In [13]: svm_rbf_1 = SVC(kernel='rbf', C=1)
    svm_rbf_1.fit(X_train, y_train)

y_pred_rbf_1 = svm_rbf_1.predict(X_test)
    acc_rbf_1 = accuracy_score(y_test, y_pred_rbf_1)
    print("Précision (kernel=rbf, C=1) :", acc_rbf_1)

plt.figure()
    plt.scatter(X_test_2d[:, 0], X_test_2d[:, 1], c=y_pred_rbf_1, alpha=0.5)
    plt.title("Nuage de points (kernel=rbf, C=1)")
    plt.xlabel("Composante Principale 1")
    plt.ylabel("Composante Principale 2")
    plt.show()
```

Précision (kernel=rbf, C=1) : 0.9806428571428571

### Nuage de points (kernel=rbf, C=1)



# SVM (kernel=rbf, C=1)

- Le **noyau RBF** (Radial Basis Function) gère mieux la non-linéarité.
- Sur MNIST, il améliore souvent la **précision** par rapport au linéaire.
- C=1 propose un compromis régularisation/flexibilité correct, les performances sont déjà satisfaisantes.

# Cellule: SVM (kernel=rbf, C=10)

```
In [14]: svm_rbf_10 = SVC(kernel='rbf', C=10)
    svm_rbf_10.fit(X_train, y_train)

y_pred_rbf_10 = svm_rbf_10.predict(X_test)
    acc_rbf_10 = accuracy_score(y_test, y_pred_rbf_10)
```

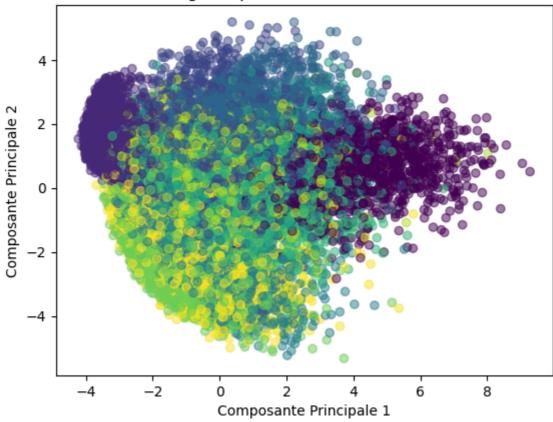
3/21/25, 10:04 AM mnist pca sym

```
print("Précision (kernel=rbf, C=10) :", acc_rbf_10)

plt.figure()
plt.scatter(X_test_2d[:, 0], X_test_2d[:, 1], c=y_pred_rbf_10, alpha=0.5)
plt.title("Nuage de points (kernel=rbf, C=10)")
plt.xlabel("Composante Principale 1")
plt.ylabel("Composante Principale 2")
plt.show()
```

Précision (kernel=rbf, C=10) : 0.9853571428571428

### Nuage de points (kernel=rbf, C=10)



# SVM (kernel=rbf, C=10)

- Un **C** plus élevé (10) pénalise davantage les erreurs sur l'entraînement.
- Cela peut encore augmenter la précision (si le surapprentissage n'est pas trop fort).
- Sur MNIST, la combinaison RBF + C relativement élevé est souvent performante.

# Cellule: SVM (kernel=poly, C=1)

```
In [15]: svm_poly_1 = SVC(kernel='poly', C=1)
    svm_poly_1.fit(X_train, y_train)

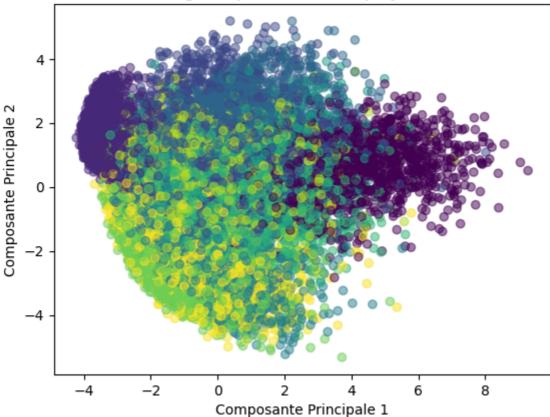
y_pred_poly_1 = svm_poly_1.predict(X_test)
    acc_poly_1 = accuracy_score(y_test, y_pred_poly_1)
    print("Précision (kernel=poly, C=1) :", acc_poly_1)

plt.figure()
    plt.scatter(X_test_2d[:, 0], X_test_2d[:, 1], c=y_pred_poly_1, alpha=0.5)
    plt.title("Nuage de points (kernel=poly, C=1)")
    plt.xlabel("Composante Principale 1")
```

```
plt.ylabel("Composante Principale 2")
plt.show()
```

Précision (kernel=poly, C=1) : 0.9814285714285714

### Nuage de points (kernel=poly, C=1)



# SVM (kernel=poly, C=1)

- Le noyau **poly** propose une séparation polynomiale.
- C=1 garde une régularisation intermédiaire ; les performances peuvent être bonnes, parfois équivalentes au RBF.
- Le **degré** polynominal (3 par défaut) joue un rôle important, même si on ne le modifie pas ici.

# Cellule: SVM (kernel=poly, C=10)

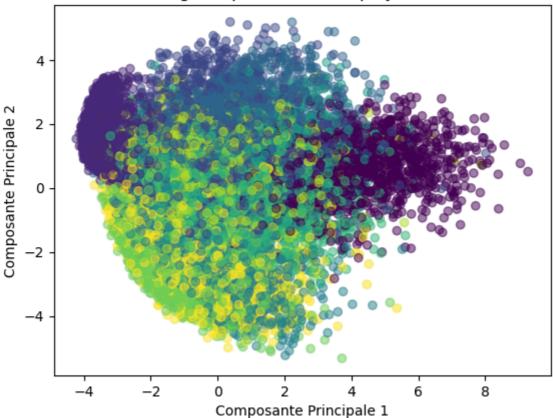
```
In [16]: svm_poly_10 = SVC(kernel='poly', C=10)
svm_poly_10.fit(X_train, y_train)

y_pred_poly_10 = svm_poly_10.predict(X_test)
acc_poly_10 = accuracy_score(y_test, y_pred_poly_10)
print("Précision (kernel=poly, C=10) :", acc_poly_10)

plt.figure()
plt.scatter(X_test_2d[:, 0], X_test_2d[:, 1], c=y_pred_poly_10, alpha=0.5)
plt.title("Nuage de points (kernel=poly, C=10)")
plt.xlabel("Composante Principale 1")
plt.ylabel("Composante Principale 2")
plt.show()
```

Précision (kernel=poly, C=10) : 0.9827142857142858

### Nuage de points (kernel=poly, C=10)



# SVM (kernel=poly, C=10)

- Ici, on renforce la pénalisation (C=10) avec un noyau polynominal.
- Peut conduire à de meilleurs résultats ou à un **surapprentissage**, selon les données et le degré.
- 1

# Conclusion générale

- **kernel=linear**: utile si les données sont très bien séparables par un hyperplan, mais reste parfois trop limité pour MNIST.
- **kernel=rbf** : souvent un très bon choix pour MNIST, grâce à la **flexibilité** du noyau RBF à modéliser des frontières complexes.
- **kernel=poly**: peut approcher ou égaler la performance RBF, mais **dépend fortement** du degré polynominal et d'autres hyperparamètres.
- Paramètre C : plus il est élevé, plus on pénalise les erreurs sur l'entraînement. Cela peut améliorer la précision, mais attention au risque de surapprentissage si la valeur de C est trop grande.

In [ ]: