§11. Shodná zobrazení v \mathbb{E}_3

Def: Shodným zobrazením v prostoru (shodností v prostoru) nazýváme zobrazení Z : $E_3 \to E_3$ jestliže platí:

$$\forall X, Y \in \mathbb{E}_3 : |Z(X)Z(Y)| = |XY|$$

Pozn: 1) Nejjednodušším shodným zobrazením v E_3 je identita.

2) Shodná zobrazení v E_3 mají stejné vlastnosti jako v E_2 .

V.11.1.: Platí:

1. Každé shodné zobrazení je bijekce.

2. Inverzní zobrazení k shodnému zobrazení je rovněž shodné.

Pozn: 1) Obrazem libovolné bodové množiny (útvaru) je táž bodová množina. Tedy obrazem úsečky je úsečka, polopřímky polopřímka,...

2) Shodné zobrazení v E_3 zachovává vzájemnou polohu přímek, rovin, přímek a rovin.

V.11.2.: Nechť $p,q\subset\mathbb{E}_3$ jsou přímky nechť $\alpha,\beta\subset\mathbb{E}_3$ jsou roviny a nechť $Z:\mathbb{E}_3\to\mathbb{E}_3$ je shodné zobrazení.

Nechť
$$p'=Z(p), q'=Z(q); \alpha'=Z(\alpha); \beta'=Z(\beta),$$
 pak platí:

• *p*...