

#### Autoencoders

PhD(e). Jonnatan Arias Garcia – jonnatan.arias@utp.edu.co – jariasg@uniquindio.edu.co

PhD. David Cardenas peña - dcardenasp@utp.edu.co

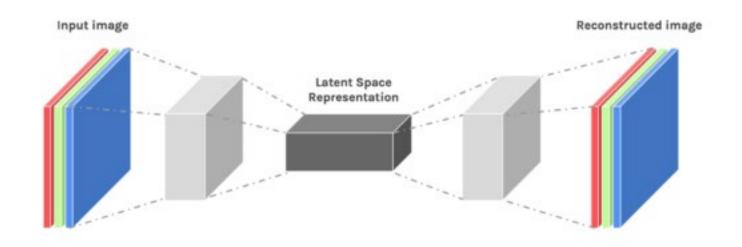
PhD. Hernán Felipe Garcia - hernanf.garcia@udea.edu.co

#### Autoenconders

- El aprendizaje supervisado utiliza etiquetas explícitas/salida correcta para entrenar una red.
  - Por ejemplo, clasificación de imágenes.
- El aprendizaje no supervisado se basa únicamente en datos.
  - Por ejemplo, embeddings de palabras CBOW y skip-gram: la salida se determina implícitamente a partir del orden de las palabras en los datos de entrada.
  - El punto clave es producir un embedding útil de palabras.
  - El embedding codifica la estructura, como la similitud de palabras y algunas relaciones.
  - Todavía es necesario definir una pérdida: esta es una supervisión implícita.

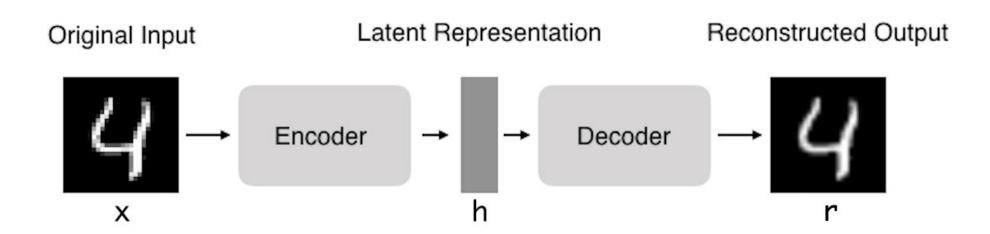
#### Autoenconders

- Los autocodificadores están diseñados para reproducir su entrada, especialmente para imágenes.
  - El punto clave es reproducir la entrada de una codificación aprendida.



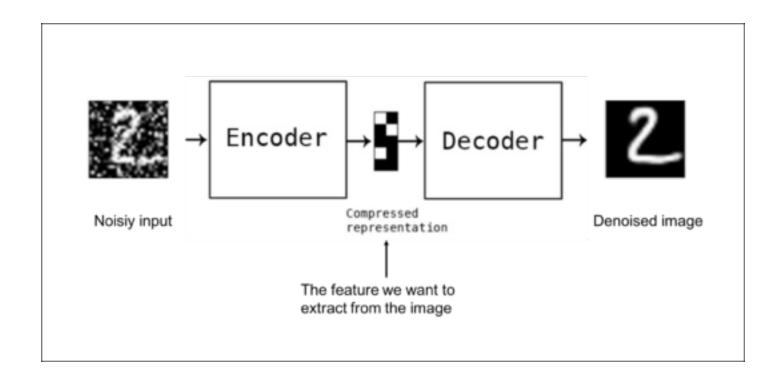
#### Autoenconders: Estructura

- Codificador (Encoder): comprime la entrada en un espacio latente de dimensiones generalmente más pequeñas. h = f(x)
- Decodificador (Decoder): reconstruye la entrada a partir del espacio latente. r = g(f(x)) con r lo más cerca posible de x



#### Autoenconders: Aplicaciones

• Eliminación de ruido: ingrese imagen limpia + ruido y entrene para reproducir la imagen limpia.



### Autoenconders: Aplicaciones

• Coloración de imágenes: ingrese blanco y negro y entrene para producir imágenes en color



# Autoenconders: Aplicaciones

• Remover marcas de agua







### Autoenconders: Propiedades

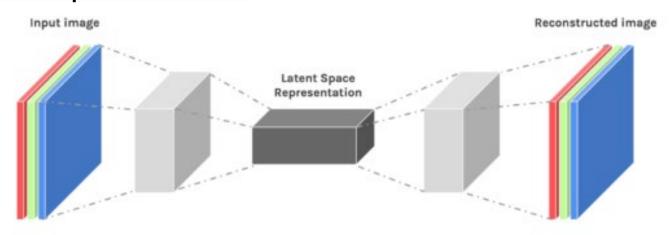
- Datos específicos: los codificadores automáticos solo pueden comprimir datos similares a los que se han entrenado.
- Con pérdidas (Lossy): Las salidas descomprimidas se degradarán en comparación con las entradas originales.
- Aprendizaje automáticamente a partir de ejemplos: Es fácil entrenar instancias especializadas del algoritmo que funcionarán bien en un tipo específico de entrada.

### Autoenconders: Capacidad

- Al igual que con otras NN, el sobreajuste es un problema cuando la capacidad es demasiado grande para los datos.
- Los autocodificadores abordan esto a través de una combinación de:
  - Capa de cuello de botella: menos grados de libertad que en las salidas posibles.
  - Entrenamiento para eliminar el ruido.
  - Dispersión a través de la regularización.
  - Penalización contractiva.

### Autoenconders: Bottleneck layer

- Supongamos que las imágenes de entrada son *nxn* y el espacio latente es *m < nxn*.
- Entonces el espacio latente no es suficiente para reproducir todas las imágenes.
- Necesita aprender una codificación que capture las características importantes de los datos de entrenamiento, suficientes para una reconstrucción aproximada.



## Bottleneck layer en Keras

- input\_img = Input(shape=(784,))
- encoding\_dim = 32
- encoded = Dense(encoding\_dim, activation='relu')(input\_img)
- decoded = Dense(784, activation='sigmoid')(encoded)
- autoencoder = Model(input\_img, decoded)
- Maps 28x28 images into a 32 dimensional vector.
- Can also use more layers and/or convolutions.



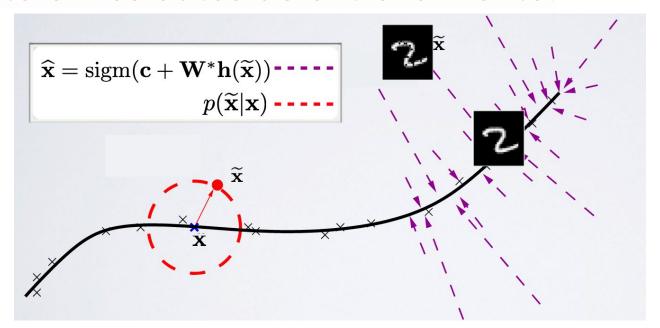
#### **Autoencoders: Denoising**

- El autoencoder básico se entrena para minimizar la pérdida entre x y la reconstrucción g(f(x)).
- Los autoencoders de eliminación de ruido se entrenan para minimizar la pérdida entre x y g(f(x+w)), donde w es ruido aleatorio.
- Las mismas arquitecturas posibles, diferentes datos de entrenamiento. Kaggle tiene un conjunto de datos sobre documentos dañados.



### **Autoencoders: Denoising**

- Los autoencoders de eliminación de ruido no pueden simplemente memorizar la relación de entrada y salida.
- De forma intuitiva, un autoencoder de eliminación de ruido aprende una proyección de una vecindad de nuestros datos de entrenamiento en los datos de entrenamiento.



### **Sparse Autoencoders**

- Construye una función de pérdida para penalizar las activaciones dentro de una capa.
- Normalmente regularizar los pesos de una red, no las activaciones.
- Los nodos individuales de un modelo entrenado que se activan dependen de los datos.
  - Diferentes entradas darán como resultado activaciones de diferentes nodos a través de la red.
- Active selectivamente las regiones de la red en función de los datos de entrada.

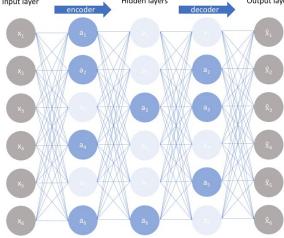
### **Sparse Autoencoders**

- Construya una función de pérdida para penalizar las activaciones de la red.
  - **Regularización L1:** Penaliza el valor absoluto del vector de activaciones a en la capa h para observación I

$$\mathcal{L}\left(x,\hat{x}\right) + \lambda \sum_{i} \left| a_{i}^{(h)} \right|$$

• **Divergencia KL:** Utilice la entropía cruzada entre la activación media y la activación deseada

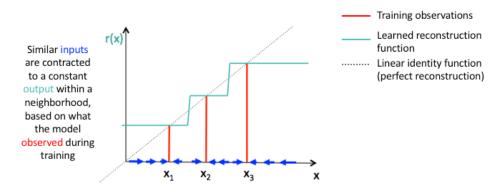
$$\mathcal{L}\left(x,\hat{x}\right) + \sum_{j} KL\left(\rho||\hat{\rho}_{j}\right)$$



#### **Autoencoders Contractivos**

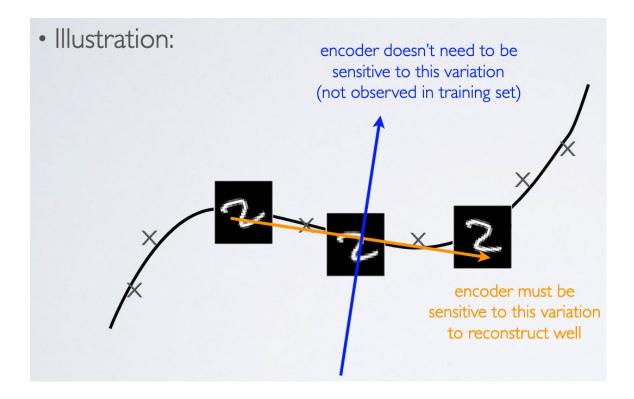
- Organice entradas similares para que tengan activaciones similares.
  - Es decir, la derivada de las activaciones de la capa oculta es pequeña con respecto a la entrada.
- Los autoencoders de eliminación de ruido hacen que la función de reconstrucción (codificador + decodificador) resista pequeñas perturbaciones de la entrada
- Los autoencoders contractivos hacen que la función de extracción de características (es decir, el codificador) resista las perturbaciones infinitesimales de la entrada.

$$\mathcal{L}\left(x,\hat{x}\right) + \lambda \sum_{i} \left\| \nabla_{x} a_{i}^{(h)}\left(x\right) \right\|^{2}$$



#### **Autoencoders Contractivos**

• Los autocodificadores contractivos hacen que la función de extracción de características (es decir, el codificador) resista las perturbaciones infinitesimales de la entrada.



#### **Autoencoders Contractivos**

- Tanto el autoencoders (AE) de eliminación de ruido como el autoencoders contractivo pueden funcionar bien
  - Ventaja de eliminar el ruido del codificador automático: más simple de implementar, requiere agregar una o dos líneas de código al codificador automático normal, sin necesidad de calcular Jacobian de la capa oculta
  - Ventaja del AE contractivo: el gradiente es determinista, puede usar optimizadores de segundo orden (gradiente conjugado, LBFGS, etc.) podría ser más estable que el AE de eliminación de ruido, que utiliza un gradiente muestreado.
- Para obtener más información sobre los AE's contractivos: }
  - Autocodificadores contractivos: invariancia explícita durante la extracción de características. Salah Rifai, Pascal Vincent, Xavier Muller, Xavier Glorot y Yoshua Bengio, 2011.