A partir de la siguiente definición:

```
Graph = Array(n,LinkedList())
```

Donde **Graph** es una representación de un grafo **simple** mediante listas de adyacencia resolver los siguiente ejercicios

### Ejercicio 1

Implementar la función crear grafo que dada una lista de vértices y una lista de aristas cree un grafo con la representación por Lista de Adyacencia.

### def createGraph(List, List)

Descripción: Implementa la operación crear grafo

**Entrada:** LinkedList con la lista de vértices y LinkedList con la lista de aristas donde por cada par de elementos representa una conexión

entre dos vértices.

Salida: retorna el nuevo grafo

```
import algo1
import dictionary
import linkedlist

def createGraph(V, A):
    G = dictionary.Dictionary(linkedlist.length(V))

arista = A.head

while arista != None:
    addEdge(arista.value, G)
    arista = arista.nextNode

return G
```

```
def addEdge(edge, G):
    if edge[0] > len(G.slots) or edge[1] > len(G.slots):
        return None
    slot1 = G.slots[edge[0] - 1]
    slot2 = G.slots[edge[1] - 1]
    slot1Inserted = False
    slot2Inserted = False
    if(slot1 == None):
        G.slots[edge[0] - 1] = linkedlist.LinkedList()
        G.slots[edge[0] - 1].head = linkedlist.Node()
        G.slots[edge[0] - 1].head.value = edge[1]
        slot1Inserted = True
    if(slot2 == None):
        G.slots[edge[1] - 1] = linkedlist.LinkedList()
        G.slots[edge[1] - 1].head = linkedlist.Node()
        G.slots[edge[1] - 1].head.value = edge[0]
        slot2Inserted = True
    if(not slot1Inserted):
        addEdgeAux(edge[0], edge[1], G)
    if(not slot2Inserted):
        addEdgeAux(edge[1], edge[0], G)
    return
```

## Ejercicio 2

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

### def existPath(Grafo, v1, v2):

**Descripción:** Implementa la operación existe camino que busca si existe un camino entre los vértices v1 y v2

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia, v1 y v2 vértices en el grafo.

Salida: retorna True si existe camino entre v1 y v2, False en caso contrario.

```
def existPath(G, v1, v2):
    visitedNodes = linkedlist.LinkedList()
    return existPathAux(G, v1, v2, visitedNodes)
def existPathAux(G, v1, v2, visitedNodes):
    if(v1 > len(G.slots) or v2 > len(G.slots)):
    if visitedNodes != None:
        if linkedlist.search(visitedNodes, v1) != None:
            return False
    found = findConnection(G, v1, v2)
    if found:
       return True
    linkedlist.add(visitedNodes, v1)
    node = G.slots[v1 - 1]
    node = node.head
    while node != None:
       found = existPathAux(G, node.value, v2, visitedNodes)
       if found:
            return True
       node = node.nextNode
def findConnection(G, v1, v2):
   node = G.slots[v1 - 1]
    if node == None:
       return False
    node = node.head
    while node != None:
       if(node.value == v2):
           return True
       node = node.nextNode
    return False
```

## Ejercicio 3

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def isConnected(Grafo):

Descripción: Implementa la operación es conexo

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia.

Salida: retorna True si existe camino entre todo par de vértices,

False en caso contrario.

```
def isConnected(G):
    for i in range(2, len(G.slots)):
        if existPath(G, 1, i) == False:
            return False
        return True
```

### Ejercicio 4

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

### def isTree(Grafo):

Descripción: Implementa la operación es árbol

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia.

Salida: retorna True si el grafo es un árbol.

```
def isTree(G):
    if not isConnected(G):
        return False
    edges = linkedlist.LinkedList()
    for i in range(len(G.slots)):
        node = G.slots[i]
        if node != None:
            node = node.head
        while node != None:
            linkedlist.add(edges, node)
            node = node.nextNode
    1 = linkedlist.length(edges)
    1 = 1/2
    if len(G.slots) - 1 == 1:
        return True
    else:
        return False
```

## Ejercicio 5

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def isComplete(Grafo):

Descripción: Implementa la operación es completo

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia.

Salida: retorna True si el grafo es completo.

**Nota:** Tener en cuenta que un grafo es completo cuando existe una arista entre todo par de vértices.

```
def isComplete(G):
    length = len(G.slots)
    for i in range(0, length):
        adjacencyList = G.slots[i]
        if adjacencyList == None:
            return False
        if(linkedlist.length(adjacencyList) != length - 1):
            return True
        return True
```

### Ejercicio 6

Implementar una función que dado un grafo devuelva una lista de aristas que si se eliminan el grafo se convierte en un árbol. Respetar la siguiente especificación.

### def convertTree(Grafo)

Descripción: Implementa la operación es convertir a árbol Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia.

Salida: LinkedList de las aristas que se pueden eliminar y el grafo

resultante se convierte en un árbol.

# Parte 2

## Ejercicio 7

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def countConnections(Grafo):

Descripción: Implementa la operación cantidad de componentes conexas

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia.

Salida: retorna el número de componentes conexas que componen el

grafo.

## Ejercicio 8

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

### def convertToBFSTree(Grafo, v):

Descripción: Convierte un grafo en un árbol BFS

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia, v vértice que representa la raíz del árbol

**Salida:** Devuelve una Lista de Adyacencia con la representación BFS del grafo recibido usando **v** como raíz.

```
f convertToBFSTree(G, v):
    A = linkedlist.LinkedList()
    V = linkedlist.LinkedList()
 visitedNodes = linkedlist.LinkedList()
 linkedlist.add(visitedNodes, v)
 longitud = len(G.slots)
 newGraph = dictionary.Dictionary(longitud)
 #Inicializo todos los vértice
for i in range(0, longitud):
     newGraph.slots[i] = linkedlist.LinkedList()
      linkedlist.add(newGraph.slots[i], None)
      linkedlist.add(newGraph.slots[i], 0)
      linkedlist.add(newGraph.slots[i], "White")
 queue = linkedlist.LinkedList()
 myqueue.enqueue(queue, v-1)
 currentNode = queue.head
 while currentNode != None:
     if(newGraph.slots[currentNode.value].head.value == "White"):
         father = currentNode.value
          newGraph.slots[father].head.value = "Grey"
          son = G.slots[father]
           myqueue.dequeue(queue)
               if linkedlist.search(visitedNodes, son.value) == None:
                   createEdge(father + 1, son.value, A)
                    myqueue.enqueue(queue, son.value-1)
                   newGraph.slots[son.value - 1].head.nextNode.value = newGraph.slots[father].head.nextNode.value + 1
newGraph.slots[son.value - 1].head.nextNode.nextNode.value = currentNode.value
               son = son.nextNode
           newGraph.slots[father].head.value = "Black"
 currentNode = myqueue.firstEntrance(queue)
adjacencyList = createGraph(V, A)
  return newGraph, adjacencyList
```

# Ejercicio 9

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def convertToDFSTree(Grafo, v):

Descripción: Convierte un grafo en un árbol DFS

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia, v vértice que representa la raíz del árbol

**Salida:** Devuelve una Lista de Adyacencia con la representación DFS del grafo recibido usando  ${\bf v}$  como raíz.

```
f convertToDFSTree(G, v):
    longitud = len(G.slots)
   newGraph = dictionary.Dictionary(longitud)
    for i in range(longitud):
       newGraph.slots[i] = linkedlist.LinkedList()
       linkedlist.add(newGraph.slots[i], None)
       linkedlist.add(newGraph.slots[i], 0)
       linkedlist.add(newGraph.slots[i], "White")
   visitedNodes = linkedlist.LinkedList()
   edges = linkedlist.LinkedList()
   vertex = linkedlist.LinkedList()
   createVertex(vertex, len(G.slots))
   DFSVisit(G, v, visitedNodes, edges, newGraph)
   A = createGraph(vertex, edges)
def DFSVisit(G, slot, visitedNodes, edges, newGraph):
    son = G.slots[slot]
    if son == None:
   son = son.head
   linkedlist.add(visitedNodes, slot+1)
   while True:
       if(linkedlist.search(visitedNodes, son.value) != None):
           son = son.nextNode
           son = son.value
           newGraph.slots[son -1].head.nextNode.nextNode.value = slot
           createEdge(slot+1, son, edges)
           break
        if son == None:
            return
    contador = 0
    DFSVisit(G, son-1, visitedNodes, edges, newGraph)
    DFSVisit(G, newGraph.slots[son-1].head.nextNode.nextNode.value, visitedNodes, edges, newGraph)
```

# Ejercicio 10

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

### def bestRoad(Grafo, v1, v2):

Descripción: Encuentra el camino más corto, en caso de existir, entre dos vértices.

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia, v1 y v2

vértices del grafo.

Salida: retorna la lista de vértices que representan el camino más corto entre v1 y v2. La lista resultante contiene al inicio a v1 y al final a v2. En caso que no exista camino se retorna la lista vacía.

```
def bestRoad(G, v1, v2):
    if not existPath(G, v1, v2):
        return None
    newGraph, _ = convertToBFSTree(G, v1)
    son = v2 - 1
    vertexList = linkedlist.LinkedList()
    while True:
        father = newGraph.slots[son].head.nextNode.nextNode.value
        son = father
        if son == v1 - 1:
             return vertexList
              linkedlist.add(vertexList, father + 1)
```

## Ejercicio 11 (Opcional)

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

def isBipartite(Grafo):

Descripción: Implementa la operación es bipartito

Entrada: Grafo con la representación de Lista de Adyacencia.

Salida: retorna True si el grafo es bipartito.

NOTA: Un grafo es **bipartito** si no tiene ciclos de longitud impar.

# Ejercicio 12

Demuestre que si el grafo G es un árbol y se le agrega una arista nueva entre cualquier par de vértices se forma exactamente un ciclo y deja de ser un árbol.

Por propiedad, un árbol de k vértices tiene k-1 aristas. Si agregamos una arista entre cualquier par de vértices, rompemos esa propiedad y crearemos un ciclo ya que crearemos un camino en el que no se repita ningún vértice (por la propiedad del árbol) salvo 1 que pertenece al ciclo formado por la nueva arista.

## Ejercicio 13

Demuestre que si la arista (u,v) no pertenece al árbol BFS, entonces los niveles de u y v difieren a lo sumo en 1.

Si una arista (u,v) no pertenece a un árbol BFS es porque en el grafo no están relacionados de forma directa (es decir, con una arista), entonces como mínimo habrán 2 aristas entre u y v, ya que el caso más cercano entre u y v sería que u sea padre de algún nodo x, que este a su vez sea padre del nodo u.

### Parte 3

### Ejercicio 14

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def PRIM(Grafo):

Descripción: Implementa el algoritmo de PRIM

Entrada: Grafo con la representación de Matriz de Adyacencia.

Salida: retorna el árbol abarcador de costo mínimo

```
visitedNodes = linkedlist.LinkedList()
nodesToVisit = linkedlist.LinkedList()
lenght = len(G.slots)
linkedlist.add(nodesToVisit, 0)
linkedlist.add(visitedNodes, 0)
newEdges = linkedlist.LinkedList()
while linkedlist.length(newEdges) < lenght-1:</pre>
    node = nodesToVisit.head
    smallestValue = 1/math.tan(math.pi) * -1
    smallestNode = None
        nodeAux = G.slots[node.value].head
        while nodeAux != None:
            if nodeAux.value[0] < smallestValue and linkedlist.search(visitedNodes, nodeAux.value[1] - 1) == None:</pre>
                 smallestNode = nodeAux.value
                 smallestValue = smallestNode[0]
                 father = node.value
            nodeAux = nodeAux.nextNode
        node = node.nextNode
    print(smallestNode)
    print(father + 1)
    createWeightedEdge (\texttt{newEdges}, \texttt{smallestNode}[\emptyset], \texttt{father} + 1, \texttt{smallestNode}[1])
     linkedlist.add(visitedNodes, smallestNode[1] - 1)
     linkedlist.add(nodesToVisit, smallestNode[1] - 1)
newGraph = createWeightedGraph(lenght, newEdges)
return newGraph
```

# Ejercicio 15

Implementar la función que responde a la siguiente especificación.

#### def KRUSKAL(Grafo):

Descripción: Implementa el algoritmo de KRUSKAL

Entrada: Grafo con la representación de Matriz de Adyacencia.

Salida: retorna el árbol abarcador de costo mínimo

```
def KRUSKAL(G):
   nodesToVisit = linkedlist.LinkedList()
    lenght = len(G.slots)
    for i in range(lenght):
       node = G.slots[i].head
       while node != None:
            edge = algo1.Array(3)
            edge[0] = node.value[0]
            edge[1] = i + 1
            edge[2] = node.value[1]
            if nodesToVisit.head == None:
                linkedlist.add(nodesToVisit, edge)
                position = 0
                nodeToVisit = nodesToVisit.head
                while True:
                    if edge[0] <= nodeToVisit.value[0]:</pre>
                        linkedlist.insert(nodesToVisit, edge, position)
                        break
                    nodeToVisit = nodeToVisit.nextNode
                    if nodeToVisit == None:
                        linkedlist.insert(nodesToVisit, edge, position)
                        break
            node = node.nextNode
    linkedlist.printLinkedList(nodesToVisit)
    newEdges = linkedlist.LinkedList()
    addedEdges = 0
   node = nodesToVisit.head
   while linkedlist.length(newEdges) < lenght-1:</pre>
        if newEdges.head == None:
            createWeightedEdge(newEdges, node.value[0], node.value[1], node.value[2])
            addedEdges = 1
            if not existPath(auxGraph, node.value[1], node.value[2], "W"):
                createWeightedEdge(newEdges, node.value[0], node.value[1], node.value[2])
                addedEdges += 1
       auxGraph = createWeightedGraph(lenght, newEdges)
       node = node.nextNode
    newGraph = createWeightedGraph(lenght, newEdges)
   return newGraph
```

# Ejercicio 16

Demostrar que si la arista (u,v) de costo mínimo tiene un nodo en U y otro en V - U, entonces la arista (u,v) pertenece a un árbol abarcador de costo mínimo.

Supongamos que la arista (u, v) de costo mínimo tiene un nodo en U y otro en V - U, esto significa que la arista está en los conjuntos U y U - V. Si usamos el algoritmo de Kruskal, cuando observamos la arista (u, v), comprobamos si dichos nodos pertenecen a diferentes componentes conexas del árbol, de ser así se añade la arista (u, v) al AACM y se unen las componentes.

Como la arista pertenece a los conjuntos U y V - U, cuando se añade la arista al árbol, se une la componente conexa de u en U con la componente conexa de v en V - U, creando otro

componente conexo que contiene a U y V - U, además, la arista tiene el menor costo entre todas las demás que cruzan esa "frontera" entre conjuntos.

# Parte 4

# Ejercicio 17

Sea e la arista de mayor costo de algún ciclo de **G(V,A)**. Demuestre que existe un árbol abarcador de costo mínimo **AACM(V,A-e)** que también lo es de **G.** 

Si separamos el ciclo del grafo G en dos componentes conexas, repartiendo vértices del ciclo entre ambas componentes, y sabiendo que "e" es la arista de mayor costo, podemos unir las componentes conexas con aristas de menor costo (sabemos que existen porque es un ciclo). Por lo tanto, podemos concluir que e no pertenece al AACM.

## Ejercicio 18

Demuestre que si unimos dos **AACM** por un arco (arista) de costo mínimo el resultado es un nuevo **AACM**. (Base del funcionamiento del algoritmo de **Kruskal**)

Si tenemos dos AACM T1 y T2, y los queremos unir, tendríamos un nuevo AACM T. T cumple con la propiedad de vértices y aristas de un árbol ya que T1 tiene v1 vértices y T2 tiene v2 vértices, y tienen a1 y a2 aristas respectivamente, sabemos que a1 = v1 - 1 y a2 = v2 - 1, al unir estos árboles mediante una nueva arista tendríamos v = v1 + v2 vértices y v = v1 + v2 v

# Ejercicio 19

Explique qué modificaciones habría que hacer en el algoritmo de Prim sobre el grafo no dirigido y conexo **G(V,A)**, o sobre la función de costo **c(v1,v2)-> R** para lograr:

1. Obtener un árbol de recubrimiento de costo máximo.

En vez de buscar la arista de menor peso que conecte los vértices y los componentes conexos, deberíamos buscar las aristas de mayor peso.

2. Obtener un árbol de recubrimiento cualquiera.

Podríamos obtener cualquier arista, puede ser aleatorio o simplemente la primera que encontremos.

3. Dado un conjunto de aristas  $E \in A$ , que no forman un ciclo, encontrar el árbol de recubrimiento mínimo  $G^c(V,A^c)$  tal que  $E \in A^c$ .

Podemos modificar la función de costo del grafo, asignándole costo 0 a todas las aristas de E y números mayores a 0 para las demás aristas.

### Ejercicio 20

Sea **G<V, A>** un grafo conexo, no dirigido y ponderado, donde todas las aristas tienen el mismo costo. Suponiendo que G está implementado usando matriz de adyacencia, haga en pseudocódigo un algoritmo  $O(V^2)$  que devuelva una matriz M de VxV donde: M[u, v] = 1 si  $(u,v) \in A$  y (u, v) estará obligatoriamente en todo árbol abarcador de costo mínimo de G, y cero en caso contrario.

Al tener todas las aristas el mismo costo, sólo tendríamos que construir un árbol que conecte todos los vértices de G y éste será de costo mínimo. Podríamos recorrer el grafo en BFS.

# Parte 5

### Ejercicio 21

Implementar el Algoritmo de Dijkstra que responde a la siguiente especificación

#### def shortestPath(Grafo, s, v):

Descripción: Implementa el algoritmo de Dijkstra

Entrada: Grafo con la representación de Matriz de Adyacencia, vértice de inicio s y destino v.

**Salida:** retorna la lista de los vértices que conforman el camino iniciando por  $\mathbf{s}$  y terminando en  $\mathbf{v}$ . Devolver NONE en caso que no exista camino entre  $\mathbf{s}$  y  $\mathbf{v}$ .

```
def shortestPath(G, start, end):
    start -= 1
    end -= 1
   distances = [float('inf')] * len(G.slots)
   distances[start] = 0
   previous = [None] * len(G.slots)
   visited = set()
   unvisited = set(range(len(G.slots)))
   while unvisited:
       current = min(unvisited, key=lambda node: distances[node])
       visited.add(current)
        unvisited.remove(current)
       if(G.slots[current] == None):
        # Actualizar los costos mínimos para los nodos vecinos no visitados
        for i in range(linkedlist.length(G.slots[current])):
            if i == 0:
                node = G.slots[current].head
           distance = node.value[0]
            neighbor = node.value[1] - 1
            if distance > 0 and neighbor not in visited:
                new_distance = distances[current] + distance
                if new_distance < distances[neighbor]:</pre>
                    distances[neighbor] = new_distance
                    previous[neighbor] = current
            node = node.nextNode
            if node == None:
    # Construir el camino más corto desde el nodo de inicio hasta el nodo destino
   path = []
   while True:
       path.append(current)
       current = previous[current]
       if current == None:
            break
   path.reverse()
    return path if distances[end] < float('inf') else None
```

# Ejercicio 22 (Opcional)

Sea **G** =  $\langle V, A \rangle$  un grafo dirigido y ponderado con la función de costos C: A  $\rightarrow$  R de forma tal que C(v, w) > 0 para todo arco  $\langle v, w \rangle \in$  A. Se define el costo C(p) de todo camino p =  $\langle v0, v1, ..., vk \rangle$  como C(v0, v1) \* C(v1, v2) \* ... \* C(vk - 1, vk).

- a) Demuestre que si p = <v0, v1, ..., vk> es el camino de menor costo con respecto a C en ir de v0 hacia vk, entonces <vi, vi + 1, .., vj> es el camino de menor costo (también con respecto a C) en ir de vi a vj para todo 0 ≤ i < j ≤ k.
- b) ¿Bajo qué condición o condiciones se puede afirmar que con respecto a C existe

- camino de costo mínimo entre dos vértices a, b∈V? Justifique su respuesta.
- c) Demuestre que, usando la función de costos C tal y como la dan, no se puede aplicar el algoritmo de Dijkstra para hallar los costos de los caminos de costo mínimo desde un vértice de origen s hacia el resto.
- d) Plantee un algoritmo, lo más eficiente en tiempo que usted pueda, que determine los costos de los caminos de costo mínimo desde un vértice de origen s hacia el resto usando la función de costos C.
- e) Suponiendo que C(v, w) > 1 para todo <v, w>∈A, proponga una función de costos C':A → R y además la forma de calcular el costo C'(p) de todo camino p = <v0, v1, ..., vk> de forma tal que: aplicando el algoritmo de Dijkstra usando C', se puedan obtener los costos (con respecto a la función original C) de los caminos de costo mínimo desde un vértice de origen s hacia el resto. Justifique su respuesta.

#### A tener en cuenta:

- 1. Usen lápiz y papel primero
- 2. No se puede utilizar otra Biblioteca más allá de algo1.py y las bibliotecas desarrolladas durante Algoritmos y Estructuras de Datos I.