

# Algoritmos e Estruturas de Dados BdFI (Base de Dados de Filmes na Internet)



**Ano Letivo 2021/2022**

*Guilherme Santana MIEI nº 60182  
Pedro Fernandes MIEI nº 60694*

## Índice

|                            |   |
|----------------------------|---|
| Descrição dos TAD's .....  | 2 |
| TAD BDFI.....              | 2 |
| TAD Show .....             | 2 |
| TAD Person .....           | 2 |
| TAD Participant .....      | 3 |
| Complexidade temporal..... | 4 |
| Complexidade espacial..... | 4 |

## Descrição dos TADs

### TAD BDFI

Esta classe possui todos os métodos necessários para interagir com a base de dados. Nesta classe foram implementadas 4 variáveis distintas onde foram usadas 3 EDs diferentes como *SepChainHashTable*, *BinarySearchTree* e *OrderedDoubleList*.

Tanto a variável que guarda os programas – *shows* – como a variável que guarda os profissionais – *people* – foram guardadas numa *SepChainHashTable* (TAD *Dictionary*) com o intuito de diminuir a complexidade temporal dos métodos onde estas estão envolvidas. São utilizadas da seguinte forma, depois de serem adicionados ao sistema pelos métodos *addPerson* e *addShow*:

- Na retorna de qualquer informação que os programas e os profissionais nos métodos: *infoShow*, *infoPerson*, *listShowsPerson*, *listParticipations*
- Na eliminação de programas do sistema (*removeShow*).
- Adicionar um participante, uma palavra-chave e uma avaliação ( *addParticipation*, *addTag* e *addRate* respetivamente).

Para guardar os programas já avaliados decidimos guardá-los num vetor de *OrderedDoubleList* (TAD *OrderedDictionary*). Inicialmente os dados estão guardados de acordo com o seu rating e depois são ordenados alfabeticamente, de acordo com o seu título diminuindo assim a complexidade temporal na procura do programa tanto na adição de um novo rating como na sua iteração durante os métodos *listBestShows* e *listShows*.

Em relação as palavras-chaves, ou tags, dos programas, à semelhança dos programas avaliados, implementou se uma estrutura *OrderedDoubleList* (TAD *OrderedDictionary*) dentro de uma *SepChainHashTable* (TAD *Dictionary*). Primeiro, no método *addTag*, é guardado o valor da tag, independente da sua capitalização, e só depois são guardados os programas ordenados alfabeticamente, por ordem de título facilitando assim a procura das tags e posteriormente a sua iteração no método *listTaggedShows*.

### TAD Show

A classe *Show* guarda a informação de cada programa, como o seu id, o seu título, o seu ano de produção, a sua avaliação e as palavras-chaves, ou tags, correspondentes e os seus participantes no filme. As tags são guardadas numa estrutura *DoubleList*(TAD *List*). Apesar de consumir mais tempo durante a procura da tag esta será compensada durante a sua iteração.

Para guardar os participantes usamos duas estruturas de dados diferentes. A variável *participants*, implementada com uma *DoubleList* (TAD *List*) é utilizada para a iteração dos participantes (*listParticipants*) num determinado show enquanto que a variável *people*, implementada com uma *SepChainHashTable* (TAD *Dictionary*), é utilizada quando tivermos a necessidade de remover o programa de todos os participantes (*removePeople*).

### TAD Person

Nesta classe, para além das variáveis associadas à informação do profissional, como o seu id, o seu nome, o seu ano de nascimento, o seu género, o seu email e o seu telefone, para guardar os programas que cada profissional está inserido utilizou se uma *OrderedDoubleList* (TAD *OrderedDictionary*) para facilitar a sua iteração (*listParticipants*).

### TAD Participant

Esta classe é específica para um participante num determinado programa. Ela contém apenas um profissional – objeto *Person* – e a descrição que este tem num determinado programa.

Seria possível implementar as nossas variáveis com outras Estruturas de Dados mas avaliando toda a complexidade temporal dos métodos em que estas estavam envolvidas decidimos optar por estas.

## Complexidade temporal

p – número de pessoas

s – número de programas (shows)

t – número de tags num programa

q – número de participantes num programa

| Operação           | Melhor caso        | Caso esperado      | Pior caso          |
|--------------------|--------------------|--------------------|--------------------|
| addPerson          | $O(1)$             | $O(1)$             | $O(p)$             |
| addShow            | $O(1)$             | $O(1)$             | $O(s)$             |
| addParticipant     | $O(1)$             | $O(1)$             | $O(p + s)$         |
| premiere           | $O(1)$             | $O(1)$             | $O(s)$             |
| removeShow         | $O(s)$             | $O(p + s + t)$     | $O(p + s + t)$     |
| tagShow            | $O(1)$             | $O(s)$             | $O(t + s)$         |
| infoShow           | $O(1)$             | $O(1)$             | $O(s)$             |
| rateShow           | $O(1)$             | $O(s)$             | $O(s)$             |
| infoPerson         | $O(1)$             | $O(1)$             | $O(p)$             |
| listShowsPerson    | $O(1)$             | $O(s)$             | $O(p + s)$         |
| listParticipations | $O(1)$             | $O(q)$             | $O(s + q)$         |
| listBestShows      | $O(1)$             | $O(s)$             | $O(s)$             |
| listShows          | $O(1)$             | $O(s)$             | $O(s)$             |
| listTaggedShows    | $O(1)$             | $O(s)$             | $O(s)$             |
| quit               | $O(p + s + t + q)$ | $O(p + s + t + q)$ | $O(p + s + t + q)$ |

## Complexidade espacial

p – número de pessoas

s – número de programas (shows)

t – número de tags num programa

q – número de participantes num programa

$p * (O(p) + O(s))$  corresponde à complexidade espacial da variável *people* na *BDFIClass*

$s * (O(s) + O(t) + O(q))$  corresponde à complexidade espacial da variável *shows* na *BDFIClass*

s é a complexidade espacial da variável *ratedShows* na *BDFIClass*

$t * s$  é a complexidade espacial da variável *taggedShows* na *BDFIClass*

Assim a complexidade espacial da variável *bdfi* na *main* é

$p * (O(p) + O(s)) + s * (O(s) + O(t) + O(q) + 1 + t)$