



Nova

Faculdade de Engenharia
Universidade Nova de Lisboa

Fundamentos de Sistemas de Operação

LEI - 2023/2024

Vitor Duarte
M^{te}. Cecília Gomes

1

Nova

Faculdade de Engenharia
Universidade Nova de Lisboa

Aula 17

- Ficheiros: aspetos da implementação do open, read e fork.
- Referências para blocos nos inodes
- OSTEP: cap. 39, 40

2

1

Nova

Faculdade de Engenharia
Universidade Nova de Lisboa

Acesso a um ficheiro

- 1º passo - pedir ao SO acesso ao ficheiro: `open`
`int open(char *filename, int flags)`
- Permite que o SO:
 - Verificar se o ficheiro existe, e obter inode
 - Verificar se o processo pode usar o ficheiro
 - Iniciar um novo canal (um cursor/offset de posição no ficheiro, inode em memória, buffers, etc)
 - Fixar se é para leitura ou/escrita
- Depois - as restantes operações serão mais fáceis (usam descritor que referencia o ficheiro aberto)

3

Nova

Faculdade de Engenharia
Universidade Nova de Lisboa

Open e canais/descriptores

- Após cada open com sucesso, é usada uma entrada numa tabela de ficheiros abertos pelo processo
- File Descriptor**: o número dessa entrada na Tabela, usado nas restantes operações
- O SO faz cache do que lê dos discos (inodes e dados)

4

estruturas criadas dentro do sistema que têm o inode e o(1) descriptores ficheiros abertos

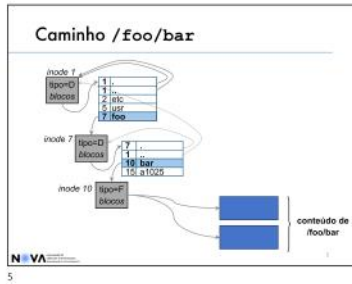
atualização de todos o valores do ficheiro o todo o processo que o segue (correr ler)

so e o kernel usam isso para abrir os ficheiros e não precisam de ir ao disco quem escreve/lee, o que escreve/lee

não desperdiçando memória, otimizando o uso da memória

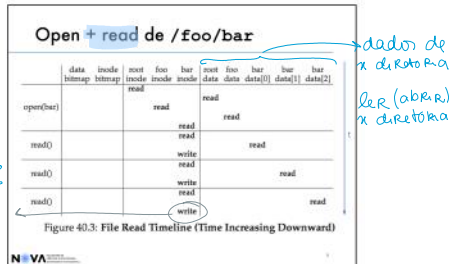
em que ponto em que vamos na stack

2



5

traco do leituras e escritas durante o open



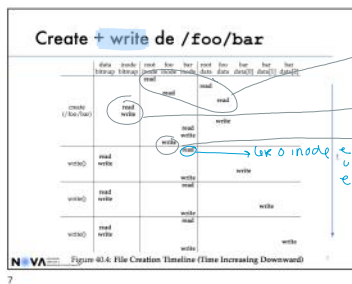
6

* o user tem sempre que chamar o IO do ficheiro, do grupo, de quem está a abrir e as permissões da diretoria/ficheiro

data e hora do último acesso

os bytes restantes não lhe aconteça nada apenas ficam a espera, pois podem ser pedidos a qq momento

3



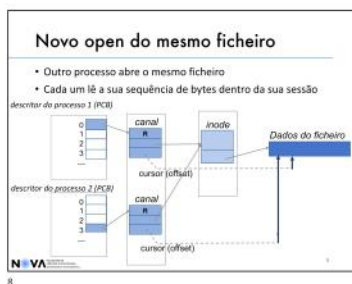
7

→ processo de procura de ficheiro é igual

caso não existam que se cria e alterado/associado a data de criação
alterar o inode do foo para alterar a data hora da modificação



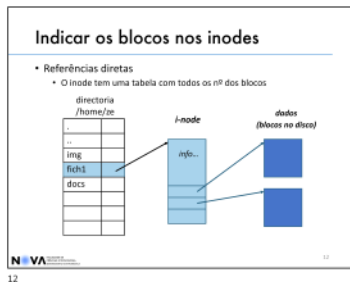
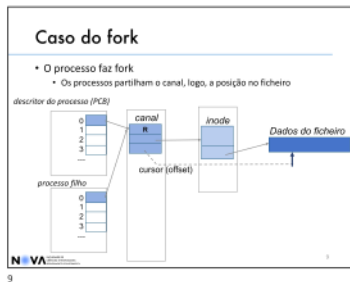
se não existir um bloco o bitmap vai procurar um bloco livre e utilizá-lo



8

→ os 2 descritores do open do mesmo ficheiro têm o mesmo inode, mas offset diferentes pois podem estar em locais diferentes do ficheiro

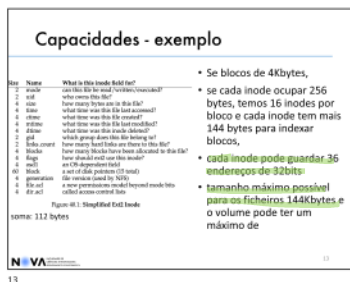
4



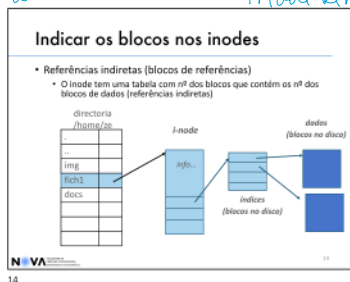
→ duplica o descritor do ficheiro, partilha de canal, offset, aquilo que o processo pai lê o filho não lê e vice-versa
→ partilha do **Estado Corrente**

+ má abordagem, os problemas são os seguintes
→ n entradas ⇒ n blocos o que delimita o espaço (quantidade de bytes) ⇒ $4 \times n =$ espaço disponível no inode

→ eficiente para ir a um sítio específico dos blocos
→ aumentar o inode, ocupar + espaço no disco ⇒ - inodes
⇒ - nº de ficheiros



→ para otimizar espaço cria-se subtabelas, tal como as tabelas de páginas e a frameTable



→ desvantagem ter que realizar 2 acessos (1 resolver qual é tabela, + 1 para alcançar o bloco de dados que desejamos)
→ acesso direto é m+1 bom, pois calcula o endereço que deseja através do bloco de endereços
→ acesso sequencial também é bom

2 níveis

Capacidades - exemplo

Item	Name	What is this block's field for?
1	inode	can this file be read/written/truncated?
2	uid	who owns this file?
3	gid	how many bytes are in the file?
4	size	what time was this file last accessed?
5	atime	what time was this file last read?
6	mtime	what time was this file last modified?
7	blksize	what group does this file belong to?
8	blocks	how many blocks are there in this file?
9	flags	how should you use this inode?
10	generation	is this generation?
11	block	a set of data pointers (32 total)
12	generation	the number of times this inode has been updated
13	block	a new pointer to the next block in the chain
14	block	a new pointer to the next block in the chain
15	block	a new pointer to the next block in the chain

total: 112 bytes

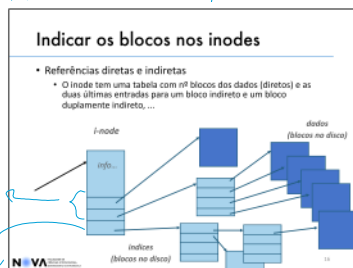
Figure 10.1: Simplified Ext inode

- Se blocos de 4Kbytes,
- se cada inode ocupar 256 bytes, temos 16 inodes por bloco e cada inode tem mais 144 bytes para indexar blocos,
- cada inode pode guardar 36 endereços de 32bits

- tamanho máximo possível para os ficheiros $36 \times 4K$ blocos = 144 Mbytes

quando se via os 36 bytes do ficheiro de 150 ficheiros guardados

misturar as soluções, entre 1 e 2 níveis



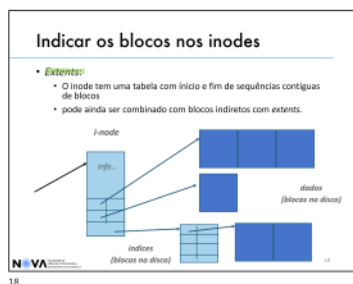
para guardar ficheiros mt grandes é necessário 3 níveis

7

mista

Capacidades - exemplo

Se blocos de 4Kbytes,	34 blocos diretos
se cada inode ocupar 256 bytes, temos 16 inodes por bloco e cada inode tem mais 144 bytes para indexar blocos,	1K blocos indiretos
cada inode pode guardar 36 endereços de 32bits	1K*1K blocos duplamente indiretos
	tamanho máximo possível para os ficheiros: $(34+1K+1M)*4K = 4Gbytes$



8

aumentar o tamanho do inode implica aumentar as tabelas

Assim fica imediatamente (diretamente) com ficheiros pequenos e indiretamente com grandes

endereço do bloco
nº de endereços guardados no bloco

por vez de se aumentar o inode em si, altera-se o conteúdo do bloco dizendo que em vez de ir do x para y vai de n para z → estando assim mt ficheiros associados a apenas uma linha no inode

vantagem é não saber, direta e rapidamente, a quantidade total/máxima do inode
pode ser usado com apenas blocos diretos ou com a abordagem mista → +eficaz e melhor desempenho

Eficiência do sistema de IO

- Dispositivos independentes uns dos outros e autónomos em relação ao CPU
- Eficiência obtida à custa da sobreposição (overlapping) da execução pelo CPU e pelos dispositivos
 - Necessidade de o CPU responder rapidamente aos pedidos dos periféricos (interrupts)
 - Por outro lado, o tratamento desses pedidos não deve ocupar muito tempo de CPU (DMA, rotinas pequenas)
 - SO deve suportar o assincronismo entre os processos e os dispositivos
 - Utilização e partilha de "buffers/cache", ...
 - Escalonamento de operações de entrada/saída sobre os volumes

os pedidos podem ser escalonados, ou seja, o pedido não vai ser logo realizado

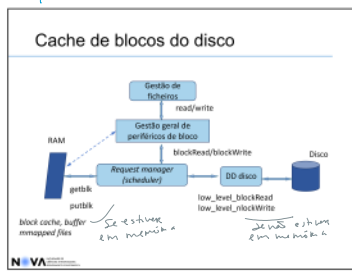
Periféricos tipo bloco

- Tipicamente discos rígidos – latência elevada, taxa de transferência melhor se sequencial
- Muitas vezes repetem-se acessos ao mesmo bloco
 - Por exemplo, o inode e o bloco da directoria raíz
- Guardar os blocos em memória reduz o número de acessos ao disco
- Atrasar as escritas permite juntar pedidos e escalonar estes para melhor desempenho
- A cache/buffer de blocos (block buffer cache) tem duas funções:
 - Reservatório (pool) de buffers para E/S em curso
 - cache para operações de E/S já terminadas
- O request manager gere a leitura e escrita de conteúdos de blocos do disco de/para "cache".

→ o sistema ajuda que tal bloco tem que ser escrito no ficheiro x
 → vários pedidos de escrita são acumulados no mesmo buffer até este ser preenchido e todas as escritas são realizadas
 ↳ estas escritas podem estar a ser pedidos para ficheiro/processos diferentes e não ser escritos no local que foi pedido ⇒ melhorando a otimização

manter em memória para caso se deseje usar esses dados outra vez e otimizando a procura dos dados

→ esquematicamente ⇒ gestão de ficheiros



→ escritas são acumuladas até o buffer encher ou de acordo com o tempo associado ao gestor ou quando se faz close() do ficheiro
 → Consequência o tempo de compilação é + demorado
 o compilador vai criando em memória e quando não é usado é colocado no buffer de espera e realiza-se link() e unlink() apagando ainda em memória o ficheiro cancelando as escritas que estavam em espera