Fundamentos de Sistemas de Operação 1º Teste, 5 de Novembro de 2021

QUESTÕES DE ESCOLHA MÚLTIPLA — VERSÃO A

1) Considere a realização de duas funções myRCbegin () e a sua "dual" ou "complementar", myRCend (), que se querem baseadas em semáforos e que se destinam, respectivamente, a "marcar" o início e o fim regiões críticas; a "caixa" no meio da figura mostra a inicialização.

```
sem_t mtx;

// L1: inicialização do semáforo

sem_init(&mtx, 0, Val);
```

```
void myRCbegin(sem_t *m) {
  func1(m);
}
```

```
void myRCend(sem_t *m) {
  func2(m);
}
```

Qual das alíneas abaixo representa a informação em falta para uma implementação correcta?

- a) A func1 é sem wait, a func2 é sem post e val é 0
- b) A func1 é sem post, a func2 é sem wait e val é 0
- c) A func1 é sem post, a func2 é sem wait e val é 1
- d) A func1 é sem wait, a func2 é sem post e val é 1
- e) A func1 é sem wait, a func2 é sem post e val é PTHREAD MUTEX INITIALIZER
- 2) O espaço de endereçamento de um processo é:
 - a) o conjunto de todas as posições de memória real
 - b) o conjunto das posições de memória virtual que potencialmente podem ser acedidas pelo processo durante a sua execução
 - c) o conjunto de posições de memória virtual que constituem as zonas de código, stack e heap
 - d) o conjunto das posições de memória física que podem ser acedidas pelo processo durante a sua execução
 - e) o conjunto de todas as posições de memória física, do menor ao maior endereço físico
- 3) O objetivo fundamental de um sistema de operação é:
 - a) isolar entre si os utilizadores e os seus processos
 - b) suportar a execução de aplicações
 - c) permitir aos utilizadores aceder com facilidade ao hardware
 - d) permitir aos programadores aceder com facilidade ao hardware
 - e) permitir aos administradores de sistema gerir com facilidade o hardware
- 4) A característica fundamental de um sistema de operação que suporta multiprogramação é permitir:
 - a) controlar de forma concorrente ("simultânea") todo o hardware
 - b) executar de forma concorrente ("simultânea") vários processos
 - c) executar de forma concorrente ("simultânea") várias threads
 - d) controlar de forma concorrente ("simultânea") vários periféricos
 - e) controlar de forma concorrente ("simultânea") vários CPUs

5) Considere as três realizações, "A", "B" e "C", de uma função contar () que é lançada por duas threads distintas e conta o número total de iterações realizado pelo conjunto das duas threads, deixando o resultado final em res. O semáforo s só é utilizado na função contar "B"; considere-o inicializado a zero. Da mesma forma considere o mutex m inicializado.

```
#define MAX 100
int res= 0;
sem_t s; pthread_mutex_t m;

// Declaração da função contar

int main(...) {
   pthread_t p1, p2;
   pthread_create(&p1, NULL, contar, NULL);
   pthread_loin(p1, NULL);
   pthread_join(p1, NULL);
   pthread_join(p2, NULL);

// Só quando usar a função B
   // sem_getvalue(&s, &res);

return 0;
}
```

Nota: a função **sem_getvalue()** permite obter o valor inteiro "armazenado" num semáforo

```
void *contar(void *a) {
  int i, cnt= 0;
  for (i=0; i<MAX; i++)
    cnt++;
  pthread_mutex_lock(&m);
   res= res + cnt;
  pthread_mutex_unlock(&m);
  return NULL;
}</pre>
```

```
void *contar(void *a) {
   sem_post(s);
}
```

```
void *contar(void *a) {
  int i;
  for (i=0; i<MAX; i++) {
    pthread_mutex_lock(&m);
    res++;
    pthread_mutex_unlock(&m);
  }
}</pre>
```

Qual das seguintes afirmações é verdadeira sobre o valor em res (imediatamente antes do return 0)?

- a) As três funções produzem resultados incorrectos, pois nenhuma respeita a exclusão mútua
- b) As três funções produzem resultados correctos, porque ou respeitam a exclusão mútua ou realizam operações "atómicas"
- c) Apenas as funções "A" e "C" produzem resultados correctos, porque só elas respeitam a exclusão mútua
- d) Apenas a função "C" produz um resultado correcto, porque só ela respeita a exclusão mútua
- e) Apenas as funções "A" e "B" produzem resultados correctos, porque ou respeitam a exclusão mútua ou realizam operações "atómicas"
- **6)** A transformação de um programa fonte (em C) num programa executável (linguagem máquina) envolve sucessivas transformações realizadas por vários utilitários. Indique a sequência em que ocorrem essas transformações. **Nota:** sempre que possível será indicada a função desempenhada pelo utilitário, seguida do nome do mesmo entre parêntesis e usando a fonte Courier-Bold; se a descrição da função for demasiado longa, limitamonos a indicar o nome do utilitário.
 - a) pré-processador C (cpp), compilador (cc ou gcc), assembler (as), ligador/linker (1d)
 - b) pré-processador C (cpp), compilador (cc ou gcc), assembler (as), ligador/linker (1d), objdump
 - c) compilador (cc ou gcc), pré-processador C (cpp), assembler (as), ligador/linker (1d)
 - d) pré-processador C (cpp), compilador (cc ou gcc), assembler (as), objdump
 - e) compilador (cc ou gcc), pré-processador C (cpp), assembler (as), ligador/linker (1d), objdump

7) Considere a função contar() que é lançada no programa principal (listado à esquerda da figura) deixando o resultado final em res. Considere o mutex m partilhado entre os processos e inicializado.

```
#define MAX 100
                                                       void contar(int x) {
int res= 0;
                                                         int i, cnt= 0;
pthread mutex t m;
                                                         for (i=0; i< x; i++)
                                                           cnt++;
// Declaração da função contar
                                                         pthread_mutex_lock(&m);
                                                           res= res + cnt;
                                                         pthread mutex unlock(&m);
int main(...) {
  int pid= fork();
  contar (MAX);
  contar(MAX);
  if (pid) wait(NULL);
  return 0;
                                   // Observar res aqui
}
```

Qual das seguintes afirmações é verdadeira sobre o valor em res (imediatamente antes do return 0)?

- a) O valor de res é 400 pois contar é executada quatro vezes
- b) O valor de **res** é **200** pois apesar de **contar** ser executada quatro vezes, as contagens efectuadas pelo filho re-escrevem ("por cima") os valores guardados no pai
- c) O valor de **res** é **indeterminado** pois apesar de **contar** ser executada quatro vezes, as contagens efectuadas pelo filho re-escrevem ("por cima") os valores guardados no pai
- d) O pai não termina, fica preso no wait() (nunca chega ao ponto para observar res)
- e) O valor de res é 200 pois apesar de contar ser executada quatro vezes, a variável res vista pelo processo pai é distinta da variável res vista pelo processo filho
- 8) Considere um SO concebido para ser usado num *laptop* moderno (e.g., Windows 10, MacOS X, Ubuntu Desktop), com os periféricos típicos que este tipo de computadores tem. Que características deve ter um tal SO? [Assinale todas as opções verdadeiras]
 - a) Só suportar/funcionar com periféricos (e.g., discos) validados pelo "fabricante" do SO
 - b) Adaptar-se sem necessidade de reconfiguração a mudanças de hardware (mais ou menos RAM)
 - c) Privilegiar a execução de programas interactivos sobre os não-interactivos
 - d) Executar as operações sobre periféricos rápidos usando espera activa
 - e) Nenhuma das outras opções está correta
- **9)** Considere um SO concebido para ser **usado num** *laptop* **moderno** (e.g., Windows 10, MacOS X, Ubuntu Desktop). Qual é a política que deve, **fundamentalmente**, ditar as acções do escalonador nesse SO?
 - a) FIFO
 - b) SJF
 - c) Uma que maximize o throughput (débito) dos jobs (trabalhos)
 - d) Uma que favoreça o tempo de resposta
 - e) Nenhuma das outras opções está correta
- **10)** Considere um programa, escrito originalmente em *assembly*, que inclui uma instrução **INT 0x80** *Software Interrupt* nº 80₁₆ também referida como instrução *trap*); diga o que acontece quando na *shell* o utilizador executa o referido programa e **a execução chega a essa instrução**:
 - a) se (e só se) o processo corre como root, comuta para modo supervisor, executa o INT, e continua
 - b) se (e só se) o processo corre como root, executa o INT, comuta para modo supervisor, e chama o SO
 - c) executa o INT, comuta para modo supervisor, e chama o SO
 - d) o processo é abortado pelo SO
 - e) a execução nunca chega à instrução INT; o programa é logo abortado, mal é lançado

13) Qual é o número de processos **novos/criados** (excluindo, portanto, o processo inicial) quando um processo executa duas instruções **fork()** em sequência, i.e.,

- a) 1
- b) 2
- c) 3
- d) 4
- e) Erro: não é permitido executar forks seguidos sem um if em cada um



14) Qual o número de **novas** *threads* **activas** no ponto de observação **Ponto o>** quando um processo executa a sequência de instruções na "caixa"

- a) 0
- b) 1
- c) 2
- d) Programa errado; a ordem dos joins está trocada
- e) Programa errado, a função £ não pode ser lançada duas vezes

```
pthread_create(&t,NULL,f,NULL);
pthread_create(&q,NULL,f,NULL);
pthread_join(&q,NULL);
pthread_join(&t,NULL);
<Ponto O>
```

- **15)** No núcleo do sistema de operação, quem é responsável por desencadear as acções **fundamentais** necessárias à comutação de processos (*process switching*)?
 - a) O driver de CPU
 - b) O interpretador de comandos (CLI/shell) aquando da execução de um novo processo
 - c) O módulo de gestão de memória em conjunto com o driver de CPU
 - d) O módulo de gestão de ficheiros, em conjunto com o módulo de gestão de memória
 - e) Nenhuma das opções anteriores está correta

escalonador

- **16)** Considere dois processos que partilham um *pipe*, sendo que um deles apenas lê do *pipe* (**não** tendo fechado o descritor de escrita) e o outro apenas escreve (**não** tendo fechado o descritor de leitura). O processo escritor já não pretende enviar mais dados e fecha o descritor de escrita; que acontece se o leitor executar um **read()**?
 - a) o leitor bloqueia
 - b) o programa aborta com um erro "broken pipe"
 - c) ambos, escritor e leitor, bloqueiam
 - d) o programa aborta com um erro "segmentation fault"
 - e) o leitor recebe como retorno do read() o valor 0
- **17)** O mapa de memória (MM) de um processo é criado a partir da versão executável do programa (o ficheiro). Contudo, **nem todas** as regiões existentes no MM do processo **têm uma correspondência "perfeita"** com as diferentes zonas do executável. Em que alínea abaixo estão referidas duas dessas zonas?
 - a) Código (text) e Constantes
 - b) Variáveis Inicializadas (data) e Variáveis Não-Inicializadas (.bss, ou Block Started by Symbol)
 - c) Código (text) e Stack
 - d) Stack e Heap
 - e) Variáveis Inicializadas (data) e Stack

- **18)** O conceito de processo, e a sua realização, permitem explorar os múltiplos CPUs, ou *cores*, dos computadores modernos. Não é **desnecessário** os SOs também suportarem *threads*?
 - a) Não, porque é mais rápido lançar threads do que processos.
 - b) Não, porque os processos são (por omissão) entidades isoladas, e há problemas cuja solução requer muita partilha de informação
 - c) Não, porque a comutação entre *threads* de um mesmo processo é mais rápida que a comutação entre processos
 - d) Todas as anteriores são razões válidas para um SO suportar threads
 - e) Algumas das anteriores não justificam o suporte de threads; bastava ter apenas processos
- 19) Como é implementado o mecanismo de fatias de tempo usado para escalonar processos/threads?
 - a) O SO interrompe periodicamente o CPU

d) 2, 5 e 6 e) 2, 3, 5 e 6

- b) Existe um dispositivo hardware que interrompe periodicamente o CPU
- c) Há uma thread do escalonador que interrompe periodicamente o CPU
- d) Recorrendo às interrupções geradas pelos diferentes periféricos (discos, placa de rede, gráfica, etc.) que quando em funcionamento, usam interrupções para pedir serviços ao SO
- e) Cada vez que um periférico gera uma interrupção
- **20)** Considere o programa abaixo listado no qual as linhas estão numeradas. Que linhas, quando o correspondente código máquina é executado, requerem uma chamada ao SO para completar a sua execução?