

Fundamentos de Sistemas de Operação

LEI - 2023/2024

Vitor Duarte
M^a. Cecília Gomes

1

Aula 8

- Regiões críticas
- Exclusão mútua
- OSTEP: cap. 26, 27, 28.1, 28.2

2

Ações concorrentes

- Threads/processos concorrentes: dados dois threads P e Q:
 - uma vez iniciado P, pode-se iniciar Q, sem ter de esperar pelo fim de P, ou vice-versa.
 - A execução concorrente de P com Q define um conjunto de **várias sequências possíveis**. Exemplo considerando apenas um CPU:

P: { **p1**; **p2** } e Q: { **q1**; **q2** }

p1; **p2**; **q1**; **q2** ← equivale a P; Q

p1; **q1**; **p2**; **q2**

p1; **q1**; **q2**; **p2**

q1; **q2**; **p1**; **p2** ← equivale a Q; P

q1; **p1**; **q2**; **p2**

q1; **p1**; **p2**; **q2**

Correção de um programa concorrente

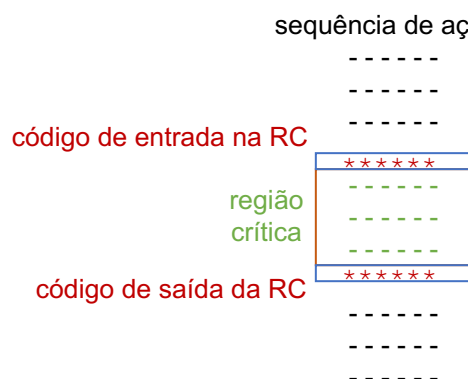
- Programa concorrente: especifica múltiplos processos ou threads concorrentes
- A sua execução tem de produzir resultados corretos em **TODAS** as execuções possíveis.
 - Fácil: se threads INDEPENDENTES.
 - Difícil: se os threads DEPENDEM uns dos outros
 - Comunicam ou sincronizam-se
 - Ao repetir a execução de um **MESMO** programa com os **MESMOS** dados, os resultados podem ser **DIFERENTES**?
 - Se nunca vir um resultado diferente não significa que o programa esteja correto!

Regiões Críticas

- **Regiões Críticas:** Regiões de código que envolvem recursos partilhados executadas concorrentemente
- É necessário sincronizar as ações concorrentes que interferem
 - Impor uma ordem ou impedir certas ordens
- Recorre-se à programação de protocolos de acesso à região crítica
 - Recorrendo ao auxílio de entidades externas (p.e. SO)
 - Recorrendo a algoritmos e/ou instruções específicas
 - Exemplo: optar pela **exclusão mútua** no uso do recurso, criando operações indivisíveis ou **atómicas**

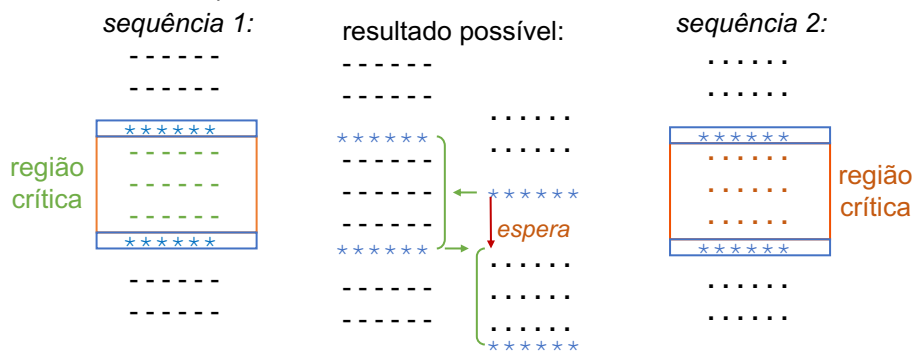
Exclusão Mútua

- Se o código de entrada e de saída da RC garantirem que só um processo/thread está na RC, deixa de existir concorrência na RC



Exclusão Mútua (exemplo)

- O objectivo é que cada região crítica seja indivisível ou seja, não haja reentradas na região
- Obriga a ordem entre RCs, não ocorrendo **data races** (**race conditions**)



Exemplo de protocolo

- Inspirado nos semáforos de trânsito:
 1. cada thread aguarda até semáforo estar verde;
 2. depois muda semáforo para vermelho e entra na RC;
 3. à saída muda semáforo para verde

- Implementação de semáforo por software? Será que funciona?

```
bool ocupado = FALSE;
```

```
entrar() {
    while (ocupado)
        ; // espera
    ocupado = TRUE;
}
```

```
sair() {
    ocupado = FALSE;
}
```

- Não! Estas funções são RC. Só se estas funções fossem atómicas!

Uma solução: Mutex (ou lock)

- Mecanismo para exclusão mútua entre *threads* do mesmo processo
- Variáveis do tipo de dados `pthread_mutex_t`
 - Possui dois estados: *fechado* ou *aberto*
- Operações:

```
pthread_mutex_init( *mutex, attr )
                        inicia, sempre no estado aberto
pthread_mutex_destroy( *mutex )

pthread_mutex_lock( *mutex ) //fechar
pthread_mutex_unlock( *mutex ) //abrir
para os threads estas funções são atômicas
```

Uso de um mutex

- Garantir o acesso exclusivo a uma região crítica:

```
pthread_mutex_t exmut;
pthread_mutex_init( &exmut, NULL );
```

 - em cada thread:

```
pthread_mutex_lock( &exmut );
    Região Crítica...
pthread_mutex_unlock( &exmut );
```
- Como garantir a utilização correta?
 - **O programador** certifica-se que coloca os locks/unlocks corretos

Corrigindo o exemplo do contador

```
int max;
int counter=0;
pthread_mutex_t rc = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
// eq. a pthread_mutex_init(&rc, NULL);
```

```
void * mythread(void *arg){
    for (int i=0; i<max; i++){
        pthread_mutex_lock(&rc);
        counter = counter+1;
        pthread_mutex_unlock(&rc);
    }
    return NULL;
}
```

```
void * mythread(void *arg){
    int c = 0;
    for (int i=0; i<max; i++)
        c = c+1;
    pthread_mutex_lock(&rc);
    counter = counter + c;
    pthread_mutex_unlock(&rc);
    return NULL;
} // melhor!
```

Funções reentrantes e thread-safe

- Sempre que uma função não possa ser re-chamada antes de terminar uma chamada em curso, diz-se:
 - **NÃO REENTRANTE** – não é seguro reentrar a meio de outra chamada, por diferentes threads, por um *handler* de um sinal ou por recursividade
 - problema típico quando se manipulam variáveis estáticas (como var. globais) ou variáveis partilhadas entre "chamadas"
 - Como a mythread original
- Propriedades das funções na terminologia POSIX:
 - MT-Safe (MultiThread-safe) e AS-Safe (AsyncSignal-safe)
 - nota: uma função pode ser tornada *thread-safe* com um lock à entrada, **serializando** o acesso por múltiplos *threads*
- As funções das bibliotecas são reentrantes?
- Os métodos das classes *standard* do Java são reentrantes?

Exemplos libc

- Algumas funções podem existir com duas implementações:
 - normal vs *multi-thread*
- Versão *multi-thread* só é usada se compilarmos definindo **_REENTRANT** (compilando com **-pthread**).
 - as chamadas ao SO passam a usar um *errno* local a cada *thread*

- Outras funções existem em diferentes versões com outras interfaces. Exemplos:

```
char *strtok(char *str, char *delim)
char *strtok_r(char *str, char *delim, char *ptr)

int rand()
int rand_r(unsigned *seed)
```

Escrever funções Thread-safe

- Funções puras: só dependem dos argumentos e não têm efeitos colaterais
 - não alteram vars. globais ou static, parâmetros ou outros recursos;
 - só chamam funções reentrantes
- Usam algoritmos que garantem não haver sequências inválidas (sem data races)
- Usam mecanismos de controlo da concorrência para evitar sequências inválidas (ex. *mutex* ou outros)
 - garantir que as variáveis partilhadas são acedidas de forma controlada
 - ou garantir **serialização** das chamadas à função (só existe uma instância da função em execução)

Exemplo: implementando fputs

```
/* not thread-safe */
fputs(char *s, FILE *stream){
    char *p;
    for (p=s; *p; p++)
        putc((int)*p, stream);
}
```

só para programas
sequenciais

para programas multi-thread
mas pouco eficiente

para programas multi-thread e
permitindo concorrência para
ficheiros diferentes

Exemplo de:
Multithreaded Programming Guide, Oracle/Sun Solaris



```
/* serializable */
fputs(char *s, FILE *stream){
    static mutex_t m=PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
    mutex_lock(&m);
    char *p;
    for (p=s; *p; p++)
        putc((int)*p, stream);
    mutex_unlock(&m);
}
```

```
/* MT-Safe */
mutex_t m[NFILE]; //per file desc

fputs(char *s, FILE *stream){
    char *p;
    mutex_lock(&m[fileno(stream)]);
    for (p=s; *p; p++)
        putc((int)*p, stream);
    mutex_unlock(&m[fileno(stream)]);
}
```

15

15

Correção dos programas

- A correção dum programa multi-threaded não depende só de usar funções thread-safe
- Sequências de chamadas de funções thread-safe podem não ser thread-safe e levar na mesma a erros
- Exemplo: assuma *List* com implementação de *contains()* e *add()* *thread-safe*
 - queremos implementar inserção sem repetições (como num Set)

```
insertUniq(L, x) {
    if ( ! L.contains(x) )
        L.add(x);
}
```

- problemas?

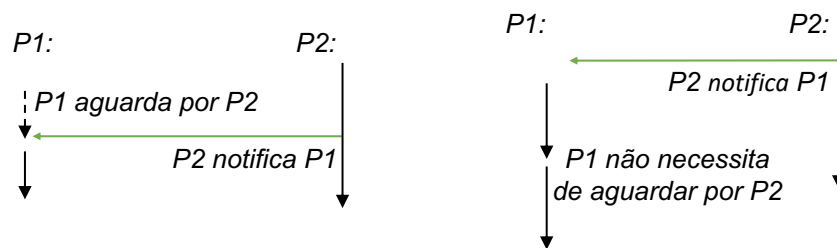


16

16

Outras interações: sincronização

- Threads necessitam de aguardar por determinada condição
 - exemplo:
 - aguardar que uma variável partilhada seja alterada
 - avisar um thread ou um de entre vários



Tentativa de solução

Início: *notificado = FALSE*

P1:

...

while (!notificado)

;

notificado = FALSE

...

P2:

...

notificado = TRUE

...

Grande desperdício de CPU!

Não funciona para todos os casos

Tentativa de solução (2)

Início: notificado = FALSE

mutex // já locked

P1:

...

if (!notificado)

lock(mutex)

notificado = FALSE

...

P2:

...

notificado = TRUE

unlock(mutex)

...

Não funciona!

Tentativa de solução (2 - b)

Início:

mutex // já locked

P1:

...

lock(mutex)

...

P2:

...

unlock(mutex)

...

*Quando não há condição a
testar.*

Só funciona uma vez.

Variáveis de condição

- Permitem controlar o teste concorrente de condições e aguardar
- Usada junto com um *mutex* para exclusão mútua enquanto se testa a condição e para se bloquear

- Início:

```
pthread_cond_t cond;  
pthread_cond_init( &cond, NULL);  
pthread_mutex_t mutex;  
pthread_mutex_init( &mutex, NULL);
```

Bloquear aguardando alteração da condição:

```
pthread_cond_wait(&cond, &mutex)
```

liberta mutex

Desbloquear um dos bloqueados na condição ou todos:

```
pthread_cond_signal(&cond)  
pthread_cond_broadcast(&cond)
```

Exemplo de uso

```
pthread_mutex_lock(&lock);  
while (!notificado) // condição a testar  
    pthread_cond_wait(&cond, &lock);  
notificado = FALSE;  
pthread_mutex_unlock(&lock);
```

```
pthread_mutex_lock(&lock);  
notificado = TRUE;  
pthread_cond_signal(&cond);  
pthread_mutex_unlock(&lock);
```