

# Fundamentos de Sistemas de Operação

LEI - 2023/2024

Vitor Duarte  
M<sup>a</sup>. Cecília Gomes

1

## Aula 6

- Comunicação entre processos
  - pipe e fifo
- OSTEP: cap. 5
- Silberschatz, Operating Systems Concepts, 10<sup>th</sup> Ed.  
3.7.4

2

## Comunicação entre processos

### *InterProcess Communication (IPC)*

- Mecanismos que permitem aos processos
  - Sincronizar as suas ações
  - Transferir informação
- Dois suportes:
  - Utilizando memória comum
    - Exemplo: processos que leem e escrevem variáveis partilhadas (será possível? como?)
  - Sem partilha de memória
    - Os processos têm memória privada distinta
    - Os processos podem estar em computadores diferentes
    - A informação tem de ser copiada entre processos
      - Como? Por quem? → SO

## Comunicação entre processos

### *InterProcess Communication (IPC)*

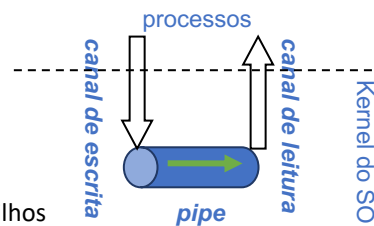
- Dois modelos de comunicação:
  - Troca de **mensagens**
    - Unidades indivisíveis de dados
    - Operações típicas: send / receive
  - **Streams** de bytes / canais de IO
    - Sequências de bytes (sem divisões)
    - Cada processo envia e recebe em blocos da dimensão que quiser (possivelmente diferentes)
    - Operações típicas: write / read

## Comunicação usando canais de I/O

- Usando ficheiros não é fácil ter comunicação entre **processos concorrentes**
  - Este método é pouco eficiente: envolve escrita e leitura de discos...
  - Não é fácil sincronizar escritor com leitor
- Mas a abstração de canal e ler/escrever sequências ordenadas de bytes é simples e conveniente

## Pipes e fifos no Unix

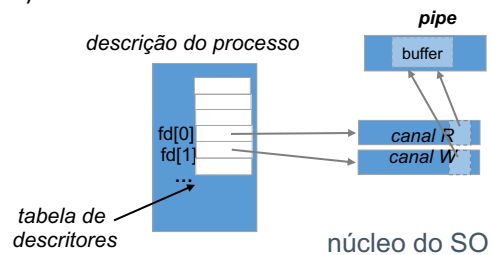
- Mecanismos de comunicação geridos pelo SO, oferecendo a noção de *stream*/canal entre processos
- Acedido por descritores, como nos ficheiros
  - operações read/write
  - a sincronização é garantida
- Os pipes podem ser anónimos:
  - Não têm um '*pathname*' associado
  - Só partilháveis entre processos pai e filhos
- Ou ter nome no sistema de ficheiros (chamados *fifos* ou *named pipes*)
  - acessíveis com `open()`



## Criação de pipe anónimo

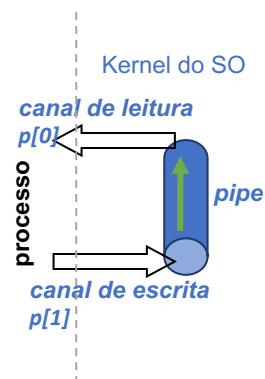
```
int pipe( int fd[2] )
```

- Cria um pipe e o SO devolve dois canais em `fd`
  - lê-se do de leitura: `fd[0]`
  - escreve-se no de escrita: `fd[1]`
- O SO mantém a ordem da sequência de bytes em trânsito
  - FIFO (*stream*)
- O SO implementa o pipe em memória finita
  - Existe um limite para a capacidade do pipe (min. 512 bytes, normalmente mais)

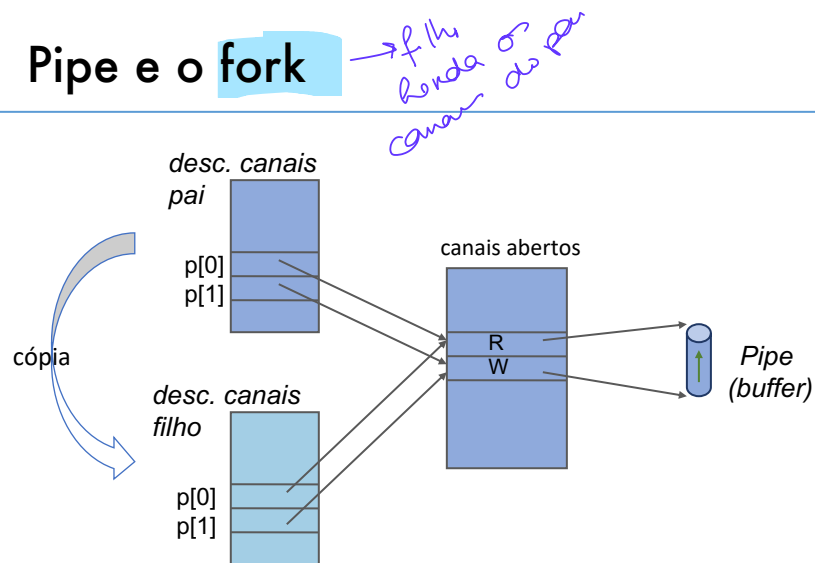


## Exemplo (num só processo)

```
int p[2], n;
if (pipe(p) == -1) { /*erro*/ }
write(p[1], buf1, buf1sz);
write(p[1], buf2, buf2sz);
n=read(p[0], buf, bufsz);
while ( n>0 ) {
    // process buf
    n=read(p[0], buf, n);
}
```



## Pipe e o fork



## Comunicação filho/pai c/ pipe

- O pai cria o *pipe*; o filho partilha-o; o SO garante a comunicação sincronizada

```
if (pipe(p)==-1) abort();
switch(fork()) {
    case -1: abort();
    case 0: // filho
        write(p[1], "ola", 4);
        // ....
        exit(0);
    default: // pai
        read(p[0], buff, SZ);
        // ...
}
```

## Funcionamento do pipe

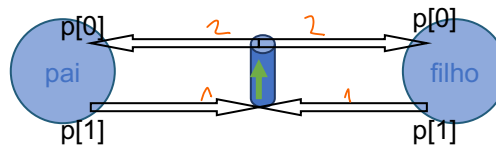
- Comunicação num fluxo de bytes (FIFO e unidirecional em cada instante)
- A semântica dos read e write garante a **sincronização** desejada
  - Os read/write podem bloquear internamente enquanto decorre a comunicação, caso:
    - no write: se o pipe enche
    - no read: se o pipe vaza
- A comunicação só decorre enquanto existem:
  - leitores (quem possa ler/canal de leitura)
  - e escritores (quem possa escrever/canal de escrita)

## Funcionamento do pipe (2)

- Como um processo sabe que a comunicação terminou?
- ou como o SO determina que terminou a comunicação?
  - se todos os descritores de escrita forem fechados:
    - o canal de escrita é fechado
    - o read num pipe vazio sem canal para escrita devolve 0 (em vez de bloquear) como se "fim de ficheiro"
  - se todos os descritores de leitura forem fechados:
    - o canal de leitura é fechado
    - o write num pipe sem leitores dá erro (EPIPE)

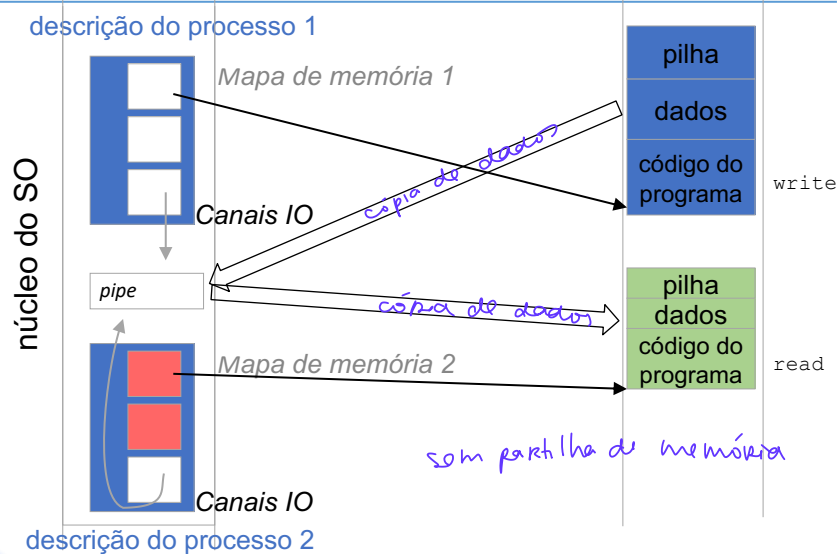
## Comunicação pai/filho c/ pipe (2)

exemplo anterior: comunicação de filho para pai



- quem envia não usa o canal de leitura:
  - `close( p[0] )`
- quem recebe não usa o canal de escrita:
  - `close( p[1] )`

## Comunicação c/ pipe - copias



## Comportamento dos read e write

- No modelo de *stream* (fluxo de bytes)
  - Não existem “fronteiras” ou “separadores” que indiquem fim de um write
- `read()` devolve os bytes disponíveis, até ao número pedido
- `write()` internamente ao SO pode ter de escrever apenas os bytes que couberem até alguém ler para que possa continuar (fragmenta)
- Só escritas de menos bytes do que a capacidade do pipe são **atómicas** ou **indivisíveis**

## Redirigir canais para *pipes*

- Lançar um *pipeline* de comandos. Equivalente no *shell* a:  
**`ls -l | wc -l`**
- Objectivo: *standard output* do `ls` ligado ao *standard input* do `wc` → contar o num. de linhas do `ls`
  - quando `ls` fizer `write(1, ...)`, deve escrever no lado de escrita do *pipe*
  - quando `wc` fizer `read(0, ...)`, deve ler do lado de leitura do *pipe* os bytes escritos por `ls`
  - quando o `ls` termina → termina a comunicação



## Redirigir canais para *pipes* (2)

- o *shell* cria um pipe e dois processos → 2 *forks()*
  - no 1º proc. redireciona o STDOUT para canal de escrita no *pipe* antes do *exec()* do *ls*
  - no 2º proc. redireciona o STDIN para o canal de leitura do *pipe*, antes do *exec()* do *wc*
  - Todos os canais não usados têm de ser fechados antes dos *exec()* (*porquê?*)
- *Como redirigir para canais já abertos?*

## Copiando descritores

- Obter descritores que são cópias de canais já abertos:

*duplificar*

- `int dup( int oldfile )`  
obtem novo descritor pela mesma ordem que *open* e *creat*
- `int dup2( int oldfile, int newfile )`  
fecha *newfile* e depois duplica *oldfile* para *newfile*

## Duplicar descritores de canais

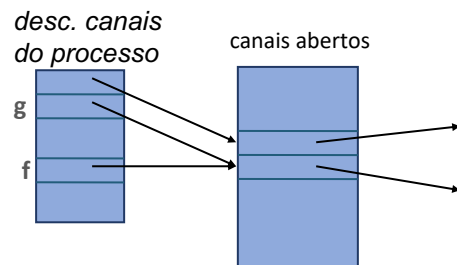
### Exemplos:

```
g = dup( f );
```

**g** é um novo descritor para o mesmo canal que **f**

```
g = dup2( f, 1 );
```

fecha o 1 (STDOUT) e coloca nesse descritor uma cópia de **f** (ou seja, o canal em **f** passa a ser também o STDOUT)



## Programando: `ls -l | wc -l`

```
if (pipe(p) == -1) abort();
switch(fork())
{ case -1: abort();
  case 0: filho1(p);
           exit(1);
  default:
    switch(fork())
    { case -1: abort();
      case 0: filho2(p);
               exit(1);
      default:
        }
    close(p[0]);
    close(p[1]);
    wait(NULL);
    wait(NULL);
  }
```

```
void filho1( int p[] )
{
  dup2(p[1], 1);
  close(p[0]);
  close(p[1]);
  execlp("ls", "ls", "-l", NULL);
}
```

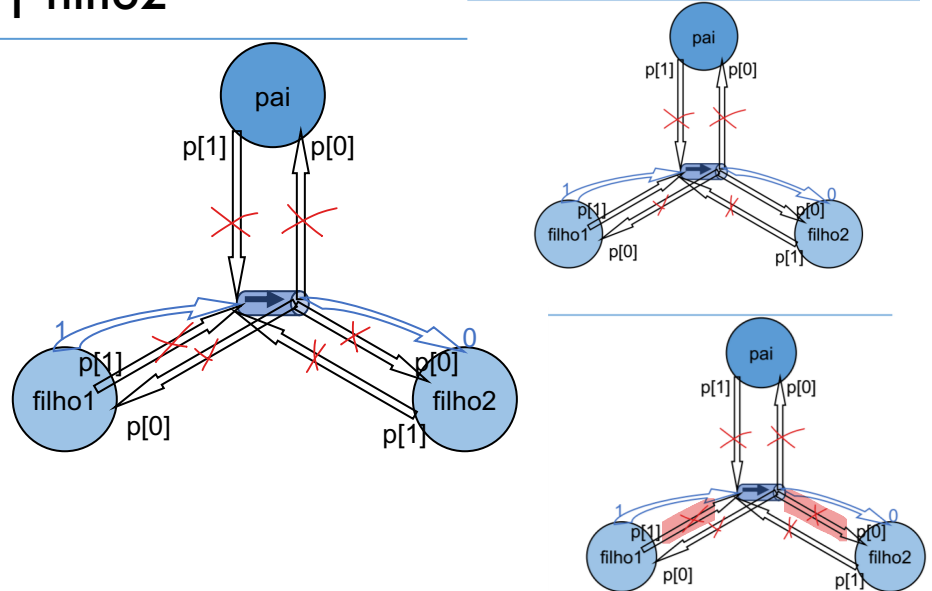
```
void filho2( int p[] )
{
  dup2(p[0], 0);
  close(p[1]);
  close(p[0]);
  execlp("wc", "wc", "-l", NULL);
}
```

→ fechar os canais que não estão a ser usados

→ os canais já foram redirecionados para os standards

→ cópias que permitem fechar os canais que se pretendem usar do processo filho

## filho1 | filho2



NVA FACULDADE DE CIÊNCIAS E TECNOLOGIA DEPARTAMENTO DE INFORMÁTICA

21

→ foram fechados pois já existem as suas cópias para o pipe

## Pipe com nome (fifo)

- *FIFO* ou *named pipe*:
  - um *pipe* com um nome no sistema de ficheiros
  - criado com `mkfifo (name, mode)` (ou `mknod()`)
  - acedido com `open()`
- no *shell* temos os comandos `mkfifo/mknod`
- exemplo:
 

```
mkfifo /tmp/canal
wc -l /tmp/canal &
ls -l > /tmp/canal
```
- Diferenças do uso de um ficheiro temporário?

NVA FACULDADE DE CIÊNCIAS E TECNOLOGIA DEPARTAMENTO DE INFORMÁTICA

22