Inteligência Artificial

Profa. Dra. Viviane Menezes

vivianemenezes@ufc.br



UNIVERSIDADE FEDERAL DO CEARÁ Campus Quixadá



Na aula passada ...

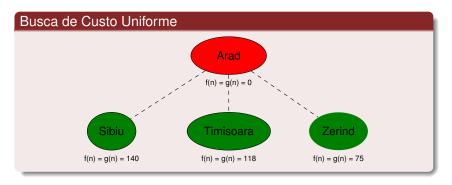


Nas aulas passadas ...

Estratégias de Busca sem Informação

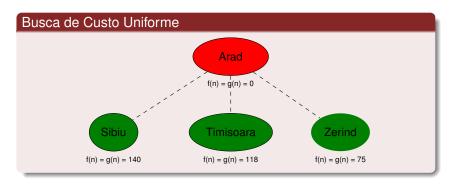
- Busca em Largura
- Busca em Profundidade
- Busca de Custo Uniforme

Nas Aulas Passadas...



■ Expande os nós baseando-se em uma função de avaliação que considera APENAS o custo de caminho: f(n) = g(n).

Nas Aulas Passadas...



- Expande os nós baseando-se em uma função de avaliação que considera APENAS o custo de caminho: f(n) = g(n).
- Qual o problema de considerar APENAS o custo de caminho para a expansão dos nós?



Nas aulas passadas ...

Estratégias de Busca sem Informação

- Busca em Largura
- Busca em Profundidade
- Busca de Custo Uniforme

Nas aulas passadas ...

Estratégias de Busca sem Informação

- Busca em Largura
- Busca em Profundidade
- Busca de Custo Uniforme

NENHUMA estratégia de **busca sem informação** é eficiente para problemas com grande quantidade de estados.

- Utiliza conhecimento específico do problema.
- Para cada nó, sabemos o valor estimado de alcançar o objetivo por meio desse nó:

- Utiliza conhecimento específico do problema.
- Para cada nó, sabemos o valor estimado de alcançar o objetivo por meio desse nó:

h(n): custo estimado do caminho de menor custo de ir do nó n a um nó objetivo.

- Utiliza conhecimento específico do problema.
- Para cada nó, sabemos o valor estimado de alcançar o objetivo por meio desse nó:

h(n): custo estimado do caminho de menor custo de ir do nó n a um nó objetivo.

Utilizaremos as informações específicas de um problema para encontrar soluções mais eficientes do que as estratégias de busca sem informação.

Como obter uma heurística?

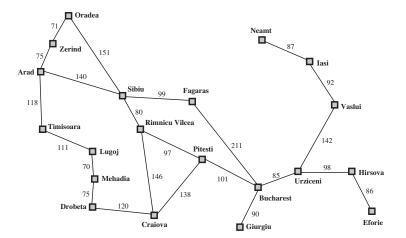


Figura: Como obter uma heurística para o problema do mapa rodoviário da Romênia? Qual seria a menor distância possível de cada nó a Bucharest?



O Problema do Mapa da Romênia

- Uma Heurística: h_{DLR}
 - distância em linha reta de cada cidade para Bucharest.

Arad	366	Mehadia	241
Bucharest	0	Neamt	234
Craiova	160	Oradea	380
Drobeta	242	Pitesti	100
Eforie	161	Rimnicu Vilcea	193
Fagaras	176	Sibiu	253
Giurgiu	77	Timisoara	329
Hirsova	151	Urziceni	80
Iasi	226	Vaslui	199
Lugoj	244	Zerind	374

Figura: Valores de h_{DLB} - distância em linha reta para Bucharest.



- Busca Gulosa de Melhor Escolha
- Busca A*

- Busca Gulosa de Melhor Escolha
- Busca A*

Busca Gulosa de Melhor Escolha

Expande o nó que está *mais próximo* do objetivo.

$$f(n) = h(n)$$

A **borda** é uma **fila de prioridades** ordenada por h(n).

Busca de Gulosa de Melhor Escolha

```
01. BUSCA-GULOSA(problema, valoresHeuristicos){
02.
     /* borda com nó.estado inicial e explorados vazio */
03.
      repita
04.
        se borda está vazia retorne falha
05.
        nó ← remover elemento da borda /*ordenada por h(n) * /
06.
        se nó.estado é objetivo retorne solução
07.
        adicionar nó.estado a explorados
        para cada ação aplicável em nó.estado
09.
10.
           filho ← criar nó filho
11.
           se filho.estado não está em explorados ou borda
12.
                adicionar filho em borda
13.
           senão se filho.estado está na borda com major custo
14.
                substituir nó borda por filho
15. }
```

Busca Gulosa de Melhor Escolha

 Execução da Busca Gulosa de Melhor Escolha utilizando h_{DLR} para encontrar um caminho de Arad para Bucharest.

Arad	366	Mehadia	241
Bucharest	0	Neamt	234
Craiova	160	Oradea	380
Drobeta	242	Pitesti	100
Eforie	161	Rimnicu Vilcea	193
Fagaras	176	Sibiu	253
Giurgiu	77	Timisoara	329
Hirsova	151	Urziceni	80
Iasi	226	Vaslui	199
Lugoj	244	Zerind	374

Figura: Valores de h_{DIB} - distância em linha reta para Bucharest.



Simulação da Busca Gulosa de Melhor Escolha.

Busca Gulosa de Melhor Escolha

Por que é ruim considerar APENAS o valor heurístico para a expansão dos nós?

- Busca Gulosa de Melhor Escolha
- Busca A*

Busca A*

- Expande o nó avaliando a combinação de:
 - g(n): custo de caminho desde o estado inicial até o nó n.
 - h(n): custo de ir do nó ao objetivo.

$$f(n) = g(n) + h(n)$$

A **borda** é uma **fila de prioridades** ordenada por g(n) + h(n).

Busca A*

```
01. BUSCA-A*(problema, valoresHeuristicos){
      /* borda com nó.estado inicial e explorados vazio */
02.
03.
      repita
04.
        se borda está vazia retorne falha
05.
         noldsymbol{o} ← remover elemento da borda /*ordenada por g(n) + h(n) * /
06.
         se nó.estado é objetivo retorne solução
07.
         adicionar nó.estado a explorados
        para cada ação aplicável em nó.estado
09.
10.
           filho ← criar nó filho
11.
           se filho.estado não está em explorados ou borda
12.
                 adicionar filho em borda
13.
           senão se filho.estado está na borda com major custo
14.
                 substituir nó borda por filho
15. }
```

Simulação da Busca A*.

Implementação da Busca Gulosa de Melhor Escolha e da Busca A* baseada no roteiro disponível no Moodle.