

Métodos de Programação II
2º Ano - LESI
Exame da 1ª Chamada - Resolução

Edgar Sousa

12 de Julho de 2007

Parte I

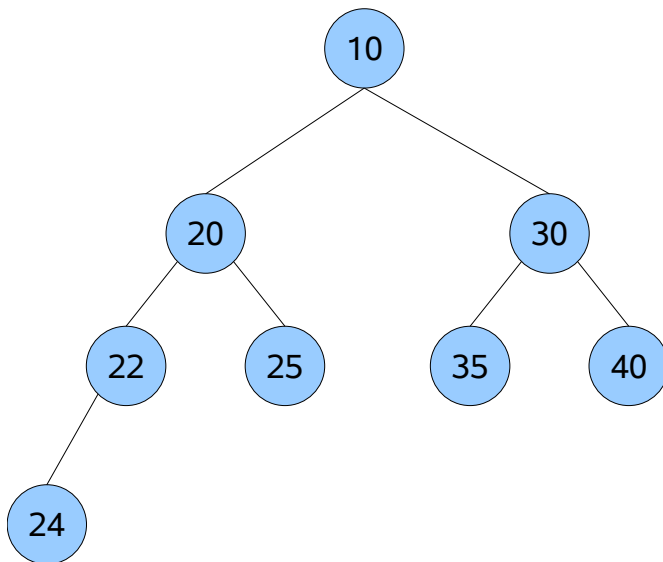
1. *Relembre a noção de min-heap binária.*

(a) *Descreva, por palavras suas, as propriedades que esta estrutura de dados deve ter.*

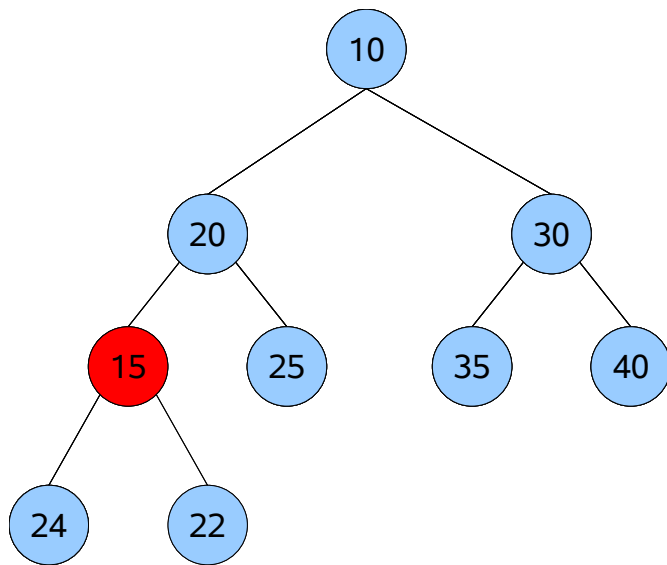
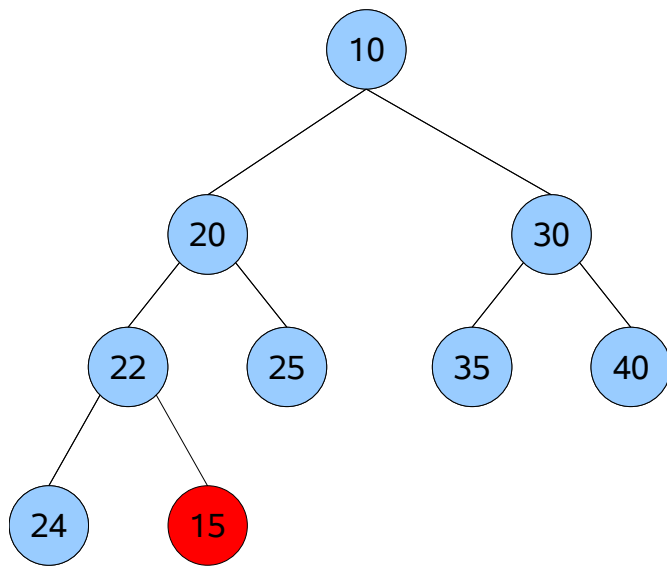
Uma *min-heap* binária é um tipo especial de árvore onde o valor em cada nodo é menor do que os valores dos filhos, e estes também observam esta propriedade.

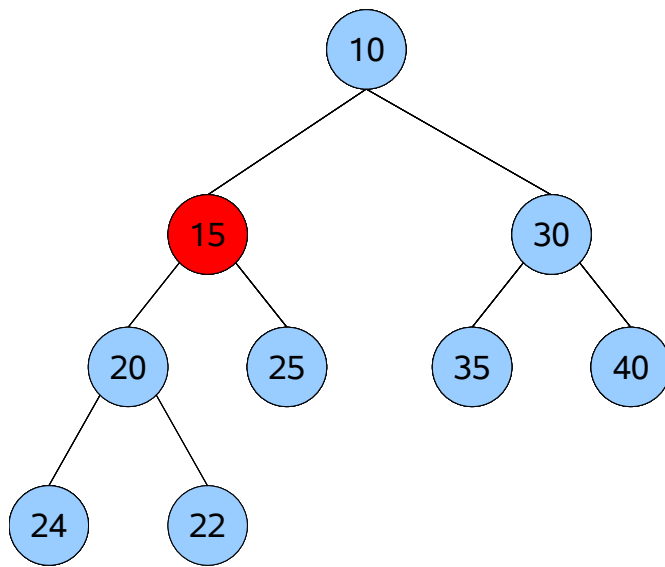
(b) *Desenhe as três heaps de inteiros que resultam de:*

i. *inserir consecutivamente os números 10, 20, 30, 22, 25, 35, 40, 24*

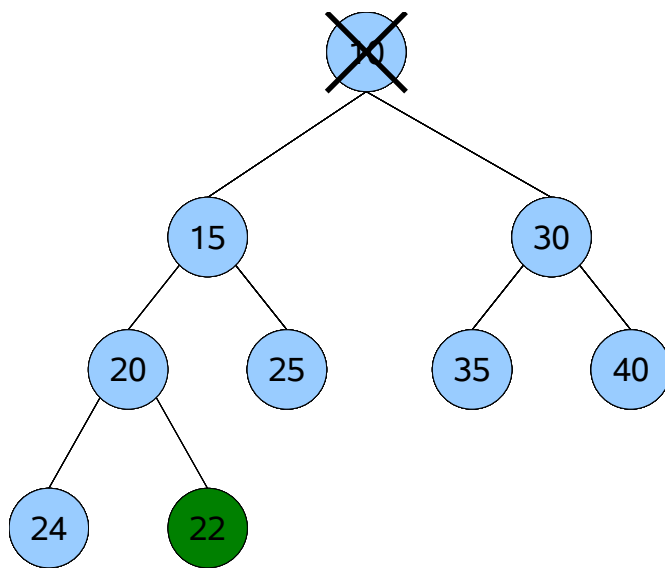


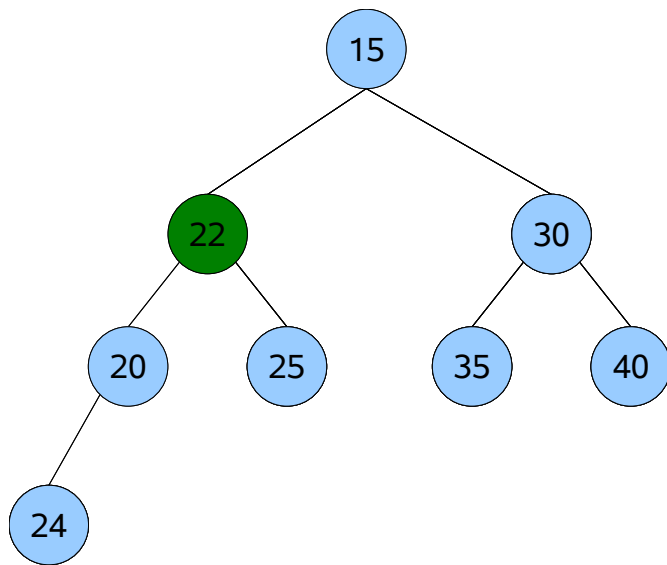
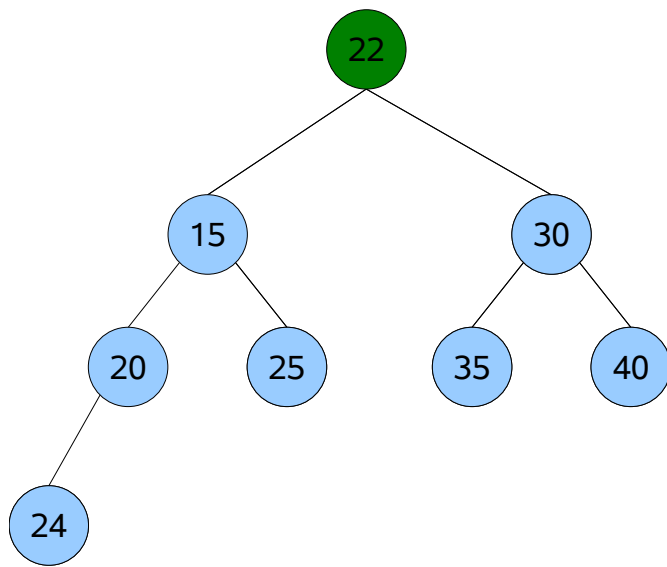
ii. *inserir o número 15 na heap resultante;*

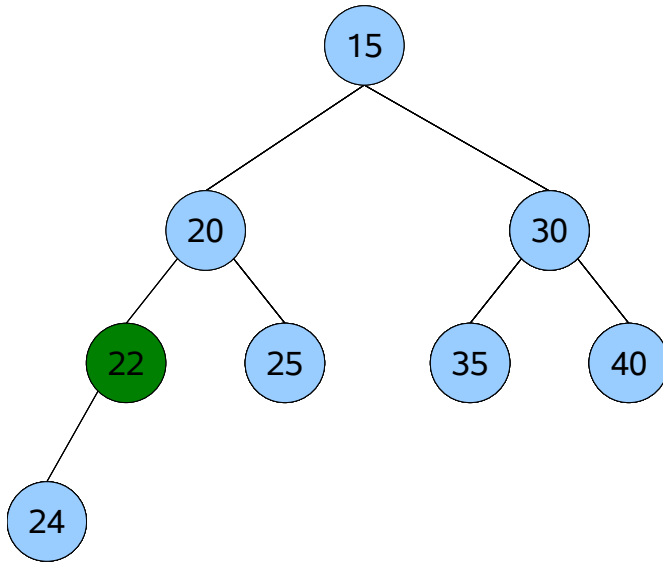




iii. *remover o mínimo da heap*







2. Considere o seguinte programa:

```

while(e<n){
    y=y*x;
    e=e+1;
}

```

Prove que este ciclo termina e que preserva o seguinte invariante: $y = x^e \wedge e \leq n$

Variante: $V = n - e$. É esta a quantidade que vai diminuindo de iteração em iteração do ciclo

$\{I \wedge C_{ciclo} \wedge V = v_0\}$	S_{ciclo}	$\{I \wedge V < v_0\}$
$\{y = x^e \wedge e \leq n \wedge e < n \wedge V = v_0\}$	$y = y * x; e = e + 1$	$\{y = x^e \wedge e \leq n \wedge V < v_0\}$
$\{y = x^e \wedge e \leq n \wedge e < n \wedge V = v_0\}$	\Rightarrow	$\{y = x^e \wedge e \leq n \wedge n - e < v_0\} [y \setminus y * x, e \setminus e + 1]$
$\{y = x^e \wedge e \leq n \wedge e < n \wedge V = v_0\}$	\Rightarrow	$\{y * x = x^{e+1} \wedge e + 1 \leq n \wedge n - (e + 1) < v_0\}$
$\{y = x^e \wedge e \leq n \wedge e < n \wedge V = v_0\}$	\Rightarrow	$\{y * x = x^e * x \wedge e < n \wedge n - e - 1 < v_0\}$
$\{y = x^e \wedge e \leq n \wedge e < n \wedge V = v_0\}$	\Rightarrow	$\{y = x^e \wedge e < n \wedge n - e - 1 < v_0\}$

As duas primeiras condições são imediatas. No caso da terceira, temos que ter em conta que $v_0 = n - e$ e à qual se retirarmos uma unidade diminui. Prova-se assim que o invariante é preservado e que de facto o ciclo termina.

3. Com base na seguinte implementação de uma árvore de procura, defina a função `treeToArray` que preenche um array com os elementos da árvore de procura, ordenados por ordem crescente. Note que esta função tem ainda um parâmetro (de entrada e saída) que indica qual a primeira posição livre do array.

```

typedef struct Node {
    int elem;
    struct Node *esq, *dir;
} *Tree;

void treeToArray(Tree t, int A[], int *i);

```

```

void treeToArray(Tree t, int A[], int *i){
    if(t!=NULL) {
        //recursivamente passar para o array o lado esquerdo da árvore
        treeToArray(t->esq,A,i);
        //processar o elemento actual
        A[*i]=t->elem;
        *i+=1;
        //agora por fim processar o lado direito da árvore
        treeToArray(t->dir,A,i);
    }
    //travessia in-order: lado esquerdo - raiz - lado direito
}

```

4. Considere a função `maxSort` que faz a ordenação de um array de tamanho n .

```

void maxSort(int A[], int n){
    int i,j;

    for (i=n-1; i>0; i--)
        for (j=0; j<i; j++)
            if (A[j] > A[i])
                swap(A,j,i);
}

```

Atribuindo um tempo constante C_1 para atribuições, C_2 para comparações e C_3 para a função `swap` temos o seguinte:

$$T(n) = C_1 + \sum_{i=1}^{n-1} (C_2 + C_1 + C_1 + \sum_{j=0}^{i-1} (C_2 + C_1 + C_2 + C_3))$$

O primeiro somatório representa o ciclo *for* exterior e o segundo representa o *for* interior. Fazendo uma mudança de variável (para simplificar os cálculos) $m = n - 1$ podemos ter:

$$T(m) = C_1 + \sum_{i=0}^{m-1} (C_2 + 2C_1 + \sum_{j=0}^{i-1} (2C_2 + C_1 + C_3)) = C_1 + m(C_2 + 2C_1) + \frac{m(m+1)}{2} (2C_2 + C_1 + C_3)$$

$T(n) = C_1 + (n+1)(C_2 + 2C_1) + \frac{(n+1)^2 + (n+1)}{2} (2C_2 + C_1 + C_3)$. Convertendo as constantes C_i para outras, simplifica a expressão e fica:

$T(n) = K_1 n^2 + K_2 n + K_3$. Logo podemos dizer que a função executa no pior caso em tempo $O(n^2)$.

5. Indique, justificando, a solução da seguinte recorrência:

$$T(n) = \begin{cases} c & \text{se } n \leq 1 \\ 4T(n/2) & \text{se } n > 1 \end{cases}$$

N.º de níveis da árvore: $\frac{n}{2^k} = 1 \Leftrightarrow n = 2^k \Leftrightarrow k = \log_2 n$ ou seja, níveis desde 0 até $(\log_2 n) - 1$.

N.º de nodos em cada nível: começa com um e quadriplica em cada nível: 4^i , com i a começar em 0.

Tempo de EXTRA de execução de cada nodo: 0. Tempo de execução das FOLHAS: c

$$T(n) = \text{tempo_nodos} + \text{tempo_folhas} = \left(\sum_{i=0}^{(\log_2 n)-2} 4^i \times 0 \right) + 4^{(\log_2 n)-1} \times c = 4^{(\log_2 n)-1} \times c$$

6. Assuma que a função `ssSP` faz o cálculo dos caminhos mais curtos com origem num dado vértice, segundo o algoritmo de Dijkstra num grafo pesado.

```
void ssSP(Grafo g, int v, int pai[], int dist[]);
```

Note que, dados o grafo `g` e o vértice de origem `v`, esta função guarda a árvore dos caminhos mais curtos em `pai`, e as respectivas distâncias em `dist`.

Usando a função `ssSP`, defina a função `camMaisCurto` que dado o grafo `g`, o vértice origem `v` e o vértice destino `d`, imprima no `stdout` a sequência de vértices do caminho mais curto (da origem para o destino), um vértice por linha. Esta função devolve `1` se não houver caminho, e `0` se existir.

```
int camMaisCurto (Grafo g, int v, int d);
```

```
int camMaisCurto (Grafo g, int v, int d){
    int *pai = malloc(sizeof(int)*g->num_nodos);
    int *dist = malloc(sizeof(int)*g->num_nodos);

    ssSP(g,v,pai,dist);

    Stack s = new_stack();
    while(d!=v){
        push(s,d);
        d=pai[d];
    }
    if(d==v){
        push(s,d);
        while(!empty_stack(s)){
            printf("%d\n",pop(s));
        }
        return 0;
    }
    return 1;
}
```