

# PMT 07 - Lista de Exercícios 2

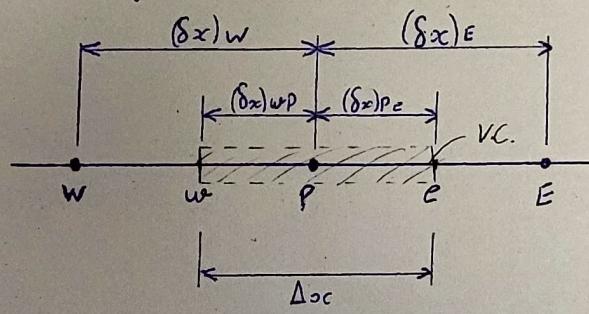
João Gabriel Clatinho

Partindo da Equação:

$$\frac{d}{dx} \left( h \frac{dT}{dx} \right) + S = 0$$

Obter a sua discretização

1º Passo: Geração da grade



P → Ponto nodal

w → Vizinho oeste de P

E → Ponto nodal vizinho leste de P

w → Face do lado oeste do volume de controle

e → Face do lado leste do V.C.

2º Passo: Discretização

Fazendo a integração da equação governante no volume de controle, temos:

$$\int_{N.C.} \frac{d}{dx} \left( h \frac{dT}{dx} \right) dV + \int_{V.C.} S dV = 0$$

$$dV = A \cdot dx$$

$$\Rightarrow \int_{V.C.} \frac{d}{dx} \left( h \frac{dT}{dx} \right) A \cdot dx + \int_{V.C.} S \cdot A \cdot dx = 0$$

Assumindo Área A constante no volume de controle:

$$\int_{x_w}^{x_e} \frac{\partial}{\partial x} \left( h \cdot A \frac{dT}{dx} \right) dx + \int_{x_w}^{x_e} S \cdot A dx = 0$$

Integrando os termos:

$$\left[ h \cdot A \frac{dT}{dx} \right]_{x_w}^{x_e} + \bar{S} \cdot A \cdot x \Big|_{x_w}^{x_e} = 0$$

$$\left( h A \frac{dT}{dx} \right)_e - \left( h A \frac{dT}{dx} \right)_{w} + \bar{S} A (x_e - x_w) = 0$$

Como A é constante, podemos escrever:

$$\left( h \frac{dT}{dx} \right)_e - \left( h \frac{dT}{dx} \right)_{w} + \bar{S} \Delta x = 0 \Rightarrow h e \left( \frac{dT}{dx} \right)_e - h w \left( \frac{dT}{dx} \right)_{w} + \bar{S} \Delta x = 0$$

Para transformar a equação em uma equação algébrica, as seguintes aproximações são feitas:

$$\left( \frac{dT}{dx} \right)_e = \frac{T_E - T_p}{(\delta x)_E}$$

$$\left( \frac{dT}{dx} \right)_{w} = \frac{T_p - T_w}{(\delta x)_w}$$

O termo fonte, em casos onde é função da variável dependente, pode ser aproximado por uma expressão linear:

$$\bar{S} \Delta x = S_u + S_p \cdot T_p$$

Substituindo as aproximações na equação integrada:

$$\frac{h_e(T_E - T_p)}{(Sx)_E} - \frac{h_w(T_p - T_w)}{(Sx)_w} + (S_u + S_p \cdot T_p) = 0$$

Rearranjando:

$$\frac{h_e \cdot T_E}{(Sx)_E} - \frac{h_e \cdot T_p}{(Sx)_E} - \frac{h_w \cdot T_p}{(Sx)_w} + \frac{h_w \cdot T_w}{(Sx)_w} + S_u + S_p \cdot T_p = 0$$

Isolando os termos de temperatura nos pontos nodais:

$$T_E \left( \frac{h_e}{(Sx)_E} \right) + T_p \left( -\frac{h_e}{(Sx)_E} - \frac{h_w}{(Sx)_w} + S_p \right) + T_w \left( \frac{h_w}{(Sx)_w} \right) + S_u = 0$$

Rearranjando:

$$\left( \frac{h_e}{(Sx)_E} + \frac{h_w}{(Sx)_w} - S_p \right) T_p = \left( \frac{h_e}{(Sx)_E} \right) \cdot T_E + \left( \frac{h_w}{(Sx)_w} \right) \cdot T_w + S_u = 0$$

A equação acima pode ser reescrita da seguinte forma:

$$\underline{\underline{a_p \cdot T_p = a_E \cdot T_E + a_w \cdot T_w + S_u}}$$

Onde:

$$\underline{\underline{a_E = \frac{h_e}{(Sx)_E}}} \quad \underline{\underline{a_w = \frac{h_w}{(Sx)_w}}} \quad e \quad \underline{\underline{a_p = a_E + a_w - S_p}}$$

## Regra #2 - Coeficientes Positivos

Os coeficientes vizinhos  $a_w$  e  $a_E$  devem ser sempre positivos. Isso garante que um aumento do valor da propriedade  $\phi$  transportada por difusão nos pontos nodais vizinhos provoque um aumento de  $\phi$  no ponto nodal central.

No exemplo desenvolvido nessa lista, a propriedade transportada é a temperatura. Na discretização para a difusão os coeficientes são:

$$a_E = \frac{h_e}{(\delta x)_E} \quad \text{e} \quad a_w = \frac{h_w}{(\delta x)_w}$$

Como  $h$  é uma propriedade física e  $\delta x$  uma propriedade geométrica, os coeficientes  $a_w$  e  $a_E$  são inherentemente positivos.

## Regra #3 - Valor Negativo do coeficiente angular do Termo-Fonte ( $S_p \leq 0$ )

Quando o termo-fonte é linearizado como  $S_u + S_p \cdot T_p$ , o coeficiente  $S_p$  deve ser negativo para respeitar a regra #2.

O coeficiente do ponto nodal central está definido como:

$$a_p = a_w + a_E - S_p$$

Se  $S_p$  for positivo poderia levar a um  $a_p$  negativo, violando a regra #2.