

# Tópicos especiais em Estatística aplicada – 2023-2

## EPC9

João Gabriel Santos Custodio

```
% aquisição dos dados
load("dados_epc9_8m.mat")
m = 5;
n = 100;
```

1) Use as 100 amostras de X para treinar um modelo PCA, mostrando o monitoramento para as 100 amostras de X e 100 amostras de Y0. Obtenha FP e FN mostrando que o modelo é adequado para o número de componentes selecionado. Informe:  $\mu_x$ , número de componentes principais utilizada, variância retida, limiar utilizado para o monitoramento.

Resposta:

Primeiramente, iremos examinar os autovalores mais relevantes da matriz de covariância e calcular a média de cada variável contida em X.

Logo em seguida, serão calculados os autovalores e autovetores de S para identificar a variância retida.

```
mi_X = mean(X) % calculo da média
```

```
mi_X = 1x5
    12.2509    5.1681   15.1210    5.9864    0.9553
```

```
S = cov(X) % calculo da covariancia
```

```
S = 5x5
    7.9011    0.0421    0.0036   -0.2935   -0.4137
    0.0421    5.3209   -0.0173   -0.1577    1.6352
    0.0036   -0.0173    0.6395    0.1606   -0.6467
   -0.2935   -0.1577    0.1606    4.3746    1.0134
   -0.4137    1.6352   -0.6467    1.0134   10.3104
```

```
% AutoVetores, AutoValores < - eig(S)
[ AutoVet, AutoVal ] = eig(S)
```

```
AutoVet = 5x5
   -0.0015   -0.0368    0.0864   -0.9864   -0.1347
    0.0250   -0.4072   -0.8681   -0.0972    0.2655
   -0.9947   -0.0846   -0.0078    0.0117   -0.0570
    0.0636   -0.8774    0.4508    0.0527    0.1419
   -0.0770    0.2365    0.1886   -0.1209    0.9423
AutoVal = 5x5
    0.5796         0         0         0         0
         0    4.0315         0         0         0
         0         0    5.0432         0         0
         0         0         0    7.8702         0
         0         0         0         0   11.0221
```

Percebe-se que os últimos 3 autovalores de AutoVal possuem a maior contribuição para a variância. Sendo assim, pode-se relacionar os auto vetores referentes aos autovalores com maior contribuição e calcular o acumulado da variação total de X.

```
Lambda = [5.0432 0 0; 0 7.8702 0; 0 0 11.0221] % Maiores autovalores de AutoVal
```

```

Lambda = 3x3
    5.0432         0         0
         0    7.8702         0
         0         0    11.0221

```

```

P = [AutoVet(:,3:5)]; % AutoVetores referentes aos maiores autovalores
auto_S = eig(S);
auto = Lambda*1/sum(auto_S)

```

```

auto = 3x3
    0.1767         0         0
         0    0.2757         0
         0         0    0.3861

```

```
Variancia_Acumulada = 100*sum(diag(auto))
```

```
Variancia_Acumulada = 83.8473
```

```
display("Os 3 ultimos autovalores possuem:"+Variancia_Acumulada+"% da variância total de X");
```

```
"Os 3 ultimos autovalores possuem:83.8473% da variância total de X"
```

Neste momento, procederemos à construção do modelo de previsão para a variável X, baseando-nos no produto matricial, onde T é obtido multiplicando P por X. Adicionalmente, efetuaremos o cálculo do limiar, utilizado para a avaliação de falsos positivos.

$$T_{\alpha}^2 = \frac{a(n-1)(n+1)}{n(n-a)} F_{\alpha}(a, n-a)$$

Logo em seguida, será calculada a estatística T<sup>2</sup> usando PCA

$$T^2 = x^T P \Lambda_a^{-1} P^T x$$

Como a média mi\_X é diferente de zero, esta deve ser subtraída das variáveis de x.

```

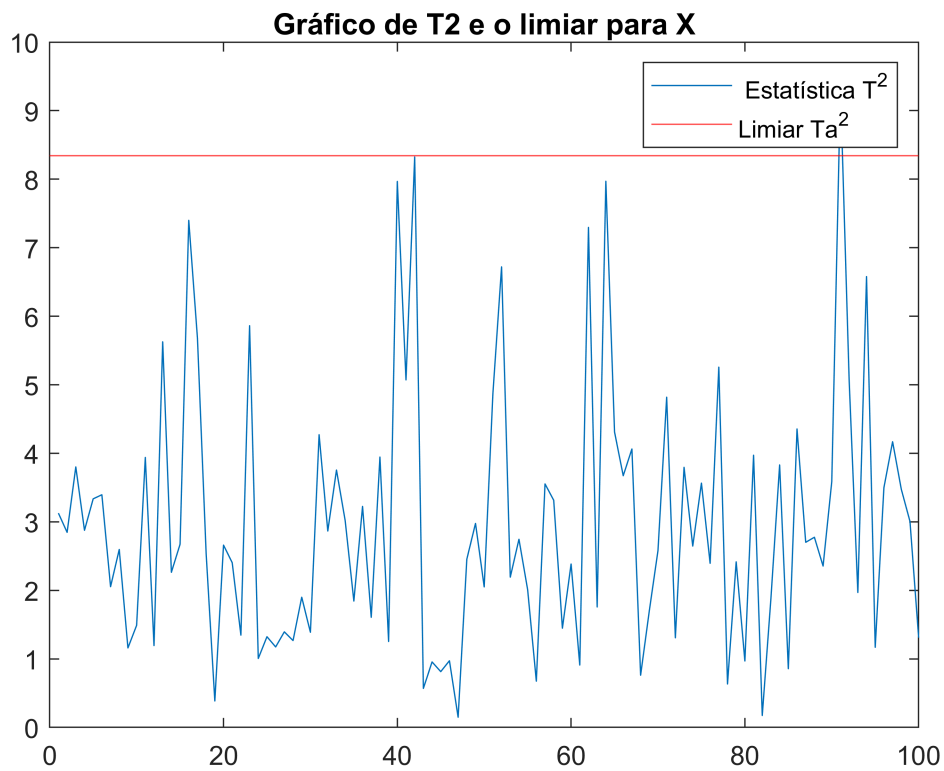
a = 3;
Ta2 = (a*(n-1)*(n+1))/(n*(n-a))*finv(0.95,a,n-a); % Cálculo do limiar
T = X*P;
X_est = T*P';

```

```

t2 = zeros(1,n);
for i = 1:1:n
t2(i) = (X_est(i,:)-mi_X)*(P*inv(Lambda)*P')*(X_est(i,:)-mi_X)';
end
figure
plot(1:1:n,t2)
hold on
yline(Ta2,"r")
legend("Estatística T^2", "Limiar Ta^2")
title("Gráfico de T2 e o limiar para X")

```



```
TP_X = length(find(t2 > Ta2))
```

```
TP_X = 1
```

```
FN_X = length(find(t2 <= Ta2))
```

```
FN_X = 99
```

```

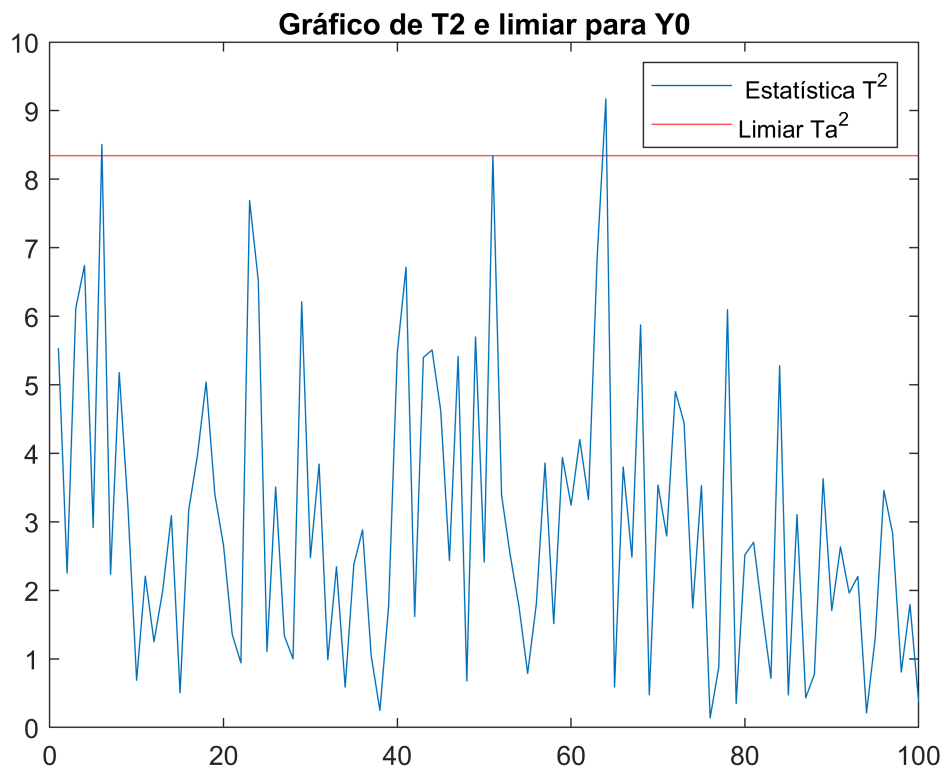
T = Y0*P;
Y0_estimado = T*P';
mi_Y0 = mean(Y0);
t2 = zeros(1,n);
for i = 1:1:n
t2(i) = (Y0_estimado(i,:)-mi_Y0)*(P*inv(Lambda)*P')*(Y0_estimado(i,:)-mi_Y0)'; end
figure
plot(1:1:n,t2)
hold on

```

```

yline(Ta2,"r")
legend(" Estatística T^2", "Limiar Ta^2")
title("Gráfico de T2 e limiar para Y0")

```



```
TP_Y0 = length(find(t2 > Ta2))
```

```
TP_Y0 = 2
```

```
FN_0 = length(find(t2 <= Ta2))
```

```
FN_0 = 98
```

De acordo com o resultado acima de  $TP = 1$  e  $FN = 99$  para  $X$ , já para  $Y0$   $TP = 2$  e  $FN = 98$ . Portanto, temos por definição que um valor de  $TP$  baixo junto com o  $FN$  alto indica que o modelo está mal-sucedido em identificar pontos fora de controle.

**2) Use o modelo PCA obtido para detectar as falhas nos dados de  $Y1$  a  $Y6$ . Faça uma figura na qual se possa observar a estatística para  $Y1$  a  $Y6$ , indicando a amostra na qual cada falha foi detectada e o limiar. Lembrando que  $Y1$  a  $Y6$  contém 100 amostras cada.**

O mesmo processo de cálculo efetuado para  $Y0$  será repetido de  $Y1$  a  $Y6$ .

```

% Estatísticas T^2
T2_Y1 = zeros(1, n);
T2_Y2 = zeros(1, n);

```

```

T2_Y3 = zeros(1, n);
T2_Y4 = zeros(1, n);
T2_Y5 = zeros(1, n);
T2_Y6 = zeros(1, n);

% Medias para os dados de Y1 a Y6
mi_Y1 = mean(Y1);
mi_Y2 = mean(Y2);
mi_Y3 = mean(Y3);
mi_Y4 = mean(Y4);
mi_Y5 = mean(Y5);
mi_Y6 = mean(Y6);

% T para cada dado
T1 = Y1*P;
Y1_est = T1*P';
T2 = Y2*P;
Y2_est = T2*P';
T3 = Y3*P;
Y3_est = T3*P';
T4 = Y4*P;
Y4_est = T4*P';
T5 = Y5*P;
Y5_est = T5*P';
T6 = Y6*P;
Y6_est = T6*P';

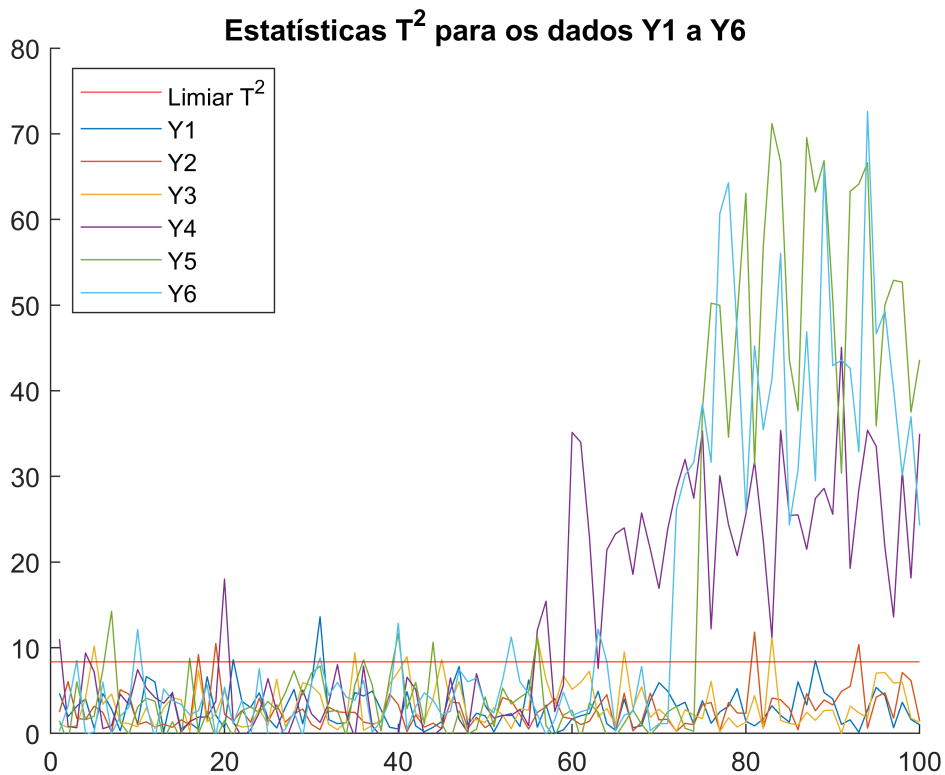
% T2 para cada dado

for i = 1:1:n
    T2_y1(i) = (Y1_est(i,:)-mi_Y1)*(P*inv(Lambda)*P')*(Y1_est(i,:)-mi_Y1)';
    T2_y2(i) = (Y2_est(i,:)-mi_Y2)*(P*inv(Lambda)*P')*(Y2_est(i,:)-mi_Y2)';
    T2_y3(i) = (Y3_est(i,:)-mi_Y2)*(P*inv(Lambda)*P')*(Y3_est(i,:)-mi_Y3)';
    T2_y4(i) = (Y4_est(i,:)-mi_Y2)*(P*inv(Lambda)*P')*(Y4_est(i,:)-mi_Y4)';
    T2_y5(i) = (Y5_est(i,:)-mi_Y2)*(P*inv(Lambda)*P')*(Y5_est(i,:)-mi_Y5)';
    T2_y6(i) = (Y6_est(i,:)-mi_Y2)*(P*inv(Lambda)*P')*(Y6_est(i,:)-mi_Y6)';
end

% Visualização dos resultados

figure
yline(Ta2,"r")
hold on
plot(1:1:n,T2_y1)
plot(1:1:n,T2_y2)
plot(1:1:n,T2_y3)
plot(1:1:n,T2_y4)
plot(1:1:n,T2_y5)
plot(1:1:n,T2_y6)
title("Estatísticas  $T^2$  para os dados Y1 a Y6")
legend("Limiar  $T^2$ ", "Y1", "Y2", "Y3", "Y4", "Y5", "Y6", "location", "northwest")
ylim([0, 80]);

```



```
% Tempos de detecção para cada conjunto de dados
```

```
Tempo_deteccao_Y1 = find(T2_y1 > Ta2);
Tempo_deteccao_Y1 = Tempo_deteccao_Y1(1);
display("Tempo de deteccao para Y1 =" + Tempo_deteccao_Y1 + " Amostras")
```

```
"Tempo de deteccao para Y1 =21 Amostras"
```

```
Tempo_deteccao_Y2 = find(T2_y2 > Ta2);
Tempo_deteccao_Y2 = Tempo_deteccao_Y2(1);
display("Tempo de deteccao para Y2 =" + Tempo_deteccao_Y2 + " Amostras")
```

```
"Tempo de deteccao para Y2 =17 Amostras"
```

```
Tempo_deteccao_Y3 = find(T2_y3 > Ta2);
Tempo_deteccao_Y3 = Tempo_deteccao_Y3(1);
display("Tempo de deteccao para Y3 =" + Tempo_deteccao_Y3 + " Amostras")
```

```
"Tempo de deteccao para Y3 =5 Amostras"
```

```
Tempo_deteccao_Y4 = find(T2_y4 > Ta2);
Tempo_deteccao_Y4 = Tempo_deteccao_Y4(1);
display("Tempo de deteccao para Y4 =" + Tempo_deteccao_Y4 + " Amostras")
```

```
"Tempo de deteccao para Y4 =1 Amostras"
```

```
Tempo_deteccao_Y5 = find(T2_y5 > Ta2);
Tempo_deteccao_Y5 = Tempo_deteccao_Y5(1);
```

```
display("Tempo de detecção para Y5 =" + Tempo_detecção_Y5 + " Amostras")
```

```
"Tempo de detecção para Y5 =7 Amostras"
```

```
Tempo_detecção_Y6 = find(T2_y6 > Ta2);  
Tempo_detecção_Y6 = Tempo_detecção_Y6(1);  
display("Tempo de detecção para Y6 =" + Tempo_detecção_Y6 + " Amostras")
```

```
"Tempo de detecção para Y6 =3 Amostras"
```

**3) Calcule a contribuição das variáveis para as falhas de Y1 a Y6, de 1 instante antes da falha até 5 instantes após. Some a contribuição dos 6 instantes e identifique em cada caso quais variáveis tiveram maior contribuição para a estatística de cada uma das falhas. Verifique a forma mais adequada de apresentação que permita uma fácil visualização.**

Para este cálculo, foi disponibilizado uma função "contrib\_pc" que calcula a contribuição.

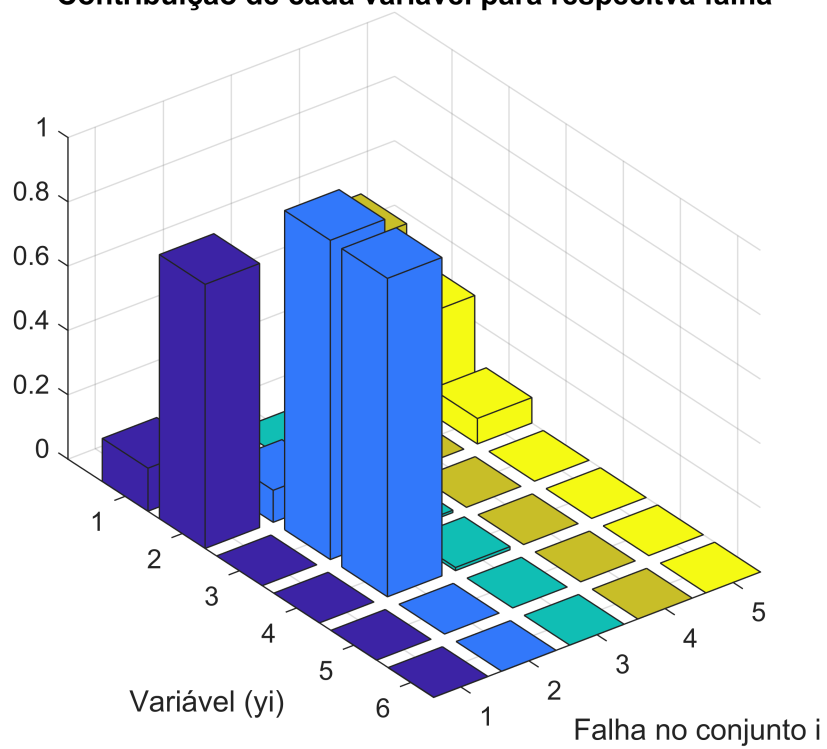
Com isso, podemos calcular a contribuição de cada dado:

```
contribuicao_y1 = contrib_pc(Y1_est(1:(Tempo_detecção_Y1+5)),:),P,a,n,0.95,auto_S(3:5));  
contribuicao_y2 = contrib_pc(Y2_est(1:(Tempo_detecção_Y2+5)),:),P,a,n,0.95,auto_S(3:5));  
contribuicao_y3 = contrib_pc(Y3_est(Tempo_detecção_Y3:(Tempo_detecção_Y3+5)),:),P,a,n,0.95 ...  
    ,auto_S(3:5));  
contribuicao_y4 = contrib_pc(Y4_est(Tempo_detecção_Y4:(Tempo_detecção_Y4+5)),:),P,a,n,0.95 ...  
    ,auto_S(3:5));  
contribuicao_y5 = contrib_pc(Y5_est(Tempo_detecção_Y5:(Tempo_detecção_Y5+5)),:),P,a,n,0.95 ...  
    ,auto_S(3:5));  
contribuicao_y6 = contrib_pc(Y6_est(Tempo_detecção_Y6:(Tempo_detecção_Y6+5)),:),P,a,n,0.95 ...  
    ,auto_S(3:5));
```

Uma vez calculadas as contribuições, podemos plotar o gráfico 3D para visualização.

```
contribuicao_3d = [  
    contribuicao_y1;  
    contribuicao_y2;  
    contribuicao_y3;  
    contribuicao_y4;  
    contribuicao_y5;  
    contribuicao_y6;  
];  
  
figure  
bar3(contribuicao_3d)  
title("Contribuição de cada variável para respectiva falha")  
xlabel("Falha no conjunto i")  
ylabel("Variável (yi)")
```

**Contribuição de cada variável para respectiva falha**



O código da função disponibilizada contrib\_pc:



```

1 function ctr = contrib_pc(x, P, a, N, alfa, L)
2 % Contribution using PCA for each sample x
3 % Inputs:
4 % x = sample dimension mx1
5 % P = matrix of eigenvectors associated to the eigenvalues L
6 % L = vector highest retained eigenvalues
7 % a = number of principal components (scalar)
8 % N = number of samples used to compute the covariance matrix (scalar)
9 % alfa = confidence level (Example: 0.95)
10 %
11 T=x*P; % one sample of x
12 [m,c]=size(P); % m = number of variables
13 ctr=zeros(1,m);
14 idx=[];
15 t2=(a*(N-1)*(N+1)/(N*(N-a)))*finv(alfa,a,N-a); % T2 threshold
16 for j=1:c % c scores from c retained principal components
17     if (((T(j)/sqrt(L(j)))^2)>(1/a)*t2)
18         idx=[idx j]; % scores that violate threshold
19     end
20 end;
21 cont=[];
22 c=length(idx); % c selected scores (threshold violated)
23 if c>0 % If at least one score was violated
24     for i=1:c % computation for each score
25         for j=1:m % Contribution of m variables to score ti
26             tn=idx(i);
27             ti=T(tn);
28             pij=P(j,tn);
29             aux=(ti/L(tn))*pij*x(j);
30             if aux>0
31                 cont(i,j)=aux;
32             else
33                 cont(i,j)=0;
34             end
35         end
36     end
37     if c>1 cont= sum(cont); end; % Add contribution of m variables
38     ctr= cont/sum(cont);
39
40 end

```

**4) Baseado na contribuição das variáveis para as falhas calculadas, identifique a presença de falhas semelhantes, e proponha uma forma de diagnosticar estas diferentes falhas, mostrando seu correto funcionamento.**

Resposta:

Com o gráfico de contribuições, é observado que Y3 e Y4 possuem contribuições semelhantes para falha no conjunto 2. Isso indica que essas falhas podem ser semelhantes e podem ter a mesma causa.

Para diagnosticar essas diferentes falhas, podemos identificar as variáveis que contribuem significativamente para as falhas através do gráfico de contribuições. Uma vez que aquela é modelada a relação para aquela falha determinada pelas variáveis correlacionadas, podemos prever o risco dessa falha ocorrer novamente caso o mesmo cenário venha a acontecer futuramente.

Neste caso para a falha no conjunto 2, temos uma contribuição praticamente nula das variáveis Y1, Y 5 e Y6, uma contribuição pequena de Y2 e uma contribuição significativa de Y3 e Y4. Dessa forma, basta que um sistema colete os dados das variáveis e quando tivermos a mesma situação acontecendo pode-se parar colocando um "limiar" para que Y3 e Y4 não chegue a valores muito altos e o problema seja resolvido.

Por fim, o gráfico de contribuição de falhas apresentado fornece informações valiosas sobre as causas das falhas. Essas informações podem ser usadas para desenvolver um sistema de monitoramento que possa ajudar a prevenir falhas. Ao implementar um sistema de monitoramento, podemos melhorar a detecção e prevenção de falhas. Isso pode ajudar a melhorar a confiabilidade do processo e reduzir o custo de produção.