

Universidade Federal de Minas Gerais
DCC605: Sistemas Operacionais
Trabalho Prático

[Cronograma e execução](#)

[Biblioteca de threads de usuário](#)

[Parte 1: Criando e executando threads](#)

[Parte 2: Terminando e esperando threads](#)

[Parte 3: Preempção](#)

[Parte 4: Evitando condições de corrida](#)

[Parte 5: Adicionando suporte à espera](#)

[Implementação, entrega e avaliação](#)

[Implementação da biblioteca](#)

[Relatório](#)

[Pontos extras](#)

Cronograma e execução

Execução: em grupo de até dois alunos

Valor: 15 pontos

Biblioteca de threads de usuário

Neste trabalho iremos implementar uma biblioteca de threads em espaço do usuário para o Linux. Para tanto, iremos utilizar a interface de controle de contextos [ucontext] e sinais assíncronos.

Parte 1: Criando e executando threads

Na primeira parte você irá apenas criar threads, sem suporte à preempção. Isto é, uma thread irá ocupar a CPU até que ela dê licença para outra thread. Sua biblioteca the threads deverá implementar uma função:

```
void dccthread_init(void (*func)(int), int param);
```

Onde [func] é um ponteiro para uma função que não retorna valor e que recebe um inteiro como parâmetro; e [param] é o parâmetro que será passado para [main]. A função [dccthread_init] nunca retorna. Ela deve inicializar as estruturas internas da biblioteca de threads e depois criar uma thread para executar [func] passando o parâmetro [param].

Nesta parte 1, sua função [dccthread_init] deve (i) iniciar uma thread [gerente] que irá fazer o escalonamento das threads criadas, (ii) iniciar uma thread [principal] que irá executar a função [func], e (iii) executar a thread [principal].

Cada thread (como as threads [gerente] e [principal]), é representada por uma estrutura [ucontext_t] declarada em [ucontext.h] e gerenciada pelas funções [getcontext], [setcontext], [makecontext] e [swapcontext]. Estude a documentação e os exemplos de uso destas funções em suas páginas no manual. Em particular, note que você precisa chamar [getcontext] e inicializar a pilha da nova thread antes de chamar [makecontext].

Nesta parte você também irá implementar a função da biblioteca que cria novas threads:

[illegible]

Onde [name] é o nome da thread, [func] é a função que será executada e [param] é o parâmetro que será passado para a função [func]. Os parâmetros [func] e [param] funcionam de forma idêntica aos parâmetros de mesmo nome na função [dccthread_init].

A função [dccthread_create] deve inicializar uma nova thread e adicioná-la à lista de threads prontas para executar, juntamente às outras threads criadas e à thread [principal]. A função [dccthread_create] deve retornar a thread que a chamou (i.e., não deve trocar a thread em execução).

Por último, você deverá criar uma função para permitir que uma thread dê licença da CPU:

```
void dccthread_yield(void);
```

A função [dccthread_yield] deve retirar a thread atual da CPU e chamar a thread [gerente] para que esta escolha a próxima thread que deve ser executada. As threads devem ser executadas na mesma ordem em que foram criadas.

Cada thread deve ter seu estado salvo em uma estrutura [dccthread_t], que você deverá definir. Note que [dccthread_t] precisa conter pelo menos um campo do tipo [ucontext_t] para armazenar o estado da thread. Para trocar threads use [swapcontext]; esta função salva o estado da thread atual e carrega o estado da nova thread, de forma similar à troca de contexto do xv6 visto em sala.

Para que possamos identificar as threads, implemente uma função [dccthread_self] que recupera um ponteiro para a estrutura [dccthread_t] da thread em execução. Implemente também uma função que retorna o nome de uma thread, como informado pelo primeiro parâmetro à função [dccthread_create]. Note que a thread principal deve ter nome "main".

```
dccthread_t * dccthread_self(void);
```

```
const char * dccthread_name(dccthread_t *tid);
```

Depois de implementadas estas funções você deverá ser capaz de executar os testes de 0 a 6.

Parte 2: Terminando e esperando threads

Nesta parte iremos implementar funções que darão suporte à terminação e espera por threads. Você deverá implementar as funções:

```
void dccthread_exit(void);  
void dccthread_wait(dccthread_t *tid);
```

Onde a função `[dccthread_exit]` termina a thread atual e a função `[dcchread_wait]` bloqueia a thread atual até que a thread `[tid]` termine de executar. Para facilitar, você pode assumir que cada thread do programa só pode ser “esperada” por uma thread. O programa deve terminar quando a última thread chamar `[dccthread_exit]`.

Note que seu programa deve funcionar para as duas sequências possíveis de eventos:

1. Quando uma função chama `[dccthread_exit]` e nenhuma função a espera; quando uma função chama `[dccthread_wait]` passando o identificador `[tid]` de uma thread que já terminou.
2. Quando uma função chama `[dccthread_exit]` e já existe uma função esperando; quando uma função chama `[dccthread_wait]` passando o identificador `[tid]` de uma thread que ainda está executando.

Depois de implementadas estas funções você deverá ser capaz de executar os testes 7 e 8.

Parte 3: Preempção

Nesta parte você irá tornar sua biblioteca preemptiva, retirando threads da CPU “a força” caso elas não chamem `[dccthread_yield]`. Para realizar isso, você precisará de um temporizador que irá disparar regularmente. Verifique a documentação das funções `[timer_create]`, `[timer_delete]` e `[timer_settime]`. O objetivo é usar estas funções para gerar um sinal a cada 10 ms. Você deve usar um temporizador que conte o tempo de CPU utilizado pelo processo `[CLOCK_PROCESS_CPUTIME_ID]`; seu tratador de sinais irá então chamar `[dccthread_yield]` para forçar a thread atual a dar licença da CPU.

Depois de implementado o temporizador, você deve ser capaz de executar o teste 9.

Parte 4: Evitando condições de corrida

O que acontece se a thread atual chamar `[dccthread_yield]` e o temporizador disparar em seguida? Este tipo de situação pode levar à corrupção das estruturas de dados de sua biblioteca de threads. Uma solução para evitar que as estruturas de dados de sua biblioteca sejam corrompidas, você deve desabilitar o temporizador imediatamente após uma thread chamar `[dccthread_yield]`, `[dccthread_wait]`, `[dccthread_exit]` ou `[dccthread_create]`. Além disso, você também deve desabilitar interrupções enquanto a thread `[gerente]` estiver executando.

Para desabilitar e habilitar o temporizador basta bloquear e desbloquear, respectivamente, o sinal enviado pelo temporizador. Você pode fazer isso usando a função `[sigprocmask]`. Em geral, você vai querer chamar `[sigprocmask(SIG_BLOCK, ...)]` assim que uma thread chamar uma função da biblioteca, como `[dccthread_yield]`, e chamar `[sigprocmask(SIG_UNBLOCK, ...)]` antes de retornar da função da biblioteca.

Note que a máscara de sinais bloqueados é distinta para cada [ucontext_t]. Logo, você deve controlar quais e quando os sinais são bloqueados por cada thread. A não ser que você implemente o bloqueio de sinais como descrito acima, seu código provavelmente sofrerá uma falha de segmentação.

Após implementar o bloqueio de sinais corretamente, sua biblioteca deve passar no teste 10.

Parte 5: Adicionando suporte à espera

Como nossa biblioteca de threads usa mapeamento muitos-para-um, uma thread não pode chamar [sleep] sem bloquear todas as threads do programa. Para solucionar esta limitação vamos criar uma função [dccthread_sleep] que retira a thread da CPU (como [dccthread_yield]) e da fila de prontos por uma quantidade de tempo pré-determinada.

Sua biblioteca the threads deverá implementar uma função:

```
void dccthread_sleep(struct timespec ts);
```

Onde [ts] é uma variável do tipo [struct timespec] que contém o tempo pelo qual a thread deve ser mantida fora da fila de prontos.

Para implementar esta funcionalidade sua biblioteca deverá fazer uso de temporizadores adicionais. Para implementação de [dccthread_sleep] você pode usar o temporizador [CLOCK_REALTIME] da família de funções [timer_create], [timer_delete] e [timer_settime].

Após implementar o suporte à espera, sua biblioteca deve passar nos testes 11 e 12.

Implementação, entrega e avaliação

Implementação da biblioteca

O cabeçalho [dccthread.h] com as declarações das funções da biblioteca estão disponíveis no Moodle; não é necessário modificar este arquivo. Seu grupo deve entregar um arquivo [dccthread.c] que implementa as funções atendendo às funcionalidades descritas acima.

Relatório

Cada grupo deve preencher e entregar o arquivo [report.txt] incluso no pacote com as bibliotecas.

Pontos extras

Serão avaliados como atividades extras valendo pontos:

1. Desenvolvimento de baterias de testes além das descritas nesta especificação;
2. Propor e implementar extensão de mapeamento muitos para muitos.
3. Propor e implementar uma função [dccthread_read] e uma função [dccthread_write] que executem em plano de fundo.
4. Modificar a API para que a função dccthread_init não precise receber uma função [main] como parâmetro.
5. Criar funções [dccthread_nwaiting] e [dccthread_nexited] que retorna o número de threads esperando por outras threads em [dccthread_wait] e o número de threads que já terminaram de executar mas que ainda não foram alvo de [dccthread_wait].
6. Criar um teste para verificar que não há vazamento de memória mesmo quando a função [dccthread_wait] não é chamada.