

Parte I: Fundamentos de mecânica Clássica

Capítulo I.1.1 Cinemática da partícula



universidade
de aveiro

Parte I: Fundamentos de mecânica Clássica

Capítulo I.1.1 Cinemática da partícula



universidade
de aveiro

Parte I: Fundamentos de mecânica Clássica

Capítulo I.1.1 Cinemática da partícula Tipos de movimento

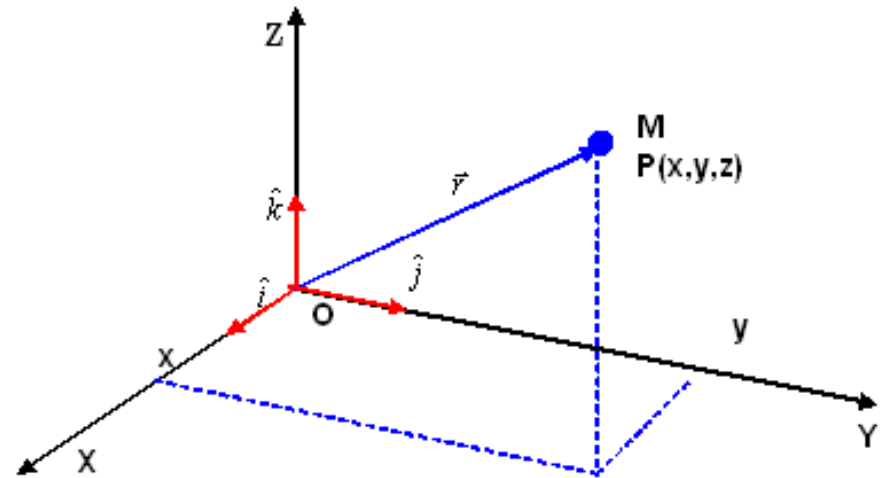


universidade
de aveiro

Posição e Trajectória

Ex. 3D

- Sistema de coordenadas cartesianas: posição da massa pontual M relativamente à origem



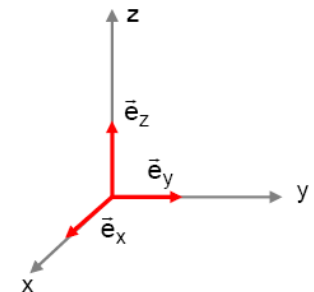
- Posição

$$\vec{r}(t) = x(t)\hat{i} + y(t)\hat{j} + z(t)\hat{k}$$

$$r = |\vec{r}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

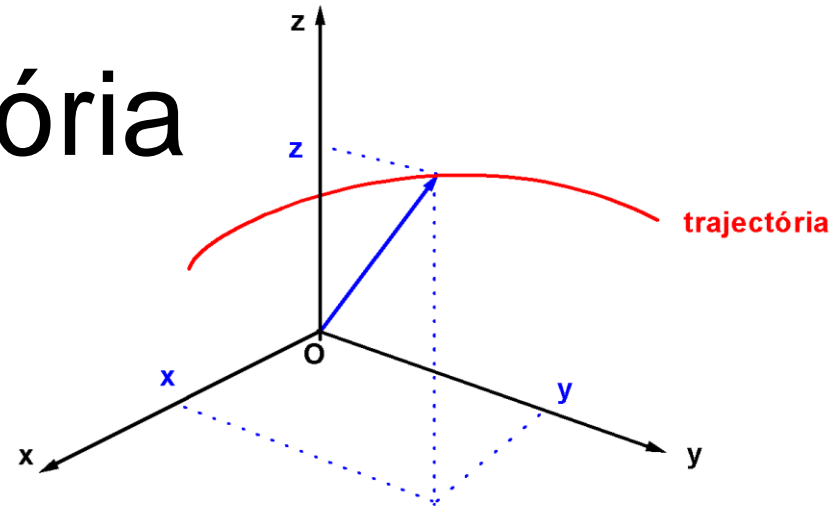
- Versores unitários

$$\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}$$



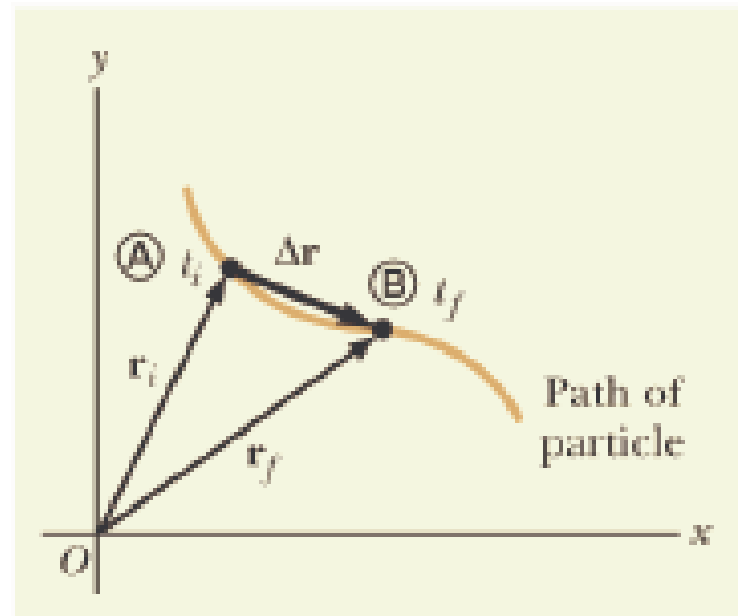
Posição e Trajectória

- **Trajectória** – lugar geométrico dos pontos ocupados por um ponto material P ao longo do tempo (Ex. 2D)

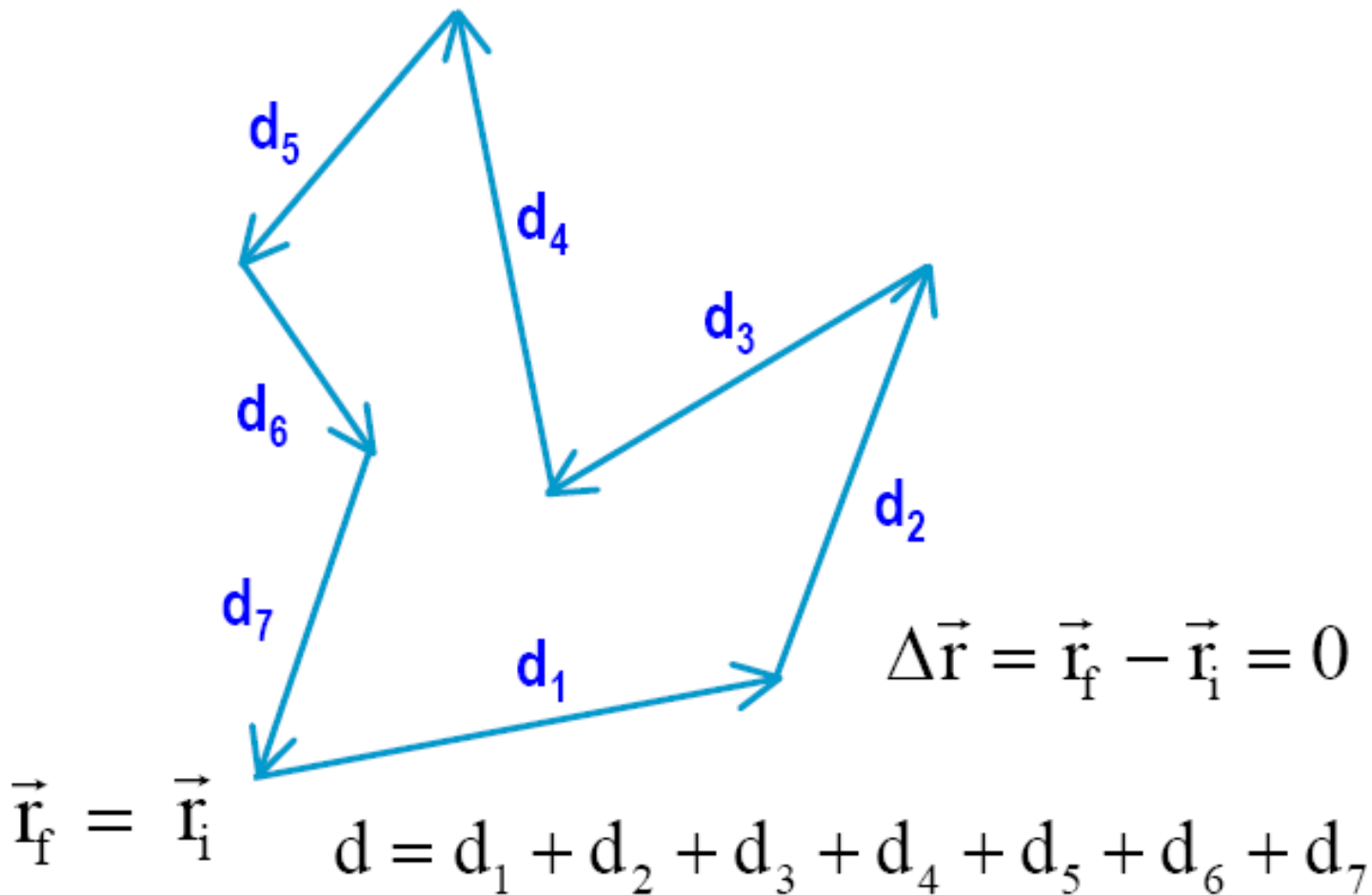


- **Deslocamento** – grandeza vectorial, variação na posição,

$$\Delta \vec{r} = \vec{r}_f - \vec{r}_i$$



Deslocamento e distância



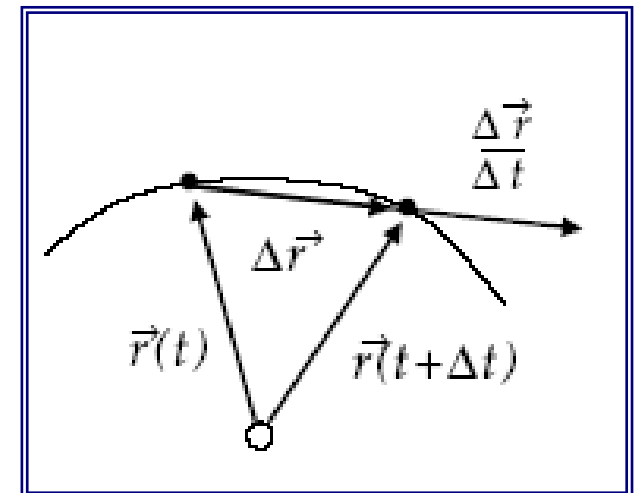
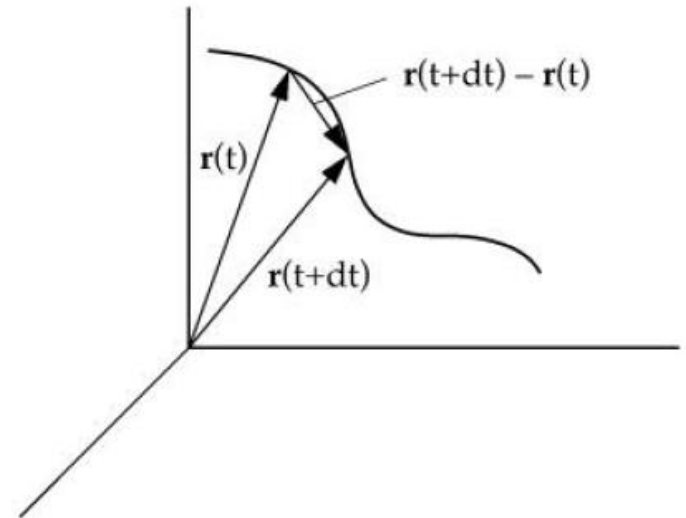
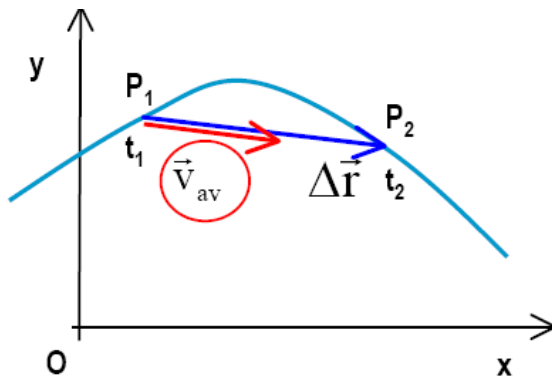
Velocidade

■ Velocidade média

[L]/[T]

m/s

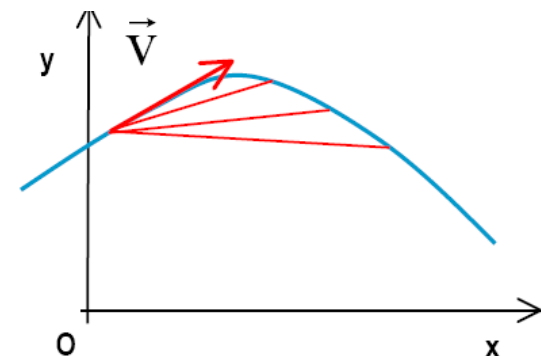
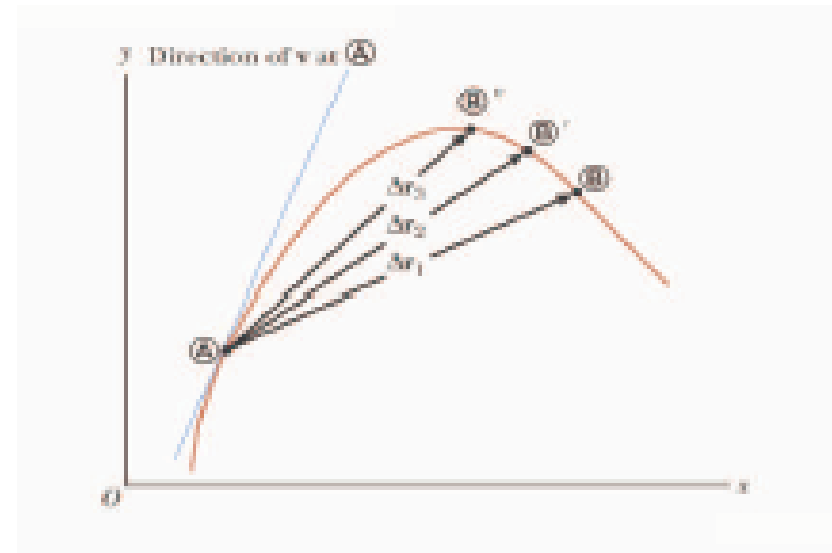
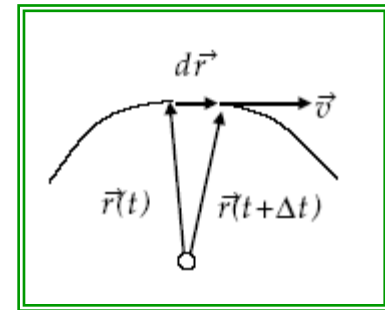
$$\vec{v}_{méd} = \frac{\Delta \vec{r}(t)}{\Delta t}$$



Velocidade

■ Velocidade instantânea

$$\begin{aligned}\vec{v}(t) &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{r}(t)}{\Delta t} = \\ &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{r}(t + \Delta t) - \vec{r}(t)}{\Delta t} = \\ \vec{v}(t) &= \frac{d\vec{r}(t)}{dt} = \frac{d}{dt} (x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}) \\ &= v_x\hat{i} + v_y\hat{j} + v_z\hat{k} \\ v &= |\vec{v}| = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}\end{aligned}$$



Posição obtida pelo cálculo integral

- Dado que

$$\vec{v}(t) = \frac{d\vec{r}(t)}{dt}$$

- Então

$$\vec{r}(t) = \int_{t_0}^t \vec{v}'(t') dt' + \vec{r}(t_0)$$

$$\vec{r}(t) = \left[\int_{t_0}^t v_x(t') dt' + x(t_0) \right] \hat{i} + \left[\int_{t_0}^t v_y(t') dt' + y(t_0) \right] \hat{j} + \left[\int_{t_0}^t v_z(t') dt' + z(t_0) \right] \hat{k}$$

$$\vec{r}(t) - \vec{r}(t_0) = \int_{t_0}^t \vec{v}'(t') dt'$$

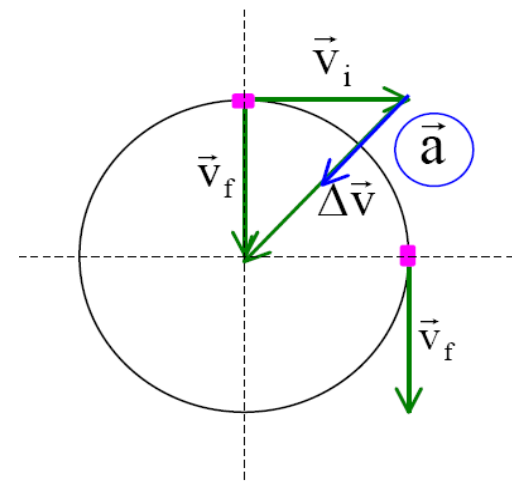
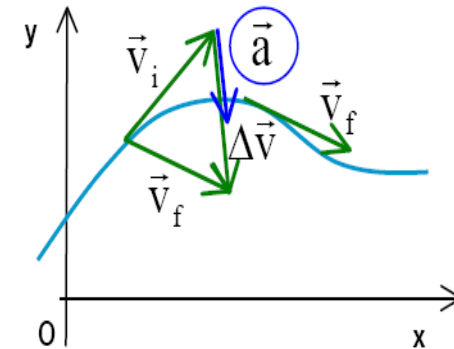
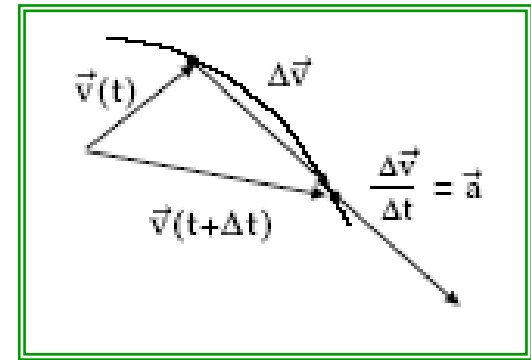
Aceleração

■ Aceleração média

$$[L]/[T]^2$$

$$m/s^2$$

$$\vec{a}_{méd} = \frac{\Delta \vec{v}(t)}{\Delta t}$$



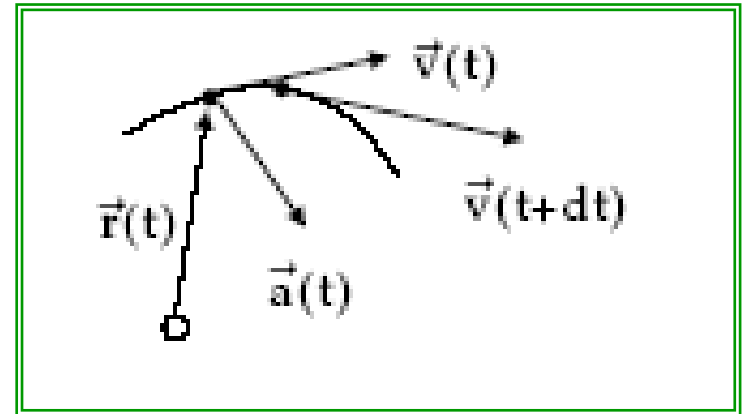
Aceleração

■ Aceleração instantânea

$$\vec{a}(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}(t)}{\Delta t} =$$
$$= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\vec{v}(t + \Delta t) - \vec{v}(t)}{\Delta t} =$$

$$\vec{a}(t) = \frac{d\vec{v}(t)}{dt} = \frac{d}{dt} (v_x \hat{i} + v_y \hat{j} + v_z \hat{k})$$
$$= a_x \hat{i} + a_y \hat{j} + a_z \hat{k}$$

$$a = |\vec{a}| = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$$



$$\vec{a}(t) = \frac{d\vec{v}(t)}{dt} = \frac{d^2 \vec{r}(t)}{dt^2}$$

Velocidade obtida pelo cálculo integral

■ Dado que

$$\vec{a}(t) = \frac{d\vec{v}(t)}{dt}$$

■ Então

$$\vec{v}(t) = \int_{t_0}^t \vec{a}'(t') dt' + \vec{v}(t_0)$$

$$\vec{v}(t) = \left[\int_{t_0}^t a_x(t') dt' + v_x(t_0) \right] \hat{i} + \left[\int_{t_0}^t a_y(t') dt' + v_y(t_0) \right] \hat{j} + \left[\int_{t_0}^t a_z(t') dt' + v_z(t_0) \right] \hat{k}$$

$$\vec{v}(t) - \vec{v}(t_0) = \int_{t_0}^t \vec{a}'(t') dt'$$

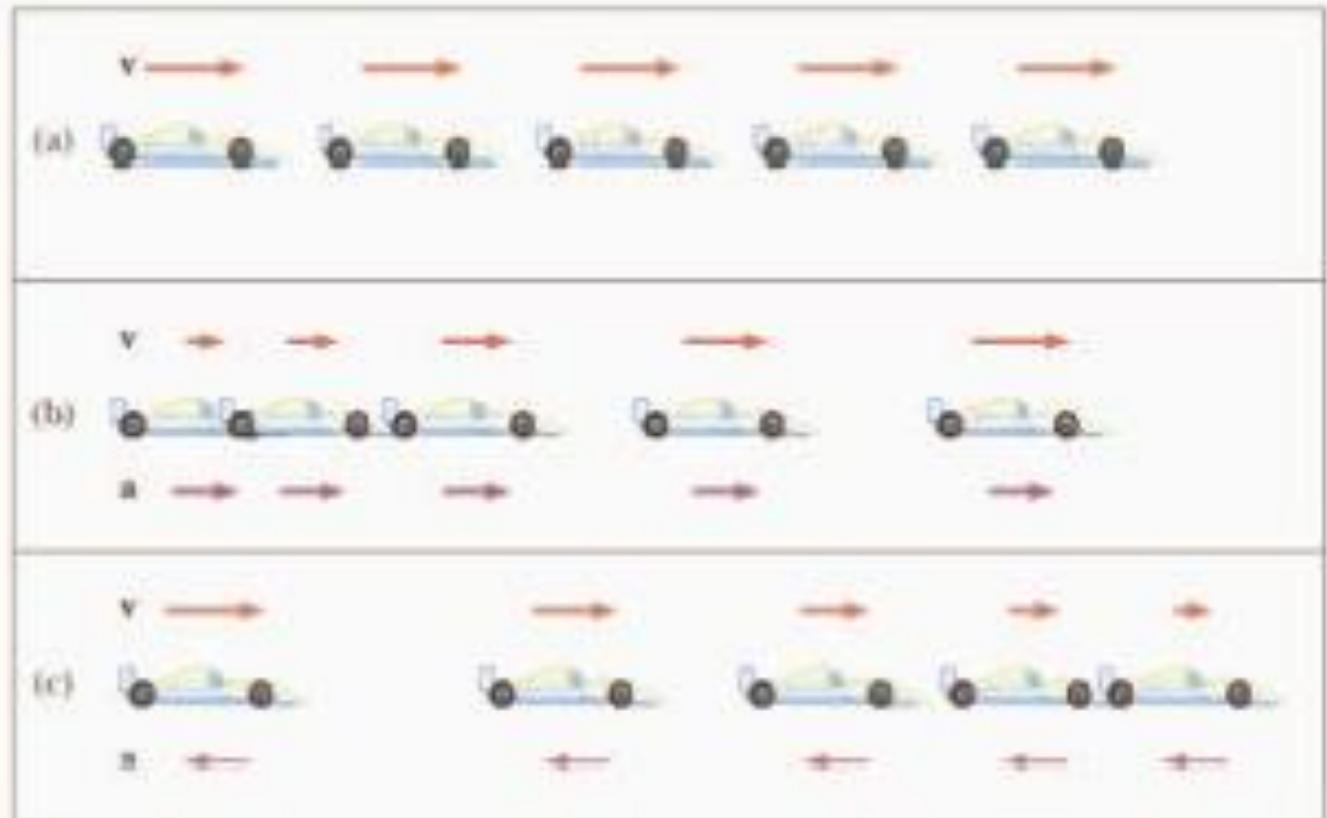
Velocidade e Aceleração

- Ex. 1D

- MRU

- MRUA

- MRUR

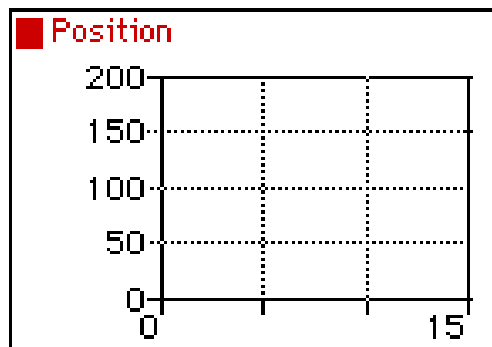


Casos particulares de movimiento a 1D (rectilíneo)

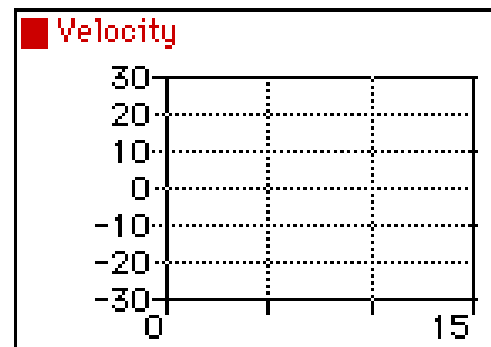
■ Uniforme ($v=c^{te}$)



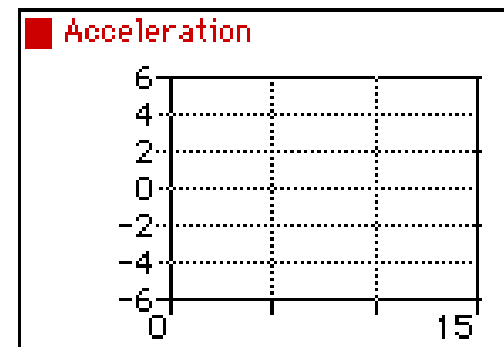
Position-Time Graph



Velocity-Time Graph



Acceleration-Time Graph



Casos particulares de movimiento a 1D (rectilíneo)

$$Ex.: \vec{v}(t) = v(t)\hat{i}$$

1) Uniforme ($v=c^{te}$)

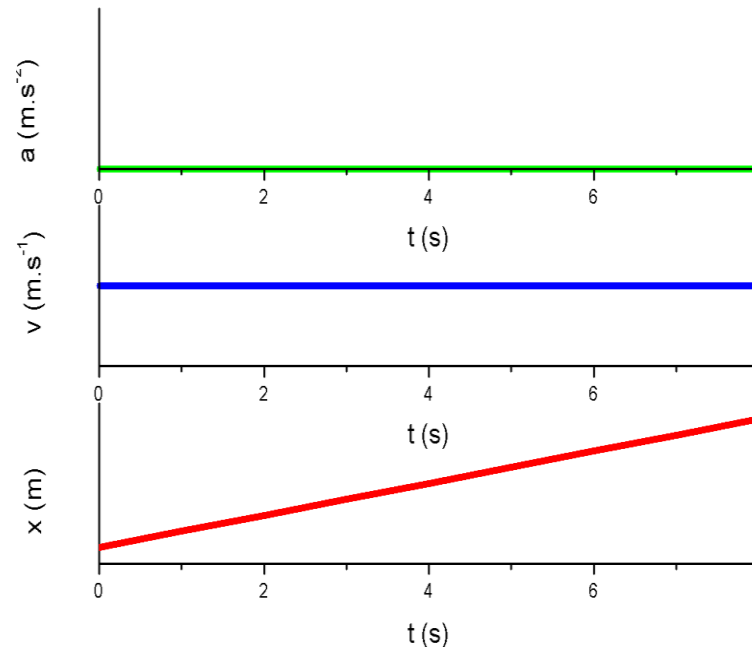
$$v(t) = \frac{dx(t)}{dt}$$

$$x(t) - x(t_0) = \int_{t_0}^t v(t') dt'$$

$$x(t) = x_0 + \int_{t_0}^t v(t') dt'$$

$$x(t) = x_0 + v \int_{t_0}^t dt'$$

$$x(t) = x_0 + v(t - t_0)$$



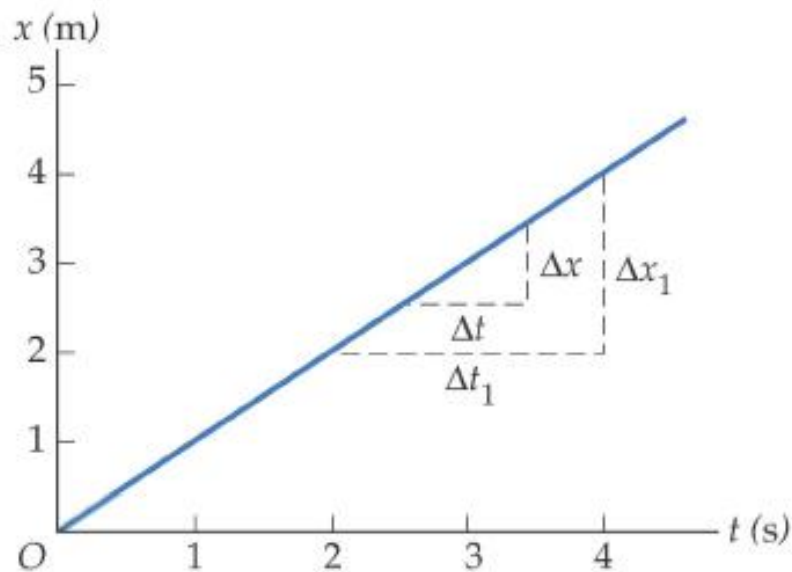
$$a = 0$$

$$v = c^{te}$$

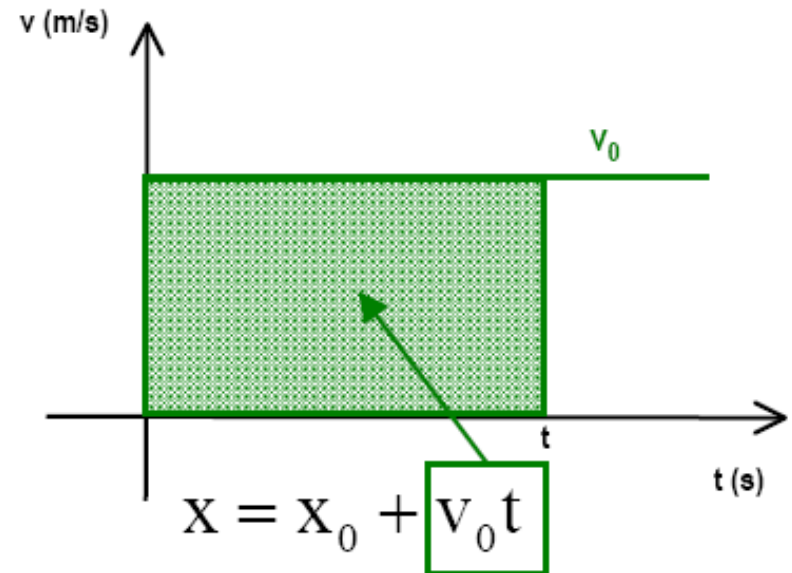
$$x = x_0 + v(t - t_0)$$

Casos particulares de movimiento a 1D (rectilíneo)

■ Uniforme ($v=c^{te}$)



Cálculo de v



Cálculo de $x-x_0$

Casos particulares de movimiento a 1D (rectilíneo)

$$a = c^{te}$$

$$v(t) = v_o + a(t - t_o)$$

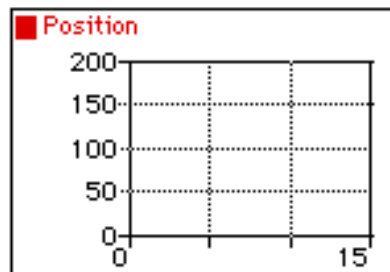
- **Uniformemente variado**
($a = c^{te}$): acelerado
(retardado)

$$x(t) = x_o + v_o(t - t_o) + \frac{1}{2}a(t - t_o)^2$$

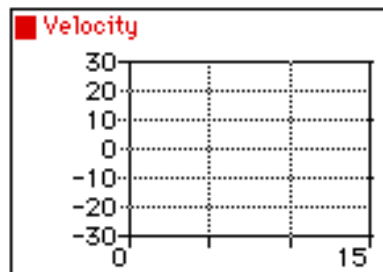
$$v^2 = v_o^2 + 2a(x - x_o)$$



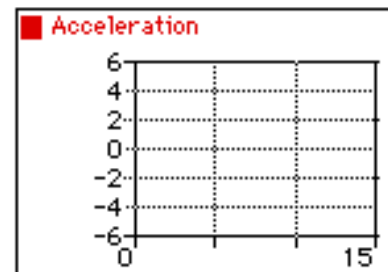
Position-Time Graph



Velocity-Time Graph



Acceleration-Time Graph



Casos particulares de movimento a 1D (rectilíneo)

$$Ex.: \vec{a}(t) = a(t)\hat{i}$$

2) Uniformemente variado ($a = c^{te}$):
acelerado ou retardado

$$v(t) - v(t_0) = \int_{t_0}^t a(t') dt'$$

$$v(t) = v_0 + \int_{t_0}^t a(t') dt'$$

$$v(t) = v_0 + a \int_{t_0}^t dt'$$

$$v(t) = v_0 + a(t - t_0)$$

$$a(t) = \frac{dv(t)}{dt}$$

$$x(t) - x(t_0) = \int_{t_0}^t v(t') dt'$$

$$x(t) - x(t_0) = \int_{t_0}^t [v_0 + a(t' - t_0)] dt'$$

$$x(t) - x(t_0) = v_0 \int_{t_0}^t dt' + a \int_{t_0}^t (t' - t_0) dt'$$

$$x(t) = x_0 + v_0(t - t_0) + \frac{1}{2} a(t - t_0)^2$$

Casos particulares de movimento a 1D (rectilíneo)

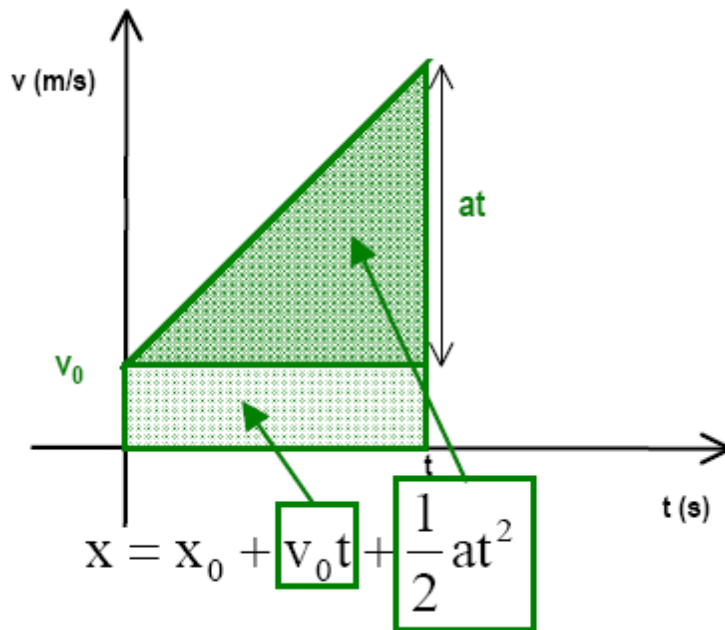
- **Uniformemente variado**
($a = c^{te}$): acelerado ou retardado

Eliminando t :

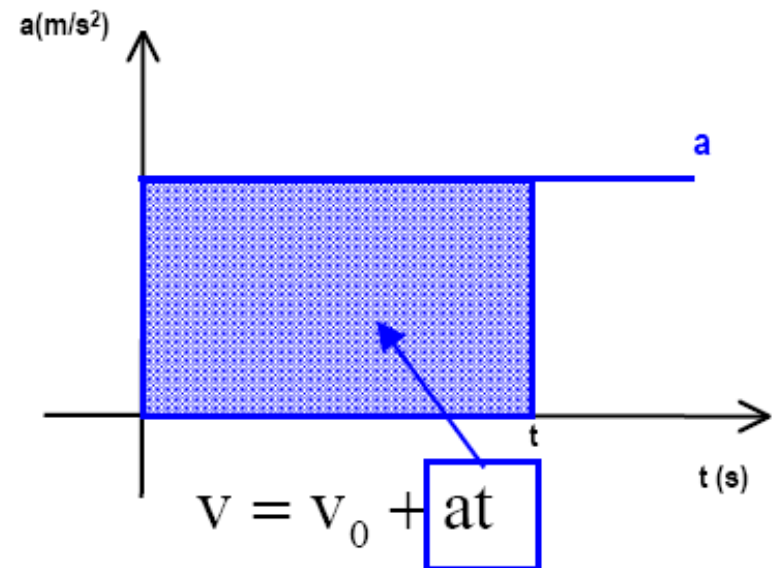
$$v^2 = v_o^2 + 2a(x - x_o)$$

Casos particulares de movimiento a 1D (rectilíneo)

- **Uniformemente variado**
($a = c^{te}$): acelerado



Cálculo de $x - x_0$



Cálculo de $v - v_0$

Cinemática 3D

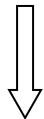
Equações cinemáticas

Genericamente

$$\vec{r}(t)$$



$$\vec{v}(t) = \frac{d\vec{r}(t)}{dt}$$



$$\vec{a}(t) = \frac{d\vec{v}(t)}{dt}$$

$$\vec{r}(t) - \vec{r}(t_0) = \int_{t_0}^t \vec{v}(t') dt'$$



$$\vec{v}(t)$$



$$\vec{a}(t) = \frac{d\vec{v}(t)}{dt}$$

$$\vec{r}(t) - \vec{r}(t_0) = \int_{t_0}^t \vec{v}(t') dt'$$



$$\vec{v}(t) - \vec{v}(t_0) = \int_{t_0}^t \vec{a}(t') dt'$$



$$\vec{a}(t)$$

Exemplo 1-1

- **Movimento rectilíneo variado.** Um corpo move-se ao longo do eixo dos xx de acordo com

$$x(t) = 2t^3 + 5t^2 + 5 \text{ (m)}$$

- Determine:
 - a) a velocidade e aceleração em qualquer instante t ;
 - b) a posição, velocidade e aceleração para $t=2\text{s}$ e $t=3\text{s}$;
 - c) a velocidade e aceleração média entre $t=2\text{s}$ e $t=3\text{s}$.

Exemplo 1-1

- **Movimento rectilíneo variado.** Um corpo move-se ao longo do eixo dos xx de acordo com

$$x(t) = 2t^3 + 5t^2 + 5 \text{ (m)}$$

- Determine:
 - a) a velocidade e aceleração em qualquer instante t ;
 - b) a posição, velocidade e aceleração para $t=2s$ e $t=3s$;
 - c) a velocidade e aceleração média entre $t=2s$ e $t=3s$.

Solução

a)

$$v(t) = \frac{dx(t)}{dt} = \frac{d}{dt}(2t^3 + 5t^2 + 5) = 6t^2 + 10t \quad m.s^{-1}$$

$$a(t) = \frac{dv(t)}{dt} = \frac{d}{dt}(6t^2 + 10t) = 12t + 10 \quad m.s^{-2}$$

Exemplo 1-1

- **Movimento rectilíneo variado.** Um corpo move-se ao longo do eixo dos xx de acordo com

$$x(t) = 2t^3 + 5t^2 + 5 \text{ (m)}$$

- Determine:
 - a) a velocidade e aceleração em qualquer instante t ;
 - b) a posição, velocidade e aceleração para $t=2s$ e $t=3s$;
 - c) a velocidade e aceleração média entre $t=2s$ e $t=3s$.

Solução

b)

$$t = 2s$$

$$x = 41 \text{ m} \quad v = 44 \text{ m.s}^{-1} \quad a = 34 \text{ m.s}^{-2}$$

$$t = 3s$$

$$x = 104 \text{ m} \quad v = 84 \text{ m.s}^{-1} \quad a = 46 \text{ m.s}^{-2}$$

Exemplo 1-1

- **Movimento rectilíneo variado.** Um corpo move-se ao longo do eixo dos xx de acordo com

$$x(t) = 2t^3 + 5t^2 + 5 \text{ (m)}$$

- Determine:
 - a) a velocidade e aceleração em qualquer instante t ;
 - b) a posição, velocidade e aceleração para $t=2s$ e $t=3s$;
 - c) a velocidade e aceleração média entre $t=2s$ e $t=3s$.

Solução

c)

$$v_{med} = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{63}{1} = 63 \text{ m.s}^{-1}$$

$$a_{med} = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{40}{1} = 40 \text{ m.s}^{-2}$$

Exemplo 1-1

- **Movimento rectilíneo variado.** Um corpo move-se ao longo do eixo dos xx de acordo com

$$x(t) = 2t^3 + 5t^2 + 5 \text{ (m)}$$

- Determine: a) a velocidade e aceleração em qualquer instante t ; b) a posição, velocidade e aceleração para $t=2s$ e $t=3s$; c) a velocidade e aceleração média entre $t=2s$ e $t=3s$.

- **Solução**

a)

$$v(t) = \frac{dx(t)}{dt} = \frac{d}{dt}(2t^3 + 5t^2 + 5) = 6t^2 + 10t \text{ m.s}^{-1}$$

$$a(t) = \frac{dv(t)}{dt} = \frac{d}{dt}(6t^2 + 10t) = 12t + 10 \text{ m.s}^{-2}$$

b)

$$t = 2s$$

$$x = 41 \text{ m} \quad v = 44 \text{ m.s}^{-1} \quad a = 34 \text{ m.s}^{-2}$$

$$t = 3s$$

$$x = 104 \text{ m} \quad v = 84 \text{ m.s}^{-1} \quad a = 46 \text{ m.s}^{-2}$$

c)

$$v_{med} = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \frac{63}{1} = 63 \text{ m.s}^{-1}$$

$$a_{med} = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{40}{1} = 40 \text{ m.s}^{-2}$$

Exemplo 1-2

- **Movimento retilíneo variado.** Uma partícula move-se ao longo do eixo dos xx com uma velocidade descrita por

$$v(t) = 40 - 5t^2 \text{ (m.s}^{-1}\text{)}$$

- Sabendo que no instante $t=1\text{ s}$ a partícula se encontra em $x(t=1\text{ s}) = 10\text{ m}$ determine: a) aceleração da partícula em qualquer instante t ; b) a posição da partícula em qualquer instante;
c) Represente graficamente $x=f(t)$, $v=f(t)$ e $a=f(t)$

Exemplo 1-2

- **Movimento retilíneo variado.** Uma partícula move-se ao longo do eixo dos xx com uma velocidade descrita por

$$v(t) = 40 - 5t^2 \text{ (m.s}^{-1}\text{)}$$

- Sabendo que no instante $t=1\text{s}$ a partícula se encontra em $x(t=1\text{s}) = 10\text{ m}$ determine: a) aceleração da partícula em qualquer instante t ; b) a posição da partícula em qualquer instante;
c) Represente graficamente $x=f(t)$, $v=f(t)$ e $a=f(t)$

- **Solução**

a)

$$a(t) = \frac{dv(t)}{dt} = \frac{d}{dt}(-5t^2 + 40) = -10t \text{ m.s}^{-2}$$

b) **Usando conceito de integral indefinido**

$$x(t) = \int v(t)dt + C$$

$$x(t) = \int [40 - 5t^2]dt + C$$

$$x(t) = 40t - \frac{5}{3}t^3 + C$$

Cálculo de C :

$$x(t = 1\text{s}) = 10$$

$$x(t = 1\text{s}) = 40(1) - \frac{5}{3}(1)^3 + C$$

$$10 = 40 - \frac{5}{3} + C$$

$$C = -\frac{85}{3}$$

Exemplo 1-2

Portanto

$$x(t) = 40t - \frac{5}{3}t^3 - \frac{85}{3} \text{ (m)}$$

Verifique $v(t)$ derivando

$$v(t) = 40 - 5t^2 \text{ (m.s}^{-1}\text{)}$$

Usando conceito de integral definido

$$x(t) - x(t_1) = \int_{t_1}^t v(t') dt'$$

$$x(t) - x(1) = \int_1^t (40 - 5t'^2) dt'$$

$$x(t) - x(1) = 40t \Big|_1^t - \frac{5}{3}t^3 \Big|_1^t$$

$$x(t) - x(1) = 40(t - 1) - \frac{5}{3}(t^3 - 1)$$

$$x(t) - 10 = 40t - \frac{5}{3}t^3 - 40 - \frac{5}{3}$$

Exemplo 1-2

$$x(t) = 40t - \frac{5}{3}t^3 - \frac{85}{3} \text{ (m)}$$

$$v(t) = 40 - 5t^2 \text{ (m.s}^{-1}\text{)}$$

$$a(t) = -10t \text{ (m.s}^{-2}\text{)}$$

