#### Instituto Superior Técnico

# Aplicações e Computação para a Internet das Coisas 20xx-20xx

### 1º Laboratório: Construir um sistema embebido

Grupo:	
Aluno 1:	
Aluno 2:	

## Objetivo

O objetivo deste trabalho é colocar pela primeira vez os alunos em contacto com o ambiente do Arduino/ESP32 e controlar atuadores simples (neste caso LEDs).

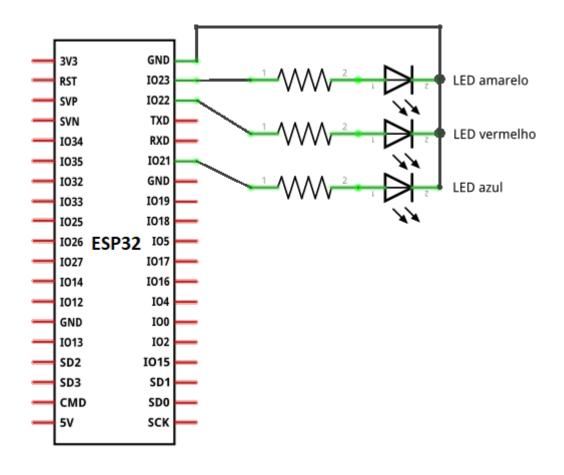
## Descrição

Construa um sistema embebido usando um ESP32 para controlar 3 LEDs com cores diferentes. Durante a operação normal, a cada período de 4 segundos o sistema terá o seguinte comportamento, com, no máximo, apenas um LED ativo de cada vez (janelas de 1 segundo):

- 1. LED amarelo ligado
- 2. LED vermelho ligado
- 3. LED azul ligado
- 4. Todos os LEDs desligados

O comportamento é então repetido.

Um diagrama do circuito a montar está representado na seguinte figura.



#### Referências

- 1. Pinos ESP32: https://randomnerdtutorials.com/esp32-pinout-reference-gpios/
- 2. Instalar o ESP32 no Arduino IDE: https://randomnerdtutorials.com/installing-the-esp32-board-in-arduino-ide-windows-instructions/
- 3. Entrada/Saída digital: <a href="https://randomnerdtutorials.com/esp32-digital-inputs-outputs-arduino/">https://randomnerdtutorials.com/esp32-digital-inputs-outputs-arduino/</a>
- 4. Delay: https://www.arduino.cc/en/Reference/Delay
- 5. Millis: <a href="https://www.arduino.cc/reference/en/language/functions/time/millis/">https://www.arduino.cc/reference/en/language/functions/time/millis/</a>
- 6. Leitora analógica: https://randomnerdtutorials.com/esp32-adc-analog-read-arduino-ide/

## Recomendações

De modo a realizar o seu trabalho em segurança e não estragar nenhum equipamento usado, lembre-se de ter em conta as recomendações abaixo mencionadas. Enquanto trabalha, preencha as caixas para ter a certeza que cumpre todas as medidas de segurança.

Trabalhe sempre com os circuitos desconectados da sua fonte de alimentação.		
Chame o professor, ou o responsável pelo laboratório, antes de conectar os circuitos à sua fonte de alimentação.		
Verifique se o circuito está bem montado (sensores, resistências, capacitores, etc.) para prevenir curto-circuito ou estragos no equipamento. (Ex. nunca conecte um LED diretamente ao pino do controlador e ao GND, ou VCC.)		
Evite dobrar os terminais dos componentes o máximo possível. Se necessário, (ex. resistências) dobre o terminal a aproximadamente 5mm do corpo do componente.		

Este trabalho deverá ser implementado em 1 sessão de laboratório.

#### Desenhar a interface

- Calcule o valor das resistências associadas aos LEDs.
  - a. R amarelo
  - b. R\_vermelho
  - c. R\_azul
- 2. Ligue um botão de pressão ao circuito.

Sempre que o botão for pressionado (OFF  $\rightarrow$  ON  $\rightarrow$  OFF) o LED ativado nesse momento deve ficar aceso (Na etapa 4 o sistema pára com todos os LEDs desligados). Com o sistema parado é mais fácil ler a queda de voltagem de cada LED. Quando pressionar o botão outra vez o sistema deve continuar a sua operação normal.

Projete e desenhe o circuito que liga o botão ao controlador.

- Meça a queda de voltagem em cada LED. Pode usar um multímetro ou medir usando um pino analógico do ESP32 e transferindo o valor para o PC. Descreva o método usado.
  - a. V amarelo
  - b. V vermelho
  - c. V azul
- 4. Estime o consumo de energia da montagem feita (o circuito com as resistências e os LEDs na figura) em operação normal.

## Programe a aplicação

Forneça o código criado, adequadamente estruturado e comentado.

```
void setup() {
    ...
}
void loop() {
    ...
}
...
```

## Proposta de resolução

#### Código:

```
const int yellowLedPin = 23;
const int redLedPin = 22;
const int blueLedPin = 21;
const int buttonPin = 18;
int state = 0;
// Debounce
int buttonState;
int lastButtonState = HIGH;
unsigned long lastDebounceTime = 0;
unsigned long debounceDelay = 50;
// Blink LED period
const int blinkPeriod = 1000;
unsigned long lastBlinkTime = 0;
void setup() {
  pinMode(yellowLedPin, OUTPUT);
  pinMode(redLedPin, OUTPUT);
  pinMode(blueLedPin, OUTPUT);
  pinMode(buttonPin, INPUT PULLUP); // INPUT PULLUP inverts HIGH and LOW when
reading
void loop() {
  // Debounce button and change state of the loop STOP/RUN
  int reading = digitalRead(buttonPin);
  if (reading != lastButtonState) {
    lastDebounceTime = millis();
  if ((millis() - lastDebounceTime) > debounceDelay) {
    if (reading != buttonState) {
      buttonState = reading;
      if (buttonState == LOW) {
        state = state * -1;
      }
    }
  lastButtonState = reading;
  // Run the normal LED's sequence
```

```
if ((millis() - lastBlinkTime) > blinkPeriod) {
   switch(state) {
      case 1:
       digitalWrite(yellowLedPin, HIGH);
       digitalWrite(redLedPin, LOW);
       digitalWrite(blueLedPin, LOW);
       break;
      case 2:
       digitalWrite(yellowLedPin, LOW);
       digitalWrite(redLedPin, HIGH);
       digitalWrite(blueLedPin, LOW);
       break;
      case 3:
       digitalWrite(yellowLedPin, LOW);
       digitalWrite(redLedPin, LOW);
       digitalWrite(blueLedPin, HIGH);
       break;
      case 4:
       digitalWrite(yellowLedPin, LOW);
       digitalWrite(redLedPin, LOW);
       digitalWrite(blueLedPin, LOW);
       break;
     default:
       return;
   state = (state % 4) + 1;
   lastBlinkTime = millis();
 }
}
```