SISTEMAS OPERACIONAIS

AULA 12 – GERENCIAMENTO DE MEMÓRIA CONCEITOS E DEFINIÇÕES – PARTE I

Prof.^a Sandra Cossul, Ma.



INTRODUÇÃO

- O CPU compartilha um conjunto de processos
- Como resultado do escalonamento destes processos, conseguimos obter eficiência na utilização do CPU e na velocidade de resposta do computador para os usuários
- Para isso, precisamos manter vários processos na memória, isto é, precisamos compartilhar a memória
- O compartilhamento dos processos na memória é uma função do SO e a essa tarefa chamamos de **gerenciamento da memória.**

GERENCIAMENTO DE MEMÓRIA

- Parte do SO que gerencia o uso da memória
- Função:
 - Gerenciar a memória de modo eficiente:
 - Mantendo o controle de quais partes da memória **estão em uso** e quais partes da memória **não estão**
 - Alocando memória aos processos quando eles precisam e liberando-a quando esses processos terminam

Memória lógica

- memória que o processo enxerga, ou seja, aquela que é capaz de endereçar e acessar usando as suas instruções
- Endereços manipulados pelo processo são endereços lógicos
- Cada processo possui a sua memória lógica, que é independente da memória lógica dos outros processos

Memória física

- Implementada pelos circuitos integrados de memória (e.g., hardware)
- Endereços físicos são aqueles que vão para a memória física, ou seja, é usado para endereçar os circuitos integrados de memória

Espaço de endereçamento lógico

- Formado por todos os endereços lógicos que um processo pode gerar
- Existe um espaço de endereçamento lógico por processo

• Espaço de endereçamento físico

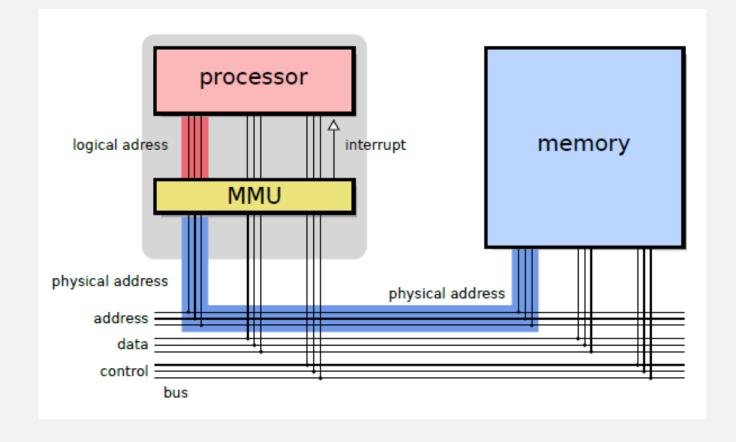
 Formado por todos os endereços aceitos pelos circuitos integrados de memória

Unidade de gerência de memória (MMU)

- Componente do hardware responsável por prover os mecanismos básicos que serão usados pelo SO para gerenciar a memória.
- A MMU realiza o mapeamento dos endereços lógicos gerados pelos processos para os endereços físicos correspondentes



• Unidade de gerência de memória (MMU)



MULTIPROGRAMAÇÃO X GERENCIAMENTO DE MEMÓRIA

• Um gerenciamento da memória eficiente é muito importante em sistemas multiprogramados

• A memória deve ser alocada para garantir um conjunto razoável de processos prontos para executar (nem muito poucos, nem processos demais) de forma que o processador fique ocupado (seja aproveitado todo o tempo de processador)

• Vamos discutir várias técnicas de gerenciamento de memória!

MULTIPROGRAMAÇÃO X GERENCIAMENTO DE MEMÓRIA

- - Proteção Como proteger os processos uns dos outros?
 - Necessidade de realocação Como tratar a realocação? O processo pode estar em diferentes posições da memória

Todas as soluções envolvem o uso do CPU com a MMU.

- Realocação
- Proteção
- Compartilhamento
- Organização lógica
- Organização física

Realocação

- Memória é compartilhada
- Programador não tem conhecimento de todos os processos que estão na memória principal quando em execução
- Processos ativos são trocados (escalonados) melhor uso do CPU
- Processos são alocados e realocados para áreas da memória disponíveis!
- O CPU e o SO devem **traduzir** as referência de memória encontrados no código do programa (endereços lógicos) para endereços de memória físicos, refletindo a **localização atual** do programa na **memória principal**

Proteção

- processos devem ser protegidos de interferências de outros processos
- programas em outros processos não devem ser capazes de referenciar posições de memória (escrita ou leitura) sem permissão.
- Todas as referências de memória geradas por um processo devem ser verificadas em tempo de execução para garantir que elas referenciam apenas o espaço de memória alocado para esse processo.
 - Função do hardware (CPU) e não do SO

Compartilhamento

- Qualquer mecanismo de proteção deve ter **flexibilidade** para permitir que vários processos acessem a mesma área de memória
 - Um programa com vários processos --> compartilhamento da <u>mesma cópia do programa</u>
 - Processos cooperando em uma tarefa → compartilhamento da mesma estrutura de dados
- Sistema de gerenciamento de memória deve permitir acesso controlado a áreas compartilhadas de memória sem comprometer a proteção!

Organização lógica

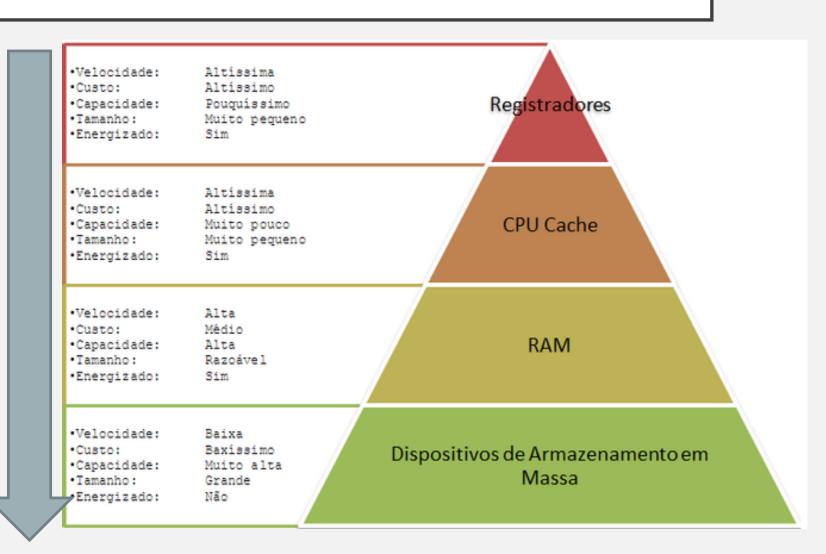
- O CPU e o SO entendem programas e dados na forma de módulos, o que apresenta algumas vantagens:
 - módulos podem ser escritos e compilados independentemente
 - diferentes graus de proteção (apenas leitura, apenas execução) podem ser atribuídos a diferentes módulos
 - possibilidade de utilizar mecanismos onde módulos podem ser compartilhados entre processos

Organização física

- A memória é organizada em **níveis**
 - Memória secundária (HD, SSD) armazenamento permanente de programas e dados
 - Memória principal (RAM) armazena temporariamente programas e dados em uso

 O fluxo de informações entre memória secundária e principal deve ser gerenciado pelo SO.

- Diminuição do custo por bit
- Aumento da capacidade
- Aumento do tempo de acesso
- Diminuição da frequência de acesso à memória pelo processador



GERENCIAMENTO DE MEMÓRIA

• Operação principal do gerenciamento de memória > trazer processos da memória secundária para a memória principal para serem executados pelo processador!

TROCA DE PROCESSOS NA MEMÓRIA (SWAPPING)

- **Problema:** o CPU é muito mais rápido que a E/S, e mesmo utilizando multiprogramação, pode acontecer de ter todos os processos na memória esperando por E/S e o CPU ficar ocioso.
- Solução: troca de processos na memória principal
 - Fila de longo prazo de requisições de processos na memória (trazidos um por vez)
 - Surge a situação que nenhum dos processos na memória estará pronto
 - Em vez de ficar ocioso, o CPU troca (swap) um desses processos para uma fila intermediária
 - SO traz outro processo da memória para continuar a execução
- Desvantagem: a troca de processo é uma operação de E/S → custosa

- Uma das formas mais simples de organização da memória e tradução de endereços lógicos em físicos consiste em dividir a memória física em N partições
- Em cada partição da memória física é carregado um processo!
- Particionamento fixo
 - Tamanho das partições: fixas ou variáveis
- Particionamento dinâmico

PARTICIONAMENTO DA MEMÓRIA (FIXO)

• Dividir a memória disponível em partes (partições) de **tamanho fixo.**

 Processos com tamanho menor ou igual ao tamanho da partição são trazidos para a memória e colocados em uma partição disponível

• Se as partições estão cheias, os processos são trocados

Problemas:

- um programa pode ser muito grande e não caber em uma partição
- uso ineficiente da memória (programas pequenos ocupam toda uma partição) – fragmentação interna

Solução

- Utilizar partições de tamanho variável
- O processo recebe a quantidade de memória exigida

Operating system 8M 8M **Particionamento** 8M fixo 8M 8M 8M

Operating system 8M 2M 4M 6M 8M 8M 12M

Particionamento variável

ALGORITMOS DE ATRIBUIÇÃO DOS PROCESSOS ÀS PARTIÇÕES

Para partições de tamanho fixo:

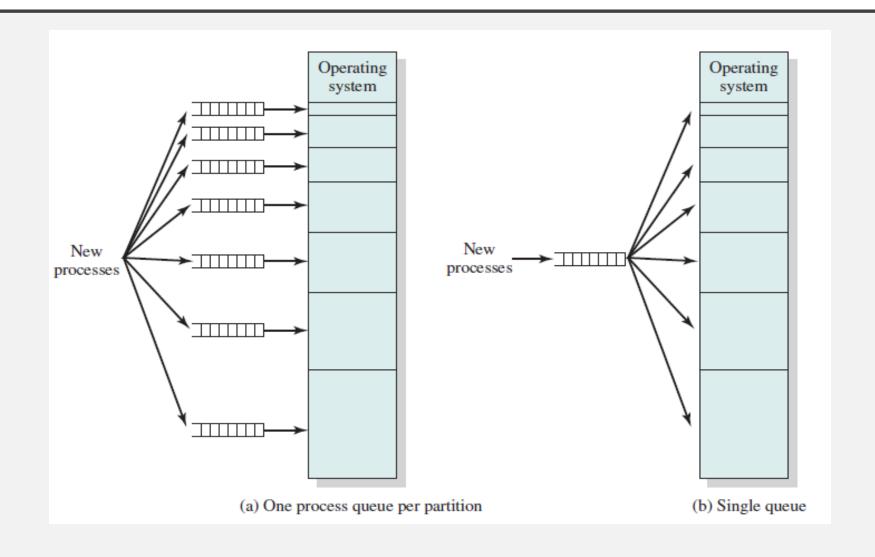
- não precisa ter "preocupação" em relação ao algoritmo de alocação das partições já que todas tem o mesmo tamanho.
- Processos que não estão prontos para executar são substituídos por processos prontos
- A escolha de qual processo será substituído já foi estudado nos algoritmos de escalonamento.

ALGORITMOS DE ATRIBUIÇÃO DOS PROCESSOS ÀS PARTIÇÕES

Para partições de tamanho variável:

- Opção I → designar cada processo para a menor partição disponível na qual o processo vai "servir"
 - necessária uma fila de escalonamento para cada partição manter processos trocados destinados a essa partição
- Opção 2 -> utilizar uma única fila para todas as partições, de forma que as partições sejam "melhor" ocupadas

ALGORITMOS DE ATRIBUIÇÃO DOS PROCESSOS ÀS PARTIÇÕES



Partições de tamanho variável

 Vantagens: melhor uso da memória (minimização da fragmentação interna) e implementação simples

Desvantagens:

- Número de partições especificadas <u>limitam</u> o número de processos ativos no sistema
- Como o tamanho das partições é pré-definido, processos pequenos vão utilizar partições de forma ineficiente.
- A técnica de particionamento não é mais utilizada nos SOs modernos.

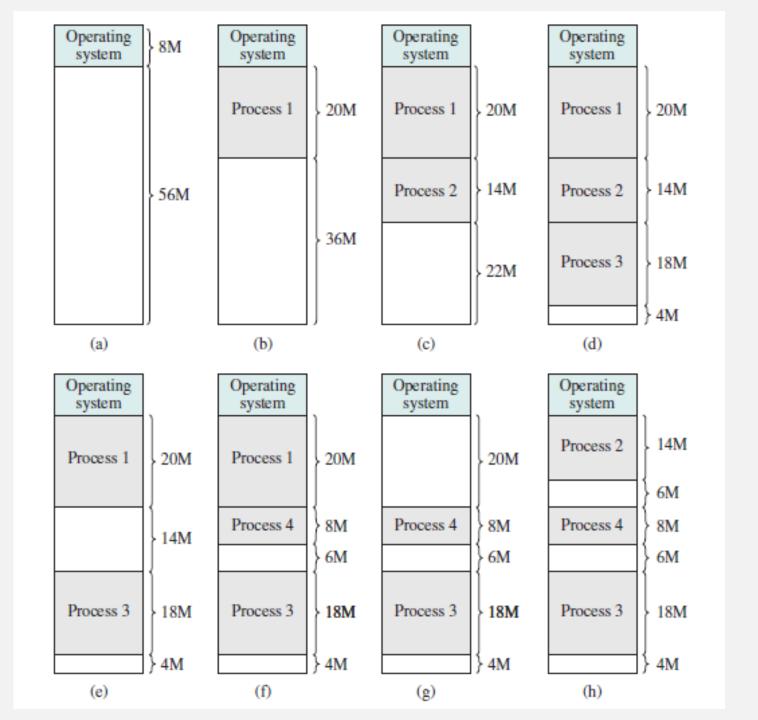
- Particionamento fixo
 - Tamanho das partições: fixas ou variáveis

• Particionamento dinâmico

Partições dinâmicas

- partições tem tamanho e número variado
- quando um processo é trazido para a memória principal, é alocada exatamente a quantidade de memória que ele precisa.

Particionamento dinâmico da memória



Partições dinâmicas

Problema:

- memória vai ficando com "buracos", ou seja, ocorre a fragmentação da memória e o uso da memória decai
- fragmentação externa memória que é externa a todas as partições vai se tornando cada vez mais fragmentada.

Partições dinâmicas

- Solução para fragmentação externa: compactação
 - de tempos em tempos, o SO move os processos tornando-os contíguos e a memória "livre" fica em único bloco novamente.
 - processo custoso (usa tempo de processamento)
 - Compactar → necessidade de realocação → deve ser feito sem invalidar as referências de memória do programa

ALGORITMOS DE ATRIBUIÇÃO DOS PROCESSOS

- O SO deve decidir como melhor designar os processos para a memória (como melhor preencher os blocos livres de memória)
 - Ideia: evitar executar compactação
 - <u>Objetivo dos algoritmos:</u> escolher dentre os blocos de memória disponíveis que são iguais ou maiores que o processo que vai ser trazido.
 - Como escolher? Algoritmos:
 - Best-fit
 - First-fit
 - Next-fit

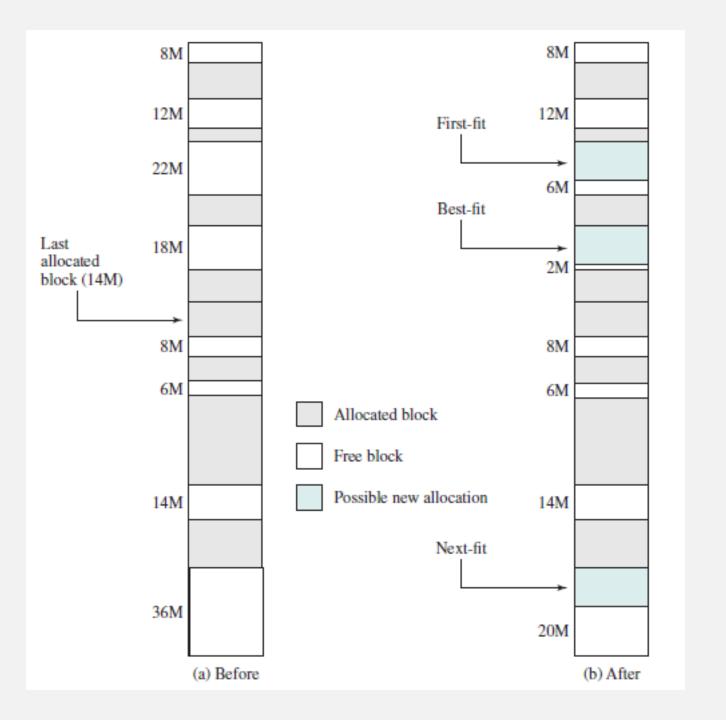
ALGORITMOS DE ATRIBUIÇÃO DOS PROCESSOS

- Best-fit escolhe o bloco de tamanho mais próximo ao requisitado
- First-fit "varre" a memória desde o início e escolhe o primeiro bloco disponível que tem tamanho suficiente
- Next-fit "varre" a memória a partir do último local de atribuição e escolhe o próximo bloco disponível que tem tamanho suficiente

 A escolha do melhor algoritmo vai depender da <u>sequência de troca</u> dos processos e do tamanho dos processos.

Algoritmos de alocação de memória

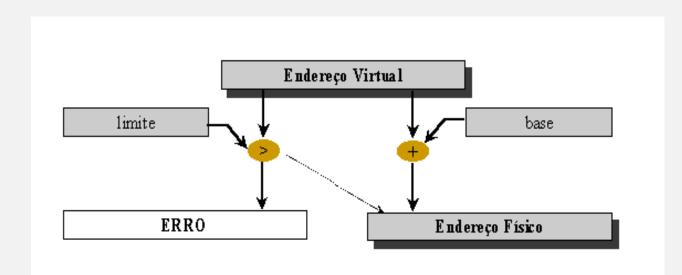
→ alocar um processo com I6MB

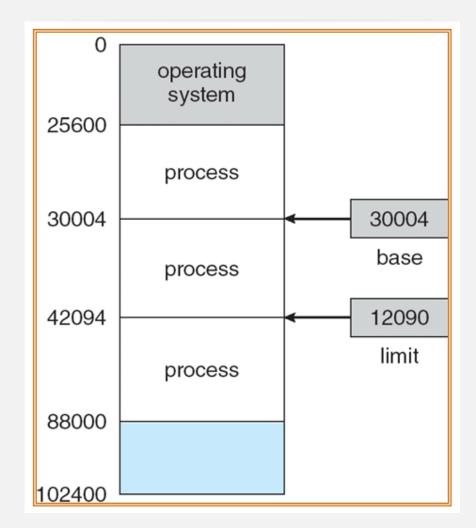


- Partições fixas de tamanho variável com filas separadas → processo vai ser alocado sempre na mesma partição
- Partições fixas de tamanho fixo / partições fixas de tamanho variável com uma única fila / partições dinâmicas / compactação → processo pode ser alocado em diferentes partições devido a troca de processos na memória (swapping)
- Problema: as posições de memória (instruções e dados) referenciados por um processo não são fixas (podem ser trocadas ao longo da execução de um processo)
- Solução: fazer uma distinção dos tipos de endereços!

- Endereço lógico referência para uma posição de memória independente; uma tradução deve ser feita para um endereço físico antes que a posição de memória seja acessada.
- Endereço físico ou endereço absoluto, localização real na memória principal.
- Endereço relativo endereço lógico expresso relativo a uma posição conhecida, normalmente um valor guardado num registrador do CPU
- Em tempo de execução, é necessário "traduzir" os endereços relativos para endereços absolutos (físicos)!

- 2 registradores base e limite
- Quando um processo é escalonado o registrador-base é carregado com o endereço de início da partição e o registrador-limite com o tamanho da partição
- O registrador-base torna impossível a um processo acessar a qualquer parte de memória abaixo de si mesmo.
- Automaticamente, a MMU adiciona o conteúdo do registrador-base a cada endereço de memória gerado.
- Endereços são comparados com o registrador-limite para prevenir acessos indevidos.





 Proteção: cada processo fica isolado dentro dos valores dos registradores base e limite, ficando protegido de acesso por outros processos.

 O CPU compara cada endereço gerado com os registradores, prevenindo acesso indevido à memória

 Se o endereço estiver fora do limite especificado, é gerado um erro de acesso ilegal da memória.

EXERCÍCIO I

- Considere um sistema com processos alocados de forma contígua na memória.
- Em um dado instante, a memória RAM possui os seguintes "buracos", em sequência e isolados entre si: 5K, 4K, 20K, 18K, 7K, 9K, 12K e 15K.
- Indique a situação final de cada "buraco" de memória após a seguinte sequência de alocações: $12K \rightarrow 10K \rightarrow 5K \rightarrow 8K \rightarrow 10K$.
- Considere as estratégias de alocação first-fit, best-fit e next-fit.

EXERCÍCIO 2

- Considerando partições de memória de 100k, 500k, 200k, 300k, 600k (nessa ordem), como cada um dos algoritmos abaixo alocaria os seguintes processos: 212k, 417k, 112k, 426k (nessa ordem)?
- Qual algoritmo foi mais eficiente?
 - First-fit
 - Best-fit
 - Next-fit

PRÓXIMA AULA

- Outros mecanismos de gerenciamento de memória:
 - Paginação
 - Segmentação

BIBLIOGRAFIA

- Tanenbaum, A. S. **Sistemas Operacionais Modernos.** Pearson Prentice Hall. 3rd Ed., 2009.
- Silberschatz, A; Galvin, P. B.; Gagne G.; Fundamentos de Sistemas Operacionais. LTC. 9th Ed., 2015.
- Stallings, W.; Operating Systems: Internals and Design Principles. Prentice Hall. 5th Ed., 2005.
- Oliveira, Rômulo, S. et al. Sistemas Operacionais VII UFRGS.
 Disponível em: Minha Biblioteca, Grupo A, 2010.