

Def.: 7.3

L entscheidbar $\Leftrightarrow M_L$ h"alt immer

(\Leftrightarrow "h"angt davon ab, ob, wie man verfahren definiert)

A 4.7:

a) Bew.: Sei $M_{\leq 42}$ die TM, die $H_{\leq 42}$ entscheidet.

z.: $M_{\leq 42}$ akz. $w \in H_{\leq 42}$ und $M_{\leq 42}$ verw. $w \notin H_{\leq 42}$

(i) Sei $w \in H_{\leq 42}$.

Dann ist w in Form $w = \langle M \rangle$. Die TM M h"alt nun auf jeder Eingabe nach spätestens 42 Schritten.

Dies kann umgesetzt werden, indem man sich die gemachten Schritte merkt und bei 42 akzeptiert.

\hookrightarrow Das merken k"onnte man mit Zust"anden machen: $Q_{\leq 42} = Q_M \times \{v_1, \dots, v_{42}\}$

unabh"angig davon ob M akz. oder verw., akzeptiert $M_{\leq 42} w$.

Hier k"onnen wir in keinen Dauerschleife stecken bleiben, da M spätestens nach 42 Schritten h"alt.

(ii) $w \notin H_{\leq 42}$

Hier ist M mit $w = \langle M \rangle$ eine TM die nicht nach 42 Schritten h"alt,

Sobald $M_{\leq 42}$ also z"ahlt, dass der 43. Schritt erreicht wurde verwirft $M_{\leq 42} w$.

Somit \exists TM $M_{\leq 42}$ die $H_{\leq 42}$ entscheidet. □

b) Bew:

Sei M_{lin} die TM die $TAP E_{lin}$ entscheidet.

Problem: Sei M TM mit $\delta(q_0, x) = (q_0, x, n)$, dann wäre es ein Element von $TAP E_{lin}$, aber würde nicht halten.

Somit hilft M_{lin} auch nicht? $\Leftrightarrow TAP E_{lin}$ nicht entscheidbar?

Verstehe nicht, wie ich das dann zeigen soll...

Modifizieren wir $TAP E_{lin}$ so, dass zusätzlich gilt, dass für $\langle n \rangle w \in TAP E_{lin}$ M auf w hält kann man das zeigen. Von dieser Erweiterung werde ich im folgenden ausgehen.

M_{lin} merkt sich, bei der Simulation von M auf w , die Länge von w und den Index der Position (Dies muss auf einer separaten Spur passieren, da w beliebig lang sein kann und man das mit Zuständen im Voraus nicht abfangen kann). Hält M ohne $-|w|, \dots, |w|$ überschritten zu haben akzeptiert M_{lin} die Eingabe. Überschreitet der Index die Länge wird verworfen.

(i) $x \in TAP E_{lin}$

Dann $x = \langle n \rangle w$ und M_{lin} simuliert M auf w . M hält auf w und überschreitet $-|w|, \dots, |w|$ nicht. $\Rightarrow M_{lin}$ akzeptiert x

(ii) $x \notin TAP E_{lin}$

$\Rightarrow M$ überschreitet $-|w|, \dots, |w| \Rightarrow M_{lin}$ verwirft x

□

c) Sei M_{q_0} TM die L_{q_0} entscheidet.

M_{q_0} durchsucht dann die Eingabe, bis der folgende Zust.-übergang gefunden wird:

$$\delta(q_0, \square) = (q', x, y) \text{ mit } q' \in Q \setminus \{q_0\}, x \in \Gamma \\ \text{und } y \in \{L, N, R\}$$

(i) Sei $w \in L_{q_0}$.

↑

$\Rightarrow M_{q_0}$ findet einen solchen Übergang und akzeptiert.

(ii) Sei $w \notin L_{q_0}$.

$\Rightarrow M_{q_0}$ findet keinen solchen Übergang und verwirft. □

14.3:

Wie will man so was mit diagonalisierung machen?

Hätte jetzt eben versucht ein explizites Gegenbeispiel anzugeben.

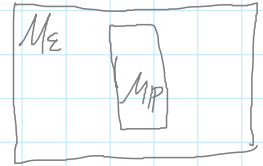
14.4:

$A_{\mathbb{P}} = \{ \langle n \rangle \mid M \text{ entscheidet } \mathbb{P} \}$, also berechnet M die Funktion

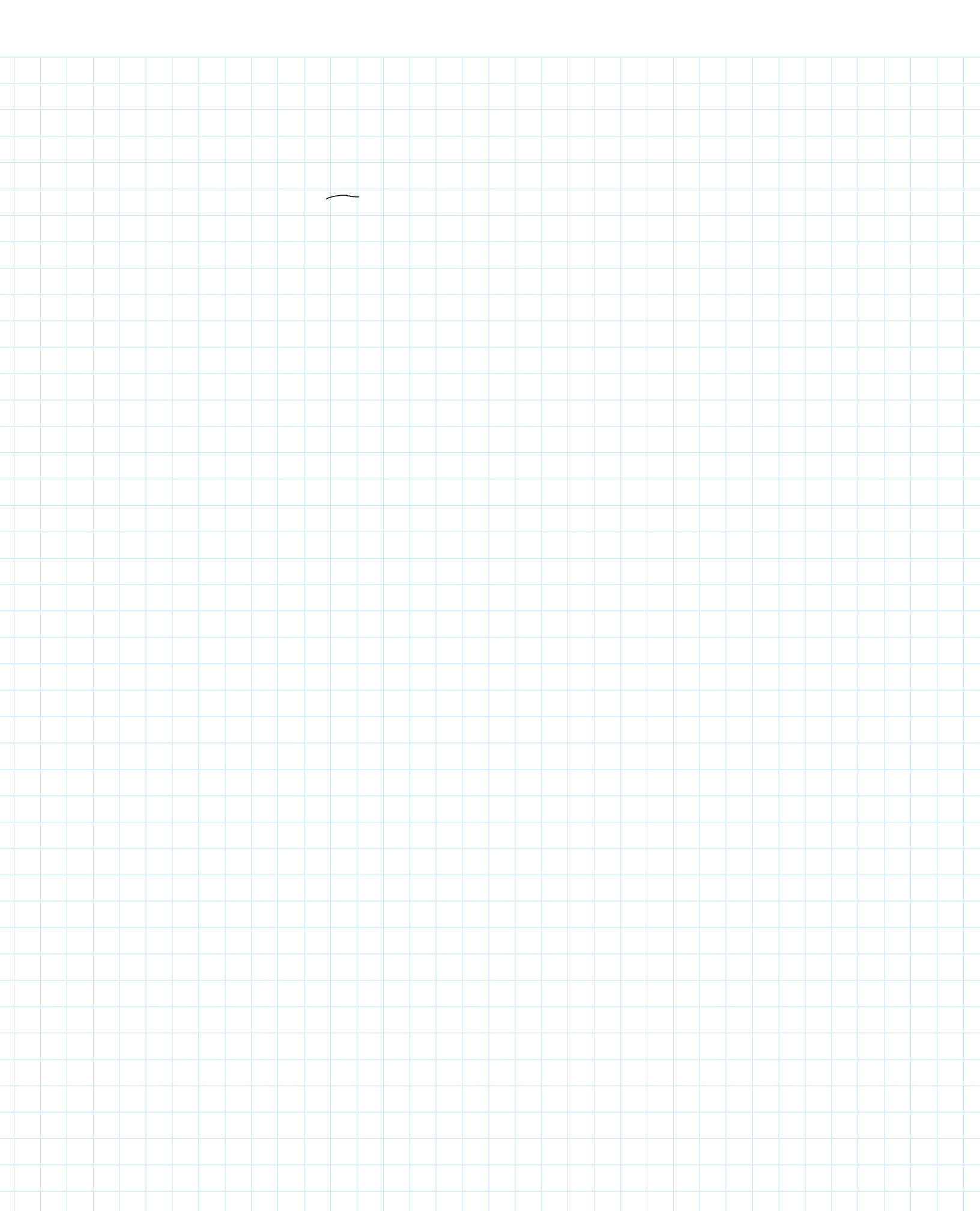
$$f(x) = \begin{cases} 1 & , \text{ wenn } \text{val}(x) \text{ Primzahl} \\ 0 & , \text{ sonst} \end{cases}$$

Die Behauptung folgt direkt aus dem Satz von Rice. Da dieser auch durch eine Turingreduktion gezeigt wurde kann man das hier analog machen.

Bew.: Sei M_p die TM die A_p entscheidet.



Wir führen eine Turing-Reduktion auf das spezielle Halteproblem auf M_p durch.



—