# 问题八十一至九十

# 问题八十一: Hessian角点检测 1

对 thorino.jpg 进行Hessian角点检测吧!

角点检测是检测边缘上的角点。

角点是曲率变大的点,下式定义了高斯曲率:

$$K = rac{\det(H)}{(1 + {I_x}^2 + {I_y}^2)^2}$$

其中:

 $\bullet \ \det(H) = I_{xx} \ I_{yy} - I_{xy}^{2};$ 

ullet H表示Hessian矩阵。图像的二次微分(通过将Sobel滤波器应用于灰度图像计算得来)。对于图 像上的一点,按照下式定义:

 $\circ$   $I_x$ : 应用x方向上的Sobel滤波器;

$$egin{aligned} &\circ & I_y\colon ext{id} \ I_y \colon ext{id} \ &\circ \ H = egin{bmatrix} I_{xx} & I_{xy} \ I_{xy} & I_{yy} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

在Hessian角点检测中, $\det H$ 将极大点视为i角点。

如果中心像素与其8-近邻像素相比值最大,则中心像素为极大点。

解答中,角点是det(H)为极大值,并且大于 $max(det(H)) \cdot 0.1$ 的点。



答案 >> answers/answer\_81.py

问题八十二: Harris角点检测第一步: Sobel + Gausian

问题八十二和问题八十三对 thorino.jpg 进行 Harris 角点检测吧!

Harris 角点检测算法如下:

- 1. 对图像进行灰度化处理;
- 2. 利用Sobel滤波器求出海森矩阵(Hessian matrix): <sup>2</sup>

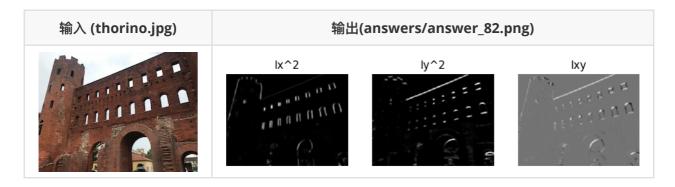
$$H = egin{bmatrix} {I_x}^2 & {I_x}{I_y} \ {I_x}{I_y} & {I_y}^2 \end{bmatrix}$$

- 3. 将高斯滤波器分别应用于 $I_x^2$ 、 $I_y^2$ 、 $I_x I_y$ ;
- 4. 计算每个像素的 $R=\det(H)-k\ (\operatorname{trace}(H))^2$ 。通常K在[0.04,0.16]范围内取值.
- 5. 满足  $R \ge \max(R)$  · th的像素点即为角点。

问题八十二至问题八十三中的参数如下:

- 高斯滤波器:  $k = 3, \sigma = 3$ ;
- K = 0.04, th = 0.1.

在这里我们完成步骤1到步骤3。



答案 >> <u>answers/answer\_82.py</u>

## 问题八十三: Harris角点检测第二步: 角点检测

在这里进行算法的步骤四和步骤五吧!

在步骤四中,K = 0.04;在步骤五中th = 0.1。



# 问题八十四:简单图像识别第一步:减色化+柱状图3

这里我们进行简单的图像识别。

图像识别是识别图像中物体的类别(它属于哪个类)的任务。图像识别通常被称为Classification、Categorization、Clustering等。

一种常见的方法是通过 HOG、SIFT、SURF 等方法从图像中提取一些特征,并通过特征确定物体类别。这种方法在CNN普及之前广泛采用,但CNN可以完成从特征提取到分类等一系列任务。

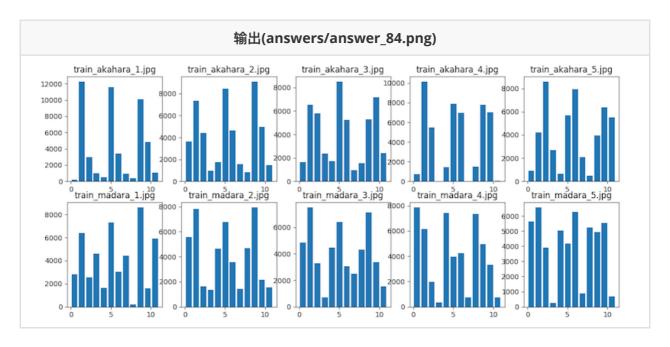
这里, 利用图像的颜色直方图来执行简单的图像识别。算法如下:

- 1. 将图像 train \*\*\*.jpg 进行减色处理(像问题六中那样,RGB取4种值)。
- 2. 创建减色图像的直方图。直方图中,RGB分别取四个值,但为了区分它们,B=[1,4]、 G=[5,8]、R=[9,12],这样bin=12。请注意,我们还需要为每个图像保存相应的柱状图。 也就是说,需要将数据储存在 database = np.zeros((10(训练数据集数), 13(RGB + class), dtype=np.int)中。
- 3. 将步骤2中计算得到的柱状图记为 database。
- 4. 计算想要识别的图像 test@@@.jpg 与直方图之间的差,将差称作特征量。
- 5. 直方图的差异的总和是最小图像是预测的类别。换句话说、它被认为与近色图像属于同一类。
- 6. 计算将想要识别的图像(test\_@@@.jpg)的柱状图(与 train\_\*\*\*.jpg 的柱状图)的差,将这个差作为特征量。
- 7. 统计柱状图的差,差最小的图像为预测的类别。换句话说,可以认为待识别图像与具有相似颜色的图像属于同一类。

在这里,实现步骤1至步骤3并可视化柱状图。

训练数据集存放在文件夹 dataset 中,分为 trainakahara@@.jpg(类别1)和 trainmadara@@.jpg(类别2)两类,共计10张。 akahara 是红腹蝾螈(Cynops pyrrhogaster), madara 是理纹欧螈(Triturus marmoratus)。

这种预先将特征量存储在数据库中的方法是第一代人工智能方法。这个想法是逻辑是,如果你预先记住整个模式,那么在识别的时候就没有问题。但是,这样做会消耗大量内存,这是一种有局限的方法。



答案 >> answers/answer\_84.py

1	被存储的直方图的内容											
2	[[ 172 0]	2 12254	2983	975	485	11576	3395	928	387	10090	4845	1062
3	[ 3627 0]	7350	4420	987	1743	8438	4651	1552	848	9089	4979	1468
4	[ 1646 0]	6547	5807	2384	1715	8502	5233	934	1553	5270	7167	2394
5	[ 749 0]	10142	5465	28	1431	7922	7001	30	1492	7819	7024	49
6	[ 927 0]	4197	8581	2679	669	5689	7959	2067	506	3973	6387	5518
7	[ 2821 1]	6404	2540	4619	1625	7317	3019	4423	225	8635	1591	5933
8	[ 5575 1]	7831	1619	1359	4638	6777	3553	1416	4675	7964	2176	1569
9	[ 4867 1]	7523	3275	719	4457	6390	3049	2488	4328	7135	3377	1544
10	[ 7881 1]	6160	1992	351	7426	3967	4258	733	7359	4979	3322	724
11	[ 5638 1]]	6580	3916	250	5041	4185	6286	872	5226	4930	5552	676

## 问题八十五:简单图像识别第二步:判别类别

在这里我们完成算法的4至5步。

请使用测试数据集 testakahara@@@.jpg 和 testmadara@@@.jpg (共计4张)。请输出各个与各个图像直方图差别最小的(训练数据集的)文件名和预测类别。这种评价方法被称为最近邻法(Neareset Neighbour)。

### 答案如下:

```
test_akahara_1.jpg is similar >> train_akahara_3.jpg Pred >> akahara
test_akahara_2.jpg is similar >> train_akahara_1.jpg Pred >> akahara
test_madara_1.jpg is similar >> train_madara_2.jpg Pred >> madara
test_madara_2.jpg is similar >> train_akahara_2.jpg Pred >> akahara
```

答案 >> answers/answer\_85.py

### 问题八十六: 简单图像识别第三步: 评估

在这里对图像识别的结果做评估。

正确率(Accuracy, Precision)用来表示多大程度上分类正确,在图像识别任务上是一般性的评价指标。正确率通过下式计算。要はテストにおける得点率である。当得到的值有小数时,也可以用百分比表示。

$$Accuracy = rac{ ext{w I m m n n n n m k h m}}{ ext{R m k b b}}$$

按照上面的方法, 求出问题85中的正确率吧! 答案如下:

```
1 | Accuracy >> 0.75 (3/4)
```

答案 >> <u>answers/answer\_86.py</u>

### 问题八十七:简单图像识别第四步: k-NN

问题八十五中虽然我们预测了颜色最接近的图像,但实际上和 testmadara2.jpg 最接近的是 trainakahara2.jpg。

test_marada_2.jpg	train_akahara_2.jpg

如果比较这两个图像,它们绿色和黑色比例看起来差不多,因此整个图像颜色看起来相同。这是因为在识别的时候,训练图像选择了一张偏离大部分情况的图像。因此,训练数据集的特征不能很好地分离,并且有时包括偏离特征分布的样本。

为了避免这中情况发生,在这里我们选择颜色相近的三副图像,并通过投票来预测最后的类别,再计算正确率。

像这样选择具有相似特征的3个学习数据的方法被称为 k-近邻算法(k-NN: k-Nearest Neighbor)。问题85中的NN 方法是 k=1 的情况。

#### 答案:

```
test_akahara_1.jpg is similar >> train_akahara_3.jpg, train_akahara_2.jpg,
train_akahara_4.jpg, |Pred >> akahara
test_akahara_2.jpg is similar >> train_akahara_1.jpg, train_akahara_2.jpg,
train_akahara_4.jpg, |Pred >> akahara
test_madara_1.jpg is similar >> train_madara_2.jpg, train_madara_4.jpg,
train_madara_3.jpg, |Pred >> madara
test_madara_2.jpg is similar >> train_akahara_2.jpg, train_madara_3.jpg,
train_madara_2.jpg is similar >> train_akahara_2.jpg, train_madara_3.jpg,
train_madara_2.jpg, |Pred >> madara
Accuracy >> 1.0 (4/4)
```

答案 >> answers/answer\_87.py

# 问题八十八: k-平均聚类算法(k -means Clustering) 第一步: 生成质心

问题84至问题87的图像识别任务是需要预期输出的简单监督学习(supervised-training)中的一种简单情况。在这里我们通过不需要预期输出的无监督学习(unsupervised-training)来进行图像分类。

最简单的方法是 k-平均聚类算法(k -means Clustering)。

### k-平均聚类算法在类别数已知时使用。在质心不断明确的过程中完成特征量的分类任务。

#### k-平均聚类算法如下:

- 1. 为每个数据随机分配类;
- 2. 计算每个类的重心;
- 3. 计算每个数据与重心之间的距离,将该数据分到重心距离最近的那一类;
- 4. 重复步骤2和步骤3直到没有数据的类别再改变为止。

### 在这里,以减色化和直方图作为特征量来执行以下的算法:

- 1. 对图像进行减色化处理, 然后计算直方图, 将其用作特征量;
- 2. 对每张图像随机分配类别0或类别1(在这里,类别数为2,以np.random.seed (1)作为随机种子生成器。当np.random.random小于th时,分配类别0;当np.random.random大于等于th时,分配类别1,在这里th=0.5);
- 3. 分别计算类别0和类别1的<mark>特征量的质心</mark>(质心存储在 gs = np.zeros((Class, 12), dtype=np.float32)中);
- 4. 对于每个图像,计算特征量与质心之间的距离(在此取欧氏距离),并将图像指定为质心更接近的 类别。
- 5. 重复步骤3和步骤4直到没有数据的类别再改变为止。

在这里, 实现步骤1至步骤3吧(步骤4和步骤5的循环不用实现)! 将图像 test@@.jpg 进行聚类。

#### 答案:

```
1 assigned label
  [[ 1493 7892 4900 2099 1828 9127 4534 895 1554 6750 5406 2674
  [ 242 10338 3628 2176 587 12212 2247 1338 434 10822 4506 622
  11
4 [ 6421 5478 719 3766 5482 4294 2537 4071 5609 4823 2051 3901
  0 ]
5 [ 3343 8134 4756 151 3787 7588 3935 1074 3595 8444 4069 276
  0]]
6 Grabity
  [[ 3752.3333 7168. 3458.3333 2005.3334 3699. 7003.
8 3668.6667 2013.3334 3586. 6672.3335 3842. 2283.6667]
9 [ 242. 10338. 3628.
                           2176. 587.
                                             12212.
          1338. 434. 10822. 4506.
                                             622. ]]
10 2247.
```

答案 >> <u>answers/answer\_88.py</u>

# 问题八十九: k-平均聚类算法(k -means Clustering) 第二步: 聚类(Clustering)

在这里完成算法的步骤4和步骤5,进行聚类吧!

在这里预测类别为0和1,但顺序与问题85至87不同。

因此,k-平均聚类算法是一种完全按范围划分类别的方法。一条数据最后被划分到什么类别只有到最后才清楚。此外,必须预先知道类别的数量。

需要注意的是,k-平均聚类算法最初分配的类别对最后的结果有很大的影响。并且,数据量小的情况下极有可能失败。也就是说,数据量越大最后得到的数据分布越准确。

### 答案:

```
1 test_akahara_1.jpg Pred: 0
2 test_akahara_2.jpg Pred: 1
3 test_madara_1.jpg Pred: 0
4 test_madara_2.jpg Pred: 0
```

答案 >> answers/answer\_89.py

# 问题九十:k-平均聚类算法(k-means Clustering)第 三步:调整初期类别

使用k-平均聚类算法将8张 train@@@.jpg 完美地聚类吧!

在这里,通过变更 np.random.seed() 的值和 np.random.random() < th 中分割类别的阈值 th 来更好地预测图片的类别吧!由于 train@@@.jpg 的图像数量是问题89的两倍,因此可以更容易地聚类。

这只能通过反复试验来完成。

#### 答案:

```
train_akahara_1.jpg Pred: 1
2
   train_akahara_2.jpg Pred: 1
   train_akahara_3.jpg Pred: 1
3
   train_akahara_4.jpg Pred: 1
5
   train_akahara_5.jpg Pred: 1
   train madara 1.jpg Pred: 0
 6
7
   train_madara_2.jpg Pred: 0
8
   train_madara_3.jpg Pred: 0
   train_madara_4.jpg Pred: 0
9
10
   train_madara_5.jpg Pred: 0
```

### 答案 >> <u>answers/answer\_90.py</u>

- 1. 见<u>这里</u>。<u>↩</u>
- 2. 这一步的数学原理可见这里。↩
- 3. 柱状图是直方图的一种(具体区别请见<u>这里</u>),原文里都写的是"ヒストグラム"、直方图也是摄影里面的一个术语。这里写直方图感觉有点奇怪, 所以对直方图中数据做了各种处理得到的统计图翻译成柱状图。<u>←</u>