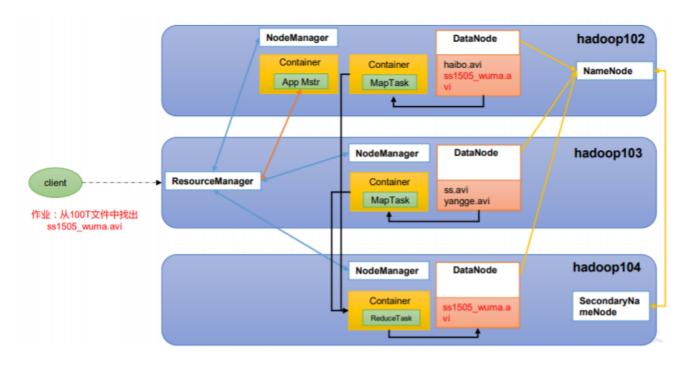
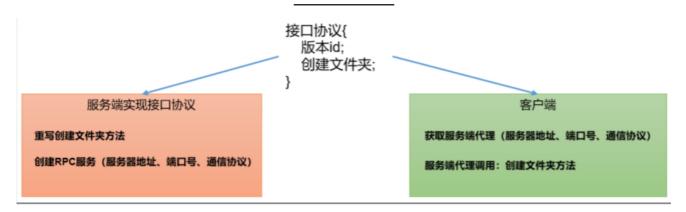
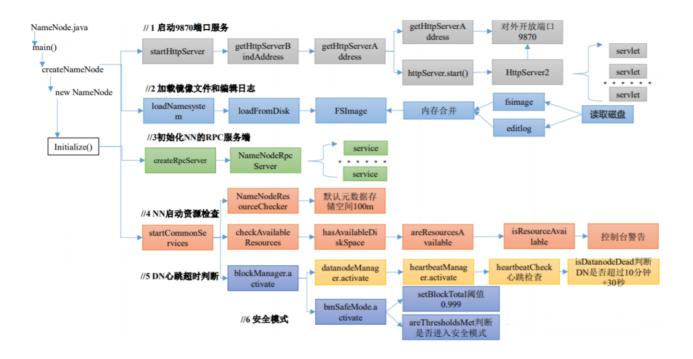
HDFS、YARN、MapReduce三者关系



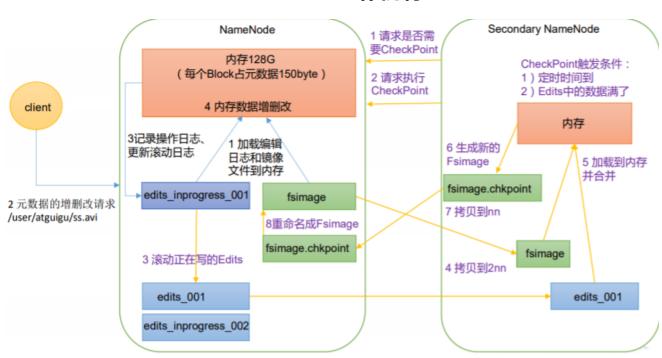
模拟 RPC 的客户端、服务端、通信协议三者如何工作?



NameNode 启动源码解析



NameNode工作机制

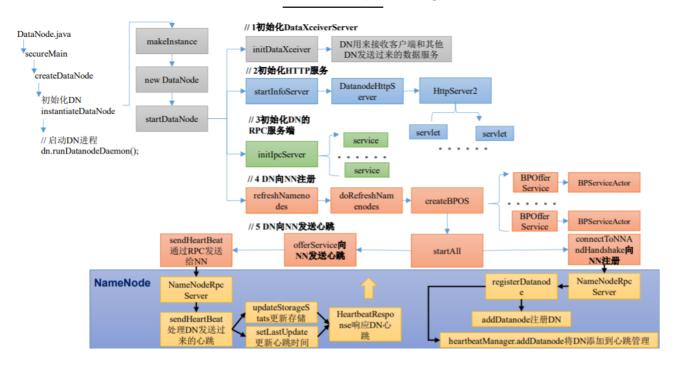


- 1 加载编辑 日志和镜像 文件到内存
- 2 元数据的增删改请求 /user/atguigu/ss.avi
- 3记录操作日志、 更新滚动日志
- 4 内存数据增删改
- 1 请求是否需 要CheckPoint
- 2 请求执行 CheckPoint
- 3 滚动正在写的Edits
- 4 拷贝到2nn
- 5 加载到内存并合并
- 6 生成新的 Fsimage

CheckPoint触发条件:

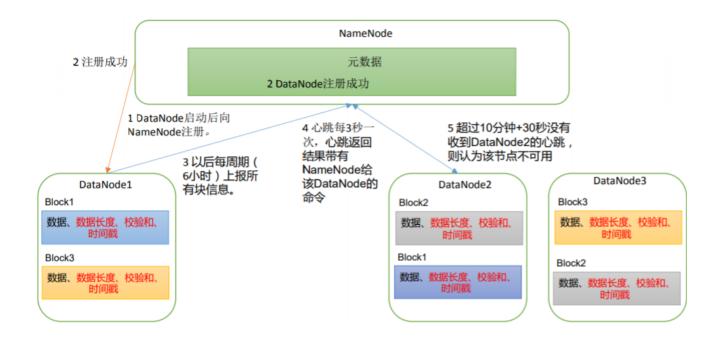
- 1) 定时时间到
- 2) Edits中的数据满了

DataNode启动源码解析

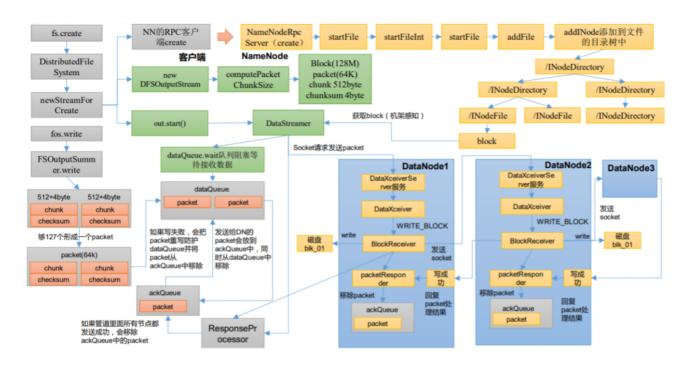


DataNode工作机制

- 1 DataNode启动后向 NameNode注册
- 2 注册成功(2 DataNode注册成功)
- 3以后每周期(6小时)上报所有块信息。
- 4 心跳每3秒一次,心跳返回 结果带有 NameNode给 该DataNode的 命令
- 5 超过10分钟+30秒没有收到DataNode2的心跳,则认为该节点不可用



HDFS上传源码解析

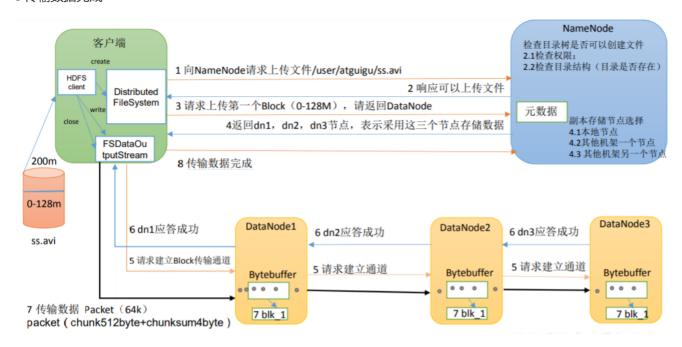


HDFS的写数据流程

- 1 向NameNode请求上传文件/user/atguigu/ss.avi
- 2 响应可以上传文件
- 3 请求上传第一个Block (0-128M) ,请返回DataNode
- 4返回dn1, dn2, dn3节点, 表示采用这三个节点存储数据
- 5请求建立Block传输通道 (机器之间应答)
- 6 dn1应答成功 (机器之间建立通道)

7 传输数据 Packet (64k) packet (chunk512byte+chunksum4byte)

8 传输数据完成



HDFS 写数据流程

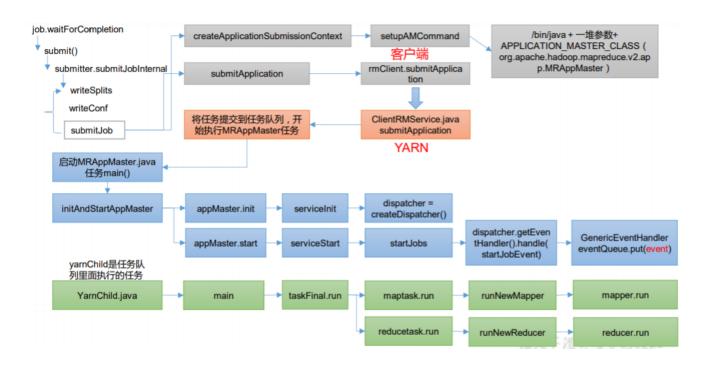
详细步骤解析:

- 1、client 发起文件上传请求,通过 RPC 与 NameNode 建立通讯,NameNode检查目标文件是否已存在,父目录是否存在,返回是否可以上传;
- 2、client 请求第一个 block 该传输到哪些 DataNode 服务器上;
- 3、NameNode 根据配置文件中指定的备份数量及机架感知原理进行文件分配,返回可用的 DataNode 的地址如: A, B, C; 注: Hadoop 在设计时考虑到数据的安全与高效,数据文件默认在 HDFS 上存放三份,存储策略为本地一份,同机架内其它某一节点上一份,不同机架的某一节点上一份。
- 4、 client 请求 3 台 DataNode 中的一台 A 上传数据(本质上是一个 RPC 调用,建立 pipeline), A 收到请求会继续调用 B,然后 B 调用 C,将整个pipeline 建立完成,后逐级返回 client;
- 5、 client 开始往 A 上传第一个 block (先从磁盘读取数据放到一个本地内存缓存),以 packet 为单位 (默认 64K), A 收到一个 packet 就会传给 B, B 传给 C; A 每传一个 packet 会放入一个应答队列等待应答。
- 6、数据被分割成一个个 packet 数据包在 pipeline 上依次传输,在pipeline 反方向上,逐个发送 ack (命令正确应答),最终由 pipeline中第一个 DataNode 节点 A 将 pipeline ack 发送给 client;
- 7、 当一个 block 传输完成之后, client 再次请求 NameNode 上传第二个block 到服务器。

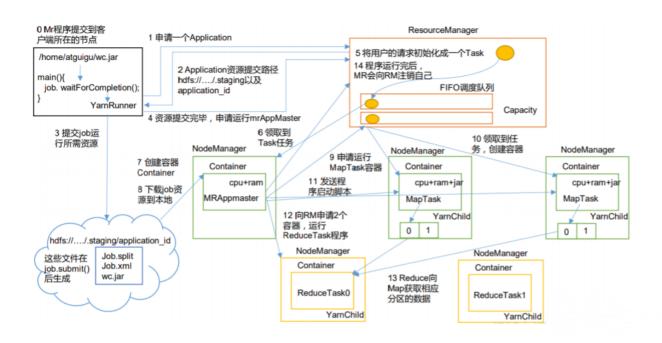
HDFS 读数据流程

- 1、Client 向 NameNode 发起 RPC 请求,来确定请求文件 block 所在的位置;
- 2、NameNode会视情况返回文件的部分或者全部block列表,对于每个block,NameNode 都会返回含有该 block 副本的 DataNode 地址;
- 3、 这些返回的 DN 地址,会按照集群拓扑结构得出 DataNode 与客户端的距离,然后进行排序,排序两个规则: 网络拓扑结构中距离 Client 近的排靠前;心跳机制中超时汇报的 DN 状态为 STALE,这样的排靠后;
- 4、Client 选取排序靠前的 DataNode 来读取 block,如果客户端本身就是DataNode,那么将从本地直接获取数据;
- 5、底层上本质是建立 Socket Stream (FSDataInputStream), 重复的调用父类 DataInputStream 的 read 方法, 直到这个块上的数据读取完毕;
- 6、 当读完列表的 block 后,若文件读取还没有结束,客户端会继续向NameNode 获取下一批的 block 列表;
- 7、 读取完一个 block 都会进行 checksum 验证,如果读取 DataNode 时出现错误,客户端会通知 NameNode,然后再从下一个拥有该 block 副本的DataNode 继续读。
- 8、 read 方法是并行的读取 block 信息,不是一块一块的读取; NameNode 只是返回Client请求包含块的DataNode地址,并不是返回请求块的数据;
- 9、 最终读取来所有的 block 会合并成一个完整的最终文件。

YARN源码解析



YARN工作机制

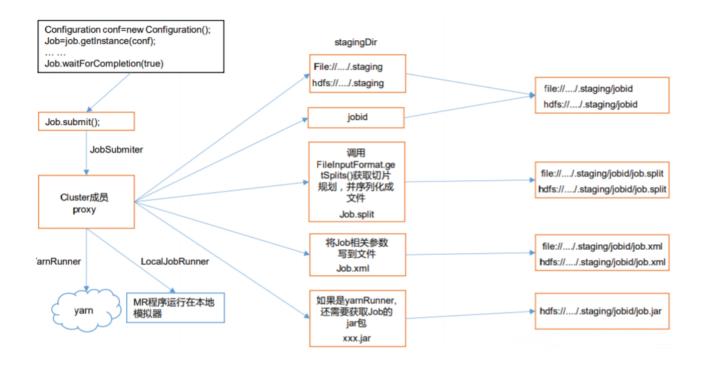


- 0 Mr程序提交到客 户端所在的节点
- I 申请一个Application
- 2 Application资源提交路径 hdfs://..../.staging以及 application_id
- 3 提交job运 行所需资源
- 4资源提交完毕,申请运行mrAppMaster
- 5 将用户的请求初始化成一个Task
- 6 领取到 Task任务
- 7 创建容器 Container
- 8下载job资源到本地
- 9申请运行 MapTask容器
- 10 领取到任务, 创建容器
- 11 发送程 序启动脚本
- 12 向RM申请2个容器,运行 ReduceTask程序

MapReduce 源码解析

```
// 1) Job 提交流程源码详解
waitForCompletion()
submit();
// 1 建立连接
connect();
// 1) 创建提交 Job 的代理
new Cluster(getConfiguration());
// (1) 判断是本地运行环境还是 yarn 集群运行环境
initialize(jobTrackAddr, conf);
// 2 提交 job
submitter.submitJobInternal(Job.this, cluster)
// 1) 创建给集群提交数据的 Stag 路径
Path jobStagingArea = JobSubmissionFiles.getStagingDir(cluster, conf);
// 2) 获取 jobid , 并创建 Job 路径
JobID jobId = submitClient.getNewJobID();
// 3) 拷贝 jar 包到集群
copyAndConfigureFiles(job, submitJobDir);
rUploader.uploadFiles(job, jobSubmitDir);
// 4) 计算切片, 生成切片规划文件
writeSplits(job, submitJobDir);
maps = writeNewSplits(job, jobSubmitDir);
input.getSplits(job);
// 5) 向 Stag 路径写 XML 配置文件
writeConf(conf, submitJobFile);
conf.writeXml(out);
// 6) 提交 Job,返回提交状态
status = submitClient.submitJob(jobId, submitJobDir.toString(),
job.getCredentials());
```

Job提交流程源码解析



FileInputFormat 切片源码解析 (input.getSplits(job))

FileInputFormat切片源码解析

- (1) 程序先找到你数据存储的目录。
- (2) 开始遍历处理(规划切片) 目录下的每一个文件
- (3) 遍历第一个文件ss.txt
- a) 获取文件大小fs.sizeOf(ss.txt)
- b) 计算切片大小

computeSplitSize(Math.max(minSize,Math.min(maxSize,blocksize)))=blocksize=128M

- c) 默认情况下, 切片大小=blocksize
- d) 开始切,形成第1个切片: ss.txt—0:128M 第2个切片ss.txt—128:256M 第3个切片ss.txt—256M:300M

(每次切片时,都要判断切完剩下的部分是否大于块的1.1倍,不大于1.1倍就划分一块切片)

- e) 将切片信息写到一个切片规划文件中
- f)整个切片的核心过程在getSplit()方法中完成
- g) InputSplit只记录了切片的元数据信息,比如起始位置、长度以及所在的节点列表等。
- (4) 提交切片规划文件到YARN上,YARN上的MrAppMaster就可以根据切片规划文件计算开启MapTask个数。

MapTask & ReduceTask 源码解析;

1) MapTask 源码解析流程

======================================
context.write(k, NullWritable.get()); //自定义的 map 方法的写出, 进入
output.write(key, value);
//MapTask727 行,收集方法,进入两次
collector.collect(key, value,partitioner.getPartition(key, value, partitions));
HashPartitioner(); //默认分区器
collect() //MapTask1082 行 map 端所有的 kv 全部写出后会走下面的 close 方法
close() //MapTask732 行
collector.flush() // 溢出刷写方法,MapTask735 行,提前打个断点,进入
sortAndSpill() //溢写排序,MapTask1505 行,进入
sorter.sort() QuickSort //溢写排序方法,MapTask1625 行,进入
mergeParts(); //合并文件, MapTask1527 行, 进入
file.out file.out.index
collector close(): //MapTask739 行收集器关闭即将进入 ReduceTask

2) ReduceTask 源码解析流程

======================================
if (isMapOrReduce()) //reduceTask324 行,提前打断点
initialize() // reduceTask333 行,进入
init(shuffleContext); // reduceTask375 行,走到这需要先给下面的打断点
totalMaps = job.getNumMapTasks(); // ShuffleSchedulerImpl 第 120 行,提前打断点
merger = createMergeManager(context); //合并方法, Shuffle 第 80 行
// MergeManagerImpl 第 232 235 行,提前打断点
this.inMemoryMerger = createInMemoryMerger(); //内存合并

this.onDiskMerger = new OnDiskMerger(this); //磁盘合并 rIter = shuffleConsumerPlugin.run();

eventFetcher.start(); //开始抓取数据, Shuffle 第 107 行, 提前打断点 eventFetcher.shutDown(); //抓取结束, Shuffle 第 141 行, 提前打断点 copyPhase.complete(); //copy 阶段完成, Shuffle 第 151 行 taskStatus.setPhase(TaskStatus.Phase.SORT); //开始排序阶段, Shuffle 第 152 行 sortPhase.complete(); //排序阶段完成, 即将进入 reduce 阶段 reduceTask382 行 reduce(); //reduce 阶段调用的就是我们自定义的 reduce 方法, 会被调用多次 cleanup(context); //reduce 完成之前, 会最后调用一次 Reducer 里面的 cleanup 方法