

# Reporte: Actividad 9 - Física computacional

García Parra Joel Alberto

Mayo 2019

## 1. Problema a resolver

El fin de esta actividad es el resolver una ecuación diferencial de segundo orden asociada a un sistema de dos masas junto con tres resortes fijas a dos paredes, de forma que el sistema está dado por: pared, resorte (longitud:  $L_1$ , constante:  $k_1$ ), masa ( $m_1$ ), resorte (longitud:  $L_2$ , constante:  $k_2$ ), masa ( $m_2$ ), resorte (longitud:  $L_3$ , constante:  $k_3$ ) y otra pared, tal y como se muestra en la gráfica: A diferencia de que en

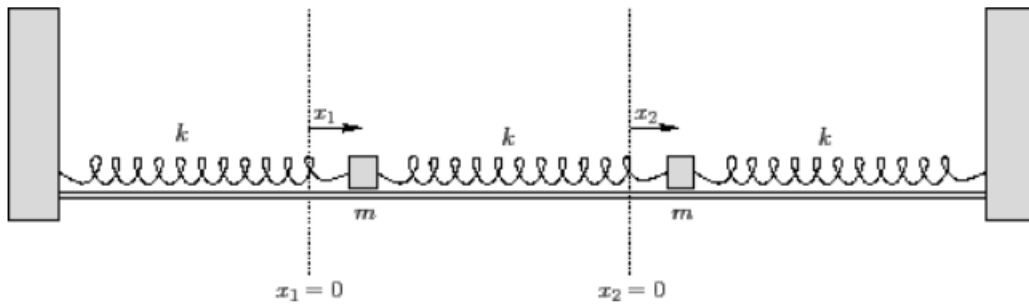


Figura 1: Sistema dos masas & tres resortes

esta imagen las masas y los resortes coinciden consigo mismo en los valores .

## 2. Un caso más sencillo ya resuelto

Para resolver el caso planteado en el *Inciso 1*, se hará uso de un problema ya resuelto usando las librerías de **NumPy** y **SciPy**, el problema fue resuelto de esta manera por *Warren Weckesser* y *Warren Weckesser* en un apartado de la página *SciPy Cookbook*, en donde haciendo uso de las librerías mencionadas anteriormente y de Python2, logran resolver un sistema de dos masas con dos resortes tal y como se muestra a continuación:

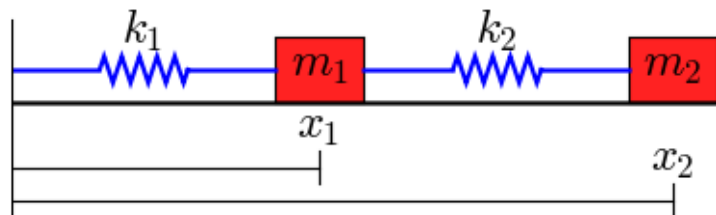


Figura 2: Sistema dos masas & dos resortes

Este sistema está definido de mejor forma, ya que solo hay un cero, que se encuentra en la pared izquierda la cual hace función de origen y de ahí se mide la posición de las masas cuando se encuentran en movimiento.

## 2.1. Ecuaciones de movimiento

Para este sistema de dos masas y dos resortes fijos de un lado, *Warren Weckesser* y *Warren Weckesser* proponen las siguientes ecuaciones diferenciales que rigen el movimiento de ambas masas:

$$\begin{aligned} m_1 x_1'' + b_1 x_1' + k_1(x_1 - L_1) - k_2(x_2 - x_1 - L_2) &= 0 \\ m_2 x_2'' + b_2 x_2' + k_2(x_2 - x_1 - L_2) &= 0 \end{aligned} \quad (1)$$

Donde:  $b_1 x_1'$   $b_2 x_2'$  es la fuerza de amortiguamiento que ejerce la fricción del suelo sobre las masas y los coeficientes de las  $k$ 's son la distancia que se han comprimido o estirado los resortes correspondientes a su  $k$ .

Dado que este sistema de ecuaciones diferenciales es de segundo orden, se tienen que reducir a un sistema de primer orden para poder que **SciPy** pueda trabajar con ellas, de forma que se toma:

$$\begin{aligned} y_1 &= x_1' \\ y_2 &= x_2' \end{aligned}$$

Para poder trabajarlo, quedando así un sistema de 4 ecuaciones diferenciales, donde una vez despejado  $x_1'$ ,  $y_1'$ ,  $x_2'$  y  $y_2'$  queda el siguiente sistema, el cual **SciPy** lo puede trabajar sin problemas:

$$\begin{aligned} x_1' &= y_1 \\ y_1' &= (-b_1 y_1 - k_1(x_1 - L_1) + k_2(x_2 - x_1 - L_2)) / m_1 \\ x_2' &= y_2 \\ y_2' &= (-b_2 y_2 - k_2(x_2 - x_1 - L_2)) / m_2 \end{aligned}$$

## 3. Pasando de dos resortes a tres

Analizando el sistema de ecuaciones (1), se puede deducir que para añadir un resorte más a la masa  $m_2$  el cual esté fijo a la pared, se necesita añadir un término que mida la distancia que se comprime/expande el resorte 3 añadido, término el cual debe de ir acompañado de la constante  $k_3$  del resorte de longitud  $L_3$ , dicho término debe de ser  $-k_3(-x_2 + (L_1 + L_2))$ , término el cual mide la fuerza con la que el resorte 3 jala a la masa 3.

Dicho esto, el sistema de ecuaciones diferenciales para el caso de dos masas y tres resortes queda de la forma:

$$\begin{aligned} x_1' &= y_1 \\ y_1' &= (-b_1 y_1 - k_1(x_1 - L_1) + k_2(x_2 - x_1 - L_2)) / m_1 \\ x_2' &= y_2 \\ y_2' &= (-b_2 y_2 - k_2(x_2 - x_1 - L_2) + k_3(-x_2 + (L_1 + L_2))) / m_2 \end{aligned}$$

## 4. Soluciones del sistema

Para darle solución a este sistema físico de cuatro ecuaciones, es necesario darle condiciones iniciales. Dadas las siguientes condiciones:

$$\begin{aligned} m_1 &= m_2 = 1,0 \\ k_1 &= k_2 = k_3 = 1,0 \\ x_1 &= 1,0 \\ y_1 &= x_2 = y_2 = 0 \end{aligned} \quad (2)$$

El sistema responde de la siguiente forma: El cual describe el recorrido que toman las dos masas

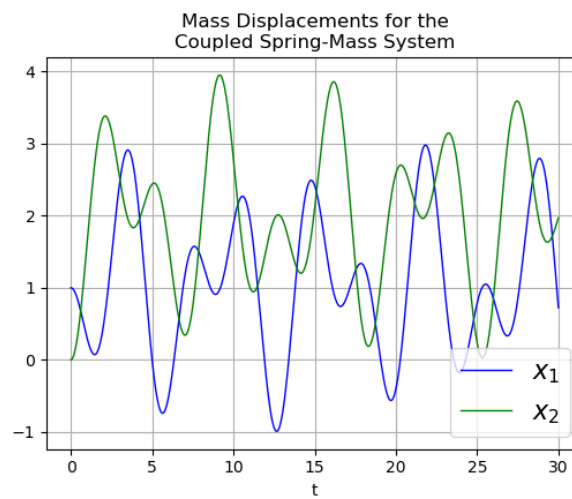


Figura 3: Sistema dos masas & tres resortes: Solución.

con las condiciones iniciales dadas donde, debido a que no se cuenta con fricción, el sistema se encuentra constantemente en movimiento y queda de acuerdo con la solución del sistema dado por las notas de Richard Fitzpatrick.