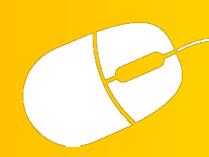
KSCHOOL

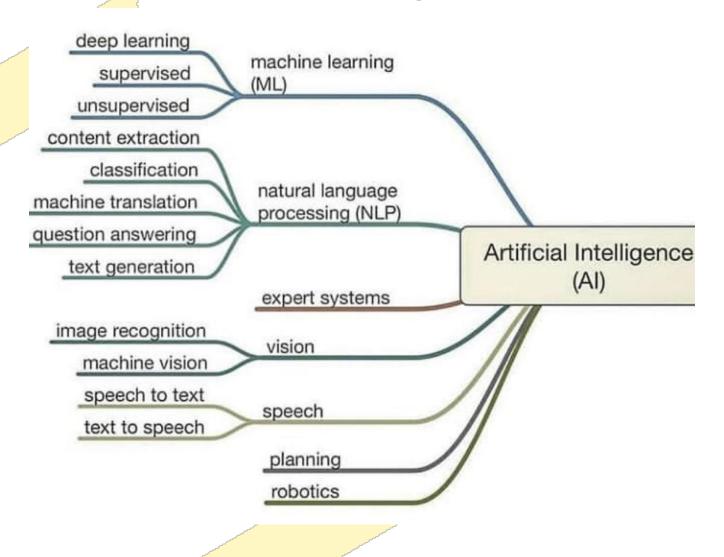
Máster Data Science

Barcelona, 2019. Henry Navarro



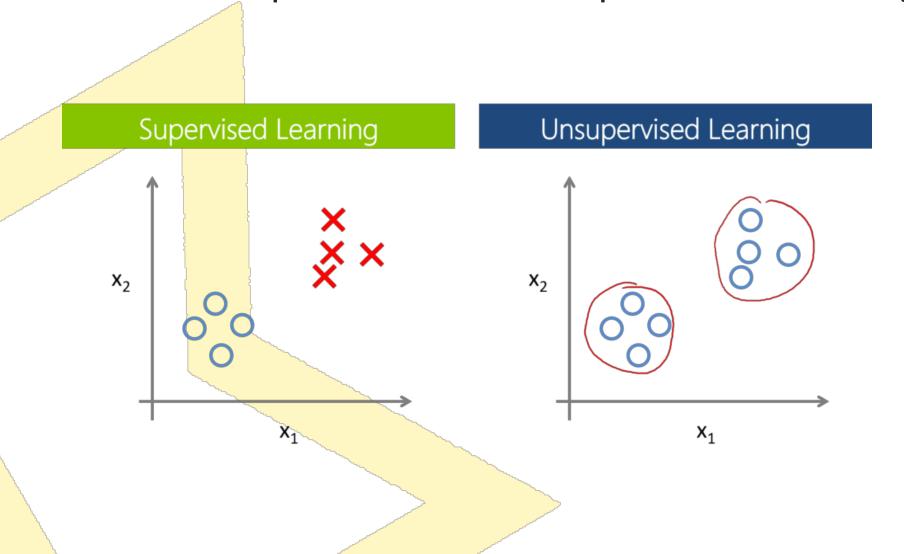


Intro unsupervised learning



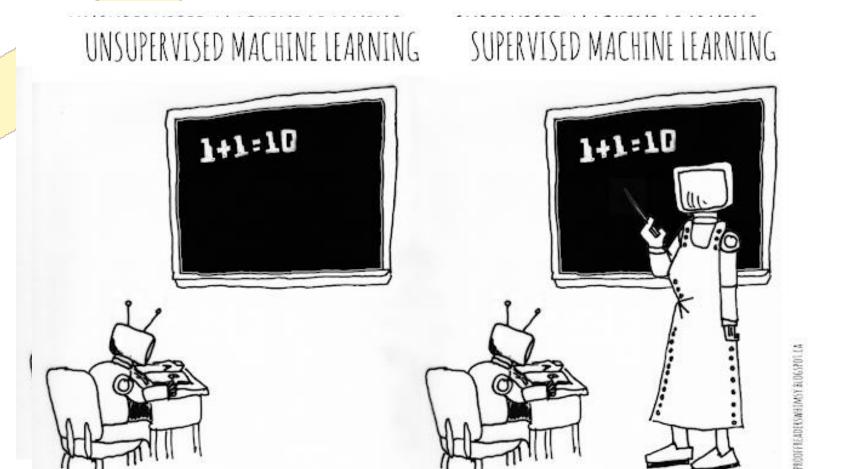


Supervised vs. Unsupervised learning





Supervised vs. Unsupervised learning







supervised learning

```
x2
       х1
                              x3
                                         х4
                                                   x5
                                                               хб
186.176767
                                   56.68727
            32.01013
                        7.389389
                                             171.3361
                                                         18.03844
59.659374
           -95.06651 -83.210200 155.31220 -149.0119 -183.90314
          -167.88587 -90.023000 124.17956
                                             170.8277
                                                         30.37569
29.380781
           -83.71101 193.529927 193.97078
                                             135.2245 -157.56599
-7.236501
           150.92669 -75.665873
                                  58.89800 -114.4337
                                                       -58.16047
 3.191041
            51.07507 168.874093 -73.05704 -179.1995 -178.97354
```



unsupervised learning

```
x1
                   x2
                              x3
                                        x4
                                                  x5
                                                             х6
186.176767
                                  56.68727
             32.01013
                        7.389389
                                            171.3361
                                                       18.03844
            -95.06651 -83.210200 155.31220 -149.0119 -183.90314
159.659374
44.307132 -167.88587 -90.023000 124.17956 170.8277
                                                       30.37569
129.380781
           -83.71101 193.529927 193.97078 135.2245 -157.56599
 -7.236501
           150.92669 -75.665873 58.89800 -114.4337
                                                      -58.16047
-13.191041 51.07507 168.874093 -73.05704 -179.1995 -178.97354
```

No tenemos variable respuesta



Index

- K-means
- Hierarchical Clustering
- Principal component analysis.
- t-distributed Stochastic Neighbor Embedding
- K-means vs. Hierarchical Clustering

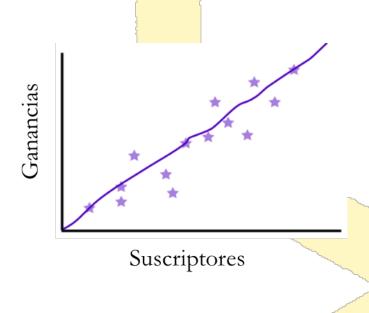
Máster Data Science, Barcelona 2019



- El aprendizaje no supervisado es un grupo de algoritmos de machine learning que funcionan bajo el principio de "verdad sin fundamento".
- Pensemos en el ejemplo de queremos saber la relación entre el número de suscriptores youtube y las ganancias de un canal de esta plataforma.



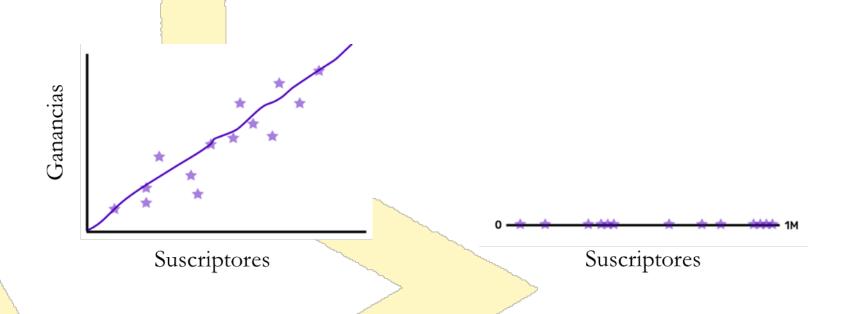
- El aprendizaje no supervisado es un grupo de algoritmos de machine learning que funcionan bajo el principio de "verdad sin fundamento".
- Pensemos en el ejemplo de queremos saber la relación entre el número de suscriptores youtube y las ganancias de un canal de esta plataforma.



Máster Data Science, Barcelona 2019



- El aprendizaje no supervisado es un grupo de algoritmos de machine learning que funcionan bajo el principio de "verdad sin fundamento".
- Pensemos en el ejemplo de queremos saber la relación entre el número de suscriptores youtube y las ganancias de un canal de esta plataforma.

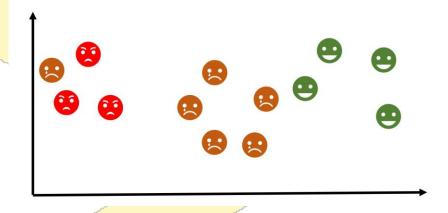




- Tal vez no tengamos acceso a los datos salariales, o simplemente estamos interesados en diferentes preguntas. ¡No importa! Lo importante es que no hay una salida con la que coincidir, ni una línea para dibujar que represente una relación.
- Entonces, ¿cuál es exactamente el objetivo del aprendizaje no supervisado? ¿Qué hacemos cuando solo tenemos datos de entrada sin etiquetas?



- Tal vez no tengamos acceso a los datos salariales, o simplemente estamos interesados en diferentes preguntas. Lo importante es que no hay una salida con la que coincidir, ni una línea para dibujar que represente una relación.
- Entonce<mark>s, ¿cu</mark>ál es exactamente el objetivo del aprendizaje no supervis<mark>ado? ¿Qué hacemos cuando solo tenemos datos de entrada sin etiquetas?</mark>





Tipos de algoritmos no supervisados

- Clustering
 - 1. K-means.
 - 2 Hierarchical Clustering.
 - Probabilistic Clustering.
- 2. Data Compression
 - Principal Component Analysis.
 - 2. Singular Value Decomposition (u otras factorizaciones de matrices).
 - t-Distributed Stochastic Neighbor Embedding.
- 3. Unsupervised Deep Learning
 - Autoencoders.
 - 2. Anomaly detection.



Conceptos previos

- Distancia
- Scaling
- Missing Value imputation



Métrica

Una métrica $d: X \times X \rightarrow [0, \infty)$ es una función que satisface las siguientes condiciones para cada $x, y \in X$:

- $d(x,y) \ge 0$, no negativa.
- $d(x,y) = 0 \Leftrightarrow x = y$, identidad indecirnible.
- d(x,y) = d(y,x), simetría.
- $d(x,z) \le d(x,y) + d(y,z)$, designaldad triangular.



Métrica (Ejemplos)

- Di<mark>stanc</mark>ia euclideana.
- Distancia de Minkowski.
- Distancia de Manhattan.
- Distancia de Levenshtein.
- Distancia del infimo y supremo.



Scaling

Es necesario en la mayoría de casos normalizar la escala de valores de las variables para comenzar con el proceso de clustering. Esto se debe a que los valores de las variables de cada observación se representan como coordenadas en el espacio n-dimensional (n es el número de variables) y luego se calculan las distancias entre estas coordenadas. Si estas coordenadas no están normalizadas, puede dar lugar a resultados falsos.

Por ejemplo, supongamos que temenos unos datos de peso y altura de tres personas: A (6ft, 75kg), B (6ft,77kg), C (8ft,75kg). Tendríamos:

- A-B: 2 unidades.
- A-C: 2 unidades.

Tendríamos que ambos pares A-B y A-C son similares.



Scaling

Existen varias formas de normalizar los valores de las variables. Uno es la estandarización de la escala completa de todos los valores de las variables, es decir, que $x(i) \in [0,1]$, conocida como min-max normalization, y se obtiene aplicando la siguiente transformación:

$$x(s) = \frac{x(i) - \min(x)}{\max(x) - \min(x)}$$

También puede usarse la que seguramente muchos conocen:

$$x(s) = \frac{x(i) - \mu(x)}{\sigma(x)}$$



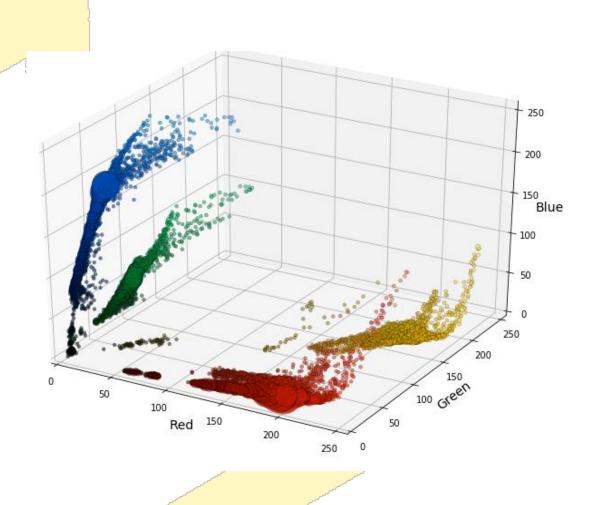
Missing Value imputation

Básicamente, "eliminemos" los fucking





K-means, viejo, sencillo y potente.





- La idea básica detrás del K-means consiste en definir agrupaciones de modo que se minimice la variación total dentro de la agrupación
- Existen diferentes algoritmos de K-means y modificaciones tales como K-means++, Fuzzy c-Means, X-means (el más nuevo, año 2000).
- El algoritmo estándar es el algoritmo de Hartigan-Wong (1979), que define la variación total dentro del grupo como la suma de las distancias al cuadrado de las distancias euclidianas entre los elementos y el centroide correspondiente.



Es decir, definimos:

$$W(C_k) = \sum_{x_i \in C_k} (x_i - \mu_k)^2$$

donde:

- x_i es una observación de los datos perteneciente al cluster C_k .
- μ_k es la media de los puntos asignados al cluster C_k

Cada observación (x_i) es asignada a un grupo dado de tal manera que la distancia de la suma de cuadrados (SS) de la observación a sus cluster asignados se minimice (μ_k) se minimiza.



Definimos total within-cluster variation como sigue:

tot. with iness =
$$\sum_{k=1}^{K} W(C_k) = \sum_{k=1}^{K} \sum_{x_i \in C_k} (x_i - \mu_k)^2$$

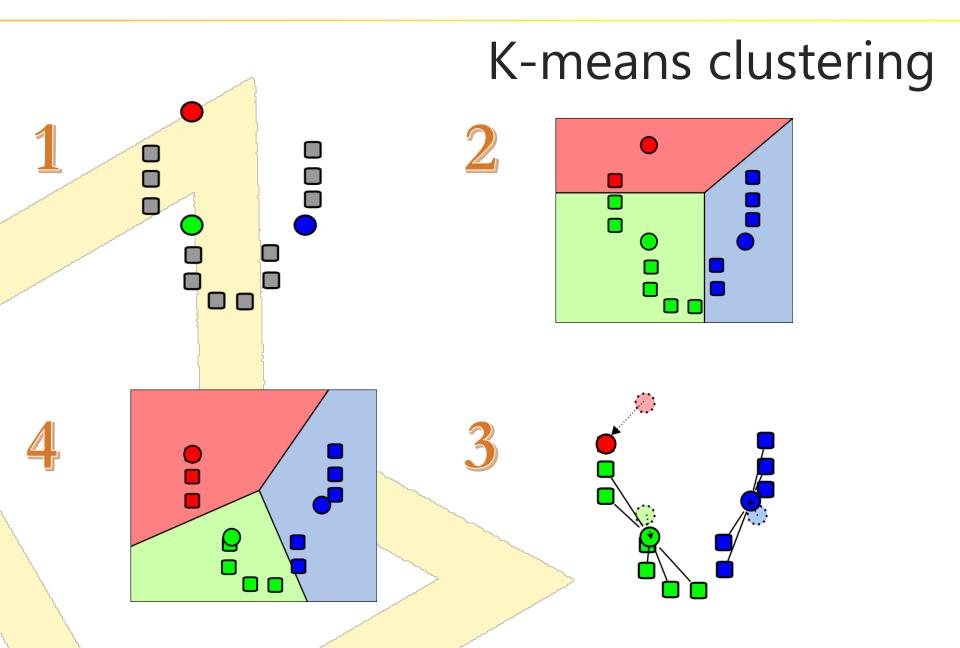
La total within-cluster sum of square mide la compacidad (es decir, la bondad de ajuste) del clustering y queremos que sea lo más pequeño posible.



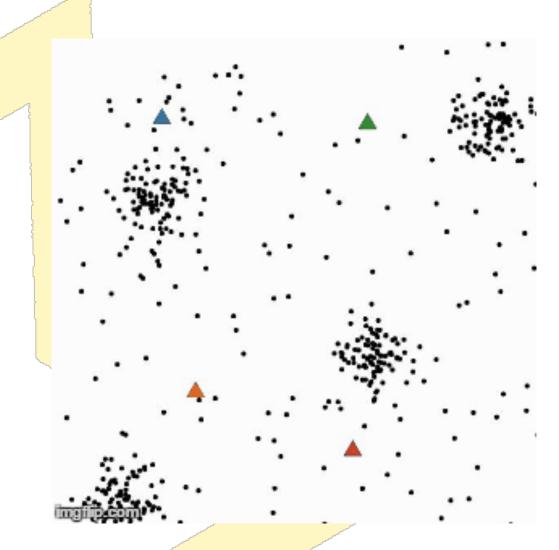
El algoritmo de K-means se puede resumir de la siguiente manera:

- 1. Especi<mark>fique e</mark>l número de clustering (K) que se crearán (por el Data Scientist)
- Selecciona aleatoriamente k objetos del conjunto de datos como centros del clustering o medias.
- 3. Asigna cada observación a su centroide más cercano, basándose en la distancia euclídea entre el objeto y el centroide.
- 4. Para cada uno de los clusters k, actualiza el centroide del cluster calculando los nuevos valores medios de todos los puntos de datos que se encuentran en el cluster.
- 5. Minimiza iterativamente el *tot.withiness*. Es decir, repite los pasos 3 y 4 hasta que las asignaciones de clúster dejen de cambiar o se alcance el número máximo de iteraciones.
- 6. De forma predeterminada, R utiliza 10 como valor predeterminado para el número máximo de iteraciones (suele ser poco).















Determinar el número óptimo de clusters

Recordemos que es el Data Scientist quien especifica la cantidad de clusters que asignará el algoritmo. Sin embargo, es conveniente hallar el número óptimo de clusters. Tenemos tres métodos clásicos para determinar el número óptimo de clusters:

- Elbow method
- Silhouette method
- Gap statistic



Elbow Method

El total within-cluster sum of square (wss) cuantifica qué tan compacto es el clustering y queremos hacerlo tan pequeño como sea possible. Por tanto Podemos seguir el siguiente algoritmo para definir el número óptimo de clusters:

- 1. Calcu<mark>la el</mark> algoritmo de clustering (por ejemplo, k-means cluste<mark>ring)</mark> para diferentes valores de k.
- 2. Para c<mark>ada k</mark>, calcula el total within-cluster sum of square (wss)
- 3. Realiza un plot de la curva wss respect al número de clusters k.
- 4. La ubicación de una pequeña curva (elbow) en el plot, es generalmente considerada como un indicador apropiado del número de clusters.



Average Silhouette Method

- En resumen, el average silhouette method se enfoca en medir la calidad de un clustering. Esto es, determina qué tan bien se encuentra cada objeto dentro de su grupo.
- Un gran average silhouette indica un buen clustering
- El average silhouette method calcula la silueta promedio de observaciones para diferentes valores de k.
- El número óptimo de clusters k es el que maximiza el average silhouette sobre un rango de posibles valores.
- Se define silhouette como:

$$s(i) = \frac{b(i) - a(i)}{\max\{a(i), b(i)\}}$$

donde a(i), b(i) pueden verse en https://en.wikipedia.org/wiki/Silhouette (clustering)



Gap Statistic Method

- El Gap Statistic Method ha sido publicado por R.
 Tibshirani, G. Walther y T. Hastie (Standford University, 2001). Podría aplicarse a otros métodos de clustering.
- Involucra simulaciones de Monte Carlo.
- Realiza Bootstraping para generar B copias del dataset de referencia.
- Es el más fundamentado matemáticamente.



Gap Statistic Method

El algoritmo se resume en los siguientes pasos:

- Se realiza el clustering, variando el número de clusters $k=1,...,k_{max}$ y calculando el correspondiente W_k .
- Genera B data sets, via bootstraping y agrupa (cluster) cada uno de ellos variando el numero de clusters $k = 1, ..., k_{max}$. Calcula el estimated gap statistics mediante la ecuación

$$Gap_n(k) = E_n^* \log(W_k) - \log(W_k)$$

donde E_n^* denota la esperanza bajo un tamaño de muestra n.

- Sea $\overline{w} = \frac{1}{B} \sum_{b} \log(W_{kb}^*)$, calcula la desviación estándar $sd(k) = \sqrt{\frac{1}{B} \sum_{b} (\log(W_{kb}^*) \overline{w})^2}$ y definamos $s_k = sd_k \times \sqrt{1 + \frac{1}{B}}$.
- \mathbf{k} Elige el total de clusters como el menor k tal que

$$Gap(k) \ge Gap(k+1) - s_{k+1}$$







Referencias

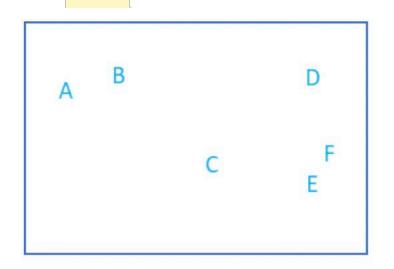
(Las referencias no están escritas formalmente)

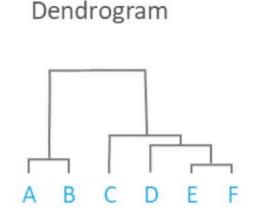
- Primer k-means:

 http://www.labri.fr/perso/bpinaud/userfiles/downloads/hartigan_1979_kmeans.pdf.
- K*-means: https://www.researchgate.net/publication/222418782 K-Means A new generalized k-means clustering algorithm.
- Gap Statistics: http://web.stanford.edu/~hastie/Papers/gap.pdf.
- Libro clustering: https://onlinelibrary.wiley.com/doi/book/10.1002/9780470316801.
- X-means: http://citeseerx.ist.psu.edu/viewdoc/download?doi=10.1.1.19.3377&rep=rep1&type=pdf.



Hierarchical Clustering, un árbol, que no es un árbol

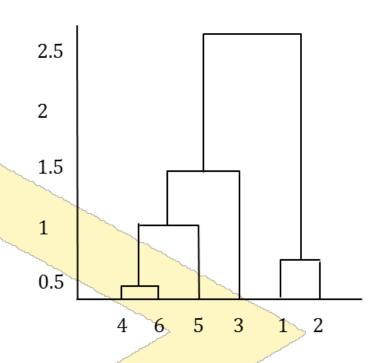






Dendograma

• En Hierarchical Clustering, se clasifica los objetos en una jerarquía similar a un diagrama en forma de árbol que se denomina dendrograma. La distancia de división o unión (Split o merge) (llamada Height o altura) se muestra en el eje y del dendrograma. Ejemplo:





Dendograma

- En la figura anterior, 4 y 6 se encuentran en un mismo cluster, digamos, cluster A, ya que eran los más cercanos en distancia seguidos por los puntos 1 y 2, digamos cluster B.
- Después de eso, 5 se unió en el mismo cluster A seguido de 3 resultando el dendogrma final en dos clusters.
- Por último, los dos clusters se unen en uno solo y aquí es donde se detiene el proceso de clustering.
- Una pregunta que podríamos hacernos ahora es ¿cómo decidir cuándo dejar de unir los grupos?



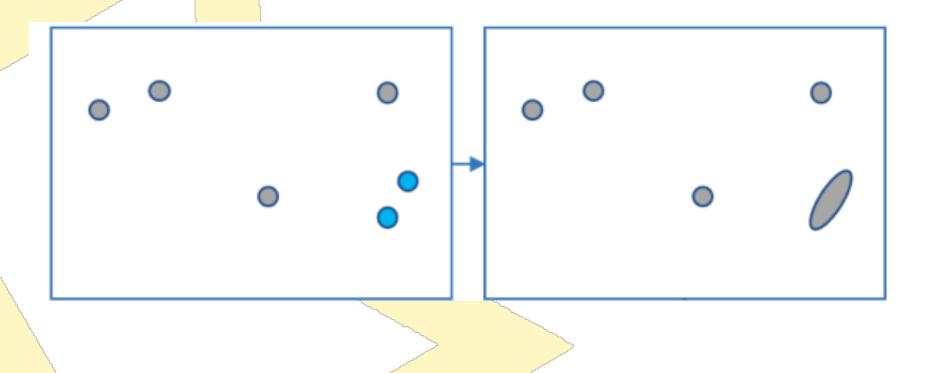
Hierarchical clustering

En resumen, el algoritmo de hierarchical clustering es el siguiente:

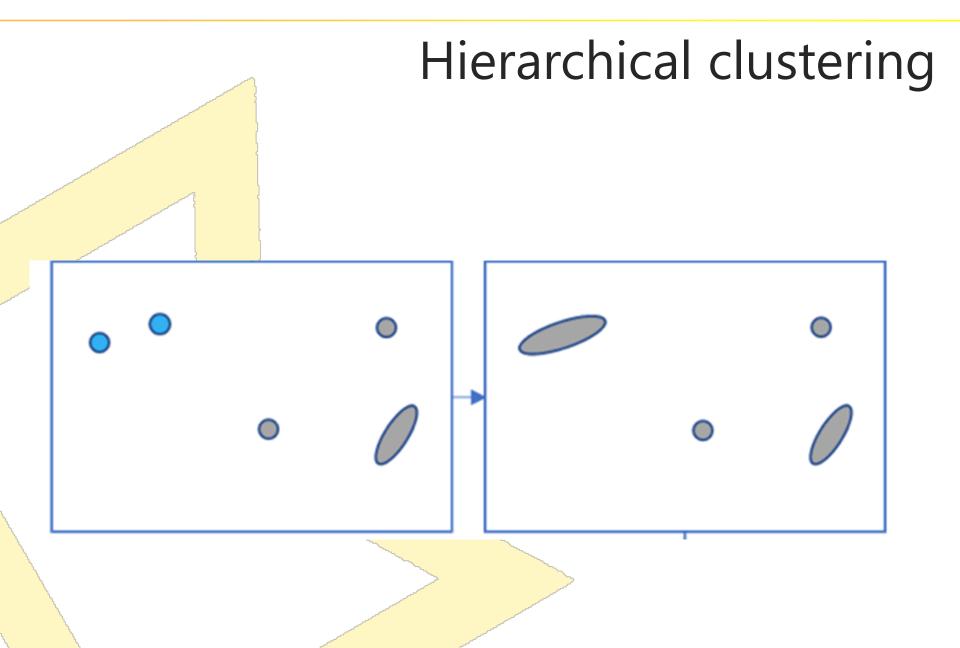
- Comienza por calcular la distancia entre cada par de puntos de observación y almacenarla en una matriz de distancia.
- Posteriormente pone cada punto en su propio grupo.
- Luego comienza a unir los pares de puntos más cercanos en función de las distancias basándose en la matriz de distancia y, como resultado, la cantidad de agrupaciones se reduce a 1.
- Vuelve a calcular la distancia entre el nuevo cluster y los antiguos y los almacena en una nueva matriz de distancia.
- Por último, repite los pasos 2 y 3 hasta que todos los clusters se fusionan en uno solo.



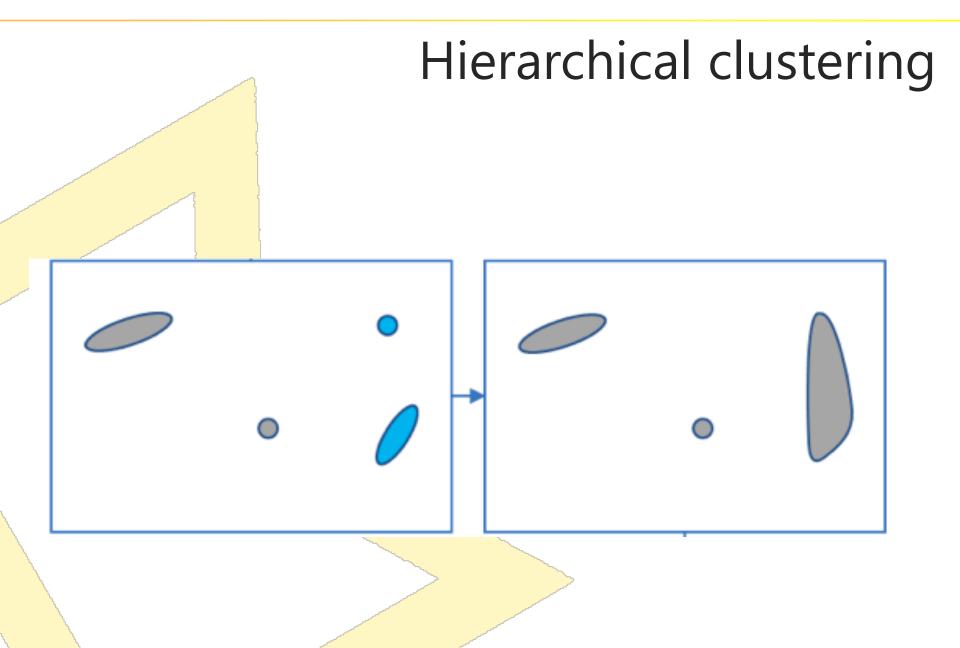
Hierarchical clustering



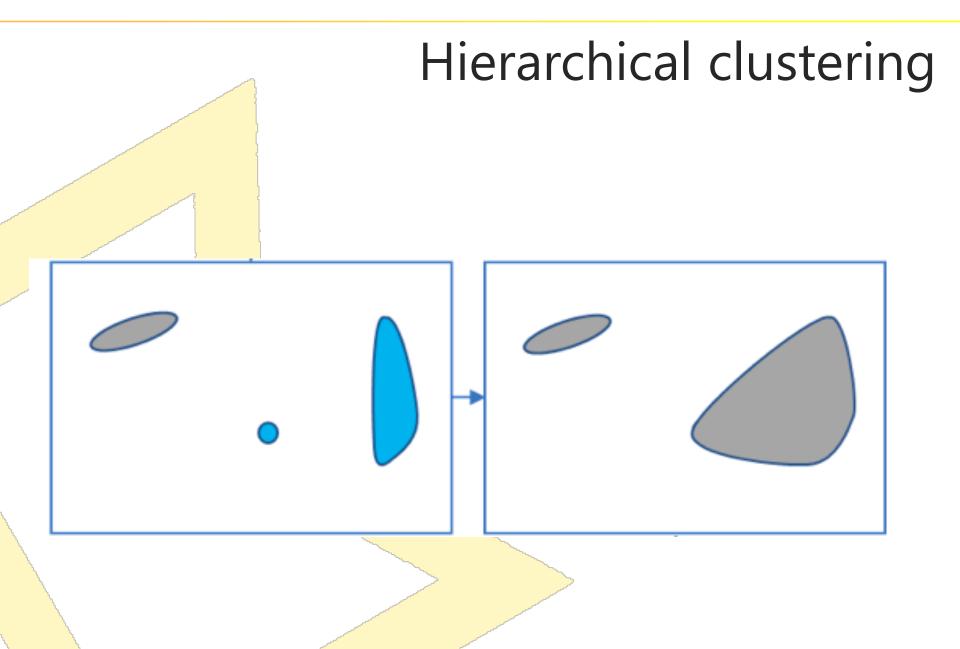






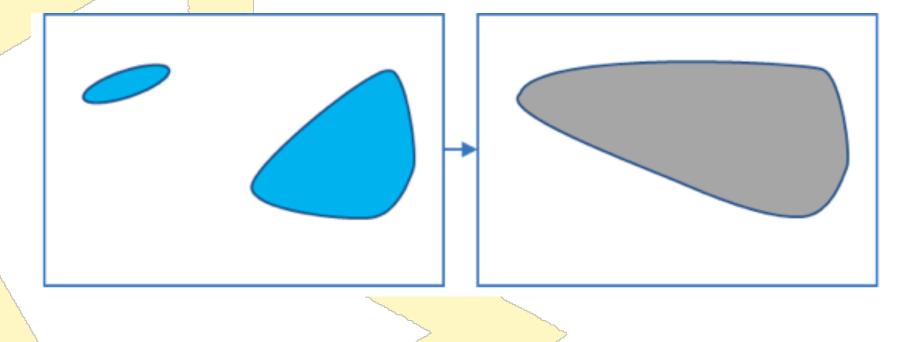








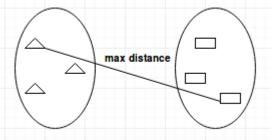
Hierarchical clustering



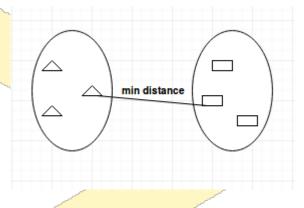


Linkage Methods

Complete-linkage: calcula la distancia máxima entre agrupaciones antes de unir.



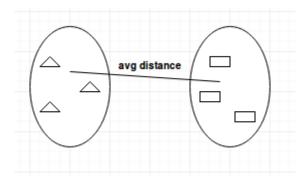
Single-linkage: calcula la distancia mínima entre los cluster antes de unirse. Este linkage se puede usar para detectar outliers, ya que se unirán al final.



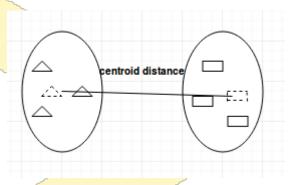


Linkage Methods

Average-linkage: calcula la distancia promedio entre clusters antes de unirlos.



Centroid-linkage: encuentra el centroide del cluster 1 y el centroide del cluster 2, y luego calcula la distancia entre los dos antes de unirse.





Bondad de ajuste del cluster

- La parte más importante en cualquier proyecto donde se aplique de unsupervised learning es el análisis de los resultados. Después de haber realizado el clustering utilizando cualquier algoritmo y cualquier conjunto de parámetros, debemos asegurarnos que lo hicimos correctamente. ¿Pero cómo lo determinamos?
- Existen muchas medidas para esto, pero quizás la más popular sea el Índice de Dunn. El índice de Dunn es la relación entre las distancias mínimas entre clusters y el diámetro máximo entre clusters. El diámetro de un grupo es la distancia entre sus dos puntos más alejados. Para tener clusters bien separados y a la vez compactos, debemos aspirar a un índice de Dunn alto.







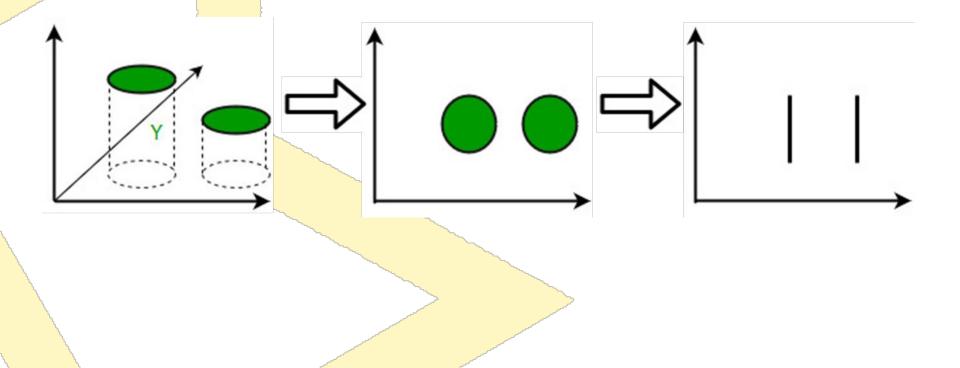
Referencias

(Las referencias no están escritas formalmente)

- Libro clustering: <u>https://onlinelibrary.wiley.com/doi/book/10.1002/9780470316801</u>.
- Lecture notes interesantes:
 http://citeseerx.ist.psu.edu/viewdoc/download?doi=10.1.1.19.3377&rep=rep1&type=pdf.
- Matemáticas para clustering:
 http://citeseerx.ist.psu.edu/viewdoc/download?doi=10.1.1.531.5291&re
 p=rep1&type=pdf



Dimensionality reduction, ¿en cuántas dimensiones podemos visualizar datos?





Dimensionality reduction Motivación

- Reducir nuestro la dimensión de nuestro conjunto de datos.
- Supongamos que nuestro dataset tiene cien columnas (es decir, características) o podría ser una matriz de puntos que conforman una esfera en el espacio tridimensional.
- Dimensionality reduction consiste en reducir el número de columnas por ejemplo, veinte o llevar la esfera a un espacio bidimensional.
- Eso está muy bien, pero ¿por qué nos debe importar? ¿Por qué deberíamos eliminar 80 columnas de nuestro conjunto de datos cuando podríamos incorporarlo directamente a nuestro algoritmo de aprendizaje automático y dejar que se encargue del resto?



La maldición de la dimensionalidad

The curse of dimensionality

- La maldición de la dimensionalidad se refiere a todos los problemas que surgen cuando se trabaja con datos en las dimensiones superiores, que no existían en las dimensiones inferiores.
- A medida que aumenta el número de variables, el número de observaciones también aumenta proporcionalmente.
- Cuantas más variables tengamos, mayor número de observaciones necesitaremos para tener para que todas las combinaciones de valores de variables estén bien representadas en nuestra muestra.



Dimensionality reduction Motivación

- A medida que aumenta el número de variables, el modelo se vuelve más complejo.
- Cuanto mayor sea el número de variables, más posibilidades hay de que tengamos overfitting.
- Un modelo de machine learning que está entrenado con un gran número de variables, depende cada vez más de los datos con los que fue entrenado.
- Menos variables en nuestro conjunto de entrenamiento, implican menos suposiciones que nuestro modelo tendrá que hacer.



Dimensionality reduction ventajas

- Menos datos "engañosos" se traduce en una mejora en la precisión del modelo.
- Menos dimensiones significan menos coste computacional, que se traduce en un algoritmo que se entrena<mark>rá m</mark>ás rápido.
- Menos dimensiones permiten el uso de algoritmos no aptos para un gran número de dimensiones.
- Elimina las variables redundantes y ruido.



Principal Component Analysis (PCA): si no explico la varianza, estoy fuera...



PCA

• Se tienen p variables $X_1, X_2, ..., X_p$ sobre una muestra de n observaciones. Nuestra matriz viene dada por:

$$X = \begin{bmatrix} x_{11} & \cdots & x_{1p} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{n1} & \cdots & x_{np} \end{bmatrix}$$



PCA

- Problema: ¿Podemos describir la "información" contenida en estos datos mediante algún conjunto de variables menor que el de variables originales?
- Idea: S<mark>i un</mark>a variable es función de otras, contiene información redundante.
- Por tanto, si las p variables observadas están fuertemente correlacionadas, será posible sustituirlas por menos variables sin gran pérdida de "información".



PCA

Sean $X = [X_1, ..., X_p]$ y S = Cov(X) su matriz de covarianzas.

Como $S \geq 0$ y simétrica, su descomposición espectral es:

$$S = T\Lambda T'$$
.

Las **componentes principales** de X son las nuevas variables

$$Y_j = Xt_j, \qquad j = 1, \dots, p.$$

Donde t_i es el j-ésimo autovector de S.



PCA: matemáticas.

¡¡AL PIZARRÓN!!



http://www.stat.cmu.edu/~cshalizi/uADA/12/lectures/ch18.pdf



PCA: Ejemplo "a mano"

La Tabla siguiente contiene información sobre chalets construidos por diez constructoras

Promo	otora	X1=Duración media hipoteca	X2=Precio medio
	1	87	3
-	2	143	9
	3	189	18
	4	190	8
	5	205	9
and the same of th	6	147	11
	7	188	25
	8	373	27
	9	126	13
	10	257	34



PCA: Ejemplo "a mano"

Vector de medias y matriz de covarianzas

$$\bar{x} = (19.05 \quad 1.57)'$$
 $S = \begin{bmatrix} 56.9685 & 5.1705 \\ ? & 0.89471 \end{bmatrix}$

Autovalor<mark>es y a</mark>utovectores de *S*:

$$\Lambda = \frac{diag}{(57.4413 \quad 0.4213)}, T = \begin{bmatrix} 0.9958 & -0.0911 \\ 0.0911 & 0.9958 \end{bmatrix}$$

Por tanto, las CP vienen dadas por:

$$Y_1 = 0.9958 X_1 + 0.0911 X_2, Y_2 = -0.0911 X_1 + 0.9958 X_2$$

Y los porcentajes de variabilidad explicados por cada componente son:

$$\frac{57.4413}{57.8626} \cdot 100 = 99.27\%, \quad \frac{0.4213}{57.8626} \cdot 100 = 0.73\%$$



PCA: más matemáticas.

¡¡AL PIZARRÓN!!

Debo reducir la dimensionalidad de mi dataset







PCA: Desventajas

Asume linealidad en los datos, esto es, no es fuerte cuando es aplicado a datos no lineales.

Por eso, existen otros métodos mucho más fuertes, que pueden ser aplicados a casi todo tipo de datos.



Referencias

(Las referencias no están escritas formalmente)

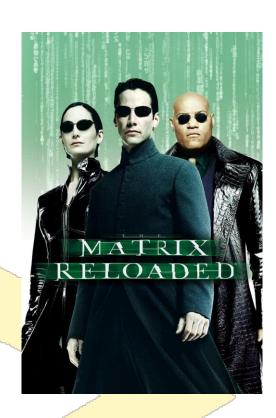
Libro exclusivo de PCA:
http://cda.psych.uiuc.edu/statistical learning course/Jolliffe%201.%20Pr

incipal%20Component%20Analysis%20(2ed.,%20Springer,%202002)(51

8s) MVsa lpdf



t-distributed Stochastic Neighbor Embedding: dimensionality reduction reloaded...

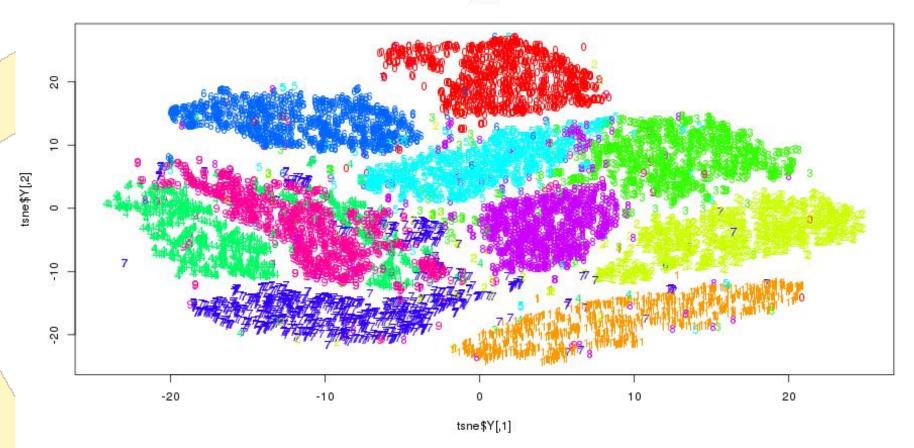






t-SNE vs- PCA

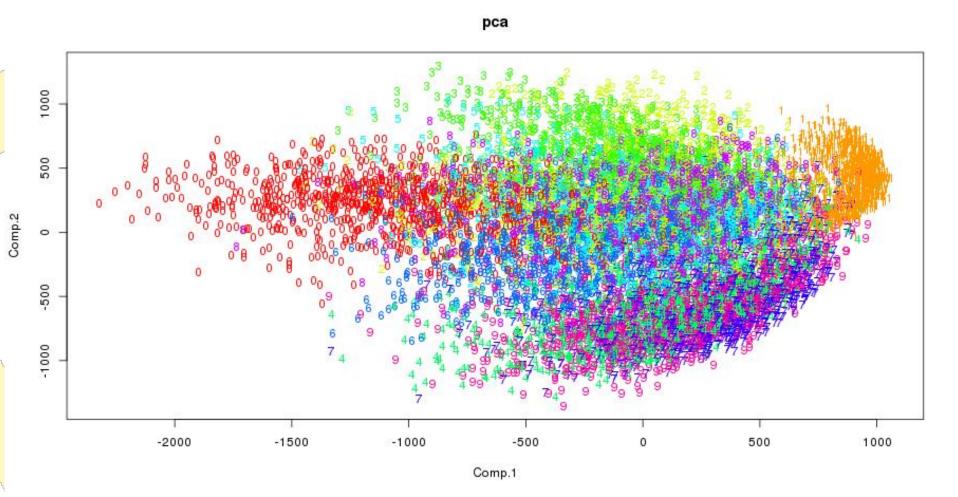








t-SNE vs- PCA



Máster Data Science, Barcelona 2019



t-SNE

- Al igual que el PCA, es una técnica de proyección, o reducción de dimensión, que se aplica con la intención de visualizar N variables en 2.
- Uno de los resultados de t-SNE es una matriz de dos dimensiones (puede ser de tres también), donde cada observación (fila) representa un dato de entrada. Luego podemos aplicar un clustering y agrupar los casos según su distancia en este nuevo mapa de 2 dimensiones.
- t-SNE mapea los datos multidimensionales a un espacio dimensional inferior.
- Después de este proceso, las variables de entrada ya no son identificables, y no puede hacerse ninguna inferencia basada únicamente en la salida del t-SNE. Por lo tanto, es principalmente una técnica de exploración y visualización de datos.



t-SNE: overview

- Comienza calculando la probabilidad de similitud de puntos en el espacio de multidimensional y calculando la probabilidad de similitud de puntos en el espacio de baja dimensión (puede ser 2 o 3). La similitud de los puntos se calcula como la probabilidad condicional de que un punto A elegiría el punto B como su vecino si los vecinos se seleccionaran en proporción a su densidad de probabilidad bajo una distribución Gaussiana (distribución normal) centrada en A.
- Luego trata de minimizar la diferencia entre estas probabilidades condicionales (o similitudes) en el espacio de dimensión superior y de dimensión inferior para una representación perfecta de los datos de entrada de dimensión inferior.
- Para medir la minimización de la suma de la diferencia de probabilidad condicional, t-SNE minimiza la suma de la divergencia de Kullback-Leibler, para ello, utiliza gradient descent.



Referencias

(Las referencias no están escritas formalmente)

- Imagen t-SNE vs PCA: https://www.kaggle.com/puyokw/clustering-in-2-dimension-using-tsne/data
- Página oficial t-SNE: https://lvdmaaten.github.io/tsne/
- Artículo de t-SNE en la revista JMLR:
 http://www.jmlr.org/papers/volume9/vandermaaten08a/vandermaaten
 08a.pdf.
- ¿cómo usar t-SNE de manera efectiva?: https://distill.pub/2016/misread-tsne/







Fin...

