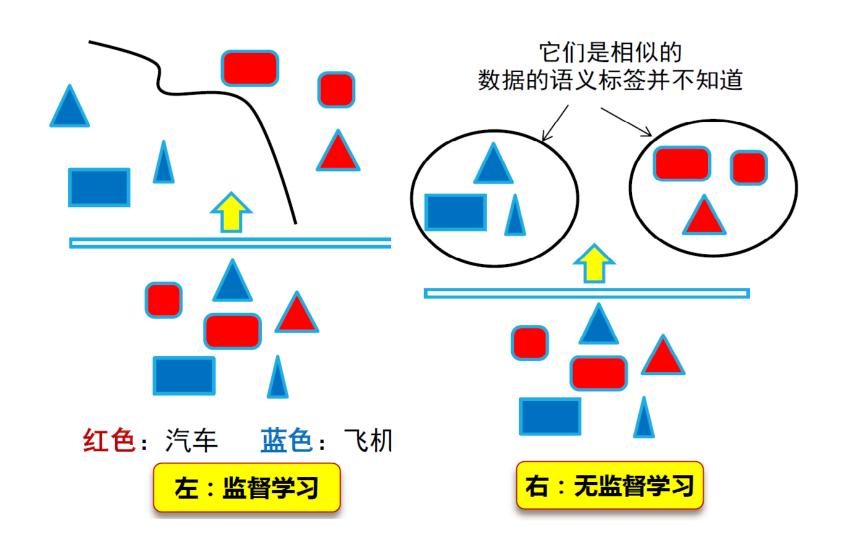
聚类和降维

Clustering and Dimension Reduction

聚类

- 聚类:对大量未知标注的数据集,按数据的内在相似性将数据集划分为多个类别,使类别内的数据相似度较大而类别间的数据相似度较小
 - Note: 子集通常是不现交的; 每个子集称为"簇"
- 假定样本集 $D = \{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_m\}$ 包含m个无标记样本。每个样本 $\mathbf{x}_i = \{x_{i1}, x_{i2}, \dots, x_{in}\}^T$ 是一个n维向量。
- 聚类将样本集D划分为k个不相交的簇 $\{C_i|i=1,2,\ldots,k\}$,其中 $C_i\cap_{i\neq j}C_j=\emptyset$ 且 $D=\cup_{i=1}^kC_i$.
- 用 $\lambda_j \in \{1, 2, \dots, k\}$ 表示簇标记,聚类结果可表示为:

$$\lambda = (\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m)$$



• 数据特征

- 。 图像中的颜色、纹理或形状等特征
- 。 听觉信息中旋律和音高等特征
- 。 文本中单词出现频率等特征
- 相似度函数: 定义一个相似度计算函数, 基于所提取的特征来计算数据之间的相似性
- 距离: d(·,·)
 - \circ 非负性: $d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \geq 0$
 - \circ 正定性: $d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 0$ 当且仅当 $\mathbf{x} = \mathbf{y}$
 - \circ 对称性: $d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = d(\mathbf{y}, \mathbf{x})$
 - \circ 三角不等式: $d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \leq d(\mathbf{x}, \mathbf{z}) + d(\mathbf{z}, \mathbf{y})$
- 余弦相似度(cosine similarity): $\cos \theta = \frac{a^T b}{|a|\cdot|b|}$
- Person相似系数: $ho_{XY} = rac{Cov(X,Y)}{\sigma_X \sigma_Y}$
- 杰卡德相似系数(Jaccard): $J(A,B)=rac{|A\cap B|}{|A\cup B|}$

- 闵可夫斯基距离: $dist(X,Y) = (\sum\limits_{i=1}^n |x_i-y_i|^p)^{rac{1}{p}}$
 - $\circ p = 2$ 时,为欧式距离。
 - \circ p=1时,为曼哈顿距离。
- 相对熵(K-L距离) $D(p\|q) = \sum_x p(x) \log rac{p(x)}{q(x)} = E_{p(x)} \log rac{p(x)}{q(x)}$
- ullet Hellinger距离 $D_a(p||q)=rac{2}{1-a^2}(1-\int p(x)^{rac{1+lpha}{2}}q(x)^{rac{1-lpha}{2}}dx)$

K均值聚类(K-means聚类)

輸入: m个数据

• 输出: *k*个聚类结果

• 目的:将m个数据聚类到k个集合

基本思想:首先给出初始划分,通过迭代改变样本和簇的隶属关系, 使得每一次改进之后的划分方案都比前一次好。

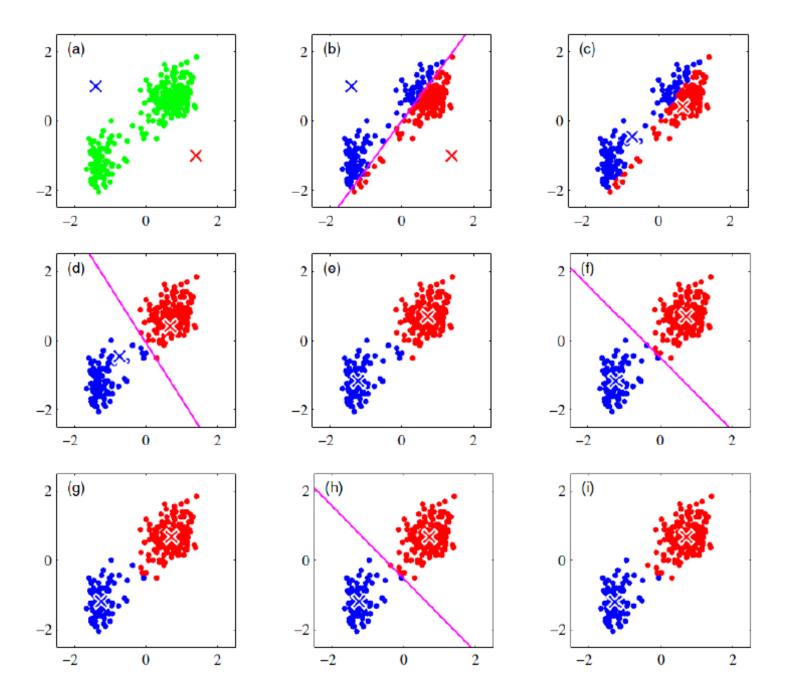
- Step 1. 初始化聚类质心
 - \circ 初始化k个聚类质心 $\mathbf{c}=\{\mathbf{c}_1,\mathbf{c}_2,\ldots,\mathbf{c}_k\},\mathbf{c}_j\in\mathbb{R}^n(1\leq j\leq k)$
 - \circ 每个聚类质心 \mathbf{c}_j 所在集合记为 G_j
- Step 2. 将每个待聚类数据放入唯一一个聚类集合中
 - \circ 计算待聚类数据 \mathbf{x}_i 和质心 \mathbf{c}_j 之间的欧氏距离 $d(\mathbf{x}_i, \mathbf{c}_j)(1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq k)$
 - \circ 将每个 \mathbf{x}_i 放入与之距离最近质心所在聚类集合中,即:

$$rg\min_{\mathbf{c}_j \in C} d(\mathbf{x}_i, \mathbf{c}_j)$$

- Step 3. 根据聚类结果,更新聚类质心
 - 。 根据每个聚类集合中所包含的数据,更新该聚类集合质心值,即: $\mathbf{c}_j = \frac{1}{|G_j|} \sum_{\mathbf{x}_i \in G_j} \mathbf{x}_i$
- Step 4. 算法循环迭代,直到满足条件
 - 在新聚类质心基础上,根据欧氏距离大小,将每个待聚类数据放入 唯一一个聚类集合中
 - 。 根据新的聚类结果、更新聚类质心。

聚类迭代满足如下任意一个条件,则聚类停止:

- 已经达到了迭代次数上限
- 前后两次迭代中,聚类质心基本保持不变



优点

- 是解决聚类问题的一种经典算法,简单、快速
- 对处理大数据集,该算法保持可伸缩性和高效率
- 。 当簇近似为高斯分布时, 它的效果较好

缺点

- 。 在簇的平均值可被定义的情况下才能使用
- 。 需要事先确定聚类数目,且对初值敏感
- 。 算法是迭代执行, 时间开销非常大
- 对噪声和孤立点数据敏感
- 。 不适合于发现非凸形状的簇或者大小差别很大的簇。
- 。 欧氏距离假设数据每个维度之间的重要性是一样的

K近邻法(K-Nearest Neighbors, KNN)

- 给定一个训练数据集,对新的输入实例,在训练数据集中找到与实例最近邻的k个实例,基于这些邻居预测
 - 。 分类任务: 投票法---k个样本中最多的类别为预测结果
 - 。 回归任务: 平均法---平均值或加权平均值

KNN是懒惰学习的代表,训练开销为零,待收到测试样本再进行处理。 急切学习:在训练阶段对样本进行学习的方式。

给定测试样本 \mathbf{x} ,若其最近邻样本为 \mathbf{z} ,则最近邻分类器出错的概率是 \mathbf{x} 与 \mathbf{z} 类别标记不同的概率,即 $P(err)=1-\sum_{c\in Y}P(c|\mathbf{x})P(c|\mathbf{z})$

假设样本独立同分布,令 $c^* = \arg\max_{c \in Y} P(c|\mathbf{x})$ 表示在贝叶斯方法的最优分类,则:

$$egin{array}{ll} P(err) &= 1 - \sum_{c \in Y} P(c|\mathbf{x}) P(c|\mathbf{z}) \ &pprox 1 - \sum_{c \in Y} P^2(c|\mathbf{x}) \ &\leq 1 - P^2(c^*|\mathbf{x}) \ &= (1 + P(c^*|\mathbf{x}))(1 - P(c^*|\mathbf{x})) \ &\leq 2 imes (1 - P(c^*|\mathbf{x})) \end{array}$$

最近邻分类器虽简单,但他的泛化错误率不超过贝叶斯分类器的错误率的两倍。

降维

- 维数灾难:在高维情形下出现的数据样本稀疏,距离计算困难等问题,是所有机器学习方法共同面临的困难
- 降维:如果我们有一组N维向量,现在要将其降到K维(K小于N),那么我们应该如何选择K个基才能最大程度保留原有的信息。

○ 直接降维:特征选择

○ 线性降维: PCA

○ 非线性降维

- 优点:
 - 。 降低资源需求
 - 。 去除噪声
 - 增强可解释性

- 主成分分析(Principal Component Analysis, PCA)
 - 。 线性降维
 - 。 子空间方法

1.
$$K = 0$$

• 给定数据集D,寻找1个点 m^* ,使得其到D中所有元素的距离总和很小,即

$$m^* = rg \min_m rac{1}{N} \sum_{i=1}^N \|\mathbf{x}_i - m\|^2$$

利用最优性条件可得:
$$m^* = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \mathbf{x}_i = \overline{\mathbf{x}}$$

$$2. K = 1$$

• 一维子空间的点 $(\mathbf{x} - \overline{\mathbf{x}})$ 都可以表示为 $a\mathbf{w}$,利用这一表示,原数据集的任一点 \mathbf{x}_i 可以近似表示为 $\mathbf{x}_i \approx \overline{\mathbf{x}} + a_i\mathbf{w}$.

记
$$\mathbf{a}=(a_1,a_2,\ldots,a_N)^T$$

• 定义目标J来最小化平均距离:

$$J(\mathbf{w}, \mathbf{a}) = rac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \|\mathbf{x}_i - (\overline{\mathbf{x}} + a_i \mathbf{w})\|^2$$

注意到
$$J(\mathbf{w},\mathbf{a})=J(c\mathbf{w},rac{1}{c}\mathbf{a})$$

这样考虑最优化问题: $\min_{\|\mathbf{w}\|=1} J(\mathbf{w}, \mathbf{a})$

$$egin{array}{ll} \min_{\|\mathbf{w}\|=1} J(\mathbf{w},\mathbf{a}) &= \min_{\|\mathbf{w}\|=1} rac{1}{N} \sum_{i=1}^N \|\mathbf{x}_i - (\overline{\mathbf{x}} + a_i \mathbf{w})\|^2 \ &= \min_{\|\mathbf{w}\|=1} rac{1}{N} \sum_{i=1}^N \|a_i \mathbf{w} - (\mathbf{x}_i - \overline{\mathbf{x}})\|^2 \ &= \min_{\|\mathbf{w}\|=1} \sum_{i=1}^N rac{a_i^2 \|\mathbf{w}\|^2 + \|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}\|^2 - 2a_i \mathbf{w}^T (\mathbf{x}_i - \overline{\mathbf{x}})}{N} \ &= \min_{\|\mathbf{w}\|=1} \sum_{i=1}^N (a_i^2 - 2a_i \mathbf{w}^T (\mathbf{x}_i - \overline{\mathbf{x}})) \ &= \min_{\|\mathbf{w}\|=1} J \ \end{array}$$

利用最优性条件:
$$(1)\frac{\partial J}{\partial a_i} = 2a_i - 2\mathbf{w}^T(\mathbf{x}_i - \overline{\mathbf{x}}) = 0$$

得到:
$$a_i = (\mathbf{x}_i - \overline{\mathbf{x}}_i)^T \mathbf{w}$$

$$(2)\frac{\partial (J+\lambda(\mathbf{w}^T\mathbf{w}-1))}{\partial \mathbf{w}} = \sum_{i=1}^N -2a_i(\mathbf{x}_i - \overline{\mathbf{x}}) + 2\lambda w = 0$$

得到:
$$\lambda \mathbf{w} = \sum_{i=1}^{N} a_i (\mathbf{x}_i - \overline{\mathbf{x}}),$$

即
$$\lambda = \sum_{i=1}^{N} a_i (\mathbf{x}_i - \overline{\mathbf{x}})^T \mathbf{w} = \sum_{i=1}^{N} a_i^2$$

$$egin{array}{lll} oldsymbol{\lambda} \mathbf{w} &=& \sum_{i=1}^N a_i (\mathbf{x}_i - \overline{\mathbf{x}}) \ \Rightarrow & rac{1}{N} oldsymbol{\lambda} \mathbf{w} &=& rac{1}{N} \sum_{i=1}^N (\mathbf{x}_i - \overline{\mathbf{x}}) a_i \ &=& rac{1}{N} \sum_{i=1}^N (\mathbf{x}_i - \overline{\mathbf{x}}) (\mathbf{x}_i - \overline{\mathbf{x}}_i)^T \mathbf{w} \ &=& \mathbf{Cov}(\mathbf{x}) \mathbf{w} \end{array}$$

重新写作: $\mathbf{Cov}(\mathbf{x})\mathbf{w} = \bar{\lambda}\mathbf{w}$

注意到:

$$egin{array}{ll} \min_{\|\mathbf{w}\|=1} J &= \min_{\|\mathbf{w}\|=1} \sum_{i=1}^N (a_i^2 - 2a_i \mathbf{w}^T (\mathbf{x}_i - \overline{\mathbf{x}})) \ &= \max_{\|\mathbf{w}\|=1} \sum_{i=1}^N a_i^2 \ &= \max_{\|\mathbf{w}\|=1} \lambda \ &= \max_{\|\mathbf{w}\|=1} \overline{\lambda} \end{array}$$

$$a_i = (\mathbf{x}_i - \overline{\mathbf{x}}_i)^T \mathbf{w}$$

3. K > 1

考虑到协方差矩阵是半正定的实对称矩阵,则其一定可以对角化。设其有D个特征向量 $\xi_1, \xi_2, \ldots, \xi_D$,与之对应的特征值分别为 $\lambda_1, \lambda_2, \ldots, \lambda_D$,它们都是实数且满足 $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \ldots \geq \lambda_D \geq 0$,则:

$$\mathbf{Cov}(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^D \lambda_i \xi_i \xi_i^T$$

构造 $D \times D$ 的矩阵E,其第i列由 ξ_i 构成,可得 $EE^T = E^TE = I$ 那么我们有:

$$egin{array}{ll} \mathbf{x} &= \overline{\mathbf{x}} + (\mathbf{x} - \overline{\mathbf{x}}) \ &= \overline{\mathbf{x}} + EE^T(\mathbf{x} - \overline{\mathbf{x}}) \ &= \overline{\mathbf{x}} + (\xi_1^T(\mathbf{x} - \overline{\mathbf{x}}))\xi_1 + (\xi_2^T(\mathbf{x} - \overline{\mathbf{x}}))\xi_2 + \ldots + (\xi_D^T(\mathbf{x} - \overline{\mathbf{x}}))\xi_D \end{array}$$

• PCA算法

- 1. 输入:一个D维训练集 $X=\{\mathbf{x}_1,\mathbf{x}_2,\ldots,\mathbf{x}_N\}$ 和一个新的(更低的)维度d(d< D).
- 2.计算均值: $\overline{\mathbf{x}} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \mathbf{x}_i$
- 3.计算协方差矩阵: $\mathbf{Cov} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (\mathbf{x} \overline{\mathbf{x}}) (\mathbf{x} \overline{\mathbf{x}})^{T}$
- 4.找到 $\mathbf{Cov}(\mathbf{x})$ 的谱分解,得到特征向量 $\xi_1, \xi_2, \ldots, \xi_D$,及其对应的特征值分别为 $\lambda_1, \lambda_2, \ldots, \lambda_D$,使得 $\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \ldots \geq \lambda_D \geq 0$.
- 5.对于任 $-\mathbf{x} \in \mathbb{R}^{D}$, 其新的低维表示为

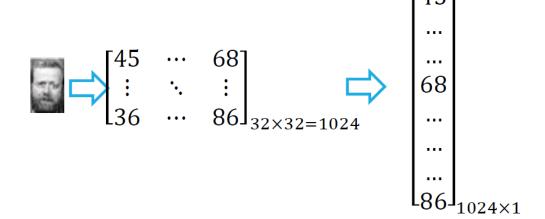
$$y = (\xi_1^T(\mathbf{x} - \overline{\mathbf{x}})\xi_1, \xi_2^T(\mathbf{x} - \overline{\mathbf{x}})\xi_2, \dots, \xi_D^T(\mathbf{x} - \overline{\mathbf{x}})\xi_D)^T \in \mathbb{R}^d$$

特征人脸

特征人脸方法是一种应用主成分分析来实现人脸图像降维的方法,其本质是用一种称为"特征人脸(eigenface)"的特征向量按照线性组合形式来表达每一张原始人脸图像,进而实现人脸识别。

- 将每幅人脸图像转换成列向量
- 如将一幅32×32的人脸图像转成1024×1的列向量



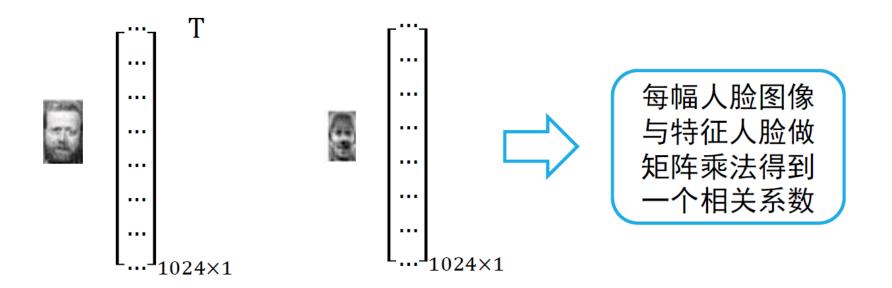


- 每个人脸特征向量 \mathbf{w}_i 与原始人脸数据 \mathbf{x}_i 的维数是一样的,均为1024。
- 可将每个特征向量还原为 32×32 的人脸图像,称之为特征人脸,因此可得到l个特征人脸。
- 400个人脸和36个特征人脸

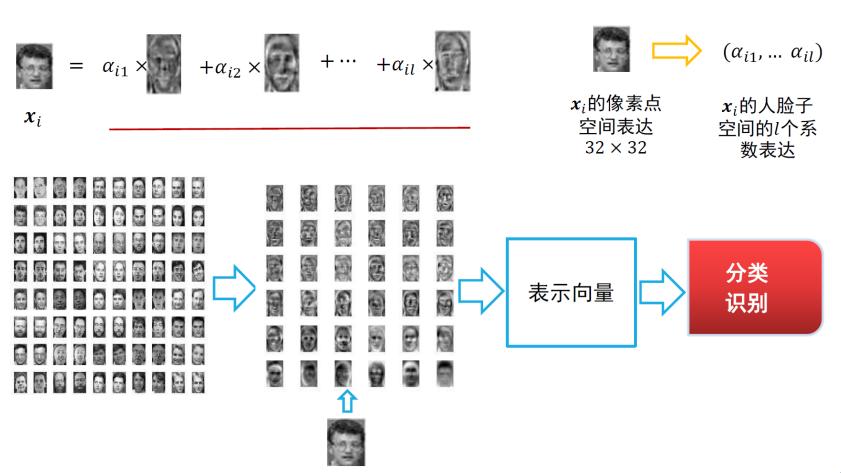




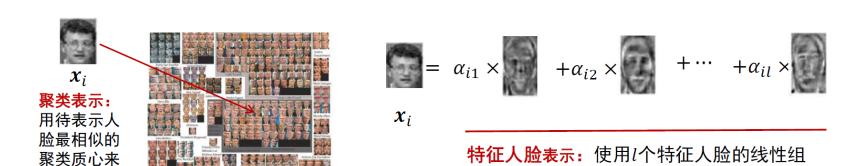
- 将每幅人脸分别与每个特征人脸做矩阵乘法,得到一个相关系数
- 每幅人脸得到1个相关系数⇒每幅人脸从1024维约减到1维



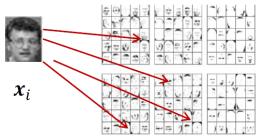
- 由于每幅人脸是所有特征人脸的线性组合,因此就实现人脸从"像素点表达"到"特征人脸表达"的转变。每幅人脸从1024维约减到*l*维
- 使用l个特征人脸的线性组合来表达原始人脸数据 \mathbf{x}_i



• 人脸表达的方法对比: 聚类、主成分分析、非负矩阵分解



合来表达原始人脸数据 x_i



表示

非负矩阵人脸分解方法表示: 通过若干个特征人脸的线性组合来表达原始人脸数据 x_i ,体现了"部分组成整体" Daniel D. Lee & H. Sebastian Seung, Learning the parts of objects by non-negative matrix factorization, 1999, Nature