Introduction to Deep learning @22 Autumn, USTC

LAB1-实验报告

SA22011035 李钊佚

目录:

- > 实验过程陈述
- ➤ 关键代码展示
- ▶ 测试结果和超参数分析

正文:

>实验过程陈述:

本次实验研究使用简单前馈神经网络近似一个初等函数: $y = sinx + e^{-x}, x \in [0, 4\pi],$ 按照实验指导书的指引,我在 pytorch 环境下进行了本次实验。我的代码主要分为:数据集的产生 与划分、模型的构建、模型训练部分代码、模型性能测试部分代码。 经过调试,我的代码可以顺利运行,其执行逻辑流程如下:

【数据集产生和划分:随机且独立地从 $[0, 4\pi]$ 中采样出若干个点,并将其随机划分为 training \ validation \ testing 集合】->

【模型的构建:使用 pytorch 构建简单的前馈神经网络,其中利用 nn.ModuleList()来动态定义前馈神经网络中的隐藏层数】->

【模型训练:把数据按照 batch 送入定义的前馈神经网络中,进行 forward 和 backward 过程,更新参数】->

【模型性能测试:每个 epoch 结束时,记录 epoch 中平均的 batch_loss,和当前模型在 validation set 上面的 loss,当模型训练

结束时,根据 validation loss 计算模型在 testing set 上的 loss】

▶ 关键代码展示:

【数据集产生和划分】

training set:

```
train_size = 4000
x=np.linspace(0,4*np.pi,train_size)
print(x[1])
y=np.sin(x)+np.exp(-x)

X=np.expand_dims(x,axis=1)
Y=y.reshape(train_size,-1)
```

validation set:

```
val_size = 500
x_val=np.linspace(0,4*np.pi,val_size)
print(x_val[1])
y_val=np.sin(x_val)+np.exp(-x_val)

X_val=np.expand_dims(x_val,axis=1)
Y_val=y_val.reshape(val_size,-1)
```

testing set:

```
test_size = 128
x_test=np.linspace(0,4*np.pi,test_size)
print(x_test[1])
y_test=np.sin(x_test)+np.exp(-x_test)
X_test=np.expand_dims(x_test,axis=1)
Y_test=y_test.reshape(test_size,-1)
```

【模型的构建】

```
class Net(nn.Module):
```

```
def __init__(self):
super(Net, self).__init__()
self.inp layer = nn.Linear(1, args.width)
self.hiddens = nn.ModuleList()
to make parameter in the net.parameters()
for i in range(args.depth-1):
self.hiddens.append(nn.Linear(args.width,
args.width).cuda())
self.out_layer = nn.Linear(args.width, 1)
if args.actfunc == 'relu':
self.activate = F.relu
elif args.actfunc == 'tanh':
self.activate = torch.tanh
elif args.actfunc == 'sigmoid':
self.activate = torch.sigmoid
else:
raise Exception("ERROR: parameter `actfunc` is invalid!")
def forward(self, inp):
x = self.activate(self.inp_layer(inp))
for hid layer in self.hiddens:
x = self.activate(hid layer(x))
x = self.out_layer(x)
return x
```

【模型训练】

```
epoch_num = 500
train_losses = list()
val_losses = list()
steps = list()

for epoch in range(epoch_num):
loss=None
```

```
loss_epoch = 0
cnt=0
for batch_x,batch_y in dataloader:
net.train()
#print('flag_')
y_predict=net(batch_x)
loss=Loss(y_predict,batch_y)
#print('flag__')
optim.zero_grad()
loss.backward()
optim.step()
loss_epoch += loss.item()
cnt += 1
loss_epoch /= cnt
```

【模型性能测试】

validation loss:

```
if (epoch+1)%10==0:
print("step: {0} , loss: {1}".format(epoch+1,loss.item()))
steps.append(epoch+1)
train_losses.append(loss_epoch)

net.eval()
with torch.no_grad():
y_val_pred =
net(torch.tensor(X_val,dtype=torch.float).cuda())
val_loss =
Loss(torch.tensor(Y_val,dtype=torch.float).cuda(),
y_val_pred)
print(val_loss.item())
val_losses.append(val_loss.item())
```

```
# testing loss
```

```
y_test_pred=net(torch.tensor(X_test,dtype=torch.float).cu
da())
test_loss =
Loss(torch.tensor(Y_test,dtype=torch.float).cuda(),
y_test_pred).item()
```

▶测试结果和超参数分析:

我们在如下空间搜索超参数:

[learning rate = 1e-2, 5e-3, 1e-3, 5e-4]

[activation function = relu, tanh, sigmoid]

关于网络宽度和网络深度的影响,为了公平比较,我们设置隐藏层神经元的数量一致:即隐藏层深度与隐藏层宽度的乘积约为 40

[width = 20, depth = 2;

width = 13, depth = 3;

width = 10, depth = 4]

测试结果:

@1: width = 20, depth = 2:

testing loss	1e-2	5e-3	1e-3	5e-4
relu	0.0003	0.001	0.0009	0.0004
tanh	0.0003	4e-5	7e-5	7e-5
sigmoid	0.0001	7e-5	2e-5	0.0507

@2: width = 13, depth = 3:

testing loss	1e-2	5e-3	1e-3	5e-4
relu	0.0006	0.0002	0.001	0.0017
tanh	0.0002	2e-5	2e-5	1e-5
sigmoid	0.0176	0.0175	8e-6	0.0012

@3: width = 10, depth = 4:

testing loss	1e-2	5e-3	1e-3	5e-4
relu	0.0003	0.0002	0.0005	0.0006
tanh	4e-5	0.0004	6e-6	0.0001
sigmoid	6e-5	0.0173	0.2498	0.02

【超参数分析】

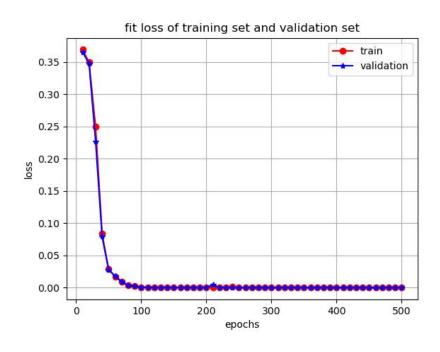
诚实地说,实验结果并没有表现出对某组超参数有明显的倾向规律。 但是观察实验结果我们可以得到一些显然的结论:

@1:在网络结构固定时: 学习率和激活函数都有可能对模型的训练产生巨大的影响。

@2:综合来看,对于该回归任务,选用 tanh 激活函数得到的在测试集合上的拟合性能(MSE loss)几乎是最优的(相比较于 relu 和 sigmoid),relu 激活函数的性能次之,但是相对来讲也比较稳定,但是 sigmoid 函数的性能不是很稳定,经常熟练到局部最优处,具体可以观察下面给出的【width=10,depth=4;lr=1e-3;sigmoid】和

【width=10, depth=4; lr=1e-3; tanh】的训练曲线对比:

@1:tanh



@2:sigmoid

